INSTITUTO DE TECNOLOGIA E LIDERANÇA CURSO DE CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO

ESTUDO DE PLATAFORMA EMBARCADA: CONTROLE
DE LUMINOSIDADE DO AMBIENTE PARA DIMINUIR A
SENSIBILIDADE DE CRIANÇAS AUTISTAS(TEA) COM
USO DE RASPBERRY PI PICO

YASMIN VITÓRIA ROCHA DE JESUS

SÃO PAULO

10/2023 YASMIN VITÓRIA ROCHA DE JESUS

ESTUDO DE PLATAFORMA EMBARCADA: CONTROLE DE LUMINOSIDADE DO AMBIENTE PARA DIMINUIR A SENSIBILIDADE DE CRIANÇAS AUTISTAS(TEA) COM USO DE RASPBERRY PI PICO

Trabalho sob orientação do prof. André Godoi Chiovato.

SÃO PAULO 10/2023

SUMÁRIO

INTRODUÇÃO

MANUAL DE REFERÊNCIA DO COMPONENTE

- a. Descrição do dispositivo
- b. Especificações técnicas
- c. Instruções de uso
- d. Funcionalidades

INTERFACE DE COMUNICAÇÃO COM O COMPONENTE

- e. Descrição da interface
- f. Compatibilidade
- g. Pinagem e conexões

COMO UTILIZAR UMA DAS INTERFACES DE COMUNICAÇÃO

- h. Descrição do projeto
- i. Esquema de conexão
- j. Código fonte
- k. Resultados

CONCLUSÃO

1. INTRODUÇÃO

O presente trabalho tem por objetivo identificar características, uso, compatibilidade de componentes e suas comunicações, além de envolver a simulação como demonstração do sistema e seu propósito que circundam o Raspberry Pi Pico W, disponível na plataforma de simulação Wokwi. Desse modo, utilizamos tais catalogações para entender como funcionará o processo de criação de um projeto base, que neste caso, será a possibilidade de controlar a luminosidade de lâmpadas de um ambiente para torná-lo propício para crianças autistas sensíveis a luz e que, consequentemente expressam estresse devido ao alto nível de luminosidade em diversos locais.

2. MANUAL DE REFERÊNCIA DO COMPONENTE

I. Descrição do dispositivo

O Raspberry Pi Pico é uma placa com microcontrolador desenvolvido pela Raspberry PI Foundation. Ele possui um custo benefício que garante acessibilidade, além de um alto desempenho com interfaces digitais. O Raspberry Pi Pico tem algumas limitações, por isso possui alguns dos pinos de interface sem fio são compartilhados. As linguagens mais populares para fazer uso do Raspberry Pi Pico é o MicroPython e C/C++, sendo comumente usado na criação de sistemas embarcados.

II. Especificações Técnicas

O Raspberry Pi Pico é equipado com um chip que se encontra em seu centro, sendo identificado com RP2040. Destaca-se seus dois núcleos

ARM Cortex-M0+ com 32 bits e clock rodando a 133MHZ. Sua memória RAM é de 256KB, memória flash de 2MB de armazenamento, contando com periféricos de GPIO com 26 pinos que conecta com LEDs, sensores e outros dispositivos. Além disso, possui suporte para comunicação serial e protocolos, tendo porta via I2C, SPI e UART, três entradas analógicas para garantir a leitura de sensores de luz e potenciômetro e 16 pinos PWM para controle de LEDs RGB, tendo fonte de alimentação via micro USB e de pinos externos como 3,3V e GND.

Microcontrolador	RP2040	
Núcleo Processador	Dois núcleos ARM Cortex M0+	
Memória RAM	256 KB	
Memória FLASH	2 MB	
Controle de Periféricos	40 pinos	
	2 SPI	
	2 I2C	
	2 UART	
Comunicação	3 ADC de 12 bits	
	16 canais PWM	
Nível lógico	3.3 V	
Linguagens	Dether of C/C	
	Python e C/C++	
Alimentação	5 V	
Sensores/módulos	Sensor de temperatura	
	RTC (Relógio de Tempo Real)	

Fonte: Datasheet

III. Instruções de uso

O Raspberry Pi Pico pode ser usado virtualmente através de um simulador e fisicamente, referente a modalidade física, a maior parte dos exemplos disponíveis na internet utiliza-se uma protoboard. É importante salientar que o Raspberry Pi Pico não possui botão de Reset, mas pode-se usar a placa no modo UF2 para conectar e desconectar o cabo USB ou optar pela maneira mais adequada, que é utilizar o pino RUN e cada vez que é colocado no valor zero, ocorre a reiniciação. Aqui podemos adicionar também um push button para facilitar as ações.

