Содержание

1	Постан	овка за	ідачи		
2	Описан	ие исп	ользу	емого алгоритма деления	7
3	Доказа	тельст	во отс	утствия необходимости в норма	ализации мантиссы
часті	ного	•••••	• • • • • • • •		9
4	Числен	ные пр	имер	Ы	10
4.1	Пример	р без во	зник	новения исключительных ситуац	ий10
4.2	Операц	ция дел	ения	с возникновением ПРС	12
4.3	Операц	ия дел	ения	с возникновением ПРС при дено	рмализации
дели	мого	•••••	•••••		12
4.4	Операц	ия дел	ения	с возникновением истинной ПМ	P14
4.5	Операц	ция дел	ения	с возникновением устранимой вр	ременной ПМР 14
4.6	Операц	ия дел	ения	с возникновением неустранимой	
врем	енной ПМ	1P	•••••		16
5	Выбор	функці	ионал	ьной схемы операционной части	устройства и
опре	деление с	писка і	микро	операций и логических условий	19
5.1	Состав	операг	ционн	ого автомата	19
5.2	Описан	ие опе	рацис	онного автомата	20
5.3	Управл	яющие	е и ос	ведомительные сигналы	22
6	Разрабо	отка со	держа	ательной граф-схемы алгоритма	25
7	Постро	ение о	гмече	нной граф-схемы алгоритма	29
8	Постро	ение гр	рафов	автоматов моделей Мили и Мур	ра и выбор
струг	ктурной с	хемы у	правл	іяющего автомата	31
9	Кодиро	вание	внутр	енних состояний для модели Ми	іли
на D	- триггера	ıx			32
T					
4 Duom A	No dougue	Подп	Пото	ТПЖА 0903	01.686
азраб. С	№ докум. Эпалева Е.Н.	Подп.	Дата		Лит. Лист Лист
оов. И	Ісупов К.С.			Синтез микропрограммного	3 68
			H	управляющего автомата	Кафедра ЭВМ Группа ИВТ-21

Подп. и дата

9.1	Кодирование внутренних состояний для модели Мили на RS-
тригі	repax36
9.2	Кодирование внутренних состояний для модели Мили
на сч	етчике
10	Кодирование внутренних состояний для модели Мура51
10.1	Кодирование внутренних состояний для модели Мура
на D-	-триггерах51
11	Построение схемы управляющего микропрограммного автомата 57
Заклі	ючение
Пере	чень сокращений59
Прил	южение А (справочное)60
Прил	ожение Б (обязательное)
Прил	южение В (обязательное)62
Прил	южение Г (обязательное)
Прил	южение Д (обязательное)64
Прил	южение Е (обязательное)65
Прил	южение Ж (обязательное)66

Подп. и дата

Взам. инв.

Подп. и дата

Инв. №

№ докум.

Подп.

Дата

Лист

ТПЖА 090301.04.686

Введение

Необходимость автоматизации обработки данных, в том числе вычислений, возникла очень давно. Современный человек уже не может существовать без вычислительной техники: компьютеры управляют производством и распределением электроэнергии, производят расчёты в банках, обеспечивают безопасное движение железнодорожного и воздушного транспорта, составляют прогнозы погоды.

Для обработки такого большого количества информации ЭВМ использует простые арифметические операции: сложение, вычитание, умножение и деление чисел. Но объемы вычислений все увеличиваются и выполнять их вручную уже невозможно. Поэтому разрабатываются различные вычислительные устройства, позволяющие выполнять данные вычисления в автоматическом режиме.

Основной целью данного курсового проекта является получение навыков синтеза управляющего МПА с жесткой логикой на основе разработки машинных алгоритмов одной из заданных арифметических операций. Основным требованием является минимизация аппаратурных затрат как управляющего, так и операционного автомата.

Подп. и дата Взам. инв. Инв. № Подп. и дата

Изм.Лист № докум. Подп. Дата

ТПЖА 090301.04.686

1 Постановка задачи

Синтезировать микропрограммный автомат, управляющий выполнением деления чисел в двоичной системе счисления с плавающей запятой в прямом коде с порядками вторым способом с восстановлением остатков с использованием дополнительного кода при вычитании мантисс, в основном логическом базисе.

Подп. и дата		
Инв. №		
Взам. инв.		
Подп. и дата		
Инв. №	ТПЖА 090301.04.686 Изм Лист № докум. Подп. Дата	Лист 6

ТПЖА 090301.04.686

Писп

Описание используемого алгоритма деления

2

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

Подп.

Дата

№ докум.

10)

11)

12)

№ докум.

Подп.

Дата

тактов;

анализ знака остатка:

перейти к п. 11;

делителем, и занести в частное 0 перейти к п. 11;

проверка нормализации частного:

если знак 1, то восстановить остаток, путем его сложения с

сдвиг частного влево, а делителя вправо, увеличение счетчика

Пист

ТПЖА 090301.04.686

если в старшем разряде частного 0 то, перейти к п. 9;

3 Доказательство отсутствия необходимости в нормализации мантиссы частного

В операциях над числами с плавающей запятой в прямом коде с порядками мантиссы могут принимать значения в полуинтервале [0.5; 1) и ноль. Далее в качестве делимого и делителя будут использоваться их мантиссы. Если один из операндов равен нулю, то такие ситуации обрабатываются отдельно, иначе (значения операндов находятся в полуинтервале [0.5; 1)) необходимо рассмотреть случаи, когда делимое меньше делителя и делимое больше либо равно делителю.

Если делимое меньше делителя, то их частное будет меньше единицы, но не меньше 0.5, т. к. делитель не может превосходить делимое более, чем в два раза, иначе оно бы находилось в полуинтервале [1; 2). Поэтому частное будет принимать значения в том же диапазоне, что и делимое и делитель.

Если делимое не меньше делителя, то их частное будет не меньше единицы, но меньше двух, т. к. делимое не может превосходить делимое более, чем в два раза, иначе оно бы находилось в полуинтервале [1; 2). В таком случае, следуя алгоритму, цикл деления продолжается до достижения в старшем разряде частного единицы, что исключает возможность ненормализованного частного. Следовательно, частное будет принимать значения из полуинтервала [0.5; 1), т. е. такие же, что и делимое и делитель. После выполнения основного цикла в данном случае нормализуется порядок (прибавляется единица).

Необходимо уменьшить делимое в два раза (сдвиг на один разряд вправо). Но это также приведет к уменьшению частного в два раза.

Из этого следует, что мантисса частного после выполнения основного цикла деления будет уже нормализована.

Изм. Пист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

ИНВ.

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 090301.04.686

4 Численные примеры

4.1 Пример без возникновения исключительных ситуаций

Делимое: $9.5 = 0.100110_2$ Порядок: 0.100_2

Делитель: $-49 = 1,110001_2$ Порядок: $0,110_2$

Делитель не равен нулю, делимое не равно нулю.

Знак частного: $0 \oplus 1 = 1$

Порядок частного: 0,100 - 0,110 =

$$\frac{ +0,100 }{1,010}$$

$$\frac{1,010}{1,110}$$

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

Деление мантисс операндов представлено в таблице 1.

Таблица 1 – Деление мантисс операндов

Частное ←	Делимое (остаток)	Делитель →	Пояснения
0,000000	0.100110.000000 <u>1.001111.000000</u> 1.110101.000000	0.110001.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,000000	1.110101.000000 <u>0.110001.000000</u> 0.100110.000000	0.110001.000000	Восстановление остатка
0,00000 <u>0</u>	0.100110.000000	0.011000.100000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_0 = 1$.
0,00000 <u>0</u>	0.100110.000000 <u>1.100111.100000</u> 0.001101.100000	0.011000.100000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,0000 <u>01</u>	0.001101.100000	0.001100.010000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 1, т.к. $\Delta_1 = 0$.
0,0000 <u>01</u>	0.001101.100000 1.110011.110000 0.000001.010000	0.001100.010000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,000 <u>011</u>	0.000001.010000	0.000110.001000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 1, т.к. $\Delta_2 = 0$.

Продолжение таблицы 1.

0,000 <u>011</u>	0.000001.010000 <u>1.111001.111000</u> 1.111011.001000	0.000110.001000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,000 <u>011</u>	1.111011.001000 <u>0.000110.001000</u> 0.000001.010000	0.000110.001000	Восстановление остатков
0,00 <u>0110</u>	0.000001.010000	0.000011.000100	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_3 = 1$.
0,00 <u>0110</u>	0.000001.010000 <u>1.111100.111100</u> 1.111110.001100	0.000011.000100	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,00 <u>0110</u>	1.111110.001100 <u>0.000011.000100</u> 0.000001.010000	0.000011.000100	Восстановление остатков
0,0 <u>01100</u>	0.000001.010000	0.000001.100010	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_4 = 1$.
0,0 <u>01100</u>	0.000001.010000 <u>1.111110.011110</u> 1.111111.101110	0.000001.100010	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,0 <u>01100</u>	1.111111.101110 <u>0.000001.100010</u> 0.000001.010000	0.000001.100010	Восстановление остатков
0,011000	0.000001.010000	0.000001.100010	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_5 = 1$.
0, <u>011000</u>	$\begin{array}{c} 0.000001.010000 \\ \underline{1.111111.001111} \\ 0.000000.011111 \end{array}$	0.000000.110001	Вычитание из делимого / остатка делителя
0, <u>110001</u>	0.000000.011111	0.000000.110001	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 1, т.к. $\Delta_6 = 0$.

Otbet: $-0.110001_2 * 2^{-2} = 1.00110001_2 = -0,19140625$

Проверка результата: 9,5 / - 49 \approx -0,1938776

Абсолютная погрешность: |-0,19140625 + 0,1938776)| =

0,00247135

Относительная погрешность: $\left| \frac{|-0,19140625+0,1938776)|}{-0,1938776} \right| * 100\% =$

1,275%

Подп. и дата

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Делимое: $64_{10} = 0,1000000_2$ Порядок: 0,111

Делитель: $0.078125_{10} = 0.1010000_2$ Порядок: 1.011

Делитель не равен нулю, делимое не равно нулю.

