

Sammanfattning av SF1681 Linjär algebra, fortsättningskurs

Yashar Honarmandi
yasharh@kth.se

28 december 2018

Sammanfattning

Detta är en sammanfattning av SF1681 Linjär algebra, fortsättningskurs. Den innehåller förklaringar av centrala begrepp, definitioner och satser som täcks i kursen.

Innehåll

1	Vektorrum	1
1.1	Definitioner	1
1.2	Satser	2
2	Avbildningar	2
2.1	Definitioner	2
2.2	Satser	3
3	Eigenvärden och olika polynom	4
3.1	Definitioner	4
3.2	Satser	4
4	Inreprodukt	6
4.1	Definitioner	6
4.2	Satser	8
5	Linjär rekursion	11
5.1	Definitioner	11
5.2	Satser	12
6	Singulärvärden	12
6.1	Definitioner	12
6.2	Satser	12
6.3	Algoritmer	12
7	Sannolikhet	12
7.1	Definitioner	12
7.2	Satser	12
8	Multilinjär algebra	14
8.1	Definitioner	14
8.2	Satser	14
9	Yttre algebra	15
9.1	Definitioner	15
9.2	Satser	16
10	Kroppsutvidning	16
10.1	Definitioner	16
10.2	Satser	16

1 Vektorrum

1.1 Definitioner

Kroppar En kropp är en mängd k med två binära operationer $+$ och \cdot och två speciella element 0 och 1 som uppfyller

- k är en abelsk grupp under $+$ med 0 som identitet.
- $a \cdot (b \cdot c) = (a \cdot b) \cdot c \quad \forall a, b, c \in k.$
- k är en abelsk grupp under \cdot med 1 som identitet.
- för alla $a \neq 0$ i k finns det ett $b \in k$ så att $a \cdot b = 1$.
- $(a + b) \cdot c = a \cdot c + b \cdot c \quad \forall a, b, c \in k.$

\cdot kommer ej skrivas ut efter detta.

Vektorrum Ett vektorrum är en mängd V med en operation $+$ så att den definierar en abelsk grupp. Till vektorrummet hör även en kropp k med skalärer och en operation \cdot med skalären som uppfyller

- $c(x + y) = cx + cy, \quad c \in \mathbb{R}, \quad x, y \in V.$
- $(c + d)x = cx + dx, \quad c, d \in \mathbb{R}.$
- $c(dx) = (cd)x.$
- $1x = x.$

Delrum En delmängd V av ett vektorrum är ett delrum om

- $0 \in V$, där 0 är nollelementet.
- $x, y \in V \implies x + y \in V.$
- $cx \in V$ för alla $c \in \mathbb{R}.$

Yttre direkt summa Den yttre direkte summan av två vektorrum definieras som

$$V \oplus W = \{(x, y), x \in V, y \in W\}.$$

Inre direkt summa Vi definierar den inre direkta summan

$$V = \bigoplus_{i=0}^{\infty} V_i = \left\{ \sum_{i=0}^{\infty} a_i, a_i \in V_i \right\}$$

som ett vektorrum så att om $v \in V$ är linjärkombinationen av element från alla V_i unik.

Kvotrum Om $W \subseteq V$ är delrum, definieras

$$\frac{V}{W} = \{x + W, x \in V\},$$

där vi har använt summan

$$x + W = \{x + y, y \in W\}.$$

Dessa kallas för sidoklasser.

Operationer på sidoklasser Till sidoklasser hör operationer

$$\begin{aligned}(x + W) + (y + W) &= x + y + W, \\ a(x + W) &= (ax) + W.\end{aligned}$$

Linjärt oberoende mängder $S = \{x_1, \dots, x_n\}$ är en linjärt oberoende mängd om

$$\sum a_i x_i = 0 \implies a_i = 0 \forall i.$$

Linjärt hölje Det linjära höljet $\text{Span}(S)$ av mängden S är

- mängden av alla linjärkombinationer av vektorer i S .
- det minsta delrummet som innehåller S .
- $\bigcap_{S \subset W} W$.
- $\sum_{x \in S} \text{Span}(x)$.

Bas En bas B för vektorrummet W är en linjärt oberoende mängd så att $V = \text{Span}(B)$, dvs. att alla vektorer i V är linjärkombinationer av vektorer i B på ett unikt sätt.

Duala rum För ett vektorrum V över kroppen k är duala rummet V^* mängden av alla linjära former på V , dvs. alla linjära avbildningar $V \rightarrow k$.

Dual bas Givet en bas $\{e_i\}_{i \in I}$ för V , definieras basen $\{e_i^*\}_{i \in I}$ för V^* som de linjära formarna som uppfyller

$$e_i^*(e_j) = \delta_{ij}.$$

1.2 Satser

Operationer på sidoklasser Operationer på sidoklasser är väldefinierade.

Bevis Vi vill visa att operationer på sidoklasser ger någonting som är entydigt.

Antag att $(a + W) + (b + W) = a + b + W = a' + b' + W$. Detta implicerar att $(a' + b') - (a + b) \in W$, och varje sida är därmed ekvivalenta sidoklasser.

Antag att $a(b + W) = ab + W = ab' + W, a \in k, a \neq 0$. Detta implicerar $a(b' - b) \in W$, och därmed är $b' + W$ och $b + W$ ekvivalenta sidoklasser.

2 Avbildningar

2.1 Definitioner

Isomorfi En isomorfi är en bijektiv avbildning mellan vektorrum.

Linjära avbildningar En avbildning T är linjär om

$$\begin{aligned} T(x + y) &= T(x) + T(y), \\ T(cx) &= cT(x), c \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

Vi säger att T respekterar eller bevarar strukturen som vektorrum.

