Theoretische Informatik

Teil 3 Endliche Automaten

Frühlingssemester 2019

L. Di Caro

D. Flumini

O. Stern



Lerninhalte



- Berechnungsmodell der endlichen Automaten (EA)
- Grenzen der EA: Nichtexistenzbeweise
- "Erweiterung" der EA: Nichtdeterministische EA (NEA)
- Äquivalenz von regulären Ausdrücken und EA
- Abschlusseigenschaften regulärer Sprachen

Lernziele



- Die Studierenden wissen, wie ein Berechnungsmodell aufgebaut wird.
- Sie kennen verschiedene Darstellungsarten endlicher Automaten (EA) und können diese sinnvoll einsetzen.
- Sie sind mit den Definitionen deterministischer EA (DEA) und nichtdeterministischer EA (NEA) vertraut.
- Für gegebene Sprachen können Sie DEAs (NEAs) bauen oder die Sprache gegebener DEAs (NEAs) bestimmen.
- Sie können die Situation (Konfiguration) in einem DEA (NEA) vollständig beschreiben.
- Sie k\u00f6nnen eine Berechnung von DEAs (NEAs) formal darstellen und wissen, wie die Sprache endlicher Automaten definiert ist.
- Sie können die Zustandsklassen eines DEAs bestimmen.

Lernziele



- Sie können durch einen Widerspruchsbeweis untere Schranken für die Grösse von DEAs für eine bestimmte Sprache bestimmen.
- Sie können die Nichtregularität von gegebenen Sprachen beweisen.
- Sie sind mit dem Konzept des Nichtdeterminismus vertraut.
- Sie kennen die Vorteile von NEAs.
- Sie können die Teilmengenkonstruktion durchführen, um die Äquivalenz von DEAs und NEAs zu zeigen.
- Sie wissen, dass DEAs und reguläre Ausdrücke gleichmächtig sind.
- Sie kennen einige Abschlusseigenschaften regulärer Sprachen und können ähnliche Eigenschaften beweisen.
- Sie nutzen den ε -NEA für einen einfacheren Automatenentwurf.
- Sie wissen, dass ε -NEAs äquivalent zu NEAs sind.

Endliche Automaten



Motivation:

- Einfachstes Berechnungsmodell.
- Modellierung von Berechnungen ist anschaulich.
- Fundamentale Konzepte der Informatik werden zum ersten Mal angesprochen.
- Endliche Automaten (EA) sind allgegenwärtig.

Fakten:

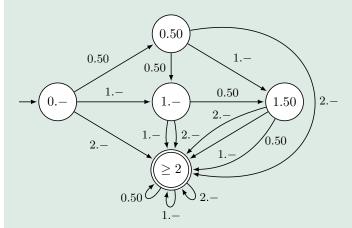
- EA entsprechen speziellen Maschinen, die konkrete
 Entscheidungsprobleme lösen und dabei keine Variablen benutzen.
- EA arbeiten in Echtzeit.

Endliche Automaten



Beispiel (Einstiegsaufgabe: Eintrittskarte Schwimmbad)

Kosten 2.- (mindestens), Automat akzeptiert 0.50, 1.- und 2.-

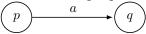


Das Modell der endlichen Automaten



Fragen:

- Welche elementaren Bausteine, aus denen man die Automaten zusammenstellen kann, stehen zur Verfügung?
 - \rightarrow Zustandsübergänge:



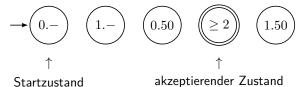
- Wie wird die Eingabe eingegeben?
 - → Automat liest das Wort von links nach rechts
- Wieviel Speicher steht zur Verfügung? Wie geht man mit dem Speicher um?
 - → kein Speicher (nur jener, in welchem der Automat gespeichert wird)
 - → Variablen dürfen nicht benutzt werden
 - ightarrow einzige Information ist der aktuelle Zustand
- Wie wird die Ausgabe bestimmt (und ausgegeben)?
 - \rightarrow akzeptierende Zustände

Das Modell der endlichen Automaten



Ein endlicher Automat besteht aus

Zuständen:



■ Eingabealphabet:

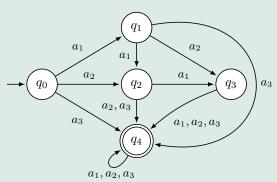
$$0.50$$
, $1.-$, $2.-$

■ Übergangsfunktion:



Beispiel (Einstiegsaufgabe: graphische Darstellung)





Zustände:

