

گزارش تمرین ۳ هوش محاسباتی

یاسمین مدنی

۹۷۵۳۲۲۶۵

سوال ۱

سوال ۱

	1	2	3	4	5	6
1	0	1	-1	2	-3	0
2	1	0	3	-1	0	0
3	-1	3	0	1	-2	0
4	2	-1	1	0	1	0
5	-3	0	-2	1	0	0
6	0	-1	0	0	0	0

	1	2	3	4	5	6
$t=0$	0	1	0	0	0	0
	1	1	1	0	1	0
	0	1	1	1	0	0
	1	1	1	1	0	0
			...			
	1	1	1	1	0	0

$\sum_i w_{ij}$	1	0	3	-1	0	-1
	-3	4	0	3	-5	-1
	2	2	4	0	-1	-1
	2	3	3	2	-4	-1

سوال ۲:

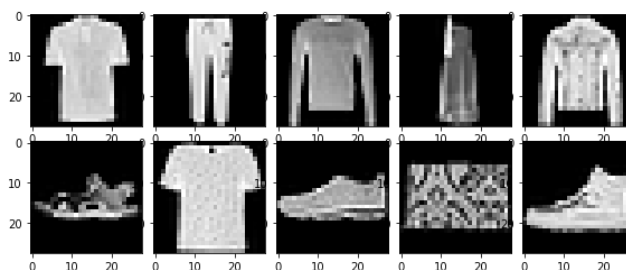
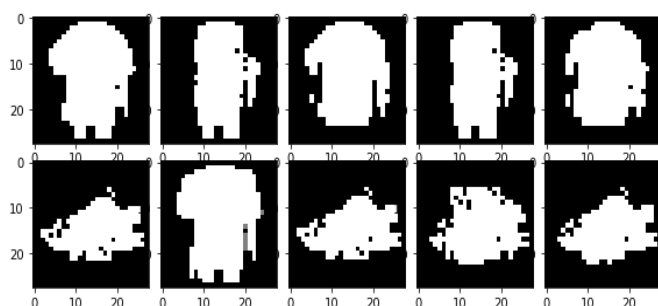
در تابع `acc` مقدار هر پیکسل تصویر اصلی و نهایی را مقایسه و براساس آن دقت را گزارش می کنیم.

در کلاس `Hopfield` یک شبکه با تعداد نورون های دلخواه و ماتریس وزن ها را داریم که تابع `create_w_matrix` این ماتریس را مقدار دهی می کند می دانیم عناصر قطر اصلی ۰ و سایر درایه ها متقارن و برابر حاصل ضرب خانه `am` و `ajam` تصویر اند به شرط آنکه تصویر را به صورت درایه های 1 و -1 نمایش داده باشیم.

که این کار و فلت سازی تصویر در تابع `mat2vec` صورت می پذیرد. به این صورت که درایه های کمتر از میانگین تصویر با -1 و سایر با 1 جایگزین می شوند.

در تابع `Predict` عمل اصلی بازسازی تصویر به کمک محاسبه انرژی هر نقطه صورت می گیرد که برای این کار تابع `energy` به صورت جداگانه تعریف شده است.

نُس آماده سازی دیتا ها و انتخاب دیتاها از کلاس های مختلف شبکه را ابتدا ترین و سپس تست می کنیم. در شکل های زیر دیتای ترین و نمونه ای از بازسازی داده های نویزی قابل مشاهده اند.



جدول زیر خلاصه دقت خواسته شد در سوال برای هر یک از شبکه های زیر و داده های نویزی را نمایش می دهد.

Network size \ Noise	15	28	32
10%	0.8800000000000001	0.8807397959183673	0.88154296875
30%	0.8706666666666667	0.8807397959183673	0.88212890625
60%	0.8773333333333333	0.874234693877551	0.88486328125

کدهای مربوطه در نت بوک کامنت گذاری شده اند.

از جدول می توان نتیجه گرفت افزایش تعداد نورون حالات پایدار و در نتیجه دقت شبکه را با وجود نوبز بالا افزایش می دهد.

سوال ۳:

مسئله فروشنده دوره گرد یک چالش شناخته شده در علوم کامپیوتر است: این مسئله شامل یافتن کوتاه ترین مسیر ممکن است که همه شهرها را در یک نقشه معین فقط یک بار طی می کند. اگرچه توضیح ساده آن، این مشکل در واقع NP-Complete است. این نشان می دهد که دشواری حل آن با تعداد شهرها به سرعت افزایش می یابد و ما در واقع راه حل کلی برای حل مشکل نمی دانیم. به همین دلیل، ما در حال حاضر در نظر داریم که هر روشی که بتواند راه حلی کمتر از بهینه را پیدا کند، عموماً به اندازه کافی خوب است (ما نمی توانیم بررسی کنیم که آیا راه حلی که برگردانده می شود، در اکثر مواقع بهینه است یا خیر).

از آنجا که با یک سوال unsupervised طرف هستیم mlp راه حل مناسبی برای سوال نیست. این مورد با شبکه های عصبی recurrent قابل حل است که از جمله آنها می توان به هاپفیلد اشاره کرد. با توجه به [این](#) مقاله این سوال با شبکه هاپفیلد قابلیت حل شدن را داراست.

از آنجا که som داده ها با ویژگی ها شبیه هم را در نزدیکی هم قرار می دهد می توان از این روش برای مینیمم کردن فاصله ها استفاده کرد. برای حل آن، می توانیم تغییراتی در تکنیک نقشه خودسازماندهی (SOM) نیز اعمال کنیم. به طور مشابه som این سوال با RBF نیز قابل حل است. ([لینک](#) مقاله).

برای استفاده از این شبکه برای حل TSP، مفهوم اصلی درک نحوه تغییر تابع همسایگی است. اگر به جای یک شبکه، یک آرایه دایره ای از نوروں ها را اعلام کنیم، هر گره فقط از نوروں های جلو و پشت خود آگاه خواهد بود. یعنی شباهت درونی فقط در یک بعد کار خواهد کرد. با انجام این اصلاح جزئی، نقشه خودسازماندهی مانند یک حلقه الاستیک رفتار می کند و به شهرها نزدیک تر می شود اما به لطف عملکرد همسایگی تلاش می کند تا محیط آن را به حداقل برساند.

اگرچه این اصلاح ایده اصلی پشت این تکنیک است، اما آنطور که هست کار نخواهد کرد: الگوریتم به سختی همگرا می شود. برای اطمینان از همگرایی آن، می توانیم نرخ یادگیری α را برای کنترل

کاوش و بهره‌برداری از الگوریتم در نظر بگیریم. برای به دست آوردن اکتشاف بالا در ابتدا، و پس از آن بهره‌برداری بالا در اجرا، ما باید هم در تابع همسایگی و هم در نرخ یادگیری یک کاهش را لحاظ کنیم. کاهش سرعت یادگیری، جابجایی تهاجمی کمتری از نورون‌های اطراف مدل را تضمین می‌کند و تضعیف همسایگی منجر به بهره‌برداری متوسط‌تر از مینیمم محلی هر بخش از مدل می‌شود.

پس از خواندن و نرمالایز دیتا عملیات شبکه را روی مختصات شهر ها پیاده کرده و در epochها مختلف تصویر شبکه را در فولدر دیاگرام ها ذخیره کرده ایم که پیوست فایل تمرین است.

برای مثال ۶ تصویر زیر در حالت های ۱۰۰۰ - ۵۰۰۰ - ۷۰۰۰ - ۱۲۰۰۰ - ۲۴۰۰۰ و نهایی را نمایش می دهند. (تصاویر بیشتر در فولدر diagrams)

