



**DUT**

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

## 第7章

# 常微分方程初值问题数值解法

### 7.1.4 显式 Runge-Kutta法



## 7.1.4 显式Runge-Kutta法

**Euler**是最简单的单步法。单步法不需要附加初值，所需的存储量小，改变步长灵活，但线性单步法的阶最高为2，**Taylor**展开法，用在同一点  $(t_n, u_n)$  的高阶导数表示  $\varphi(t, u(t); h)$ ，这不利于计算

通过观察我们发现显式**Euler**法和隐**Euler**法各用到了  $u(t)$  在  $[t, t+h]$  上的一个一阶导数值  $f$ ，它们都是一阶方法。梯形法和改进的**Euler**法用到了  $u(t)$  在  $[t, t+h]$  上的两个一阶导数值，它们都是二阶方法。

我们要研究的**Runge-Kutta**方法是一种高阶单步法，它是用  $u(t)$  在  $[t, t+h]$  上的斜率  $f$  在一些点的值非线性表示  $f(t, u(t), h)$  使得其局部截断误差的阶和**Taylor**展开法相等。



**Runge-Kutta**方法是求解初值问题(7-1)的一类重要的经典算法。其中显式**Runge-Kutta**法绝对稳定区域为有限,不适用于求解刚性方程。1964年Butcher首先提出了隐式的**Runge-Kutta**法,可用于求解刚性方程。

### Runge-Kutta方法的一般结构

$$u_{n+1} = u_n + h \varphi(t_n, t_{n+1}, u_n, u_{n+1}, h) = u_n + h \sum_{i=1}^m c_i k_i$$
$$k_i = f \left( t_n + h a_i, u_n + h \sum_{j=1}^m b_{ij} k_j \right) \quad i = 1, \dots, m,$$

其中  $t_n = t_0 + nh$ , ( $n = 0, 1, \dots$ ),  $h$ 为积分步长,  $u_n$ 为 $u(t_n)$ 的近似值,  $B = (b_{ij})$  ( $i, j = 1, \dots, m$ )称为**Runge-Kutta**矩阵, 其中在上面公式中未出现的元素定义为零;  $a = (a_1, a_2, \dots, a_m)^T$  和  $c = (c_1, c_2, \dots, c_m)^T$  分别称为**Runge-Kutta**节点和**Runge-Kutta**权。且这些系数要满足以下条件

$$c_i \geq 0, \quad \sum_{i=1}^m c_i = 1, \quad \sum_{j=1}^m b_{ij} = a_i, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

通常可将这些系数排列成以下形式，成为**Butcher**数表示法：

$$\begin{array}{c|c} \mathbf{a} & \mathbf{B} \\ \hline & \mathbf{c}^T \end{array} \qquad \begin{array}{c|ccc} a_1 & b_{11} & \cdots & b_{1m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_m & b_{m1} & \cdots & b_{mm} \\ \hline & c_1 & \cdots & c_m \end{array}$$

在公式中要用到 $m$ 个 $f(t, u)$ 的值，故称为 **$m$ 级Runge-Kutta法**。

如果 $j \geq i$ 时， $b_{ij}=0$ ，则为严格下三角矩阵，就是显式**Runge-Kutta**方法，此时  $k_1=f(t_n, u_n)$ ，则由计算公式可逐个递推出 $k_2, \dots, k_m$ 。

如果 $j > i$ 时， $b_{ij}=0$ ，而对角元素 $b_{ii}$ 不全为零，这时公式称为半隐式**Runge-Kutta**方法，这时 $k_i$ 可表示为：



$$k_i = f \left( t + ha_i, u_n + h \sum_{j=1}^{m-1} b_{ij} k_j + hb_{ii} k_i \right) \quad i = 1, \dots, m,$$

这是关于 $k_i$ 的非线性方程式，因此每一步要解 $m$ 个非线性方程式，若 $b_{ii}$ 均相等，则成为对角隐式**Runge-Kutta**方法简称**DIRK**方法，此时由上式求 $k_i$ 的系数矩阵相同，故每步只求一个非线性方程式的解。

