线性方程组

向量和矩阵

- 标量 (scalar, 1×1): c, 实数
- 向量 (矢量, vector):
 - 列向量(column vector, m×1): $\boldsymbol{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix}$
 - 行向量(row vector, $1 \times n$): $\boldsymbol{v} = (v_1 \cdots v_n)$
- 矩阵 (matrix, m×n):

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & \dots & A_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{m1} & \dots & A_{mn} \end{pmatrix}$$

• A_{ij} : 矩阵A第i行第j列的元素。m=n: 方阵

应用: 矩阵力学

内容提要

- 线性方程和矩阵
- 消元法 (elimination) 解线性方程
- 消元法求矩阵的逆
- 消元法和矩阵行变换
- 行变换和矩阵乘法
- LU分解

线性方程组: 二元

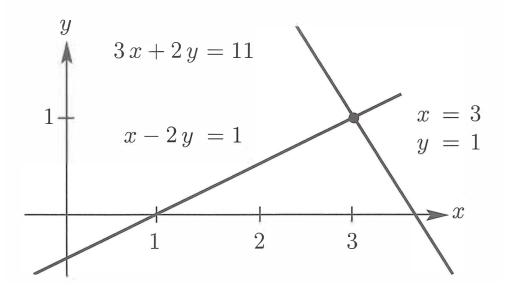
• 线性方程:

- 未知数最高次数是1的方程
- 矩阵形式: $\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 11 \end{pmatrix}$
- 行观点: 点乘
 - 几何问题转化为代数问题

$$(1 -2) \cdot (x y) = x - 2y = 1$$

 $(3 2) \cdot (x y) = 3x + 2y = 11$

$$x - 2y = 1$$
$$3x + 2y = 11$$



线性方程组: 二元

• 线性方程:

- 未知数最高次数是1的方程
- 矩阵形式: $\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 11 \end{pmatrix}$
- 列观点: 线性组合

$$\binom{1}{3}x + \binom{-2}{2}y = \binom{1}{11}$$

$$x - 2y = 1$$
$$3x + 2y = 11$$

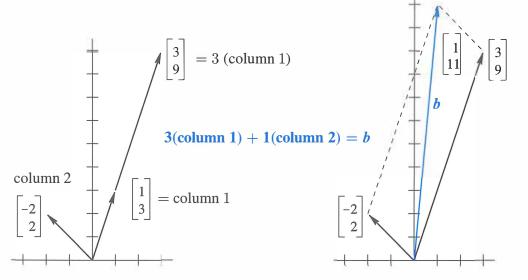


Figure 2.2: Column picture: A combination of columns produces the right side (1, 11).

Figure from Strang, introduction to linear algebra

线性方程组: 三元

• 三元线性方程:

• 矩阵形式:
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 2 \\ 6 & -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$x + 2y + 3z = 6$$
$$2x + 5y + 2z = 4$$
$$6x - 3y + z = 2$$

• 行观点: 点乘

$$(1 \quad 2 \quad 3) \cdot (x \quad y \quad z) = 6$$

$$(2 \quad 5 \quad 2) \cdot (x \quad y \quad z) = 4$$

$$(6 \quad -3 \quad 1) \cdot (x \quad y \quad z) = 2$$

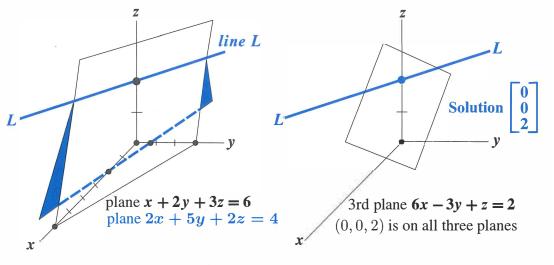


Figure 2.3: *Row picture*: Two planes meet at a line L. Three planes meet at a point.

