

Di 9

## Chapitre III - Espace de Hilbert

1. Produit scalaire
2. Théorème de la projection
3. Orthogonalité
4. Séries de Fourier trigonométriques

### 1. Produit scalaire.

Déf.: on appelle produit scalaire sur un espace vectoriel (= IR - espace vectoriel)  $E$  et on note ( $\cdot | \cdot$ ) une forme bilinéaire symétrique et définie positive :

i) bilinéarité : ( $\cdot | \cdot$ ):  $E \times E \rightarrow \text{IR}$  est linéaire par rapport à son premier et à son deuxième argument, i.e.

$$(\forall (\lambda, x, y, z) \in \text{IR} \times E^3): (x | \lambda y + z) = \lambda(x | y) + (x | z)$$
$$(x | \lambda y + z) = \lambda(x | y) + (x | z)$$

ii) symétrie : ( $\forall (x, y) \in E^2$ ):  $(y | x) = (x | y)$

iii) définition positive :

$$(\forall x \in E): (x | x) = 0_{\text{IR}} \Rightarrow x = 0_E \text{ (définie)}$$

$$(\forall x \in E): (x | x) \geq 0 \quad \text{(positivité)}$$

Remarques: i) sauf ce trich, une application bilinéaire n'est pas linéaire  
 (cf.  $(\lambda u) \times v = \lambda(u \times v)$ , pas  $\lambda(u \times v) = \lambda u \times v$  ... !)

ii) la symétrie permet de ne vérifier la linéarité que sur rapport à l'une des deux variables;

iii) la définition (et le plus) des résultats en chapitre s'étend au cas des C-œufs grâce à la notion de "lesquilinearité".

On va montrer que, dès qu'on a un produit scalaire, on a une norme.

Th. (Cauchy-Schwarz) : si  $(E, (\cdot, \cdot))$  munie d'un

produit scalaire ; alors :

Augustin Louis Cauchy



Cauchy photographié peu avant sa mort.

Naissance	21 août 1789 Paris (France)
Décès	23 mai 1857 (à 67 ans) Sceaux (France)
Nationalité	🇫🇷 Française
Domaines	Mathématicien
Institutions	École polytechnique



Naissance	25 janvier 1843 Hermsdorf (Saxe)
Décès	30 novembre 1921 (à 78 ans) Berlin (Allemagne)
Nationalité	🇩🇪 Allemand
Domaines	Mathématiques
Institutions	Université de Halle École polytechnique

$$(\forall u, v \in E^2) : |(u|v)| \leq \sqrt{(u|u)} \cdot \sqrt{(v|v)}$$

Remarque : une fois établi qu'on définit bien  
une norme en posant

$$\|x\| := \sqrt{(x|x)}, \text{ cette inégalité se réécrit :}$$

$$|(u|v)| \leq \|u\| \cdot \|v\|.$$

dém. : Soient  $u$  et  $v \in E$ ; quel que soit  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  
par positivité du prod. scalaire on a :

$$\begin{aligned} 0 &\leq (\lambda u + v | \lambda u + v) = \underbrace{\lambda^2(u|u) + 2\lambda(u|v) + (v|v)}_{\substack{\text{polynôme deg. 2 en } \lambda \\ \text{on a utilisé la bilinéarité} \\ \text{et la symétrie}}} \\ &\Rightarrow \Delta' = (u|v)^2 - (u|u) \cdot (v|v) \leq 0 \\ &\Rightarrow |(u|v)| \leq \sqrt{(u|u)} \cdot \sqrt{(v|v)}. \quad \square \end{aligned}$$

Proposition : Soit  $(E, C. I.)$  un espace munie d'un produit  
scalaire; on définit sur  $E$  une  
norme en posant :

$$(\forall u \in E) : \|u\| := \sqrt{(u|u)}.$$

dém. : Remarquons tout d'abord que, par  
positivité, cette définition a sens.

De plus :

$$\begin{aligned} i) \sqrt{(u|u)} &= 0_{\mathbb{R}} \Rightarrow (u|u) = 0_{\mathbb{R}} \Rightarrow u = 0_E \text{ (déf'ns)} \\ &\sqrt{(u|u)} \geq 0 \text{ (positivité)} \end{aligned}$$

$\Rightarrow$  déf'ns - positivité;

$$\text{ii) } \sqrt{(\lambda u | \lambda u)} = \sqrt{\lambda^2} (u | u) \quad (\text{bilinearité})$$

$$= |\lambda| \sqrt{(u | u)} \quad (\text{homogénéité positive})$$

Le point iii), l'inégalité triangulaire, utilise le

Lemme (inégalité de Minkowski):

$$(\forall (x, y, z) \in E^3) : \sqrt{(x+y | x+y)} \leq \sqrt{(x | x)} + \sqrt{(y | y)}$$

(ce qui donne exactement l'inégalité voulue:

$$||x+y|| \leq ||x|| + ||y||$$

dém.: Soient  $x, y$  et  $z \in E$ ; d'après Cauchy-Schwarz,

$$\begin{aligned} \sqrt{(x+y | x+y)} &\stackrel{?}{=} (x | x) + 2(x | y) + (y | y) \\ &\leq (x | x) + 2\sqrt{(x | x)} \cdot \sqrt{(y | y)} + (y | y) \\ &= (\sqrt{(x | x)} + \sqrt{(y | y)})^2, \end{aligned}$$

d'où l'inégalité voulue en prenant la racine carrée.  
Ce qui clôture la démo. du lemme et de la proposition.  $\square$

Dif.: un IR-ev  $E$  muni d'un produit scalaire  
s'appelle un espace pré-hilbertien.

Cet espace, muni de la norme engendrée par  
le produit scalaire est un espace vectoriel  
normé (evn). Si cet evn est complet  
(i.e. est un espace de Banach), on dit que  
 $(E, (. | .))$  est un espace de Hilbert.

Quand cet espace est de dimension finie,  
il est automatiquement complet et on  
parle d'espace euclidien.

## Example.

i)  $(\mathbb{R}^m, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  avec  $\langle x | y \rangle := \sum_{i=1}^m x_i \cdot y_i$   
 $= x \cdot y \in \mathbb{R}$

ii) de même pour  $M(m, n, \mathbb{R}) \cong \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$   
 (matrices réelles  $m \times n$  i.e., à un choix de bases près sur  $\mathbb{R}^m$  et  $\mathbb{R}^n$ , applications linéaires — donc continues en dim finie — de  $\mathbb{R}^m$  dans  $\mathbb{R}^n$ ) munie de (.1.) défini par (cf. Th 4) :

$$(A \parallel B) := \text{tr}(\overset{\circ}{t} A \cdot B) \quad (\text{trace du produit matriciel } t^A \cdot B)$$

↑  
produit scalaire "de Frobenius"

N.B.  $\dim M(m, n, \mathbb{R}) = \underline{\underline{m \cdot n}} < \infty$   
— (cf. base  $\{E_{ij}, i=1, \dots, m, j=1, \dots, n\}$ )  
 $E_{ij} = \begin{bmatrix} 0 & \overset{j}{\underset{i}{\mid}} & 0 \\ \underbrace{0}_{m} & & 0 \end{bmatrix} \uparrow_n$

iii)  $\ell^2(\mathbb{N})$ , espace des suites de carré sommable (cf. Th 3),

$$(x_k)_{k \in \mathbb{N}} \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}} \text{ 使得 } \sum_{k=0}^{\infty} |x_k|^2 < \infty,$$

muni du produit scalaire :

$$(X|Y) := \sum_{k=0}^{\infty} x_k \cdot y_k \quad (\ast) \quad \text{où } X = (x_k)_k \text{ et } Y = (y_k)_k$$

sont dans  $\ell^2(\mathbb{N})$ , ce qui garantit que la quantité  $(\ast)$  est bien définie (il que la suite des sommes partielles

$$\left( \sum_{k=0}^K x_k \cdot y_k \right)_K \text{ converge dans } \mathbb{R} \text{ quand } K \rightarrow \infty;$$

exercice : vérifiez le !

