



Aula 13

Implementação MIPS

MIPS Uniciclo – Unidade de Controle

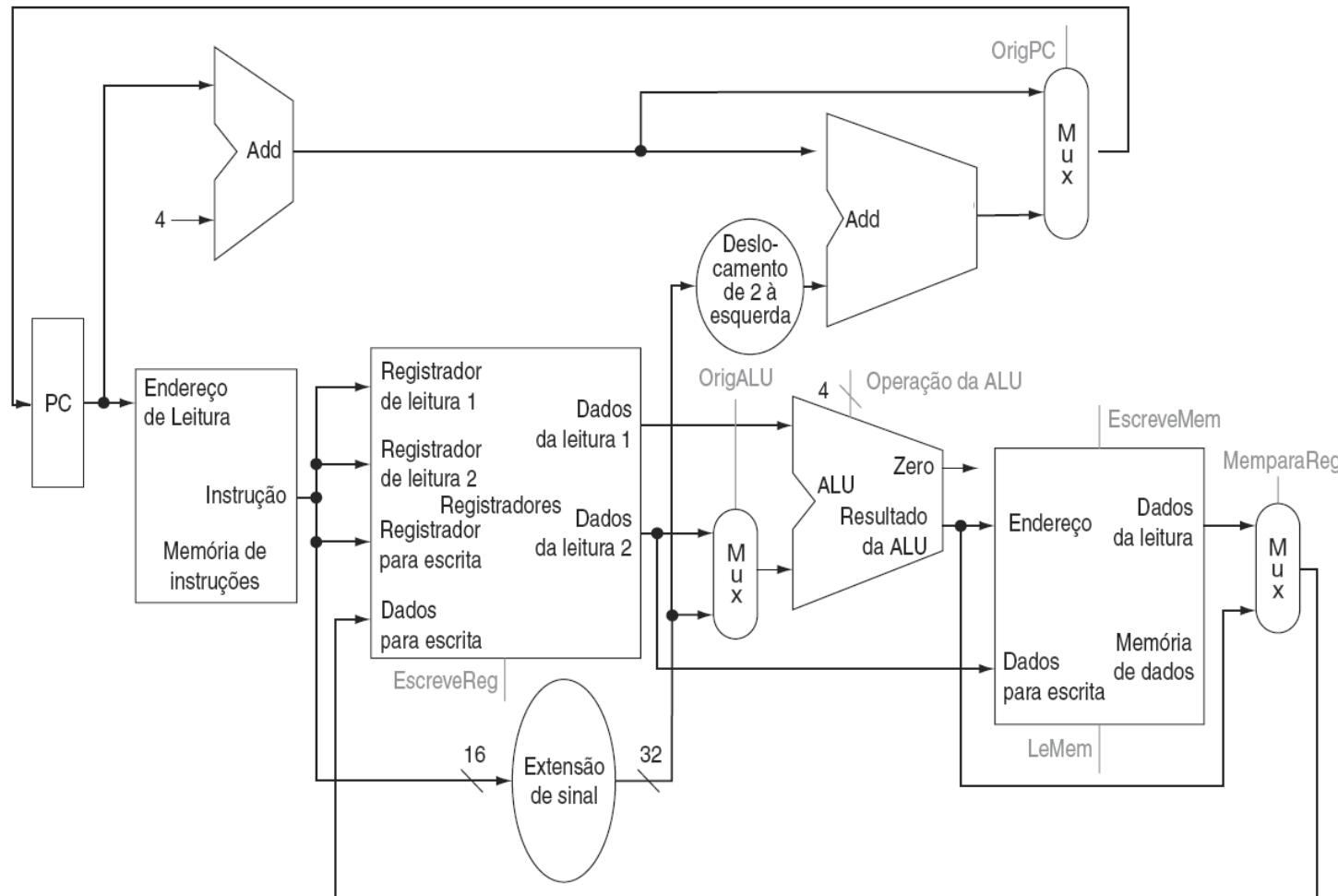


MIPS Uniciclo

- Foram desenvolvidas, na verdade, três tipos de unidades operativas:
 - uma para instruções no formato R (*add, sub, and, or, xor, slt*)
 - uma para instruções de acesso a memória *lw* e *sw* - formato I
 - uma para *instruções condicionais (beq)* – formato I
- Na fase de projeto as vezes precisamos replicar recursos.
- Na via de dados mais simples deve-se propor executar as instruções em um único período do *clock*.
- **Isto quer dizer que nenhum dos recursos pode ser usado mais de uma vez por instrução.**