一般隐式**Runge-Kutta**方法的右端包含全部 $k_1, k_2, \dots, k_m$ ，故求 $k_1, k_2, \dots, k_m$ 需要解一个 $m \times m$ 阶的非线性方程组。

为得到**Runge-Kutta**公式需要确定公式的系数 $a, B, c$ 。

下面我们用**Taylor展开思想**来构造高阶**显式Runge-Kutta**公式。

先引进若干记号，首先 $[t, t+h]$ 取上的 $m$ 个点：

$$t_1 = t \leq t_2 \leq t_3 \leq \cdots \leq t_m \leq t + h,$$

令  $t_i = t + a_i h = t_1 + a_i h$ ,  $i = 2, \cdots, m$ , 此时**Runge-Kutta**节点为：

$a = (0, a_2, \cdots, a_m)^T$ , **Runge-Kutta**矩阵 **$B$** 为严格三角矩阵：

$$B = \begin{pmatrix} b_{21} & & & \\ b_{31} & b_{32} & & \\ \cdots & \cdots & \cdots & \\ b_{m1} & b_{m2} & \cdots & b_{mm-1} \end{pmatrix}$$

其中 $a, B$ 与 $h$ 无关。

满足  $\sum_{j=1}^{i-1} b_{ij} = a_i$ ,  $i = 2, \cdots, m$ ,  $c_i \geq 0$ ,  $\sum_{i=1}^m c_i = 1$



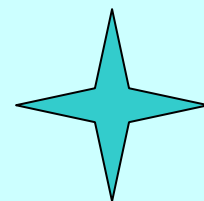
假设三组系数  $\{a_i\}$   $\{b_{ij}\}$  和  $\{c_i\}$  已给定, 则Runge-Kutta法的  
计算过程如下:

$$u_{n+1} = u_n + h\varphi(t_n, u_n, h), \quad n = 0, 1, \dots \quad (7-12)$$

其中

$$\varphi(t_n, u_n, h) = \sum_{i=1}^m c_i k_i \quad (7-13)$$

$$(7-14) \quad \left\{ \begin{array}{l} k_1 = f(t_n, u_n), \\ k_2 = f(t_n + ha_2, u_n + hb_{21}k_1), \quad b_{21} = a_2, \\ k_3 = f(t_n + ha_3, u_n + h(b_{31}k_1 + b_{32}k_2)), \quad b_{31} + b_{32} = a_3, \\ \dots \dots \\ k_m = f\left(t_n + ha_m, u_n + h\sum_{j=1}^{m-1} b_{mj}k_j\right), \quad \sum_{j=1}^{m-1} b_{mj} = a_m \end{array} \right.$$





其Butcher数表示法为：

$$\begin{array}{c|c} a & B \\ \hline & c^T \end{array} \qquad \begin{array}{c|ccc} a_1 & b_{21} & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ a_m & b_{m1} & \cdots & b_{m-1m} \\ \hline & c_1 & \cdots & c_m \end{array}$$

系数  $\{a_i\}$ ,  $\{b_{ij}\}$  和  $\{c_i\}$  将按如下原则确定：

假定  $u(t_n) = u_n$ ，由显式Runge-Kutta公式得到的数值解  $u_{n+1}$  与方的精确解  $u(t_{n+1})$  局部截断误差为：

$$u(t_{n+1}) - u_{n+1} = O(h^{p+1})$$



将 $u(t_{n+1})$ 在 $t_n$ 处**Taylor**展开, 再将 $k_i$ 关于 $h$ 展开, 代入(7-13)式中, 使 $h^l (l=0, 1, \cdots, p-1)$ 的系数和(7-11)式同次幂的系数相等。