est un espace de Hilbert ( $\mathcal{J}, \langle \cdot, \cdot \rangle$ ) pour la convergence). C'est un espace de dimension  $\infty$ , il n'est donc pas un espace euclidien.

iv)  $L^2(X, \mathcal{B}, \mu)$ , l'ensemble des (classes de) fonctions de  $X \rightarrow \mathbb{R}$  mesurables (pour la tribu  $\mathcal{B}$  sur  $X$  et celle des boreliens sur  $\mathbb{R}$ ) et de norme sommable,

$$\int_X |f(x)|^2 d\mu(x) < \infty,$$

muni du produit scalaire

$$(f|g) := \int_X f(x) g(x) d\mu(x) \quad (\ast\ast)$$

est un espace de Hilbert. Th. de Riesz-Fischer

Remarques: i)  $(f|f) = 0 \Rightarrow \int_X |f|^2 d\mu = 0$

$\Rightarrow |f|^2 = 0 \text{ p.p., i.e. } f = 0 \text{ p.p. : } f = 0_{L^2(X, \mathcal{B}, \mu)}$

pace qu'on a pris le soin de considérer des classes de fonctions (égales p.p.) et non directement des fonctions.

ii) Comme dans le cas de  $\ell^2(\mathbb{N})$ , vérifiez que  $f, g \in L^2$  permet de garantir que  $f \cdot g$  est intégrable i.e., par définition, que

$$\int_X |f \cdot g| d\mu < \infty,$$

de sorte que ( $\#$ ) a bien un sens.

iii) On montre en fait (cf. §3.) que tout est espace de Hilbert (réparable — i.e. qui contient une partie dénombrable dense) de dim infinie est isomorphe (bijection linéaire) et isométrique (cette bijection préserve la norme) à  $\ell^2(\mathbb{N})$ . En ce sens,

$$L^2(X, \mathcal{B}, \mu) \simeq \ell^2(\mathbb{N})$$

↑  
égalité à un isomorphisme  
isométrique près

et  $\ell^2(\mathbb{N})$  est le "modèle" de tous les espaces de Hilbert de dim so que nous ne connaissons (cf. Ch. IV et Ex II MAT 4).

Reig

## Chapitre III - Espace de Hilbert

1. Produit scalaire
2. Théorème de la projection
3. Orthogonalité
4. Séries de Fourier trigonométriques

### 2. Théorème de la projection.

Déf.: Soit  $A \subset E$  une partie non-vide d'un espace  $E$ , et soit  $x \in E$ ; on définit la distance du point  $x$  à la partie  $A$ , et on note  $d(x, A)$ , comme :

$$d(x, A) := \inf \{ \|x-y\|, y \in A\}$$

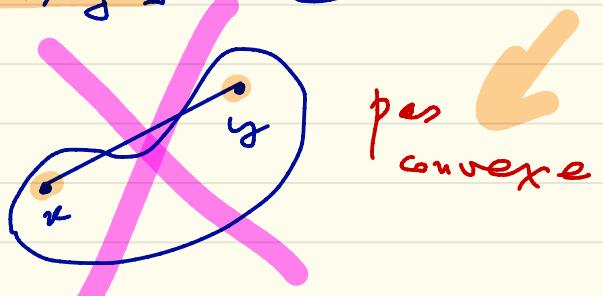
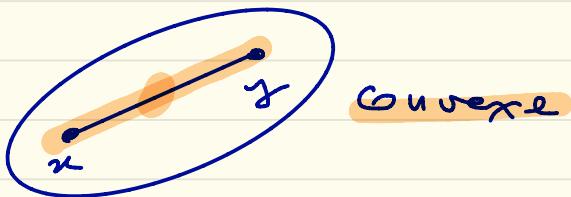
Remarque: la partie  $A$  étant non-vide, l'ensemble  $\{ \|x-y\|, y \in A \}$  est une partie  $\neq \emptyset$  et minorée ( $\neq \infty$ ) de  $\mathbb{R}$ : l' $\inf$  existe.

Le théorème de la projection donne des conditions suffisantes sur  $E$  (espace de Hilbert) et sur  $A$  ( $A \neq \emptyset$ , convexe et fermé) pour qu'il existe un unique  $\bar{x} \in A$  atteignant cet inf:

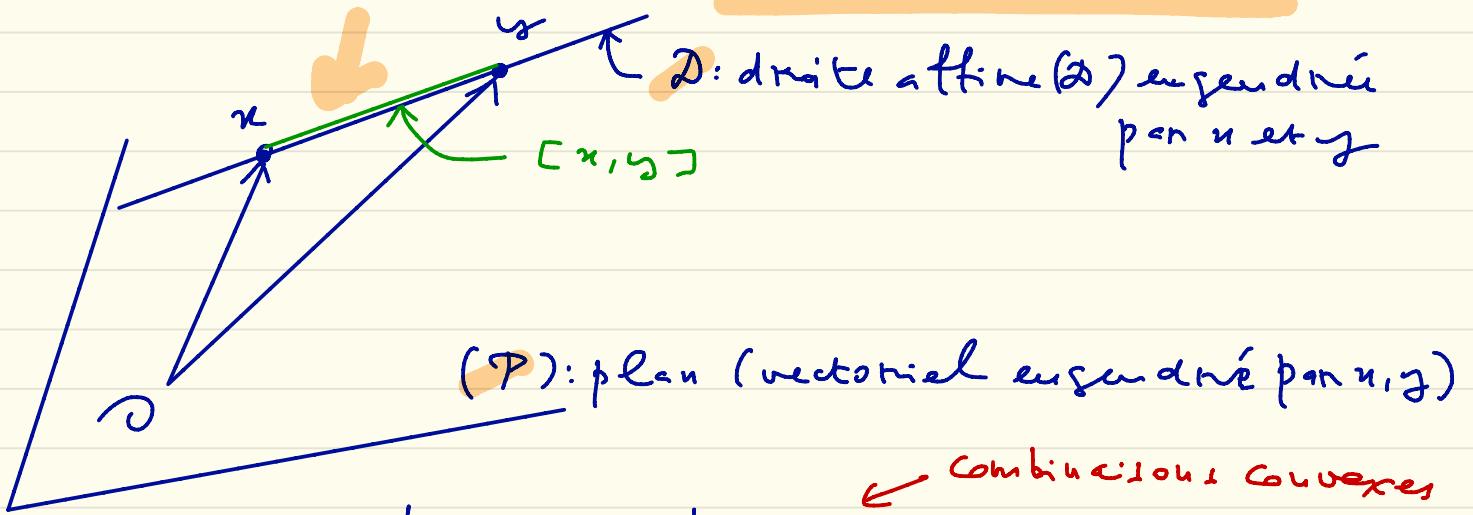
$$\|x-\bar{x}\| = \inf_{y \in A} \|x-y\|.$$

Déf.: dans un e.v.  $E$  (c'est une notion purement vectorielle), une partie  $C \subset E$  est dite **convexe** si :

$$(\forall (x,y) \in C^2) : [x,y] \subset C$$



Rappel:  $[x,y] := \{t(1-t)x + t.y \mid t \in [0,1]\}$



$$\begin{aligned} [x,y] &= \{ \lambda x + \mu y \mid \lambda + \mu = 1, \lambda, \mu \geq 0 \} && \leftarrow \text{combinaisons convexes} \\ \cap \\ D &= \{ \lambda x + \mu y \mid \lambda + \mu = 1 \} && \leftarrow \text{combinaisons affines} \\ \cap \\ P &= \{ \lambda x + \mu y, \lambda, \mu \in \mathbb{R} \} && \leftarrow \text{combinaisons linéaires} \end{aligned}$$

Autrement dit,  $C$  **convexe** si :

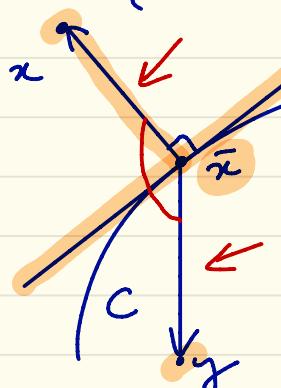
$$(\forall (x,y) \in C^2) (\forall t \in [0,1]) : (1-t)x + t.y \in C$$

Remarque: notion fondamentale en Optimisation  
(cf. MAM4).

