时间序列ARIMA

- **自回归模型(AR模型)**: 用同一变量例如x的之前各期,即 x_1 至 x_{t-1} 来预测本期 x_t 的表现,并假设它们之间是线性关系;这是从线性回归发展而来的,只是不用x预测y,而是**用** x**预测**x(自己),所以叫自回归

$$\mathsf{AR}(p)$$
定义: $X_t = c + \sum_{i=1}^p \phi_i X_{t-i} + \varepsilon_t$, 其中

- c是常数项
- $arepsilon_t$ 被假设为均值等于0,方差等于 σ^2 的随机误差项; σ^2 被假设为对任何t都不变
- 文字描述: X的当前值等于一个或数个历史期的线性组合,加常数项,加随机误差项
- **移动平均模型(MA模型)**: 自回归模型描述的是当前值与历史值之间的关系,而移动平均模型描述的是**自回归部分的误差累计**;与AR模型不同,MA模型**总是平稳的**

$$\mathsf{MA}(q)$$
定义: $X_t = \mu + \varepsilon_t + \sum_{i=1}^q \theta_i \varepsilon_{t-i}$,其中

- μ是序列均值
- $\theta_1, \ldots, \theta_q$ 是参数
- $\varepsilon_t, \varepsilon_{t-1}, \dots, \varepsilon_{t-q}$ 都是白噪声

_ 自回归移动平均模型(ARMA模型):
$$X_t=c+arepsilon_t+\sum_{i=1}^p\phi_iX_{t-i}+\sum_{i=1}^q\theta_jarepsilon_{t-j}$$

- 差分自回归移动平均模型(ARIMA模型): ARIMA(p,d,q)中, AR是"自回归", p为自回归项数; MA是"移动平均", q为移动平均项数; d是使之成为平稳序列所做的差分次数(阶数), d阶差分就是相距d期的两个序列值相减
- **平稳序列**: 围绕一个常数上下波动且波动范围有限,即有常数均值和常数方差,检验方法有三种:
 - 一是根据时序图, 如果有明显的趋势或周期性, 通常不是一个平稳序列
 - 二是根据自相关图和偏自相关图, 平稳序列通常要么拖尾, 要么截尾
 - 三是单位根检验方法,检验序列中是否存在单位根,如果存在就是非平稳序
- ARIMA建模流程

- 1. 根据时序图、自相关函数和偏自相关函数图识别其平稳性
- 2. 对非平稳时间序列进行平稳化处理
- 3. 根据所识别出来的特征建立相关的时间序列模型(AR:ACF拖尾PACF截尾;MA:ACF截尾PACF拖尾;ARMA:ACF和PACF均拖尾)
- 4. 参数估计, 检验是否具有统计意义
- 5. 假设检验, 判断残差序列是否为白噪声序列
- 6. 利用已通过检验的模型进行预测