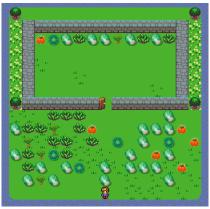
TP 1 - PROGRAMMATION ROBOTIQUE - INFO2

YANN CHEVALEYRE & PIERRE BOUDES

L'objectif de ce TP est de vous permettre de prendre rapidement en main le langage Python, en écrivant de petits programmes permettant de réaliser différentes tâches dans un "micro-monde".

Dans ce micro-monde, il y a un jardin entouré de murs de pierre, qui occupe la moitié du terrain. Le personnage principal est un jardinier, et sa tâche sera se créer un beau jardin potager. Au tout début, le micro-monde ressemble à cela:



On voit que le jardinier a déjà disposé dans son jardin une rangée de 11 légumes d'une façon particulière. Pour l'instant, la plupart des légumes sont éparpillés hors du jardin. Le jardinier devra les ramasser et les placer à l'intérieur du jardin.

Plus précisément, le jardinier souhaite disposer encore 4 rangées de légumes exactement comme la première rangée. Lorsqu'il aura fini, le micro-monde devra ressembler à ça:



Tout programme python utilisant ce micro-monde devra commencer ainsi:

```
from gardenworld import *
init('info2_1')
```

Ensuite, on a plusieurs instructions à disposition (en plus de l'ensemble des instructions python). Le jardinier peut pivoter sur lui-même, avancer tout droit, ramasser des légumes, et les déposer. Le jardinier peut ramasser autant de légumes qu'il veut avant de les déposer (il a un grand panier)

```
avance()  # avance d'une case
tournegauche()  # pivote d'un quart de tour
tournedroite()  # pivote d'un quart de tour (autre sens)
cherche()  # cherche s'il y a un légume sous les pieds du jardinier
ramasse()  # ramasse le légume sous les pieds du jardinier
depose()  # dépose l'un des légumes ramassés
```

Ces instructions ont des abbréviations:

```
av(); tg(); td(); ra(); ch(); dp()
```

- Ouvrez un interpréteur python et essayez ces commandes.
- essayez ramasse(), cherche() lorsque le personnage se trouve sur des légumes. Que font et que renvoient ces fonctions ?
- Essayez avance() lorsque le jardinier est bloqué contre un mur ou de l'eau. Que font et que renvoient ces fonctions ?

Si le jardiner a ramassé plusieurs légumes différents, il peut appeler la fonction de-pose avec en paramètre le nom du légume à déposer. Par exemple depose('citrouille')

 Ramassez un chou et une carotte, puis déposez la carotte à la place du chou et vis-versa.

1. Exercices sur les Fonctions, Boucles, IF

Créez une fichier exo1.py dans l'environnement python Spyder pour cet exercice.

- Ecrivez une fonction demitour(), et testez la
- Ecrivez une boucle qui appelle 10 fois la fonction avance()
- \bullet Ecrivez une fonction cours(x) qui appelle x fois la fonction avance()
- \bullet Ecrivez une fonction toutdroit() qui avance jusqu'à que le jardinier soit bloqué contre un obstacle
- Ecrivez une fonction ramassetout() qui avance et ramasse les légumes jusqu'à que le jardinier soit bloqué
- $\bullet\,$ Ecrivez une fonction cherchelegume() qui renvoie True si le jardinier est sur un légume
- Testez vos fonctions avec un petit programme

2. Exercices sur les listes

Dans un terminal, lancez python et faites:

- Créez une liste vide que vous nommerez Panier
- positionez le jardinier sur un légume, et écrivez l'instruction qui rajoute a la liste *Panier* le nom de ce légume

Dans un fichier exo2.py, avec l'environnement Spyder:

• Créez une liste vide que vous nommerez Panier

- \bullet Créez une fonction ramasseEnregistre() qui ramasse un légume et rajoute son nom à la liste Panier
- Créez la fonction typeDeLegumes(listeLegumes) qui prend en parametre une liste de légumes en renvoie une liste dans laquelle chaque type de légume n'apparait qu'une fois.

Par exemple:

- typeDeLegumes(['chou', 'salade', 'chou', 'citrouille', 'citrouille']) devra renvoyer ['chou', 'salade', 'citrouille']
- Créer une fonction Compte(nomLegume) qui comptera le nombre de légumes de type nomLegume dans le panier.
- Créez une fonction resume() qui affiche le nombre de légumes de chaque espèce ramassé jusqu'à présent
- Créez une fonction ramasseTout() qui ramasse l'ensemble des légumes hors du jardin, et affiche le nombre de légume de chaque type.
- Créez une fonction ObserveRangee() qui va aller tout droit jusqu'au prochain obstacle, en observant les légumes sous les pieds du jardinier. Cette fonction devra renvoyer une liste des légumes observés dans l'ordre. Si le jardinier est positionné en haut à gauche de son jardin, l'appel à cette fonction renverra la liste ['citrouille', 'salade', 'chou',...]
- Créez une fonction RecopieRangee(listeRange) qui prend en paramètre une liste de noms de légumes, et qui dépose chaque légume de la liste dans l'ordre
- Assemblez le tout pour que le jardiner finalise son jardin.

3. Exercices Supplémentaires

- \bullet Créez une fonction duChou() qui renvoie vrai si parmi les 10 derniers légumes ramassés, il y a du chou
- Creez des fonction haut(), bas(), gauche(), droite() qui permette de diriger le jardinier plus facilement.