Знак частного: $0 \oplus 0 = 0$

Порядок частного: 0,111 - 1,011 =

$$\frac{{+0,111 \atop 0,011}}{1,010}$$

Обнаружено ПРС.

Прекращение операции деления с выдачей сигнала о ПРС.

4.3 Операция деления с возникновением ПРС при денормализации порядка

Делимое: $15_{10} = 0,111100_2$ Порядок: 0,100

Делитель: $0.078125_{10} = 0.101000_2$ Порядок: 1.101

Делитель не равен нулю, делимое не равно нулю.

Знак частного: $0 \oplus 0 = 0$

Порядок частного: 0,100 - 1,101 =

$$\frac{ ^{+0,100}_{-0,011}}{0,111}$$

Деление мантисс операндов представлено в таблице 2.

Таблица 2 – Деление мантисс операндов

Частное ←	Делимое (остаток)	Делитель →	Пояснения
0,000000	0.111100.000000 1.011000.000000 0.010100.000000	0.101000.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,00000 <u>1</u>	0.010100.000000	0.010100.000000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 1, т.к. $\Delta_0 = 0$.
0,00000 <u>1</u>	0.010100.000000 1.101100.000000 0.000000.000000	0.010100.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,0000 <u>11</u>	0.000000.000000	0.001010.000000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 1, т.к. $\Delta_1 = 0$.
0,0000 <u>11</u>	0.000000.000000 1.110110.000000 1.110110.000000	0.001010.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,0000 <u>11</u>	1.110110.000000 0.001010.000000 0.000000.000000	0.001010.000000	Восстановление остатка
0,000 <u>110</u>	0.000000.000000	0.000101.000000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_2 = 1$.
0,000 <u>110</u>	0.000000.000000 1.111011.000000 1.111011.000000	0.000101.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,000 <u>110</u>	1.111011.000000 0.000101.000000 0.000000.000000	0.000101.000000	Восстановление остатка
0,00 <u>1100</u>	0.000000.000000	0.000010.100000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_3 = 1$.
0,00 <u>1100</u>	0.000000.000000 1.111101.100000 1.111101.100000	0.000010.100000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,00 <u>1100</u>	1.111101.100000 0.000010.100000 0.000000.000000	0.000010.100000	Восстановление остатка
0,0 <u>11000</u>	0.000000.000000	0.000001.010000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_4 = 1$.
0,0 <u>11000</u>	0.000000.000000 1.111110.110000 1.111110.110000	0.000001.010000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,0 <u>11000</u>	1.111110.110000 0.000001.010000 0.000000.000000	0.000001.010000	Восстановление остатка
0, <u>110000</u>	0.000000.000000	0.000000.101000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_5 = 1$.

Подп. и дата Взам. инв. Инв. № Подп. и дата

Изм.Пист № докум. Подп. Дат

$$+\frac{0,111}{1}$$

Обнаружено ПРС после нормализации порядка.

Прекращение операции деления с выдачей сигнала о ПРС.

4.4 Операция деления с возникновением истинной ПМР

Делимое: $0.0430_{10} = 0.101100_2$ Порядок: 1.101

Делитель: $18_{10} = 0,100100_2$ Порядок: 0,101

Делитель не равен нулю, делимое не равно нулю.

Знак частного: $0 \oplus 0 = 0$

Порядок частного: 1,101 - 0,101 =

$$+ \frac{1,101}{1,011} \\ -\frac{(1)\ 0,111}{}$$

Обнаружена ист. ПМР.

Ответ: 0.

4.5 Операция деления с возникновением устранимой временной ПМР

Делимое: $0.09375_{10} = 0.110000_2$ Порядок: 1.101

Делитель: $20_{10} = 0,101000_2$ Порядок: 0,101

Делитель не равен нулю, делимое не равно нулю.

Знак частного: $0 \oplus 0 = 0$

Порядок частного: 1,101 - 0,101 =

$$\frac{+ 1,101}{1,011} \\ \hline (1)1,000$$

Подп. и дата

Деление мантисс представлено в таблице 3.

Таблица 3 – Деление мантисс операндов

Частное	Делимое (остаток)	Делитель	Пояснения
0,000000	0.110000.000000 1.011000.000000 0.001000.000000	0.101000.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,00000 <u>1</u>	0.001000.000000	0.010100.000000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 1, т.к. $\Delta_0 = 0$.
0,00000 <u>1</u>	0.001000.000000 1.101100.000000 1.110100.000000	0.010100.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,00000 <u>1</u>	1.110100.000000 <u>0.010100.000000</u> 0.001000.000000	0.010100.000000	Восстановление остатков
0,0000 <u>10</u>	0.001000.000000	0.001010.000000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_1 = 1$.
0,0000 <u>10</u>	0.001000.000000 1.110110.000000 1.111110.000000	0.001010.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,0000 <u>10</u>	1.111110.000000 <u>0.001010.000000</u> 0.001000.000000	0.001010.000000	Восстановление остатков
0,000 <u>100</u>	0.001000.000000	0.000101.000000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_2 = 1$.
0,000 <u>100</u>	0.001000.000000 1.111011.000000 0.000011.000000	0.000101.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,00 <u>1001</u>	0.000011.000000	0.000010.100000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 1, т.к. $\Delta_3 = 0$.
0,00 <u>1001</u>	0.000011.000000 1.111101.100000 0.000000.100000	0.000010.100000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,0 <u>10011</u>	0.000000.100000	0.000001.0100000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 1, т.к. Δ_4 = 0.

Инв. №	Подп. и дата	Взам. инв.	Инв. №	Подп. и даг

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Продолжение таблицы 3.

0,0 <u>10011</u>	0.000000.100000 <u>1.111110.110000</u> 1.111111.010000	0.000001.0100000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,0 <u>10011</u>	1.111111.010000 <u>0.000001.010000</u> 0.000000.100000	0.000001.0100000	Восстановление остатков
0,100110	0.000000.100000	0.000000.1010000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_5 = 1$.

Нормализация порядка частного:

$$\frac{ ^{+0,000}_{-0,001}}{1,001}$$

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

$$1,001_2=1,111_2=-7_{10}$$

Otbet: $0,100110_2*2^{-7}=0,0000000100110_2=0,0046387$

Проверка результата: $0,09375 / 20 \approx 0,0046875$

Абсолютная погрешность: |0,0046387 - 0,0046875| = 0,0000488

Относительная погрешность: $\left| \frac{0,0046387 - 0,0046875)}{0,0046875} \right| * 100\% = 1,043\%$

4.6 Операция деления с возникновением неустранимой временной ПМР

Делимое: $0.078125_{10} = 0.101000_2$ Порядок: 1.101

Делитель: $28_{10} = 0,111000_2$ Порядок: 0,101

Делитель не равен нулю, делимое не равно нулю.

Знак частного: $0 \oplus 0 = 0$

Порядок частного: 1,101 - 0,101 =

$$\frac{1,101}{1,011}$$

$$\frac{(1)1,000}{1,000}$$

Деление мантисс представлено в таблице 4.

ТПЖА 090301.04.686

Таблица 4 – Деление мантисс операндов

	T		
Частное ←	Делимое (остаток)	Делитель $ ightarrow$	Пояснения
0,000000	0.101000.000000 <u>1.001000.000000</u> 1.110000.000000	0.111000.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,000000	1.110000.000000 <u>0.111000.000000</u> 0.101000.000000	0.111000.000000	Восстановление остатков
0,00000 <u>0</u>	0.101000.000000	0.011100.000000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_0 = 1$.
0,00000 <u>0</u>	0.101000.000000 <u>1.100100.000000</u> 0.001100.000000	0.011100.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,0000 <u>01</u>	0.001100.000000	0.001110.000000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 1 , т.к. $\Delta_1 = 0$.
0,0000 <u>01</u>	0.001100.000000 1.110010.000000 1.111110.000000	0.001110.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,0000 <u>01</u>	1.111110.000000 <u>0.001110.000000</u> 0.001100.000000	0.001110.000000	Восстановление остатков
0,000 <u>010</u>	0.001100.000000	0.000111.000000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_2 = 1$.
0,000 <u>010</u>	0.001100.000000 1.111001.000000 0.000101.000000	0.000111.000000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,00 <u>0101</u>	0.000101.000000	0.000011.100000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 1 , т.к. $\Delta_3 = 0$
0,00 <u>0101</u>	0.000101.000000 1.111100.100000 0.000001.100000	0.000011.100000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,0 <u>01011</u>	0.000001.100000	0.000001.110000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 1, т.к. $\Delta_4 = 0$
0,0 <u>01011</u>	0.000001.100000 1.1111110.010000 1.111111.110000	0.000001.110000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,0 <u>01011</u>	1.111111.110000 <u>0.000001.110000</u> 0.000001.100000	0.000001.110000	Восстановление остатков
0, <u>010110</u>	0.000001.100000	0.000000.111000	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 0 , т.к. $\Delta_5 = 1$

Подп. и дата Взам. инв. Инв. № Подп. и дата

Изм Лист № докум. Подп. Дата

ТПЖА 090301.04.686

Продолжение таблицы 4.

0,010110	0.000001.100000 1.111111.001000 0.000000.101000	0.000000.111000	Вычитание из делимого / остатка делителя
0,101101	0.000000.101000	0.000000.011100	Сдвиг делителя и частного В младший разряд частного заносится 1, т.к. $\Delta_6 = 0$

Обнаружена временная ПМР, которая не устранилась после цикла деления.

Ответ: 0.

Подп. и дата
Инв. Ме
Взам. инв.
Подп. и дата
H

Подп.

№ докум.