 $q_0 = \mathsf{Start}$

 $q_1 = 0.50$

 $q_2 = 1.-$

 $q_3 = 1.50$

 $q_4 = \geq 2$

Eingabealphabet:

$$a_1 = 0.50$$

$$a_2 = 1.-$$

$$a_3 = 2.-$$



Definition (Endlicher Automat)

Ein (deterministischer) endlicher Automat (EA) ist ein Quintupel

$$M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$$

mit

- endliche Menge von **Zuständen** $Q = \{q_0, q_1, \dots, q_n\}$ $(n \in \mathbb{N})$
- Eingabealphabet $\Sigma = \{a_1, a_2, \dots, a_m\}$ $(m \in \mathbb{N})$
- Übergangsfunktion $\delta \colon Q \times \varSigma \to Q$
- **Startzustand** $q_0 \in Q$
- lacktriangle Menge der **akzeptierenden Zustände** $F\subseteq Q$

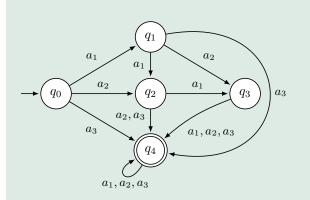
Anmerkung: Das kartesische Produkt von A und B ist definiert als

$$A \times B = \{(a, b) \mid a \in A \text{ und } b \in B\}.$$



Beispiel (Einstiegsaufgabe: Übergangsfunktion)

 $\delta(q,a)=p$ bedeutet: EA wechselt zu p, falls in q Symbol a gelesen wird



$$\begin{split} &\delta(q_0,a_1)=q_1\\ &\delta(q_0,a_2)=q_2\\ &\delta(q_0,a_3)=q_4\\ &\delta(q_1,a_1)=q_2\\ &\delta(q_1,a_2)=q_3\\ &\delta(q_1,a_3)=q_4\\ &\delta(q_2,a_1)=q_3\\ &\text{usw.} \end{split}$$



Beispiel (Einstiegsaufgabe: formale Darstellung)

$$B=(Q, \varSigma, \delta, q_0, F)$$
 mit

- Zustandsmenge $Q = \{q_0, q_1, q_2, q_3, q_4\}$
- Eingabealphabet $\Sigma = \{a_1, a_2, a_3\}$
- Startzustand q₀
- \blacksquare akzeptierende Zustände $F = \{q_4\}$

■ Übergangsfunktion δ :	Zustand	Eingabe		
		a_1	a_2	a_3
	q_0	q_1	q_2	q_4
	q_1	q_2	q_3	q_4
	q_2	q_3	q_4	q_4
	q_3	q_4	q_4	q_4
	q_4	q_4	q_4	q_4

Aufbau von Berechnungsmodellen



Schema für den Aufbau von Berechnungsmodellen:

- Definiere die Struktur, welche die exakte Beschreibung jedes Objekts der Modellklasse ermöglicht. √
- 2 Beschreibung der Bedeutung (Semantik) der Struktur:
 - Konfiguration: Vollständige Beschreibung einer Situation, in der sich das Modell befindet.
 - Berechnungsschritt: Übergang aus einer Konfiguration in eine andere durch die Ausführung eines Befehls des Modells.
- **3** Berechnung: Folge solcher elementaren Berechnungsschritte
- 4 Nun kann man jeder Eingabe das Arbeitsresultat als Ausgabe zuordnen.

To do: 2 bis 4 definieren

Situation in einem endlichen Automaten



Die vollständige Bechreibung der Situation, in der sich der Automat befindet, muss alle Informationen enthalten, die noch Einfluss auf spätere Berechnungen haben könnten.

Definition (Konfiguration)

Sei $M=(Q, \varSigma, \delta, q_0, F)$ ein EA. Eine **Konfiguration** von M ist ein Element aus $Q\times \varSigma^*$.

Wenn M sich in einer Konfiguration $(q,w)\in Q\times \varSigma^*$ befindet, bedeutet dies, dass M im Zustand q ist und noch das Suffix w des Eingabewortes lesen soll.

Zwei spezielle Konfigurationen



Definition (Startkonfiguration)

Eine Konfiguration $(q_0,w)\in\{q_0\}\times \varSigma^*$ nennen wir eine Startkonfiguration von M auf w.

Die Berechnung von M auf w muss in der Startkonfiguration beginnen und in einer Konfiguration enden, bei der alle Symbole von w schon gelesen worden sind:

Definition (Endkonfiguration)

Jede Konfiguration aus $Q \times \{\varepsilon\}$ nennt man eine **Endkonfiguration**.