线性方程组: 三元

• 三元线性方程:

• 矩阵形式:
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 2 \\ 6 & -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix}$$

• 列观点: 线性组合

$$\binom{1}{2}x + \binom{2}{5}y + \binom{3}{2}z = \binom{6}{4}$$

$$x + 2y + 3z = 6$$
$$2x + 5y + 2z = 4$$
$$6x - 3y + z = 2$$

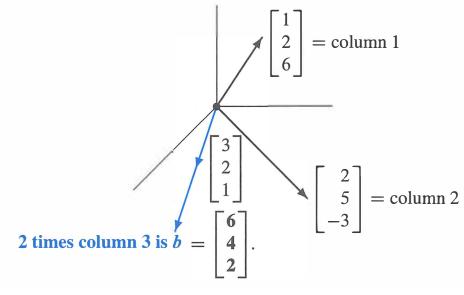


Figure from Strang, introduction to linear algebra

一般线性方程组

· 考虑n个n元线性方程构成的方程组:

$$\sum_{j=1}^{n} A_{ij} x_j = b_i, \qquad i = 1, \dots, n$$

$$\sum_{j=1}^{n} A_{ij} x_j = b_i, \qquad i = 1, \cdots, n$$
• 把系数写成系数矩阵 $A = \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n1} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}$

• 那么线性方程组也可以写成矩阵和向量的乘法,也可以看成是矩 阵把向量x映射成向量b

$$Ax = b$$

更一般线性方程组

· 考虑m个n元线性方程构成的方程组:

$$\sum_{j=1}^{n} A_{ij} x_j = b_i, \qquad i = 1, \dots, n$$

$$\sum_{j=1}^{n} A_{ij} x_j = b_i, \qquad i = 1, \cdots, n$$
• 把系数写成系数矩阵 $A = \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{m1} & \cdots & A_{mn} \end{pmatrix}$

- 那么线性方程组可以Ax = b
- 此时A不是方阵

更一般线性方程组: 行观点

- 线性方程组Ax = b
- 矩阵写成m个行向量: $A = \begin{pmatrix} \mathbf{u}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{a}_m \end{pmatrix}$
- 点乘: $a_i \cdot x = b_i$, $i = 1, \dots, m$

图行脑

- · 每一个方程代表n维空间中的一个超平面(hyper-plane)
- m个方程: m个超平面相交

更一般线性方程组: 列观点

- 线性方程组Ax = b
- 矩阵写成n个列向量: $A = (\widetilde{a}_1 \ \cdots \ \widetilde{a}_n)$
- · m维向量的线性组合:

$$\sum_{i=1}^{n} \widetilde{\boldsymbol{a}}_{i} x_{i} = \boldsymbol{b}$$

图有脑

几何问题转化为代数问题 > 方程的问题转化为矩阵问题 矩阵性质 > 方程的性质

小结

•m个方程,n个未知数的线性方程组可以写成矩阵和向量的乘法 Ax = b

- 行观点
 - Ax = b的每一行看成点乘: $a_i \cdot x = b_i$, $i = 1, \dots, m$
 - · 每一个方程代表n维空间中的一个超平面,方程的解就是超平面间的交点
- 列观点
 - 矩阵写成n个列向量: $A = (\widetilde{a}_1 \cdots \widetilde{a}_n)$
 - m维向量的线性组合: $\sum_{i=1}^{n} \widetilde{a}_i x_i = b$, 方程解就是合适的系数使得 \widetilde{a}_i 的线性组合是b

内容提要

- 线性方程和矩阵
- · 消元法 (elimination) 解线性方程
- 消元法求矩阵的逆
- 消元法和矩阵行化简
- 行变换和矩阵乘法
- LU分解

• 2元线性方程组

- 消元法: 得到一个上三角方程组
 - 在第二个方程中消去x: 从第二个方程减去第一个方程乘一个系数 (例子中为3)
- 消元后第二个方程解出y=1 (左右两边同时乘1/8),代回到第一个方程得到x=3
- •解x的过程也可以看成把y=1乘2再加到第一个方程

• 2元线性方程组

Before
$$x-2y=1 \ 3x+2y=11$$
 After $x-2y=1 \ 8y=8$ (multiply equation 1 by 3) (subtract to eliminate 3x)

• 几何图像: 消元将第二条直线围绕着交点转至水平方向(降维)

