

# 电磁场数值计算

---

邢庆子

**Tel:** 62781684(o), 13661226717

**E-mail:** [xqz@tsinghua.edu.cn](mailto:xqz@tsinghua.edu.cn)

清华大学工物系加速器实验室 刘卿楼**309**



## 1.4 波动方程

在均匀各向同性媒质中，从麦克斯韦方程组可导出场量的波动方程和亥姆霍兹方程。

引入动态位： $\mathbf{A}$  和  $\varphi$ ，用以描述、分析和计算电磁场，它们是空间坐标和时间的函数。

$$\left\{ \begin{array}{l} \mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A} \\ \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} - \nabla \varphi \end{array} \right. \xrightarrow[\nabla \cdot \mathbf{A} = -\mu\epsilon \frac{\partial \varphi}{\partial t}]{\text{洛伦兹规范}} \left\{ \begin{array}{l} \nabla^2 \mathbf{A} - \mu\epsilon \frac{\partial^2 \mathbf{A}}{\partial t^2} = -\mu\mathbf{J} \\ \nabla^2 \varphi - \mu\epsilon \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = -\frac{\rho}{\epsilon} \end{array} \right.$$

达朗贝尔方程



## 第1章 电磁场的基本理论

一、二维场情况下，写出直角坐标系中标量磁位、矢量磁位满足的微分方程？（ $\mu$ =常数）

$$\nabla^2 \Phi_m = \frac{\partial^2 \Phi_m}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \Phi_m}{\partial y^2} = 0$$

$$\nabla^2 A_z = \frac{\partial^2 A_z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 A_z}{\partial y^2} = -\mu J_z$$

二、二维场情况下，写出直角坐标系中标量磁位、矢量磁位与场量的关系？

$$\vec{H} = -\nabla \Phi_m = -\frac{\partial \Phi_m}{\partial x} \vec{e}_x - \frac{\partial \Phi_m}{\partial y} \vec{e}_y$$

$$\vec{B} = \nabla \times \vec{A} = \frac{\partial A_z}{\partial y} \vec{e}_x - \frac{\partial A_z}{\partial x} \vec{e}_y$$



## 1.3 矢量位及其微分方程

- 矢量磁位与磁感应强度的关系:  $B = \nabla \times A$

直角坐标系

$$\left. \begin{aligned} B_x &= \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \\ B_y &= \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \\ B_z &= \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \end{aligned} \right\}$$

二维平面场:

$$\left\{ \begin{aligned} A &= A_z e_z \\ A_x &= A_y = 0 \end{aligned} \right\} \quad \left\{ \begin{aligned} B_x &= \frac{\partial A_z}{\partial y} \\ B_y &= -\frac{\partial A_z}{\partial x} \end{aligned} \right\}$$

圆柱坐标系

$$\left. \begin{aligned} B_r &= \frac{1}{r} \frac{\partial A_z}{\partial \theta} - \frac{\partial A_\theta}{\partial z} \\ B_\theta &= \frac{\partial A_r}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial r} \\ B_z &= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r A_\theta) - \frac{1}{r} \frac{\partial A_r}{\partial \theta} \end{aligned} \right\}$$

轴对称平面场:

$$\left\{ \begin{aligned} A &= A_\theta e_\theta \\ A_r &= A_z = 0 \end{aligned} \right\} \quad \left\{ \begin{aligned} B_r &= -\frac{\partial A_\theta}{\partial z} \\ B_z &= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r A_\theta) \end{aligned} \right\}$$



# 第1章 电磁场的基本理论

---

本节内容:

- 边界条件与边值关系



### 1.5 边界条件与边值关系

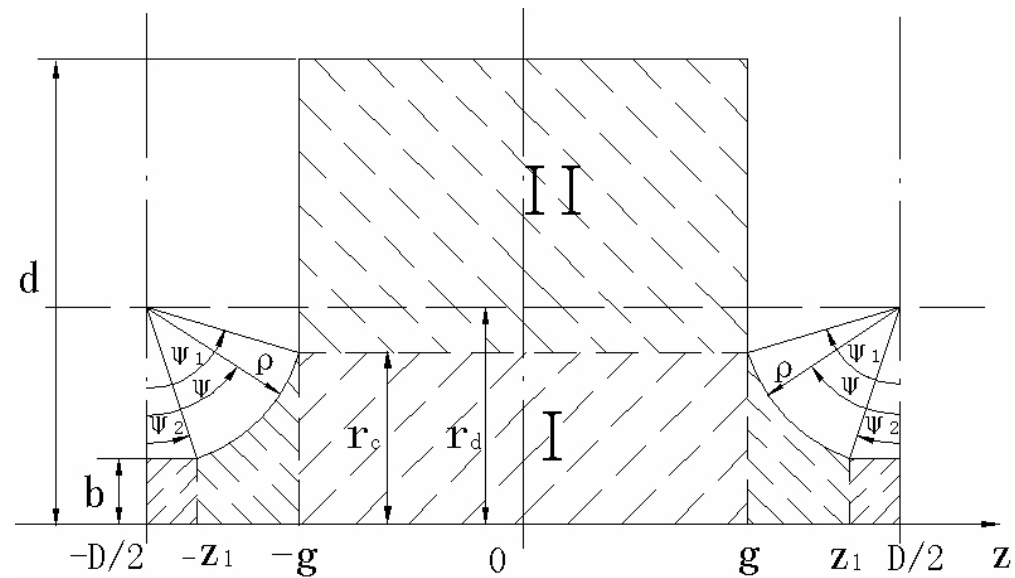
- 电磁场计算中的定解条件

电磁场的分析与计算通常归结为求 **微分方程** 的解。

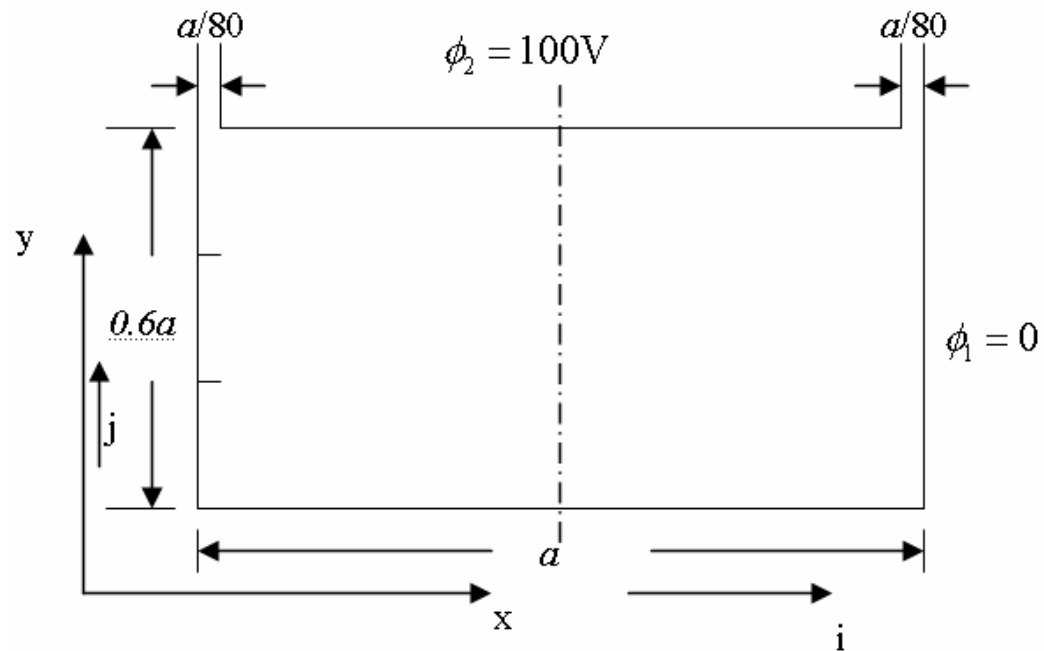
在电磁场计算中，标量磁位及矢量磁位所满足的方程都属于 **偏微分方程**，使方程具有唯一解的条件是给定 **边界条件**和**初始条件**，合称为**定解条件**。