Matriser för linjära avbildningar Om $B = \{x_i\}_{i \in I}$ är en bas för V och $D = \{y_j\}_{j \in J}$ är en bas för W definieras matrisen för $L : V \rightarrow W$ i de givna baserna genom

$$L(x_i) = \sum_{j \in J} a_{ji} y_j.$$

Linjära kombinationer är per definition ändliga, och därmed summeras det över ett ändligt antal termer även om I är oändlig.

Analytiska funktioner av operatorer En analytisk funktion av en operator L definieras som

$$f(L) = \sum a_i L^i.$$

Matrisnorm Normen av en matris definieras som

$$\|A\| = \sup_{\|x\|=1} \|Ax\|.$$

Nilpotenta operatorer En operator L är nilpotent om $L^n = 0$ för något n .

2.2 Satser

Basbyte Låt L vara en avbildning från V till W . Låt $L_{B,D}$ vara en avbildning mellan vektorrum från basen B i definitionsområdet till D i målmängden, och låt $P_{A,B}$ vara avbildningen som byter bas från A till B i samma vektorrum. Då gäller det att

$$L_{B,D} = P_{D',D} L_{B',D'} P_{B,B'}$$

Bevis Kommutativt diagram

Koordinatavbildning Låt $B = \{x_i\}_{i \in I}$ vara en bas för vektorrummet V . Detta ger en isomorfi

$$V \rightarrow k^I \equiv \bigoplus_{i \in I} k,$$
$$x = \sum a_i x_i \rightarrow \{a_i\}_{i \in I}.$$

Bevis Avbildningen

$$\{a_i\}_{i \in I} \rightarrow \sum a_i x_i$$

ger en avbildning $k^I \rightarrow V$ som är injektiv eftersom B är linjärt oberoende och surjektiv eftersom B spänner upp V . Eftersom denna avbildningen är bijektiv, måste även den inversa avbildningen vara bijektiv.

Kärna och injektivitet En linjär avbildning är injektiv om och endast om $\ker(L) = \{0\}$.

Bevis Antag att L är injektiv. Det gäller att

$$L(x) = L(y) \implies L(x - y) = 0 \implies x - y \in \ker(L).$$

Alltså kan alla element i kärnan skrivas som differansen av två element som ej nödvändigtvis är i kärnan. Eftersom L är injektiv, är $x - y = 0$, och kärnan innehåller endast 0.

Antag nu att $\ker(L) = \{0\}$. Detta ger

$$L(x) = L(y) \implies L(x - y) = 0 \implies x - y = 0,$$

och beviset är klart.

Kvotavbildning Om $W \subseteq V$ är ett delrum, ger $x \rightarrow x + W$ en linjär kvotavbildning från V till $\frac{V}{W}$.

Bevis Vi har

$$x + y \rightarrow x + y + W = x + W + y + W,$$
$$ax \rightarrow ax + W = a(x + W),$$

och beviset är klart.

Isomorfisatsen

$$\operatorname{Im}(L) \cong \frac{V}{\ker(L)}$$

Bevis Avbildningen $\Phi(x + \ker(L)) = L(x)$ ger en väldefinierad avbildning från $\frac{V}{\ker(L)}$ till $\text{Im}(L)$ eftersom $x + \ker(L) = y + \ker(L)$ implicerar $L(x) = L(y)$ ty L är linjär. Φ är injektiv eftersom $\ker(\Phi) = \{x + \ker(L) : L(x) = 0\} = \{\ker(L)\}$. Detta implicerar att om $\Phi(x + \ker(L)) = \Phi(y + \ker(L))$, är $x - y \in \ker(L)$, och de två är ekvivalenta sidoklasser. Φ är surjektiv eftersom $y = L(x)$ för något x ger $y = \Phi(x + \ker(L))$, och alltså finns det för alla $y \in \text{Im}(L)$ ett x så att $y = \Phi(x + \ker(L))$.

Dimensionssatsen Om V är ändligdimensionellt är $\text{rank } L + \dim(\ker(L)) = \dim(V)$.

Bevis

Faktorisering med kvotrum Om $U \subseteq \ker(L)$ finns det en unik avbildning $\Phi : \frac{V}{U} \rightarrow W$ sådan att $L = \Phi \circ \Psi$.

Bevis Definiera $\Phi(x + U) = L(x)$.

Norm av potenser av matriser

$$\|A^i\| \leq \|A\|^i$$

Bevis

Konvergens av funktioner av matriser En funktion f av en matris konvergerar om

$$f(\|A\|) = \sum a_i \|A\|^i$$

konvergerar.

3 Egenvärden och olika polynom

3.1 Definitioner

Egenvektorer x är en egenvektor till L om det finns ett $\lambda \in k$ så att

$$Lx = \lambda x.$$

λ kallas det motsvarande egenvärdet.

Karakteristiskt polynom Om V är ändligdimensionellt ges det karakteristiska polynomet av

$$p_L(x) = \det(xI - L) \in k[x],$$

där I är identitetsavbildningen.

Minimalpolynom Om A är en matris, är minimalpolynomet $q_A(x) \in k[x]$ det moniska polynomet av lägst grad så att $q_A(A) = 0$.

Diagonaliserbarhet En operator är diagonaliserbar om det finns en bas så att operatorns matris i den basen är diagonal.

Samtidig diagonaliserbarhet Två operatorer L_1 och L_2 är samtidigt diagonaliserbara om båda är diagonaliserbara och det finns en gemensam bas av egenvektorer.

Konjugerade matriser Två matriser A och B är konjugerade om det finns en matris P så att

$$A = PBP^1.$$

3.2 Satser

Karakteristiska polynom och egenvärden Om λ är ett egenvärde till L så är $p_L(\lambda) = 0$.

Bevis Kärnan till avbildningen $A - \lambda I$ är icke-trivial i detta fallet.

Existens av minimalpolynom Om V är ändligdimensionellt, har L ett karakteristiskt polynom.