Para programar a placa Raspberry Pi Pico pode-se utilizar a linguagem MicroPython citada anteriormente, atualizando o firmware da placa para a versão binária. Uma vez feita a atualização e colocado a placa no modo UF2, com uso de reset button com o push button, é só ligar a placa ao USB do computador e pressionar o botão boot para posteriormente configurar o monitor serial. É possível conectar com o Arduino IDE e com o Thonny, há documentações específicas para isso. No entanto, neste trabalho, será usado o simulador Wokwi que possui as mesmas especificações que a placa física real do Raspberry Pi Pico, sem necessitar de configurações e conexão USB no computador, visto que é um ambiente virtual, ou seja, os únicos requisitos é saber suas que já foram descritas características anteriormente suas funcionalidades.

Para o uso do Wokwi, é necessário criar uma conta, ao acessar a Home, é possível verificar a opção Pi Pico e ter projetos como exemplo ou modelos iniciais. Nesse caso, será utilizado o template de modelo inicial Raspberry Pi Pico, não é necessário instalar nada, será necessário apenas os componentes que será abordado a seguir e a importação de um módulo chamado Machine, utilizando a linguagem MicroPython.

IV. Funcionalidades(informações complementares)

Há maneiras de aumentar a capacidade do Raspberry Pi Pico, como emissão de vídeo, configurar internet, áudio etc. Ao comparar com outros microcontroladores, o Raspberry Pi Pico tem menos poder computacional. Para ter Wi-fi por exemplo, é necessário instalar, assim como é necessário instalar Bluetooth e adicionar ethernet. Ademais, também é possível integrar a placa com um módulo de câmera

Em relação ao sistema operacional, no Raspberry Pi Pico não há um sistema operacional rodando, na maioria das vezes é preciso carregar o código e depois executar o programa, ou seja, não é necessário um sistema operacional, porém, programar o Raspberry pode limitar a execução de tarefas e, por mais que a programação seja possível, isso

não descarta a possibilidade de utilizar sistemas operacionais que funcionam no Raspberry Pi Pico.

A placa também possui pinos específicos para depuração, esses pinos depuradores permitem pausar a execução e verifica os valores de variáveis, passando linha por linha, tornando a depuração mais fácil. Assim como qualquer outro microcontrolador, é possível conectá-lo com sensores, seja um potenciômetro, sensor de temperatura, entre outros. Neste trabalho, será utilizado o Potenciômetro conectado ao Raspberry Pi Pico, além do uso do LED e resistor para manter o controle do sistema e observar os resultados obtidos com as interações.

3. INTERFACE DE COMUNICAÇÃO COM O COMPONENTE

I. Descrição da Interface

O projeto a ser criado, é uma interface simples que baseia-se no controle de luminosidade de um LED. Para isso, o potenciômetro age como um divisor de tensão variável e pode fornecer uma resistência variável em um circuito elétrico. No contexto de controlar a luminosidade, ele funciona ajustando a quantidade de corrente elétrica que passa através do circuito, o que, por sua vez, controla o brilho de uma luz. O usuário pode ajustar a luz para qualquer valor dentro do alcance do componente.

II. Compatibilidade

O Raspberry Pi Pico é compatível com o potenciômetro utilizado na plataforma Wokwi, isso porque a tensão e a corrente são compatíveis. A leitura do potenciômetro é realizada através do pino ADC (Analog to Digital Converter) do Raspberry Pi Pico e o protocolo de comunicação (conversão analógico-digital) é compatível, permitindo a interpretação correta do sinal analógico do potenciômetro. A escolha da linguagem Micro Python, se deve também pelo fato de ser compatível com o módulo Machine que facilita a implementação do código, garantindo a

compatibilidade de software entre o Raspberry Pi Pico e o potenciômetro.

III. Pinos e conexões

O potenciômetro geralmente tem três pinos: um pino central (wiper) e dois pinos externos.

O pino central está conectado ao ponto variável do potenciômetro. É preciso Conectar o pino central do potenciômetro com um pino de entrada analógica (ADC) no Raspberry Pi Pico, como o pino 26. Também é necessário conectar um dos pinos externos ao GND (terra) do Raspberry Pi Pico e o outro ao VCC(tensão de alimentação), geralmente 3,3V.

Para a leitura do valor do potenciômetro, no código em Micro Python, usa-se a classe machine.ADC para ler o valor do potenciômetro. O valor lido será um número entre 0 e 65535, representando a posição atual do potenciômetro. Esse valor lido ajusta a luminosidade do LED que é controlado pelo Raspberry Pi Pico.

4. COMO UTILIZAR UMA DAS INTERFACES DE COMUNICAÇÃO

I. Descrição do projeto

O projeto consiste em um Raspberry Pi Pico e potenciômetro que controla a potência luminosa de um LED, o qual foi utilizado a linguagem MicroPython. Este projeto é uma base com o objetivo de diminuir o estresse de pessoas autistas que possuem sensibilidade à iluminação, para que futuramente seja um sistema IoT em que o usuário possa controlar a luminosidade do ambiente diretamente de seu dispositivo móvel por meio de uma interface. "O humor das crianças é fortemente afetado pela iluminação: para algumas proporciona um efeito calmante e para outras atua como estimulante. A iluminação forte muitas vezes pode machucar os olhos de uma pessoa com autismo(....) muitas vezes é aconselhável usar iluminação ajustável para criar um efeito calmante."

