

计算物理第 10 次作业第 17 题

姓名：姚星宇 学号：PB21000188 班级：2021 级少年班学院四班

2022 年 12 月 17 日

1 题目重述

进行单中心 DLA 模型的模拟 (可以用圆形边界, 也可以用正方形边界), 并用两种方法计算模拟得到的 DLA 图形的分形维数, 作出双对数图这里采用盒计数法 (box-counting) 和沙盒法 (sandbox) 进行分形维度的计算

2 题目分析

DLA 模型的模拟在第 11 题已经进行过, 这里不赘述方法。此处主要写出两种计数方法的原理及实现。

2.1 Box-counting 方法

对于平面上的分形图案, 最为直观地计算分形维度的方法即为盒计数 (Box-counting) 法: 该方法使用不同尺度的方格来覆盖分析图案, 并将对分形图案相交的方格进行计数。若使用的方格尺度为 b , 得到的被覆盖格数为 N , 反复多次, 可得:

$$\ln N = -\nu \ln b + C \quad (1)$$

其中 ν 即为分形维度。在实际操作中, 可使用最小二乘法对得到的一系列 N, b 的值进行拟合, 得到 μ 。

对于 DLA 计算函数输出的两个存储结果的数组 (res, 其中 res[i] 为第 i 个添加的点的坐标 $[x_i, y_i]$; boundary, 其中 boundary[i] 为没有粒子占据但至少有一个粒子与其相邻的格点的坐标), 直接实现计算与覆盖的盒子相交的算法较为困难, 故这里先对原始计算数据进行预处理: 将其变形为二维数组, 即可通过简单的算术运算而非检索得到相应格点的状态, 可大幅降低计算消耗。

为了初始化为二维数组, 需要先确定数据规模: 可通过查找 boundary 中 x_i, y_i 的极大、极小值得到图形之边界, 并创建对应规模的二维 bool 数组, 初始化为 False。然后, 遍历 res, 将对应位置的变量翻转为 True, 初始化即完成。

在改变尺度进行计数的过程中, 本次作业采用从小尺度到大尺度的计算方法: 即先从最小的单位方格开始, 逐步提升方格的边长, 并记录此时相交的节点数量, 即可作出双对数图, 得到分形维度。在实现上, 每次提升边长时均可创建行数、列数为原矩阵 $\frac{1}{2}$ 的新矩阵, 并将原矩阵中 $[2*i, 2*j], [2*i+1, 2*j], [2*i, 2*j+1], [2*i+1, 2*j+1]$ 的元素取或并填入新矩阵的 $[i, j]$ 处 (若与原矩阵的边界相交, 则将原矩阵外的点视作不被占据)。

得到每次增加尺度时对应的格数后, 即可作出双对数图, 拟合得到分形维度。

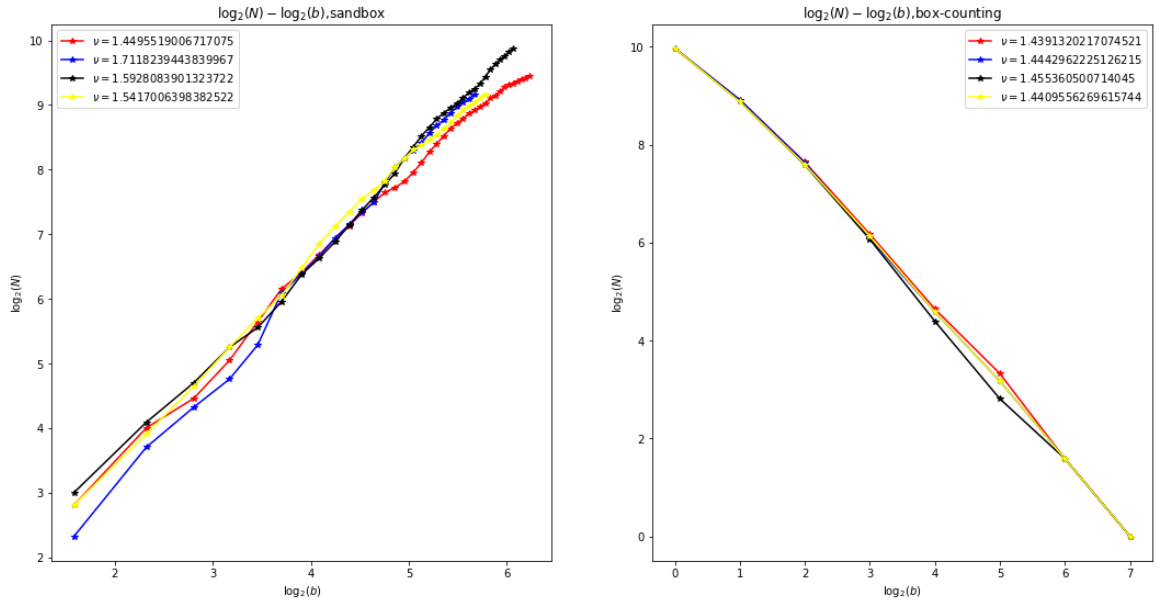


图 1: 程序运行结果

2.2 Sandbox 方法

对于有明显中心的单个分形图案，可使用盒计数法计算分形维度：对于边长为 r ，中心与图形中心重合的正方形，包含的图形点数满足：

$$N = Cr^\nu(1 + \delta(r)), \text{可简化为 } \ln N = \nu \ln r + C' \quad (2)$$

即可由上式作出双对数图并计算分形维度。

由一个粒子生长出的 DLA 图案明显符合上述条件，故可使用 sandbox 方法进行计算。这种方法在实现上是简单的：同 box-counting 方法进行初始化，得到二维数组（以距离原点最近的边界边作为正方形的边），然后从原点开始依次扩大计算半径，得到半径关于内部点的数目的结果数组，并返回作出双对数图。

3 结果

关于维度的数据如下表：

N = 1000, seed=	114	514	1919	810	$\bar{\nu}$
sandbox 方法	1.450	1.711	1.592	1.542	1.57 ± 0.11
box-counting 方法	1.439	1.444	1.455	1.441	1.445 ± 0.007

且每条双对数曲线的方差 $|r| > 0.998$ ，可认为具有较好的线性关系，即结果有一定可信度。由表中数据得到，box-counting 方法的精确度较高，而 sandbox 方法可能由于数据规模的限制，导致边缘的维度与中心的维度不同，使得各组数据之间差别过大（观察可得 sandbox 中间一段重合度较高，而中心附近的点由于数量不够呈现较大随机性，边缘点又因为没有充分发展导致整体偏小），增大点数并适当缩小计数区域可获得更好的结果。

参考文献

- [1] 丁泽军. 计算物理讲义 [M]