ТПЖА 090301.04.686

5.1 Состав операционного автомата

Операционный автомат (ОА) должен содержать следующие элементы:

- 46-разрядный сдвиговый регистр RG1 для хранения мантиссы делителя;
- 47-разрядный несдвиговый регистр RG2 для хранения мантиссы делимого / остатка;
 - 23-разрядный сдвиговый регистр RG3 для хранения частного;
- 8-разрядный несдвиговый регистр RG4 для хранения порядка делителя;
- 6-разрядный реверсивный счетчик CT1 для вычисления количества сдвигов;
- 8-разрядный реверсивный счетчик CT2 для хранения порядка частного;
- 47-разрядный управляемый инвертор KC1 для инвертирования мантиссы делителя;
- 7-разрядный управляемый инвертор KC2 для инвертирования порядка делителя;
- 7-разрядный управляемый инвертор KC3 для инвертирования отрицательного порядка результата;
- 47-х разрядный сумматор SM1 для вычитания делителя из остатка от делимого или для восстановления остатка;
- 8-разрядный сумматор SM2 для вычитания порядка делителя из порядка делимого;
 - D-триггер Т1 для хранения сигнала о ПРС;
 - D-триггер Т2 для хранения сигнала о ДНН;

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

- D-триггер Т4 для хранения знака делителя;
- D-триггер T5 для хранения единицы переноса результата вычитания порядков;
 - D-триггер Т6 для хранения знака остатка;
- двухвходовой элемент «сложение по модулю 2» для получения знака результата;
- двухвходовой элемент «сложения по модулю 2» для определения необходимости инверсии порядка при сложении на SM2;
- трехвходовой элемент «сложения по модулю 2» для получения единицы переноса результата вычитания;
 - 7-входовой элемент «или-не» для проверки на временную ПМР;
- 5 элементов «не», 1 двухвходовый элемент «и» для определения истинной ПРС, 1 трехвходовый элемент «и» для определения временной ПМР, 1 двухвходовый элемент «и» для определения ПМР;
- усилитель-формирователь для выдачи результата на выходную шину.

5.2 Описание операционного автомата

Операнды разрядностью 32 бита поступают по входной шине в прямом коде, результат в прямом коде выводится по выходной шине разрядностью 32.

Регистр RG1 имеет 46 разрядов и является сдвиговым вправо, поскольку в цикле деления необходимо сдвигать делитель влево. В данный регистр в старшие 23 разряда вносятся сначала делимое, а после делитель, в младшие 23 разряда заносятся нули.

Несдвиговый регистр RG2 имеет 47 разрядов, в нем хранится делимое / остаток со знаковым разрядом и дополнительными 23 разрядами. Запись в

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

1нв. №

регистр производится из RG1 через сумматор SM1 и управляемый инвертор KC1. Перед началом операции деления в RG2 записываются нули.

Сдвиговый регистр RG3 имеет 23 разряда, так как в нем хранится мантисса частного без знака. В каждом такте цикла деления производится сдвиг данного регистра вправо. В начале операции деления в него записываются нули.

Регистр RG4 имеет 8 разрядов, так как в нем сначала хранится порядок делимого, а потом делителя.

Суммирующий счетчик СТ1 имеет разрядность 6, используется для счета количества сдвигов. В начале деления в него записывается «001000».

Суммирующий счетчик СТ2 имеет 8 разрядов, так как в нем сначала хранится порядок делимого, а потом порядок частного. Необходимость суммирующего счетчика обусловлена необходимостью добавления единицы к порядку результата при денормализации порядка частного.

Сумматор SM1 имеет 47 разряда на входах и выходе, а также вход CR переноса. На плечо A сумматора поступает содержимое регистра RG2, на плечо B – содержимое выхода 47-разрядного управляемого инвертора КС1, на вход CR — единица, если были инвертированы данные, поступающие из регистра RG1. С выхода S данные подаются на регистр RG2. Старший разряд выхода S подается на триггер T6 для дальнейшего анализа знака остатка.

Из триггера T6 данные проходят через инвертор и записываются в специальный разряд регистра RG3.

Сумматор SM2 имеет 8 разрядов на входе и выходе, вход переноса CRP и выход CR переноса. На плечо A в младшие разряды поступают данные с выхода 7-разрядного управляемого инвертора КС2, на вход В — данные из счетчика CT1. На вход CRP и в старший разряд плеча A подается единица,

Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

если были инвертированы данные, поступающие из регистра RG4. С выхода S данные подаются на счетчик СТ. С выхода СР снимается единица перенос, которая поступает на трехвходовой элемент «сложение по модулю 2».

Единица переноса результата вычитания получается с помощью «сложение по модулю 2» единицы переноса после вычитания порядков, сигнала необходимости инвертирования порядка, формируемого «сложением по модулю» старшего разряда RG4 и управляющего сигнала необходимости вычитания содержимого RG4, и старшего разряда порядка делимого, снимаемого с счетчика СТ2. Она записывается в триггер Т5.

На выходную шину из счетчика CT2 все разряды за исключением старшего поступают, проходя через управляемый инвертор КС3.

Сигнал ПРС записывается в триггер Т1.

Сигнал ДНН проходит через инвертор и записывается в триггер Т2.

На выходную шину поступают: знак частного, который получается с помощью «сложения по модулю 2» знаковых разрядов двух операндов (делителя и делимого), которые заносятся в триггеры Т3 и Т4, знак порядка, который снимается со старшего разряда СТ2, далее с СТ2 снимаются оставшиеся разряды и записываются на шину, проходя через управляемый инвертор КС3, после заносится мантисса частного с RG3.

5.3 Управляющие и осведомительные сигналы

Для выполнения операции деления из управляющего автомата в операционный автомат необходимо подавать управляющие сигналы, реализующие следующие микрооперации:

y0 – обнуление RG2, CT2, RG3, сброс триггеров T1, T2, T6;

у1 – сброс триггеров Т3, Т4;

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

NHB. Nº

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 090301.04.686

Лисп

```
запись в Т6;
               у6 – запись в RG2;
               у7 – выдача данных на шину;
               у8 – управление инвертором КС2 и подача на вход CRP SM2 единицы;
               у9 – запись в СТ2, Т5;
               у10 – инкремент СТ2;
               у11 – запись в Т1 единицы;
               у12 – запись в Т2 единицы.
              Из операционного автомата в управляющий автомат необходимо
                    осведомительные
                                                 o
                                                     состоянии
                                                                 устройства
                                                                              OA.
         передать
                                       сигналы
         определяемые списком следующих логических условий:
               Х – проверка наличия операндов на входной шине
Подп. и дата
               р0 – проверка делителя на ноль;
               р1 – определение следующей операции: вычитание или восстановление
         остатка;
               р2 – проверка на ПРС;
Инв. Nº
               р3 – проверка на истинную ПМР;
               р4 – проверка на временную ПМР;
               р5 – проверка нормализации;
Взам. инв.
               р6 – проверка окончания деления;
               р7 – проверка делимого на ноль;
               Z – проверка возможности выдачи результата на выходную шину
Подп. и дата
               Таким
                      образом, управляющий МПА должен вырабатывать
                                                                                13
         управляющих сигналов и посылать их в ОА в нужные такты машинного
                                                                                   Писп
                                           ТПЖА 090301.04.686
            № докум.
                       Подп.
                             Дата
```

y2 – запись в RG1, RG4, T4;

у4 – сдвиг RG1 вправо, RG3 влево, инкремент CT1;

у5 – управление инвертором КС1 и подача на вход CRP SM1 единицы,

у3 – запись в Т3;

	времени в соответствии с алгоритмом выполнения операции деления, ориентируясь на 10 осведомительных сигналов, поступающих из ОА. Схема операционного автомата представлена в приложении Б.
Подп. и дата	
Инв. №	
Взам. инв.	
Подп. и дата	
Инв. №	Дист Изм Лист № докум. Подп. Дата ТПЖА 090301.04.686 24

6 Разработка содержательной граф-схемы алгоритма

В первом такте производится проверка наличия на входной шине делимого. При поступлении делимого его мантисса заносится в старшие разряды RG1, порядок с знаком – в RG4. Знак делимого заносится в триггеры Т3 и Т4. Также в данном такте происходит обнуление триггеров Т1, Т2, Т6, обнуление регистров RG2, RG3, счетчика СТ2, занесение нулей в младшие разряды регистра RG1, запись в счетчик СТ1 «001000».

Во втором такте происходит запись делимого из RG1 в RG2 путем записи в RG2 данных с выхода S сумматора SM1, которые являются данных RG2 (обнуленного в первом такте), результатом сложения подающихся на плечо A сумматора SM1, с данными регистра RG1, подающихся на плечо В сумматора SM1. Данные из RG1 на плечо В сумматора SM1 поступают без инверсии, в старший разряд КС1 подается ноль. На вход переноса SM1 подается нуль. Порядок делимого из регистра RG4 записывается в счетчик CT2 путем записи в CT2 данных с выхода S сумматора SM2, которые являются результатом сложения данных с RG4, подающихся в младшие разряды на плечо A сумматора SM2 с данными счетчика CT1 (обнуленного в первом такте), подающимся на плечо В сумматора SM2. Данные из RG4 на плечо A сумматора SM2 подаются инвертированными или необходимости неинвертированными В зависимости ОТ сигнала инвертирования порядка, на вход CRP и в старший разряд плеча A подается сигнал необходимости инвертирования порядка. В триггер сам записывается результат «сложения по модулю 2» значения с выхода CR сумматора SM2, сигнала необходимости инвертирования порядка и старшего разряда СТ1.

В третьем такте производится проверка наличия на входной шине делителя. При поступлении делителя его мантисса заносится в старшие

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 090301.04.686

Лисп

разряды регистра RG1, в младшие же разряды записываются нули. В триггер T4 заносится знаковый разряд делителя, а его порядок – в регистр RG4.

В четвертом такте производится проверка делителя на равенство нулю. Если он равен нулю (p0 = 1), то триггер Т2 переключается в единицу, показывая, что было произведено ДНН, и операция деления прекращается. Если делитель не равен нулю (p0 = 0), то производится проверка делимого на равенство нулю. Если оно равно нулю (p7 = 1), то сбрасываются регистры RG3, RG2, счетчик СТ2, триггеры Т1, Т2, Т3, Т4, Т6, тем самым формируя на выходной шине 0, как результат деления. Если делимое не равно нулю (p7=0), то производится вычитание порядка делителя из порядка делимого, путем подачи в младшие разряды на плечо А сумматора SM2 инвертированных или неинвертированных в зависимости от сигнала необходимости инвертирования порядка, подачи на плечо В сумматора SM2 порядка делимого из счетчика CT2, на вход переноса CRP и в старший разряд плеча A сумматора SM2 сигнал необходимости инвертирования порядка. Результат вычитания порядков записывается в счетчик СТ2 с выхода S сумматора SM2. В триггер Т5 записывается результат «сложения по модулю 2» значения с выхода CR сумматора SM2, сигнала необходимости инвертирования порядка и старшего разряда СТ1.