Bevis Betrakta matrisen A för L i någon bas. Det gäller att mängden $\{A^0, A^1, \dots, A^{n^2}\}$ är linjärt beroende, och därmed finns det koefficienter a_0, \dots, a_n så att

$$\sum a_i A^i = 0.$$

Cayley-Hamiltons sats $p_L(L) = 0$.

Bevis Om matrisen för L är diagonal så är det uppenbart, ty

$$A^i = \begin{bmatrix} \lambda_1 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \lambda_n \end{bmatrix} \implies p_A(A) = \begin{bmatrix} p_A(\lambda_1) & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & p_A(\lambda_n) \end{bmatrix}.$$

I övrigt oklart.

Korollar q_L är en faktor i p_L .

Bevis Följer av fundamentalsatser i algebra.

Multipliciteter och diagonaliserbarhet Om L är diagonaliserbar, är den geometriska multipliciteten lika med den algebraiska multipliciteten för alla L 's egenvärden.

Bevis

Konjugering med övertriangulära matriser Alla matriser är konjugerade med en övertriangulär matris med matrisens egenvärden på diagonalen.

Bevis

Samtidig diagonaliserbarhet och kommutativitet Låt V vara ett ändligdimensionellt vektorrum och L_1, L_2 två operatorer på detta. Då går det att samtidigt diagonalisera L_1 och L_2 om de kommuterar.

Bevis

Kommutativitet och egenrum Låt L_1 och L_2 kommutera och E_1 vara egenrum till L_1 . Då är $L_2(E_1) \subset E_1$.

Bevis Låt $x \in E_1$. Då är

$$L_1(L_2(x)) = L_2(\lambda x) = \lambda L_2(x),$$

och beviset är klart.

Nilpotens och blockdiagonalitet Om L är nilpotent finns det en bas för V så att matrisen för L blir blockdiagonal, där varje block är på formen

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & \dots & 0 \end{bmatrix}.$$

Bevis Här kommer endast en bevisidé presenteras.

Det finns ett s så att $L^s = 0$ och $L^{s-1} \neq 0$. Vi väljer då ett delrum W_s så att

$$V = \ker(L^s) = W_s \oplus \ker(L^{s-1}).$$

Vi väljer vidare $W_{s-1} \subseteq \ker(L^{s-1})$ så att

$$\ker(L^{s-1}) = W_{s-1} \oplus L(W_s) \oplus \ker(L^{s-2}).$$

Detta går eftersom $L(W_s) \subseteq \ker(L^{s-2})$ och $L(W_s) \cap \ker(L^{s-2}) = \{0\}$. Upprepa prosedyren tills man får

$$\ker(L) = \bigoplus_{i=0}^{s-1} L^i(W_{i+1}).$$

Välj nu baser för alla W_i och bilderna av alla potenser av L . Dessa bildar en bas för V . Med en lämplig ordning på basen fås $\dim(W_i)$ block på formen ovan i matrisen, varje med storlek $i \times i$.

Jordans normalform Om en operator har karakteristiskt polynom

$$p_L(x) = \prod (x - \lambda_i),$$

finns det en bas så att matrisen för L är på formen

$$\begin{bmatrix} \Lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \Lambda_2 & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & \Lambda_i \end{bmatrix},$$

med

$$\Lambda_i = \begin{bmatrix} \lambda_i & 1 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_i & \dots & \vdots \\ \vdots & \dots & \ddots & 1 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_i \end{bmatrix}.$$

En sådan matris är på Jordans normalform. Vi noterar att $\Lambda_i = \lambda_i I + N$, där N är nilpotent.

Bevis

4 Inreprodukt

4.1 Definitioner

Inreprodukt över \mathbb{R} En inreprodukt $\langle x|y \rangle$ på ett vektorrum V över \mathbb{R} är en avbildning $V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ som är

- bilinjär, dvs.
 - $\langle x + y|z \rangle = \langle x|z \rangle + \langle y|z \rangle$.
 - $\langle ax|y \rangle = a \langle x|y \rangle$.
 - $\langle x|y + z \rangle = \langle x|y \rangle + \langle x|z \rangle$.
 - $\langle x|ay \rangle = a \langle x|y \rangle$.
- symmetrisk, dvs. $\langle x|y \rangle = \langle y|x \rangle$.
- positivt definit, dvs. $\langle x|x \rangle > 0$ om $x \neq 0$.

Inreprodukt över \mathbb{C} En inreprodukt $\langle x|y \rangle$ på ett vektorrum V över \mathbb{C} är en avbildning $V \times V \rightarrow \mathbb{C}$ som är

- seskvilinjär, dvs. bilinjär, men $\langle ax|y \rangle = a^* \langle x|y \rangle$.
- konjugatsymmetrisk, dvs. $\langle x|y \rangle = \langle y|x \rangle^*$.
- positivt definit, dvs. $\langle x|x \rangle > 0$ om $x \neq 0$. Notera att detta och konjugatsymmetrin implicerar att $\langle x|x \rangle$ har ingen imaginärdel.

Metrik Låt $x = \sum x_i e_i, y = \sum y_i e_i$ och $B = \{e_i\}_{i \in I}$ vara en bas för vektorrummet V som x och y är i. Vi definierar en matris som beskriver inreprodukten genom

$$\langle x|y \rangle = \sum a_{ij} x_i^* y_j = (x^*)^T A y,$$

där $A_{ij} = \langle e_i|e_j \rangle$. A kallas för metriken.

Hermiteiska matriser Låt A vara en matris. Om A uppfyller

$$A = (A^*)^T,$$

sågs den vara konjugatsymmetrisk eller Hermiteisk.