如此得到的算法(1. 4. 14)称为 $m$ 级 $p$ 阶**Runge-Kutta**法

现在推导一些常用的计算方案, 特别地, 给出 $m=3$ 显式**Runge-Kutta**法的推导。

首先将 $u(t+h)$ 在 $t$ 处展开到 $h$ 的三次幂, 即:

$$u(t+h) = u(t) + \sum_{l=1}^3 \frac{h^l}{l!} u^{(l)}(t) + O(h^4) = u(t) + h\tilde{\varphi}(t, u(t), h), \quad (7-15)$$

其中

$$\begin{cases} \tilde{\varphi}(t, u, h) = f + \frac{1}{2}h\tilde{f} + \frac{1}{6}h^2(\tilde{f}f_u + \hat{f}) + O(h^3) \\ \tilde{f} = f_t + ff_u \\ \hat{f} = f_{tt} + 2ff_{tu} + f^2f_{uu} \end{cases} \quad (7-16)$$

其次, 由二元函数 $f(t, u(t))$ 在 $(t, u)$ 点处的**Taylor**展开式可得:

$$k_1 = f(t, u(t)) = f,$$

$$\begin{aligned} k_2 &= f(t + ha_2, u + ha_2 k_1) \\ &= f + ha_2(f_t + k_1 f_u) + \frac{1}{2} h^2 a_2^2 (f_{tt} + 2k_1 f_{tu} + k_1^2 f_{uu}) + O(h^3) \\ &= f + ha_2 \tilde{f} + \frac{1}{2} h^2 a_2^2 \hat{f} + O(h^3) \end{aligned}$$

$$k_3 = f + ha_3 \tilde{f} + h^2 (a_2 b_{32} f_u \tilde{f} + \frac{1}{2} a_3^2 \hat{f}) + O(h^3)$$

于是, 将 $k_1, k_2, k_3$ 代入 (7-13) 中,

$$\begin{aligned} \varphi(t, u, h) &= \sum_{i=1}^3 c_i k_i = (c_1 k_1 + c_2 k_2 + c_3 k_3) \\ &= c_1 f + c_2 \left( f + ha_2 \tilde{f} + \frac{1}{2} a_3 \hat{f} h^2 \right) \\ &\quad + c_3 \left( f + a_3 \tilde{f} h + \left( a_2 b_{32} f_u \tilde{f} + \frac{1}{2} a_3^2 \hat{f} \right) h^2 \right) + O(h^3) \end{aligned}$$

合并  $\varphi(t, u, h)$  展开式中的各阶  $h^l$  ( $l=0, 1, 2$ ) 的系数,

$$\begin{aligned} \varphi(t, u, h) = & \sum_{i=1}^3 c_i k_i = (c_1 + c_2 + c_3) f + h(\underline{a_2 c_2 + a_3 c_3}) \tilde{f} \\ & + \frac{1}{2} h^2 \left[ \underline{2a_2 b_{32} c_3} \tilde{f} f_u + (\underline{a_2^2 c_2 + a_3^2 c_3}) \hat{f} \right] + O(h^3) \quad (7-17) \end{aligned}$$

由(7-16)已

$$\begin{aligned} \tilde{\varphi}(t, u, h) &= u'(t) + u''(t) \frac{1}{2} h + u^{(3)}(t) \frac{1}{6} h^2 \\ &= f + \frac{1}{2} h \tilde{f} + \frac{1}{6} h^2 (\tilde{f} f_u + \hat{f}) + O(h^3) \\ &= f + \frac{1}{\underline{2}} h \tilde{f} + \frac{1}{2} h^2 \left( \frac{1}{\underline{3}} \tilde{f} f_u + \frac{1}{\underline{3}} \hat{f} \right) + O(h^3) \end{aligned}$$

其中

$$\tilde{f} = f_t + f f_u, \quad \hat{f} = f_{tt} + 2 f f_{tu} + f^2 f_{uu} \circ$$