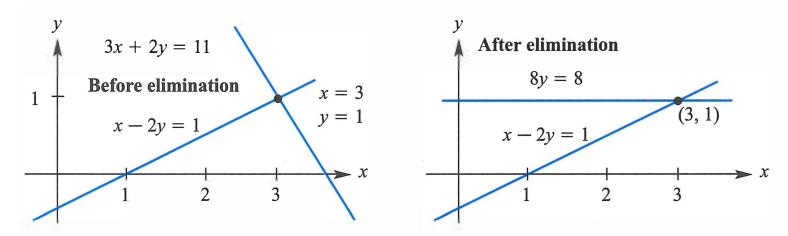
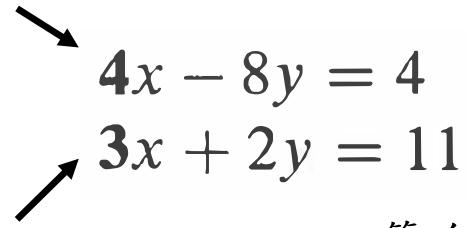


Figure 2.5: Eliminating x makes the second line horizontal. Then 8y = 8 gives y = 1.

Figure from Strang, introduction to linear algebra

主元 (pivot)



被消变量的系数 乘子 l_{ij} =第i行被消变量的系数 第i行的主元

方程2 - 乘子 l_{21} ×方程1 $l_{21} = \frac{1}{2}$

- 主元: 消元法得到上三角方程之后每个方程的第一个非0系数
- 例: 主元为1和8 (两个)

$$x-2y=1$$

 $3x+2y=11$
 $x-2y=1$
 $8y=8$
第二个方程减去第一个方
程乘以3,消去3x

• 例: 主元为a₁₁至a_{nn}

$$\begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

消元法失效

- 2元线性方程组:两条直线求交点、两个向量的线性组合=b
- 例1:

$$x - 2y = 1$$
$$3x - 6y = 11$$

$$x - 2y = 1$$
$$0y = 8$$

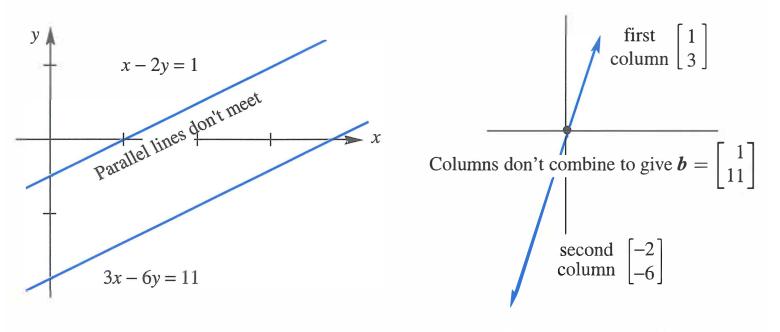


Figure 2.6: Row picture and column picture for Example 1: *no solution*.

只有一个主元 (0不是主元)

Figure from Strang, introduction to linear algebra

消元法失效

- 2元线性方程组:两条直线求交点、两个向量的线性组合=b
- 例2:

$$x - 2y = 1$$
$$3x - 6y = 3$$

$$x - 2y = 1$$
$$0y = 0$$

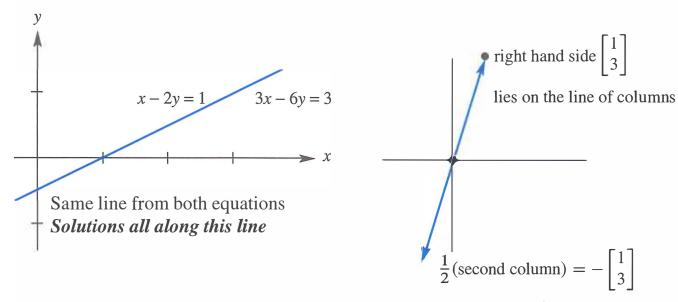


Figure 2.7: Row and column pictures for Example 2: infinitely many solutions.

只有一个主元 (0不是主元)

Figure from Strang, introduction to linear algebra

消元法失效

- 失效条件: n个未知数, 主元数目少于n
 - 消元法得到0≠0: 没有解

$$x - 2y = 1$$
 Subtract 3 times $3x - 6y = 11$ eqn. 1 from eqn. 2

$$x - 2y = 1$$
$$\mathbf{0}y = 8.$$

• 消元法得到0 = 0: 无穷多解

$$x - 2y = 1$$
 Subtract 3 times $3x - 6y = 3$ eqn. 1 from eqn. 2

$$x - 2y = 1$$
$$\mathbf{0}y = \mathbf{0}.$$

消元法"失效"

