第4章插值与逼近



DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

- 4.1 引言
- 4.2 多项式插值
 - 4.2.1 Lagrange插值公式
 - 4.2.2 Newton插值公式
 - 4.2.3 插值余项
 - 4.2.4 Hermite插值
 - <u>4.2.5</u> 分段低次插值
- 4.3 三次样条插值
- 4.5 正交函数族在逼近中的应用
 - 4.5.1 正交多项式简介
 - 4.5.2 函数的最佳平方逼近
 - 4.5.3 数据拟合的最小二乘法

4.1 引言

- 插值方法是数值分析中的一个简单而又重要的方法,利用该方法可以通过函数在有限个点处的函数值求出其近似函数,进而估算出函数在其它点处的值
- 插值方法在离散数据处理、函数的近似表示、数值微分、数值积分、曲线与曲面的生成等方面有重要的应用
- 本节主要介绍插值方法中的多项式插值方法

4.1.1 插值问题

设已知函数在上个互异点处的函数值和导数值

$$f(x_1), f'(x_1), \dots, f^{(\alpha_1-1)}(x_1);$$

$$f(x_2), f'(x_2), \dots, f^{(\alpha_2-1)}(x_2);$$

 $f(x_n), f'(x_n), \dots, f^{(\alpha_n-1)}(x_n),$

 $J(X_n), J(X_n), \dots, J(X_n),$ $\sum_{i=1}^{n} \alpha_i$ 个条件构造一个简单易算的函数p(x),使其满足下述条($\sum_{i=1}^{n} \alpha_i$ 个条件

$$p^{(\mu_i)}(x_i) = f^{(\mu_i)}(x_i), \quad i = 1, 2, \dots, n; \quad \mu_i = 0, 1, \dots, \alpha_i - 1.$$

以上问题称作插值问题, x_1, x_2, \dots, x_n 称为插值节点, p(x) 称为

f(x)关于节点组 x_1, x_2, \dots, x_n 的插值函数, (4-2) 称为插值条件。

(4-1)

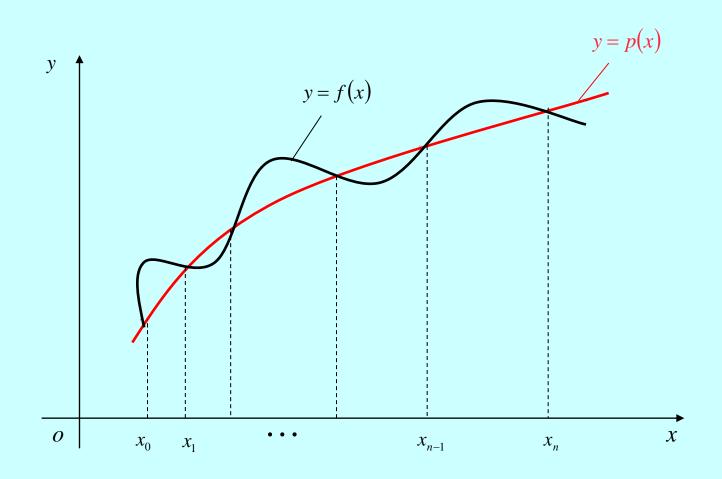
(4-2)



DUT



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY





在插值法中需考虑的问题:

- 简单函数类的选取问题
- 存在唯一性问题
- 余项估计问题
- 收敛性问题

如代数多项式, 三角多项式, 分段多项式, 有理函数, 样条函数等



基本想法:

- > 简单函数类的基底需满足的条件
- > 给出具体的基底
- > 给出系数



大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

4.1.2 插值函数的存在唯一性,插值基函数

假设f(x) 是定义在区间[a,b]上的未知或复杂函数,但已知该函数在互异点

$$a \le x_1 < x_2 < \dots < x_n \le b$$

处的函数值 $f(x_1), f(x_2), \dots, f(x_n)$

目标是在一个简单函数类 $S = \operatorname{span}(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n) \subset C[a,b]$ 中找一个函数 $p(x) = \sum_{k=1}^n c_k \varphi_k(x)$,使之满足条件 $p(x_i) = f(x_i), \ i = 1, \dots, n$

即在给定点 x_i 处,p(x)与f(x)是相吻合的。



DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

插值问题等价于求解方程组:

$$p(x_i) = \sum_{k=1}^{n} c_k \varphi_k(x_i) = f(x_i), \quad i = 1, \dots, n$$

$$\begin{pmatrix} \varphi_1(x_1) & \varphi_2(x_1) & \cdots & \varphi_n(x_1) \\ \varphi_1(x_2) & \varphi_2(x_2) & \cdots & \varphi_n(x_2) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \varphi_1(x_n) & \varphi_2(x_n) & \cdots & \varphi_n(x_n) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f(x_1) \\ f(x_2) \\ \vdots \\ f(x_n) \end{pmatrix}$$



定义4.1 设 $\varphi_1(x), \varphi_2(x), \dots, \varphi_n(x)$ 是[a,b]上的函数,

且对[a,b]上的任意n个互异点 X_1, X_2, \dots, X_n ,行列式

$$D[x_{1}, x_{2}, \dots, x_{n}] = \begin{vmatrix} \varphi_{1}(x_{1}) & \varphi_{2}(x_{1}) & \cdots & \varphi_{n}(x_{1}) \\ \varphi_{1}(x_{2}) & \varphi_{2}(x_{2}) & \cdots & \varphi_{n}(x_{2}) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \varphi_{1}(x_{n}) & \varphi_{2}(x_{n}) & \cdots & \varphi_{n}(x_{n}) \end{vmatrix} \neq 0$$

则称 $\varphi_1(x), \varphi_2(x), \dots, \varphi_n(x)$ [a,b]上满足Haar条件。

定理4.1 设已知函数 f(x) 在n个互异点 x_1, x_2, \cdots, x_n , 处的函数值 $y_i = f(x_i)$ $(i = 1, \cdots, n)$,简单函数类S的基函数 $\varphi_1(x), \varphi_2(x), \cdots, \varphi_n(x)$ 在[a,b]上满足Haar条件,则存在唯一的 $p(x) = \sum_{i=1}^{n} c_k \varphi_k(x) \in S, \quad$ 满足插值条件 $p(x_i) = y_i, \quad i = 1, \cdots, n.$



DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

推论4.1 S如定理4.1所设,则S中存在唯一的一组函数

 $l_1(x), l_2(x), \dots, l_n(x)$, 满足

$$l_k(x_i) = \delta_{i,k} = \begin{cases} 1, & i = k, \\ 0, & i \neq k, \end{cases}$$
 $k = 1, \dots, n; i = 1, \dots, n.$

 $l_k(x)(k=1,2,...,n)$ 称为插值基函数。

易证 $l_1(x), l_2(x), \dots, l_n(x)$ 也是S的一组基函数,

$$\sum_{k=1}^{n} c_k l_k(x) = 0 \implies 0 = \sum_{k=1}^{n} c_k l_k(x_i) = c_i \quad (i = 1, 2, ..., n)$$

且满足Haar条件

利用插值函数的存在唯一性,则有

推论4.2 在定理4.1 的假设下,函数 $p(x) = \sum_{k=1}^{n} y_k l_k(x)$ 是S中满足插值条件 $p(x_i) = y_i$, $i = 1, 2, \cdots, n$ 的唯一函数。



大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

多项式插值

问题描述:

设 x_0, x_1, \dots, x_n 是 [a,b] 上的 n+1 个互异点,构造 n 次多项式 p(x) 满足:

$$p(x_i) = f(x_i) = y_i,$$
 $i = 0, , 1, ..., n$



多项式函数的基底为 $\varphi_0(x)=1, \varphi_1(x)=x, \dots, \varphi_n(x)=x^n$, 由于

$$D[x_{0}, x_{1}, \dots, x_{n}] = \begin{vmatrix} 1 & x_{0} & \cdots & x_{0}^{n} \\ 1 & x_{1} & \cdots & x_{1}^{n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ 1 & x_{n} & \cdots & x_{n}^{n} \end{vmatrix} = \prod_{i>j} (x_{i} - x_{j}) = \prod_{i=1}^{n} \prod_{j=0}^{i-1} (x_{i} - x_{j}) \neq 0$$

故多项式函数的基底满足Haar条件。

代数多项式插值的存在唯一性

在 P_n (所有次数不超过n 的实系数代数多项式的集合) 中有唯一的多项式 p(x), 满足 $p(x_i) = f(x_i) = y_i$, $i = 0, 1, \dots, n$



DUT 大连疆三大登

设 $p_n(x) = a_0 + a_1 x + \dots + a_{n-1} x^{n-1} + a_n x^n$ 由插值条件可得

$$\begin{cases} a_0 + a_1 x_0 + \dots + a_{n-1} x_0^{n-1} + a_n x_0^n = f(x_0) \\ a_0 + a_1 x_1 + \dots + a_{n-1} x_1^{n-1} + a_n x_1^n = f(x_1) \\ \dots \\ a_0 + a_1 x_n + \dots + a_{n-1} x_n^{n-1} + a_n x_n^n = f(x_n) \end{cases}$$

求解 a_0, a_1, \dots, a_n 困难, 故实用方法需满足:

基底及系数简单易算 Lagrange插值:先给系数,再确定基底

Newton插值: 先给基底, 再确定系数



DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

4.2.1 Lagrange插值公式 (系数为给定的函数值)

假定构造的 n 次多项式为:

$$p(x) = y_0 l_0(x) + y_1 l_1(x) + \dots + y_n l_n(x)$$

由插值条件 $p(x_i) = f(x_i) = y_i$ 知, 基函数 $l_i(x)$ 需满足:

$$l_i(x_k) = \begin{cases} 1, & k = i \\ & i, k = 0, 1, \dots, n. \\ 0, & k \neq i \end{cases}$$

 $l_i(x)(i=0,1,\dots,n)$ 称为 n 次Lagrange插值基函数.



DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

n次Lagrange插值基函数的确定

由于
$$l_i(x_k) = 0$$
, $k \neq i$, 故

$$l_i(x) = (x - x_0) \cdots (x - x_{i-1})(x - x_{i+1}) \cdots (x - x_n) \alpha$$

由于
$$l_i(x_i)=1$$
, 故

$$\underbrace{\ell_i^{\prime}(\overline{x}_i)}_{=1}^{=1}\underbrace{\frac{1}{X_0}(x_i,\overline{x_0})}_{=1}^{-1}\underbrace{(x_i,\overline{x_0})}_{X_{i-1}}^{-1}\underbrace{(x_i,\overline{x_{i-1}})}_{=1}^{-1}\underbrace{(x_i,\overline{$$

基函数 $l_i(x)$ 为:

$$l_i(x) = \frac{(x - x_0) \cdots (x - x_{i-1})(x - x_{i+1}) \cdots (x - x_n)}{(x_i - x_0) \cdots (x_i - x_{i-1})(x_i - x_{i+1}) \cdots (x_i - x_n)} = \frac{w_{n+1}(x)}{(x - x_i)w'_{n+1}(x_i)}$$

其中

$$W_{n+1}(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n)$$



DUT 3



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

多项式

$$p_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i \cdot l_i(x)$$

就是多项式空间 $P_n(x)$ 中满足插值条件

$$p_n(x_i) = y_i \quad (i = 0, 1, \dots, n)$$

的唯一的多项式, $p_n(x)$ 称为 n 次Lagrange插值多项式.