В пятом такте производится проверка на ПРС и ист. ПМР. Если произошло ПРС (p2=1), то триггер T1 переключается в 1, символизируя ПРС, и операция деления прекращается. Если возникла ист. ПМР (p3=1), то сбрасываются регистры RG3, RG2, счетчик СТ2, триггеры T1, T2, T3, T4, T6, тем самым формируя на выходной шине 0, как результат деления. Если ПМР не произошла (p3=0), то производится проверка проинвертированного старшего разряда регистра RG2 (знак делимого / остатка). Если делимое / остаток положительный (p3=1), то выполняется вычитание делителя из

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

NHB. Nº

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 090301.04.686

делимого / остатка, путем подачи на плечо А сумматора SM1 данных с регистра RG2, на плечо В сумматора SM1 инвертированных данных с регистра RG1, в старший разряд КС1 подается ноль, на вход СК подается единица. Результат вычитания делителя из делимого заносится в регистр RG2 с выхода S сумматора SM1. Знак результата с выхода S сумматора SM1 записывается в триггер T6.

В шестом такте анализируется знак результата, записанный в триггере Т6. Если знак положительный (p1=0), то выполняется переход к 7 такту. Иначе (p1=1) выполняется восстановление остатка. Для этого на плечо А сумматора SM1 подаются данные регистра RG1 (45 разряд обнуляется), на плечо В – содержимое регистра RG2. На вход CRP подаются данные с триггера Т4. Результат с выхода S записывается в регистр RG2. С 46 разряда выхода S данные записываются в триггер Т6.

В седьмом такте производится сдвиг регистров RG1 вправо и RG3 влево с занесением в старший разряд ноль и в младший разряд значения триггера T6 соответственно. Увеличивается счетчик CT1 на единицу.

Далее анализируется старший разряд частного — регистра RG3. Если частное ненормализовано (р6 = 0), то происходит возвращение к пятому такту, тем самым оформляется цикл деления. Если частное нормализовано (р6 = 1), то производится проверка старшего разряда счетчика СТ1. Если количество сдвигов меньше 24 (р5 = 0), то увеличивается счетчик СТ2 на 1 и производится проверка на ПРС. Если произошло ПРС (р2 = 1), то триггер Т1 переключается в 1, символизируя ПРС, и операция деления прекращается. Если количество сдвигов равно 24 (р5 = 1), то производится проверка на временную ПМР, если возникла временная ПМР (р4 = 1), то сбрасываются регистры RG3, RG2, счетчик СТ2, триггеры Т1, Т2, Т3, Т4, Т6, тем самым формируя на выходной шине 0, как результат деления.

Счетчик СТ2, триггеры Т шине 0, как результат дел

Подп. и дата

NHB. Nº

Взам. инв.

Если ПРС и временная ПМР не возникли (p2 = 0 и p4 = 0 соответственно), то происходит проверка возможности выдачи результата на выходную шину. При разрешении выдачи результата на выходную шину подается знак результата с выхода элемента «сложение по модулю 2», на который подаются данные Т3 и Т4, также подается инвертированный знак порядок из старшего разряда СТ2, инвертированный порядок результата с младших 6 разрядов СТ2, мантисса результата из регистра RG3.

Содержательная граф-схема алгоритма представлена в приложении В.

Подп. и дата		
Инв. №		
Взам. ине.		
Подп. и дата		
Инв. №	I I I I I I I I I T T W A A A A A A A A A A A A A A A A A	ucm 28

7 Построение отмеченной граф-схемы алгоритма

Для разметки граф-схемы алгоритма каждой совокупности микроопераций, находящихся в операторных вершинах содержательной графсхемы, ставятся в соответствие управляющие сигналы Y1...Y12. Эти управляющие сигналы являются выходными сигналами управляющего автомата и обеспечивают выполнение требуемых действий в соответствии со операционного списком микроопераций автомата. Совокупности микроопераций для каждой операторной вершины образуют микрокоманды, список которых представлен в таблице 5.

Таблица 5 — Совокупность микроопераций и соответствующие им микрокоманды

МК	Совокупность МО
Y1	y0, y2, y3
Y2	y6, y9
Y3	y2
Y4	y8, y9
Y5	y5, y6
Y6	уб
Y7	y4
Y8	у7
Y9	y10
Y10	y11
Y11	y12
Y12	y0, y1

Каждой условной вершине содержательной граф схемы алгоритма ставится в соответствие один из входных сигналов управляющего автомата x0...x9, список которых представлен в таблице 6.

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

Таблица 6 – Список входных сигналов для УА

Входной сигнал в УА	Логическое условие ОА
x0	X
x1	p0
x2	p7
x3	p2
x4	р3
x5	p1
х6	рб
x7	p5
x8	p4
x9	Z

Далее в полном соответствии с содержательной ГСА строится отмеченная ГСА, условным вершинам которой приписывается один из входных сигналов УА, а операторным вершинам – одна из микрокоманд. Отмеченная граф-схема алгоритма представлена в приложении Г.

№ Подп. и дата Взам. инв. Инв. № Подп. и дата

Изм,Лист № докум. Подп. Дата

ТПЖА 090301.04.686

Граф автомата модели Мили имеет 10 вершин, соответствующих состояниям автомата а0...а9. Дуги его отмечены входными сигналами х0...х9, действующими на каждом переходе, и набором выходных сигналов у0...у12, вырабатываемых управляющим автоматом на данном переходе. Граф автомата модели Мили представлен в приложении Д.

Граф автомата Мура имеет 15 вершин, соответствующих состояниям автомата b0...b14. Каждое состояние определяет наборы выходных сигналов у0...у12 управляющего автомата, а дуги графа отмечены входными сигналами х0...х9, действующими на данном переходе. Граф автомата модели Мура представлен в приложении Е.

В управляющем автомате в качестве элементов памяти (ЭП) могут быть использованы D-триггеры, RS-триггеры, счетчик и т.д.

При использовании D-триггеров в качестве ЭП при переходе из одного состояния в другое сигналы возбуждения должны быть поданы только на те триггеры, которые в коде состояния содержат единицу. Отсюда следует, что для получения комбинационной схемы меньшей сложности необходимо соблюдать основное требование: чем больше переходов в какое—либо состояние, тем меньше единиц должен содержать код этого состояния.

Для RS-триггеров лучше использовать соседнее кодирование, так как именно этот способ минимизирует число переключений ЭП.

При использовании счетчика в качестве элемента памяти необходимо придерживаться последовательного кодирования.

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

ТПЖА 090301.04.686

Лисп

Для кодирования 10 состояний (a0...a9) графа автомата по модели Мили, минимально необходимо четыре элемента памяти.

С учетом особенностей работы D-триггера для кодирования состояний применяется метод, который состоит в том, чтобы выбрать код содержащий меньше единиц для состояния, в который больше всего переходов. Алгоритм данного метода кодирования следующий:

Каждому состоянию аі ставится в соответствие целое число Ni, равное числу переходов в данное состояние;

Состоянию а0 присваивается код, содержащий все нули, для упрощения начальной установки D-триггера;

Далее состоянию, соответствующему большему Ni, присваивается код, содержащий наименьшее количество единиц. Данный пункт повторяется до тех пор, пока все состояния не будут закодированы.

Кодирование состояний для модели Мили на D-триггерах представлено в таблице 7.

Таблица 7 – Коды состояний для модели Мили на D-триггерах

Исходное состояние	a0	a1	a2	a3	a4	a5	a6	a7	a8	a9
Состояния перехода	a0 a3 a4 a8 a9	a0	a1 a2	a2	a3	a4 a7	a5	a5 a6	a7	a3 a4 a7 a7 a8 a9
Число переходов	5	1	2	1	1	2	1	2	1	6
Код	0000	0011	0010	0110	1100	0100	0101	1000	1001	0001

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 090301.04.686

Далее составляется прямая структурная таблица переходов и выходов автомата по модели Мили, результаты которой представлены в таблице 8, и формируются логические выражения для функций возбуждения.

Таблица 8 — Прямая структурная таблица переходов и выходов автомата модели Мили на D-триггерах

am	K(am)	as	K(as)	X(am,as)	Y(am,as)	F(am,as)
- 0	0000	a0	0000	¬x0	~	-
a0	0000	a1	0011	x0	y0y2y3	D1D0
a1	0011	a2	0010	1	убу9	D1
a2	0010	a2	0010	¬x0	~	D1
az	0010	a3	0110	x0	y2	D2D1
		a0	0000	x1	y12	-
a3	0110	a4	1100	$\neg x1 \neg x2$	y8y9	D3D2
		a9	0001	$\neg x1x2$	y0y1	D0
		a0	0000	x3	y11	-
a4	1100	a5	0100	$\neg x3 \neg x4$	у5у6	D2
		a9	0001	¬x3x4	y0y1	D0
a5	0010	a6	0101	x5	у6	D2D0
as	0010	a7	1000	¬x5	y4	D3
a6	0101	a7	1000	1	y4	D3
		a5	0100	¬x6	у5у6	D2
		a8	1001	x6¬x7	y10	D3D0
a7	0001	a9	0001	x6x7x8	y0y1	D0
		a9	0001	x6x7¬x8	~	D0
0	1001	a0	0000	х3	y11	-
a8	1001	a9	0001	¬x3	~	D0

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Инв. №

Взам. инв.

Продолжение таблицы 8.

-0	0000	a0	0000	х9	у7	-
a9	0000	a9	0001	¬x9	~	D0

Логические выражения для каждой функции возбуждения D-триггера получают по таблице, как конъюнкции соответствующих исходных состояний a_m и входных сигналов, которые объединены знаками дизъюнкции для всех строк, содержащих данную функцию возбуждения:

 $D0 = a0x0 \text{ v } a3 \neg x1x2 \text{ v } a4 \neg x3x4 \text{ v } a5x5 \text{ v } a7x6 \neg x7 \text{ v } a7x6x7x8 \text{ v } a7x6x7 \neg x8$ v $a8 \neg x3 \text{ v } a9 \neg x9$

 $D1 = a0x0 \text{ v a} 1 \text{ v a} 2 \neg x0 \text{ v a} 2x0$

 $D2 = a2x0 \text{ v } a3\neg x1\neg x2 \text{ v } a4\neg x3\neg x4 \text{ v } a5x5 \text{ v } a7\neg x6$

 $D3 = a3 \neg x1 \neg x2 \ v \ a5 \neg x5 \ v \ a7x6 \neg x7$

Аналогично составляются логические выражения для функций выходов:

$$y12 = a3x1$$

Подп. и дата

Инв.

