

# 电磁场数值计算

### 邢庆子

Tel: 62781684(o), 13661226717

E-mail: xqz@tsinghua.edu.cn

清华大学工物系加速器实验室 刘卿楼309



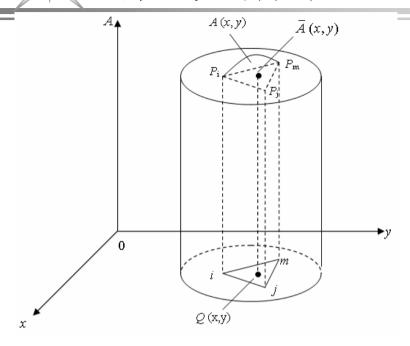
## 上节内容

- 3.2 泛函的离散化与线性插值函数
  - 3.2.1 场域的剖分(剖分形式、原则和要求)
  - 3.2.2 线性插值函数
  - 3.2.3 面积坐标及其性质

问题:有限元法中为什么要使用面积坐标?

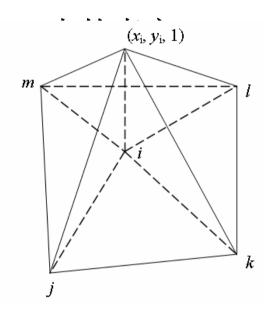
- (A) 是为了确定空间一点的位置。
- (B) 是为了求解三角形单元面积更加方便。
- (c) 是为了求解导数更加方便。
- (p) 是为了求解积分更加方便。

### 第3章 有限元法基础



Q(x,y): 单元 e 内一点;

$$A(x,y)$$
: 又  
值,在曲  
 $\overline{A}(x,y)$ : 纟  
在通过  $P_{i}$   $N_{i}(x,y)$   
 $P_{e}(x,y)$  上



对于每一个三角形单元 e, 泛函为:

$$F^{(e)}(A) = \iint_{e} \left| \left( \frac{\partial A}{\partial x} \right)^{2} + \left( \frac{\partial A}{\partial y} \right)^{2} - 2\mu J A \right| dxdy$$

平面  $P_e(x, y)$  满足的方程:  $P_e(x, y) = A_i N_i + A_j N_j + A_m N_m = \overline{A}(x, y)$  在场域 D 内函数 A 写成折平面公式为:

$$\overline{A}(x,y) = A_1 N_1(x,y) + A_2 N_2(x,y) + A_3 N_3(x,y) + \dots + A_n N_n(x,y)$$



#### ● 面积坐标及其性质

总体坐标与面积坐标有一一对应关系,实际是坐标变换关系。 $N_{\rm i}$ ,  $N_{\rm i}$ ,  $N_{\rm m}$ 被称为局部坐标或面积坐标。

(1) N<sub>i</sub>, N<sub>i</sub>和 N<sub>m</sub>之和恒等于1:

$$N_i + N_j + N_m = \frac{\Delta_i}{\Delta} + \frac{\Delta_j}{\Delta} + \frac{\Delta_m}{\Delta} = 1$$

(2) $N_i$ , $N_j$ 和  $N_m$  仅有两个量独立,x,y 坐标可转换成以  $N_i$ , $N_i$ 为变量的坐标系统(即面积坐标),经过推导可得:

$$\begin{cases} x = x_i N_i + x_j N_j + x_m N_m = x_i N_i + x_j N_j + x_m \left( 1 - N_i - N_j \right) \\ y = y_i N_i + y_j N_j + y_m \left( 1 - N_i - N_j \right) \end{cases}$$
(3.52)



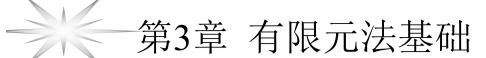
采用面积坐标的优点在于泛函求积分时,可以化为对有关 面积的积分,即由

$$dxdy = \left| \frac{\partial(x,y)}{\partial(N_i, N_j)} \right| dN_i dN_j = \left| \frac{\partial x}{\partial N_i} \frac{\partial x}{\partial N_j} \right| dN_i dN_j$$

$$= \left( \frac{\partial x}{\partial N_i} \frac{\partial y}{\partial N_j} - \frac{\partial x}{\partial N_j} \frac{\partial y}{\partial N_i} \right) dN_i dN_j$$