- 有些时候主元看上去是0,但其实交换一下方程就可以恢复
- 例:

$$0x + 2y = 4$$
$$3x - 2y = 5$$

$$3x - 2y = 5$$
$$2y = 4.$$

消元法 (方程个数=未知数个数)

• n元线性方程组求解

$$\sum_{j=1}^{n} A_{ij} x_j = b_i, \qquad i = 1, \dots, n$$

- 算法:
 - 1. 找到第1个x1系数不为0的方程并移到最上面。x1的系数就是第一个主元
 - 2. 从第2个到第n个方程中消去 x_1 (方程i- l_{i1} x方程1)
 - 3. 得到第2个到第n个方程构成n-1元的线性方程组,重复步骤1。
 - 4. 最后结果要么是一个上三角方程组,要么失效(主元数目小于未知数)
 - 5. 上三角的情况,从最后一个方程开始解出全部未知数
- 递归。操作:对换(交换两行)、倍加(某一行乘系数加到另一行)、倍乘(某一行乘一个非零常数)

例: 三元线性方程组

$$x + y + z = 6$$
 $x + y + z = 6$ $x + y + z = 6$
 $x + 2y + 2z = 9 \rightarrow y + z = 3 \rightarrow y + z = 3$
 $x + 2y + 3z = 10$ $y + 2z = 4$ $z = 1$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

小结

- 考虑n个未知数,n个方程的线性方程组Ax = b
- 消元法把线性方程组Ax = b变成Ux = c , 其中U是个上三角矩阵
- 算法: 用前面的方程消去后面方程中的未知数
- 主元数目=方程个数: 有解, 从最后一个方程开始解出全部未知数
- 主元数目<方程个数: 无解或者有无穷多解
- 更一般线性方程组解的存在性和通解将在后面课程学习

内容提要

- 线性方程和矩阵
- 消元法 (elimination) 解线性方程
- 消元法求矩阵的逆
- 消元法和矩阵行变换
- 行变换和矩阵乘法
- LU分解

逆矩阵 (inverse matrix)

• 方阵A的逆矩阵A-1满足

$$A^{-1}A = I \perp AA^{-1} = I$$

- I是单位矩阵,非对角元0,对角元1。IA = AI = A
- 把 A^{-1} 的每一列看成未知数, $AA^{-1} = I$ 就是一系列线性方程组
- 逆矩阵存在的判定:
 - nxn方阵A的逆矩阵 A^{-1} 存在当且仅当有n个主元
 - 还有更多其它的判定方法

高斯-若当消元法(Gauss-Jordan elimination)

• 把 $AA^{-1}=I$ 看成线性方程组 $A(\boldsymbol{x}_1 \ \cdots \ \boldsymbol{x}_n)=(\boldsymbol{e}_1 \ \cdots \ \boldsymbol{e}_n)=I$ $\boldsymbol{e}_i=(0 \ \cdots \ 1 \ \cdots \ 0)^T$ \uparrow 第i位

- •可以用消元法解 x_1, \dots, x_n
- 对增广矩阵 $(A \ I) = (A \ e_1 \ \cdots \ e_n)$ 做消元操作

高斯-若当消元法

•例:所有主元的乘积=行列式,矩阵可逆⇔行列式不为0

$$\begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & -1 & \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & \frac{3}{2} & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{3}{2} & 0 & \frac{3}{4} & \frac{3}{2} & \frac{3}{4} \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} & 1 \end{bmatrix} \longrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \frac{3}{4} & \frac{1}{2} & \frac{1}{4} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & \frac{3}{4} \end{bmatrix}$$

高斯-若当消元法

• 例:

小结

- 求逆矩阵 $AA^{-1} = I \Leftrightarrow$ 解线性方程组
- nxn方阵A的逆矩阵 A^{-1} 存在当且仅当有n个主元
- 高斯-若当消元法
 - 对增广矩阵 $(A \ I) = (A \ e_1 \ \cdots \ e_n)$ 做消元操作(行变换)
 - (A I)通过行变换变成(I A⁻¹)

内容提要

- 线性方程和矩阵
- 消元法 (elimination) 解线性方程
- 消元法求矩阵的逆
- 消元法和矩阵行变换
- 行变换和矩阵乘法
- LU分解

增广矩阵 (augmented matrix)