Подп. и дата

y11=a4x3 v a8x3

 $y10 = a7x6\neg x7$

 $y9 = a1 \ v \ a3 \neg x1 \neg x2$

 $y8 = a3 \neg x1 \neg x2$

y7 = a9x9

 $y6 = a1 \ v \ a4 \neg x3 \neg x4 \ v \ a5x5 \ v \ a7 \neg x6$

 $y5 = a4 \neg x3 \neg x4 \ v \ a7 \neg x6$

 $y4 = a5 - x5 \ v \ a6$

y3 = a0x0

y2 = a0x0 v a2x0

 $y1 = a3 \neg x1x2 \ v \ a4 \neg x3x4 \ v \ a7x6x7x8$

 $y0 = a0x0 \text{ v } a3 \neg x1x2 \text{ v } a4 \neg x3x4 \text{ v } a7x6x7x8$

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дат

ТПЖА 090301.04.686

ИХ	упрощения	получаем	логические	уравнения	для	построени
фун	кциональной с	хемы управл	іяющего автом	іата:		
	y12 = a3x1					(2)
	y11 = a4x3	v a8x3				(6)
	y10 = a7x6	¬x7				(3)
	y9 = a1 v s					(2)
	y8 = s					(0)
	y7 = a9x9					(2)
	y6 = a1 v p	vzvl				(4)
	y5 = p v 1					(2)
	y4 = m v a6					(2)
	y3 = t					(0)
	y2 = t v g					(2)
	y1 = h v q v	n				(3)
	y0 = t v h v	q v n				(4)
	t = a0x0					(2)
	z = a5x5					(2)
	$m = a5 \neg x5$					(2)
	n = a7x6x7x	8				(4)
	$q = a4 \neg x3x^2$	1				(3)
	$p = a4 \neg x3 \neg x$	x4				(3)
	$1 = a7 \neg x6$					(2)
	$s = a3 \neg x1 \neg x$	x2				(3)
	$h = a3 \neg x1x2$	2				(3)
	g = a2x0					(2)
	D0 = t v h v	q v z v a7x6	v a8¬x3 v a9¬x	x9		(13)
	D1 = t v a1	v a2				(3)

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

Инв. №

ТПЖА 090301.04.686

$$D2 = g v s v p v z v 1$$
 (5)

$$D3 = s v m v a6 v f$$
 (4)

Инверторы:
$$\neg x1$$
, $\neg x2$, $\neg x3$, $\neg x4$, $\neg x5$, $\neg x6$, $\neg x7$ (7)

Цена комбинационной схемы по Квайну автомата по модели Мили при использовании графа, построенного на основе ГСА, который представлен в приложении Д, с использованием в качестве элементов памяти 4 D-триггеров:

$$\Sigma = KC + ИНВ + ЭП + НУ + ДШ = 83+7+12+0+4=106$$

Схема формирования начальной установки на D-триггерах представлена на рисунке 1.

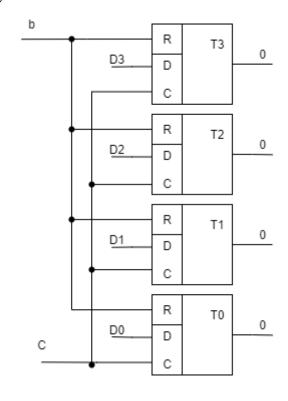


Рисунок 1 – Схема формирования начальной установки на D-триггерах

9.2 Кодирование внутренних состояний для модели Мили на RSтриггерах

Для кодирования 10 состояний автомата Мили на RS-триггерах так же потребуется 4 триггера. При кодировании следует применить метод соседнего кодирования для минимизации числа переключений триггеров при переходе

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

из одного состояния в другое. Данный граф не получится полностью закодировать принципу соседнего кодирования, так присутствуют циклы с нечетным числом вершин. Следовательно, для минимизации числа переключений триггеров при переходе из одного состояния в другое необходимо применить эвристический метод кодирования. Данный метод минимизирует суммарное число переключений элементов памяти на всех переходах автомата. Уменьшение числа переключений триггеров приводит к уменьшению количества единиц соответствующих функций возбуждения, ЧТО однозначно приводит упрощению К комбинационной схемы автомата.

Алгоритм данного метода кодирования следующий:

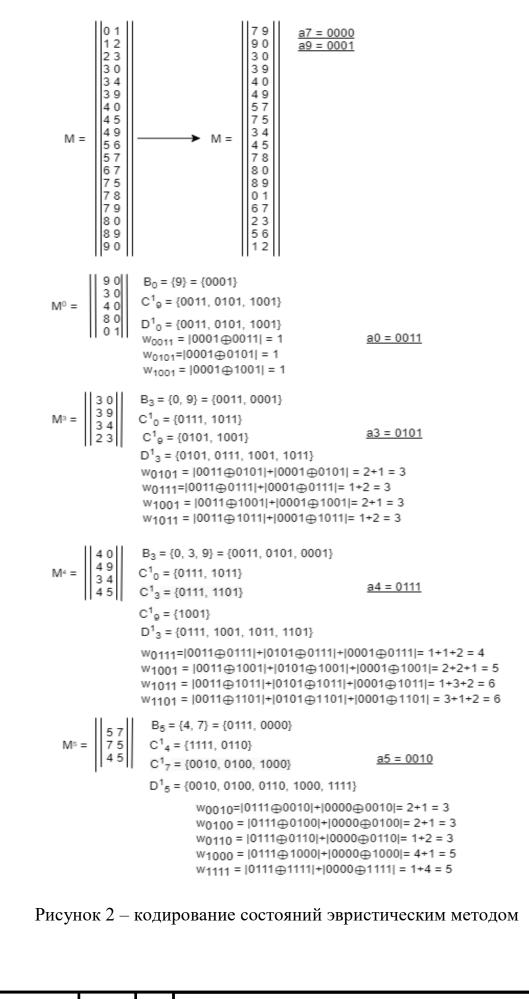
- Строится матрица ||M||, состоящая из всех пар переходов, где необходимо переключение триггеров отличное от нуля (числа в матрице соответствуют номеру состояния);
- строки матрицы || М || упорядочиваются следующим образом: пара, в которой состояния появляются в таблице наибольшее количество раз, ставится выше. Данное действие производится пока все пары не будут упорядочены;
- первая пара кодируется кодами с наименьшим количеством
 единиц. Далее первая строка исключается из анализа матрицы;
- из следующей строки матрицы выбирается незакодированное состояние γ , строится для него матрица $\|M_{\gamma}\|$, которая состоит из всех анализируемых строк из матрицы $\|M\|$, которые содержат состояние γ . Далее для γ находится множество B_{γ} , состоящее из закодированных состояний, взятых матрицы $\|M_{\gamma}\|$. Для каждого элемента из множества B_{γ} находится множество соседних кодов C_{δ}^1 , если таких нет, то находится C_{δ}^2 и тд. Далее все коды из множеств C_{δ}^1 собираются в множество D_{γ}^1 . Далее для каждого элемента

множества D_{γ}^{1} высчитывается суммарное количество переключений триггера при кодировании состояния γ данным кодом. Код, который потребует минимальное число переключений назначается состоянию γ . Из матрицы $\|M\|$ вычеркиваются все строки, в которых оба состояния закодированы;

 предыдущий пункт повторяется до тех пор, пока все состояния не будут закодированы.

На рисунках 2,3 представлено кодирование состоянии автомата Мили эвристическим методом.

Подп. и дата		
Инв. N <u>e</u>		
Взам. инв.		
Подп. и дата		
Инв. N <u>o</u>	Дам Лист № докум. Подп. Дама ТПЖА 090301.04.686 38	-



ТПЖА 090301.04.686

Писп

39

u dama

Подп.

⋛

Инв.

инв.

Взам.

u dama

Подп.

⋛

Инв.

№ докум.

Изм Лист

Подп.

```
Ів Подп. и дата Взам. инв. Инв. № Подп. и дата
```

```
M^{B} = \begin{bmatrix} 7 & 8 \\ 8 & 0 \\ 8 & 9 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{c} B_{8} = \{0, 7, 9\} = \{0011, 0000, 0001\} \\ C^{1}_{0} = \{1011\} \\ C^{1}_{7} = \{0100, 1000\} \end{array}
                                                                                                 a8 = 1001
                            D_{8}^{1} = \{0100, 1000, 1001, 1011\}
                             w_{0100} = |0011 \oplus 0100| + |0000 \oplus 0100| + |0001 \oplus 0100| = 3+1+2 = 6
                             w_{1000} = |0011 \oplus 1000| + |0000 \oplus 1000| + |0001 \oplus 0100| = 3+1+2 = 6
                             w_{1001} = |0011 \oplus 1001| + |0000 \oplus 1001| + |0001 \oplus 1001| = 2 + 2 + 1 = 5
                             w_{1011} = |0011 \oplus 1011| + |0000 \oplus 1011| + |0001 \oplus 1011| = 1 + 3 + 2 = 6
  M^{1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_{1} = \{0\} = \{0001\} \\ C^{1}_{0} = \{1011\} \\ D^{1}_{1} = \{1011\} \end{bmatrix}
                             W1011=|0001@1011|= 2
  M^6 = \begin{bmatrix} 6 & 7 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_6 = \{5, 7\} = \{0010, 0000\} \\ C^1_5 = \{0110, 1010\} \\ C^1_7 = \{0100, 1000\} \end{bmatrix}
                                                                                                     a6 = 0100
                             D_{6}^{1} = \{0100, 0110, 1000, 1010\}
                              w_{0.100} = |0.010 \oplus 0.100| + |0.000 \oplus 0.100| = 2 + 1 = 3
                              w_{0.110} = |0.010 \oplus 0.0110| + |0.000 \oplus 0.0110| = 1 + 2 = 3
                              w_{1000} = |0010 \oplus 1000| + |0000 \oplus 1000| = 2 + 1 = 3
                              w_{1010} = |0010 \oplus 1010| + |0000 \oplus 1010| = 1 + 2 = 3
  M^{2} = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} C^{1}_{1} = \{1010, 1111\} \\ C^{1}_{3} = \{1101\} \end{bmatrix}
                                                                                                      a2 = 1101
                              D_{2}^{1} = \{1010, 1101, 1111\}
                              W1010=|1011@1010|+|0101@1010|= 1+4 = 5
                              W_{1101} = |1011 \oplus 1101| + |0101 \oplus 1101| = 2 + 1 = 3
                              W1111 = |1011@1111|+|0101@1111|= 1+2 = 3
```

Рисунок 3 – кодирование состояний эвристическим методом

Для определения эффективности кодирования применяется коэффициент k, который является отношением минимального количества переключений (если бы состояния были закодированы соседним кодированием) к общему количеству переключений триггеров, где состояния закодированы с помощью эвристического метода кодирования:

Эффективность кодирования: k = 29/24 = 1.21.

