Systèmes dynamiques Corrigé 4

Exercice 1. Exposants de Lyapunov pour les systèmes linéaires

1. On a

$$\exp(-|t||A||) \le ||\exp(tA)|| \le \exp(|t||A||), \quad t \in \mathbf{R}.$$

En particulier si $x_0 \neq 0$ on a

$$-\|A\| + \frac{1}{|t|}\log\|x_0\| \le \frac{1}{t}\log\|e^{tA}x_0\| \le \|A\| + \frac{1}{|t|}\log\|x_0\|, \quad t \in \mathbf{R}.$$

Ceci montre que $\lambda(x_0, A)$ est fini. Si $\|\cdot\|'$ est une autre norme sur \mathbf{R}^n , alors il existe des constantes c, C > 0 telles que

$$\log c + \log \|e^{tA}x_0\| \le \log \|e^{tA}x_0\|' \le \log C + \log \|e^{tA}x_0\|, \quad t \in \mathbf{R},$$

ce qui conclut.

2. On a

$$\lambda(y_0, B) = \limsup \frac{1}{t} \log \|e^{tB}y_0\|$$

$$= \limsup \frac{1}{t} \log \|e^{tP^{-1}AP}y_0\|$$

$$= \limsup \frac{1}{t} \log \|P^{-1}e^{tA}Py_0\|$$

$$= \lambda(Py_0, A),$$

par la question 1., puisque $||P^{-1} \cdot ||$ est une norme sur \mathbf{R}^n .

3. Soit $\lambda \in \mathbf{R}$; on suppose que A est un bloc de Jordan pour λ , de sorte que

$$A = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & (0) \\ & \ddots & \ddots \\ & & \ddots & 1 \\ (0) & & \lambda \end{pmatrix}, \qquad e^{tA} = \exp(\lambda t) \begin{pmatrix} 1 & t & \cdots & \frac{t^{m-1}}{(m-1)!} \\ & \ddots & & \vdots \\ & & \ddots & t \\ (0) & & 1 \end{pmatrix}. \tag{1}$$

Soit
$$x_0 = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} \in \mathbf{R}^n \setminus 0$$
. On note $e^{tA}x_0 = \begin{pmatrix} \alpha_1(t) \\ \vdots \\ \alpha_n(t) \end{pmatrix}$; on a

$$\alpha_j(t) = e^{\lambda t} \sum_{k=j}^n \frac{t^{k-j}}{(k-j)!} \alpha_k, \quad j = 1, \dots, n, \quad t \in \mathbf{R}.$$

Soit $i = \max\{j \in \{1, \dots, n\}, \ \alpha_i \neq 0\}$. Alors $\alpha_i(t) = e^{\lambda t} \alpha_i$ pour tout t, et donc

$$\log \|e^{tA}x_0\|_{\infty} \ge \lambda t + \log |\alpha_i|.$$

On a aussi, pour un certain polynôme P,

$$\log \|\mathbf{e}^{tA}x_0\|_{\infty} \le \lambda t + \log |P(t)| + \log \|x_0\|_{\infty}, \quad t \in \mathbf{R}.$$

On obtient bien

$$\lim_{|t| \to \infty} \frac{1}{t} \log \|\mathbf{e}^{tA} x_0\| = \lambda.$$

On suppose maintenant que $\lambda = r + i\nu$ avec $r, \nu \in \mathbf{R}$, et que A est un bloc de Jordan pour λ , i.e. n = 2m est pair et

$$A = \begin{pmatrix} D & I_2 & (0) \\ & \ddots & \ddots \\ & & \ddots & I_2 \\ (0) & & D \end{pmatrix}, \quad D = \begin{pmatrix} r & -\nu \\ \nu & r \end{pmatrix}. \tag{2}$$

Soit $x_0 = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \beta_1 \\ \vdots \\ \alpha_m \\ \beta_m \end{pmatrix} \in \mathbf{R}^n \setminus 0$. Alors en notant $\alpha_j(t)$ et $\beta_j(t)$ les coordonnées 2j - 1 et 2j de