Unidade Operativa: Quase-Final





Controle do MIPS

- Cada operação requer a utilização adequada dos recursos do MIPS
- Ex: *add \$t0, \$s1, \$s2*
 - é necessário que os endereços dos operandos *\$s1* e *\$s2* sejam enviados ao banco de registradores
 - Da mesma maneira, o endereço do registrador destino (*\$t0*) deverá ser informando ao banco de registradores
 - Uma vez que o banco de registradores disponibilize os valores de *\$s1* e *\$s2*, estes deverão ser encaminhados à ULA
 - Posteriormente, o resultado deverá ser escrito no banco de registradores (registrador *\$t0*)

add \$8, \$17, \$18

Formato de instrução:

000000	10001	10010	01000	00000	100000
op	rs	rt	rd	shamt	funct



Exemplo de projeto de controle hierárquico: Controle da ULA

- As operações da ULA são controladas por um código de 4 bits:

Linhas de controle da ALU	Função
0000	AND
0001	OR
0010	add
0110	subtract
0111	set on less than
1100	NOR

- As instruções **Iw** e **sw** utilizam a operação de **soma** da ULA
- As instruções do **tipo R** utilizam uma das **5 operações**
- A instrução **beq** utiliza a **subtração** da ULA
- Nor não é usada nesta implementação.

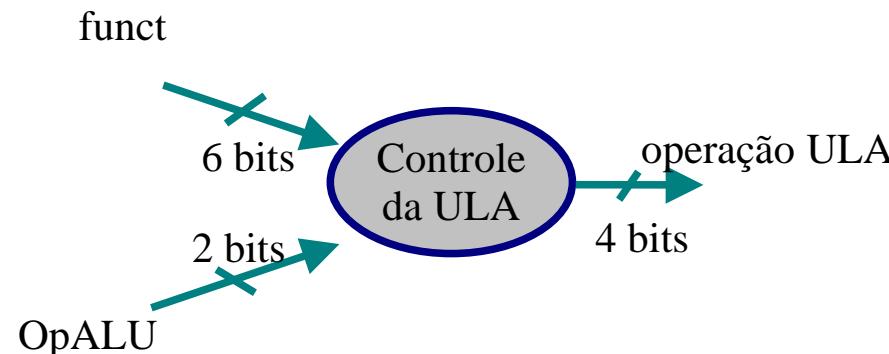


Identificação da Operação

- O campo funct, de 6 bits (no formato R) indica que tipo de operação aritmética/lógica será executada:

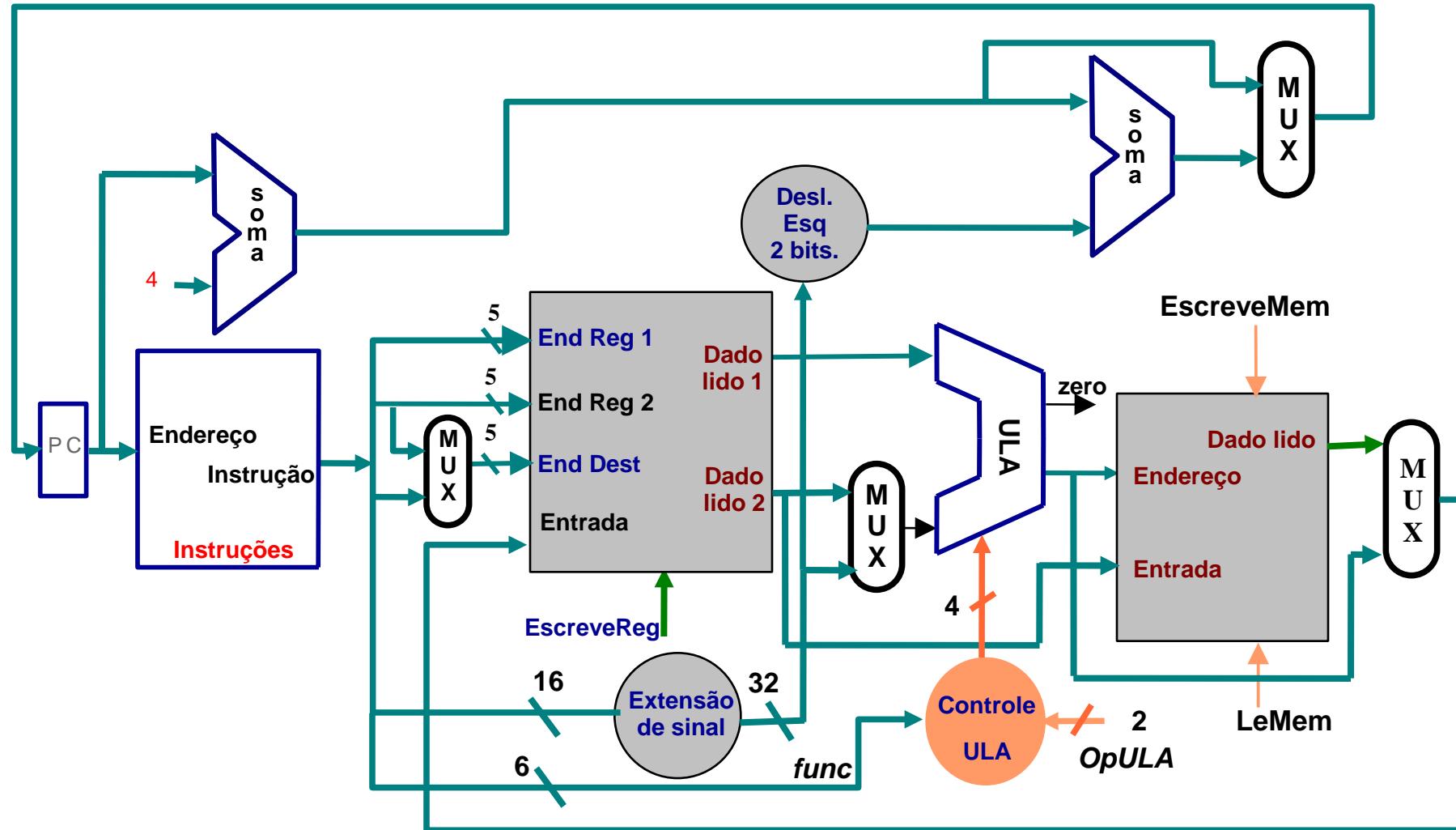
op	rs	rt	rd	shamt	funct
6 bits	5 bits	5 bits	5 bits	5 bits	6 bits

- Vamos definir 2 bits para identificar cada uma das categorias de instruções (opALU):
 - 00 acesso à memória (lw, sw) [**add**]
 - 01 desvio (beq, bne) [**sub**]
 - 10 lógico-aritméticas (**[add, sub, and, or, slt]**)





Lógica de Controle da ULA





Círcuito de Controle

- Projeto do Círcuito de controle da ULA
 - xxx indica irrelevâncias (*don't cares*)

Código de operação da instrução	OpALU	Operação da Instrução	Campo Função	Operação desejada da ULA	Entrada de controle da ULA
LW	00	load word	xxxxxx	soma	0010
SW	00	store word	xxxxxx	soma	0010
Beq	01	branch equal	xxxxxx	subtração	0110
Tipo R	10	add	100000	soma	0010
Tipo R	10	subtract	100010	subtração	0110
Tipo R	10	and	100100	and	0000
Tipo R	10	or	100101	or	0001
Tipo R	10	set less than	101010	set less than	0111



Controle da ULA

Com base nas definições anteriores podemos montar a Tabela Verdade do circuito que gera os 4 bits de controle da ULA

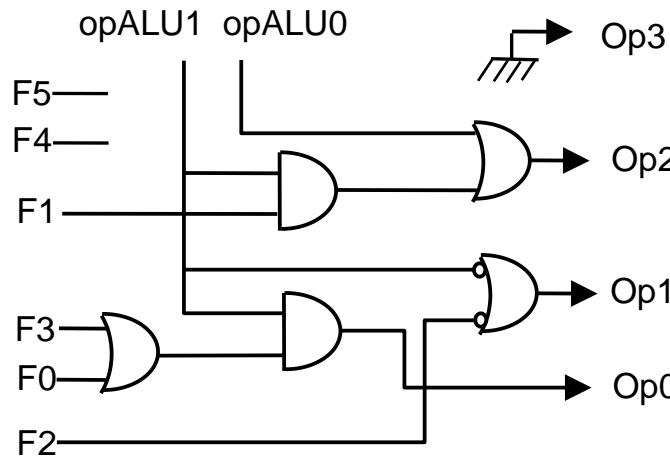
OpALU		Campo func.							Operação
OpALU1	OpALU 0	F5	F4	F3	F2	F1	F0		
0	0	X	X	X	X	X	X	0010	
0	1	X	X	X	X	X	X	0110	
1	0	X	X	0	0	0	0	0010	
1	0	X	X	0	0	1	0	0110	
1	0	X	X	0	1	0	0	0000	
1	0	X	X	0	1	0	1	0001	
1	0	X	X	1	0	1	0	0111	