Schritt von einer zur nächsten Situation



Beispiel (Einstiegsaufgabe: Berechnungsschritt)

Konfiguration: $(q_2, a_3a_2a_1a_2)$

- \blacksquare Zustand q_2
- $\blacksquare a_3a_2a_1a_2$ noch zu lesen

Anwendung von
$$\delta(q_2,a_3)=q_4$$

Konfiguration: $(q_4, a_2a_1a_2)$

- \blacksquare Zustand q_4
- $\blacksquare a_2a_1a_2$ noch zu lesen

Schritt von einer zur nächsten Situation



Definition (Berechnungsschritt)

Ein **Berechnungsschritt** \vdash_M von M ist die Anwendung der Übergangsfunktion auf die aktuelle Konfiguration und ist definiert durch

$$(q,w) \vdash_M (p,x)$$

genau dann, wenn w = ax, $a \in \Sigma$ und $\delta(q, a) = p$ gilt.



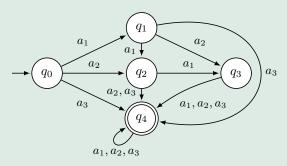
Konvention: Wir schreiben nur \vdash , wenn aus dem Kontext klar ist, um welchen Automaten M es sich handelt.

Folge von Schritten



Beispiel (Einstiegsaufgabe: Berechnung)

B:



$$(q_2, a_3a_2a_1a_2) \vdash_B (q_4, a_2a_1a_2) \vdash_B (q_4, a_1a_2) \vdash_B (q_4, a_2)$$

Folge von Schritten



Definition (Berechnung)

Eine endliche Folge von Berechnungsschritten nennt man eine **Berechnung**. Eine Berechnung

$$(q_a, w_1 w_2 \dots w_n) \vdash_M (q_b, w_2 \dots w_n) \vdash_M \dots \vdash_M (q_e, w_j \dots w_n)$$

wird abgekürzt als $(q_a, w_1w_2 \dots w_n) \vdash_M^* (q_e, w_j \dots w_n)$ geschrieben.

Definition (Berechnung von M auf w)

Die Berechnung von M auf einer Eingabe $w\in \varSigma^*$ ist eine Berechnung, die in der Startkonfiguration (q_0,w) startet und in einer Endkonfiguration (q_e,ε) für irgend ein $q_e\in Q$ endet.

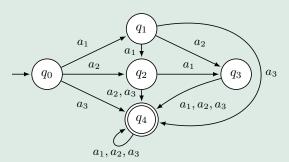
Diese Berechnung ist **akzeptierend**, wenn $q_e \in F$ gilt, und **verwerfend**, falls $q_e \notin F$.

Folge von Schritten



Beispiel (Einstiegsaufgabe: akzeptierende und verwerfende Berechnungen)

B:



- \blacksquare $(q_0, a_2a_1a_2) \vdash_B (q_2, a_1a_2) \vdash_B (q_3, a_2) \vdash_B (q_4, \varepsilon)$ akzeptierend
- \bullet $(q_0, a_1a_2) \vdash_B (q_1, a_2) \vdash_B (q_3, \varepsilon)$ verwerfend

Aufbau von Berechnungsmodellen



Schema für den Aufbau von Berechnungsmodellen:

- Definiere die Struktur, welche die exakte Beschreibung jedes Objekts der Modellklasse ermöglicht. √
- 2 Beschreibung der Bedeutung (Semantik) der Struktur:
 - Konfiguration: Vollständige Beschreibung einer Situation, in der sich das Modell befindet. √
 - Berechnungsschritt: Übergang aus einer Konfiguration in eine andere durch die Ausführung eines Befehls des Modells. ✓
- Berechnung: Folge solcher elementaren Berechnungsschritte √
- 4 Nun kann man jeder Eingabe das Arbeitsresultat als Ausgabe zuordnen.



Definition (Sprache eines endlichen Automaten)

Die **Sprache** ${\cal L}(M)$ eines endlichen Automaten M ist die Menge aller von M akzeptierten Wörter:

$$L(M) = \{w \in \varSigma^* \mid \text{Berechnung von } M \text{ auf } w \text{ endet}$$
 in einem akzeptierenden Zustand}\}

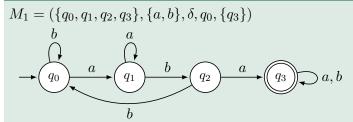
Satz

Die **Klasse der regulären Sprachen** beinhaltet alle Sprachen, die von einem endlichen Automaten akzeptiert werden.

Jede dieser Sprachen wird regulär genannt.



