

Pines de conexiones de fichas mangueras del robot 1			
Descripción	numero cable	ma.(Gripper)	Hem(Caja)
Positivo	18111	A1	A
Sensor cilindro 20 abierto	900	A2	B
Sensor cilindro 22 cerrado	905	A3	C
Sensor cilindro 23 abierto	906	A4	D
Sensor pick cartón	914	A5	E
		A6	F
Sensor cilindro 20 cerrado	901	B2	G
Sensor de medición	904	B3	H
Sensor cilindro 23 cerrado	907	B4	J
Sensor pick lateral	915	B5	K
		B6	L
		B7	M
Negativo	18112	C1	N
Sensor cilindro 21 abierto	902	C2	P
Sensor cilindro 21 cerrado	903	C3	R
Sensor búsqueda lateral	913	C4	S
		C5	T
		C6	U

Pines de conexiones de fichas mangueras del robot 2			
Descripción	numero cable	ma.(Gripper)	Hem.(Caja)
		A1	A
		A2	B
Sensor cilindro cerrado	5001	A3	C
reserva		A4	D
Sensor pick lado 1	5013	A5	E
inductivo ticket 1	5014	A6	F
inductivo ticket 2	5015	B2	G
Sensor pick lado 2	5016	B3	H
Sensor cilindro abierto	5000	B4	J
Sensor de medición	5003	B5	K
		B6	L
Positivo	18111	B7	M
Negativo	18112	C1	N
		C2	P
		C3	R
		C4	S
		C5	T
		C6	U