Получившиеся коды состояний представлены в таблице 9.

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Таблица 9 – Коды состояний для модели Мили на RS-триггерах

Состояние	a0	al	a2	a3	a4	a5	a6	a7	a8	a9
Код	0011	1011	1101	0101	0111	0010	0100	0000	1001	0001

Далее составляется прямая структурная таблица переходов и выходов автомата модели Мили, представленная в таблице 10, и по известному правилу формируются логические выражения для функций возбуждения.

Таблица 10 — Прямая структурная таблица переходов и выходов автомата модели Мили на RS-триггерах

am	K(am)	as	K(as)	X(am,as)	Y(am,as)	F(am,as)
- 0	0011	a0	0011	¬x0	~	-
a0	0011	a1	1011	x0	y0y2y3	S 3
a1	1011	a2	1101	1	убу9	S2R1
- 2	1101	a2	1101	¬x0	~	-
a2	1101	a3	0101	x0	y2	R3
		a0	0011	x1	y12	R2S1
a3	0101	a4	0111	$\neg x1 \neg x2$	y8y9	S1
		a9	0001	$\neg x1x2$	y0y1	R2
		a0	0011	x3	y11	R2
a4	0111	a5	0010	$\neg x3 \neg x4$	y5y6	R2R0
		a9	0001	¬x3x4	y0y1	R2R1
0.5	0010	a6	0100	x5	у6	S2R1
a5	0010	a7	0000	¬x5	y4	R1
a6	0100	a7	0000	1	y4	R2

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Инв. №

Взам. инв.

ТПЖА 090301.04.686

a7	0000	a5	0010	¬x6	y5y6	S1
		a8	1001	x6¬x7	y10	S3S0
		a9	0001	x6x7x8	y0y1	S0
		a9	0001	x6x7¬x8	~	S 0
a8	1001	a0	0011	х3	y11	R3S1
		a9	0001	¬x3	~	R3
a9	0001	a0	0011	x9	у7	S1
a 9	0001	a9	0001	¬x9	~	-

Логические выражения для каждой функции возбуждения RS- триггера получают по таблице, как конъюнкции соответствующих исходных состояний $a_{\rm m}$ и входных сигналов, которые объединены знаками дизъюнкции для всех строк, содержащих данную функцию возбуждения:

 $S0 = a7x6 \neg x7 \ v \ a7x6x7x8 \ v \ a7x6x7 \neg x8$

 $R0 = a4 \neg x3 \neg x4$

Подп. и дата

Инв. №

UHB.

 $S1 = a3x1 \ v \ a3 \neg x1 \neg x2 \ v \ a7 \neg x6 \ v \ a8x3 \ v \ a9x9$

 $R1 = a1 \ v \ a4 \neg x3x4 \ v \ a5x5 \ v \ a5 \neg x5$

S2 = a1 v a5x5

 $R2 = a3x1 \ v \ a3 \neg x1x2 \ v \ a4x3 \ v \ a4 \neg x3 \neg x4 \ v \ a4 \neg x3x4$

 $S3 = a0x0 \text{ v } a7x6 \neg x7$

 $R3 = a2x0 \text{ v } a8x3 \text{ v } a8\neg x3$

Аналогично составляются логические выражения для функций выходов:

y12 = a3x1

y11=a4x3 v a8x3

 $y10 = a7x6\neg x7$

ТПЖА 090301.04.686

 $y9 = a1 \ v \ a3 \neg x1 \neg x2$ $y8 = a3 \neg x1 \neg x2$ y7 = a9x9 $y6 = a1 \ v \ a4 \neg x3 \neg x4 \ v \ a5x5 \ v \ a7 \neg x6$ $y5 = a4 \neg x3 \neg x4 \ v \ a7 \neg x6$ $y4 = a5 \neg x5 \ v \ a6$ y3 = a0x0y2 = a0x0 v a2x0 $y1 = a3 \neg x1x2 \ v \ a4 \neg x3x4 \ v \ a7x6x7x8$ $y0 = a0x0 \text{ v } a3\neg x1x2 \text{ v } a4\neg x3x4 \text{ v } a7x6x7x8$ После выделения общих частей в логических выражениях и некоторого упрощения получаем логические уравнения функциональной схемы управляющего автомата:

y12 = m	(0)
y11 = a4x3 v h	(4)
y10 = f	(0)
y9 = a1 v s	(2)
y8 = s	(0)
y7 = g	(0)
y6 = a1 v q v z v b	(4)
y5 = q v b	(2)
$y4 = a5 \neg x5 \text{ v } a6$	(4)
y3 = t	(0)
y2 = t v d	(2)
y1 = c v p v n	(3)
y0 = t v c v p v n	(4)
t = a0x0	(2)
z = a5x5	(2)

№ докум. Подп.

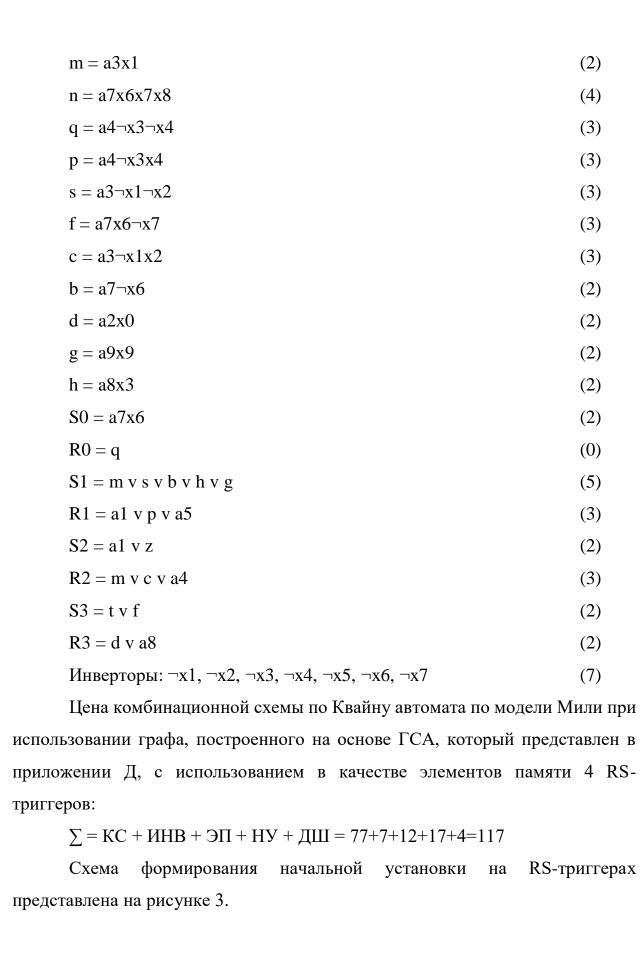
ИХ

ИНВ.

ТПЖА 090301.04.686

ДЛЯ

построения



Изм_.Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 090301.04.686

Рисунок 4 – Схема формирования начальной установки на RS- триггерах

9.3 Кодирование внутренних состояний для модели Мили на счетчике

При кодировании состояний на счетчике необходимо стараться закодировать состояния таким образом, чтобы код состояния, отличающегося от предыдущего порядковым номером на единицу, был больше на единицу, так как счетчик имеет входные управляющие сигналы «+1», «Reset», «WR». Если при кодировании возникает ситуация, когда происходит переход в состояние отличное от предыдущего состояния более чем на единицу, необходимо заносить нестандартное состояние сразу же на элементы памяти счетчика. Для кодирования 10 состояний автомата по модели Мили потребуется 4-х разрядный счетчик. Получившиеся коды состояний представлены в таблице 11.

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

NHB. Nº

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 090301.04.686

Лисп

Таблица 11 – Коды состояний для модели Мили на счетчике

Состояние	a0	al	a2	a3	a4	a5	a6	a7	a8	a9
Код	0001	0010	0011	0100	0101	0110	0111	1000	1001	0000

Далее составляется прямая структурная таблица переходов и выходов автомата Мили на счетчике, результаты которой представлены в таблице 12, и по известному правилу формируются логические выражения для функций возбуждения.