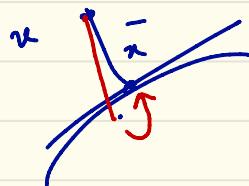
Th. (de la projection): \*\*\* Ait  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  une E.L.,  
ait  $C \subset E$  une partie  
fermée, convexe et non-vide; ait  $x \in E$ ,

$$(\exists ! \bar{x} \in C) : \|x - \bar{x}\| = d(x, C) \\ = \inf_{y \in C} \|x - y\|$$

Et  $\bar{x}$ , qui s'appelle le "projection orthogonal de  $x$  sur  $C$ " et se note  $\pi_C x$ , est caractérisé par l'inéquation (dite "inéquation variationnelle", cf. MATH 5) :



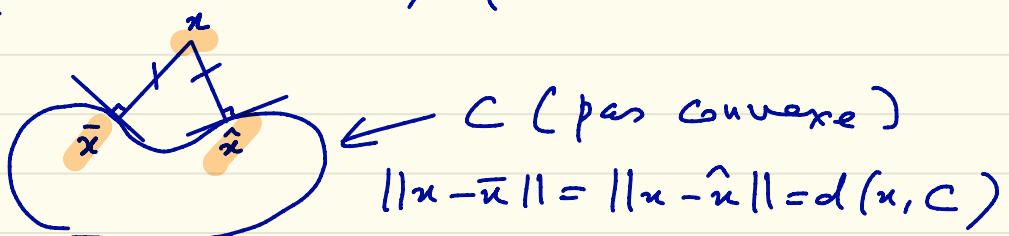
$$(\forall y \in C) : (x - \bar{x} \mid y - \bar{x}) \leq 0 \quad (*)$$



Remarques. i) le dessin ci-dessus résume tout le résultat : on comprend l'intérêt

que  $C$  soit

- non-vide,  $\bar{x} \in C$  !
- fermée :  $\bar{x}$  a tendance à être au bord de  $C$  ;  
donc si  $C$  est fermé (et contient son bord)  
ça aide  $\bar{x} \in C$  à appartenir à  $C$
- convexe pour l'unicité, cf. si non :



ii) (\*) est une caractérisation, i.e le projeté vérifie (\*) et, réciproquement, un point de  $C$  qui vérifie (\*) est nécessairement le projeté de  $x$  sur  $C$ .

iii) c'est l'un des (trop) rares résultats d'existence et d'unicité en math : il sort "partout", et montre notamment que le problème d'optimisation (minimisation...) ci-dessous possède une solution et une seule (cf. TD4-5, AN2, Opti. MAT4-5...):

$$\left\{ \begin{array}{l} \|x-y\| \rightarrow \min \\ y \in C \end{array} \right.$$

dém.! i) existence : notons  $d := d(x, C) \geq 0$  ;  
avec  $n \in \mathbb{N}$ ,  $d + \frac{1}{n+1} > d = \inf_{y \in C} \|x-y\|$  :

l' $\inf$  étant le plus grand des minorants,  
 $d + \frac{1}{n+1}$  n'est pas un minorant de l'ensemble

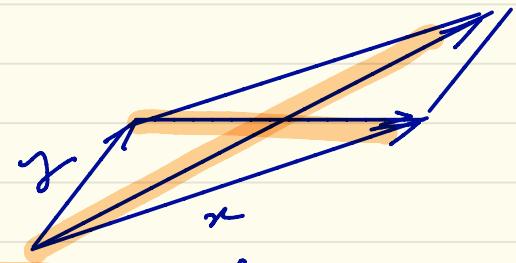
$\{ \|x-y\|, y \in C \} : \exists x_n \in C \text{ t.q. } \|x-x_n\| < d + \frac{1}{n+1}$  ;  
on construit ainsi  $(x_n)_n \in C^{\mathbb{N}}$  t.q.

$$(t \in \mathbb{N}) : d \leq \|x-x_n\| < d + \frac{1}{n+1}.$$

Par construction,  $\|x-x_n\| \rightarrow d$ ,  $n \rightarrow \infty$  ;  
montre que  $(x_n)_n$  CV. Dans  $(E, C.I.)$  e.l.  
(un complet, donc), il suffit de montrer que  $(x_n)_n$  est de Cauchy. Ça suffira à conclure  
à l'existence car alors la limite  $\bar{x}$

Appartenant à  $C$ , fermé (cf.  $(x_n)_n \in C^N$ ),  
et  $\|x - x_n\| \rightarrow \|x - \bar{x}\| \Rightarrow \|x - \bar{x}\| = d$ .

$\downarrow \quad n \rightarrow \infty$   
 $d$



Lemme de la médiane:

Soient  $x$  et  $y \in E$ , ( $E$ , (C.1.1)) pré-hilbertien ;  
 $\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2)$

dém. : Evidence !

(Suite dém. th. projection) : Soient  $p, q \in N$ , on a

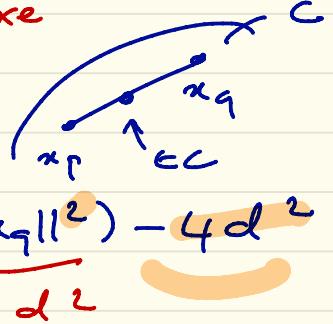
$$\begin{aligned} & \| (x - x_p) + (x - x_q) \|^2 + \| (x - x_p) - (x - x_q) \|^2 \\ &= 2 (\|x - x_p\|^2 + \|x - x_q\|^2) \text{ par le lemme de la médiane.} \end{aligned}$$

Or,  $\| (x - x_p) + (x - x_q) \|^2 \in C$ , convexe

$$= \| 2(x - \underbrace{\frac{x_p + x_q}{2}}_{\substack{x_p - x_q \\ \rightarrow 0}}) \|^2 \geq 4d^2$$

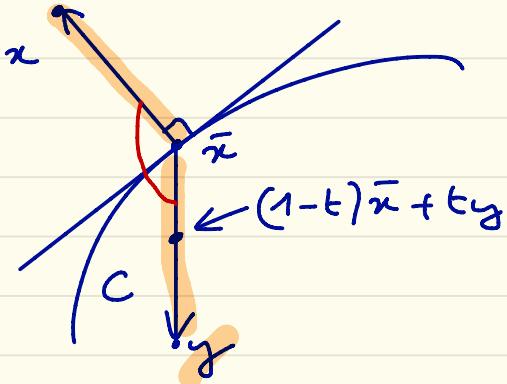
$$\Rightarrow \|x_p - x_q\|^2 \leq 2(\underbrace{\|x - x_p\|^2}_{\substack{\rightarrow d^2 \\ p \rightarrow \infty}} + \underbrace{\|x - x_q\|^2}_{\substack{\rightarrow d^2 \\ q \rightarrow \infty}}) - 4d^2$$