比较  $\varphi(t, u, h)$  和  $\tilde{\varphi}(t, u, h)$  的同次幂系数,

特别地

(一)  $m=1$  此时  $c_2=c_3=0$ ,  $\varphi(t,u,h) = c_1 f$ , 比较 $h$ 的零次幂, 知

$$\varphi(t,u,h) = f,$$

方法(7-13)为一级一阶**Runge-Kutta**法, 实际上为**Euler**法。

(二)  $m=2$ , 此时  $c_3=0$ , 则

$$\varphi(t,u,h) = \underline{(c_1 + c_2)} f + \underline{a_2 c_2} h \tilde{f} + \frac{1}{2} h^2 a_2^2 c_2 \hat{f} + O(h^3)$$

$$\tilde{\varphi}(t,u,h) = \underline{f} + \underline{\frac{1}{2}} h \tilde{f} + \frac{1}{6} h^2 (\tilde{f} f_u + \hat{f}) + O(h^3)$$

与  $\tilde{\varphi}(t,u,h)$  比较1,  $h$ 的系数, 则

$$c_1 + c_2 = 1 \quad a_2 c_2 = \frac{1}{2}$$

它有无穷多组解, 从而有无穷多个二级二阶方法。



三个常见的方法是：

(1)  $c_1 = 0, c_2 = 1, a_2 = \frac{1}{2}$ , 此时

$$\begin{cases} u_{n+1} = u_n + hk_2, \\ k_1 = f(t_n, u_n), \\ k_2 = f\left(t_n + \frac{1}{2}h, u_n + \frac{1}{2}hk_1\right) \end{cases} \quad (7-18)$$

称为中点法。

其Butcher表为：

0			
$\frac{1}{2}$		$\frac{1}{2}$	
—		—	
		0	1



$$(2) \quad c_1 = c_2 = \frac{1}{2}, \quad a_2 = 1, \quad \text{此时}$$

$$\begin{cases} u_{n+1} = u_n + \frac{h}{2}(k_1 + k_2), \\ k_1 = f(t_n, u_n), \\ k_2 = f(t_n + h, u_n + hk_1) \end{cases} \quad (7-19)$$

称为改进的**Euler**法。

其Butcher表为

0		
1	1	
<hr/>		
	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$



$$(3) \quad c_1 = \frac{1}{4}, \quad c_2 = \frac{3}{4}, \quad a_2 = \frac{2}{3}, \quad \text{此时}$$

$$\begin{cases} u_{n+1} = u_n + \frac{h}{4}(k_1 + 3k_2), \\ k_1 = f(t_n, u_n), \\ k_2 = f\left(t_n + \frac{2}{3}h, u_n + \frac{2}{3}hk_1\right) \end{cases}$$

其Butcher表为:

0			
$\frac{2}{3}$		1	
		-----	
		$\frac{1}{4}$	$\frac{3}{4}$



对于 $m=3$  比较(7-16)和(7-17), 令  $1, h, h^2$  的系数相等,  
并注意  $\tilde{f}, \hat{f}$  的任意性, 得

$$\begin{aligned}c_1 + c_2 + c_3 &= 1, & a_2 c_2 + a_3 c_3 &= \frac{1}{2} \\ a_2^2 c_2 + a_3^2 c_3 &= \frac{1}{3}, & a_2 b_{32} c_3 &= \frac{1}{6}.\end{aligned}$$

四个方程不能完全确定六个系数, 因此这是含两个参数的**三级三阶**方法类。 常见方案有:

(1) **Heun三阶方法**。 此时取

$$c_1 = \frac{1}{4}, \quad c_2 = 0, \quad c_3 = \frac{3}{4}, \quad a_2 = \frac{1}{3}, \quad a_3 = \frac{2}{3}, \quad b_{32} = \frac{2}{3}。$$



$$\left\{ \begin{array}{l} u_{n+1} = u_n + \frac{h}{4}(k_1 + 3k_3), \\ k_1 = f(t_n, u_n), \\ k_2 = f\left(t_n + \frac{1}{3}h, u_n + \frac{1}{3}hk_1\right) \\ k_3 = f\left(t_n + \frac{2}{3}h, u_n + \frac{2}{3}hk_2\right) \end{array} \right. \quad (7-20)$$