对式 (3.52) 求导, 可得

$$dxdy = \left[ (x_i - x_m)(y_j - y_m) - (x_j - x_m)(y_i - y_m) \right] dN_i dN_j$$
$$= 2\Delta dN_i dN_j$$



### 常用的积分:

$$\iint_{e} dxdy = 2\Delta \int_{0}^{1} \int_{0}^{1-N_{i}} dN_{i}dN_{j} = \Delta$$

$$\iint_{e} N_{i}dxdy = 2\Delta \int_{0}^{1} N_{i}dN_{i} \int_{0}^{1-N_{i}} dN_{j} = \frac{\Delta}{3}$$

$$\iint_{e} N_{i}^{2}dxdy = 2\Delta \int_{0}^{1} N_{i}^{2}dN_{i} \int_{0}^{1-N_{i}} dN_{j} = \frac{\Delta}{6}$$

$$\iint_{e} N_{i}N_{j}dxdy = 2\Delta \int_{0}^{1} N_{i}dN_{i} \int_{0}^{1-N_{i}} N_{j}dN_{j} = \frac{\Delta}{12}, i \neq j$$



## 本节内容

第3章 有限元法基础

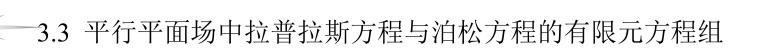
3.3 平行平面场中拉普拉斯方程与泊松方程的 有限元方程组



3.3 平行平面场中拉普拉斯方程与泊松方程的有限元方程组

求泛函 F(A) 的极值函数,导出有限元方程组的过程分三步:

- 1)把在区域建立起的泛函划分为  $N_{\rm e}$  个三角形单元上的泛函之和,表示为  $F(A) = \sum_{1}^{N_e} F^{(e)}(A)$  ;
- 2) 利用线性插值求出 A(x,y) 的线性插值函数,将各单元上的 泛函化为多元函数的问题,即  $\sum_{1}^{N_e} F^{(e)}(A) \approx \sum_{1}^{N_e} F^{(e)}(\overline{A})$  ;
- 3)进一步把泛函求极值的问题  $\delta F(\overline{A})=0$  化为多元函数求极值的问题:  $\mathrm{d}F(\overline{A})=0$  。



## 以上三步可总结为:

1) 单元分析:  $F^{(e)}(\overline{A})$ 

2) 总体合成: 
$$\sum_{1}^{N_e} F^{(e)}(A) \approx \sum_{1}^{N_e} F^{(e)}(\overline{A})$$

3) 导出有限元方程组:  $\delta F(\overline{A}) = 0$   $\Longrightarrow dF(\overline{A}) = 0$ 

(并按强加边界修正有限元方程组)





下面以  $J\neq 0$  为例进行分析。

### 3.3.1 有限元方程组的形成

对于单元 e,对应于泊松方程与相关边界条件的泛函如下式所示:

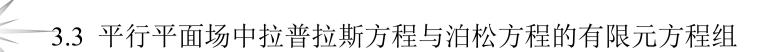
$$F^{(e)}(A) = \iint_{e} \left( \frac{1}{2\mu} \left[ \left( \frac{\partial A}{\partial x} \right)^{2} + \left( \frac{\partial A}{\partial y} \right)^{2} \right] - JA \right) dx dy \quad (3.25b)$$

下面我们来求三角形单元e的泛函的近似表达式。

$$F^{(e)}(A) = \iint_{e} \left[ \frac{1}{2\mu} \left[ \left( \frac{\partial A}{\partial x} \right)^{2} + \left( \frac{\partial A}{\partial y} \right)^{2} \right] - JA \right] dxdy$$

以上泛函,是具有哪一类边界条件的泊松方程对应的泛函?

