HEPS 工程工作笔记

HEPS Technical Note

| 标题(Title) | KB 镜参数设置问题 | | |
|-----------------------------|------------|------------|-----------|
| 作者 (Author)/ 系统 (System) | 杨福桂 | 日期 (Date) | 2020-3-25 |
| 编号 (Serial No.) | | 页数 (Pages) | 共 页 (含附件) |

摘要 (abstract):

KB 反射镜是 HEPS 束线上实现纳米聚焦的主要元件。然而, XRT 仿真软件中 KB 镜参数设置错误会引起焦点位置和光斑尺寸的误差,特别是对于纳米聚焦应用。

本文通过理论推导,计算 KB 镜的位置、光线方向、样品点位置等,并对比 XRT 追迹计算结果。试图发现问题所在,并给出合理的参数配置。

XRT 的版本为 1.3.3, 是现阶段最新版本。

结论:

- [1]. 从对比情况来看,由于光斑位置基本与理论结果一致,光线的传播方向误差比较小。
- [2]. 主要存在 VKB 和 HKB 焦点位置不匹配的问题, 需要重新调节 HKB 镜的 q 值。
- [3]. 在缩放比值比较大时,光斑分布呈现明显的长瓶尾问题。
- [4]. 上面三个结论时针对点光源。当考虑实际光源尺寸时,光源尺寸的扩展远大于这种误差,因此,在大多数情况下不影响我们的问题研究。离焦的敏感度也随之下降。

| 会 签 | | | |
|--------------|-------------|-------------|-------------|
| Concurred by | | | |
| 有效性 | 填表人 | 审核 | 批准 |
| Validation | Prepared by | Reviewed by | Approved by |
| 签名 | XX | | |
| Signature | AA | | |
| 日期 Date | XX (一定写上日期) | | |

1 系统坐标系

参考 XRT 中全局坐标系的定义,图 1-1 给出了本文讨论的坐标系设置。光线传输方向为 y 轴,横向为 xz 平面。

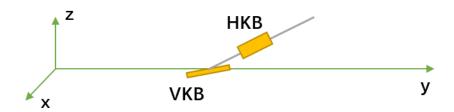


图 1-1 XRT 仿真的全局坐标系设置

2 理论推导

考虑如图 2-1 的布局,反射镜的掠入射角为θ,下面将从基本旋转公式推导。

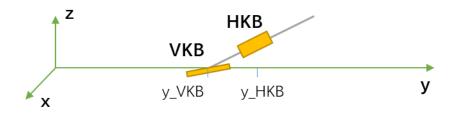


图 2-1 KB 镜的布局参数

2.1 角度方向信息

基本依据是:对于特定的反射面,表面反射的入射波矢 \vec{t}_{in} 和出射波矢 \vec{t}_{out} 之间满足关系

$$\vec{t}_{out} = \vec{t}_{in} - 2(\vec{t}_{in} \cdot \vec{n})\vec{n}$$

其中, **n**是反射面的法向矢量。

2.1.1 确定反射镜的旋转矩阵

以VKB为例,绕各轴的旋转矩阵表示为

$$\vec{T}_{vkb,x} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos\alpha_{vkb} & \sin\alpha_{vkb} \\ 0 & -\sin\alpha_{vkb} & \cos\alpha_{vkb} \end{bmatrix}, \ \vec{T}_{vkb,y} = \begin{bmatrix} \cos\beta_{vkb} & 0 & \sin\beta_{vkb} \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin\beta_{vkb} & 0 & \cos\beta_{vkb} \end{bmatrix},$$

$$\vec{T}_{vkb,z} = \begin{bmatrix} cos\gamma_{vkb} & sin\gamma_{vkb} & 0 \\ -sin\gamma_{vkb} & cos\gamma_{vkb} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

按照 XRT 软件的设置,旋转顺序为 RyRzRx,总得旋转量为

$$\vec{T}_{vkb,total} = \vec{T}_{vkb,x} \vec{T}_{vkb,z} \vec{T}_{vkb,y}$$

对于 VKB, $\alpha_{vkb}=0$, $\beta_{vkb}=0$, $\gamma_{vkb}=0$,

$$\vec{T}_{vkb,total} = \vec{T}_{vkb,x} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos[\theta] & -\sin[\theta] \\ 0 & \sin[\theta] & \cos[\theta] \end{bmatrix}$$