$\xrightarrow[p \rightarrow \infty, q \rightarrow \infty]{}$   $D$



Donc,  $\|x_p - x_q\|$  est aussi petit que l'on veut pour  $p$  et  $q$  assez grande :  $(x_n)_n \in C^N$  est de Cauchy, d'où l'existence d'un projeté  $\bar{x}$ .

ii) Caractérisation: Mit  $\bar{x} \in C$  tq  $\|x - \bar{x}\| = \inf_{y \in C} \|x - y\|$



Soit  $y \in C$  ;

Mit  $t \in [0, 1]$ ,  $C$  convex (et  $\bar{x}$ ,  $y \in C$ )  $\Rightarrow (1-t)\bar{x} + ty \in C$ , donc

$$\begin{aligned} \|x - \bar{x}\|^2 &\leq \|x - ((1-t)\bar{x} + ty)\|^2 \\ &= \|(x - \bar{x}) - t(y - \bar{x})\|^2 \\ &= \|x - \bar{x}\|^2 \\ &\quad - 2t(x - \bar{x})^T(y - \bar{x}) \\ &\quad + t^2 \|y - \bar{x}\|^2 \end{aligned}$$

Donc:  $2t(x - \bar{x})^T(y - \bar{x}) \leq t^2 \|y - \bar{x}\|^2 \xrightarrow[t \rightarrow 0]{} 0$

$\Rightarrow (x - \bar{x})^T(y - \bar{x}) \leq 0$ , d'après (\*). Réciproquement,

si  $\bar{x}$  vérifie (\*), mit  $y \in C$ :

$$\begin{aligned} \|x - y\|^2 &= \|(x - \bar{x}) - (y - \bar{x})\|^2 \\ &= \|x - \bar{x}\|^2 - 2(x - \bar{x})^T(y - \bar{x}) + \|y - \bar{x}\|^2 \\ &\stackrel{\geq 0}{\quad} \quad \stackrel{\geq 0}{\quad} \end{aligned}$$

$\Rightarrow \|x - y\|^2 \geq \|x - \bar{x}\|^2$  :  $\bar{x}$  minimise  $\|x - y\|$  pour  $y \in C$ .

iii) unicité: si  $\bar{x}$  et  $\hat{x} \in C$  sont deux pts qui réalisent la distance, alors tous deux vérifient

(\*) et :  $(x - \bar{x})^T(\hat{x} - \bar{x}) \leq 0$  ( $y \in \hat{x}$ )  
 $(x - \hat{x})^T(\bar{x} - \hat{x}) \leq 0$  ( $y \in \bar{x}$ )

$$\Rightarrow \underbrace{(x - \bar{x})^T(\hat{x} - \bar{x})}_{(x - \bar{x})^T(\hat{x} - x)} + \underbrace{(x - \hat{x})^T(\hat{x} - \bar{x})}_{(x - \hat{x})^T(\hat{x} - x)} \leq 0$$

$$\Rightarrow \|\hat{x} - \bar{x}\|^2 \leq 0$$

$$\Rightarrow \|\hat{x} - \bar{x}\|^2 = 0, \text{ d'après l'unicité. } \square$$

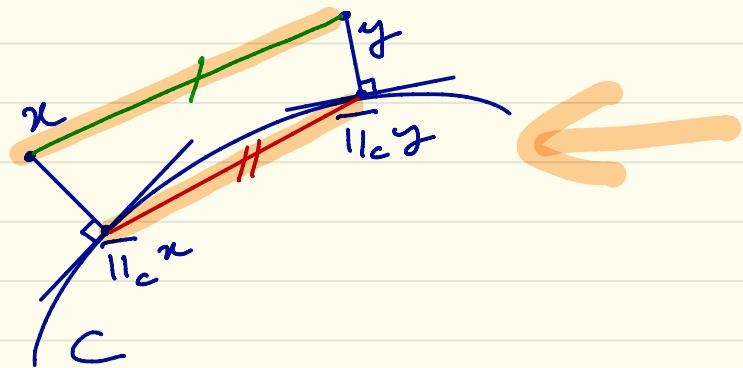
Si  $C \subset E$ ,  $(E, (\cdot, \cdot))$  e.l. et  $C$  convexe, fermé  $\neq \emptyset$ ,  
on définit aussi d'après ce qui précède  
l'application

$$\text{proj}_C: E \rightarrow C \subset E$$

$$x \mapsto \text{proj}_C x$$

Prop.: l'application de projection orthogonale est  
1-lipschitzienne:

$$(\forall (x, y) \in E^2) : \| \text{proj}_C x - \text{proj}_C y \| \leq \| x - y \|$$



dém.: exo (utiliser l'inégalité variationnelle  
pour  $\text{proj}_C x$  et  $\text{proj}_C y$ ).

Bijl

## Chapitre III - Espace de Hilbert

1. Produit scalaire
2. Théorème de la projection
3. Orthogonalité
4. Séries de Fourier trigonométriques

3. Orthogonalité. Dans toute la section,  
 $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  désigne un  
espace de Hilbert.

Déf.: Soit  $A \subset E$ , on appelle "orthogonal de  $A$ "  
et on note  $A^\perp$  l'ensemble

$$A^\perp := \{x \in E \mid (\forall y \in A) : (x|y) = 0\}.$$

Prop.: l'orthogonal d'une partie est un  
sous-ensemble fermé.

dém.: i) Soit  $x \in E$ ,  $(\forall y \in A) : (0|y) = 0$  donc  
 $0 \in A$  et, si  $x_1$  et  $x_2 \in A^\perp$ , mit  
 $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  
 $(\forall y \in A) : (\lambda x_1 + x_2 | y) = \lambda(x_1|y) + (x_2|y) = 0$   
 $\Rightarrow \lambda x_1 + x_2 \in A^\perp$  qui est donc unferm. $\quad \overline{\quad}$

ii) mit  $(x_n)_n \subset (A^\perp)^N$  tq  $(x_n)_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} x \in E$ ; mg  
 $x \in A^\perp$  (auquel cas la  
partie sera fermée).

$$\forall n, \forall x \in A, (x|_y) = (\lim_n x_n|_y)$$

$$(\text{continuité} \xrightarrow{\quad} = \lim_n (x_n|_y) \underset{0}{\xrightarrow{\quad}} 0 \quad \square \\ \text{de } (x|_y) \text{ de } E \text{ dans } \mathbb{R})$$

Prop.: si  $A$  est un espace fermé, alors  $A \oplus A^\perp = E$ .