- (A) 第一类边界条件
- (B) 第二类齐次边界条件
- (c) 第一类边界条件或第二类齐次边界条件



## 1. 单元分析

将插值函数写成矩阵形式:
$$A^{(e)} = \begin{bmatrix} A_i \\ A_j \\ A_m \end{bmatrix}$$
$$\bar{A}(x,y) = \begin{bmatrix} N_i & N_j & N_m \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A_i \\ A_j \\ A_m \end{bmatrix} \underbrace{N = \begin{bmatrix} N_i & N_j & N_m \end{bmatrix}}_{N = \begin{bmatrix} N_i & N_j & N_m$$

$$\frac{\partial \overline{A}}{\partial x} = \left[ \frac{\partial N_i}{\partial x} \frac{\partial N_j}{\partial x} \frac{\partial N_m}{\partial x} \right] A^{(e)} = \frac{1}{2\Delta} \left[ b_i \ b_j \ b_m \right] A^{(e)} = \frac{1}{2\Delta} A^{(e)T} \begin{bmatrix} b_i \\ b_j \\ b_m \end{bmatrix}$$



## 3.3 平行平面场中拉普拉斯方程与泊松方程的有限元方程组

#### 同理可得:

$$\frac{\partial \overline{A}}{\partial y} = \left[ \frac{\partial N_i}{\partial y} \frac{\partial N_j}{\partial y} \frac{\partial N_m}{\partial y} \right] A^{(e)}$$

$$= \frac{1}{2\Delta} \left[ c_i \ c_j \ c_m \right] A^{(e)} = \frac{1}{2\Delta} A^{(e)T} \begin{bmatrix} c_i \\ c_j \\ c_m \end{bmatrix} \qquad \Leftrightarrow c = \begin{bmatrix} c_i \\ c_j \\ c_m \end{bmatrix}$$

$$= \frac{1}{2\Lambda} \boldsymbol{c}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{A}^{(\boldsymbol{e})} = \frac{1}{2\Lambda} \boldsymbol{A}^{(\boldsymbol{e})\mathrm{T}} \boldsymbol{c}$$



$$\left(\frac{\partial \overline{A}}{\partial \mathbf{x}}\right)^{2} + \left(\frac{\partial \overline{A}}{\partial \mathbf{y}}\right)^{2} = \frac{1}{2\Delta} \mathbf{A}^{(e)\mathsf{T}} \mathbf{b} \frac{1}{2\Delta} \mathbf{b}^{\mathsf{T}} \mathbf{A}^{(e)} + \frac{1}{2\Delta} \mathbf{A}^{(e)\mathsf{T}} \mathbf{c} \frac{1}{2\Delta} \mathbf{c}^{\mathsf{T}} \mathbf{A}^{(e)}$$

$$= \mathbf{A}^{(e)\mathsf{T}} \frac{1}{4\Delta^{2}} \left[ \mathbf{b} \mathbf{b}^{\mathsf{T}} + \mathbf{c} \mathbf{c}^{\mathsf{T}} \right] \mathbf{A}^{(e)}$$

$$= \mathbf{A}^{(e)\mathsf{T}} \mathbf{S}^{(e)} \mathbf{A}^{(e)}$$

其中

$$S^{(e)} = \frac{1}{4\Delta^{2}} \begin{bmatrix} bb^{T} + cc^{T} \end{bmatrix}$$

$$= \frac{1}{4\Delta^{2}} \begin{bmatrix} b_{i}^{2} + c_{i}^{2} & b_{i}b_{j} + c_{i}c_{j} & b_{i}b_{m} + c_{i}c_{m} \\ b_{i}b_{j} + c_{i}c_{j} & b_{j}^{2} + c_{j}^{2} & b_{j}b_{m} + c_{j}c_{m} \\ b_{i}b_{m} + c_{i}c_{m} & b_{j}b_{m} + c_{j}c_{m} & b_{m}^{2} + c_{m}^{2} \end{bmatrix}$$