**Butcher表为:**

0			
$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$		
$\frac{2}{3}$	0	$\frac{2}{3}$	
$\frac{3}{3}$	$\frac{1}{4}$	0	$\frac{3}{4}$

(2) **Kutta**三阶方法， 此时

$$c_1 = \frac{1}{6}, c_2 = \frac{2}{3}, c_3 = \frac{1}{6}, a_2 = \frac{1}{2}, a_3 = 1, b_{31} = -1, b_{32} = 2。$$

方法为：

$$\left\{ \begin{array}{l} u_{n+1} = u_n + \frac{1}{6}h(k_1 + 4k_2 + k_3), \\ k_1 = f(t_n, u_n), \\ k_2 = f\left(t_n + \frac{1}{2}h, u_n + \frac{1}{2}hk_1\right), \\ k_3 = f(t_n + h, u_n - hk_1 + 2hk_2). \end{array} \right. \quad (7-21)$$

**Butcher**表为：

0			
$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$		
1	-1	2	
<hr/>			
	$\frac{1}{6}$	$\frac{2}{3}$	$\frac{2}{6}$

(四)  $m=4$ 将(7-16)和(7-17)展开到 $h^3$ , 比较  $h^i (i=0,1,2,3)$  的系数 则含13个待定系数的11个方程, 由此得到含两个参数的四级四阶Runge-Kutta方法类, 其中最常用的有以下两个方法:

$$\left\{ \begin{array}{l} u_{n+1} = u_n + \frac{h}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4), \\ k_1 = f(t_n, u_n), \\ k_2 = f\left(t_n + \frac{1}{2}h, u_n + \frac{1}{2}hk_1\right), \\ k_3 = f\left(t_n + \frac{1}{2}h, u_n + \frac{1}{2}hk_2\right), \\ k_4 = f(t_n + h, u_n + hk_3). \end{array} \right.$$

(7-22)

$$\left\{ \begin{array}{l} u_{n+1} = u_n + \frac{h}{8}(k_1 + 3k_2 + 3k_3 + k_4), \\ k_1 = f(t_n, u_n), \\ k_2 = f\left(t_n + \frac{1}{3}h, u_n + \frac{1}{3}hk_1\right), \\ k_3 = f\left(t_n + \frac{2}{3}h, u_n - \frac{1}{3}hk_1 + hk_2\right), \\ k_4 = f(t_n + h, u_n + hk_3). \end{array} \right.$$

(7-23)

**Butcher**表分别为：

0	1			
$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$			
$\frac{1}{2}$	0	$\frac{1}{2}$		
$\frac{1}{2}$	0	$\frac{1}{2}$	1	
1	0	0	1	
<hr/>				
	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{6}$

0	$\frac{1}{3}$			
$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$			
$\frac{2}{3}$	$-\frac{1}{3}$	1		
$\frac{2}{3}$	$-\frac{1}{3}$	0	1	
1	0	0	1	
<hr/>				
	$\frac{1}{8}$	$\frac{3}{8}$	$\frac{3}{8}$	$\frac{1}{8}$