Rappel:  $A \oplus A^\perp = E$  signifie ici somme directe topologique égale à  $E$ , c'est à dire:

i) on a somme directe algébrique :

$$\varphi: A \times A^\perp \longrightarrow E \quad \text{est une bijection} \\ (x, y) \mapsto x + y$$

(et donc, comme elle est clairement linéaire, un isomorphisme);

ii)  $\varphi$  est en plus (ce qui n'est pas automatique en dim infinie) un homéomorphisme ( $\varphi$  et  $\varphi^{-1}$  sont continues).

dém.: soit donc  $\varphi: A \times A^\perp \longrightarrow E, (x, y) \mapsto x + y$ ;

i)  $\varphi$  injective: comme  $\varphi$  est linéaire, il suffit de montrer  $\ker \varphi = (0, 0)$ , i.e que

$$\varphi(x, y) = 0 \Rightarrow x = y = 0; \text{ on},$$

$0 = \varphi(x, y) = x + y \Rightarrow x = -y$ : comme  $y \in A^\perp$  qui est un espace,  $-y \in A^\perp$  aussi, donc

$$x \in A \cap A^\perp \Rightarrow (x|x) = 0 \Rightarrow x = 0. \text{ Et } y = -x = 0.$$

ii)  $\varphi$  surjective: si  $z \in E$ ; comme  $A$  est un espace fermé,  $A$  est convexe, fermé et  $\neq \emptyset$ ;

donc  $\bar{z}$  se projette orthogonalement sur  $A$ : notons

$x := \pi_A \bar{z}$ ; ce projeté est caractérisé par la relation  $\bar{z} - x \in A^\perp$ ,  
donc  $\bar{z} = x + (\bar{z} - x)$

$$\text{si } \bar{z} = \varphi(x, \bar{z} - x).$$

$$(\text{i.e. } \varphi^{-1} = (\pi_A, \text{Id} - \pi_A))$$

iii) l'homéomorphisme:  $\varphi$  étant linéaire, il suffit de montrer  $\exists C > 0$  tq

$$(\forall (x, y) \in A \times A^\perp) : \| \varphi(x, y) \|_E \leq C \cdot \| (x, y) \|_{A \times A^\perp}$$

on prend par exemple sur  $A \times A^\perp$

$$\| (x, y) \|_{A \times A^\perp} = \| x \|_E + \| y \|_E ;$$

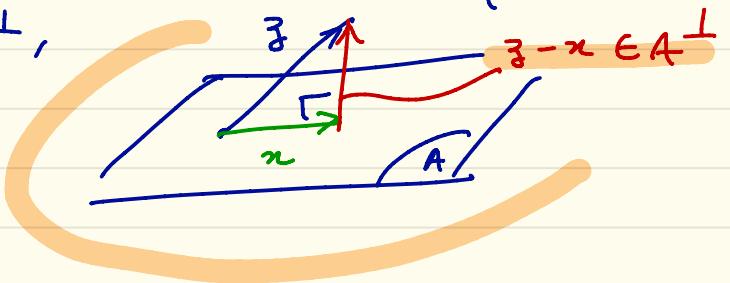
$$\text{on, } \left\| \varphi(x, y) \right\|_E = \| x + y \|_E \leq \| x \|_E + \| y \|_E \\ = \| (x, y) \|_{A \times A^\perp} ;$$

Encore, montrons que  $\varphi^{-1}$  est  
également continue: soit  $\bar{z} \in E$ ,

$$\begin{aligned} \| \varphi^{-1}(\bar{z}) \|_{A \times A^\perp} &= \| (\pi_A \bar{z}, \bar{z} - \pi_A \bar{z}) \|_{A \times A^\perp} \\ &= \| \pi_A \bar{z} \|_E + \| \bar{z} - \pi_A \bar{z} \|_E \\ &\leq 2 \| \pi_A \bar{z} \|_E + \| \bar{z} \|_E ; \end{aligned}$$

on sait que (cf. § 2.) l'application projection  
 $\pi_A : E \rightarrow A \subset E$  est 1-lipschitzienne, donc

$$\| \varphi^{-1}(\bar{z}) \|_{A \times A^\perp} \leq (2 + 1) \cdot \| \bar{z} \|_E . \quad \square$$



Prop.:  $A^{\perp\perp} = \overline{\text{Vect } A}$ . doube orthogonal

Dém.:  $A^{\perp\perp} = (A^\perp)^\perp$  est un sous espace contenant  $\overline{A}$  (q.  $x \in A \Rightarrow (\forall y \in A^\perp) : (x \mid y) \Rightarrow x \in (A^\perp)^\perp$ );

donc  $A^{\perp\perp} \supset \overline{\text{Vect } A}$  = le plus petit (au sens de l'inclusion) sous espace contenant  $A$  [exo: montrez-le! En commençant par montrer l'adhérence d'un sous espace est un sous espace.]

De plus,  $A^\perp$  est fermé  $\Rightarrow A^\perp \oplus A^{\perp\perp} = E$  (q. proposition précédente);

de même  $\overline{\text{Vect } A}$  est fermé  $\Rightarrow \overline{\text{Vect } A} \oplus (\overline{\text{Vect } A})^\perp = E$ .

Or,  $(\overline{\text{Vect } A})^\perp = A^\perp$  puisque:

-  $A \subset \overline{\text{Vect } A} \Rightarrow A^\perp \supset (\overline{\text{Vect } A})^\perp$

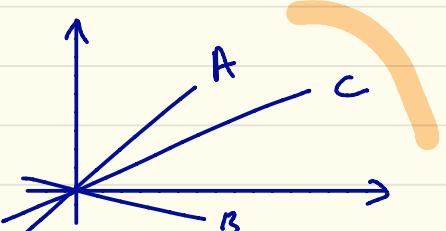
- réciproquement, soit  $x \in A^\perp$ ; si  $y \in \overline{\text{Vect } A}$ ,  $\exists (y_n)_n \in (\text{Vect } A)^{\mathbb{N}}$  tq  $(y_n)_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} y$ ; comme

chaque  $y_n$  est C.L. de vecteurs de  $A$ ,

$$\begin{array}{c|c} 0 = (x \mid y_n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} (x \mid y) & \left. \begin{array}{l} \text{donc } (x \mid y) = 0, \\ \text{i.e. } x \in (\overline{\text{Vect } A})^\perp. \end{array} \right| \\ \uparrow \quad \uparrow \\ \text{linéarité} \quad \text{continuité} \\ \text{de } (x \mid \cdot) \quad \text{de } (x \mid \cdot) \end{array}$$

En résumé, on a donc:

$$\begin{cases} A^\perp \oplus A^{\perp\perp} = E \\ A^\perp \oplus \overline{\text{Vect } A} = E \end{cases}$$



Comme on a  $\overline{\text{Vect } A} \subset A^{\perp\perp}$ , on a nécessairement  $A^{\perp\perp} = \overline{\text{Vect } A}$  d'après le lemme (algébrique) ci-après.

Lemme: Soient  $A, B$  et  $C$  tels que  $d'$  un  $\in E$  t $\exists$ :

$$\begin{cases} A \oplus B = E \\ A \oplus C = E \end{cases} \text{ (sommes directes algébriques)}$$

Si  $B \subset C$ , nécessairement  $B = C$ .

dém.: Ait  $x \in C$ ;  $A \oplus B = E \Rightarrow (\exists ! (y, z) \in A \times B)$ :

$x = y + z$ ; comme  $z \in B \subset C$ ,  
 $y + z$  est aussi la décomposition (unique!) de  $x$  sur  $A \times C$ ; on, cette décomposition est

connue, c'est  $x = 0 + x$ . Par unicité,  
on a:  $\begin{cases} y = 0 \\ z = x \end{cases}$ . donc  $x = z \in B$ .  $\square$

On se place désormais sur un e.l.  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  séparable, i.e. t $\exists$  une partie (au plus) dénombrable dense dans  $E$ .

NB. Tous les espaces de Hilbert classiques — qu'on a cité au § 1. sont séparables.

Déf.: on appelle base hilbertienne de l'e.l.  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  une famille (suite) de vecteurs  $e_m \in E$ :

i) la famille est orthonormée:

$$(\forall (n, m) \in \mathbb{N}^2): (e_n | e_m) = \delta_{n,m}$$

(symbole de Kronecker)  $\begin{cases} = 0 & \text{si } n \neq m \\ 1 & \text{si } n = m \end{cases}$

Leopold Kronecker	
	
Leopold Kronecker in 1865	
Born	7 December 1823 Liegnitz, Province of Silesia, Prussia
Died	29 December 1891 (aged 68) Berlin, German Empire
Nationality	Prussian
Alma mater	University of Berlin

ii) la famille est totale : Vect  $\{e_n, n \in \mathbb{N}^*\} = E$ .  
 (Tout vecteur de  $E$  est limite de combinaisons linéaires des  $e_n$ .)