Beispiel



Von M_1 akzeptierte Sprache:

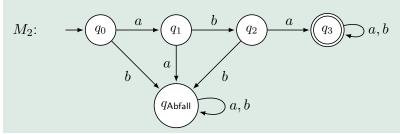
$$\begin{array}{lcl} L(M_1) & = & \{xabay \mid x,y \in \{a,b\}^*\} \\ & = & \{w \in \{a,b\}^* \mid w \text{ enthält das Teilwort } aba\} \end{array}$$



Beispiel

Leichte Modifizierung der Sprache von vorher:

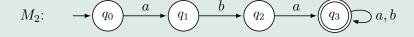
$$\begin{array}{rcl} L(M_2) & = & \{abay \mid y \in \{a,b\}^*\} \\ & = & \{w \in \{a,b\}^* \mid w \text{ hat als Pr\"afix } aba\} \end{array}$$





Konvention: Den "Abfall"-Zustand darf man weglassen:

Beispiel



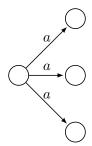
Wenn in einem deterministischen endlichen Automaten Übergänge fehlen, dann führen diese in einen Zustand, von dem kein Übergang mehr wegführt ("Abfall"-Zustand).

Nichtdeterminismus



Bis jetzt: Bei *deterministischen* endlichen Automaten folgt jede Konfiguration eindeutig aus der vorhergehenden Konfiguration.

Neu: In *nichtdeterministischen* endlichen Automaten können auf eine Konfiguration entweder keine Konfiguration, genau eine Konfiguration oder mehrere unterschiedliche Konfigurationen folgen.

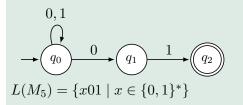


Nichtdeterminismus



Beispiel

 M_5 :



Zustand	Eingabe		
	0	1	
$\overline{q_0}$	$\{q_0,q_1\}$	$\{q_0\}$	
q_1	Ø	$\{q_2\}$	
q_2	Ø	Ø	

Anmerkung: Der Automat kann also von einem Zustand in mehrere Zustände oder auch in keinen Zustand übergehen.

Nichtdeterministischer endlicher Automat



Definition (Nichtdeterministischer endlicher Automat)

Ein **nichtdeterministischer endlicher Automat** (NEA) ist ein Quintupel

$$M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F),$$

wobei Q, Σ , q_0 und F wie beim deterministischen endlichen Automaten (ab jetzt: DEA) definiert sind und die Übergangsfunktion δ definiert ist als

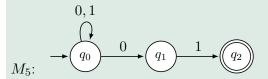
$$\delta \colon Q \times \Sigma \to \mathcal{P}(Q)$$
.

Anmerkung: $\mathcal{P}(Q)$ bezeichnet die **Potenzmenge** von Q, also die Menge aller Teilmengen von Q.

Nichtdeterministischer endlicher Automat



Beispiel



Mögliche Berechnungen auf dem Wort 00101:

$$q_0 \xrightarrow{0} q_0 \xrightarrow{0} q_0 \xrightarrow{1} q_0 \xrightarrow{0} q_0 \xrightarrow{1} q_0 \xrightarrow{0} q_0 \xrightarrow{1} q_0 \text{ verwerfende Berechnung}$$
 Sackgasse
$$q_0 \xrightarrow{0} q_1 \xrightarrow{0} q_1 \xrightarrow{0} q_1 \xrightarrow{1} q_2 \text{ akzeptierende Berechnung}$$
 Sackgasse

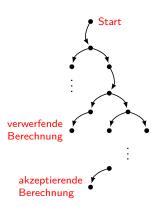
Anmerkung: Ein NEA akzeptiert ein Wort, wenn mindestens eine akzeptierende Berechnung existiert. Er rät also die richtige Berechnung.



Deterministische Berechnung:

Start verwerfende oder akzeptierende Berechnung

Nichtdeterministische Berechnung:

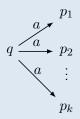


Nichtdeterministischer Berechnungsschritt



Definition (Berechnungsschritt in einem NEA)

Ein **Berechnungsschritt in einem NEA** ist die Anwendung der Übergangsfunktion auf die aktuelle Konfiguration. Dargestellt wird ein Berechnungsschritt durch k viele Zweige



wenn $\delta(q, a) = \{p_1, p_2, \dots, p_k\}$ für ein $k \in \mathbb{N}$ gilt.



Definition (Berechnung eines NEA auf w)

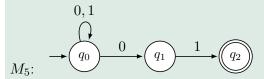
Die Berechnung eines NEA auf w startet in der Startkonfiguration. Dann wird in jedem Zweig des ersten Berechnungsschrittes der nächste Berechnungsschritt durchgeführt. Das geht so weiter, bis der NEA entweder in einer Sackgasse landet oder das ganze Wort gelesen worden ist.