- 方程中: 置换、倍加、倍乘同时作用在系数矩阵A和b上
- 把A和b写在一起构成增广矩阵(Ab),可以把A和b看成增广矩阵的分块形式
 - •n行, n+1列的矩阵
- 消元法: 对增广矩阵做置换、倍加、倍乘
- •可以考虑对一般矩阵进行置换、倍加、倍乘

矩阵的 (初等) 行变换

- •前面讲到的消元法的所有操作都可以转化为矩阵上的操作
- 考虑一个mxn的矩阵A,可以对它做下面的变换
 - •对换(交换两行)
 - 倍加(某一行乘系数加到另一行)
 - 倍乘 (某一行同时乘以一个非0常数)
- 这些变换被称为矩阵的(初等)行变换

行变换例子

• 对换

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & -4 & 8 \\ 2 & -3 & 2 & 1 \\ 5 & -8 & 7 & 1 \end{bmatrix} = > \begin{bmatrix} 2 & -3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -4 & 8 \\ 5 & -8 & 7 & 1 \end{bmatrix}$$

• 倍加

$$\begin{bmatrix} 2 & -3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -4 & 8 \\ 5 & -8 & 7 & 1 \end{bmatrix} = > \begin{bmatrix} 2 & -3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -4 & 8 \\ 0 & -1/2 & 2 & -3/2 \end{bmatrix}$$

初等行变换的性质

- · mxn的矩阵A初等行变换:
 - 对换 (交换两行)
 - 倍加 (某一行乘系数加到另一行)
 - 倍乘 (某一行同时乘以一个非0常数)
- 性质:
 - 可逆: 每个变换都有一个逆变换把矩阵变成原来的形式
- 如果一个矩阵可以行变换成另一个矩阵,则它们是行等价的
 - 如果两个线性方程组的增广矩阵是行等价的,则它们的解集相同
 - 消元法: 利用行变换用来简化线性方程组
 - 一般线性方程组的通解是我们前半学期的重点

初等行变换的目标

• 回忆: 高斯消元法把系数矩阵变成了上三角矩阵

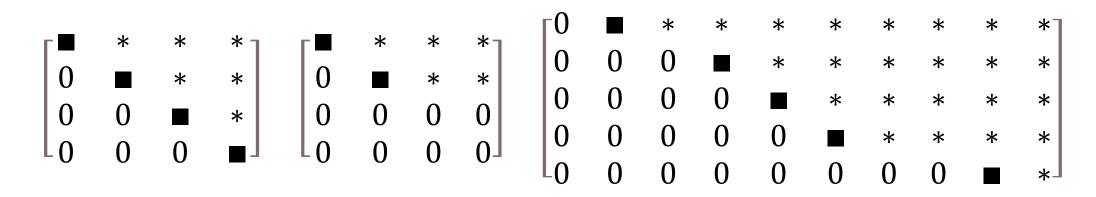
$$x - 2y = 1$$

 $3x + 2y = 11$
 $x - 2y = 1$
 $8y = 8$

- 行变换的目标也是把一般矩阵简化成类似的形式
- · 行阶梯矩阵: 满足下列三条性质的矩阵M
 - 1. 如果M的第i行是O行,则下面的所有行的都是O行
 - 2. 如果M的第i行不全是O,则从左数第一个非O元素叫做主元。每个主元都在它上面行的主元的右边的列
 - 3. 同一列中在主元下面的元素都是0

行阶梯矩阵(row echelon matrix)

- 行阶梯矩阵:满足下列三条性质的矩阵U
 - 1. 如果M的第i行是O行,则下面的所有行的都是O行
 - 2. 如果M的第i行不全是O,则从左数第一个非O元素叫做主元。每个主元都在它上面行的主元的右边的列
 - 3. 同一列中在主元下面的元素都是0
- 消元法就是把增广矩阵变成行阶梯矩阵的过程



约化行阶梯矩阵(reduced row echelon matrix)

- 行阶梯矩阵可以通过行变换进一步化简
- · 约化行阶梯矩阵: 满足下列额外性质的行阶梯矩阵U
 - 4. 每个主元都是1
 - 5. 一列中主元上面的元素都是0,也就是说,主元是该列中唯一的非零元素
- 行阶梯矩阵变成约化行阶梯矩阵的过程就是解未知数和回带的过程