Prop. : tout e.h. ( $E, (\cdot, \cdot)$ ) séparable possède une base hilbertienne. (cf. § 4.)

Dém. : orthonormalisation (procédé de Gram-Schmidt) de la famille dénombrable dense. (cf. § 4).  $\square$

Th. : Ait  $\{e_n, n \in \mathbb{N}^*\}$  une B.H. (= base hilbertienne) de l'e.h. ( $E, (\cdot, \cdot)$ ); alors, pour tout  $x \in E$ :

$$(i) \quad x = \sum_{n=0}^{\infty} (x | e_n) \cdot e_n,$$

$$(ii) \quad \|x\|^2 = \sum_{n=0}^{\infty} |(x | e_n)|^2 \text{ (formule de Pythagore).}$$

Remarques. a) la formule i) signifie que la série  $\sum (x | e_n) \cdot e_n$  converge vers  $x$  dans  $E$ , c'est à dire que la suite des sommes partielles  $(\sum_{n=0}^N (x | e_n) \cdot e_n)_{N \in \mathbb{N}}$  converge vers  $x$ .

C'est à dire que pour la norme  $\|\cdot\|$  il existe une suite  $\{x_N\}_{N \in \mathbb{N}}$  telle que  $x_N \rightarrow x$  et pour tout  $n \in \mathbb{N}$  :

$$\left\| \sum_{n=0}^N (x | e_n) \cdot e_n - x \right\| \xrightarrow[N \rightarrow \infty]{} 0.$$

b) La formule de Pythagore généralise le théorème de Pythagore à la dimension infinie dans un cadre hilbertien:

$$\|x\|^2 = |(x|e_1)|^2 + |(x|e_2)|^2$$

En ce sens, les espaces de Hilbert sont les espaces de dimension infinie dont la géométrie est la plus proche des espaces euclidiens (finis).

Cette formule dit en particulier que la suite  $((x|e_n))_{n \in \mathbb{N}} \in l^2(\mathbb{N})$ , si qu'elle est de somme finie (cf. Th3):

$$\sum_{n=0}^{\infty} |(x|e_n)|^2 = \|x\|^2 < \infty.$$

c) Une base hilbertienne n'est pas une base vectorielle puisque en général, un vecteur n'est pas cl des en (mais limite de cl des  $e_n$ ).

Dém.: i) par hypothèse, Vect  $\{e_n, n \in \mathbb{N}\} = E$  ;  
Maintenant donc  $x \in E$  et  $\varepsilon > 0$ ,  $\exists y \in$   
Vect  $\{e_n, n \in \mathbb{N}\}$  tq  $\|x - y\| \leq \varepsilon$  ; y est cl des  
 $e_n$  donc  $\exists N \in \mathbb{N}$  tq  $y \in F_N :=$  Vect  $\{e_0, e_1, \dots, e_N\}$ .  
Comme  $F_N$  est un espace de dimension finie  
( $\dim_{\mathbb{R}} F_N = N+1$ ), c'est un espace fermé, donc

c'est un convexe fermé  $\neq \emptyset$  sur lequel on peut projeter  $x$ : par définition,

$$\|x - \pi_{F_N} x\| \leq \|x - y\| \leq \varepsilon.$$

Or,  $\pi_{F_N} x$  est caractérisé

par le fait que

$$x - \pi_{F_N} x \in F_N^\perp; \text{ puisque } \pi_{F_N} x \in F_N,$$

$$(\exists (\lambda_0, \dots, \lambda_N) \in \mathbb{R}^{1+N}) : \pi_{F_N} x = \sum_{m=0}^N \lambda_m \cdot e_m,$$

$$\text{et } \mathcal{O} = \left( x - \sum_{m=0}^N \lambda_m \cdot e_m \mid e_m \right), \quad m=0, \dots, N$$

$$\Rightarrow \lambda_m = (x | e_m), \quad m=0, \dots, N \text{ (cf. } (e_m | e_m) = \delta_{m,m}).$$

Donc :

$$\|x - \sum_{m=0}^N (x | e_m) \cdot e_m\| \leq \varepsilon.$$

Enfin, si  $M \geq N$ ,  $F_M \supset F_N$  et

$$\|x - \pi_{F_M} x\| \leq \|x - \pi_{F_N} x\| \leq \varepsilon,$$

$$= \sum_{m=0}^M (x | e_m) \cdot e_m \quad (\text{même calcul !})$$

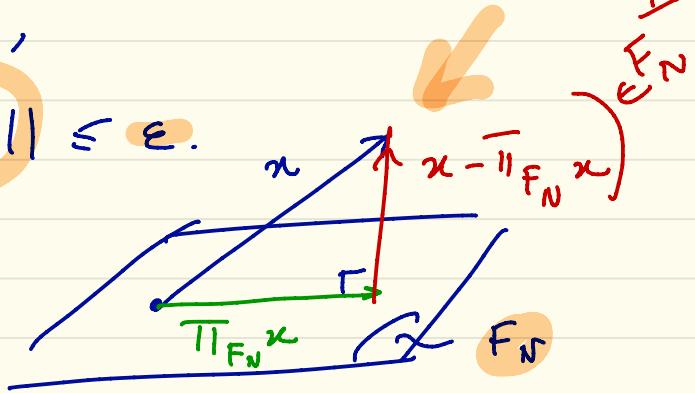
d'où la cv de  $(\sum_{m=0}^N (x | e_m) \cdot e_m)_N$  vers  $x$ .

ii) D'après ce qui précède, par continuité de  $\|\cdot\|$ ,

$$\left\| \sum_{m=0}^N (x | e_m) \cdot e_m \right\| \xrightarrow[N \rightarrow \infty]{} \|x\|;$$

on vérifie que

$$\left\| \sum_{n=0}^N (x | e_n) \cdot e_n \right\|^2 = \sum_{n=0}^N |(x | e_n)|^2, \text{ d'où le résultat. } \square$$



Reig

## Chapitre III - Espace de Hilbert

1. Produit scalaire
2. Théorème de la projection
3. Orthogonalité
4. Séries de Fourier trigonométriques

### 4. Séries de Fourier trigonométriques

Déf.: on définit l'espace  $L^2_{2\pi}(\mathbb{R})$  des (classes de) fonctions  $2\pi$ -périodiques (ie:  $f(t+2\pi) = f(t)$ , p.p.  $t \in \mathbb{R}$ ) à valeurs dans  $\mathbb{R}$  et de sens sommable sur leur période:

$$L^2_{2\pi}(\mathbb{R}) := \{ f: \mathbb{R} \xrightarrow{\text{2\pi-périodique}} \int_0^{2\pi} |f(t)|^2 dt < \infty \}$$

Évidemment, on a les propriétés suivantes:

i) pour tout  $a \in \mathbb{R}$ ,  $\int_a^{a+2\pi} |f(t)|^2 dt = \int_0^{2\pi} |f(t)|^2 dt$   
si  $f$  est  $2\pi$ -périodique;

ii)  $L^2_{2\pi}(\mathbb{R}) \simeq L^2([0, 2\pi]) \simeq L^2([a, a+2\pi])$ ,  
quel que soit  $a \in \mathbb{R}$  (il suffit de prendre la restriction de  $f$  à la période voulue), et cet isomorphisme est une isométrie;

iii) en particulier,  $L^2_{\text{per}}(\mathbb{R})$  muni du produit scalaire

$$(f|g) := \int_0^{2\pi} f(t) \cdot g(t) dt$$

$$= \int_a^{a+2\pi} f(t) \cdot g(t) dt \quad (\forall a \in \mathbb{R})$$

est un espace de Hilbert.