注意: ●插值基函数的个数=插值节点的个数;

- 插值基函数的次数=插值节点的个数-1;
- ●插值基函数与插值节点的次序无关。



DUT



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例1 已知函数 f(x) 的如下函数值:

X_i	1	2	3
$y_i = f(x_i)$	-1	-1	1

求f(x)的二次Lagrange插值多项式并计算f(1.5)的近似值

解 首先计算插值基函数:

$$l_0(x) = \frac{(x-2)(x-3)}{(1-2)(1-3)} = \frac{1}{2}(x-2)(x-3)$$

$$l_1(x) = \frac{(x-1)(x-3)}{(2-1)(2-3)} = -(x-1)(x-3) = x^2 - 3x + 1$$

$$l_2(x) = \frac{(x-1)(x-2)}{(3-1)(3-2)} = \frac{1}{2}(x-1)(x-2)$$

$$p_{2}(x)$$

$$= l_{0}(x) y_{0} + l_{1}(x) y_{1} + l_{2}(x) y_{2}$$

$$= x^{2} - 3x + 1$$

$$f(1.5) \approx p_2(1.5) = -1.25.$$

Lagrange插值公式缺点:

在插值问题中,为了提高插值精度,有时需增加插值节点个数.插值节点个数发生变化后,所有的Lagrange插值基函数都会发生变化,从而整个Lagrange插值多项式的结构发生变化,这在计算实践中是不方便的.

4.2.2 Newton插值公式

为了克服Lagrange插值多项式的缺点,能灵活地增加插值节点,使其具有"承袭性",即可以充分利用已有的信息,我们引进Newton插值公式。





设已知函数 f(x)在 [a,b]上的 n+1个互异插值节点 x_0, x_1, \dots, x_n 上的函数值 f_0, f_1, \dots, f_n ,将基函数取作:

$$\begin{cases} \varphi_0(x) = 1, \\ \varphi_j(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{j-1}) = \prod_{i=0}^{j-1} (x - x_i), \quad j = 1, 2, \dots, n \end{cases}$$

则可将 n 次插值多项式写成如下形式:

$$p_n(x) = \sum_{j=0}^n a_j \varphi_j(x)$$

= $a_0 + a_1(x - x_0) + \dots + a_n(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1})$

其中待定系数 a_0, a_1, \dots, a_n 由插值条件

$$p(x_i) = f_i, \quad i = 0, 1, \dots, n$$

来确定.





n 次插值多项式写成如下形式:

$$p_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + \dots + a_n(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_n)$$

$$p_n(x_0) = f(x_0) \implies a_0 = f(x_0)$$

$$p_n(x_1) = f(x_1) \implies f(x_0) + a_1(x_1 - x_0) = f(x_1) \implies a_1 = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}$$

$$p_n(x_2) = f(x_2) \Rightarrow f(x_0) + a_1(x_2 - x_0) + a_2(x_2 - x_0)(x_2 - x_1) = f(x_2)$$

$$a_2 = \frac{f(x_2) - f(x_0) - \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} (x_2 - x_0) + x_1 - x_0}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)}$$

$$= \frac{f(x_2) - f(x_1) - \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} = \frac{\frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1} - \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}}{x_2 - x_0}$$





n次插值多项式写成如下形式:

$$p_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + \dots + a_n(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_n)$$

$$a_0 = f(x_0)$$

$$a_1 = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}$$

$$f(x_2) - f(x_1)$$
 $f(x_1) - f(x_0)$

$$x_1 = \frac{x_2 - x_1}{x_1 - x_0}$$

$$x_{2} - x_{0}$$

$$a_0 = f[x_0, x_0]$$
$$a_1 = f[x_0, x_1]$$

$$a_1 = f[x_0, x_1]$$

$$a_2 = \frac{x_2 - x_1}{x_2 - x_0} \qquad a_2 = f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0}$$

$$a_k = f[x_0, x_1, \dots, x_k] = \frac{f[x_1, x_2, \dots, x_k] - f[x_0, x_1, \dots, x_{k-1}]}{x_k - x_0}$$



定义4.2 设函数 f(x) 在互异的节点 x_0, x_1, \dots, x_n 上的函数值为

$$f_0, f_1, \dots, f_n, \quad \mathbf{x}$$

$$f[x_i, x_k] = \frac{f_k - f_i}{x_k - x_i} \quad k \neq i$$

为f(x) 关于 X_i, X_k 的一阶均差 (差商)。称

$$f[x_i, x_j, x_k] = \frac{f[x_j, x_k] - f[x_i, x_j]}{x_k - x_i} \quad i \neq j \neq k$$

为f(x) 关于 x_i, x_j, x_k 的二阶均差(差商)。称

$$f[x_0, x_1, \dots, x_k] = \frac{f[x_1, \dots, x_{k-1}, x_k] - f[x_0, x_1, \dots, x_{k-1}]}{x_k - x_0}$$

为f(x)关于 x_0, x_1, \dots, x_k 的k阶均差(差商)。

均差有如下性质:

1° k阶均差

$$f[x_0, x_1, \dots, x_k] = \sum_{j=0}^k \frac{f(x_j)}{\omega'_{k+1}(x_j)}$$

其中 $w_{k+1}(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_k)$

 2° 对称性,即在 $f[x_0, x_1, \dots, x_k]$ 中任意调换 x_0, x_1, \dots, x_k 的位置时,均差的值不变,即

$$f[x_0, x_1, \dots, x_k] = f[x_1, x_0, \dots, x_k] = \dots = f[x_k, x_0, x_1, \dots, x_{k-1}]$$



DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

 4° 设 f(x) 在包含 x_0, x_1, \dots, x_k 的区间 (a,b) 内 k 次可微,则 $f[x_0, x_1, \dots, x_k] = \frac{f^{(k)}(\xi)}{k!}$

此处 $\min(x_0, x_1, \dots, x_k) < \xi < \max(x_0, x_1, \dots, x_k)$ 。



从而我们可以构造出 n 次Newton插值多项式公式:

$$p_n(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1)$$

$$+ \dots + f[x_0, x_1, \dots, x_n](x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1})$$

$$= p_{n-1}(x) + f[x_0, x_1, \dots, x_n](x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1})$$

插值多项式的唯一性

Newton插值多项式 表现形式不同 Lagrange插值多项式 表达式相同



DUT



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

练习: 若

$$f(x) = -3x^4 + 5x^3 - 2x^2 + 1,$$

求
$$f[2^0, 2^1, \dots, 2^4]$$
和 $f[e^0, e^1, \dots, e^5]$

解:

$$f[2^{0}, 2^{1}, \dots, 2^{4}] = \frac{f^{(4)}(\xi)}{4!} = \frac{-3 \times 4!}{4!} = -3$$
$$f[e^{0}, e^{1}, \dots, e^{5}] = \frac{f^{(5)}(\xi)}{5!} = 0$$



为了便于计算均差,常利用如下形式生成均差表:

$$x$$
 $f(x)$ 一阶均差 二阶均差 三阶均差 ...

 x_0 $f(x_0)$ x_1 $f(x_1)$ $f[x_0, x_1]$ x_2 $f(x_2)$ $f[x_1, x_2]$ $f[x_0, x_1, x_2]$ $f[x_0, x_1, x_2]$ $f[x_0, x_1, x_2, x_3]$ $f[x_0, x_1, x_2, x_3]$

注意:
$$p_n(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1)$$

 $+ \cdots + f[x_0, x_1, \cdots, x_n](x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{n-1})$

$$\lim_{x_0 = x_1 = \dots = x_k} f[x_0, x_1, \dots, x_k] = \lim_{\xi \to x_0} \frac{f^{(k)}(\xi)}{k!} = \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!}$$



DUT



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例2 已知f(0) = 2, f(1) = -3, f(2) = -6, f(3) = 11, 求f(x)关于上述节点组的三次插值多项式 $p_3(x)$ 。

解 首先利用均差表计算均差

X	f(x)	一阶均差	二阶均差	三阶均差
0	2	$\frac{-3-2}{1-0} = -5$	2 + 5	
1	-3	$\frac{-6+3}{2-1} = -3$	$\frac{-3+5}{2-0} = 1$	10-1
2	-6		$\frac{17+3}{3-1} = 10$	$\frac{10-1}{3-0} = 3$
3	11	$\frac{11+6}{3-2} = 17$	3–1	

由上面的均差表可知, f[0,1] = -5, f[0,1,2] = 1, f[0,1,2,3] = 3, 故所求的插值多项式为:

$$p_3(x) = 2 - 5x + x(x-1) + 3x(x-1)(x-2) = 3x^3 - 8x^2 + 2$$



大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例 3 已知 f(-2) = -5, f(-1) = -2, f(0) = 3, f(1) = 10, f(2) = 19, f(3) = 30,

求f(x)关于上述节点组的插值多项式p(x)。

解 首先利用均差表计算均差

X	f(x)	一阶均差	二阶均差	三阶均差 •••
-2	-5	$\frac{-2+5}{-1+2} = 3$	5 2	
-1	-2	$\frac{-1+2}{3+2} = 5$	$\frac{5-3}{0+2} = 1$	$\frac{1-1}{1+2} = 0$
0	3		$\frac{7-5}{1+1} = 1$	• • •
1	10	$\frac{10-3}{1-0} = 7$ $\frac{19-10}{2-1} = 9$	$\frac{9-7}{2-0} = 1$	$\frac{1-1}{2+1} = 0$ $1-1$
2	19		$\frac{11-9}{3-1} = 1$	$\frac{1-1}{3-0} = 0$
3	30	$\frac{30-19}{3-2} = 11$		



DUT



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

由上面的均差表可知,

$$f[-2,-1]=3$$
, $f[-2,-1,0]=1$, $f[-2,-1,0,1]=0$,

故所求的插值多项式为:

$$p_3(x) = -5 + 3(x+2) + (x+1)(x+2)$$
$$= x^2 + 6x + 3$$



差商性质4证明

f(x)关于节点组 x_0, x_1, \dots, x_k 的k次插值多项式

$$p_k(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + \dots + f[x_0, x_1, \dots, x_k](x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{k-1})$$