(j = 1, ..., m), on a, pour tout $t \in \mathbf{R}$,

$$\alpha_j(t) = e^{rt} \sum_{k=j}^m (\alpha_k \cos(\nu t) - \beta_k \sin(\nu t)) \frac{t^{k-j}}{(k-j)!},$$
$$\beta_j(t) = e^{rt} \sum_{k=j}^m (\alpha_k \sin(\nu t) + \beta_k \cos(\nu t)) \frac{t^{k-j}}{(k-j)!}.$$

Soit $i = \max\{j \in \{1, ..., m\}, (\alpha_j, \beta_j) \neq (0, 0)\}$. Alors

$$\alpha_i(t) = e^{rt}(\alpha_i \cos(\nu t) - \beta_i \sin(\nu t)), \quad \beta_i(t) = e^{rt}(\alpha_i \sin(\nu t) + \beta_i \cos(\nu t)), \quad t \in \mathbf{R}.$$

En particulier $\|(\alpha_i(t), \beta_i(t))\|_2 = e^{rt} \|(\alpha_i, \beta_i)\|_2$, ce qui donne

$$\log \|e^{tA}x_0\|_2 \ge rt + \log \|(\alpha_i, \beta_i)\|_2, \quad t \in \mathbf{R}.$$

On a par ailleurs, pour un certain polynôme P,

$$\log \|\mathbf{e}^{tA}x_0\|_2 \le rt + \log |P(t)|, \quad t \in \mathbf{R}.$$

Cela donne encore une fois

$$\lim_{|t| \to \infty} \frac{1}{t} \log \|\mathbf{e}^{tA} x_0\| = r.$$

Dans le cas où A n'est pas un bloc de Jordan, le théorème de décomposition de Jordan et la question 2. permettent de se ramener aux cas précédents.

4. Soit $v \in V_j \setminus V_{j+1}$. Alors v est de la forme v = v' + w avec $v' \in L_j \setminus 0$ et $w \in V_{j+1}$. On sait par la question précédente que

$$\lim_{t \to +\infty} \frac{1}{t} \log \|\mathbf{e}^{tA} v'\| = r_j.$$

En particulier, pour tout $r < r_i$, il existe C > 0 telle que

$$\|\mathbf{e}^{tA}v'\| \ge C\mathbf{e}^{rt}, \quad t \in \mathbf{R}.$$

On fixe deux réels r, r' tels que $r_{j+1} < r' < r < r_j$. Alors il existe C' > 0 telle que $\|e^{tA}w\| \le C'e^{r't}$ pour tout $t \ge 0$. En particulier on a $\|e^{tA}w\|/\|e^{tA}v'\| \to 0$ quand $t \to +\infty$. Ceci donne alors

$$\frac{1}{t} \log \|e^{tA}v\| = \frac{1}{t} \log \|e^{tA}v' + e^{tA}w\| \to r_j, \quad t \to +\infty.$$

La réciproque est alors immédiate puisque $\mathbf{R}^n = \bigoplus_j L_j$.

On procède identiquement pour la seconde équivalence.

5. Soit $M \in U_{a,b}$ et

$$d_M(z) = \frac{\chi'_M(z)}{\chi_M(z)}, \quad z \in \mathbf{C} \setminus \mathrm{sp}(M).$$

où χ_M est le polynôme caractéristique de M. Alors d est méromorphe sur \mathbf{C} et a un pôle simple en λ pour tout $\lambda \in \operatorname{sp}(M)$, avec résidu égal à $\dim_{\mathbf{C}} C_{\lambda,\mathbf{C}}$, où

$$C_{\lambda,\mathbf{C}} = \{ u \in \mathbf{C}^n, \exists N \in \mathbf{N}, (A - \lambda)^N u = 0 \}.$$