Autism Parenting Magazine

II. Esquema de conexão

Para criar nosso sistema, utiliza-se uma board para conectar todos os componentes, sendo eles o LED, o Raspberry Pi Pico, o potenciômetro e o resistor com seus devidos fios.

Tipo de componente	Conexão	Componente conectado
LED	Pino GP15(+)Resistor(-)	Resistor 220Ω
Raspberry Pi Pico	GND4(-)3V3(+)GP26(SIG potenciômetro)	Potenciômetro
Potenciômetro	 VCC(+) GND(-) SIG(GP26 Raspberry Pi Pico) 	Raspberry Pi Pico
Resistor 220Ω	LED(-)	LED

III. Código fonte

O código fonte utiliza-se o módulo machine PWM para criar sinais e controlar a intensidade do LED, o uso do ADC para converter o sinal analógico em digital e o PIN referente ao terminal de entrada e saída.

```
# Importa as classes necessárias do módulo "machine" do MicroPython
from machine import Pin, PWM, ADC

# Configura um pino como saída PWM (Pulse Width Modulation) com o número 15
inputPwm = PWM(Pin(15))

# Configura um pino como entrada analógica (ADC) com o número 26
pinoAdc = ADC(Pin(26))

# Define a frequência do sinal PWM para 1000 Hz (1 kHz)
inputPwm.freq(1000)

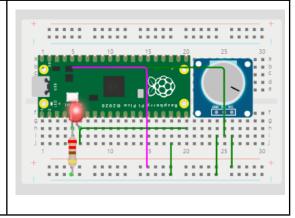
# Loop infinito para continuar executando o código indefinidamente
while True:
    # Lê o valor analógico (de 0 a 65535) do pino ADC
    result = pinoAdc.read_u16()

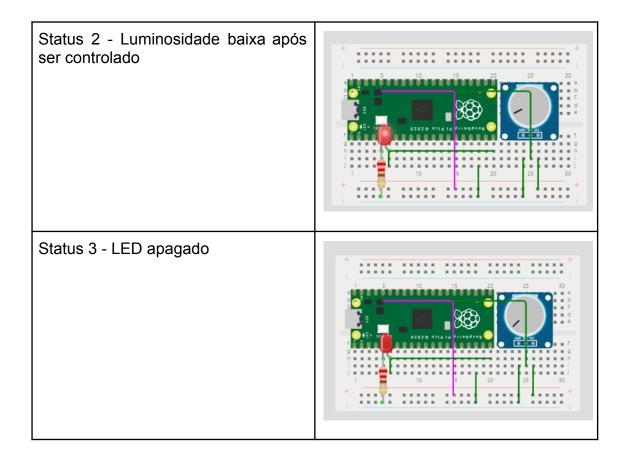
# Define o duty cycle do sinal PWM com base no valor lido do pino ADC
inputPwm.duty_u16(result)
```

IV. Resultados

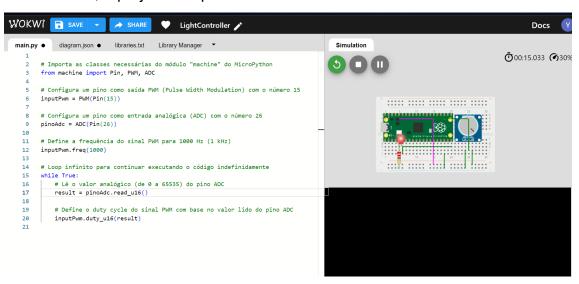
Os resultados foram positivos e atenderam as expectativas, o potenciômetro controla bem a luminosidade do LED, tendo diferentes tipos de potência, desde a mais alta até a mais baixa, isso depende do giro do potenciômetro.

Status 1 - LED com luminosidade forte





Sendo assim, o projeto completo é este:



5. CONCLUSÃO

O projeto demonstrou-se bem sucedido ao utilizar o Raspberry Pi Pico, potenciômetro e um LED, juntamente com a linguagem MicroPython, oferecendo controle adaptável de luminosidade. Sendo assim, permite que os usuários ajustem a intensidade da luz, fornecendo um ambiente propício para pessoas autistas com sensibilidade à luz. O projeto cria ambientes mais acolhedores e menos estressantes. A simplicidade da implementação torna o projeto acessível, destacando os detalhes do Raspberry Pi Pico e de outros componentes utilizados. Além de cumprir seu propósito técnico, o projeto tem um impacto social positivo, melhorando a qualidade de vida e exemplificando como a tecnologia pode ser inclusiva.