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 0 & * & * \\ 0 & 1 & * & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 0 & 1 & * & 0 & 0 & 0 & * & * & 0 & * \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & * & * & 0 & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & * & * & 0 & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & * & * & 0 & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & * \end{bmatrix}$$

行阶梯矩阵和约化行阶梯矩阵

- U是同A行等价的行阶梯矩阵,记做U = ref(A)
- U是A同行等价的约化行阶梯矩阵,记做U = rref(A)
- **定理**: 对于任意的矩阵A ,有且只有一个矩阵U ,使得U = rref(A)
 - 唯一性证明见Lay书的附录A
 - · 这个定理告诉我们同A行等价**约化行阶梯矩阵**的存在唯一性
 - 同A行等价的**行阶梯矩阵**并不惟一

例

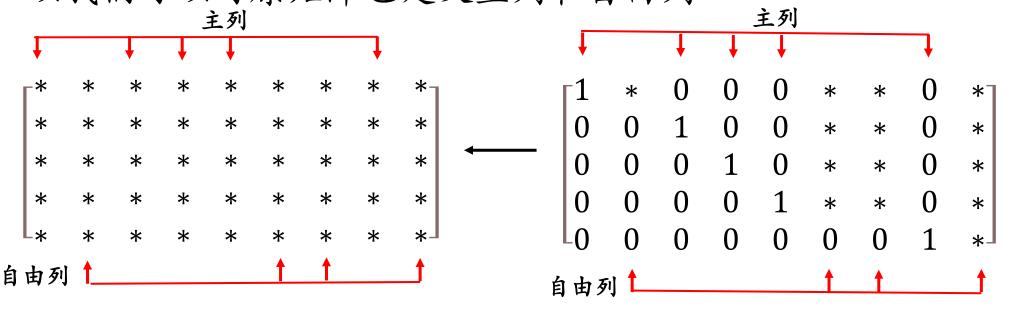
• 找到下面矩阵的等价行阶梯矩阵

$$\begin{bmatrix} 0 & -3 & -6 & 4 & 9 \\ -1 & -2 & -1 & 3 & 1 \\ -2 & -3 & 0 & 3 & -1 \\ 1 & 4 & 5 & -9 & -7 \end{bmatrix}$$
 交換1、4行
$$\begin{bmatrix} 1 & 4 & 5 & -9 & -7 \\ -1 & -2 & -1 & 3 & 1 \\ -2 & -3 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & -3 & -6 & 4 & 9 \end{bmatrix}$$

 $\begin{bmatrix}
1 & 4 & 5 & -9 & -7 \\
0 & 2 & 4 & -6 & -6 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix}
1 & 4 & 5 & -9 & -7 \\
0 & 2 & 4 & -6 & -6 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix}
1 & 4 & 5 & -9 & -7 \\
0 & 2 & 4 & -6 & -6 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 0 & -5 & 0
\end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix}
1 & 4 & 5 & -9 & -7 \\
0 & 2 & 4 & -6 & -6 \\
0 & 5 & 10 & -15 & -15 \\
0 & -3 & -6 & 4 & 9
\end{bmatrix}$

主列和自由列

- 约化行阶梯矩阵:
 - 主列: 主元所在的列,根据定义,主列上只有主元是1,剩下元素都是0
 - 自由列:没有主元的列
- 注意:因为约化行阶梯矩阵唯一,且行变换不改变列的次序,所以我们可以对原矩阵也定义主列和自由列



一般线性方程组的解法

- 线性方程组Ax = b, 其中A是一个mxn的矩阵
 - •n个未知数,m个方程

• 解法:

- 对增广矩阵(A, b)做行约化,将A变成约化行阶梯矩阵(rref(A), b')
- •解的**存在性**:如果rref(A)有0行,但是该行对应的**b**′中的元素不为0,则 无解。反之则有解
- 解的唯一性:如果rref(A)没有自由列,则方程的解唯一
- 主列对应的未知数可以用**b**′中的元素和自由列对应的未知数表示出来。 此时自由列对应的未知数是任意参数
- 注: 判断解的存在性可以只把A化成行阶梯矩阵

例

- 3个方程,5个未知数
 - 主列: 1、3、5列,对应x₁,x₃,x₅
 - 自由列: 2、4列, 对应x2, x4
- •解: 把x₁, x₃, x₅用x₂, x₄表示出来
 - $x_1 + 6x_2 + 3x_4 = 0 \Rightarrow x_1 = -6x_2 3x_4$
 - $x_3 4x_4 = 5 \Rightarrow x_3 = 5 + 4x_4$
 - $x_5 = 7$
- 学习线性空间以后还会再回来看这个解