Definition (akzeptierende Berechnung)

Die Berechnung des NEAs auf einem Wort w ist **akzeptierend**, wenn mindestens eine der Berechnungen auf w in einen akzeptierenden Zustand führt.



Beispiel



Mögliche Berechnungen auf dem Wort 00101:

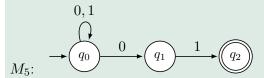
$$q_0 \xrightarrow{0} q_0 \xrightarrow{0} q_0 \xrightarrow{1} q_0 \xrightarrow{0} q_0 \xrightarrow{1} q_0$$

$$\downarrow 0 \qquad q_1 \qquad \downarrow 0 \qquad q_1 \qquad \downarrow q_1 \qquad \downarrow q_2 \qquad \downarrow q_2 \qquad \downarrow q_1 \qquad \downarrow q_2 \qquad \downarrow q_1 \qquad \downarrow q_2 \qquad \downarrow q_1 \qquad \downarrow q_2 \qquad \downarrow q_2 \qquad \downarrow q_2 \qquad \downarrow q_3 \qquad \downarrow q_3 \qquad \downarrow q_4 \qquad \downarrow q_5 \qquad \downarrow$$

 $\implies 00101$ wird von M_5 akzeptiert, also gilt $00101 \in L(M_5)$.



Beispiel



Mögliche Berechnungen auf dem Wort 0010:

$$q_0 \xrightarrow{0} q_0 \xrightarrow{0} q_0 \xrightarrow{1} q_0 \xrightarrow{0} q_0$$

$$q_1 \xrightarrow{1} q_2$$

 \implies keine der Berechnungen ist akzeptierend, also ist $0010 \notin L(M_5)$.

Sprache eines NEA



Definition

Die **Sprache** L(M) eines NEA M ist die Menge aller Wörter, auf denen $\it mindestens$ eine akzeptierende Berechnung existiert.

Beispiel

 M_6 :

$$\implies L(M_6) = \{w \in \{a,b\}^* \mid \mathsf{w} \text{ enthält das Teilwort } aa\}$$

Äquivalenz von DEA und NEA



Frage:

Sind NEAs mächtiger als DEAs?

Antwort: Nein!

Satz (Gleichmächtigkeit von DEA und NEA)

Es gibt einen DEA, der die Sprache L akzeptiert.



Es gibt einen NEA, der die Sprache L akzeptiert.

Beweis.

→ Jeder DEA ist ein NEA.

Teilmengenkonstruktion (siehe nächste Folie)

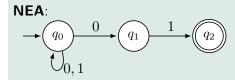


Sei $N=(Q_N,\Sigma,\delta_N,q_0,F_N)$ ein NEA. Der dazu äquivalente DEA $D=(Q_D,\Sigma,\delta_D,\{q_0\},F_D)$ wird konstruiert durch

- $Q_D = \mathcal{P}(Q_N)$ (Menge aller Teilmengen von Q_N)
- $F_D = \{S \in Q_D \mid S \cap F_N \neq \emptyset\}$ (alle Mengen aus Q_D , die mindestens einen akzeptierenden Zustand aus F_N enthalten)
- $\delta_D(S,a) = \bigcup_{p \in S} \delta_N(p,a)$ für $S \in Q_D$ und $a \in \Sigma$ (Menge aller Zustände von D, die von den Zuständen aus S durch Lesen von a erreichbar sind)



Beispiel

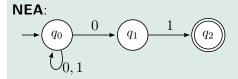


 \rightarrow ist der Startzustand und \ast sind die akzeptierenden Zustände

Zustand	Eingabe	
	0	1
Ø	Ø	Ø
$\rightarrow \{q_0\} = A$	$\{q_0,q_1\}$	$\{q_0\}$
$\{q_1\}$	Ø	$\{q_2\}$
$*\{q_2\}$	Ø	Ø
$\{q_0, q_1\} = B$	$\{q_0, q_1\}$	$\{q_0,q_2\}$
$*\{q_0, q_2\} = C$	$\{q_0,q_1\}$	$\{q_0\}$
$*\{q_1,q_2\}$	Ø	$\{q_2\}$
$*\{q_0, q_1, q_2\}$	$\{q_0,q_1\}$	$\{q_0,q_2\}$