Таблица 12 – Структурная таблица переходов и выходов автомата модели Мили на счетчике

am	K(am)	as	K(as)	X(am,as)	Y(am,as)	F(am,as)
a0	0001	a0	0001	¬x0	~	-
ao	0001	a1	0010	x0	y0y2y3	+1
a1	0010	a2	0011	1	убу9	+1
		a2	0011	¬x0	~	-
a2	0011	a3	0100	x0	y2	+1
a3	0100	a0	0001	x1	y12	WRD0
		a4	0101	$\neg x1 \neg x2$	y8y9	+1
		a9	0000	¬x1 x2	y0y1	Reset
a4	0101	a0	0001	x3	y11	WRD0
		a5	0110	$\neg x3 \neg x4$	y5y6	+1
		a9	0000	¬x3 x4	y0y1	Reset
		аб	0111	x5	у6	+1
a5	0101	a7	1000	¬x5	y4	WRD3
аб	0111	a7	1000	1	у4	+1

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

ТПЖА 090301.04.686

a7	1000	a5	0110	¬x6	у5у6	WRD2D1
		a8	1001	x6¬x7	y10	+1
		a9	0000	x6x7x8	y0y1	Reset
		a9	0000	x6x7¬x8	~	Reset
a8	1001	a0	0001	x3	y11	WRD0
		a9	0000	¬x3	~	Reset
	0000	a0	0001	x9	у7	+1
a9	0000	a9	0000	¬x9	~	-

Логические выражения для каждой функции возбуждения счетчика получают по таблице, как конъюнкции соответствующих исходных состояний a_m и входных сигналов, которые объединены знаками дизъюнкции для всех строк, содержащих данную функцию возбуждения:

 $+1 = a0x0 \text{ v a1 v a} 2x0 \text{ v a3 } \neg x1 \neg x2 \text{ v a4 } \neg x3 \neg x4 \text{ v a5} x5 \text{ v a6 v a7} x6 \neg x7 \text{ v}$ a9x9

WR = D0 v D1 v D2 v D3

D0 = a3x1 v a4x3 v a8x3

 $D1 = a7 \neg x6$

Подп. и дата

Инв. №

 $D2 = a7 \neg x6$

 $D3 = a5 \neg x5$

Reset = $a3 \neg x1x2 \ v \ a4 \neg x3x4 \ v \ a7x6x7x8 \ v \ a7x6x7 \neg x8 \ v \ a8 \neg x3$

Аналогично составляются логические выражения для функций выходов:

y12 = a3x1

y11=a8x3 v a4x3

 $y10 = a7x6\neg x7$

ТПЖА 090301.04.686

 $y9 = a1 \ v \ a3 \ \neg x1 \neg x2$ $y8 = a3 \neg x1 \neg x2$ y7 = a9x9 $y6 = a1 \ v \ a4 \neg x3 \neg x4 \ v \ a5x5 \ v \ a7 \neg x6$ $y5 = a4 \neg x3 \neg x4 \ v \ a7 \neg x6$ $y4 = a5 \neg x5 \ v \ a6$ y3 = a0x0y2 = a0x0 v a2x0 $y1 = a3 \neg x1 \ x2 \ v \ a4 \neg x3 \ x4 \ v \ a7x6x7x8$ $y0 = a0x0 \text{ v } a3\neg x1 \text{ x2 v } a4\neg x3 \text{ x4 v } a7x6x7x8$ После выделения общих частей в логических выражениях и некоторого упрощения получаем логические уравнения функциональной схемы управляющего автомата:

y12 = p	(0)
y11 = s v n	(2)
y10 = d	(0)
y9 = a1 v m	(2)
y8 = m	(0)
y7 = f	(0)
y6 = a1 v h v w v j	(4)
y5 = h v j	(2)
y4 = z v a6	(2)
y3 = t	(0)
y2 = t v q	(2)
y1 = 1 v k v g	(3)
y0 = t v l v k v g	(4)
t = a0x0	(2)
f = a9x9	(2)

№ докум.

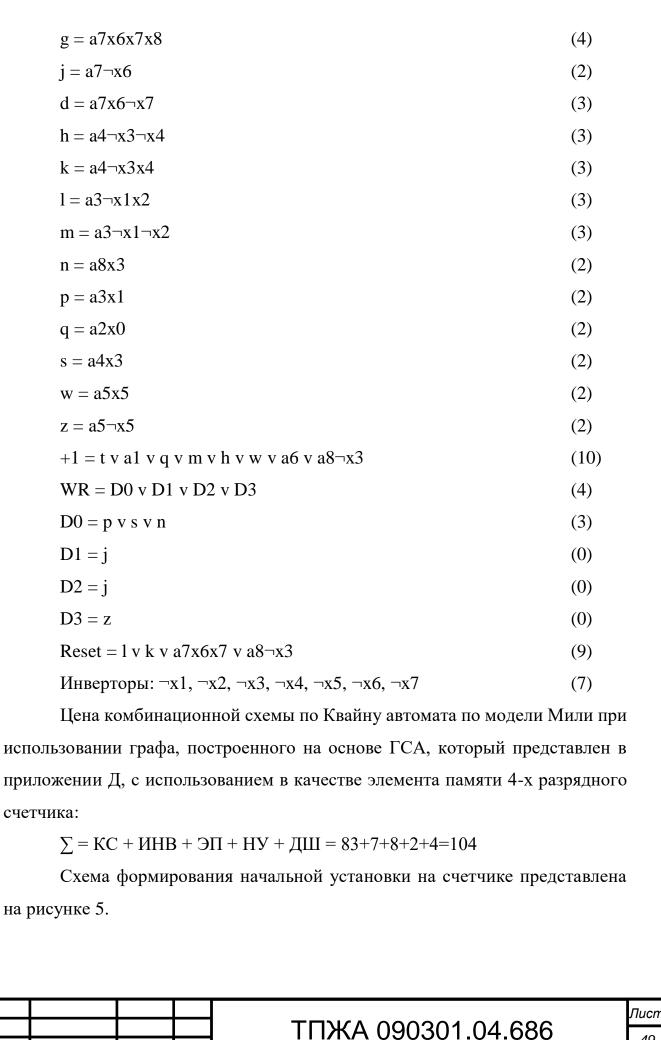
Подп.

ИХ

ТПЖА 090301.04.686

ДЛЯ

построения



Подп. и дата

Инв. №

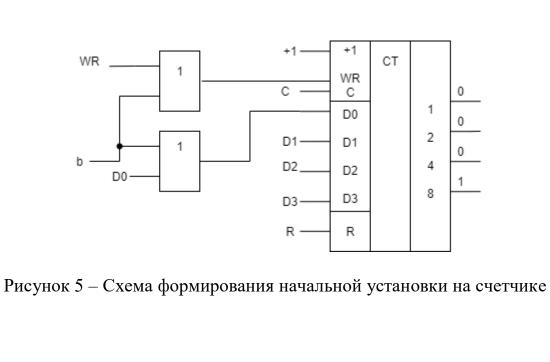
Взам. инв.

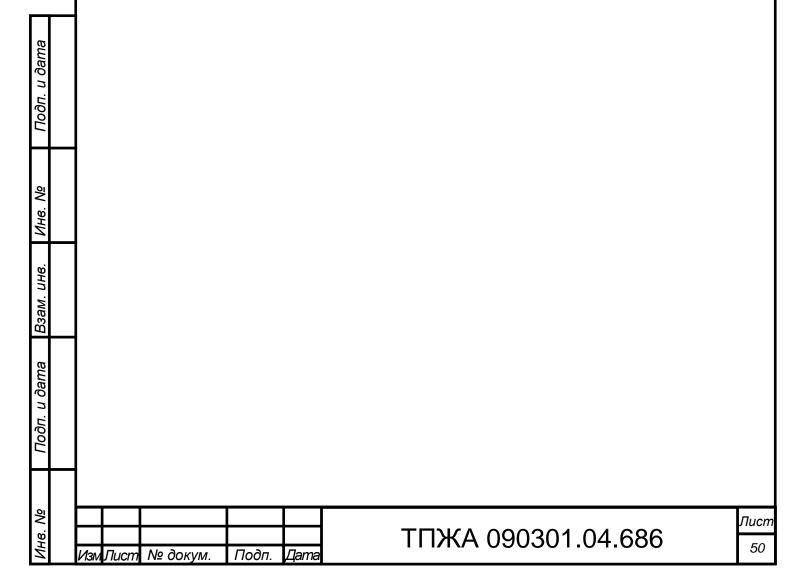
Подп. и дата

№ докум.

Подп.

Дата





10.1 Кодирование внутренних состояний для модели Мура на Dтриггерах

Для кодирования 15 состояний (b0...b14) графа автомата по модели Мура, минимально необходимо четыре элемента памяти.

С учетом особенностей работы D-триггера для кодирования состояний применяется метод, который состоит в том, чтобы выбрать код содержащий меньше единиц для состояния, в который больше всего переходов. Алгоритм данного метода кодирования следующий:

Каждому состоянию bi ставится в соответствие целое число Ni, равное числу переходов в данное состояние;

Состояния b0 присваивается код, содержащий все нули, для упрощения начальной установки D-триггера.

Далее состоянию, соответствующему большему Ni, присваивается код, содержащий наименьшее количество единиц. Данный пункт повторяется до тех пор, пока все состояния не будут закодированы.

Кодирование состояний для модели Мура на D-триггерах представлено в таблице 13.

Таблица 13 – Коды состояний для модели Мура на D-триггерах

Исходное состояние	Состояния перехода	Число переходов	Код состояния
b0	b0, b10, b12, b14	4	0000
b1	b0	1	1010
b2	b1	1	0101
b3	b2, b3	2	1000
b4	b2, b3	2	0011
b5	b4	1	0111
b6	b5, b8	2	0110
b7	b6	1	1110
b8	b6, b7	2	1100

Изм. Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

Продолжение таблицы 13.

b9	b8, b9, b11, b13	4	0001
b10	b8, b9, b11, b13	4	0010
b11	b8	1	1101
b12	b5, b11	2	1001
b13	b4, b5, b8	3	0100
b14	b4	1	1011

Далее составляется прямая структурная таблица переходов и выходов автомата по модели Мура, результаты которой представлены в таблице 14, и формируются логические выражения для функций возбуждения.