Norm Normen eller längden av en vektor definieras som

$$|x| = \sqrt{\langle x|x \rangle}.$$

Vinkel Vinkeln θ mellan två vektorer definieras som

$$\cos \theta = \frac{\langle x|x \rangle}{|x||y|}.$$

Ortogonalitet x och y är ortogonala om

$$\langle x|y \rangle = 0.$$

Ortogonalt komplement Om $W \subseteq V$ är ett delrum så finns det ett ortogonalt komplement

$$W^\perp = \{x \in V : \langle x|y \rangle = 0 \forall y \in W\} \subseteq V.$$

Projektion Låt V vara ett delrum med bas $B = \{e_i\}_{i=0}^n$. Då definieras projektionen som

$$\text{proj}_V(x) = \sum_{i=0}^n \frac{\langle x|e_i \rangle}{\|e_i\|^2} e_i.$$

Adjungerade operatorer På ett inreproduktrum V är L^\dagger den adjungerade operatorn till L om

$$\langle L^\dagger(x)|y \rangle = \langle x|L(y) \rangle \quad \forall x, y \in V.$$

Om $L : V \rightarrow W$ definieras den adjungerade operatorn som $L^\dagger : W \rightarrow V$ som uppfyller

$$\langle y|L(x) \rangle = \langle x|L^\dagger(y) \rangle \quad \forall x \in V, y \in W.$$

Självadjungerade operatorer På ett inreproduktrum V är L självadjungerad om

$$\langle L(x)|y \rangle = \langle x|L(y) \rangle \quad \forall x, y \in V.$$

Matrisen för en sådan operator sägs vara Hermiteisk.

Cauchyföljder En Cauchyföljd är en följd som indexeras med naturliga talen och som uppfyller att för varje $\varepsilon > 0$ finns det ett N så att

$$i, j > N \implies \|x_i - x_j\| < \varepsilon.$$

Fullständiga rum Ett rum V är fullständigt om alla Cauchy-följder konvergerar.

Hilbertrum Ett Hilbertrum är ett inreproduktrum som är fullständigt.

ℓ^2 Vi definierar $\ell^2(\mathbb{C})$ som mängden av alla följder av tal i \mathbb{C} så att

$$\sum_{i=0}^N |a_i|^2$$

är begränsad, med inreprodukten

$$\langle A|B \rangle = \sum_{i=0}^N a_i^* b_i.$$

L^2 Vi definierar $L^2([0, 1], \mathbb{C})$ som mängden av alla komplexvärda funktioner på $[0, 1]$ med inreprodukt

$$\langle f|g \rangle = \int_0^1 f^*(t)g(t) dt.$$

Ortogonala och unitära operatorer En ortogonal operator över ett reellt vektorrum V är en inverterbar operator som uppfyller $\langle Lx|Ly \rangle = \langle x|y \rangle \forall x, y \in V$.

En unitär operator över ett komplext vektorrum V är en inverterbar operator som uppfyller $\langle Lx|Ly \rangle = \langle x|y \rangle \forall x, y \in V$.

4.2 Satser

Cauchy-Schwarz olikhet

$$|\langle x|y \rangle| \leq \|x\| \|y\|.$$

Bevis

Triangelolikheten

$$\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|.$$

Bevis

Krav på metriken Metriken är konjugatsymmetrisk.

Bevis Om metriken skall beskriva inreprodukten, måste den vara konjugatsymmetrisk. Detta ger

$$(x^*)^T A y = ((y^*)^T A x)^* = y^T A^* x^*.$$

Transponering av högersidan ger

$$(x^*)^T A y = (x^*)^T (A^*)^T y,$$

och därmed uppfylls konjugatsymmetrin om

$$A = (A^*)^T.$$

Ortogonal komplement och vektorrum Om V är ett ändligdimensionellt vektorrum, är

$$W = W \oplus W^\perp.$$

Bevis Det gäller att

$$W \cap W^\perp = \{0\}.$$

Inreprodukt och minsta norm Låt e_1, \dots, e_N vara ortonormala basvektorer i inreproduktrummet V , och låt

$$V_N = \left\{ \sum_{i=1}^N a_i e_i \right\}.$$

Då ges

$$\inf_{\Phi \in V_N} \|u - \Phi\|$$

av

$$\Phi = \sum_{i=1}^N \langle u | e_i \rangle e_i.$$

Bevis

Bra och dualrum Om V är ett inreproduktum, definierar båd $x \rightarrow \langle x |$ och $x \rightarrow \langle x^* |$ en injektiv avbildning $V \rightarrow V^*$. Om V är ändligdimensionellt, är detta dessutom en isomorfi.

Bevis

Inreproduktrum och ortogonal bas Ett ändligdimensionellt vektorrum har en ortogonal bas.

Bevis

Gram-Schmidts metod Låt V vara ett vektorrum med ändlig dimension eller en uppräknelig bas $B = \{x_i\}_{i=0}^n$. Då bildar vektorerna

$$e_i = x_i - \sum_{j=0}^{i-1} \frac{\langle e_j | x_i \rangle}{\|e_j\|^2} e_j$$

en ortogonal bas för V .

Bevis

Matrisen för en adjungerad operator Låt L beskrivas av matrisen A i någon ortonormal bas. Då beskrivs L^\dagger av matrisen $(A^T)^*$, även om operatoren är mellan två olika vektorrum.

Bevis Vi har

$$L(e_i) = \sum_j a_{ij} e_j,$$

vilket ger

$$\langle e_i | L(e_j) \rangle = \left\langle e_i \left| \sum_k a_{jk} e_k \right. \right\rangle = \sum_k \langle e_i | a_{jk} e_k \rangle = \sum_k a_{jk} \langle e_i | e_k \rangle = \sum_k a_{jk} \delta_{ik} = a_{ji}.$$

Om B är matrisen för L^\dagger , så vi nu att dens komponenter kan skrivas som $b_{ji} = \langle e_i | L^\dagger(e_j) \rangle$. Vi utvecklar detta och får

$$b_{ji} = \langle e_i | L^\dagger(e_j) \rangle = \left\langle L^\dagger(e_j) \left| e_i \right. \right\rangle^* = \langle e_j | L(e_i) \rangle^* = a_{ij}^*,$$

och därmed är beviset klart.