- 恒定电磁场的定解问题

- 1) 确定数学模型（包括选取位函数和相应的偏微分方程）。
- 2) 给出定解条件。对于恒定电磁场问题只需给出边界条件。



盘荷波导中的电磁场计算



长接地金属槽中的电场计算



## 1.5 边界条件与边值关系

---

### 1.5.1 边界条件分类

物理量  $u (\phi_e, \phi_m, A)$

恒定电磁场的边界条件通常归结为三种典型情况：

#### (1) 第一类边界条件——狄利赫利(Dirichlet)问题

物理量  $u$  在边界上的值为给定值。

$u|_s = f_1(s)$  称为**第一类边界条件**。

当  $u|_s = 0$  时，称为 **第一类齐次边界条件**。





## 1.5 边界条件与边值关系

---

### (2) 第二类边界条件——诺曼(Neumann)问题

物理量  $u$  的法向导数在边界上的值为给定值。

$\frac{\partial u}{\partial n}\bigg|_s = f_2(s)$  称为**第二类边界条件**。

当  $\frac{\partial u}{\partial n}\bigg|_s = 0$  时, 称为 **第二类齐次边界条件**。



## 1.5 边界条件与边值关系

---

### (3) 第三类边界条件——劳平(Robin)问题

物理量  $u$  及其法向导数的某一线性组合在边界上为给定值。

$$\frac{\partial u}{\partial n} + h(u - f_s) = f_3(s)$$

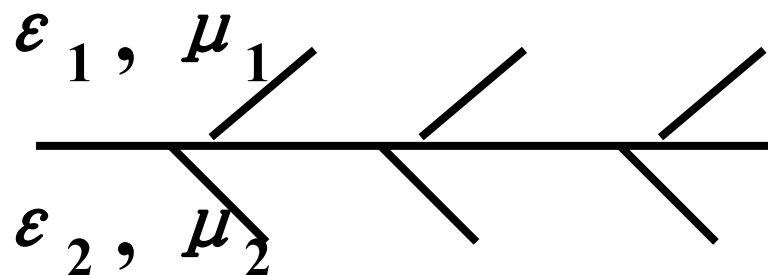
前两类边界条件可看成是它的特例。



## 1.5 边界条件与边值关系

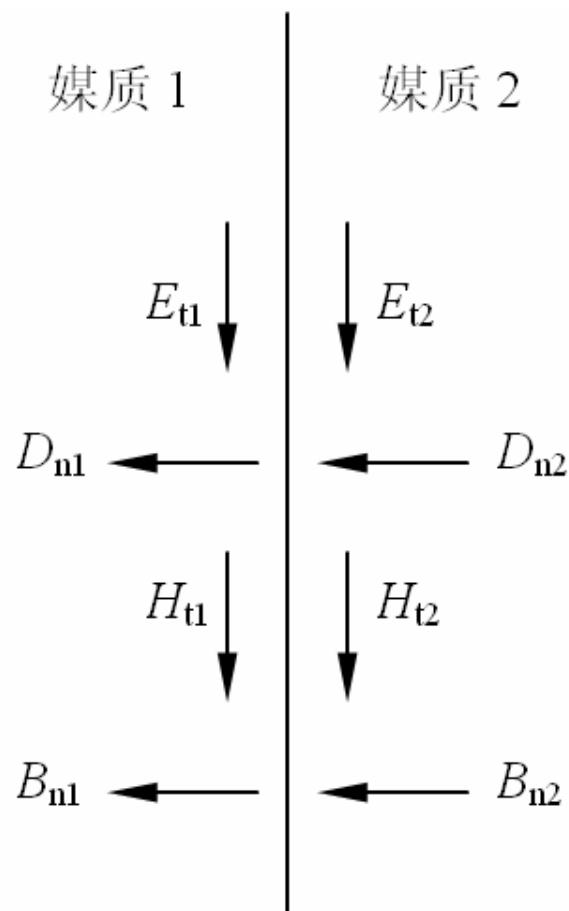
### 1.5.2 媒质交界面条件

当电磁场的场域由不同媒质构成时，在不同媒质分界面上，媒质的特性系数  $\varepsilon$ 、 $\mu$  发生突变，相应的场量一般也发生突变，这时，为给出对应不同媒质的二个偏微分方程组的定解条件，还必须规定分界面上的场量所应满足的关系。





## 1.5.2 媒质交界面条件



$J_s$  : 面电流密度  
 $\sigma_s$  : 面电荷密度

### ● 用场量表示

$$\begin{cases} \vec{e}_n \times (\vec{E}_1 - \vec{E}_2) = 0 \\ \vec{e}_n \cdot (\vec{D}_1 - \vec{D}_2) = \sigma_s \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} E_{t1} = E_{t2} \\ D_{n1} - D_{n2} = \sigma_s \end{cases}$$

$$\begin{cases} \vec{e}_n \times (\vec{H}_1 - \vec{H}_2) = \vec{J}_s \\ \vec{e}_n \cdot (\vec{B}_1 - \vec{B}_2) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} H_{t1} - H_{t2} = J_s \\ B_{n1} = B_{n2} \end{cases}$$