On définit de même un espace de Hilbert complexe en considérant

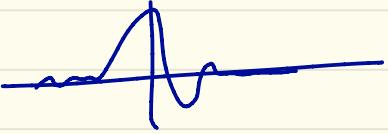
$$L^2_{\text{per}}(\mathbb{C}) := \left\{ f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}, 2\pi\text{-périodique} \mid \int_0^{2\pi} |f(t)|^2 dt < \infty \right\}$$

$$\text{et } (f|g) := \int_0^{2\pi} f(t) \cdot \overline{g(t)} dt.$$

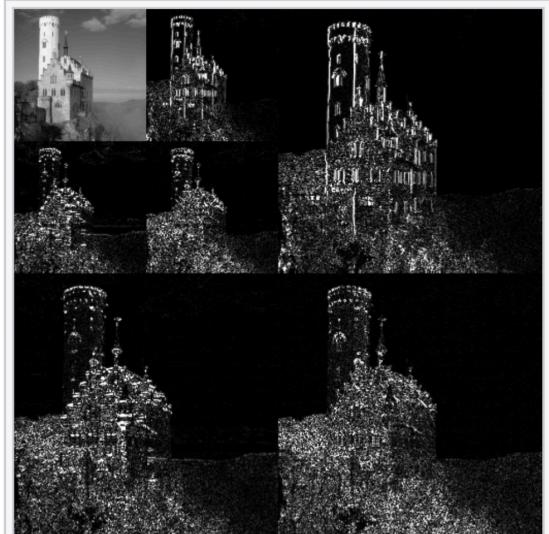
Comme  $L^2_{\text{per}}(\mathbb{R}) \cong L^2([0, 2\pi])$  est séparable, on sait (f. § III.3) que l'espace possède une base hilbertienne. En particulier, l'une de ces bases est donnée par les polynômes trigonométriques (qui sont bien des fonctions  $2\pi$ -périodiques de carré sommable sur leur période).

Th.: la famille  $\left\{ \frac{1}{\sqrt{2\pi}}, \frac{\cos nt}{\sqrt{\pi}}, \frac{\sin nt}{\sqrt{\pi}}, n \geq 1 \right\}$

est une base hilbertienne de  $L^2_{\text{per}}(\mathbb{R})$ .

Dans le cas complexe, on vérifie que la famille  $\left\{ \frac{e^{int}}{\sqrt{2\pi}}, n \in \mathbb{Z} \right\}$  est une base hilbertienne de  $L^2_{\text{en}}(\mathbb{R})$ . 

Remarque: il existe bien d'autres bases hilbertiennes de  $L^2_{\text{en}}(\mathbb{R})$ , en particulier les bases d'ondelettes (qui diffèrent même des bases de  $L^2(\mathbb{R})$ ) qui sont très utilisées en analyse de signaux, notamment en compression d'images : le format **JPEG 2000** utilise des ondelettes (= "wavelets") alors que le format JPEG d'origine est basé sur la DCT (= Discrete Cosine Transform) — application directe de la décomposition en série de Fourier trig.).



An example of the wavelet transform that is used in JPEG 2000. This is a 2nd-level CDF 9/7 wavelet transform.

(source Wikipedia)

dém.: on sait que (cf. MI 1)

$\mathcal{B}_{2\pi}^0(\mathbb{R})$  (ens. des fonctions de  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$   $2\pi$ -périodiques et continues), il est稠密 dans  $\mathcal{C}^0([0, 2\pi], \mathbb{R})$ , soit dense dans  $L^2_{\text{en}}(\mathbb{R})$ :

soit donc  $f \in L^2_{\text{en}}(\mathbb{R})$ ,  $\exists g \in \mathcal{B}_{2\pi}^0(\mathbb{R})$  tq

$$\|f - g\|_2 \leq \varepsilon.$$

$\uparrow \|.\|_2 = \|.\|$  dans  $L^2_{\text{en}}(\mathbb{R})$

On fait également (Th. Stone-Weierstrass) qu'il existe un polynôme trigonométrique  $p$  ( $p \in \text{Vect } \{1, \cos nt, \sin nt, n \geq 1\}$ ) tq

$$\|g - p\|_\infty \leq \varepsilon;$$

$$\text{donc } \|f - p\|_2 \leq \|f - g\|_2 + \|g - p\|_2$$

$$\text{avec } \|g - p\|_2 = \left( \int_0^{2\pi} |g - p|^2 dt \right)^{1/2}$$

$$\leq \sqrt{2\pi} \cdot \|g - p\|_\infty$$

$\Rightarrow \|f - p\|_2 \leq \varepsilon + \varepsilon \sqrt{2\pi}$  : on peut donc approcher arbitrairement près en  $\|\cdot\|_2$   $f$  par un polynôme tri-g, ce qui montre que la famille  $\{1, \cos nt, \sin nt, n \geq 1\}$  est dense.

On voit qu'avec les normalisations proposées elle est orthonormée, d'où le résultat.  $\square$

Généralisation: si  $f \in L^2_{2\pi}(\mathbb{R})$ , on a donc:

$$f = \underbrace{\left(f \mid \frac{1}{\sqrt{2\pi}}\right)}_{a_0} \cdot \frac{1}{\sqrt{2\pi}} + \sum_{n=1}^{\infty} \underbrace{\left(f \mid \frac{\cos nt}{\sqrt{\pi}}\right)}_{a_n} \frac{\cos nt}{\sqrt{\pi}} + \underbrace{\left(f \mid \frac{\sin nt}{\sqrt{\pi}}\right)}_{b_n} \frac{\sin nt}{\sqrt{\pi}}$$

CV dans  $L^2_{2\pi}(\mathbb{R})$ , i.e. :

$$\int_0^{2\pi} \left| f(t) - \left( a_0 \cdot \frac{1}{\sqrt{2\pi}} + \sum_{n=1}^N a_n \cdot \frac{\cos nt}{\sqrt{\pi}} + b_n \cdot \frac{\sin nt}{\sqrt{\pi}} \right) \right|^2 dt \xrightarrow[N \rightarrow \infty]{} 0.$$

$S_N$  = série de Fourier (de  $f$ )

De plus, Parseval nous dit que :

$$\|f\|_2^2 = \int_0^{2\pi} |f(t)|^2 dt < \infty$$

$$= a_0^2 + \sum_{n \geq 1} a_n^2 + b_n^2.$$

Remarque: dans le cas complexe on a :

$$f = \sum_{n=-\infty}^{\infty} (\underbrace{f | e^{int}}_{=: c_m}) \cdot e^{int}$$

$$\int_0^{2\pi} f(t) \cdot e^{-int} dt$$

CV dans  $L^2_{2\pi}(\mathbb{R})$  i.e

$$\int_0^{2\pi} \left| f(t) - \sum_{m=-N}^N c_m \cdot e^{int} \right|^2 dt \xrightarrow[N \rightarrow \infty]{} 0$$

$$\text{et } \|f\|_2^2 = \sum_{n=-\infty}^{\infty} |c_n|^2 \quad (\text{Parseval}).$$

A ces convergences, toujours mises, on peut ajouter des résultats de CV uniforme / simple sous des hypothèses supplémentaires de régularité sur  $f$ .