Eigenvärden för självadjungerade operatorer Självadjungerade operatorer har bara reella eigenvärden.

Bevis

$$\langle L(x)|x \rangle = \langle x|L(x) \rangle.$$

Detta kan utvecklas om x är en egenvektor för att ge

$$\lambda^* \langle x|x \rangle = \lambda \langle x|x \rangle,$$

och beviset är klart.

Diagonalisering av självadjungerade operatorer Alla självadjungerade operatorer på ändligdimensionella inreproduktrum kan diagonaliseras.

Bevis Vi gör induktion över $\dim(V)$.

Det är trivialt för dimension 1.

Annars, om vi har en egenvektor x motsvarande eigenvärdet λ , bilda $W = \text{Span}(x)$. Då har man $L(W) \subseteq W$. Vidare, om $y \in W^\perp$, har man

$$\langle x|y \rangle = 0 \implies \langle \lambda x|y \rangle = \langle L(x)|y \rangle = \langle x|L(y) \rangle = 0,$$

och $L(W^\perp) \subseteq W^\perp$. Man kan vidare bilda en bas för V med basen för W^\perp och x . Matrisen för L med avseende på denna basen är

$$\begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & X \end{bmatrix}.$$

Per induktion finns det då en ortogonal bas för W^\perp så att matrisen för L på W^\perp blir diagonal.

Ortogonal bas och självadjungerade operatorer Om L är en självadjungerad operator på ett ändligdimensionellt vektorrum V , finns det en ortogonal bas av egenvektorer till L .

Bevis

Självadjungerade operatorer och ortogonala egenvektorer Låt x vara en egenvektor till L med eigenvärdet λ och y vara en egenvektor med eigenvärde μ . Om $\lambda - \mu \neq 0$ är $\langle x|y \rangle = 0$.

Bevis

$$\langle L(x)|y \rangle = \langle x|L(y) \rangle.$$

Vi använder att x och y är egenvektorer och får

$$\lambda^* \langle x|y \rangle = \mu \langle x|y \rangle.$$

Enligt antagandet måste då $\langle x|y \rangle = 0$.

Längdbevarande operatorer För en operator L på ett reellt inreproduktrum V är följande ekvivalent:

- $\|Lx\| = \|x\| \forall x \in V$.
- $\langle x|y \rangle = \langle Lx|Ly \rangle \forall x, y \in V$.

Om vektorrummet är ändligdimensionellt, är påståenden även ekvivalenta med

- L avbildar ortonormala baser på ortonormala baser.

Bevis

Längdbevarande operatorer som bijektioner Längdbevarande operatorer på ändligdimensionella vektorrum är bijektiva.

Bevis Sådana operatorer är injektiva ty

$$\|Lx\| = 0 \implies x = 0.$$

De är surjektiva ty matrisen för avbildningen i någon bas måste ha linjärt oberoende kolumner för att vara injektiv. Detta implicerar att avbildningen är surjektiv.

Ortogonala grupper

- Mängden $O(V) = \{L : V \rightarrow V : L \text{ är ortogonal}\}$ är en grupp under sammansättning om V är ett reellt inreproduktum med en ortogonal bas.
- Mängden $O_n(V) = \{A \in M_n(\mathbb{R}) : A \text{ är ortogonal}\}$ är en grupp under matrismultiplikation.
- Mängden $O_n(V) = \{A \in M_n(\mathbb{R}) : \det(A) = 1, A \text{ är ortogonal}\}$ är en grupp under matrismultiplikation.

Satsen stämmer även för de komplexa motsvarigheterna.

Bevis

Eigenvärden och egenvektorer till ortogonala och unitära operatorer Om L är en unitär operator på ett ändligdimensionellt vektorrum, finns det en ortogonal bas av egenvektorer till L och alla eigenvärden till L har belopp 1.

Bevis Det finns (möjligtvis) minst ett eigenvärde λ . Välj en motsvarande egenvektor x . Detta ger

$$\|x\| = \|Lx\| \implies |\lambda| = 1.$$

Låt nu $W = \text{Span}(x)$. Vi har att $L(W^\perp) \rightarrow W^\perp$ eftersom L bevarar inreprodukten. Detta ger (?) per induktion att det finns en bas för W^\perp av egenvektorer till L . Unionen av x och denna basen är därmed en bas för hela vektorrummet.

Exponentialavbildningen och Hermiteska operatorer Låt H vara Hermitesk. Då är e^{iH} unitär.

Bevis Eftersom H är Hermitesk, finns det en ortogonal bas av egenvektorer. I denna basen är matrisen för H en diagonalmatris. Därmed är matrisen för e^{iH} en diagonalmatris med $e^{i\lambda}$ på diagonalen, där λ är något eigenvärde. Alltså finns det en ortogonal bas av egenvektorer till e^{iH} , där varje eigenvärde har belopp 1, och e^{iH} är unitär.

5 Linjär rekursion

5.1 Definitioner

Linjär rekursion En linjär rekursion definieras av en följd $\{x_i\}_{i \geq 0}$ av element i ett vektorrum, där

$$x_i = \sum_{j=1}^n a_j x_{i-j}, i \geq n$$

där x_0, \dots, x_{n-1} är givna. Detta kan alternativt skrivas på matrisform som

$$y_i = \begin{bmatrix} x_i \\ \vdots \\ x_{i-n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1 & a_2 & \dots & a_n \\ 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & 1 & 0 \end{bmatrix} y_{i-1}.$$

Dessa matriserna kan ej diagonaliseras.