En particulier, puisque pour tout $\lambda \notin \mathbf{R}$ on a $\dim_{\mathbf{C}} C_{\lambda,\mathbf{C}} = \frac{1}{2} \dim_{\mathbf{R}} C_{\lambda,\bar{\lambda}}$, on obtient

$$\dim L(a,b,M) = \int_{\mathscr{C}_{a,b}} d_M(z) dz,$$

où $\mathscr{C}_{a,b}$ est un chemin lisse fermé entourant dans le sens direct les valeurs propres de M qui ont une partie réelle dans]a,b[, et qui ne rencontre pas le spectre de M. On choisit aussi deux autres lacets $\mathscr{C}_{< a}$ et $\mathscr{C}_{> b}$ qui entourent dans le sens direct les valeurs propres de M ayant une partie réelle respectivement dans $]-\infty,a[$ et dans $]b,+\infty[$, et n'intersectant pas le spectre de M.

En particulier on a $|\chi_M| > \varepsilon$ sur $\mathscr{C}_{<a} \cup \mathscr{C}_{a,b} \cup \mathscr{C}_{>b}$ pour un $\varepsilon > 0$. Par continuité de $M' \mapsto \chi_M'$, on sait qu'il existe un voisinage connexe U de M tel que pour toute matrice $M' \in U$, on a $|\chi_{M'}| > \varepsilon/2$ sur $\mathscr{C}_{a,b}$.

En particulier, les applications

$$M' \mapsto \int_{\mathscr{C}} d_{M'}(z) dz, \quad \mathscr{C} = \mathscr{C}_{\langle a, \mathscr{C}_{a,b}, \mathscr{C}_{>b}, \mathscr{C}_{>b}, \mathscr{C}_{>b}, \mathscr{C}_{>b}$$

sont bien définies et continues $U \to \mathbf{C}$. Comme elles sont à valeurs dans \mathbf{Z} , elles sont constantes. En particulier on a

$$n = \int_{\mathscr{C}_{\leq a}} d_{M'}(z) dz + \int_{\mathscr{C}_{a,b}} d_{M'}(z) dz + \int_{\mathscr{C}_{\geq b}} d_{M'}(z) dz,$$

puisque cette égalité est vraie pour M'=M (par le lemme des noyaux). Ceci implique que toutes les valeurs propres de M' sont contenues dans les zones délimitées par $\mathscr{C}_{< a}$, $\mathscr{C}_{a,b}$ et $\mathscr{C}_{> b}$, ce qui conclut.

Exercice 2. Stabilité de 0 pour les systèmes linéaires

- 1. (i) \Longrightarrow (iii). Supposons que 0 est un point fixe asymptotiquement stable. Soit λ une valeur propre de A. Alors tout $u \in C_{\lambda,\bar{\lambda}}$ (avec les notations de l'exercice précédent) vérifie $\frac{1}{t} \log \| e^{tA} u \| \to \Re(\lambda)$ quand $t \to +\infty$. Puisque $e^{tA} u \to 0$ on a nécessairement $\Re(\lambda) \le 0$. Supposons $\Re(\lambda) = 0$. Alors la correction de la question 3. de l'**Exercice 1.** montre qu'on peut trouver $u \in \mathbb{R}^n$ tel que $\| e^{tA} u \| \ge \delta$ pour tout t, pour un $\delta > 0$. C'est absurde, donc $\Re(\lambda) < 0$.
 - (iii) \implies (ii). Pour tout $\lambda \in \operatorname{sp}(A)$ et $u \in C_{\lambda,\bar{\lambda}}$ on a pour un certain polynôme P

$$\|e^{tA}u\| \le Ce^{\Re(\lambda)t}|P(t)|, \quad t \ge 0.$$

Puisque $\mathbf{R}^n=\bigoplus_{\lambda}C_{\lambda,\bar{\lambda}}$, on que pour tout $0>a>\sup_{\lambda\in\operatorname{sp}(A)}\Re\lambda,$ il existe c>0 tel que

$$\|\mathbf{e}^{tA}x\| \le c\mathbf{e}^{-at}\|x\|, \quad x \in \mathbf{R}^n, \quad t \ge 0. \tag{3}$$

