任务目标:读取高精度地图数据,实现路径规划算法

任务分解:

1、使用 protobuf 读取地图文件

运行结果

```
Numerical ID: 04
x130.78 yr:185.05 z:0
x130.78 yr:185.05 z:0
x130.78 yr:185.05 z:0
x130.78 yr:195.150 z:0
x130.78 yr:195.150 z:0
x130.78 yr:195.150 z:0
x130.79 yr:195.20 z:0
x130.70 yr:195.20
```

```
| Company | Comp
```

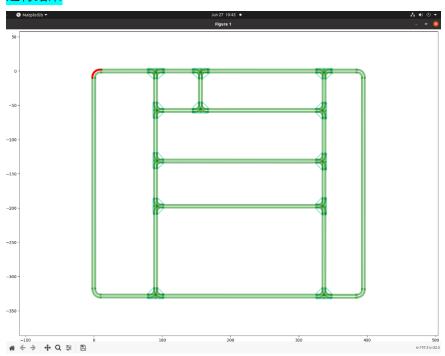
2、设计数据结构,对读取后的地图数据进行存放,构建kd-tree

运行结果

```
please enter coordinates: 1 1
the test node is: (1 1)
the nearest node is: (0.395319, 0.821531)
the nearest node's lane id is: 13_1_1
```

3、可以尝试用图形库将地图展示出来

运行结果



4、根据输入坐标,找到坐标所在的道路,以及后续路径点

运行结果