#### 对于泛函中 JA 项:

$$J\overline{A} = J \left[ N_i A_i + N_j A_j + N_m A_m \right] = J \left[ N_i \ N_j \ N_m \right] A^{(e)}$$

$$= JA^{(e)T} \begin{bmatrix} N_i \\ N_j \\ N_m \end{bmatrix} = A^{(e)T} \begin{bmatrix} JN_i \\ JN_j \\ JN_m \end{bmatrix}$$

将上面各式代入式(3.25b)可得

$$F^{(e)}(\overline{A}) = \iint_{e} \left( \frac{1}{2\mu} A^{(e)\mathsf{T}} \mathbf{S}^{(e)} A^{(e)} - A^{(e)\mathsf{T}} \begin{bmatrix} JN_{i} \\ JN_{j} \\ JN_{m} \end{bmatrix} \right) dxdy \quad (\mathbf{3.64})$$

## 3.3 平行平面场中拉普拉斯方程与泊松方程的有限元方程组

$$F^{(e)}(\overline{A}) = \iint_{e} \left( \frac{1}{2\mu} A^{(e)\mathsf{T}} \mathbf{S}^{(e)} A^{(e)} - A^{(e)\mathsf{T}} \begin{bmatrix} JN_{i} \\ JN_{j} \\ JN_{m} \end{bmatrix} \right) dxdy \qquad (3.64)$$

或写成

$$k_{st}^{(e)} = \frac{1}{4\mu\Delta} (b_t b_s + c_t c_s)$$
  $(t, s = i, j, m)$ 

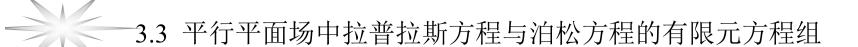


$$F^{(e)}(\overline{A}) = \iint_{e} \left( \frac{1}{2\mu} A^{(e)\mathsf{T}} \mathbf{S}^{(e)} A^{(e)} - A^{(e)\mathsf{T}} \begin{bmatrix} JN_{i} \\ JN_{j} \\ JN_{m} \end{bmatrix} \right) dxdy \qquad (3.64)$$

再令 
$$\mathbf{r}^{(e)} = \iint_{e} \begin{bmatrix} JN_{i} \\ JN_{j} \\ JN_{m} \end{bmatrix} dxdy$$

三角形单元中
$$J$$
=常数时:

三角形单元中 
$$r^{(e)} = \begin{bmatrix} \frac{\Delta}{3}J\\ \frac{\Delta}{3}J\\ \frac{\Delta}{3}J \end{bmatrix}$$
 (参考书式 (3.55))



### 三角形单元中 $J \neq$ 常数时:

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} J_m \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} JN_m \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} r_n^{(e)} \end{bmatrix} \\ r_i^{(e)} &= \iint_e N_i J dx dy &= \iint_e N_i \left[ N_i \quad N_j \quad N_m \right] \begin{bmatrix} J_i \\ J_j \\ J_m \end{bmatrix} dx dy \\ &= \left[ \iint_e N_i^2 dx dy \quad \iint_e N_i N_j dx dy \quad \iint_e N_i N_m dx dy \right] \begin{bmatrix} J_i \\ J_j \\ J_m \end{bmatrix} \\ &= \left[ \frac{\Delta}{6} \quad \frac{\Delta}{12} \quad \frac{\Delta}{12} \right] \begin{bmatrix} J_i \\ J_j \\ J_m \end{bmatrix} = \frac{\Delta}{12} \left( 2J_i + J_j + J_m \right) \end{aligned}$$



# 3.3 平行平面场中拉普拉斯方程与泊松方程的有限元方程组

$$\mathbf{r}^{(e)} = \iint_{e} \begin{bmatrix} JN_{i} \\ JN_{j} \\ JN_{m} \end{bmatrix} dxdy = \begin{bmatrix} r_{i}^{(e)} \\ r_{j}^{(e)} \\ r_{m}^{(e)} \end{bmatrix}$$