对于 HKB, $\alpha_{hkb}=2\theta$, $\beta_{hkb}=-\pi/2$, $\gamma_{hkb}=\theta$,

$$\vec{T}_{hkb,total} = \vec{T}_{hkb,x} \vec{T}_{hkb,z} \vec{T}_{hkb,y}$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & -\mathrm{Sin}[\theta] & -\mathrm{Cos}[\theta] \\ -\mathrm{Sin}[2\theta] & \mathrm{Cos}[\theta]\mathrm{Cos}[2\theta] & -\mathrm{Cos}[2\theta]\mathrm{Sin}[\theta] \\ \mathrm{Cos}[2\theta] & \mathrm{Cos}[\theta]\mathrm{Sin}[2\theta] & -2\mathrm{Cos}[\theta]\mathrm{Sin}[\theta]^2 \end{bmatrix}$$

2.1.2 确定反射镜的法向量

反射镜的初始法向量均为

$$\vec{n}_{initial} = [0, 1, 0]$$

旋转后的法向量为:

$$\vec{n}_{vkb} = \vec{T}_{vkb,total}\vec{n}_{initial} = [0, -\sin[\theta], \cos[\theta]]$$

$$\vec{n}_{hkb} = \vec{T}_{hkb,total} \vec{n}_{initial} = [-\cos[\theta], -\cos[2\theta] \sin[\theta], -2\cos[\theta] \sin[\theta]^2]$$

2.1.3 确定光线的传输方向

入射光线方向沿y轴,方向矢量为

$$\vec{t}_0 = [0, 1, 0]$$

经过 VKB 后的光线方向矢量为:

$$\vec{t}_{vkb,out} = \vec{t}_0 - 2(\vec{t}_0 \cdot \vec{n}_{vkb})\vec{n}_{vkb} = [0, \cos[2\theta], \sin[2\theta]]$$

经过 HKB 后的光线方向矢量为:

 $\vec{t}_{hkb,out} = \vec{t}_{vkb,out} - 2(\vec{t}_{vkb,out} \cdot \vec{n}_{hkb})\vec{n}_{hkb} = \left[-\text{Sin}[2\theta], \text{Cos}[2\theta]^2, \frac{1}{2}\text{Sin}[4\theta]\right]$ 由此可见,HKB 的 z 轴的出射光线方向为 $\frac{1}{2}$ Sin $[4\theta]$,而不是Sin $[2\theta]$ 。

2.2 位置信息

在已知传输光线方向矢量的情况下,可以确定光线路径中的坐标位置,依据是

$$\vec{l}_{end} = \vec{l}_{start} + S\vec{t}$$

$$\frac{\vec{p}_{end} - \vec{p}_{start}}{S} = \vec{t}$$

其中,S是路径长度。

原点坐标为

$$\vec{l}_0 = [0, 0, 0]$$

VKB 位置为 y_{VKB} , 全局坐标为:

$$\vec{l}_{VKB} = [0, y_{VKB}, 0]$$

HKB 位置为y_{HKB},KB 镜间的距离为

$$d_{\rm KB} = (y_{\rm HKB} - y_{\rm VKB})/cos[2\theta]$$

由此可以确定 HKB 的全局坐标为

$$\vec{l}_{HKB} = \vec{l}_{VKB} + \vec{t}_{vkb,out}d_{KB} = [0, y_{HKB}, d_{KB}Tan[2\theta]]$$

HKB 到样品的距离即 q_{HKB} 为

$$q_{\rm HKB} = q_{\rm VKB} - d_{\rm KB}$$

同理,可以计算样品处的全局坐标为:

$$\vec{l}_{samp} = \vec{l}_{HKB} + \vec{t}_{vkb,out} q_{\rm HKB}$$

3 仿真验证

3.1 小缩放比情况

考虑: $q_{\text{VKB}} = 4000mm$, $y_{\text{VKB}} = 40000mm$, $y_{\text{HKB}} = 40400mm$, $\theta = 0.004rad$

HKB 位置:

[0,40400.0, 3.20006826841434]

HKB 出射光线的方向矢量:

[-0.00799991466693974, 0.999936001365322, 0.00799965867103571] 样品位置:

[-28.7995903993446, 43999.756805393, 31.9987370857812]

