微分積分続論(ベクトル解析)

鈴木 咲衣

平成27年度前期

演習問題5

- 1. 次のベクトル場 V の単位円周 $C: r(t) = (\cos t, \sin t), \ 0 \le t \le 2\pi,$ に沿った渦巻き量と湧き出し量を求めよ.
 - (a) $V = e_r$
 - (b) $V = e_{\theta}$
- 2. 5章 (14)-(16) を示せ.
- 3. 5章(33)-(35)を示せ.
- 4.~[2] 問題 6.16 次の各ベクトル場 V について,回転 $\mathrm{rot}V(x,y)$ と発散 $\mathrm{div}V(x,y)$ を求めよ.
 - (a) V = (1,0)
 - (b) V = (1,1)
 - (c) V = (y, 0)
 - (d) V = (0, x)
 - (e) V = (x, 0)
 - (f) V = (0, -y)
 - (g) V = (x, y)
 - (h) V = (x, -y)
 - (i) V = (-y, x)
 - $(j) \quad \boldsymbol{V} = (y, x)$
- 5.~[2, 問題 $6.24,\,6.28]$ ベクトル場 V が極座標表示で $V(r,\theta)=P(r,\theta)e_r+Q(r,\theta)e_\theta$ と表されているとき ,
 - (a) $\mathrm{rot} oldsymbol{V}(r,\theta)$ を計算せよ .
 - (b) $\operatorname{div} \boldsymbol{V}(r,\theta)$ を計算せよ.

演習問題 5 解答

1. (a) 渦巻き量は0,湧き出し量は 2π

(b) 渦巻き量は 2π , 湧き出し量は 0

2.

$$\int_{C_2} \mathbf{V} \cdot \mathbf{t} ds = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} (P(x + \frac{h}{2}, y + s), Q(x + \frac{h}{2}, y + s)) \cdot (0, 1) ds$$
 (1)

$$= \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} Q(x + \frac{h}{2}, y + s) ds \tag{2}$$

$$\int_{C_3} \mathbf{V} \cdot \mathbf{t} ds = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} (P(x+s, y+\frac{h}{2}), Q(x+s, y+\frac{h}{2})) \cdot (-1, 0) ds$$
 (3)

$$= \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} -P(x+s,y+\frac{h}{2})ds \tag{4}$$

$$\int_{C_4} \mathbf{V} \cdot \mathbf{t} ds = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} (P(x - \frac{h}{2}, y + s), Q(x - \frac{h}{2}, y + s) \cdot (0, -1) ds$$
 (5)

$$= \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} -Q(x - \frac{h}{2}, y + s)ds \tag{6}$$

3.

$$\int_{C_2} \mathbf{V} \cdot \mathbf{n} ds = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} (P(x + \frac{h}{2}, y + s), Q(x + \frac{h}{2}, y + s)) \cdot (1, 0) ds \tag{7}$$

$$= \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} P(x + \frac{h}{2}, y + s) ds \tag{8}$$

$$\int_{C_3} \mathbf{V} \cdot \mathbf{n} ds = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} (P(x+s, y+\frac{h}{2}), Q(x+s, y+\frac{h}{2})) \cdot (0, 1) ds \tag{9}$$

$$= \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} Q(x+s, y+\frac{h}{2}) ds \tag{10}$$

$$\int_{C_4} \mathbf{V} \cdot \mathbf{n} ds = \int_{-\frac{h}{3}}^{\frac{h}{2}} (P(x - \frac{h}{2}, y + s), Q(x - \frac{h}{2}, y + s)) \cdot (-1, 0) ds$$
(11)

$$= \int_{-\frac{h}{3}}^{\frac{h}{2}} -P(x - \frac{h}{2}, y + s)ds \tag{12}$$

4. (a)

$$\operatorname{div} \mathbf{V} = 0, \quad \operatorname{rot} \mathbf{V} = 0$$

(b)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{V} = 0, \quad \operatorname{rot} \boldsymbol{V} = 0$$

(c)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{V} = 0$$
, $\operatorname{rot} \boldsymbol{V} = -1$

(d)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{V} = 0, \quad \operatorname{rot} \boldsymbol{V} = 1$$

(e)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{V} = 1, \quad \operatorname{rot} \boldsymbol{V} = 0$$

(f)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{V} = -1, \quad \operatorname{rot} \boldsymbol{V} = 0$$

(g)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{V} = 2, \quad \operatorname{rot} \boldsymbol{V} = 0$$

(h)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{V} = 0, \quad \operatorname{rot} \boldsymbol{V} = 0$$

(i)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{V} = 0, \quad \operatorname{rot} \boldsymbol{V} = 2$$

(j)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{V} = 0, \quad \operatorname{rot} \boldsymbol{V} = 0$$

5. (a)

$$rot \mathbf{V}(r,\theta) = \frac{\partial Q}{\partial r} + \frac{1}{r}Q - \frac{1}{r}\frac{\partial P}{\partial \theta}
= \frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}(rQ) - \frac{1}{r}\frac{\partial P}{\partial \theta}$$

(b)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{V}(r,\theta) = \frac{\partial P}{\partial r} + \frac{1}{r}P + \frac{1}{r}\frac{\partial Q}{\partial \theta}$$
$$= \frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}(rP) + \frac{1}{r}\frac{\partial Q}{\partial \theta}$$

参考文献

[2] 小林亮,高橋大輔「ベクトル解析入門」(東京大学出版会)