则余项 $r_k(x) = f(x) - p_k(x)$ 至少有k+1个互异零点 x_0, x_1, \dots, x_k

反复利用Rolle定理, 可知存在

$$\min(x_0, x_1, \dots, x_k) < \xi < \max(x_0, x_1, \dots, x_k)$$

使得

$$r_k^{(k)}(\xi) = f^{(k)}(\xi) - p_k^{(k)}(\xi) = 0 \implies f[x_0, x_1, \dots, x_k] = \frac{f^{(k)}(\xi)}{k!}$$



DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

定理4.2 若f(x) 在包含着插值节点 X_0, X_1, \dots, X_n 的区间 [a,b] 上n+1 次可微,则对任意 $x \in [a,b]$,存在与 X 有关的 ξ $(a < \xi < b)$,

使得

$$r_n(x) = f(x) - p_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x)$$
 (4-14)

其中 $\omega_{n+1}(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n)$



DUT 大连疆三大登

练习: 取节点 $x_0 = 1, x_1 = 4, x_2 = 9$, 求函数 $y = \sqrt{x}$ 在区间 [1,9] 上的插值多项式 $p_{2}(x)$, 进一步求出 y(3) 的近似值, 并估计误差。

解:利用Lagrange插值多项式,

$$p_2(x) = \sqrt{1} \frac{(x-4)(x-9)}{(1-4)(1-9)} + \sqrt{4} \frac{(x-1)(x-9)}{(4-1)(4-9)} + \sqrt{9} \frac{(x-1)(x-4)}{(9-1)(9-4)}$$

有
$$\sqrt{3} \approx p_2(3) = 1.70000.$$

从而

$$|r_2(3)| = \left| \frac{\left(\sqrt{x}\right)'''}{3!} \right|_{x=\xi} (3-1)(3-4)(3-9) \le 0.75.$$

4.2.4 Hermite插值

理论和应用中提出的某些插值问题,要求插值函数p(x) 具有一定的光滑度,即在插值节点处满足一定的导数条件, 这类插值问题称为Hermite插值问题。



设已知函数 f(x) 在 S 个互异点 X_1, \ldots, X_s 处的函数值和导数值:

$$f(x_1), f'(x_1), \dots, f^{(\alpha_1-1)}(x_1);$$

 $f(x_2), f'(x_2), \dots, f^{(\alpha_2-1)}(x_2);$
 $\dots \dots \dots$
 $f(x_s), f'(x_s), \dots, f^{(\alpha_s-1)}(x_s),$

其中 $\alpha_1,\alpha_2,\dots,\alpha_s$ 为正整数,有 $\alpha_1+\alpha_2+\dots+\alpha_s=n+1$,构造一个 n 次多项式 $p_n(x)$,使其满足插值条件:

$$p_n^{(\mu_i)}(x_i) = f^{(\mu_i)}(x_i) = y_i^{(\mu_i)}, i = 1, 2, \dots, s; \mu_i = 0, 1, \dots, \alpha_i - 1$$

采用类似于构造Lagrange插值基函数的方法解决Hermite插值问题

先构造一批 11 次多项式

$$L_{i,k}(x)$$
, $i = 1, 2, \dots, s$; $k = 0, 1, \dots, \alpha_i - 1$,

使这些多项式满足条件:

$$L_{i,k}^{(h)}(x_m) = 0, \quad m \neq i, \quad h = 0, 1, \dots, \alpha_m - 1;$$

$$L_{i,k}^{(h)}(x_i) = \begin{cases} 0, & h \neq k, \\ 1, & h = k. \end{cases}$$

只要上述问题一解决,则n次多项式

$$p_{n}(x) = \sum_{i=1}^{s} \sum_{k=0}^{\alpha_{i}-1} y_{i}^{(k)} L_{i,k}(x)$$

$$= \sum_{i=1}^{s} [y_{i} L_{i,0}(x) + y_{i}^{(1)} L_{i,1}(x) + \cdots y_{i}^{(\alpha_{i}-1)} L_{i,\alpha_{i}-1}(x)]$$

必满足插值条件。



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例3 $\alpha_1 = \alpha_2 = \cdots = \alpha_s = 1$ 的情形。

此时相应的插值问题就是通常的Lagrange插值,插值多项式就是以 x_1, x_2, \cdots, x_s 为节点的不超过s-1次Lagrange插值多项式

$$p_{s-1}(x) = \sum_{i=1}^{s} y_i \frac{\omega(x)}{(x - x_i)\omega'(x_i)}$$





例4
$$s=1, x_1=a, \alpha_1=\alpha$$
的情形。 $a\mid f(a), f'(a), \dots, f^{(\alpha-1)}(a)$

$$p_{\alpha-1}(x) = f(a)L_0(x) + f'(a)L_1(x) + \dots + f^{(\alpha-1)}(a)L_{\alpha-1}(x)$$

解

$$L_0(a) = 1$$

$$L'_{0}(a) = 0$$
 $L'_{1}(a) = 1$

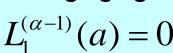
$$L_0^{(\alpha-1)}(a) = 0 \quad L_1^{(\alpha-1)}(a) = 0$$



$$L_0(x) = 1$$

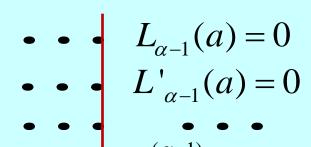
 $L_0(a) = 1$ $L_1(a) = 0$

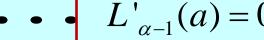
$$L'_{1}(a) = 1$$

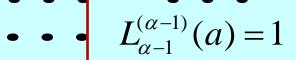


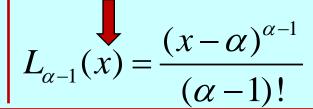


$$L_0(x) = 1$$
 $L_1(x) = x - a$









所求的插值多项式

$$p_{\alpha-1}(x) = \sum_{i=0}^{\alpha-1} f^{(i)}(a) L_{1,k}(x) = \sum_{i=0}^{\alpha-1} \frac{f^{(i)}(a)}{i!} (x-a)^{i}$$

恰为 f(x) 在 x = a 附近的 Taylor 多项式。



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例5
$$\alpha_1 = \alpha_2 = \cdots = \alpha_s = 2$$
 的情形。

求

$$H(x) = \sum_{i=1}^{s} f(x_i) A_i(x) + \sum_{i=1}^{s} f'(x_i) B_i(x) \qquad A_i(x), B_i(x) \in \mathbf{P}_{2s-1}$$

满足

$$A_i(x_i) = 1, \ A'_i(x_i) = 0,$$

 $A_i(x_j) = 0, A'_i(x_j) = 0,$ $i, j = 1, 2, ..., s, j \neq i$

$$B_i(x_i) = 0, \ B'_i(x_i) = 1,$$

 $B_i(x_i) = 0, \ B'_i(x_i) = 0,$ $i, j = 1, 2, ..., s, j \neq i$



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

因为
$$B_i(x_i) = 0$$
, $B_i'(x_i) = 1$, $i, j = 1, 2, ..., s$, $j \neq i$ $B_i(x_j) = 0$, $B_i'(x_j) = 0$,

所以, x_i 是单根, $x_i(j \neq i)$ 是二重根。

$$\Rightarrow B_{i}(x) = \beta_{i}(x - x_{i})(x - x_{1})^{2} \cdots (x - x_{i-1})^{2} (x - x_{i+1})^{2} \cdots (x - x_{s})^{2}$$

$$1 = B'_{i}(x_{i}) = \beta_{i}(x_{i} - x_{1})^{2} \cdots (x_{i} - x_{i-1})^{2} (x_{i} - x_{i+1})^{2} \cdots (x_{i} - x_{s})^{2}$$

$$= \beta_{i}(\sigma'(x_{i}))^{2}$$

$$\Rightarrow \beta_{i} = 1/(\sigma'(x_{i}))^{2}$$

$$\Rightarrow B_i(x) = \frac{\sigma^2(x)}{(x - x_i)(\sigma'(x_i))^2} = \left(\frac{\sigma(x)}{(x - x_i)\sigma'(x_i)}\right)^2 (x - x_i)$$

$$\sigma(x) = (x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_s)$$





i, j = 1, 2, ..., s,

再由
$$A_i(x_i) = 1$$
, $A'_i(x_i) = 0$, $A_i(x_j) = 0$, $A'_i(x_j) = 0$, 所以, $x_j(j \neq i)$ 是二重根。

$$c_i(j \neq i)$$
 是二重根。

$$\Rightarrow A_{i}(x) = (a_{i}x + b_{i})(x - x_{1})^{2} \cdots (x - x_{i-1})^{2} (x - x_{i+1})^{2} \cdots (x - x_{s})^{2}$$

$$\Rightarrow A_{i}(x) = (a_{i}x + b_{i})(x - x_{1}) \cdots (x - x_{i-1}) (x - x_{i+1}) \cdots (x - x_{s})$$

$$(a_{i}x + b_{i}) = 1$$

$$\begin{cases} (a_i x_i + b_i)(\sigma'(x_i))^2 = 1 \\ a_i(\sigma'(x_i))^2 + (a_i x_i + b_i) \sum_{j \neq i} \frac{2(\sigma'(x_i))^2}{(x_i - x_j)} = 0 \end{cases} = 0 \begin{cases} a_i x_i + b_i = \frac{1}{(\sigma'(x_i))^2} \\ a_i + (a_i x_i + b_i) \sum_{j \neq i} \frac{2(\sigma'(x_i))^2}{(x_i - x_j)} = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} a_i = -\frac{\sigma''(x_i)}{\left(\sigma'(x_i)\right)^3} & A_i(x) = \left(\frac{\sigma(x)}{(x - x_i)\sigma'(x_i)}\right)^2 \left(-\frac{\sigma''(x_i)}{\sigma'(x_i)}x + 1 + \frac{\sigma''(x_i)}{\sigma'(x_i)}x_i\right) \\ b_i = \frac{\sigma'(x_i) + x_i\sigma''(x_i)}{\left(\sigma'(x_i)\right)^3} & = \left(\frac{\sigma(x)}{(x - x_i)\sigma'(x_i)}\right)^2 \left(1 - \frac{\sigma''(x_i)}{\sigma'(x_i)}(x - x_i)\right) \end{cases}$$



DUT



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例6 s=2 且 $\alpha_1=\alpha_2=2$ 情形

此时有不超过3次插值多项式:

$$p_3(x) = f(x_1) \left(1 - 2 \frac{x - x_1}{x_1 - x_2} \right) \left(\frac{x - x_2}{x_1 - x_2} \right)^2 + f'(x_1)(x - x_1) \left(\frac{x - x_2}{x_1 - x_2} \right)^2$$

$$+ f(x_2) \left(1 - 2 \frac{x - x_2}{x_2 - x_1} \right) \left(\frac{x - x_1}{x_2 - x_1} \right)^2 + f'(x_2)(x - x_2) \left(\frac{x - x_1}{x_2 - x_1} \right)^2$$