追迹结果如下,从追迹结果来看,坐标中心位置与理论值非常接近。然而 VKB 和 HKB 存在焦点不重合的问题。

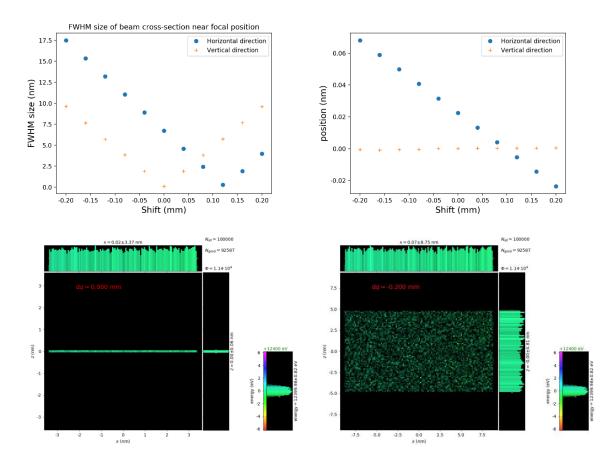


图 3-1 缩放比 Mvkb=10 时的追迹结果,分别对应光斑大小、位置曲线,以及两个位置点的分布

HKB的 q 值调整调制-0.12mm后,可以让两个反射镜的焦点位置重合。

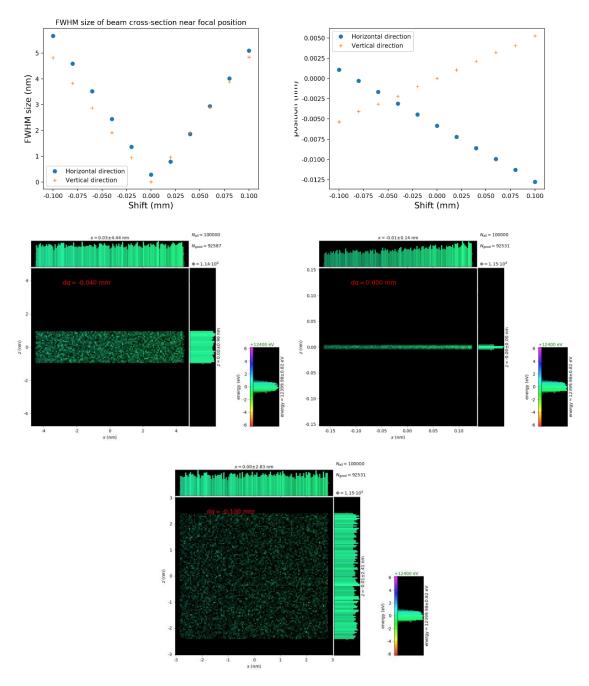


图 3-2 缩放比 MvkB=10 时的追迹结果,分别对应光斑大小、位置曲线,以及两个位置点的分布;这里调整了 HKB 的 q 值 0.12mm

3.2 大缩放比情况

考虑: $q_{VKB} = 500mm$, $y_{VKB} = 79000mm$, $y_{HKB} = 79300mm$, $\theta = 0.004rad$ 。 可以看到,稍微的位置偏移将会导致很大的离焦误差。焦点不重合问题仍需要通过调节 KB 镜的压弯来解决,qHKB 的调整量为 7um。

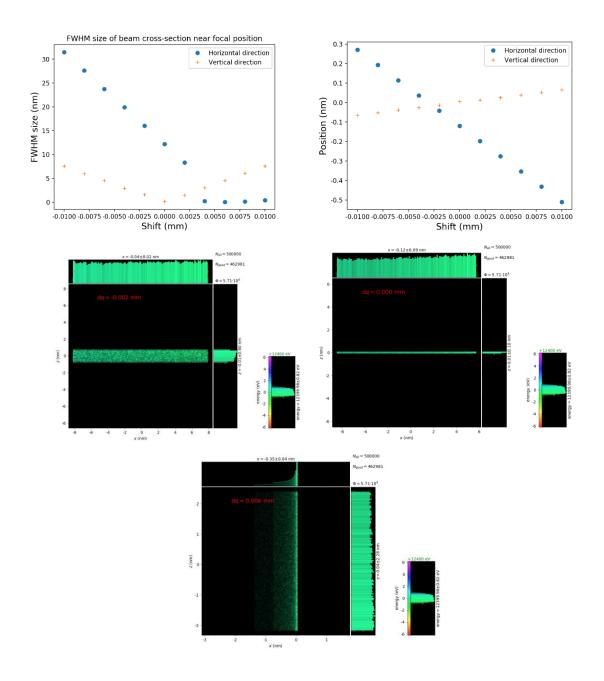
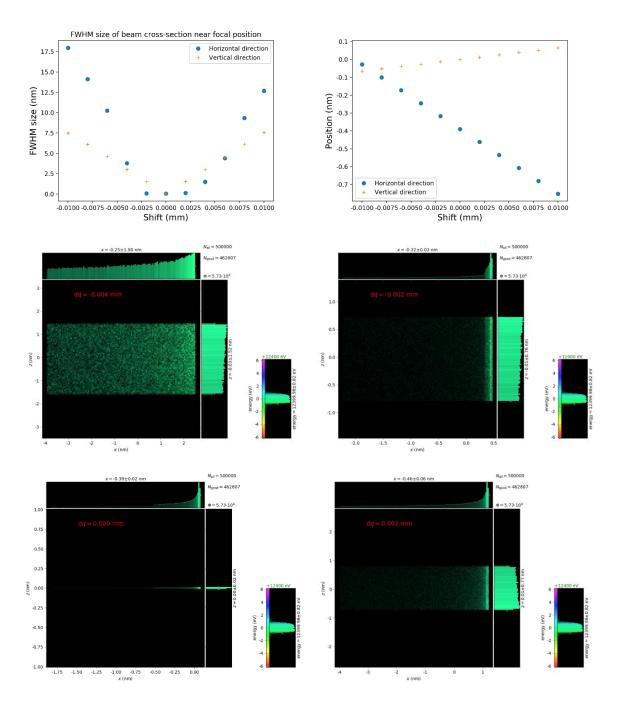