(ii) \implies (iv). Par linéarité de e^{tA} , il existe c, a > 0 tels que (3) est vérifiée. On pose alors

$$||x||_A = \int_0^\tau e^{bt} ||e^{tA}x|| dt, \quad x \in \mathbf{R}^n,$$

où $b, \tau > 0$ satisfont

$$ce^{-(a-b)\tau} < 1.$$

On peut supposer $c \geq 1$, sinon la norme $\|\cdot\|$ convient. Ceci implique $a \geq b$. Alors

$$\begin{split} \|\mathbf{e}^{TA}x\|_{A} &= \int_{0}^{\tau} \mathbf{e}^{bt} \|\mathbf{e}^{(t+T)A}x\| \mathrm{d}t \\ &= \int_{T}^{T+\tau} \mathbf{e}^{b(t-T)} \|\mathbf{e}^{tA}x\| \mathrm{d}t \\ &= \mathbf{e}^{-bT} \int_{T}^{T+\tau} \mathbf{e}^{bt} \|\mathbf{e}^{tA}x\| \mathrm{d}t \\ &= \mathbf{e}^{-bT} \left(\int_{T}^{0} \mathbf{e}^{bt} \|\mathbf{e}^{tA}x\| \mathrm{d}t + \int_{0}^{\tau} \mathbf{e}^{bt} \|\mathbf{e}^{tA}x\| \mathrm{d}t + \int_{\tau}^{\tau+T} \mathbf{e}^{bt} \|\mathbf{e}^{tA}x\| \mathrm{d}t \right) \\ &= \mathbf{e}^{-bT} \|x\|_{A} + \mathbf{e}^{-bT} \left(\int_{\tau}^{\tau+T} \mathbf{e}^{bt} \|\mathbf{e}^{tA}x\| \mathrm{d}t - \int_{0}^{T} \mathbf{e}^{bt} \|\mathbf{e}^{tA}x\| \mathrm{d}t \right). \end{split}$$

On a

$$\int_{\tau}^{\tau+T} e^{bt} \|e^{tA}x\| dt \le c \int_{\tau}^{\tau+T} e^{bt} e^{-at} \|x\| dt$$

$$\le c e^{-(a-b)\tau} \frac{\left(1 - e^{-(a-b)T}\right)}{a - b} \|x\|$$

D'autre part on a

$$\int_0^T e^{bt} \|e^{tA}x\| dt \ge \int_0^T e^{bt} e^{-t\|A\|} \|x\| dt \ge \frac{1 - e^{-T(\|A\| - b)}}{\|A\| - b} \|x\|.$$

On a

$$ce^{-(a-b)\tau} \frac{1 - e^{-(a-b)T}}{a - b} - \frac{1 - e^{-T(\|A\| - b)}}{\|A\| - b} = \left(ce^{-(a-b)\tau} - 1\right)T + \mathcal{O}(T^2), \quad T \to 0.$$

En particulier cette quantité est négative pour T>0 assez petit. On a donc obtenu $\delta>0$ tel que pour $T\leq \delta$ on a

$$\|\mathbf{e}^{TA}\|_{A} \le \mathbf{e}^{-bT} \|x\|_{A}, \quad x \in \mathbf{R}^{n}.$$

Soit T' > 0. On écrit $T' = n\delta + T$ avec $0 \le T < \delta$ et $n \in \mathbb{N}$. Alors pour tout $x \in \mathbb{R}^n$,

$$\|e^{T'A}x\|_A \le \|e^{\delta A}\cdots e^{\delta A}e^{TA}x\|_A \le e^{-bn\delta}e^{-bT}\|x\|_A \le e^{-bT'}\|x\|_A$$

ce qui conclut.

 $(iv) \implies (i)$. évident.