这就是二点三次Hermite插值多项式,插值条件为:

$$H_3(x_k) = f(x_k)$$
 $H'_3(x_k) = f'(x_k)$
 $(k = 1, 2)$

例5类型的Hermite插值公式的误差估计

定理4.3 设 $f(x) \in C^{2s-1}[a,b]$, 在 (a,b) 内 2s 阶可导,又设 $a \le x_1 < x_2 < \cdots < x_s \le b$,则由例5确定的Hermite插值多项式 P_{2s-1} 有如下的误差估计式

$$f(x) - p_{2s-1}(x) = \frac{f^{(2s)}(\xi)}{(2s)!} [\sigma(x)]^2, \quad x \in [a,b]$$

其中 $\min(x_1, x_2 \cdots x_s) < \xi < \max(x_1, x_2 \cdots x_s)$ 。





用基函数法来构造三次多项式 $H_3(x)$

设:

$$H_3(x) = f(x_1) L_{1,0}(x) + f(x_2) L_{2,0}(x) + f'(x_1) L_{1,1}(x) + f'(x_2) L_{2,1}(x)$$

其中 $L_{1,0}(x)$, $L_{1,1}(x)$, $L_{2,0}(x)$, $L_{2,1}(x)$ 为插值基函数。它们满足:

$$L_{1,0}(x_1) = 1$$
 $L_{1,0}(x_2) = L'_{1,0}(x_1) = L'_{1,0}(x_2) = 0$

$$L'_{1,1}(x_1) = 1$$
 $L_{1,1}(x_1) = L_{1,1}(x_2) = L'_{1,1}(x_2) = 0$

$$L_{2,0}(x_2) = 1$$
 $L_{2,0}(x_1) = L'_{2,0}(x_1) = L'_{2,0}(x_2) = 0$

$$L'_{2,1}(x_2) = 1$$
 $L_{2,1}(x_1) = L'_{2,1}(x_1) = L_{2,1}(x_2) = 0$

以 $L_{1,0}(x)$ 为例计算之, $L_{1,1}(x)$, $L_{2,0}(x)$, $L_{2,1}(x)$ 同理。



由于
$$L_{1,0}(x)$$
为三次多项式,又 $L_{1,0}(x_2) = L'_{1,0}(x_2) = 0$,故应有
$$L_{1,0}(x) = (x - x_2)^2 (ax + b)$$

$$L'_{1,0}(x) = 2 \cdot (x - x_2) (a + xb) + a \cdot (x - x_2)^2$$

又由于
$$L_{1,0}(x_1)=1$$
, $L'_{1,0}(x_1)=0$, 进一步有,

$$(x_1 - x_2)^2 (ax_1 + b) = 1 \implies ax_1 + b = \frac{1}{(x_1 - x_2)^2}$$

$$2 \cdot (ax_1 + b) + a \cdot (x_1 - x_2) = 0 \Rightarrow a = \frac{(x_1 - x_2)^2}{(x_1 - x_2)^3}$$

代入上式得, $b = \frac{3x_1 - x_2}{(x_1 - x_2)^3}$
那么,
$$L_{1,0}(x) = \left(\frac{x - x_2}{x_1 - x_2}\right)^2 \left\{1 - \frac{2(x - x_1)}{x_1 - x_2}\right\}$$

代入上式得,
$$b = \frac{3x_1 - x_2}{(x_1 - x_2)^3}$$

$$L_{1,0}(x) = \left(\frac{x - x_2}{x_1 - x_2}\right)^2 \left\{1 - \frac{2(x - x_1)}{(x_1 - x_2)}\right\}$$



DUT



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

同理有:

$$L_{1,1}(x) = \left(\frac{x - x_2}{x_1 - x_2}\right)^2 (x - x_1),$$

$$L_{2,0}(x) = \left(\frac{x - x_1}{x_2 - x_1}\right)^2 \left(1 - 2\frac{x - x_2}{x_2 - x_1}\right)$$

$$L_{2,1}(x) = \left(\frac{x - x_1}{x_2 - x_1}\right)^2 (x - x_2)$$

例:满足下列条件

$$H(0) = 1, H'(0) = 0, H(1) = 0, H'(1) = 1,$$

的三次Hermite插值多项式为



定理4.3' 设 $f(x) \in C^{3}[a,b]$, 在 (a,b)内4阶可导,又设 $a \le x_1 < x_2 \le b$,则两点三次Hermite插值多项式 $p_3(x)$ 有如下的 误差估计式:

$$f(x) - p_3(x) = \frac{f^{(4)}(\xi)}{4!} (x - x_1)^2 (x - x_2)^2, \quad x \in [a, b]$$

其中 $\min(x_1, x_2) < \xi < \max(x_1, x_2)$ 。

4.2.5 分段低次插值

利用插值法构造近似函数时,为了提高逼近精度,经常需要增加插值节点,加密插值节点会使插值函数与被插值函数在更多节点上的取值相同,那么误差是否会随之减小呢?

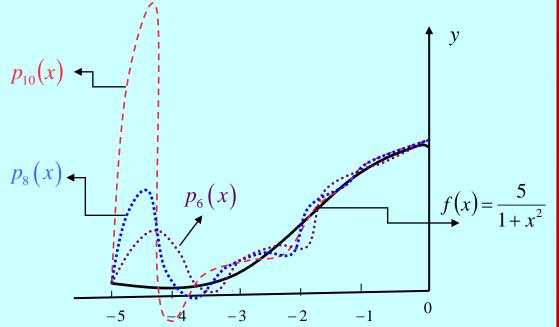
答案是否定的。原因在于插值节点增多导致插值多项式 的次数增高,而高次多项式的振荡次数增多有可能使插值多 项式在非节点处的误差变得很大。



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例:函数 $f(x) = \frac{5}{1+x^2}$ 在[-5,5]上构造 n+1个等距节点: $x_k = -5 + \frac{10}{n}k$

分别取 n=6、 n=8 和 n=10作出插值多项式 $p_n(x)$ 逼近 f(x) 。



等距节点高次插值多项式的Rung现象

插值函数的稳定性分析

$$f_i = \bar{f}_i + \delta_i$$

舍入误差为:

$$f(x) = \frac{5}{1+x^2}$$

$$\max_{a \le x \le b} \left| \sum_{i=0}^{n} l_i(x) f_i - \sum_{i=0}^{n} l_i(x) \overline{f_i} \right|$$

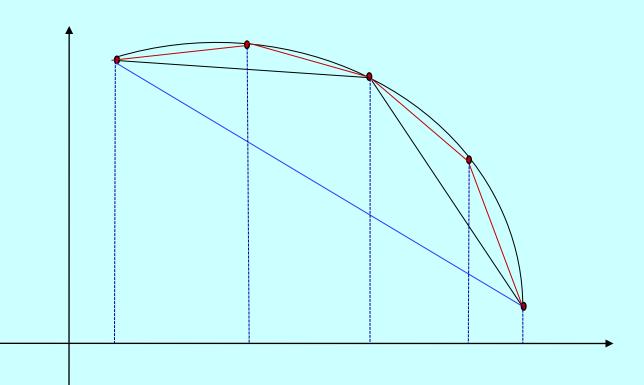
$$\leq \max_{a \le x \le b} \left[\sum_{i=0}^{n} |l_i(x)| \right] \max_{1 \le i \le n} |f_i - \overline{f_i}|$$

其中
$$\max_{a \le x \le b} \left(\sum_{i=0}^{n} |l_i(x)| \right)$$
 随 n 增 长

Runge现象对等距节点的高次插值多项式的是典型的。



为了克服高次插值多项式的上述弊端,通常采用分段低次插值的方法,即以插值节点为分点,将[a,b]分成若干个小区间,并在每个小区间上进行低次的多项式插值。







分段线性Lagrange插值

设插值节点 $x_0, x_1, ..., x_n$ 满足 $a \le x_0 < x_1 < ... < x_n \le b$ 在每一个区间 $[x_k, x_{k+1}](k = 0, 1, ..., n-1)$ 上做线性插值多项式

$$L_h^{(k)}(x) = y_k \frac{x - x_{k+1}}{x_k - x_{k+1}} + y_{k+1} \frac{x - x_k}{x_{k+1} - x_k}, \quad x \in [x_k, x_{k+1}] \circ$$

令

$$L_h(x) = \begin{cases} L_h^{(0)}(x), & x \in [x_0, x_1], \\ L_h^{(1)}(x), & x \in [x_1, x_2], \\ & \dots \\ L_h^{(n-1)}(x), & x \in [x_{n-1}, x_n], \end{cases}$$

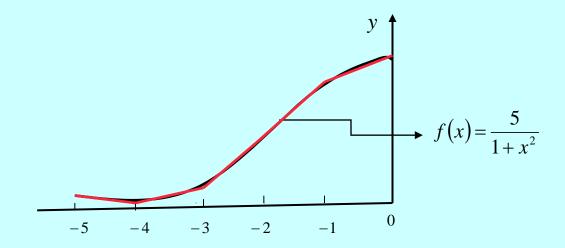
$$L_h(x_i) = y_i, i = 0, 1, \dots, n$$

 $L_h(x)$ 称为 f(x) 在 [a,b]上的分段线性插值多项式



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

 $y = L_h(x)$ 的图形是平面上连接点 $(x_0, y_0), ..., (x_n, y_n)$ 的一条折线





DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

分段多项式插值余项

若f(x)在[a,b] 上二次可微,对任意 $x \in [x_k, x_{k+1}]$ 余项为:

$$R_1(x) = f(x) - L_h^{(k)}(x) = \frac{f''(\xi)}{2}(x - x_k)(x - x_{k+1}),$$

从而

$$\max_{a \le x \le b} |R_1(x)| \le \frac{M_2}{2} |(x - x_k)(x - x_{k+1})| \le \frac{M_2}{8} h^2,$$

其中

$$M_2 = \max_{a \le x \le h} |f''(x)|, h = \max_{0 \le k \le n-1} h_k, \quad h_k = x_{k+1} - x_k$$

收敛性:

求函数 f(x) 在任意 $x \in [a,b]$ 处近似值:

若 $x \in [x_k, x_{k+1}]$, 则以 $L_h^{(k)}(x)$ 作为 f(x) 的近似值;

若 $x > x_n$, 则以 $L_h^{(n-1)}(x)$ 作为 f(x) 的近似值;

若 $x < x_0$, 则以 $L_h^{(0)}(x)$ 作为 f(x) 的近似值。



二、分段二次Lagrange插值

当给定的函数表中节点的个数远多于3的时候,为了提高计算 精度,或根据实际问题需要,有时采取分段二次插值法。

对于 $x \in [a,b]$, 应选择靠近x的三个节点做二次插值多项式:

- 1、当 $x \in [x_k, x_{k+1}]$, 且x偏向 x_k 时, 选择 x_{k-1}, x_k, x_{k+1} 作为插值节点;
- 2、当 $x \in [x_k, x_{k+1}]$, 且x偏向 x_{k+1} 时, 选择 x_k, x_{k+1}, x_{k+2} 作为插值节点;
- 3、当 $x \in [x_0, x_1)$, 或 $x < x_0$ 时, 选择 x_0, x_1, x_2 作为插值节点;
- 4、当 $x \in (x_{n-1}, x_n]$ 或 $x > x_n$ 时,选择 x_{n-2}, x_{n-1}, x_n 作为插值节点;

根据实际问题的需要,还可采用分段Hermite插值或样条插值方法。

4.3 三次样条插值

样条函数是一个重要的逼近工具,在插值、数值微分、曲 线拟合等方面有着广泛的应用.