5.2 Satser

6 Singulärvärden

6.1 Definitioner

6.2 Satser

Möjlighet för singulärvärdesuppdelning Låt $L : V \rightarrow W$. Då kan man välja baser för V och W så att matrisen för L ges av

$$\begin{bmatrix} I & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

6.3 Algoritmer

Singulärvärdesuppdelning Låt $L : V \rightarrow W$. Vi vill hitta baser för V och W så att matrisen för L blir på formen

$$\begin{bmatrix} I & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Detta görs vid att

- välja en bas för $\ker(L)$.
- utvidga detta till en bas för V vid att lägga till vektorer i början av basen.
- välja en bas för W vid att utgå från avbildningarna av vektorerna i basen för V och lägga på vektorer.

Om V och W är inreproduktum och du vill välja en ON-bas för båda, kommer du få en diagonalmatris i stället för identitetsmatrisen.

7 Sannolikhet

7.1 Definitioner

Sannolikhetsmatriser En sannolikhetsmatris är en kvadratisk matris där alla element är positiva och summan i varje kolonn är 1.

Stokastiska processer En stokastisk process är en följd av stokastiska variabler.

Markovprocesser En Markovprocess är en stokastisk process som endast beror av förra steget i processen.

Om den stokastiska variabeln är på vektorform, kan rekursionen skrivas som

$$X_{n+1} = AX_n.$$

7.2 Satser

Eigenvärden till sannolikhetsmatriser 1 är alltid ett egenvärde till en sannolikhetsmatris.

Bevis Låt A vara en sannolikhetsmatris. Om $e = [1 \dots 1]^T$ är

$$e^T A = e^T$$

enligt definitionen, vilket implicerar

$$ATe = e.$$

Eftersom $\det(A - \lambda I) = \det(A^T - \lambda I)$ är beviset klart.

Perron-Frobenius' sats Om A är en reguljär sannolikhetsmatris, dvs. uppfyller att A^m för något m bara har positiva element, gäller följande:

- Det finns en egenvektor med egenvärde 1 så att alla element i denna är positiva.
- Den algebraiska och geometriska multipliciteten till egenvärdet 1 är båda lika med 1.
- Om λ är ett annat egenvärde är $|\lambda| < 1$.
- Alla andra egenvektorer har koordinater som summerar till 1.

Bevis Det finns ett $x \neq 0$ så att $Ax = x$. Vi bildar nu x^+ så att $x_i^+ = |x_i|$. Då kan vi skriva

$$\begin{aligned}x &= x_+ - x_-, \\x^+ &= x_+ + x_-\end{aligned}$$

Där x_+ och x_- innehåller de positiva respektive negativa elementen i x . Detta ger

$$\begin{aligned}Ax_+ &= A(x_+ - x_-) = x_+ - Ax_- \geq x_+, \\Ax_- &= A(x_+ - x_-) = Ax_+ - x_- \geq -x_-, \\Ax^+ &= A(x_+ + x_-) = Ax_+ + Ax_- \geq x^+\end{aligned}$$

där olikheterna jämför varje koordinat för sig. Vi inför igen vektorn $e^T = [1 \dots 1]$ och får

$$e^T x^+ \leq e^T Ax^+ = e^T x^+,$$

alltså måste dessa vara lika och $Ax^+ = x^+$, vilket bevisar första påståendet.

Antag vidare att det finns en annan egenvektor y motsvarande egenvärdet 1. Det finns då ett α så att vektorn $x^+ + \alpha y$ har en koordinat lika med 0. Detta ger (säkert) motsägelse enligt argumentet ovan eftersom $(x^+ + \alpha y)^+ > 0$, vilket bevisar andra påståendet.

Vi definierar vidare $A_\infty = x^+ e^T$ och får

$$A_\infty^2 = x^+ e^T x^+ e^T = x^+ e^T = A_\infty.$$

Om x^+ är normerad så att summan av elementen är lika med 1, ger detta

$$A_\infty^2 = x^+ e^T x^+ e^T = x^+ e^T = A_\infty.$$

Vi har vidare

$$\begin{aligned}AA_\infty &= Ax^+ e^T = x^+ e^T = A_\infty, \\A_\infty A &= x^+ e^T A = x^+ e^T = A_\infty.\end{aligned}$$

Vi antar att alla element i A är positiva, och därmed finns det ett $\varepsilon > 0$ så att $B = A - \varepsilon A_\infty$ också är en positiv matris. Vi har vidare

$$\begin{aligned}B^n &= \sum_{i=0}^n \binom{n}{i} (-\varepsilon)^i A_\infty^i A^{n-i} \\&= A^n + \sum_{i=1}^n \binom{n}{i} (-\varepsilon)^i A_\infty^i A^{n-i} \\&= A^n + \sum_{i=1}^n \binom{n}{i} (-\varepsilon)^i A_\infty \\&= A^n - A_\infty + \sum_{i=0}^n \binom{n}{i} (-\varepsilon)^i A_\infty \\&= A^n - A_\infty + (1 - \varepsilon)^n A_\infty.\end{aligned}$$

Det gäller att $\lim_{n \rightarrow \infty} B^n = 0$ eftersom kolumnerna i B nu summerar till något mindre än 1, vilket implicerar $\lim_{n \rightarrow \infty} A^n = A_\infty$. Betrakta vidare en egenvektor motsvarande egenvärdet λ . Eftersom $\lim_{n \rightarrow \infty} A^n$ existerar, existerar även $\lim_{n \rightarrow \infty} A^n y = \lim_{n \rightarrow \infty} \lambda^n y$. Detta är bara möjligt om $|\lambda| < 1$ eller $\lambda = 1$ ($|\lambda| = 1$ uppfylls ju bara om $\lambda = 1$, vilket redan har täckts).

8 Multilinjär algebra

Observera att Einsteinnotation kommer användas i denna del.