Beispiel



Zustand	Eingabe		
	0	1	
$\rightarrow \{q_0\} = A$	$\{q_0,q_1\}$	$\{q_0\}$	
$\{q_0, q_1\} = B$	$ \{q_0, q_1\}$	$\{q_0,q_2\}$	

Nicht erreicht werden können die Zustände:

$$\emptyset$$
, $\{q_1\}$, $\{q_2\}$, $\{q_0,q_2\}$, $\{q_0,q_1,q_2\}$

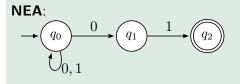
$$\{q_0, q_1\} = B$$

 $*\{q_0, q_2\} = C$

$$\{q_0, q_1\} \quad \{q_0, q_2\}$$

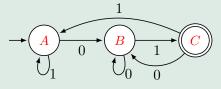


Beispiel



Zustand	Eingabe		
	0	1	
$\rightarrow \{q_0\} = A$	$\{q_0,q_1\}$	$\{q_0\}$	

Resultierender **DEA**:



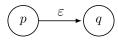
$\{q_0, q_1\} = B$	$\{q_0$
$*\{q_0, q_2\} = C$	$\{q_0$

$$\{q_0, q_1\} \quad \{q_0, q_2\}$$

 $\{q_0, q_1\} \quad \{q_0\}$



Eine weitere Erweiterung des Automatenmodells zur Erleichterung der Automatenkonstruktion: ε -Übergänge



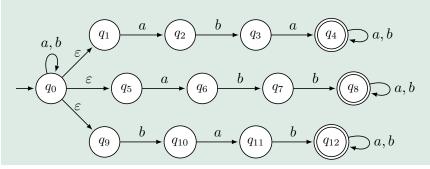
Der NEA kann so spontan den Zustand wechseln, ohne ein Eingabesymbol zu lesen.



Beispiel

Suche nach einem von mehreren Mustern:

 $L = \{w \in \{a,b\}^* \mid w \text{ enthält eines der Teilwörter } aba, abb, bab\}$





Definition (Nichtdeterministischer endlicher Automat)

Ein nichtdeterministischer endlicher Automat mit ε -Übergängen $(\varepsilon\text{-NEA})$ wird beschrieben durch

$$M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F),$$

wobei Q, Σ , q_0 und F wie beim deterministischen endlichen Automaten definiert sind und die Übergangsfunktion δ definiert ist als

$$\delta \colon Q \times (\Sigma \cup \{\varepsilon\}) \to \mathcal{P}(Q)$$
.

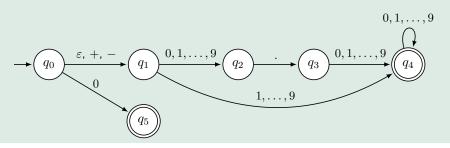
Annahme: $\varepsilon \notin \Sigma$, damit es zu keinen Verwechslungen kommt.



Beispiel

 ε -NEA, der Dezimalzahlen akzeptiert:

- optionales + oder -
- Zeichenreihe von Ziffern mit optionalem Dezimalpunkt nach der ersten Ziffer
- Höchstens eine Ziffer vor dem Dezimalpunkt



Äquivalenz von DEA ε -NEA



Satz (Gleichmächtigkeit von DEA und ε -NEA)

Es gibt einen DEA, der die Sprache L akzeptiert.



Es gibt einen ε -NEA, der die Sprache L akzeptiert.

Beweisidee.

 \implies Jeder DEA ist ein ε -NEA.

 \leftarrow Teilmengenkonstruktion unter Berücksichtigung der ε -Übergängen (sogenannte ε -Hüllen der Teilmengen bilden)

Vollständiger Beweis: siehe z. B. Hopcroft et al. S. 101 ff



Äquivalenz DEA und RA



Satz (Gleichmächtigkeit von RA und DEA)

Es gibt einen DEA, der die Sprache L akzeptiert.



Es gibt einen RA, der die Sprache L akzeptiert.

Beweis.

- \implies Dynamische Programmierung: Für jedes Paar von Zuständen p,q regulären Ausdrück finden, der alle Wörter beschreibt, die von p nach q führen.
- \leftarrow RA in einen speziellen NEA umwandeln, der auch spontane Übergänge (ohne ein Eingabesymbol zu lesen) zulässt. Diese sogenannten ε -NEAs können in NEAs und somit durch Teilmengenkonstruktion in DEAs umgewandelt werden.