Equações Lógicas

- Uma versão simplificada do projeto lógico:

- $\square \text{ Op3=0}$
- $\square \text{ Op2 = opALU0 + opALU1 \cdot F1}$
- $\square \text{ Op1 = opALU1 + F2}$
- $\square \text{ Op0 = opALU1(F3 + F0)}$

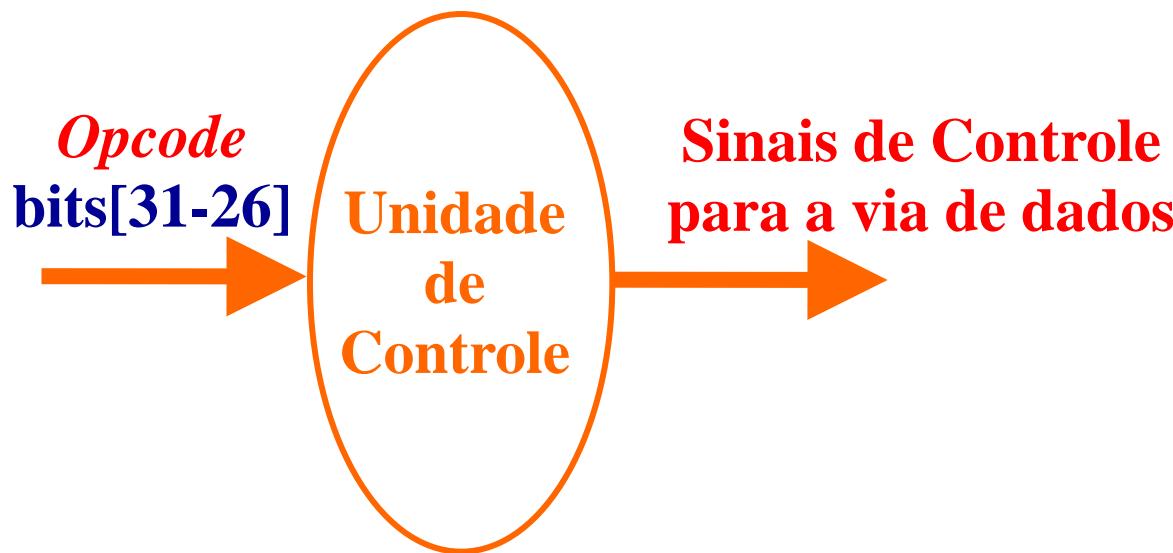


OpALU		Campo de Função						
ALU1	ALU0	F5	F4	F3	F2	F1	F0	
X	1	X	X	X	X	X	X	
1	X	X	X	X	X	1	X	
opALU		Campo de Função						
ALU1	ALU0	F5	F4	F3	F2	F1	F0	
0	X	X	X	X	X	X	X	
X	X	X	X	X	0	X	X	
opALU		Campo de Função						
ALU1	ALU0	F5	F4	F3	F2	F1	F0	
1	X	X	X	X	X	X	1	
1	X	X	X	1	X	X	X	



Unidade de Controle Uniciclo

- A unidade de controle deve, a partir do código da instrução, fornecer os sinais que realizam as instruções na unidade operativa