多项式Lagrange插值:

整体性强,光滑性好(无穷阶连续),但不一定收敛

分段多项式(Lagrange)插值:

局部性好, 光滑性差 (C⁰连续), 收敛性保证

分段多项式(Hermite)插值:

局部性好,满足一定光滑性,收敛性保证, 但需要导数值信息

样為輔值 样条函数: 满足一定光滑性的分段多项式 局部性好,满足一定光滑性,收敛性保证, 只需要函数值信息





定义4.3 对区间 $(-\infty, +\infty)$ 的一个分割:

$$\Delta: -\infty < x_1 < x_2 < \dots < x_n < +\infty,$$

若分段函数 S(x)满足条件:

(1) 在每个区间 $(-\infty, x_1], [x_j, x_{j+1}]$ (j=1,...,n-1) 和

 $[x_n, +\infty)$ 上, s(x)是一个次数不超过m 的实系数代数多项式;

(2) s(x) 在区间 $(-\infty, +\infty)$ 上具有直至 m-1阶的连续微商,则称 y=s(x) 为对应于分割 Δ 的 m 次样条函数, x_1, x_2, \cdots, x_n 为样条节点

以 X_1, X_2, \dots, X_n 为节点的 m 次样条函数的全体记为:

$$S_m(x_1, x_2, \cdots, x_n)$$

m次样条函数比一般的m次分段插值多项式的光滑性好。

问题:如何判断一个分段的多项式函数是样条函数?

$$s(x) = \begin{cases} p_0(x), & x \le x_1 \\ p_1(x), & x_1 \le x \le x_2 \\ \vdots \\ p_j(x), & x_j \le x \le x_{j+1} \\ \vdots \\ p_n(x), & x_n \le x \end{cases} \quad p_j(x) \in \mathbf{P}_m(j = 0, 1, ..., n)$$



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

$$p_{0}(x) \quad p_{1}(x) \quad \cdots \quad p_{j-1}(x) \quad p_{j}(x) \quad \cdots \quad p_{n}(x)$$

$$x_{1} \quad x_{2} \quad \cdots \quad x_{j} \quad \cdots \quad x_{n}$$

$$p_{j-1}^{(i)}(x_{j}) = p_{j}^{(i)}(x_{j}), \quad i = 0,1,...,m-1$$

$$\Leftrightarrow q_{j}(x) = p_{j}(x) - p_{j-1}(x) \in P_{m} \quad x_{j} \not \in P_$$





$$s(x) = \begin{cases} p_0(x), & x \le x_1 \\ p_1(x), & x_1 \le x \le x_2 \\ \vdots \\ p_j(x), & x_j \le x \le x_{j+1} \\ \vdots \\ p_n(x), & x_n \le x \end{cases} \qquad p_j(x) \in \mathbf{P}_m(j = 0,1,...,n)$$

于是s(x)是m次样条的充要条件是

$$p_0(x) = a_0 + a_1 x + \dots + a_m x^m,$$

$$p_1(x) = p_0(x) + c_1(x - x_1)^m$$

$$p_2(x) = p_1(x) + c_2(x - x_2)^m = p_0(x) + c_1(x - x_1)^m + c_2(x - x_2)^m,$$

$$p_n(x) = p_{n-1}(x) + c_n(x - x_n)^m = p_0(x) + \sum_{i=1}^n c_i(x - x_i)^m$$

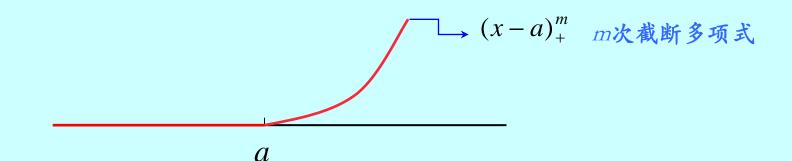


DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

为了便于表示分段信息,引进截断多项式:

$$(x-a)_{+}^{m} = \begin{cases} (x-a)^{m}, & x \ge a, \\ 0, & x < a, \end{cases}$$

易见 $(x-a)_+^m$ 是 $\mathbb{C}^{m-1}(-\infty,+\infty)$ (表示 $(-\infty,+\infty)$ 上m-1次连续可微函数的集合) 类的分段m次多项式。







定理4.4 任意 $s(x) \in S_m(x_1, x_2, \dots, x_n)$ 均可唯一地表示为

$$s(x) = p_m(x) + \sum_{j=1}^{n} c_j (x - x_j)_+^m, \quad -\infty < x < +\infty$$
 (4-31)

其中 $p_m(x) \in P_m$, c_j ($j=1,2,\dots,n$)为实数。

定理4.5 为使 $s(x) \in S_m(x_1, x_2, \dots, x_n)$,必须且只须存在 $p_m(x) \in P_m$

和n个实数 c_1,c_2,\cdots,c_n ,使得

$$s(x) = p_m(x) + \sum_{j=1}^{n} c_j (x - x_j)_+^m, \quad -\infty < x < +\infty$$

$$S_m(x_1, x_2, ..., x_n) = span\{1, x, ..., x^m, (x - x_1)_+^m, (x - x_2)_+^m, ..., (x - x_n)_+^m\}$$

$$\dim S_m(x_1, x_2, ..., x_n) = m + n + 1$$





例1 验证分片多项式是三次样条函数.

$$S(x) = \begin{cases} 1-2x & x < -3\\ 28+25x+9x^2+x^3 & -3 \le x < -1\\ 26+19x+3x^2-x^3 & -1 \le x < 0\\ 26+19x+3x^2 & 0 \le x \end{cases}$$

解 利用上面的定理(光滑因子)验证.

$$(28+25x+9x^2+x^3)-(1-2x)=(x+3)^3,$$

$$(26+19x+3x^2-x^3)-(28+25x+9x^2+x^3)=-2(x+1)^3,$$

$$(26+19x+3x^2)-(26+19x+3x^2-x^3)=x^3,$$

所以由定理4.5可知该函数为三次样条函数.

4.3.2 三次样条插值及其收敛性

有些实际问题中提出的插值问题,要求插值曲线具有较高的光滑性和几何光顺性.样条插值适用于这类问题.例如,在船体放样时,模线员用压铁压在样条(弹性均匀的窄木条)的一批点上,强迫样条通过这组离散的型值点.当样条取得合适的形状后,再沿着样条画出所需的曲线.在小挠度的情形下,该曲线可以由三次样条函数表示.由于样条函数插值不仅具有较好的收敛性和稳定性,而且其光滑性也较高,因此,样条函数成为了重要的插值工具.其中应用较多的是三次样条插值.





设给定节点 $a = x_0 < x_1 < \cdots < x_n = b$, 及节点上的函数值

$$f(x_i) = y_i, \quad i = 0,1,\dots,n$$

 $f(x_i) = y_i$, $i = 0,1,\dots,n$. 样条节点为插值节点

三次样条问题就是构造 $s(x) \in S_3(x_1, x_2, \dots, x_{n-1})$ 满足

$$s(x_i) = y_i, i = 0,1,\dots, n.$$

维数为n+3

利用两点三次Hermite插值公式,设

$$s'(x_k) = m_k (k = 0,1,\dots,n), h_k = x_{k+1} - x_k (k = 0,1,\dots,n-1)$$

 $\exists x \in [x_k, x_{k+1}]$ 时,

$$s(x) = \left(1 - 2\frac{x - x_k}{-h_k}\right) \left(\frac{x - x_{k+1}}{-h_k}\right)^2 y_k + \left(1 - 2\frac{x - x_{k+1}}{h_k}\right) \left(\frac{x - x_k}{h_k}\right)^2 y_{k+1}$$

$$+(x-x_k)\left(\frac{x-x_{k+1}}{-h_k}\right)^2 m_k + (x-x_{k+1})\left(\frac{x-x_k}{h_k}\right)^2 m_{k+1},$$

DUT

DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

$$s(x) = \frac{h_k + 2(x - x_k)}{h_k^3} (x - x_{k+1})^2 y_k + \frac{h_k - 2(x - x_{k+1})}{h_k^3} (x - x_k)^2 y_{k+1} + \frac{(x - x_k)(x - x_{k+1})^2}{h_k^2} m_k + \frac{(x - x_{k+1})(x - x_k)^2}{h_k^2} m_{k+1}.$$

求s(x)的关键在于确定n+1个常数 m_0, m_1, \cdots, m_n . 对s(x)求二阶导数

$$s''(x) = \frac{6x - 2x_k - 4x_{k+1}}{h_k^2} m_k + \frac{6x - 4x_k - 2x_{k+1}}{h_k^2} m_{k+1} + \frac{6(x_k + x_{k+1} - 2x)}{h_k^3} (y_{k+1} - y_k), \quad x \in [x_k, x_{k+1}],$$

$$\lim_{x \to x_k^+} s''(x) = -\frac{4}{h_k} m_k - \frac{2}{h_k} m_{k+1} + \frac{6}{h_k^2} (y_{k+1} - y_k).$$

$$\lim_{x \to x_k^-} s''(x) = \frac{2}{h_{k-1}} m_{k-1} + \frac{4}{h_{k-1}} m_k - \frac{6}{h_{k-1}^2} (y_k - y_{k-1}).$$





由三次样条函数的二次连续条件

$$\lim_{x \to x_k^+} s''(x) = \lim_{x \to x_k^-} s''(x) \quad (k = 1, 2, \dots, n-1)$$

$$\frac{1}{h_{k-1}}m_{k-1} + 2\left(\frac{1}{h_{k-1}} + \frac{1}{h_k}\right)m_k + \frac{1}{h_k}m_{k+1} = 3\left(\frac{y_{k+1} - y_k}{h_k^2} + \frac{y_k - y_{k-1}}{h_{k-1}^2}\right).$$

等式两端除以 $\frac{h_k + h_{k-1}}{h_{k-1}}$, 化简得到基本方程组

$$\lambda_k m_{k-1} + 2m_k + \mu_k m_{k+1} = g_k, (k = 1, 2, \dots, n-1)$$

$$\lambda_k = \frac{h_k}{h_k + h_{k-1}}, \quad \mu_k = \frac{h_{k-1}}{h_k + h_{k-1}} = 1 - \lambda_k,$$
 n-1个方程 n+1个未知量

$$g_k = 3 \left(\mu_k \frac{y_{k+1} - y_k}{h_k} + \lambda_k \frac{y_k - y_{k-1}}{h_{k-1}} \right), \quad (k = 1, 2, \dots, n-1)$$



大连疆三大堂

我们考虑下面三类边界条件.