Таблица 14 — Прямая структурная таблица переходов и выходов автомата модели Мура на D-триггерах

bm	K(am)	bs	K(bs)	X(bm,bs)	Y(bm,bs)	F(bm,bs)
b 0	0000	b0	0000	¬x0	~	-
b0	0000	b1	1010	x0	y0y2y3	D3D1
b1	1010	b2	0101	1	убу9	D2D0
b2	0101	b3	1000	¬x0	~	D3
02	0101	b4	0011	x0	y2	D1D0
b3	1000	b3	1000	¬x0	~	D3
US	1000	b4	0011	x0	y2	D1D0
		b5	0111	$\neg x1 \neg x2$	y8y9	D2D1D0
b4	0011	b13	0100	¬x1x2	y0y1	D2
		b14	1011	x1	y12	D3D1D0
		b6	0110	¬x3¬x4	y5y6	D2D1
b5	0111	b12	1001	x3	y11	D3D0
		b13	0100	¬x3x4	y0y1	D2
b6	0110	b7	1110	x5	у6	D3D2D1
		b8	1100	¬x5	y4	D3D2

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

ТПЖА 090301.04.686

Продолжение таблицы 14.

b7	1110	b8	1100	1	y4	D3D2
		b6	0110	¬x6	у5у6	D2D1
		b 9	0001	x6x7¬x8¬x9	~	D0
b8	1100	b10	0010	x6x7¬x8x9	y7	D1
		b11	1101	x6¬x7	y10	D3D2D0
		b13	0100	x6x7x8	y0y1	D2
1-0	0001	b9	0001	¬x9	~	D0
b9	0001	b10	0010	x9	у7	D1
b10	0010	b0	0000	1	~	-
b11	0001	b9	0001	¬x3¬x9	~	D0
		b10	0010	¬x3x9	у7	D1
		b12	1001	x3	y11	D3D0
b12	1001	b0	0000	1	~	-
h12	0100	b9	0001	¬x9	~	D0
b13	0100	b10	0010	x9	у7	D1
b14	1011	b0	0000	1	~	-

Логические выражения для каждой функции возбуждения D-триггера получают по таблице, как конъюнкции соответствующих исходных состояний $a_{\rm m}$ и входных сигналов, которые объединены знаками дизъюнкции для всех строк, содержащих данную функцию возбуждения:

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Инв. №

 $D3 = b0x0 \text{ v } b2\neg x0 \text{ v } b3\neg x0 \text{ v } b4x1 \text{ v } b5x3 \text{ v } b6x5 \text{ v } b6\neg x5 \text{ v } b7 \text{ v } b8x6\neg x7$ v b11x3 Аналогично составляются логические выражения для функций выходов: y12 = b4x1y11 = b5x3 v b11x3 $y10 = b8x6 \neg x7$ $y9 = b1 \ v \ b4 \ \neg x1 \neg x2$ $y8 = b4 \neg x1 \neg x2$ $y7 = b8x6x7 \neg x8x9 \ v \ b9x9 \ v \ b11 \neg x3x9 \ v \ b13x9$ $y6 = b1 \ v \ b5 \neg x3 \neg x4 \ v \ b6x5 \ v \ b8 \neg x6$ $y5 = b5 \neg x3 \neg x4 \ v \ b8 \neg x6$ $y4 = b6 \neg x5 \ v \ b7$ y3 = b0x0y2 = b0x0 v b2x0 v b3x0 $y1 = b4 \neg x1x2 \ v \ b5 \neg x3x4 \ v \ b8x6x7x8$ $y0 = b0x0 \text{ v } b4 \neg x1x2 \text{ v } b8x6x7x8$ После выделения общих частей в логических выражениях и некоторого упрощения получаем ДЛЯ построения ИХ логические уравнения функциональной схемы управляющего автомата: y12 = ny11 = i v w

 $D0 = b1 \ v \ b2x0 \ v \ b3x0 \ v \ b4\neg x1\neg x2 \ v \ b4x1 \ v \ b5x3 \ v \ b8x6x7\neg x8\neg x9 \ v$

 $D1 = b0x0 \text{ v } b2x0 \text{ v } b3x0 \text{ v } b4\neg x1\neg x2 \text{ v } b4x1 \text{ v } b5\neg x3\neg x4 \text{ v } b6x5 \text{ v } b8\neg x6$

 $D2 = b1 \ v \ b4 \neg x1 \neg x2 \ v \ b4 \neg x1x2 \ v \ b5 \neg x3 \neg x4 \ v \ b5 \neg x3x4 \ v \ b6x5 \ v \ b6 \neg x5 \ v$

b8x6¬x7 v b9¬x9 v b11¬x3¬x9 v b11x3 v b13¬x9

 $v b8x6x7 \neg x8x9 v b9x9 v b11 \neg x3x9 v b13x9$

b7 v b8¬x6 v b8x6¬x7 v b8x6x7x8

Подп.

Дата

№ докум.

Подп. и дата

Инв.

(0)

(2)

y10 = h	(0)
y9 = b1 v b	(2)
y8 = b	(0)
y7 = f v s v t v q	(4)
y6 = b1 v d v b6x5 v k	(6)
y5 = d v k	(2)
$y4 = b6 \neg x5 \ v \ b7$	(4)
y3 = 1	(0)
y2 = 1 v m v p	(3)
$y1 = c v b5 \neg x3x4 v g$	(6)
y0 = 1 v c v g	(3)
$b = b4\neg x1\neg x2$	(3)
$c = b4 \neg x1x2$	(3)
$d = b5 \neg x3 \neg x4$	(3)
$f = b8x6x7 \neg x8x9$	(5)
g = b8x6x7x8	(4)
$h = b8x6\neg x7$	(3)
$k = b8 \neg x6$	(2)
1 = b0x0	(2)
m = b2x0	(2)
n = b4x1	(2)
p = b3x0	(2)
s = b9x9	(2)
$t = b11 \neg x3x9$	(3)
w = b11x3	(2)
j = b5x3	(2)
q = b13x9	(2)

№ докум.

Подп.

ТПЖА 090301.04.686

55

 $D0 = b1 \text{ v m v p v b v n v j v } b8x6x7\neg x8\neg x9 \text{ v h v } b9\neg x9 \text{ v } b11\neg x3\neg x9 \text{ v w}$

$$v b13 \neg x9 \tag{24}$$

$$D1 = 1 v m v p v b v d v b6x5 v k v f v s v t v q$$
 (14)

$$D2 = b1 \ v \ b4 \neg x1 \ v \ b5 \neg x3 \ v \ b6 \ v \ b7 \ v \ k \ v \ h \ v \ g \tag{12}$$

$$D3 = 1 \text{ v } b2 \neg x0 \text{ v } b3 \neg x0 \text{ v } n \text{ v } j \text{ v } b6 \text{ v } b7 \text{ v } h \text{ v } w$$
(13)

Инверторы:
$$\neg x1$$
, $\neg x2$, $\neg x3$, $\neg x4$, $\neg x5$, $\neg x6$, $\neg x7$ (7)

Цена комбинационной схемы по Квайну автомата по модели Мура при использовании графа, построенного на основе ГСА, который представлен в приложении Д, с использованием в качестве элементов памяти 4 D-триггеров:

$$\Sigma = KC + ИНВ + ЭП + НУ + ДШ = 137+7+12+0+4=160$$

Схема формирования начальной установки на D-триггерах представлена на рисунке 6.

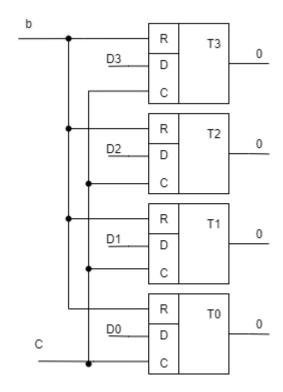


Рисунок 6 – Схема формирования начальной установки на D-триггерах

Цена по Квайну автомата модели Мура на D-триггерах получилась больше, чем цена по Квайну автомата модели Мили на D- триггерах. Отсюда

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 090301.04.686

можно сделать вывод, что цена по Квайну автомата модели Мура на RSтриггерах не будет минимальной.

11 Построение схемы управляющего микропрограммного автомата

Наименьшей ценой по Квайну обладает модель автомата модели Мили на счетчике, она равна 104, поэтому микропрограммный автомат будет строиться для этой модели. В приложении Ж приведена функциональная схема проектируемого управляющего автомата, выполняющего операцию деления чисел в двоичной системе счисления с плавающей запятой в прямом порядками первым способом с восстановлением остатков с использованием дополнительного кода при вычитании мантисс. Функциональная схема построена в основном логическом базисе «И, ИЛИ, НЕ» в полном соответствии с приведенной для модели Мили системой логических уравнений для функций возбуждения элемента памяти и функций получения выходных сигналов.

е Подп. и дата Взам. инв. Инв. № Подп. и дата

Дата

Подп.

№ докум.

Писп

Заключение

В ходе курсового проекта был синтезирован автомат, выполняющий деление вторым способом в двоичной системе счисления с плавающей запятой с характеристиками с использованием дополнительного кода при вычитании без восстановления остатков в основном логическом базисе. Управляющий автомат был синтезирован по модели Мили с использованием 4-разрядного счетчика в качестве элемента памяти, так как цена по Квайну данного автомата получилась наименьшей и равной 104. Автомат, полученный в ходе выполнения курсового проекта, задан множеством внутренних состояний а0–а9, множеством входных сигналов х0–х9, множеством выходных сигналов у0–у12, функциями переходов и выходов, заданной в таблице 12, начальным состоянием а0.

Подп. и дата			
Инв. №			
Взам. инв.			
Подп. и дата			
48. N <u>o</u>	$\overline{\Box}$	ТПЖА 090301.04.686	Лист

Изм Лист № докум.

Подп.

Перечень сокращений
ДК – дополнительный код
ПК – прямой код
ГСА – граф-схема алгоритма
УА – управляющий автомат
OA – операционный автомат
МПА – микропрограммный автомат
$\Theta\Pi$ – элемент памяти
ПРС – переполнение разрядной сетки
ПМР – потеря младших разрядов
Вр. ПМР – временная потеря младших разрядов
Ист. ПМР – истинная потеря младших разрядов
ДНН – деление на ноль

Инв. №

№ докум.

Подп.

Дата

Приложение А

(справочное)

Библиографический список

- 1. Мельцов, В.Ю. Синтез микропрограммных управляющих автоматов. Учебное пособие [Текст] / Мельцов, В. Ю., Фадеева, Т.Р. Киров: Вятский государственный технический университет, 2000. 69с.
- 2. Мельцов, В.Ю. Применение САПР Quartus для синтеза абстрактных и структурных автоматов. Учебное пособие [Текст] Киров: ГОУ ВПО ВятГУ, 2011. 86с.
- 3. Фадеева, Т.Р. Арифметические основы ЭВМ. Методические указания к курсовой работе [Текст] / Фадеева, Т.Р., Матвеева, Л.И., Долженкова, М.Л. Киров, 2007. 80c