内容提要

- 线性方程和矩阵
- 消元法 (elimination) 解线性方程
- 消元法求矩阵的逆
- 消元法和矩阵行变换
- 行变换和矩阵乘法
- LU分解

行变换: 倍加

• 倍加(某一行乘系数加到另一行)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 8 \\ 10 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2+0+0 \\ -2\times2+8 \\ 0+0+10 \end{pmatrix}$$

• 将向量的第一个分量乘-2加到第二个分量

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} (a_1, a_2, \dots, a_n)$$

• 矩阵的第一行乘-2加到第二行

行变换: 对换

•对换(交换两行)

• 置換矩阵:
$$P_{23} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

• $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 4 & -2 \\ 4 & 9 & -3 \\ -2 & -3 & 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 4 & -2 \\ -2 & -3 & 7 \\ 4 & 9 & -3 \end{pmatrix}$

· 一般的nxn的置换i和j行的矩阵怎么写?

行变换: 倍乘

• 倍乘 (某一行同时乘以一个非0常数)

• 倍乘矩阵:
$$M = \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
• $\begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix}$,

$$\begin{pmatrix}
0 & 0 & 1/5/ & 5/ \\
1/2 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0
\end{pmatrix}
\begin{pmatrix}
2 & 4 & -2 \\
4 & 9 & -3 \\
-2 & -3 & 7
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
1 & 2 & -1 \\
4 & 9 & -3 \\
-2 & -3 & 7
\end{pmatrix}$$

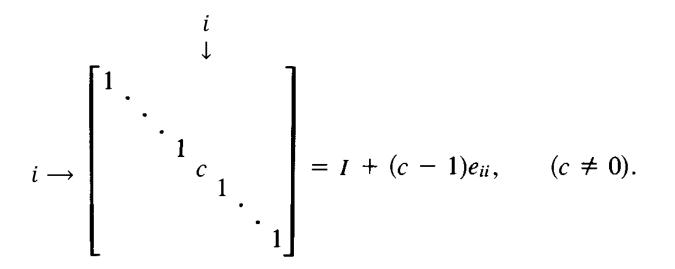
- 对mxn矩阵A行变换: mxm初等矩阵左乘A
- · 倍加: A第i行乘一个非O常数a再加到第j行
- 倍加矩阵:对角线上元素是1,第i行第j列元素 A_{ij} 是a

$$i \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & & & & & & \\ & \cdot & & & \\ & & \cdot & & \\ & & & \cdot \\ & & & 1 \end{bmatrix} \quad \text{or} \quad \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & \cdot & & \\ & & & \cdot \\ & a & & \cdot \\ & & & 1 \end{bmatrix} = I + ae_{ij} \qquad (i \neq j)$$

- 对mxn矩阵A行变换: 特殊的mxm矩阵左乘A
- · 置换: 置换的第i行和第j行
- 置换矩阵: 对角线第i行和第j行的元素 A_{ii} 和 A_{jj} 是0,其它元素都是1,并且 $A_{ij}=A_{ji}=1$

$$i \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 0 & & 1 \\ & & & \ddots & \\ & & 1 & & 0 \\ & & & & 1 \end{bmatrix} = I + e_{ij} + e_{ji} - e_{ii} - e_{jj}.$$

- 对mxn矩阵A行变换: 特殊的mxm矩阵左乘A
- · 倍乘: A第i行乘以一个非O常数c
- 倍乘矩阵:对角线第i行元素 A_{ii} 为C,对角线剩下元素都是1



- 三种初等矩阵
 - 倍加矩阵:对角线上元素是1,第i行第j列元素 A_{ii} 是a
 - 置换矩阵: 对角线第i行和第j行的元素 A_{ii} 和 A_{jj} 是O,其它元素都是1,并且 $A_{ij}=A_{ji}=1$
 - 倍乘矩阵:对角线第i行元素 A_{ii} 为C,对角线剩下元素都是1
- 性质: 所有初等矩阵都可逆
 - 倍加矩阵: $E = I + ae_{ij}$, $E^{-1} = I ae_{ij}$
 - 置换矩阵和自己互逆
 - 倍乘矩阵: $E = I + (c-1)e_{ii}$, $E^{-1} = I + (c^{-1}-1)e_{ii}$