第一类边界条件
$$\begin{cases} s'(x_0) = f_0', \\ s'(x_n) = f_n', \end{cases} \Leftrightarrow m_0 = f_0', m_n = f_n'$$

$$\begin{cases} 2m_1 + \mu_1 m_2 = g_1 - \lambda_1 f_0', \\ \lambda_k m_{k-1} + 2m_k + \mu_k m_{k+1} = g_k, \\ \lambda_{n-1} m_{n-2} + 2m_{n-1} = g_{n-1} - \mu_{n-1} f_n', \end{cases}$$
 $(k = 2, 3, \dots, n-2)$

三对角
严格对角占优
$$\begin{bmatrix} 2 & \mu_1 & & & & \\ \lambda_2 & 2 & \mu_2 & & & \\ & \lambda_3 & 2 & \mu_3 & & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & & \lambda_{n-1} & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} m_1 \\ m_2 \\ m_3 \\ \vdots \\ m_{n-2} \\ m_{n-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} g_1 - \lambda_1 f_0' \\ g_2 \\ g_3 \\ \vdots \\ g_{n-2} \\ g_{n-1} - \mu_{n-1} f_n' \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} m_1 \\ m_2 \\ m_3 \\ \vdots \\ m_{n-2} \\ m_{n-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} g_1 - \lambda_1 f_0' \\ g_2 \\ g_3 \\ \vdots \\ g_{n-2} \\ g_{n-1} - \mu_{n-1} f_n' \end{bmatrix}$$





第二类边界条件
$$\begin{cases} s''(x_0) = f_0'', \\ s''(x_n) = f_n'', \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2m_0 + m_1 = \frac{3(y_1 - y_0)}{h_0} - \frac{h_0}{2} f_0'', \\ m_{n-1} + 2m_n = \frac{3(y_n - y_{n-1})}{h_{n-1}} + \frac{h_{n-1}}{2} f_n''. \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} g_0 = 3\frac{y_1 - y_0}{h_0} - \frac{h_0}{2} f_0'', \\ g_n = 3\frac{y_n - y_{n-1}}{h_{n-1}} + \frac{h_{n-1}}{2} f_n''. \end{cases}$$

三对角
严格对角占优
$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & & & & \\ \lambda_1 & 2 & \mu_1 & & & \\ & \lambda_2 & 2 & \mu_2 & & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & & \lambda_{n-1} & 2 & \mu_{n-1} \\ & & & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} m_0 \\ m_1 \\ m_2 \\ \vdots \\ m_{n-1} \\ m_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} g_0 \\ g_1 \\ g_2 \\ \vdots \\ g_{n-1} \\ g_n \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} m_0 \\ m_1 \\ m_2 \\ \vdots \\ m_{n-1} \\ m_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} g_0 \\ g_1 \\ g_2 \\ \vdots \\ g_{n-1} \\ g_n \end{bmatrix}$$





第三类边界条件(周期性条件)

$$\lim_{x \to x_0^+} s''(x) = \lim_{x \to x_n^-} s^{(p)}(x), \quad (p = 0,1,2)$$

$$\lim_{x \to x_0^+} s''(x) = -\frac{4}{h_0} m_0 - \frac{2}{h_0} m_1 + \frac{6}{h_0^2} (y_1 - y_0),$$

$$\lim_{x \to x_n^-} s''(x) = \frac{2}{h_{n-1}} m_{n-1} + \frac{4}{h_{n-1}} m_n - \frac{6}{h_{n-1}^2} (y_n - y_{n-1}),$$

由边界条件, $m_0=m_n$,所以

$$\frac{1}{h_0}m_1 + \frac{1}{h_{n-1}}m_{n-1} + 2\left(\frac{1}{h_0} + \frac{1}{h_{n-1}}\right)m_n = 3\left(\frac{y_1 - y_0}{h_0^2} + \frac{y_n - y_{n-1}}{h_{n-1}^2}\right),$$





简写为
$$\mu_n m_1 + \lambda_n m_{n-1} + 2m_n = g_n$$
,

$$\begin{cases} \mu_n = \frac{h_{n-1}}{h_0 + h_{n-1}}, & \lambda_n = \frac{h_0}{h_0 + h_{n-1}}, \\ g_n = 3 \left(\mu_n \frac{y_1 - y_0}{h_0} + \lambda_n \frac{y_n - y_{n-1}}{h_{n-1}} \right). \end{cases}$$

严格对角占优
$$\begin{bmatrix} 2 & \mu_1 & & & \lambda_1 \\ \lambda_2 & 2 & \mu_2 & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & \lambda_{n-1} & 2 & \mu_{n-1} \\ \mu_n & & & \lambda_n & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} m_1 \\ m_2 \\ \vdots \\ m_{n-1} \\ m_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} g_1 \\ g_2 \\ \vdots \\ g_{n-1} \\ g_n \end{bmatrix}$$

$$egin{array}{c|c} m_1 & g_1 \\ m_2 & g_2 \\ \vdots & g_{n-1} \\ m & g \end{array}$$





例2 给定插值条件

λ	c_i	0	1	2	3
y	$\dot{\gamma}_i$	0	0	0	0

以及第一类边界条件 $m_0 = 1, m_3 = 0$ 求三次样条插值函数.

解:
$$\lambda_k = \frac{h_k}{h_{k-1} + h_k} = \frac{1}{2}$$
, $\mu_k = \frac{h_{k-1}}{h_{k-1} + h_k} = \frac{1}{2}$, $g_k = 0$, $k = 1, 2$.

$$\lambda_k m_{k-1} + 2m_k + \mu_k m_{k+1} = g_k, \quad (k = 1,2)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \frac{1}{2}m_0 + 2m_1 + \frac{1}{2}m_2 = 0\\ \frac{1}{2}m_1 + 2m_2 + \frac{1}{2}m_3 = 0 \end{cases}$$

再由边界条件 $m_0 = 1, m_3 = 0 \implies m_1 = -\frac{4}{15}, m_2 = \frac{1}{15}.$





代入(4-35)

$$s(x) = \begin{cases} \frac{1}{15}x(1-x)(15-11x), & x \in [0,1] \\ \frac{1}{15}(x-1)(x-2)(7-3x), & x \in [1,2] \\ \frac{1}{15}(x-3)^2(x-2), & x \in [2,3]. \end{cases}$$



DUT

大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例3 已知正弦函数表

·					1.3			1.9
f_i	0.4794	0.6442	0.7833	0.8912	0.9636	0.9975	0.9917	0.9463

以及边界条件 s''(0.5) = -0.4794, s''(1.9) = -0.9463

用三次样条插值函数s(x)计算诸节点中点处的函数值,并将计算结果与sinx在相应点处的函数值相比较.

解 利用在第二类边界条件中介绍的方法, 计算结果列表如下:

x	0.6	0.8	1.0	1.2	1.4	1.6	1.8
s(x)	0.56462	0.71733	0.84144	0.93206	0.98547	0.99959	0.97386
sinx	0.56464	0.71736	0.84147	0.93204	0.98545	0.99957	0.97385

上述结果表明,三次样条插值的逼近效果较好.

三次样条插值函数的收敛性

定理4.6 设 $f(x) \in C^2[a,b]$, s(x)是以 $a=x_0 < x_1 < \cdots < x_n = b$ 为节点,满足三种边界条件中的任何一种的三次样条插值函数,

记 $h = \max_{0 \le i \le n-1} (x_{i+1} - x_i)$,则当 $h \to 0$ 时,s(x)和s'(x)在[a,b] 上分别一致收敛于f(x)和f'(x).



4.5 正交函数族在逼近中的应用



大连疆三大学

IALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

正交函数概念的引入

向量 (离散) 内积:

(1)
$$(f, f) \ge 0$$
, $(f, f) = 0 \Leftrightarrow f = 0$

(2)
$$(f,g) = (g,f);$$

(3)
$$(\lambda f, g) = \lambda \cdot (f, g);$$

(4)
$$(f+g,h) = (f,h) + (g,h)$$
 \circ

向量正交 (垂直):

$$f = (f_1, f_2, ..., f_n),$$

$$g = (g_1, g_2, ..., g_n)$$

$$f \perp g \Leftrightarrow (f, g) = 0$$

连续函数内积:

(1)
$$(f, f) \ge 0, (f, f) = 0 \Leftrightarrow f \equiv 0$$

(2)
$$(f,g) = (g,f);$$

(3)
$$(\lambda f, g) = \lambda \cdot (f, g);$$

(4)
$$(f+g,h) = (f,h)+(g,h)$$

$$f(x)$$
 和 $g(x)$ 在[a,b]上关于
权函数 $\rho(x)$ 正交

$$(f,g) = 0$$



对于[a,b]上的连续函数 f(x), g(x), 定义连续型内积:

$$(f,g) = \int_a^b \rho(x)f(x) g(x) dx$$

其中可积函数 $\varrho(x) \ge 0$ ($x \in [a,b]$) 是权函数。



DUT 大连疆三大登

正交多项式系

通过Schmidt正交化构造正交多项式,具体作法如下:

特别取多项式系 $1, X, \dots, X^n$...进行正交化即得正交多项 式系:令

$$\mu_m = \int_a^b \rho(x) \cdot x^m dx, \quad m = 0, 1, \dots;$$

取

$$\phi_0(x) = 1, \quad \phi_i(x) = \begin{vmatrix} \mu_0 & \mu_1 & \dots & \mu_{i-1} & 1 \\ \mu_1 & \mu_2 & \dots & \mu_i & x \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mu_i & \mu_{i+1} & \dots & \mu_{2i-1} & x^i \end{vmatrix}$$
 $i = 1, 2, \dots, n$

则 $\phi_0(x), \phi_i(x), i=1,2,\cdots$ 构成正交多项式系。



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY



$$\Delta_{i} = \begin{vmatrix} \mu_{0} & \mu_{1} & \cdots & \mu_{i} \\ \mu_{1} & \mu_{2} & \cdots & \mu_{i+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \mu_{i} & \mu_{i+1} & \cdots & \mu_{2i} \end{vmatrix}, \quad i = 0,1,...$$

$$\begin{cases} \psi_0(x) = \frac{\phi_0(x)}{\sqrt{(\phi_0, \phi_0)}} = \frac{1}{\sqrt{\Delta_0}}, \\ \psi_i(x) = \frac{\phi_i(x)}{\sqrt{(\phi_i, \phi_i)}} = \frac{\phi_i(x)}{\sqrt{\Delta_{i-1}\Delta_i}}, \quad i = 0,1,... \end{cases}$$