Th. (Dirichlet): si  $f \in L^2_{2\pi}(\mathbb{R})$  est  $C^1$  par morceaux, alors

$$( \forall t \in \mathbb{R} ): S_N(t) \xrightarrow[N \rightarrow \infty]{} \frac{f(t+) + f(t-)}{2} \quad (\text{CVS})$$

$$\text{ où } S_N := a_0 \cdot \frac{1}{\sqrt{2\pi}} + \sum_{n=1}^N a_n \cdot \frac{e^{int}}{\sqrt{\pi}} + b_n \cdot \frac{\sin nt}{\sqrt{\pi}}$$

et où  $f(t_f)$  (resp.  $f(t_-)$ ) désigne la limite à droite (resp. à gauche) de  $f$  en  $t$ . (Les limites existent en tout pt puisque  $f$  est supposée  $\mathcal{C}^1$  par morceaux.) En particulier, si  $f$  est continue en  $t$ ,  $f(t_f) = f(t_-) = f(t)$  et on a :

$$\sum_N c_N e^{int} \xrightarrow[N \rightarrow \infty]{\text{cf. Th 5}} f(t).$$

Si  $f \in L^2(\mathbb{R})$  est dans  $H^1_{\text{per}}(\mathbb{R})$  (ie  $f$  "primitive" d'une fonction de  $L^2_{\text{per}}(\mathbb{R})$ ), on a même que la suite (de fonctions continues)  $(\sum_N c_N e^{int})_N$  (= la série de Fourier) converge vers  $f$  dans

$$(\mathcal{G}_{\text{per}}^0(\mathbb{R}), \| \cdot \|_\infty): \quad \sum_N c_N e^{int} \xrightarrow[N \rightarrow \infty]{\text{c.v.u}} f \quad (\text{c.v.u})$$

$$\text{i.e.: } \max_{t \in [0, 2\pi]} |\sum_N c_N e^{int} - f(t)| \xrightarrow[N \rightarrow \infty]{} 0 \quad \left\{ \begin{matrix} t \in \mathbb{R} \\ \dots \end{matrix} \right.$$

$$\text{i.e.: } (\forall \varepsilon > 0)(\exists M \in \mathbb{N})(\forall N \geq M)(\forall t \in [0, 2\pi]): |\sum_N c_N e^{int} - f(t)| \leq \varepsilon \quad (\text{c.v.u}). \quad (\text{cf. chap. IV})$$

dém.: Faisons la démo. dans le cas  $H^1_{\text{per}}$ :

Supposons qu'il existe  $g$  dans  $L^2_{\text{per}}(\mathbb{C})$

$$\text{tg} \quad f(t) = f(0) + \int_0^t g(x) dx \quad (\text{on se place dans le cas complexe pour simplifier les notations}).$$

$$\begin{aligned} \text{Alors, } c_m &= \frac{\langle f | e^{int} \rangle}{\sqrt{2\pi}} \\ &= \int_0^{2\pi} f(t) \cdot \frac{e^{-int}}{\sqrt{2\pi}} dt \end{aligned}$$

$$= \left[ f(t) \cdot \frac{e^{int}}{-in} \right]_0^{2\pi} + \frac{1}{in} \underbrace{\int_0^{2\pi} g(t) \cdot \frac{e^{-int}}{\sqrt{2\pi}} dt}_{d_n := \text{coeff. de Fourier}} , \quad n \neq 0$$

i.e.p. dans  $H_{2\pi}^1$

$d_n := \text{coeff. de Fourier}$   
de  $g \in L^2(\mathbb{C})$

(cf.  $f' = g$  i.p. et "au sens des distributions" — cf. § IV.)

$$= 0 + \frac{d_m}{im} \Rightarrow c_m = \frac{d_m}{im}, \quad m \neq 0;$$

comme  $(d_m)_m$  et  $(\frac{1}{im})_{m \neq 0} \in l^2$ , Hölder  $\Rightarrow$

$(\frac{d_m}{im})_{m \neq 0}$  (et donc  $(c_m)_m$ )  $\in l^1$ :

$$\sum_{m=-\infty}^{\infty} |c_m| < \infty$$

$$\Rightarrow \sum_{m=-\infty}^{\infty} \|c_m \cdot \frac{e^{int}}{\sqrt{2\pi}}\|_{\infty} < \infty$$

$$\text{cf. } \|e^{int}\|_{\infty} = \max_{t \in [0, 2\pi]} |e^{int}| = 1$$

Comme  $(G_{2\pi}^0, \|\cdot\|_{\infty})$  est un Banach, la CNT implique la CVO, d'où le résultat.  $\square$

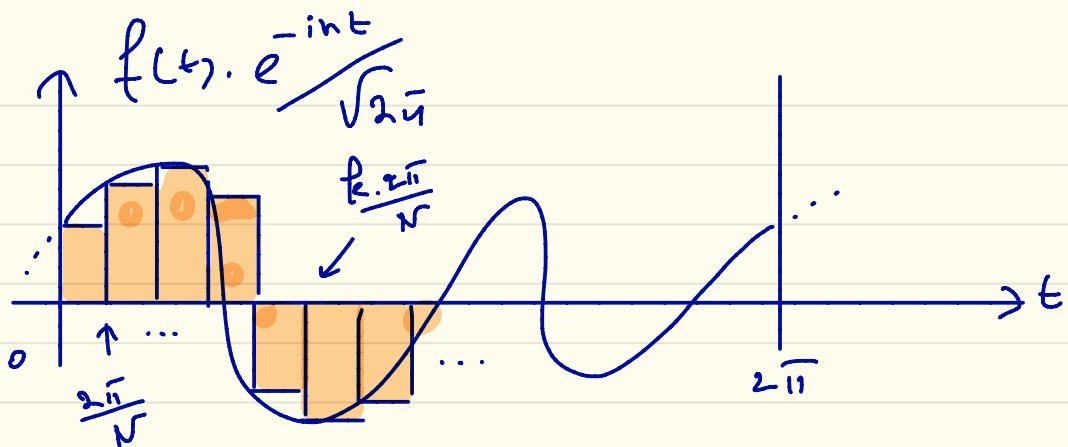
Transformée de Fourier discrète (DFT):

numériquement (et toujours en complexe),

$$c_n = (f | e^{int}/\sqrt{2\pi})$$

$$= \int_0^{2\pi} f(t) \cdot \frac{e^{-int}}{\sqrt{2\pi}} \underset{\text{quadrature}}{\approx} c_m := \frac{\sqrt{2\pi}}{N} \sum_{k=0}^{N-1} f\left(\frac{2\pi k}{N}\right) \cdot e^{-\frac{2ik\pi n}{N}}$$

$$=: f_k^N$$



ce qui définit une transformation (discrete)

$$(f_n^N)_{n=0, \dots, N-1} \quad \longleftrightarrow \quad (C_n^N)_{n=0, \dots, N-1}$$

appelée Discrete Fourier Transformation. Cette transformation est une bijection de  $\mathbb{C}^N$  sur lui-même.

Remarque: i) on voit, à cause du terme en

$e^{-\frac{2ik\pi n}{N}}$  dans la quadrature qu'il y a de nombreux termes communs dans le calcul des  $C_n^N$ ; le calcul optimisé (notamment pour  $N = 2^k$ ) correspondant s'appelle

FFT (= Fast Fourier Transformation), son inverse s'appelle iFFT (= Inverse FFT), et ces algo's jouent un rôle fondamental en traitement du signal / data science.

ii) Tous ces calculs (bases hilbertiennes et transformées discrètes) ont des analogues multidimensionnels (FFT 2 en 2 ...)