行变换和初等矩阵左乘

- · mxn的矩阵A初等行变换:
 - 对换 (交换两行)
 - 倍加 (某一行乘系数加到另一行)
 - 倍乘 (某一行同时乘以一个非0常数)
- •初等矩阵
 - 倍加矩阵:对角线上元素是1,第i行第j列元素 A_{ij} 是a
 - 置换矩阵: 对角线第i行和第j行的元素 A_{ii} 和 A_{jj} 是0,其它元素都是1,并且 $A_{ij}=A_{ji}=1$
 - 倍乘矩阵:对角线第i行元素 A_{ii} 为C,对角线剩下元素都是1
- •对矩阵A行变换等价于对应的初等矩阵左乘A(右乘会发生什么)

消元法和初等矩阵

- 消元法: 用一系列初等矩阵 $\{E_i\}$ 左乘A , 把A化简成行阶梯矩阵 $E_k E_{k-1} \cdots E_1 A = U$
- 消元、解方程等问题统一成了矩阵乘法
- [5] $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1/8 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 3 & 2 & 11 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1/8 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 8 & 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -5/2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & -4 & 8 \\ 2 & -3 & 2 & 1 \\ 5 & -8 & 7 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -4 & 8 \\ 0 & -1/2 & 2 & -3/2 \end{bmatrix}$$

增广矩阵 (augmented matrix)

- 方程中: 置换和倍加同时作用在系数矩阵A和b上
- 把A和b写在一起构成增广矩阵(Ab),可以把A和b看成增广矩阵的分块形式
 - n行, n+1列的矩阵
- E乘在增广矩阵上,分块乘法:分别乘在A,b上
 - $E(A \mathbf{b}) = (EA E\mathbf{b})$
- 矩阵乘法只需要第一个的列数=第二个行数

小结

- 将线性方程组Ax = b的系数A n b合在一起构成对应的增广矩阵 (A b)
- 消元法: 对增广矩阵做行变换
 - 置换: 交换两行
 - 倍加:将某一行乘以一个系数再加到另一个行
 - 倍乘:将某一行乘以一个非0常数
- •解线性方程组⇔矩阵行变换
 - 行变换不改变线性方程组的解集
- 行变换: 特定矩阵左乘被变换的矩阵 (右乘会发生什么?)

内容提要

- 线性方程和矩阵
- 消元法 (elimination) 解线性方程
- 消元法求矩阵的逆
- 消元法和矩阵行化简
- LU分解

倍加矩阵的形状

• 倍加矩阵和其逆: 倍加矩阵和逆矩阵都同时是下(上)三角

$$E = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -5 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$E = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -5 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \qquad E^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 5 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$E = \begin{bmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$E = \begin{bmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \qquad E^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -5 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

LU分解

- U是和A等价的行阶梯矩阵,U是上三角的 $E_k \cdots E_2 E_1 A = U$
 - E_1 , E_2 ··· E_k 中的倍加矩阵全是下三角的
 - · A到U的过程中我们只需消去主元下面的元素
- 假设: $E_1, E_2 \cdots E_k$ 中没有置换矩阵
- 左右两边左乘 $E_k\cdots E_2E_1$ 的逆 $A=E_1^{-1}E_2^{-1}\cdots E_k^{-1}U$
- 每一个 E_i^{-1} 都是下三角的,所以乘积 $L=E_1^{-1}E_2^{-1}\cdots E_k^{-1}$ 下三角的 A=LU

LU分解

- 如果A约化成行阶梯矩阵U的过程中没有置换, $E_k \cdots E_2 E_1 A = U$
- •则A有一个LU分解

$$A = E_1^{-1} E_2^{-1} \cdots E_k^{-1} U = LU$$

- · 把A写成一个下三角阵和一个上三角阵的乘积
- •应用:解系数相同的一系列线性方程组(见Lay, 2.5)
- ·如果A约化成行阶梯矩阵U的过程中有置换
- 则存在一个置换矩阵P,使得PA有一个LU分解 PA = LU

LU分解

• 例:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & \frac{2}{3} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & 1 \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} \end{bmatrix} = LU.$$