2. Supposons que $\lambda = r + i\nu \in \operatorname{sp}(A)$ avec $\nu \in \mathbf{R}$ et $r \geq 0$. On suppose que A est un bloc de Jordan associé à λ , qui est non trivial (i.e. de la forme (1) et de taille > 1 ou de la forme (2) et de taille > 2 selon que ν soit nul ou non). Alors si $x = (0, \ldots, 0, 1)^{\perp}$, on vérifie aisément que $\lim \sup_{t \to +\infty} \|e^{tA}x\| = +\infty$.

Réciproquement, supposons que les valeurs propres de A ont toutes des parties réelles négatives ou nulles, et que les valeurs propres ayant une partie réelle nulle vérifient la condition de semi-simplicité. Alors on vérifie aisément que $\sup_{t \in \mathbf{R}} \| \mathbf{e}^{tA} \| < +\infty$ (en regardant la décomposition de Jordan), ce qui conclut.

Exercice 3. Systèmes linaires topologiquement conjugués

1. Soit $x \in \mathbf{R}^n$ non nul. Alors $\lim_{t \to \pm \infty} \log \|\mathbf{e}^{tA}x\|_A = \mp \infty$; de plus $t \mapsto \log \|\mathbf{e}^{tA}x\|_A$ est strictement décroissante sur \mathbf{R} puisque

$$\|e^{tA}y\|_A \le e^{-at}\|y\|_A, \quad t \ge 0, \quad y \in \mathbf{R}^n,$$

pour un certain a > 0, ce qui implique aussi

$$\|e^{-tA}y\|_A \ge e^{at}\|y\|_A, \quad t \ge 0, \quad y \in \mathbf{R}^n.$$

Par le théorème des valeurs intermédiaires il existe un unique $\tau(x) \in \mathbf{R}$ tel que $e^{\tau(x)A}x \in S_A$. Montrons que τ est continue. Soit $x_0 \in \mathbf{R}^n \setminus 0$. Il existe C > 0 tel que pour tout $x \in \mathbf{R}^n$,

$$\|\mathbf{e}^{\tau(x_0)A}x_0 - \mathbf{e}^{\tau(x_0)}x\|_A \le C\|x - x_0\|_A.$$

Soit $\varepsilon > 0$; si $||x - x_0||_A \le \varepsilon$ on a

$$1 - C\varepsilon \le \|\mathbf{e}^{\tau(x_0)A}x\| \le 1 + C\varepsilon.$$

Posons

$$t_{\pm} = \pm \frac{1}{a} \log(1 \pm C\varepsilon).$$

Alors

$$\|e^{t_+A}e^{\tau(x_0)A}x\|_A \le e^{-at_+}(1+C\varepsilon) = 1$$

et de même

$$\|e^{-t_-A}e^{\tau(x_0)A}\| \ge 1$$

En particulier, on a que $|\tau(x) - \tau(x_0)| \le \max(t_+, t_-)$, avec $t_{\pm} \to 0$ quand $\varepsilon \to 0$, et donc τ est continue.

2. On a que $\tau(e^{tA}x) = \tau(x) - t$ pour tout $x \in \mathbf{R}^n$ non nul et tout $t \in \mathbf{R}$. Ceci implique que

$$e^{-\tau(e^{tA}x)B}\varphi(e^{\tau(e^{tA}x)A}e^{tA}x) = e^{-(\tau(x)-t)B}\varphi(e^{(\tau(x)-t)A}e^{tA}x)$$
$$= e^{tB}e^{-\tau(x)B}\varphi(e^{\tau(x)A}x).$$

On a bien $\Phi \circ e^{tA} = e^{tB} \circ \Phi$. De plus Φ est continue sur $\mathbf{R}^n \setminus 0$ par continuité de τ et de φ . Elle est continue en 0 car $\tau(x) \to -\infty$ quand $x \to 0$, et donc pour un b > 0 on a

$$\|\Phi(x)\|_B \le e^{-\tau(x)b} \|\varphi(e^{\tau(x)A}x)\|_B \le Ce^{-\tau(x)b} \to 0, \quad x \to 0.$$

Enfin, si $\Psi : \mathbf{R}^n \to \mathbf{R}^n$ est définie comme Φ en interchangeant les rôles de A et de B, on obtient $\Phi \circ \Psi = \Psi \circ \Phi = \mathrm{Id}_{\mathbf{R}^n}$, ce qui conclut.