### ● 用位函数表示

#### 1) 恒定电场问题

$$\begin{cases} \Phi_1|_s = \Phi_2|_s \\ \epsilon_2 \frac{\partial \Phi_2}{\partial n} - \epsilon_1 \frac{\partial \Phi_1}{\partial n} = \sigma_s \end{cases}$$

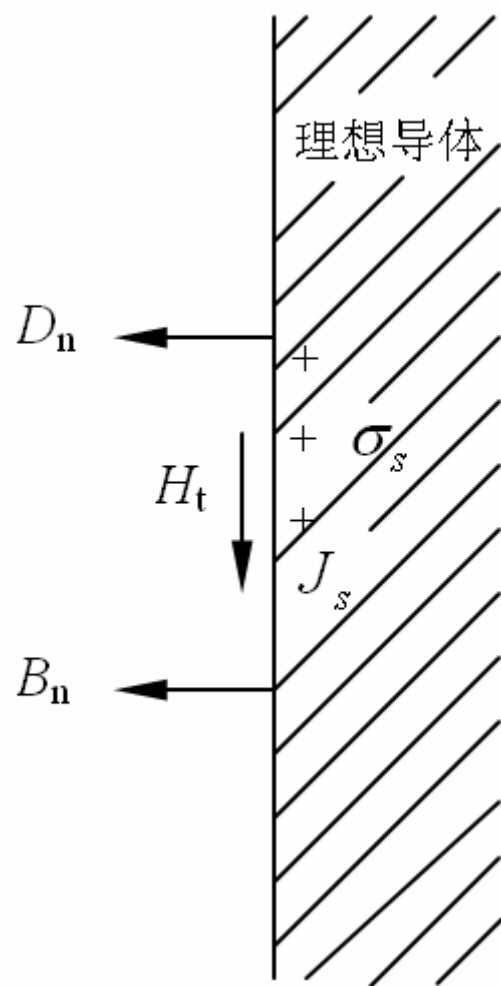
#### 2) 恒定磁场问题

$$\begin{cases} A_1|_s = A_2|_s \\ \frac{1}{\mu_1} \frac{\partial A_1}{\partial n} \Big|_s - \frac{1}{\mu_2} \frac{\partial A_2}{\partial n} \Big|_s = J_s \end{cases}$$



## 1.5 边界条件与边值关系

### 1.5.3 理想导体面条件（内部无磁通条件下）



$$\begin{cases} \vec{e}_n \times (\vec{H}_1 - \vec{H}_2) = J_s \\ \vec{e}_n \cdot (\vec{B}_1 - \vec{B}_2) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \vec{e}_n \times \vec{H} = J_s \\ \vec{e}_n \cdot \vec{B} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} H_t = J_s \\ B_n = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \vec{e}_n \times (\vec{E}_1 - \vec{E}_2) = 0 \\ \vec{e}_n \cdot (\vec{D}_1 - \vec{D}_2) = \sigma_s \end{cases}$$

$$\begin{cases} \vec{e}_n \times \vec{E} = 0 \\ \vec{e}_n \cdot \vec{D} = \sigma_s \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} E_t = 0 \\ D_n = \sigma_s \end{cases}$$