Übersicht über reguläre Sprachen



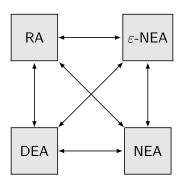
Reguläre Sprachen sind durch verschiedene äquivalente Mechanismen darstellbar:

Akzeptierender Mechanismus: DEA, NEA, ε -NEA

Beschreibender Mechanismus: RA

(Generierender Mechanismus: Reguläre (rechtslineare) kontextfreie

Grammatiken)



Abschlusseigenschaften regulärer Sprachen



Satz

Seien L_1 und L_2 zwei reguläre Sprachen über Σ . Dann ist die **Vereinigung**

$$L_1 \cup L_2 = \{ w \mid w \in L_1 \text{ oder } w \in L_2 \}$$

auch regulär.

Beweis.

Weil L_1 und L_2 regulär sind, existieren reguläre Ausdrücke α_1 und α_2 für L_1 und L_2 , das heisst $L(\alpha_1)=L_1$ und $L(\alpha_2)=L_2$.

Aus der Definition für reguläre Ausdrücke folgt, dass $\alpha_1|\alpha_2$ ein regulärer Ausdruck ist, also ist

$$L(\alpha_1|\alpha_2) = L_1 \cup L_2$$

regulär.

Abschlusseigenschaften regulärer Sprachen



Satz

Sei L eine reguläre Sprache über Σ . Dann ist auch das **Komplement**

$$\overline{L} = \Sigma^* - L = \{ w \in \Sigma^* \mid w \notin L \}$$

regulär.

Beweis.

Sei A ein EA für L. Dann gibt es für jedes Wort $w\in \varSigma^*$ einen eindeutigen Zustand, in dem der EA endet, wenn er w liest. Alle Wörter aus L(A)=L führen in akzeptierende Zustände und alle Wörter aus $\varSigma^*-L=\overline{L}$ in nichtakzeptierende Zustände. Vertauschen von akzeptierenden und nichtakzeptierenden Zuständen ergibt einen EA für \overline{L} .

Abschlusseigenschaften regulärer Sprachen



Seien L, L_1 und L_2 reguläre Sprachen über Σ . Dann sind auch beispielsweise die folgenden Sprachen regulär (Beweise)¹:

- Schnitt: $L_1 \cap L_2 = \{ w \mid w \in L_1 \text{ und } w \in L_2 \}$
- Mengendifferenz: $L_1 L_2 = \{w \mid w \in L_1 \text{ und } w \notin L_2\}$
- Konkatenation:

$$L_1 \cdot L_2 = L_1 L_2 = \{ w = w_1 w_2 \mid w_1 \in L_1 \text{ und } w_1 \in L_2 \}$$

Kleenesche Hülle:

$$L^* = \{ w = w_1 w_2 \dots w_n \mid w_i \in L \text{ für alle } i \in \{1, 2, \dots, n\} \}$$

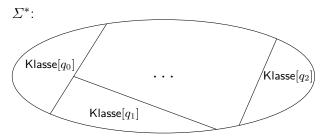
Zustandsklassen



 $M=\{\{q_0,q_1,\ldots,q_n\}, \varSigma,\delta,q_0,F\} \text{ setzt eine Funktion um, die jedem Wort } w\in \varSigma^* \text{ einen Zustand } q\in Q \text{ nach dem Lesen von } w \text{ zuordnet.} \\ \Longrightarrow \varSigma^* \text{ zerf\"{a}llt in } |Q| \text{ Klassen:}$

Definition (Klasse eines Zustands)

 $\mathsf{Klasse}[p] = \{w \in \varSigma^* \mid M \text{ endet nach dem Lesen von } w \text{ in } p\}$



Zustandsklassen



Eigenschaften der Klassen:

Jedes Wort landet in einem Zustand:

$$\Sigma^* = \bigcup_{p \in Q} \mathsf{Klasse}[p]$$

Kein Wort landet nach dem Lesen in zwei Zuständen:

$$\mathsf{Klasse}[p] \cap \mathsf{Klasse}[q] = \emptyset$$

für alle $p \neq q, p, q \in Q$

■ Von M akzeptierte Sprache:

$$L(M) = \bigcup_{p \in F} \mathsf{Klasse}[p]$$

Zustandsklassen

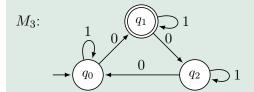


Definition (Anzahl Symbole in einem Wort)

 $|w|_a$ ist die Anzahl der Symbole a im Wort w.