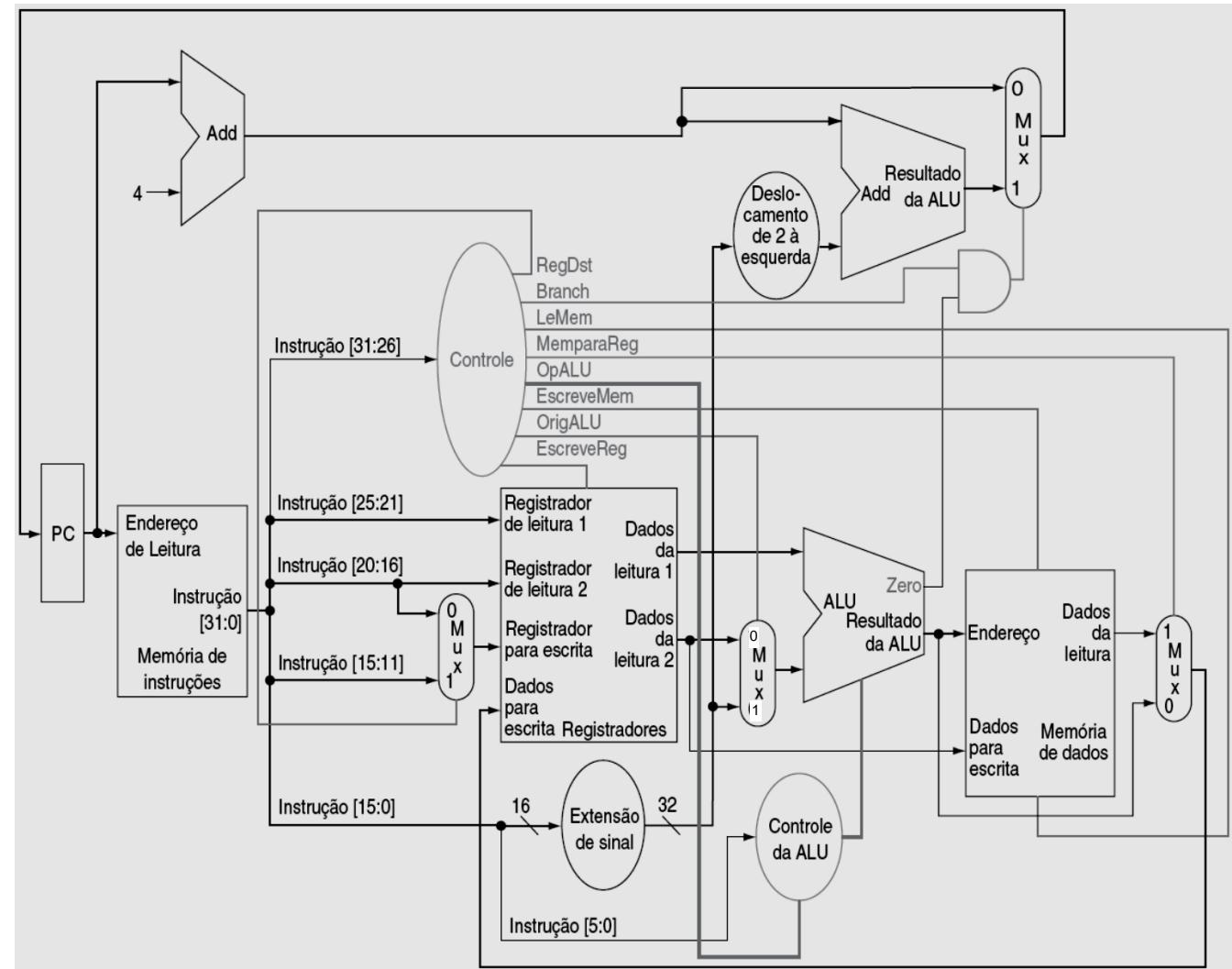
Entrada da Unidade de Controle

- as informações necessárias a execução de uma instrução são retiradas da própria instrução
 - O opcode (código de operação) sempre está nos bits [31-26]=Op[5:0]
 - Os 2 registradores a serem lidos (**rs** e **rt**) sempre estão nas posições [25-21] e [20-16] (tipo-R, beq e sw)
 - O registrador base (**rs**) para as instruções **lw** e **sw** sempre está especificado nas posições [25-21]
 - Os 16 bits de deslocamento para as instruções **beq**, **lw** e **sw** estão sempre nas posições [15-0]
 - O registrador destino está em uma das duas posições
 - [20-16] para **lw** (registrar **rt**)
 - [15-11] para instruções aritméticas/lógicas (registrar **rd**)