## 1.5 边界条件与边值关系

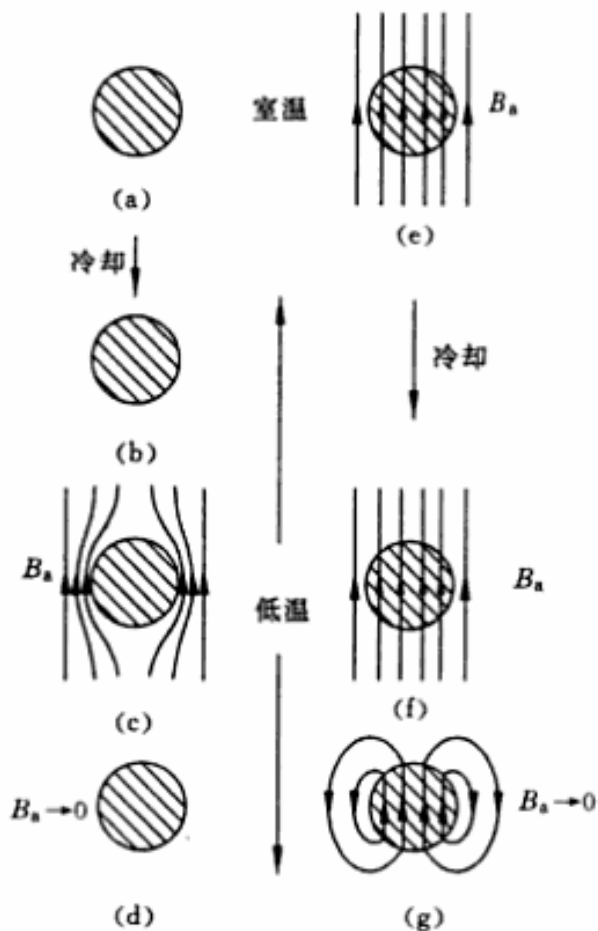


图 4.2.5 “理想”导体的磁性能

- (a)~(b)样品在无磁场时变为无电阻;  
(c)施加于无电阻样品的磁场;  
(d)磁场除去;  
(e)~(f)样品在外加磁场中变为无电阻;  
(g)外加磁场除去。

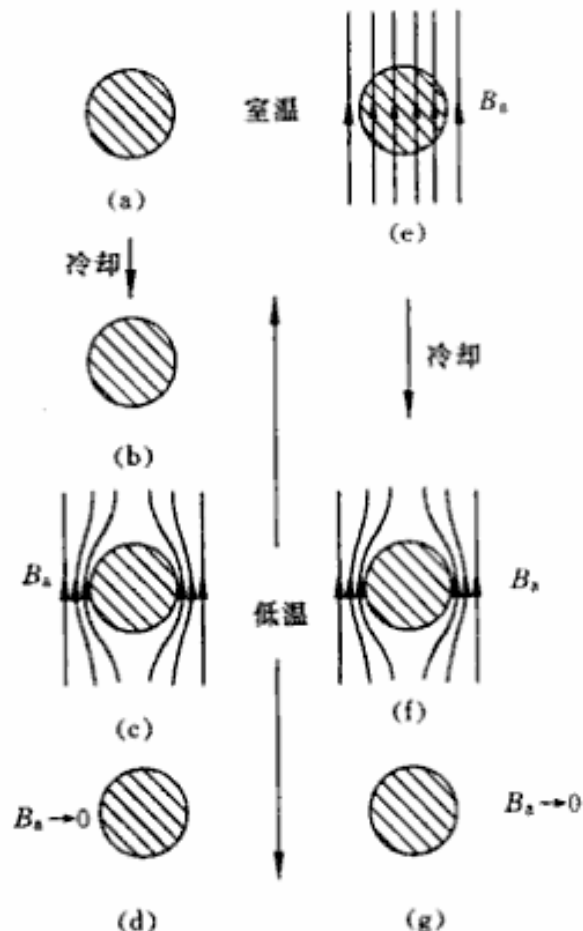


图 4.2.6 超导体的磁性能

- (a)~(b)样品在无磁场情况下变为无电阻;  
(c)施加于超导样品的磁场;  
(d)磁场除去;  
(e)~(f)样品在外加磁场中变为超导的;  
(g)外加磁场除去。