(7-22)是最常用的**Runge-Kutta**方法(经典**Runge-Kutta**方法)。

以上讨论的是 $m$ 级**Runge-Kutta**法在 $m=1, 2, 3, 4$ 时,可分别得到最高阶级一、二、三、四阶, 但是, 通常 $m$ 级**Runge-Kutta**方法最高阶不一定是 $m$ 阶。若设 $p(m)$ 是 $m$ 级**Runge-Kutta**方法可达到的最高阶,可证:

$$p(5) = 4, p(6) = 5, p(7) = 6, p(8) = 6, p(9) = 7。$$

**例1** 分别用**Euler**法, 改进的**Euler**法和**Runge-Kutta**法(5.22 )

求解初值问题:

$$u' = 1 - \frac{2tu}{1+t^2}, \quad 0 \leq t \leq 2, \quad u(0) = 0$$

**解:** **Euler**法计算公式为:  $u_{n+1} = u_n + h \left( 1 - \frac{2t_n u_n}{1+t_n^2} \right),$

改进的**Euler**法计算公式为:

$$u_{n+1} = u_n + \frac{1}{2} h(k_1 + k_2), \quad k_1 = 1 - \frac{2t_n u_n}{1+t_n^2}, \quad k_2 = 1 - \frac{2(t_n + h)(u_n + h k_1)}{1 + (t_n + h)^2},$$

**Runge-Kutta**法计算公式为:

$$u_{n+1} = u_n + \frac{h}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4), \quad k_1 = 1 - \frac{2t_n u_n}{1+t_n^2}, \quad k_2 = 1 - \frac{2\left(t_n + \frac{1}{2}h\right)\left(u_n + \frac{1}{2}h k_1\right)}{1 + \left(t_n + \frac{1}{2}h\right)^2},$$
$$k_3 = 1 - \frac{2\left(t_n + \frac{1}{2}h\right)\left(u_n + \frac{1}{2}h k_2\right)}{1 + (t_n + h)^2}, \quad k_4 = 1 - \frac{2(t_n + h)(u_n + h k_3)}{1 + (t_n + h)^2}.$$

**DUT****大连理工大学****DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY**

取步长 $h=0.5$ ,  $t_n=0.5n$ ,  $n=0, 1, 2, 3$ 。并与精确解： $u(t)=\frac{t(3+t^2)}{3(1+t^2)}$ 作比较, 计算结果见下表:

三个方法计算结果比较表

$n$	$t_n$	精确解 $u(t_n)$	Euler法		改进Euler法		经典Runge-Kutta法	
			数值解 $u_n$	误差	数值解 $u_n$	误差	数值解 $u_n$	误差
0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0.5	0.433333	0.500000	0.066667	0.400000	0.033333	0.433218	0.000115
2	1.0	0.666667	0.800000	0.133333	0.635000	0.031667	0.666312	0.000355
3	1.5	0.807692	0.900000	0.092308	0.787596	0.020096	0.807423	0.000269
4	2.0	0.933353	0.985615	0.051282	0.921025	0.012308	0.933156	0.000171