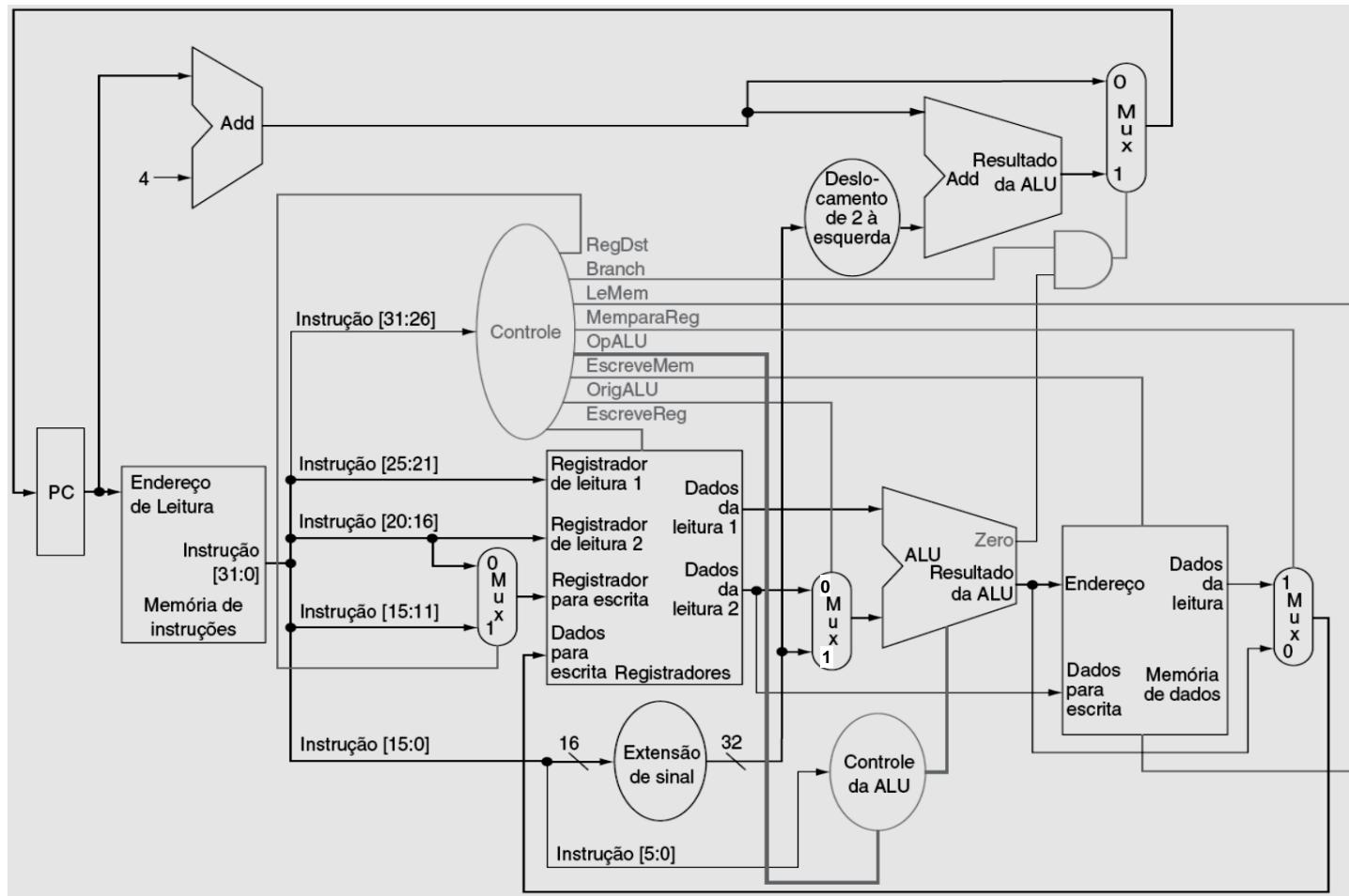
Sinais de Controle

- A unidade de controle de prover:
- sinais para os multiplexadores
- sinais de leitura e escrita para as memórias
- seleção da operação da ULA
- controle do novo endereço a ser carregado no PC, para instruções de salto





Sinais de Controle



Instrução	RegDst	OrigALU	Mempara Reg	Escreve Reg	Le Mem	Escreve Mem	Branch	ALUOp1	ALUOp0
formato R	1	0	0	1	0	0	0	1	0
lw	0	1	1	1	1	0	0	0	0
sw	X	1	X	0	0	1	0	0	0
beq	X	0	X	0	0	0	1	0	1