则 $\psi_0(x), \psi_1(x), \dots, \psi_n(x)$ 成为标准正交多项式系



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

称 $T_n(x)$ 为n次Chebyshev多项式.

$$T_1(x) = x$$
,

$$T_2(x) = 2x^2 - 1$$
,

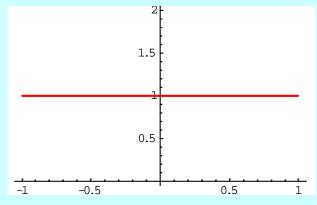
$$T_3(x) = 4x^3 - 3x,$$

$$T_4(x) = 8x^4 - 8x^2 + 1,$$

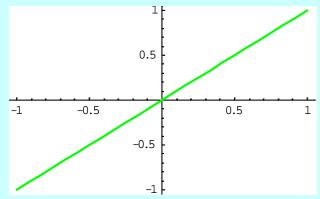
$$T_5(x) = 16x^5 - 20x^3 + 5x,$$



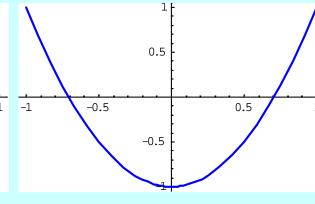




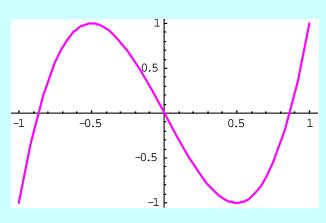
$$T_0(x) = 1$$
,

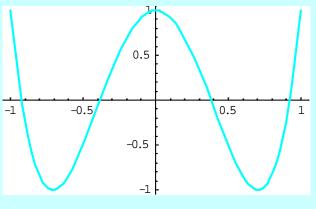


$$T_1(x) = x$$



$$T_2(x) = 2x^2 - 1$$
,





$$T_4(x) = 8x^4 - 8x^2 + 1,$$

$$T_3(x) = 4x^3 - 3x$$
, $T_4(x) = 8x^4 - 8x^2 + 1$, $T_5(x) = 16x^5 - 20x^3 + 5x$,



大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

由三角恒等式 $\cos(n+1)\theta + \cos(n-1)\theta = 2\cos n\theta \cdot \cos \theta$,

得三项递推式
$$T_{n+1}(x) = 2xT_n(x) - T_{n-1}(x)$$
, $n = 1,2,...$

知 $T_n(x)$ 是n次多项式, 其零点落在(-1,1)中

$$x_k = \cos \frac{2k-1}{2n} \pi, \quad k = 1, 2, ..., n$$

并且

$$\int_{-1}^{1} \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} T_i(x) T_j(x) dx = 0, \quad i \neq j$$

即 $T_n(x)$ 是[-1,1] 上以 $\rho(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$ 为权函数的正交多项式系

$$\widetilde{T}_n(x) = \frac{1}{2^{n-1}} T_n(x) \quad (n \ge 1)$$
 首项系数为1的n次Chebyshev多项式系



DUT 大连疆三大登

例2 求 [-1,1]上关于 $\rho(x)=1$ 二次正交多项式族。

解 取
$$\mu_0 = \int_{-1}^1 1 \, dx = 2$$

$$\mu_1 = \int_{-1}^1 x^1 \ dx = 0$$

$$\mu_1 = \int_{-1}^1 x^1 dx = 0$$
 $\mu_2 = \int_{-1}^1 x^2 dx = \frac{2}{3}$ $\mu_3 = \int_{-1}^1 x^3 dx = 0$

$$\mu_3 = \int_{-1}^1 x^3 \ dx = 0$$

$$\phi_0(x) = 1$$

$$\phi_0(x) = 1$$
 $\phi_1(x) = \begin{vmatrix} \mu_0 & 1 \\ \mu_1 & x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 0 & x \end{vmatrix} = 2x$

$$\phi_2(x) = \begin{vmatrix} \mu_0 & \mu_1 & 1 \\ \mu_1 & \mu_2 & x \\ \mu_2 & \mu_3 & x^2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & \frac{2}{3} & x \\ \frac{2}{3} & 0 & x^2 \end{vmatrix} = \frac{4}{3}x^2 - \frac{4}{9} = \frac{4}{9}(3x^2 - 1)$$



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

下面验证 $\phi_0(x)$ 、 $\phi_1(x)$ 和 $\phi_2(x)$ 两两相互正交。

$$(\phi_0, \phi_1) = \int_{-1}^1 2 \cdot 2x \, dx = 0$$

$$(\phi_0, \phi_2) = \int_{-1}^{1} 2 \cdot \frac{4}{9} (3x^2 - 1) dx = \frac{8}{9} \int_{-1}^{1} (3x^2 - 1) dx$$
$$= \frac{8}{9} \left(\int_{-1}^{1} 3x^2 dx - 2 \right) = 0$$

$$(\phi_1, \phi_2) = \int_{-1}^{1} 2x \cdot \frac{4}{9} (3x^2 - 1) dx = \frac{8}{9} \int_{-1}^{1} (3x^3 - x) dx = 0$$



例 求 [0,1] 上关于 $\rho(x) = x$ 二次正交多项式族。





[-1,1] 上以 $\rho(x) = 1$ 为权函数的正交多项式系为Legendre多项式

n次Legendre多项式的一般表达式为

$$L_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \cdot \frac{d^n}{dx^n} [(x^2 - 1)^n], \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

$$L_0(x) = 1,$$
 $L_1(x) = x,$ $L_2(x) = \frac{1}{2}(3x^2 - 1),$

$$L_3(x) = \frac{1}{2}(5x^3 - 3x), \quad L_4(x) = \frac{1}{8}(35x^4 - 30x^2 + 3),$$

$$L_5(x) = \frac{1}{8}(63x^5 - 70x^3 + 15x),$$

三项递推式

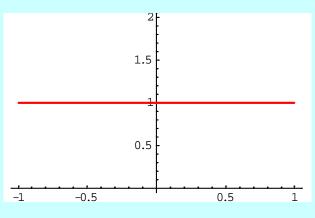
$$L_n(x) = \frac{2n-1}{n} x L_{n-1}(x) - \frac{n-1}{n} L_{n-2}(x), \quad n = 2,3,...$$

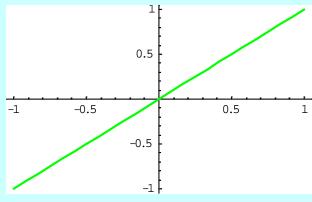


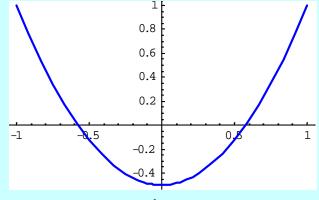
DUT



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY



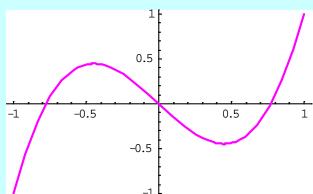


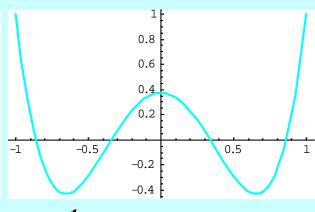


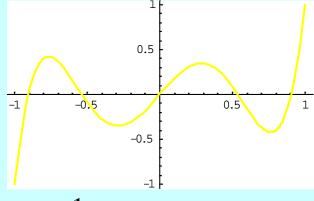
$$L_0(x) = 1,$$

$$L_1(x) = x$$

$$L_2(x) = \frac{1}{2}(3x^2 - 1),$$







$$L_3(x) = \frac{1}{2}(5x^3 - 3x), \ L_4(x) = \frac{1}{8}(35x^4 - 30x^2 + 3), \ L_5(x) = \frac{1}{8}(63x^5 - 70x^3 + 15x),$$



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例3 求 [-1,1]上关于 $\rho(x) = |x|$ 二次正交多项式族。

解取

$$\mu_0 = \int_{-1}^1 |x| \, dx = 1$$

$$\mu_1 = \int_{-1}^{1} |x| \cdot x^1 dx = 0$$
 $\mu_2 = \int_{-1}^{1} |x| \cdot x^2 dx = \frac{1}{2}$ $\mu_3 = \int_{-1}^{1} |x| \cdot x^3 dx = 0$

$$\phi_0(x) = 1$$
 $\phi_1(x) = \begin{vmatrix} \mu_0 & 1 \\ \mu_1 & x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & x \end{vmatrix} = x$

$$\phi_{2}(x) = \begin{vmatrix} \mu_{0} & \mu_{1} & 1 \\ \mu_{1} & \mu_{2} & x \\ \mu_{2} & \mu_{3} & x^{2} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & \frac{1}{2} & x \\ \frac{1}{2} & 0 & x^{2} \end{vmatrix} = \frac{1}{2}x^{2} - \frac{1}{4} = \frac{1}{4}(2x^{2} - 1)$$



正交多项式的一些重要性质

性质 1 $\phi_n(x)$ 恰好是n次多项式, $\phi_0(x)$, $\phi_1(x)$,…, $\phi_n(x)$ 是 \mathbf{P}_n 的一组基底函数。

性质 2 $\phi_n(x)$ 与次数低于 n 次的所有多项式正交。

性质 3 $\phi_n(x)$ 在(a,b)内恰有 n个互异零点。

性质2和性质3是构造Gauss型求积公式的重要依据

4.5.3 数据拟合的最小二乘法

假设有变量 x, y 的一组数据

$$(x_i, y_i) \qquad (i = 0, 1, \dots, m)$$

这些数据往往带有随机的误差,如果利用这些数据按插值法求函数关系 y = f(x)

的近似表达式,必然将误差带入函数关系式中,甚至可能 得到与实际不符的结果。



DUT

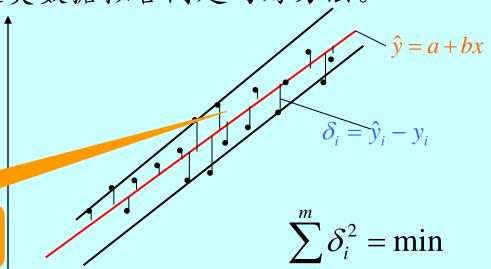


DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例如,假设 x, y 满足线性关系 y = a + bx

在xOy坐标平面上将以这组数据为坐标的点描出来,这些点可能并不共线,因此插值多项式不会是线性函数。只能另选办法确定关系式 y=a+bx

最小二乘法是处理这类数据拟合问题的好方法。



最小二乘法的几何意义



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

设 (x_i, y_i) $(i = 0, 1, \dots, m)$ 为给定的一组数据求一个函数

$$\hat{y} = a + bx$$

使其满足

$$\min = \sum_{i=0}^{m} (\hat{y}(x_i) - y_i)^2$$

则称按上述条件求 $\hat{y}(x)$ 的方法为离散数据拟合 $\{x_i, y_i\}_{i=0}^m$ 的最小二乘法简称最小二乘法、并称 $\hat{y}(x)$ 为最小二乘解。