3. On pose pour M = A, B, avec les notations de l'Exercice 1.,

$$E^{s}(M) = \bigoplus_{\Re(\lambda) < 0} C_{\lambda,\bar{\lambda}}(M), \quad E^{u}(M) = \bigoplus_{\Re(\lambda) > 0} C_{\lambda,\bar{\lambda}}(M).$$

Par la question 1.5., on a que dim $E^s(A_t) = \dim E^s(A)$ pour tout t et donc dim $E^s(A) = \dim E^s(B)$. En particulier, par la question précédente, il existe des isomorphismes Φ^{\bullet} : $E^{\bullet}(A) \to E^{\bullet}(B)$, $\bullet = s, u$ qui conjuguent $\exp(tA|_{E^{\bullet}(A)})$ à $\exp(tB|_{E^{\bullet}(B)})$, pour $\bullet = s, u$. On note

$$\pi_{\bullet}: \mathbf{R}^n \to E^{\bullet}(A), \quad \bullet = s, u,$$

les projecteurs spectraux associés à la décomposition $\mathbf{R}^n = E^s(A) \oplus E^u(A)$. On pose

$$\Phi = \Phi^u \circ \pi_u + \Phi^s \circ \pi_s : \mathbf{R}^n \to \mathbf{R}^n.$$

Alors on vérifie aisément que Φ conjugue e^{tA} à e^{tB} .

Exercice 4. Systèmes linéaires avec second membre

1. En cherchant une solution particulière sous la forme $t \mapsto e^{tA}c(t)$, on trouve que les solutions sont de la forme

$$x(t) = e^{tA} \left(x_0 + \int_0^t e^{-sA} z(s) ds \right), \quad t \in \mathbf{R}^n,$$

où $x_0 \in \mathbf{R}^n$.

2. Soit $\varepsilon > 0$ et $x_0 \in \mathbf{R}^n$. Soit T > 0 tel que pour tout $t \ge T$ on a $||z(t) - z_{\infty}||_A \le \varepsilon$, où $||\cdot||_A$ est une norme adaptée à A. Alors

$$\int_0^t e^{(t-s)A} z(s) ds = \int_0^T e^{(t-s)A} z(s) ds + \int_T^t e^{(t-s)A} z(s) ds.$$

On a

$$\int_T^t e^{(t-s)A} z(s) ds = \int_T^t e^{(t-s)A} (z(s) - z_\infty) ds + \left(\int_T^t e^{(t-s)A} ds \right) z_\infty.$$

Or pour tout $t \geq T$ on a

$$\left\| \int_{T}^{t} e^{(t-s)A}(z(s) - z_{\infty}) ds \right\|_{A} \le \varepsilon \int_{T}^{t} e^{-a(t-s)} ds \le \frac{\varepsilon}{a}.$$

D'autre part,

$$\int_{T}^{t} e^{(t-s)A} ds = e^{tA} \left[-A^{-1} e^{-sA} \right]_{s=T}^{s=t} = -A^{-1} + A^{-1} e^{(t-T)A}.$$

En particulier puisque A est une contraction on a

$$\left(\int_{T}^{t} e^{(t-s)A} ds\right) z_{\infty} \to -A^{-1} z_{\infty}, \quad t \to +\infty.$$

On a aussi que $e^{tA} \int_0^T e^{-s} z(s) ds + e^{tA} x_0 \to 0$ quand $t \to +\infty$. Tout ce qui précède montre que pour t assez grand on a (pour une constante C dépendant seulement de a)

$$||x(t) + A^{-1}z_{\infty}|| \le C\varepsilon.$$

On a obtenu que

$$\lim_{t \to +\infty} x(t) = -A^{-1} z_{\infty}.$$