同理,

$$r_j^{(e)} = \frac{\Delta}{12} \left( J_i + 2J_j + J_m \right)$$

$$r_m^{(e)} = \frac{\Delta}{12} \left( J_i + J_j + 2J_m \right)$$

可得

$$r^{(e)} = \begin{bmatrix} r_i^{(e)} \\ r_j^{(e)} \\ r_m^{(e)} \end{bmatrix} = \frac{\Delta}{12} \begin{bmatrix} 2J_i + J_j + J_m \\ J_i + 2J_j + J_m \\ J_i + J_j + 2J_m \end{bmatrix}$$



$$F^{(e)}(\overline{A}) = \iint_{e} \left( \frac{1}{2\mu} A^{(e)\mathsf{T}} \mathbf{S}^{(e)} A^{(e)} - A^{(e)\mathsf{T}} \begin{bmatrix} JN_{i} \\ JN_{j} \\ JN_{m} \end{bmatrix} \right) dxdy \qquad (3.64)$$

$$\boldsymbol{k}^{(e)} = \frac{1}{\mu} \iint_{e} \boldsymbol{S}^{(e)} dxdy \qquad \boldsymbol{r}^{(e)} = \iint_{e} \begin{bmatrix} JN_{i} \\ JN_{j} \\ JN_{m} \end{bmatrix} dxdy = \begin{bmatrix} r_{i}^{(e)} \\ r_{j}^{(e)} \\ r_{m}^{(e)} \end{bmatrix}$$

至此,可写出一个三角形单元的泛函的近似表达式为:

$$F^{(e)}\left(\overline{A}\right) = \frac{1}{2} A^{(e)T} k^{(e)} A^{(e)} - A^{(e)T} r^{(e)}$$



## 2. 总体合成

1) 节点参数的表示

$$A' = egin{bmatrix} A_1 \ A_2 \ dots \ A_N \ A_N \ A_{N+1} \ dots \ A_{N_p} \end{bmatrix}$$
  $N_p$ : 计算场区(包括边界  $N_p$ : 计算场区(包括边界  $N_p$ : 水和参数的节点数  $N_p$ - $N$ : 强加边界节点数  $N_p$ - $N$ : 强加边界节点数

 $N_{\rm p}$ : 计算场区(包括边界)节点总数

 $N_{\rm p}$ -N: 强加边界节点数

A' 称为总体磁位(列)矢量。



# 3.3 平行平面场中拉普拉斯方程与泊松方程的有限元方程组

在D域内共有 $N_e$ 个三角形单元。对任意一个单元,三个节点参数都可以用总体磁位矢量表示,即

$$\mathbf{A}^{(e)} = \begin{bmatrix} A_i \\ A_j \\ A_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 1 & \cdots & 0 \end{bmatrix} \mathbf{A'} \qquad \mathbf{A'} = \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_N \\ A_{N+1} \\ \vdots \\ A_{N_p} \end{bmatrix} = \mathbf{h}^{(e)} \mathbf{A'}$$

## 3.3 平行平面场中拉普拉斯方程与泊松方程的有限元方程组



$$m{K}^{(e)} = m{h}^{(e) ext{T}} m{k}^{(e)} m{h}^{(e)} = egin{bmatrix} \cdots & K_{ii}^{(e)} & \cdots & K_{ij}^{(e)} & \cdots & K_{im}^{(e)} \ & \vdots & & \vdots & & \vdots \ & \cdots & K_{ji}^{(e)} & \cdots & K_{jm}^{(e)} & \cdots & K_{jm}^{(e)} \ & \vdots & & \vdots & & \vdots \ & \cdots & K_{mi}^{(e)} & \cdots & K_{mm}^{(e)} & \cdots & K_{mm}^{(e)} \end{bmatrix} m{p}$$
矩阵各元素通式为:

此矩阵各元素通式为:

$$K_{st}^{(e)} = \begin{cases} \frac{1}{4\mu\Delta} (b_s b_t + c_s c_t) & s, t = i, j, m \\ 0 & s, t$$
 为其它值时

K矩阵的特点:

- 1)是对称矩阵;
- 2) K是由K(e) 组成的, K(e) 中只有 9 个非零元素。





是示式 
$$\boldsymbol{R}^{(e)} = \boldsymbol{h}^{(e)\mathrm{T}} \boldsymbol{r}^{(e)} = \begin{bmatrix} R_i^{(e)} & i \\ \vdots & \vdots \\ R_j^{(e)} & j \\ \vdots & \vdots \\ R_k^{(e)} & m \end{bmatrix}$$

此矩阵各元素通式为:

$$R_s^{(e)} = \begin{cases} \iint_e N_s J dx dy & s = i, j, m \\ 0 & s$$
 为其它值时

用总体编号来表示每个单元的泛函:

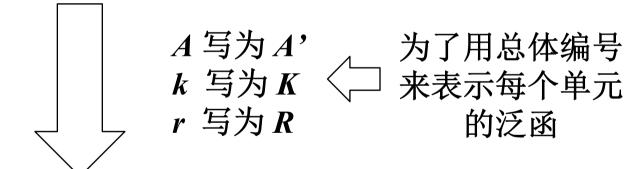
$$F^{(e)}(\overline{A}) = \frac{1}{2} \mathbf{A}^{\prime \mathsf{T}} \mathbf{K}^{(e)} \mathbf{A}^{\prime} - \mathbf{A}^{\prime \mathsf{T}} \mathbf{R}^{(e)}$$





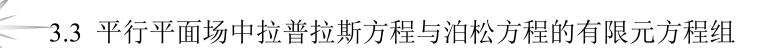
单元分析:

$$F^{(e)}\left(\overline{A}\right) = \frac{1}{2} A^{(e)T} k^{(e)} A^{(e)} - A^{(e)T} r^{(e)}$$



总体编号:

$$F^{(e)}\left(\overline{A}\right) = \frac{1}{2} \mathbf{A}^{\prime \mathsf{T}} \mathbf{K}^{(e)} \mathbf{A}^{\prime} - \mathbf{A}^{\prime \mathsf{T}} \mathbf{R}^{(e)}$$



#### 4) 总体合成

$$F(\overline{A}) = \sum_{e=1}^{N_e} F^{(e)}(\overline{A}) = \sum_{e=1}^{N_e} \left(\frac{1}{2} \mathbf{A'}^{\mathsf{T}} \mathbf{K}^{(e)} \mathbf{A'} - \mathbf{A'}^{\mathsf{T}} \mathbf{R}^{(e)}\right)$$

$$= \frac{1}{2} \mathbf{A'}^{\mathsf{T}} \left(\sum_{e=1}^{N_e} \mathbf{K}^{(e)}\right) \mathbf{A'} - \mathbf{A'}^{\mathsf{T}} \left(\sum_{e=1}^{N_e} \mathbf{R}^{(e)}\right)$$
(3.83)

令 
$$K = \sum_{e=1}^{N_e} K^{(e)}$$
 — 总体刚度矩阵

$$\mathbf{R} = \sum_{e=1}^{N_e} \mathbf{R}^{(e)}$$

则式 (3.83) 可写为: 
$$F(\overline{A}) = \frac{1}{2} A'^{\mathrm{T}} K A' - A'^{\mathrm{T}} R$$



#### 3. 导出有限元方程组

$$dF(\overline{A}) = d\left(\frac{1}{2}A'^{T}KA' - A'^{T}R\right)$$

$$= \frac{1}{2}d(A'^{T})KA' + \frac{1}{2}A'^{T}Kd(A') - d(A'^{T})R$$

$$= d(A'^{T})KA' - d(A'^{T})R$$

$$= d(A'^{T})(KA' - R) = 0$$

(由于 $(A^{\mathsf{T}}KB)^{\mathsf{T}} = (KB)^{\mathsf{T}}A = B^{\mathsf{T}}K^{\mathsf{T}}A = B^{\mathsf{T}}KA$ , 且  $A^{\mathsf{T}}KB$  为1×1的数, 则  $A^{\mathsf{T}}KB = B^{\mathsf{T}}KA$ )

可得: 
$$KA' - R = 0$$

即为所求的有限元方程组,由此可求出全部未知节点参数!