图 3-3 缩放比 Микв=400 时的追迹结果,分别对应光斑大小、位置曲线,以及两个位置点的分布

调整 HKB 的 q 值 0.007。



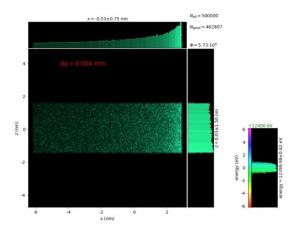
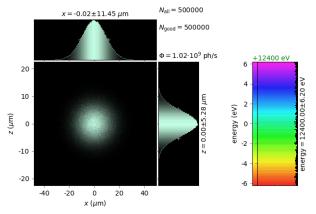
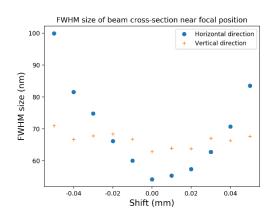
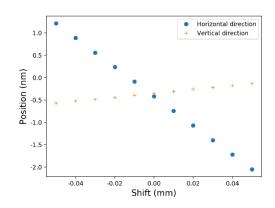


图 3-4 缩放比 Микв=400 时的追迹结果,分别对应光斑大小、位置曲线,以及两个位置点的分布;

考虑实际光源,使用 B2 束线的插入件,光源尺寸为 22.90 μ m * 11.56 μ m,系统缩放比为 M_{HKB} = 79.3/0.2 = 396, M_{VKB} = 79/0.5 = 158。按此,理论计算的光斑尺寸为 58 nm * 73 nm。调节 HKB 的 q 值前后,追迹的光斑尺寸分别为 57 nm * 66 nm,54 nm * 62 nm。与理论值基本一致。垂直方向光斑尺寸基本没有变化,但是但水平光斑的中心位置和光斑尺寸均匀变化,平移量相比于光斑尺寸在 3/25 = 10%的水平。调节 HKB 的 q 值后,HKB 和 VKB的最小光斑位置重合。







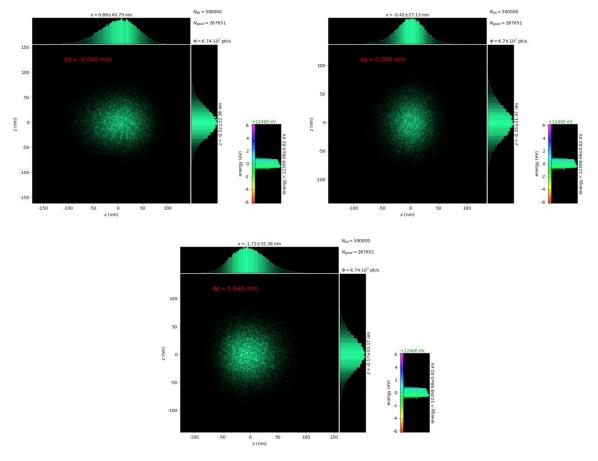
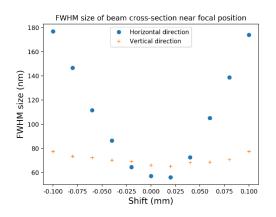
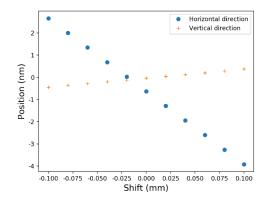
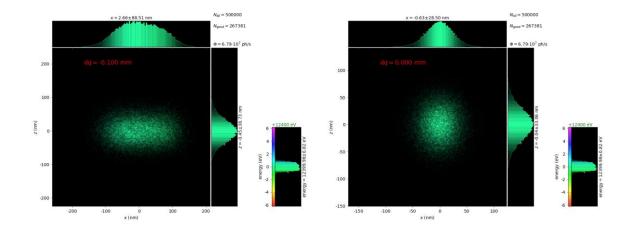


图 3-5 实际光源追迹结果,未调节 HKB 的 q 值







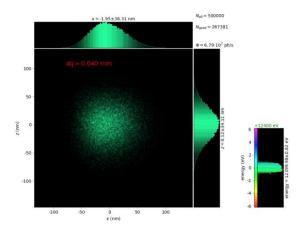


图 3-6 实际光源追迹结果,调节 HKB 的 q 值