Beispiel

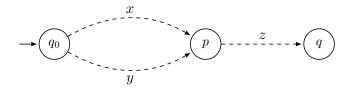
$$L(M_3) = \{ w \in \{0, 1\}^* \mid |w|_0 \mod 3 = 1 \}$$



$$\begin{aligned} &\mathsf{Klasse}[q_0] = \{w \in \{0,1\}^* \mid (\mathsf{Anzahl Nullen in} \ w) \bmod 3 = 0\} \\ &\mathsf{Klasse}[q_1] = \{w \in \{0,1\}^* \mid (\mathsf{Anzahl Nullen in} \ w) \bmod 3 = 1\} = L(M_3) \\ &\mathsf{Klasse}[q_2] = \{w \in \{0,1\}^* \mid (\mathsf{Anzahl Nullen in} \ w) \bmod 3 = 2\} \end{aligned}$$



Wenn ein EA M nach dem Lesen zweier Präfixe x und y im gleichen Zustand landet, kann er nicht mehr zwischen x und y unterscheiden.



Satz

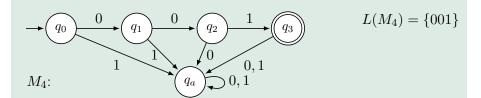
Sei $M=(Q,\Sigma,\delta,q_0,F)$ ein EA und x und y zwei beliebige Wörter aus Σ^* , so dass $x,y\in \mathit{Klasse}[p].$ Dann gilt

$$xz \in L(M) \iff yz \in L(M)$$
 (*)

für alle Wörter $z \in \Sigma^*$.



Beispiel



Behauptung: Jeder EA, der die Sprache $\{001\}$ akzeptiert, muss zwischen den Präfixen x=0 und y=00 unterscheiden können.

Beweis durch Widerspruch: Annahme $x,y\in \mathsf{Klasse}[p].$ Dann gilt für $z=1\colon xz=01\notin\{001\}$, aber $yz=001\in\{001\}.$ Das steht im Widerspruch zu (*), also können x und y nicht zur gleichen Wortklasse gehören.



Untere Schranke für die Grösse endlicher Automaten:

Mit der vorherigen Technik können wir zeigen, dass ein Automat für eine bestimmte Sprache L mindestens n Zustände benötigt:

- ${f I}$ Überlegen, wie die n Zustandsklassen für den zu L gehörigen EA aussehen könnten.
- ${f 2}$ n unterschiedliche Wörter finden, von denen keine zwei zur gleichen Zustandsklasse gehören.
- 3 Für je zwei dieser Wörter mit Hilfe von (*) und einem Widerspruchsbeweis zeigen, dass der EA zwischen diesen beiden Wörtern unterscheiden muss.
- 4 Daraus folgt direkt, dass jeder EA für L mindestens zwischen diesen n Zustandsklassen unterscheiden muss.



Beispiel

Zeige: Jeder EA für die Sprache

 $L(M_3) = \{w \in \{0,1\}^* \mid |w|_0 \mod 3 = 1\}$ hat mindestens 3 Zustände.

Beweis:

- I Intuition: Jeder EA für ${\cal L}(M_3)$ muss die Anzahl der gelesenen Nullen modulo 3 zählen.
- $x_1 = \varepsilon, x_2 = 0, x_3 = 00$
- 3 Widerspruch für alle Paare von Wörtern:

4 Jeder EA für $L(M_3)$ muss zwischen mindestens drei Zuständen unterscheiden.

Nichtregularität



Nichtexistenz von EA:

- f I Müsste der Automat für L eine unendliche Anzahl von Eigenschaften speichern?
- 2 Unendlich viele Wörter finden, von denen keine zwei zur gleichen Zustandsklasse gehören.
- 3 Für je zwei dieser Wörter mit Hilfe von (*) und einem Widerspruchsbeweis zeigen, dass der EA zwischen diesen beiden Wörtern unterscheiden muss.
- 4 Ein Automat kann nur endlich viele Zustände haben, also ist ${\cal L}$ nicht regulär.

Nichtregularität



Beispiel

Zeige: Die Sprache $L = \{0^n1^n \mid n \in \mathbb{N}\}$ ist nicht regulär.

Beweis:

- \blacksquare Der Automat müsste zuerst alle Nullen zählen \to unendliche viele Eigenschaften.
- $x_1 = 0, x_2 = 00, x_3 = 0^3, \dots, x_i = 0^i, \dots$
- 3 Keine zwei dieser Wörter gehören zur gleichen Zustandsklasse: Wähle $x_i=0^i$, $x_j=0^j$ für $i\neq j\in\mathbb{N}$. Dann sei $z_{ij}=1^i$. $\Rightarrow x_iz_{ij}=0^i1^i\in L$, aber $x_jz_{ij}=0^j1^i\notin L$.
- 4 Der Automat hätte unendlich viele Zustände. Also kann L nicht regulär sein.