### 3.3.2 强加边界条件的引入

第一类边界条件: 边界上节点参数给定。

● 节点编号时,将强加边界节点参数放在最后面,如下:

$$\boldsymbol{A'} = \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_N \\ \vdots \\ A_{N_p} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_1 \\ A_1 \\ A_1 \end{bmatrix}$$
中: 待求未知 节点参数  $\boldsymbol{A_I} = \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_N \end{bmatrix}$ 
已知强加边 界节点参数  $\boldsymbol{A_{II}} = \begin{bmatrix} A_{N+1} \\ \vdots \\ A_{N_p} \end{bmatrix}$ 



代入 
$$F(\overline{A}) = \frac{1}{2} A^{\prime T} K A^{\prime} - A^{\prime T} R$$

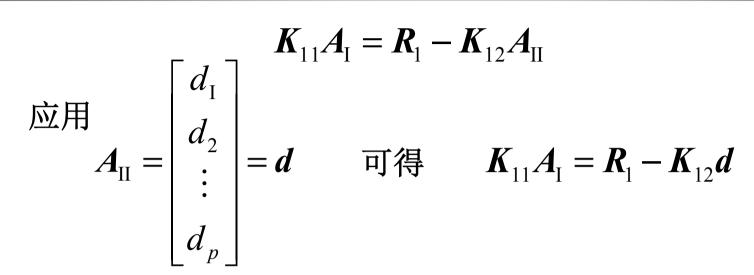
可得:
$$F(\overline{A}) = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} A_{\text{I}}^{\text{T}} A_{\text{II}}^{\text{T}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} K_{11} & K_{12} \\ K_{21} & K_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A_{\text{I}} \\ A_{\text{II}} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} A_{\text{I}}^{\text{T}} A_{\text{II}}^{\text{T}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} R_{1} \\ R_{2} \end{bmatrix}$$

$$A' = egin{bmatrix} A_1 \ A_2 \ \vdots \ A_N \ \vdots \ A_{N_p} \end{bmatrix} = egin{bmatrix} A_{\Pi} & \mathbf{X} & \mathbf{P}_1 & \mathbf{R}_1 & \mathbf{R}_2 & \mathbf{E} & \mathbf{E$$

 $R_2$  :  $(N_p-N) \times 1$  阶列矩阵







(当强加边界为奇次边界时, $A_{\Pi} = [0] = d$  ,上式简化为:

$$\boldsymbol{K}_{11}\boldsymbol{A}_{\mathrm{I}}=\boldsymbol{R}_{1} \quad )$$

● 上面公式适用条件:  $\mu = 常数! K 与 x, y$  无关。即只对非 导磁材料,或忽略饱和效应的铁磁材料才适用!

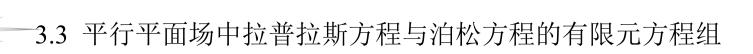


#### ● 讨论:

非齐次第二类边界条件下,对于相关的边界单元,其单元泛函如何表述?

### 二类边界泊松方程

$$\begin{cases} \frac{\partial^{2} A}{\partial x^{2}} + \frac{\partial^{2} A}{\partial y^{2}} = -\mu J & \text{对应单元泛函} \\ \frac{\partial A}{\partial n}|_{L} = u_{2}(l) \\ F^{(e)}(A) = \iint_{D} \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial A}{\partial x} \right)^{2} + \left( \frac{\partial A}{\partial y} \right)^{2} - 2\mu J A \right] dx dy - \int_{L} u_{2} A dl \end{cases}$$



## 本节无作业。