Tabela Verdade do Controle

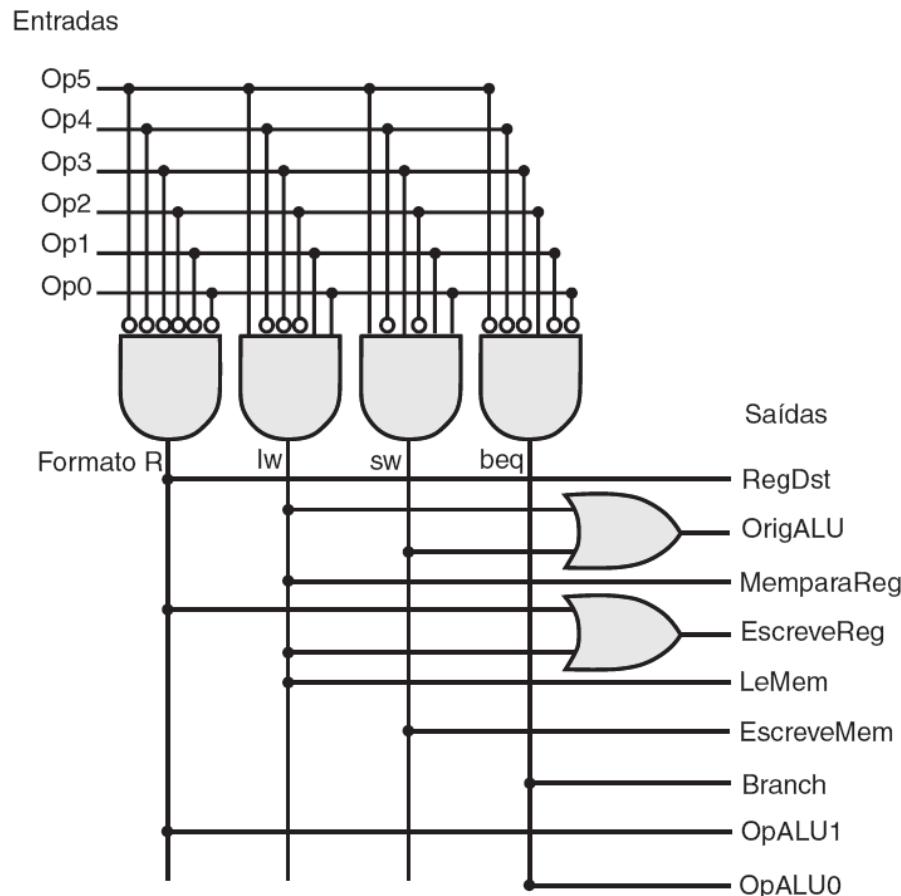
Controle	Nome do sinal	formato R	lw	sw	beq
Entradas	Op5	0	1	1	0
	Op4	0	0	0	0
	Op3	0	0	1	0
	Op2	0	0	0	1
	Op1	0	1	1	0
	Op0	0	1	1	0
Saídas	RegDst	1	0	X	X
	ALUSrc	0	1	1	0
	MemparaReg	0	1	X	X
	EscreveReg	1	1	0	0
	LeMem	0	1	0	0
	EscreveMem	0	0	1	0
	Branch	0	0	0	1
	OpALU1	1	0	0	0
	OpALU0	0	0	0	1

FIGURA C.2.4 A função de controle para a implementação simples de clock único é completamente satisfeita por essa tabela verdade.



Implementações

- Lógica Combinacional Clássica – Tabela verdade, qual tamanho?
- ROM (*Read Only Memory*) – Qual o tamanho?
- PLA (*Programable Logic Array*) – Ferramentas automáticas





Exercícios

- 1) Analisar a instrução: add \$t1,\$t2,\$t3
 - 2) Analisar a instrução: lw \$t1,offset(\$t2)
 - 3) Analisar a instrução: beq \$t1,\$t2,offset
- 4) Estender a organização do MIPS para dar suporte a execução de **JUMP**, desvio incondicional