8.1 Definitioner

Tensorprodukt av vektorrum från produkter Tensorprodukten $V \otimes W$ av vektorrummen V och W definieras här som vektorrummet med bas $\{e_i \otimes f_j\}_{i \in I, j \in J}$ om $\{e_i\}_{i \in I}$ och $\{f_j\}_{j \in J}$ är baser för V respektive W .

Basbyten med tensorprodukt från produkter Vi utgår från definitionen av tensorprodukt ovan. Betrakta $V \otimes W$, med baser om $\{e_i\}_{i \in I}$ och $\{f_j\}_{j \in J}$ för V respektive W . Vid basbytet

$$e'_i = p_{ik}e_k, f'_j = q_{jl}f_l$$

ges basvektorerna för $V \otimes W$ av

$$e'_i \otimes f'_j = (p_{ik}e_k) \otimes (q_{jl}f_l).$$

Tensorprodukten definieras här som att det uppfyllar distributiva lagen, vilket ger

$$e'_i \otimes f'_j = p_{ik}q_{jl}e_k \otimes f_l.$$

Tensorprodukt av vektorrum från dualer Tensorprodukten $V \otimes W$ av vektorrummen V och W som verkar på av kroppen k definieras här som $\{L : V^* \times W^* \rightarrow k : L \text{ är bilinjär}\}$. Elementen $x \otimes y$ i $V \otimes W$ definieras som $x \otimes y(\phi, \psi) = \phi(x)\psi(y)$.

Spåravbildningen Givet universella egenskapen definierar vi $\text{Tr} : V^* \otimes V \rightarrow k$ som den avbildningen som kommer från evalueringsavbildningen $V^* \times V \rightarrow k, (\phi, x) \rightarrow \phi(x)$.

Symmetriska tensorer Delrummet av symmetriska tensorer definieras som

$$\text{Sym}^2(V) = \text{Span}(x \otimes x, x \in V).$$

Alternerande tensorer Delrummet av alternerande tensorer definieras som

$$\text{Alt}^2(V) = \text{Span}(x \otimes y - y \otimes x, x, y \in V).$$

8.2 Satser

Bas för tensorprodukt från dualer Om $B = \{e_1, \dots, e_n\}$ är en bas för V och $C = \{f_1, \dots, f_m\}$ är en bas för W ger $B \otimes C = \{e_i \otimes f_j\}_{i=1, j=1}^{m, n}$ en bas för $V \otimes W$.

Bevis Alla avbildningar i $V \otimes W$ bestäms entydigt av hur de verkar på (e_i^*, f_j^*) eftersom dessa är bilinjära. Låt $e_k \otimes f_l$ vara så att $e_k \otimes f_l(e_i^*, f_j^*) = \delta_{ki}\delta_{lj}$. Då kan en ny linjär avbildning f som uppfyller $f(e_i^*, f_j^*) = a_{ij}$ skrivas som

$$f = a_{kl}e_k \otimes f_l.$$

Eftersom f nu kan vara godtycklig, är beviset klart.

Homomorfisats Låt $\text{Hom}_k(V, W)$ vara mängden av alla linjära avbildningar från V till W . Då är $\text{Hom}_k(V, W) \cong V^* \otimes W$.

Bevis $V^* \otimes W$ har bas med element $e_i^* \otimes f_j$. Varje sådant element motsvarar en linjär avbildning $V \rightarrow W$ genom $L_{ij}(x) = e_i^*(x)f_j$.

Om V^* har dimension m och W dimension n , skulle man nu kunna ställa upp en matris för en godtycklig avbildning i $\text{Hom}_k(V, W)$. Denna skulle ha storlek $n \times m$. Matrisen för L_{ij} är av samma storlek, och har nollor i alla element förutom element (i, j) , som är en etta. Om matrisen för en godtycklig avbildning har element a_{ij} , kan denna avbildningen därmed skrivas som $a_{ji}L_{ij}$ (transponeringen kommer av att andra indexet i L_{ij} motsvarar element i basen för W , vilket motsvarar radindex i matrisen för avbildningen). Denna summan innehåller lika många termer som det är i basen för $V^* \otimes W$, och därmed är beviset klart.

Universella egenskapen Om $f : V \times W \rightarrow U$ är bilinjär finns en unik bilinjär avbildning $\phi : V \otimes W \rightarrow U$ så att $f = \psi \circ \phi$, där $\psi : V \times W \rightarrow U$, för alla $f : V \times W \rightarrow U$.

Bevis Avbildningen $\psi : V \times W \rightarrow U$, $(x, y) \mapsto \psi(x, y)$ är bilinjär. Om nu f är bilinjär kan vi definiera en bilinjär avbildning $\phi : V \otimes W \rightarrow U$ som $\phi(e_i \otimes f_j) = f(e_i, f_j)$, där e_i och f_j är i basen för V respektive W . Vi ser nu att $f = \psi \circ \phi$.

För att visa att ϕ är unik, anta att F uppfyller $F(e_i \otimes f_j) = f(e_i, f_j)$. Då är $\phi - F$ noll på hela basen för $V \otimes W$, och måste därmed vara noll som linjär avbildning.

Tensorprodukt som direkt summa Om $1 + 1 \neq 0$ i kroppen k som verkar på V är

$$V \otimes V = \text{Sym}^2(V) \oplus \text{Alt}^2(V).$$

Bevis Vi vill först visa att ett godtyckligt $x \otimes y$ kan skrivas som en linjär kombination av element från de två delrummen. Definiera $a = x + y$ och $b = x - y$. Detta ger

$$x \otimes y = \frac{a+b}{2} \otimes \frac{a-b}{2} = \frac{1}{4}(a \otimes a - a \otimes b + b \otimes a - b \otimes b).$$

Det är klart att de två termerna i mitten till sammans är från $\text{Alt}^2(V)$, medan den första och sista är från $\text{Sym}^2(V)$, vilket visar första delen av påståendet.

