#include <stdio.h>

#pragma warning( disable : 4996 )

#include "cserial.h" //シリアル通信用クラスのヘッダファイル

void main(void)

{

int data = 0;

CSerial \*cserial; //CSerialクラスのポインタの宣言

cserial = new CSerial; //Cserialクラスを取得

cserial->MakeBuffer(1, 1); //送信用データを1byte、受信用データを1byte用意する。

cserial->SetSerialPortName(TEXT("COM3")); //パソコンのシリアルポートを設定する。自分のパソコンのデバイスマネージャで確認すること。

cserial->OpenSerialPort(); //シリアルポートをオープンする。

cserial->SetSerialPort(2400, 1024, 1024); // ボーレイトの設定。ここでボーレイトを2400にしている。

cserial->SerialPortBufferClear(); //シリアルポートの送受信FIFOメモリをクリアする。

//マイナスの数値を入力するとプログラム終了

while (data >= 0)

{

printf("dsPICに送信したいデータを入れて下さい。\n");

scanf("%d", &data);

cserial->m\_senddata[0] = (unsigned char)data; //送信用データを代入

cserial->SendSerialData(1); //パソコンからdsPICに1byteを送信

cserial->ReceiveSerialData(1); //パソコンに来ているシリアルデータを1byte受信

printf("受信したデータは %d です。", cserial->m\_receivedata[0]); //受信したデータを表示

}

cserial->CloseSerialPort(); //シリアルポートをクローズする。

delete cserial; //CSerialクラスを開放

}