*From:*

李言荣等, 电子材料  
导论, 清华大学出版社

二维情况下，取  $\mu \rightarrow \infty$  的铁磁物质表面为边界，属于第几类边界条件？

- ☐ A 第一类边界条件
- ☐ B 第二类边界条件
- ☐ C 无法判断

提交



## 1.5 边界条件与边值关系

---

### 1.5.4 讨论

- 边界条件的类型与选取的边界面、采用的位函数均有关

➤ 对于静电场：（标量电位）

1)  $E$  垂直于边界面（如导体表面）： $(E_t=0)$  第一类

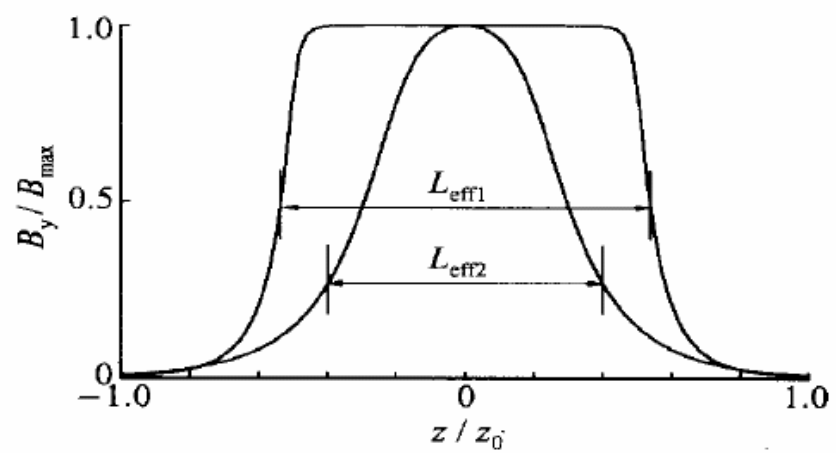
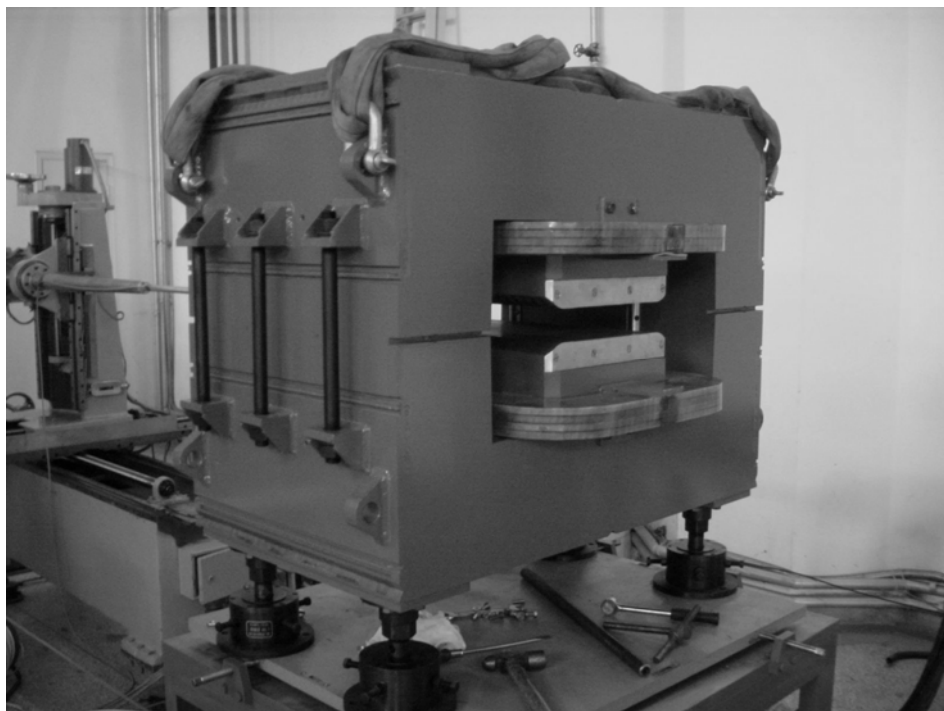
2) 取  $E$  线为边界线： $(E_n=0)$  第二类

➤ 对于静磁场：（矢量磁位）

1) 取  $\mu \rightarrow \infty$  的铁磁物质表面为边界（ $B$ 线平行于边界）： $(H_n=0)$  第一类

2)  $B$  线垂直于边界面： $(H_t=0)$  第二类





$L_{\text{eff1}}$  为长磁铁等效长度,  $L_{\text{eff2}}$  为短磁铁等效长度



## 1.5 边界条件与边值关系

### 作业：习题1.5

补3：导出动态电磁场中的达朗贝尔方程。

#### ●有限差分法上机题

1. 计算长直接地金属槽中的电场分布。金属槽横截面如图所示，其侧壁与底面电位均为零，顶盖电位相对值为**10**。槽内电位函数满足拉普拉斯方程。计算槽内电位分布。

要求：（1）先用正方形网格粗分，每边取**4**个网格计算，取不同的松弛因子，比较其收敛速度。取计算精度为千分之一。（2）划分网格加倍，计算电位分布，并与上面计算结果比较。

2. 习题 2.3 (3)。（取网格步长为**1**。设  $g=8$ ,  $h=66$ ,  $BC=6$ ,  $DE=5$ ）

上机题**11月17日**（第九周）之前交。