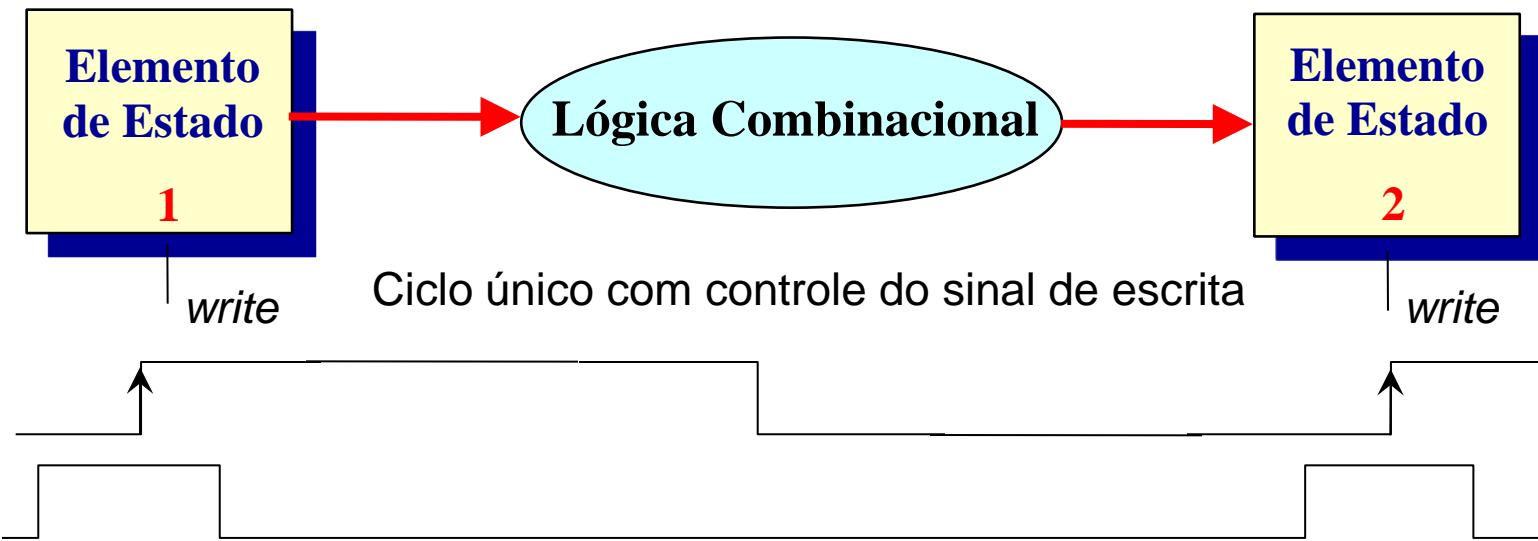
O endereço de desvio é obtido por:

$\{\{PC+4[31 - 28]\},\{Instrução[25 - 0]\}, 2'b00\}$
onde {},{} indica concatenação de bits



Temporização

- Todas as tarefas executadas em 1 período do clock
- Elementos de estado alteram seu valor apenas na borda de subida do clock



Quais são os elementos de estado? Quando são escritos?

- PC não necessita controle de escrita (pq?)



Problemas com MIPS Uniciclo

- Período do relógio determinado pelo caminho mais longo
 - **instrução lw:** (imagina se tivesse operações em Ponto Flutuante!)
 - leitura da instrução
 - leitura do registrador de base, extensão de sinal
 - cálculo do endereço
 - leitura do dado da memória
 - escrita em registrador
- TODAS as instruções levam o mesmo tempo para executar: CPI=1

E ainda!

- Viola o princípio de tornar o caso comum rápido!
- Unidades funcionais duplicadas



Análise de Desempenho Uniciclo

- Supondo os seguintes tempos de execução das unidades operativas:
 - Acesso a memória: 200ps
 - ULA e somadores: 100ps
 - Acesso ao banco de registradores (leitura ou escrita): 50ps
 - Multiplexadores, Unidade de Controle, acesso ao PC, Unidade de Extensão de Sinal e fios considerados sem atraso (!!!)
- Qual das seguintes implementações seria mais rápida e quanto?
 - 1) Implementação onde toda instrução é feita em 1 ciclo de clock de duração fixa.
 - 2) Implementação onde toda instrução é feita em 1 ciclo de clock de duração somente o necessário (**!!exemplo ideal - didático!!**)

Para comparação consideremos um workload composto de:
25% loads, 10% stores, 45% ALU, 15% desvios condicionais, 5% jumps



■ Lembrando que:

Tempo Execução = Contagem de Instruções x CPI x Período de clock

Classe de instrução	Unidades funcionais usadas pela classe de instrução				
tipo R	Busca de instrução	Acesso a registrador	ALU	Acesso a registrador	
Load word	Busca de instrução	Acesso a registrador	ALU	Acesso à memória	Acesso a registrador
Store word	Busca de instrução	Acesso a registrador	ALU	Acesso à memória	
Branch	Busca de instrução	Acesso a registrador	ALU		
Jump	Busca de instrução				

Usando esses caminhos críticos, podemos calcular o tamanho exigido para cada classe de instrução:

Classe de instrução	Memória de instrução	Leitura de registrador	Operação ALU	Memória de dados	Escrita de registrador	Total
Tipo R	200	50	100	0	50	400ps
Load word	200	50	100	200	50	600ps
Store word	200	50	100	200		550ps
Branch	200	50	100	0		350ps
Jump	200					200ps

Tempo médio:

Uniciclo fixo: 600ps

Uniciclo variável: $600 \times 0.25 + 550 \times 0.1 + 400 \times 0.45 + 350 \times 0.15 + 200 \times 0.05 = 447.5\text{ps}$

Fator de desempenho: $n=600/447.5 = 1.34$