衡量求解公式好坏的一个主要标准是求解公式的精度。

**定义** 假设  $u_i = (u(t_i))$ ,  $i=0, 1, 2, \dots, n-1$ , 则称

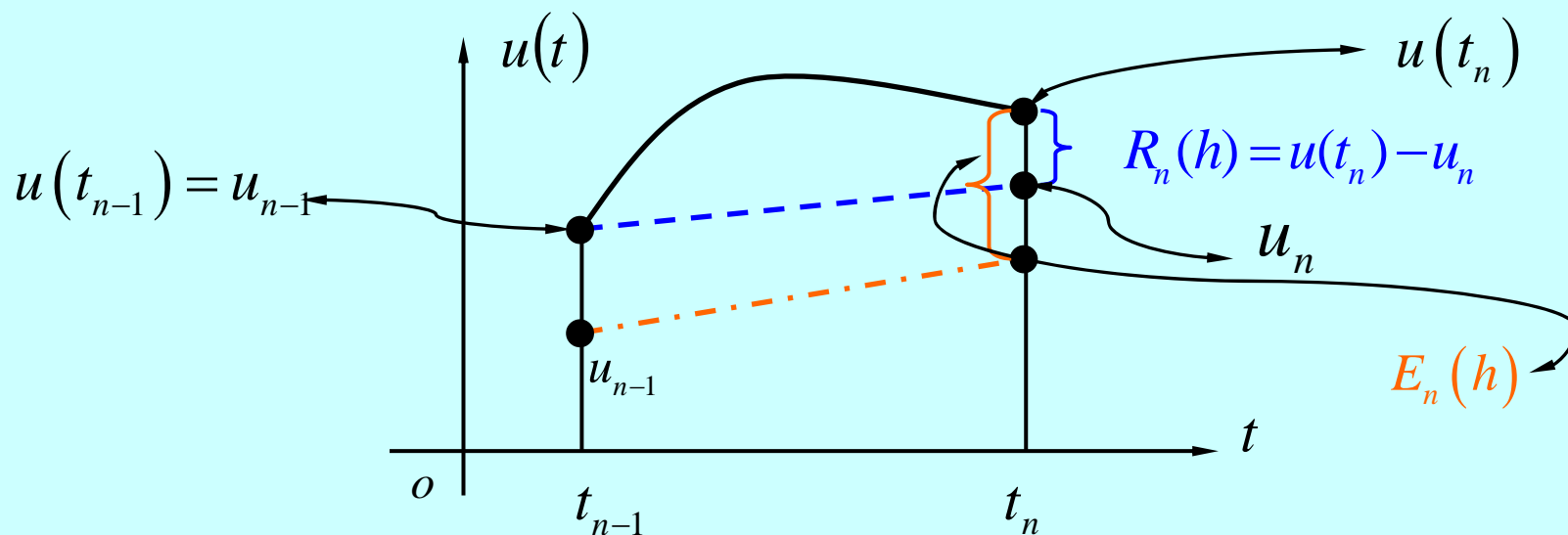
$$R_n(h) = u(t_n) - u_n$$

为求解公式第  $n$  步的局部截断误差。

**定义**

$$E_n(h) = u(t_n) - u_n = \sum_{i=1}^n R_i(h)$$

为求解公式在  $t_n$  点上的整体截断误差。





DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

如果设某求解公式的局部截断误差:  $R_n(h) = O(h^{p+1})$

则我们可以证明其整体截断误差为:  $E_n(h) = O(h^p)$

这样我们就称该求解公式具有  $p$  阶精度。

事实上, 若  $R_i(h) = O(h^{p+1})$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ , 则

$$\begin{aligned} E_n(h) &= \sum_{i=1}^n R_i(h) = \sum_{i=1}^n O(h^{p+1}) = \sum_{i=1}^n h \cdot O(h^p) \\ &= h \cdot O(h^p) \cdot n = O(h^p) \cdot \cancel{n} \times \frac{b-a}{\cancel{n}} = O(h^p) \end{aligned}$$

求解公式的精度越高, 计算解的精确性可能越好。通过简单的分析, 可知Euler法具有一阶精度, 梯形法具二阶精度。





下面利用**Taylor**展开, 求**Euler**法的局部截断误差

$$\begin{aligned} R_{n+1}(h) &= u(t_{n+1}) - u_{n+1} = u(t_{n+1}) - [u_n + h f(t_n, u_n)] \\ &= u(t_{n+1}) - [u(t_n) + h f(t_n, u(t_n))] \quad u(t_n) = u_n \\ &= \underline{u(t_{n+1})} - [u(t_n) + h u'(t_n)] \quad u'(t_n) = f(t_n, u(t_n)) \\ &= \cancel{u(t_n)} + \cancel{h u'(t_n)} + \frac{h^2}{2!} u'(t_n) + O(h^3) - \cancel{u(t_n)} - \cancel{h u'(t_n)} \\ &= O(h^2) \end{aligned}$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

## 课堂练习

已知某Runge-Kutta法的 Butcher表为：

0			
$\frac{2}{3}$	$\frac{2}{3}$		
$\frac{2}{3}$	0	$\frac{2}{3}$	
	$\frac{1}{4}$	$\frac{3}{8}$	$\frac{3}{8}$

请正确的写出它的计算公式。



**DUT**

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

THE END