显然, 求解 $\hat{y}(x)$ 等价于求多元数

$$E(a,b) = \sum_{i=0}^{m} (\hat{y}(x_i) - y_i)^2 = \sum_{i=0}^{m} ((a+bx_i) - y_i)^2$$

的最小值点 (a^*,b^*)





$$\diamondsuit \frac{\partial E(a,b)}{\partial a} = 0, \quad \frac{\partial E(a,b)}{\partial b} = 0, \quad \mathcal{F}$$

$$\sum_{i=0}^{m} 2 \cdot [(a+bx_i) - y_i] \cdot 1 = 0, \qquad \sum_{i=0}^{m} 2 \cdot [(a+bx_i) - y_i] \cdot x_i = 0,$$

即
$$\sum_{i=0}^{m} [(a+bx_i)-y_i] = 0, \sum_{i=0}^{m} [(a+bx_i)\cdot x_i - x_i \cdot y_i] = 0$$
进一步有,

$$\left(\sum_{i=0}^{m} 1\right) a + \left(\sum_{i=0}^{m} x_i\right) b = \sum_{i=0}^{m} y_i$$

$$\left(\sum_{i=0}^{m} x_i\right) a + \left(\sum_{i=0}^{m} x_i^2\right) b = \sum_{i=0}^{m} x_i \cdot y_i$$





写成矩阵形式为

$$\begin{pmatrix} m+1 & \sum_{i=0}^{m} x_i \\ \sum_{i=0}^{m} x_i & \sum_{i=0}^{m} x_i^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sum_{i=0}^{m} y_i \\ \sum_{i=0}^{m} x_i \cdot y_i \end{pmatrix}$$

称此方程组为法方程组。可由Gramer法则求解该方程组,即得

$$a = \frac{\left(\sum_{i=0}^{m} x_i^2\right) \cdot \left(\sum_{i=0}^{m} y_i\right) - \left(\sum_{i=0}^{m} x_i\right) \cdot \left(\sum_{i=0}^{m} x_i \cdot y_i\right)}{\left(m+1\right) \cdot \left(\sum_{i=0}^{m} x_i^2\right) - \left(\sum_{i=0}^{m} x_i\right)^2}$$

$$b = \frac{\left(m+1\right) \cdot \left(\sum_{i=0}^{m} x_i \cdot y_i\right) - \left(\sum_{i=0}^{m} x_i\right) \cdot \left(\sum_{i=0}^{m} y_i\right)}{\left(m+1\right) \cdot \left(\sum_{i=0}^{m} x_i^2\right) - \left(\sum_{i=0}^{m} x_i\right)^2}$$



大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

一般情况

设 $(x_i, y_i)(i = 0,1,...,m)$ 为给定数据, $\omega_i > 0$ 为各点的权系数,函数空间 $S = span\{\varphi_0(x), \varphi_1(x),...,\varphi_n(x)\}$ 求一个 $s^*(x) = \sum_{k=0}^n a_k^* \varphi_k(x) \in S$ 使得 $\sum_{i=0}^m \omega_i (s^*(x_i) - y_i)^2 = \min_{s(x) \in S} \sum_{i=0}^m \omega_i (s(x_i) - y_i)^2$

称按条件求函数 $s^*(x)$ 的方法为数据拟合的最小二乘法并称 $s^*(x)$ 为最小二乘解。



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

求解 $s^*(x)$ 等价于求多元函数

$$E(a_0, a_1, ..., a_n) = \sum_{i=0}^{m} \omega_i (s(x_i) - y_i)^2 = \sum_{i=0}^{m} \omega_i (\sum_{k=0}^{n} a_k \varphi_k(x_i) - y_i)^2$$

的最小值点 $(a_0^*, a_1^*, ..., a_n^*)$, 利用多元函数求极值的必要条件

$$\frac{\partial E}{\partial a_j} = 0, \quad j = 0, 1, \dots, n \iff 2\sum_{i=0}^m \omega_i \left(\sum_{k=0}^n a_k \varphi_k(x_i) - y_i\right) \varphi_j(x_i) = 0$$

$$\Leftrightarrow \sum_{k=0}^{n} \left(\sum_{i=0}^{m} \omega_{i} \varphi_{k}(x_{i}) \varphi_{j}(x_{i}) \right) a_{k} = \sum_{i=0}^{m} \omega_{i} y_{i} \varphi_{j}(x_{i})$$

法方程组





$$\sum_{k=0}^{n} \left(\sum_{i=0}^{m} \omega_i \phi_k(x_i) \phi_j(x_i) \right) a_k = \sum_{i=0}^{m} \omega_i y_i \phi_j(x_i)$$

定义函数的离散型内积

$$(\varphi_k, \varphi_j) = \sum_{i=0}^m \omega_i \varphi_k(x_i) \varphi_j(x_i), \quad (f, \varphi_j) = \sum_{i=0}^m \omega_i y_i \varphi_j(x_i)$$

则法方程组可写为

$$\sum_{k=0}^{n} (\varphi_k, \varphi_j) a_k = (f, \varphi_j), \quad j = 0, 1, ..., n$$

矩阵形式为

$$\begin{pmatrix} (\varphi_0, \varphi_0) & (\varphi_0, \varphi_1) & \cdots & (\varphi_0, \varphi_n) \\ (\varphi_1, \varphi_0) & (\varphi_1, \varphi_1) & \cdots & (\varphi_1, \varphi_n) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (\varphi_n, \varphi_0) & (\varphi_n, \varphi_1) & \cdots & (\varphi_n, \varphi_n) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (f, \varphi_0) \\ (f, \varphi_1) \\ \vdots \\ (f, \varphi_n) \end{pmatrix}$$

系数矩阵非奇异等价于 $\varphi_0(x), \varphi_1(x), ..., \varphi_n(x)$ 线性无关





用最小二乘法做数据拟合问题的步骤是:

- 根据散点图中散点的分布情况或根据经验确定拟合的曲线的类型;
- ●建立并求解法方程组。

例3 求拟合下列数据的最小二乘曲线 y = a + bx。

X_i	0	1	2	3	4
y_i	-2.1	-0.9	-0.1	1.1	1.9



DUT



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

解: 法方程组为:

$$\begin{bmatrix} 5 & \sum_{i=1}^{5} x_i \\ \sum_{i=1}^{5} x_i & \sum_{i=1}^{5} x_i^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^{5} y_i \\ \sum_{i=1}^{5} x_i \cdot y_i \end{bmatrix} \ \, \text{pp} \ \, \begin{bmatrix} 5 & 10 \\ 10 & 30 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -0.1 \\ 9.8 \end{bmatrix}$$

解得

$$a = \frac{30 \times (-0.1) - 10 \times 9.8}{5 \times 30 - 10^2} = -2.02$$

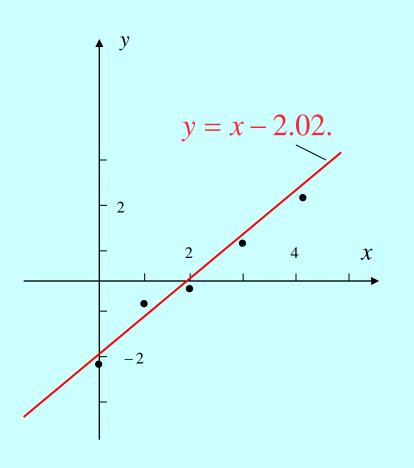
$$b = \frac{5 \times 9.8 - 10 \times (-0.1)}{5 \times 30 - 10^2} = 1$$

故所求直线方程是 y = x - 2.02.



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

拟合数据的最小二乘曲线示意图



要拟合数据表

X_i	0	1	2	3	4
y_i	-2.1	-0.9	-0.1	1.1	1.9

y = x - 2.02 为最小二乘曲线



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

以上讨论的是线性最小二乘拟合问题,即拟合函数是待定参量的线性函数,法方程组是线性方程组。但有时也会遇到非线性情形。

例如, 已知拟合曲线方程的形式为

$$y = ce^{bx}$$
 $\not \equiv y = cx^b$

此时法方程组是非线性方程组(求解比较困难):

$$\begin{cases} \sum_{i=0}^{m} c(e^{bx_i})^2 - y_i e^{bx_i} = 0 \\ \sum_{i=0}^{m} c^2 \cdot x_i \cdot (e^{bx_i})^2 - c \cdot x_i \cdot y_i e^{bx_i} = 0 \end{cases} \qquad \begin{cases} \sum_{i=0}^{m} c(x_i^b)^2 - y_i \cdot x_i^b = 0 \\ \sum_{i=0}^{m} c^2 \cdot (x_i^b)^2 \cdot \ln x_i - c \cdot x_i^b \cdot y_i \cdot \ln x_i = 0 \end{cases}$$



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

我们可按如下方式将非线性问题转为线性问题

$$y = cx^b$$
 $\not \equiv y = ce^{bx}$

取 $\ln y = b \cdot \ln x + \ln c$, 记 $z = \ln y$, $t = \ln x$, $a = \ln c$;

取 $\ln y = bx + \ln c$, 记 $z = \ln y$, $a = \ln c$;

则上述非线性问题就变为由观测数据

$$(x_i, z_i)$$
 $(i = 0, 1, \dots, m) \not= z_i = \ln y_i$

求最小二乘拟合曲线 z=a+bt 或 z=a+bx 这是线性问题。



DUT

大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例4 求拟合下列数据的最小二乘曲线 $y = ce^{bx}$

$$x_i$$
 1.00 + 1.25 + 1.50 + 1.75 + 2.00 = 7.50
 y_i 5.10 5.79 6.53 7.45 8.46
 $\ln y_i$ 1.629 + 1.756 + 1.876 + 2.008 + 2.135 = 9.404

解 取 $\ln y = bx + \ln c$, 令 $z = \ln y$, $a = \ln c$ 则上述问题化为 求最小二乘拟合曲线, z = a + bx。那么 $z_i = \ln y_i$ 相应的值 如表中所示。



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

解得

$$b = \frac{14.422 \times 5 - 7.5 \times 9.404}{5 \times 11.875 - 7.5^2} = 0.5056$$

$$a = \frac{9.404 \times 11.875 - 7.5 \times 14.422}{5 \times 11.875 - 7.5^2} = 1.122$$

又

$$c = e^a = e^{1.122} \approx 3.071$$
,故所求最小二乘曲线是

$$y = 3.071e^{0.5056x}$$



DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

又例如, 拟合曲线方程的形式为

$$y = \frac{1}{a + bx} \qquad \text{if} \qquad y = a + \frac{b}{x}$$

可设

$$Y = \frac{1}{y}$$
 , 则得 $Y = a + bx$

又设

$$X = \frac{1}{x}$$
 , 则得 $y = a + bX$