För att visa att linjärkombinationen är unik, visar vi att skärningen mellan delrummen endast är 0. Vi kan utveckla termerna från de olika delrummen och få

$$\begin{aligned} a \otimes a - b \otimes b &= (x+y) \otimes (x+y) - (x-y) \otimes (x-y) \\ &= x \otimes x + x \otimes y + y \otimes x + y \otimes y - x \otimes x + x \otimes y + y \otimes x - y \otimes y \\ &= (1+1)x \otimes y + (1+1)y \otimes x, \\ b \otimes a - a \otimes b &= (x-y) \otimes (x+y) - (x+y) \otimes (x-y) \\ &= x \otimes x + x \otimes y - y \otimes x - y \otimes y - x \otimes x + x \otimes y - y \otimes x + y \otimes y \\ &= (1+1)x \otimes y - (1+1)y \otimes x. \end{aligned}$$

Om $x \otimes y \in \text{Alt}^2(V)$ är termerna från $\text{Sym}^2(V)$ lika med noll, vilket medför $x \otimes y = -y \otimes x$, och om $x \otimes y \in \text{Sym}^2(V)$ är termerna från $\text{Alt}^2(V)$ lika med noll, vilket medför $x \otimes y = y \otimes x$. Om båda dessa skall uppfyllas samtidigt, måste $x \otimes y = 0$. Därmed är beviset klart.

9 Yttre algebra

9.1 Definitioner

Yttre algebran Låt V vara ett vektorrum med bas $\{e_i\}_{i=1}^n$. Den yttre algebran på V , betecknad $\bigwedge V$, är vektorrummet vars bas ges av $\{e_S\}$, där S är alla delmängder av indexmängden. Vi skriver även $e_{\{i,j\}} = e_i \wedge e_j$.

Delrum av yttre algebran Delrummet $\bigwedge^l V$ av yttre algebran på V definieras som delrummet vars basvektorer ges av $\{e_S : S \text{ har } l \text{ element}\}$.

\wedge -produkten \wedge -produkten definieras som en bilinjär avbildning

$$\begin{aligned} \wedge : \bigwedge^i V \times \bigwedge^j V &\rightarrow \bigwedge^{i+j} V, \\ e_{S_1} \wedge e_{S_2} &= \begin{cases} (-1)^{m(S_1, S_2)} e_{S_1 \cup S_2}, & S_1 \cap S_2 = \emptyset, \\ 0, & \text{annars,} \end{cases} \end{aligned}$$

där $m(S_1, S_2)$ är antal element i mängden $\{(i, j) : i > j, i \in S_1, j \in S_2\}$. I normala termer motsvarar detta att man ställer upp alla element i S_1 och S_2 på en linje och räknar antalet gånger man måste byta plats på två angränsande element för att alla element skall stå i växande ordning.

9.2 Satser

Yttre algebran som direkt summa

$$\bigwedge V = \bigoplus_{i=0}^n \bigwedge^i V$$

Bevis Att alla element i $\bigwedge V$ kan skrivas som en linjärkombination av element från $\bigwedge^i V$ följer av definitionen av yttre algebran. Vi ser även att om $e_S \in \bigwedge^i V, e_T \in \bigwedge^j V, i \neq j$ kan de två omöjligt vara lika eftersom S och T har olika antal element. Eftersom de två delrummen ej delar baselement, måste $\bigwedge^i V \cap \bigwedge^j V = \{0\}$ om $i \neq j$, och beviset är klart.

Dimension för yttre algebran Låt V ha dimension n . Då har $\bigwedge V$ dimension 2^n .

Bevis Med förra satsen vet vi att $\dim(\bigwedge V) = \sum_{i=0}^n \dim(\bigwedge^i V)$.

Betrakta nu $\bigwedge^i V$. Att konstruera en bas för detta delrummet motsvarar att hitta alla delmängder av mängden av naturliga tal upp till n med i element, där ordningen inte spelar roll. Detta kan göras på $\binom{n}{i}$ olika sätt, och därmed är $\dim(\bigwedge^i V) = \binom{n}{i}$. Detta ger vidare

$$\begin{aligned} \dim(\bigwedge V) &= \sum_{i=0}^n \binom{n}{i} \\ &= (1+1)^n, \end{aligned}$$

och beviset är klart.

10 Kroppsutvidning

10.1 Definitioner

Heltal modulo p Låt p vara ett primtal. Då är heltalen modulo p , betecknad \mathbb{Z}_p , en kropp med alla operationer modulo p . Mer specifikt ger alla operationer det positiva ttalet som fås när alla positiva heltalsmultipler av p subtraheras bort från resultatet.

10.2 Satser

Delkroppar och isomorfi Om K är en kropp så innehåller K en delkropp som är isomorf med \mathbb{Q} eller \mathbb{Z}_p för något primtal modulo p .

Bevis Addera en och en etta i taget. Om detta fortsätter med nya värden hela tiden fås isomorfi med \mathbb{Q} . Annars finns det ett n så att $1+\dots+1=0$, där det summeras n ettor. Om $n=km$ är $(1+\dots+1)_m(1+\dots+1)_k=0$, där subskriptet indikerar hur många termer som finns i parenteserna. Om n är det minsta sådana talet, måste n då vara ett primtal. Därav följer isomorfin med \mathbb{Z}_n .

Korollar För en ändlig kropp är primärkroppen alltid \mathbb{Z}_p för något primtal p .

Bevis

Delkroppar och vektorrum Om $k \subseteq K$ är en delkropp av K är K ett vektorrum över k .

Bevis

Korollar En ändlig kropp har p^n element för något primtal p och positivt n .

Bevis Kroppen är isomorf med

- Om en operator A har irreducibelt minimalpolynom av grad n över \mathbb{Z}_p så är $K = \{p(A) : p(x) \in \mathbb{Z}_p[x]\}$ en kropp med p^n element.

