微分積分続論(ベクトル解析)

鈴木 咲衣

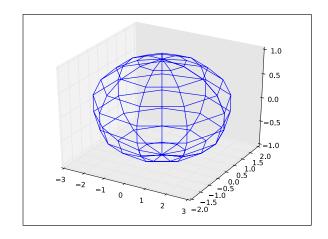
平成27年度前期

演習問題9

- 1. [2, 章末問題 2.9] 曲面 $(3\sin\theta\cos\varphi,2\sin\theta\sin\varphi,\cos\theta),\ 0\le\theta\le\pi,0\le\varphi\le2\pi,$ を考える.
 - (a) この曲線の概形を描け.
 - (b) $\theta = \frac{\pi}{3}, \varphi = \frac{\pi}{4}$ における点での単位法線ベクトルを求めよ.
- 2. [2, 問題 2.48] 曲面 $m{r}(s,t)=(s,t,e^{s-t})$ の上の点 $m{r}(1,0)$ においての接平面の式を求めよ.
- $3. \ [2, 問題 7.12]$ 次のベクトル場 $m{V}$ の回転を求め,さらに原点において, $\underline{\Psi}$ 位ベクトル $m{u}$ の方向を軸とする回転を求めよ.
 - (a) (修正版) $V = (y + z, xz, x^2y), \quad u = (\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0),$
 - (b) $V = (\sin x + \sin z, \cos y + z \cos x, x \sin z), \quad u = (\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0),$
 - (c) $V = (e^{-y}, e^{-z}, e^{-x}), \quad u = (\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}).$
- 4. [2, 問題 8.16] 球面 $x^2+y^2+z^2=1$ の $z\geq 0$ の部分を Σ とし, $V=(y,0,x^2+z^2)$ とする.このとき $\int_\Sigma {
 m rot} {m V}\cdot d{m S}$ を求めよ.ただし Σ の表は $x^2+y^2+z^2>1$ の側とする.
- 5.~[2, 章末問題 8.9] 回転放物面 $z=x^2+y^2$ の $z\leq 1$ の部分を Σ とし,領域 $\{(x,y,z)\mid z< x^2+y^2\}$ の方を表とする.このときベクトル場 $m V=(-y+z,xz,e^x)$ に対して $\int_\Sigma {
 m rot} m V\cdot dm S$ を求めよ.

演習問題 9 解答

1. (a)



(b) まず法線ベクトル n を求める.曲面の式を r(heta,arphi) とおくと,

$$\begin{array}{ll} \boldsymbol{n} & = & \frac{1}{\sin\theta} \frac{\partial \boldsymbol{r}}{\partial \theta} \times \frac{\partial \boldsymbol{r}}{\partial \varphi} \\ & = & (3\cos\theta\cos\varphi, 2\cos\theta\sin\varphi, -\sin\theta) \times (-3\sin\varphi, 2\cos\varphi, 0) \\ & = & (2\sin\theta\cos\varphi, 3\sin\theta\sin\varphi, 6\cos\theta) \end{array}$$

よって $\theta = \frac{\pi}{3}, \varphi = \frac{\pi}{4}$ における法線ベクトルは ,

$$n = (\frac{\sqrt{3}}{\sqrt{2}}, \frac{3\sqrt{3}}{2\sqrt{2}}, 3)$$

 $|m{n}| = \sqrt{rac{111}{8}}$ であるから求めるべき単位法線ベクトルは,

$$\frac{n}{|n|} = \frac{1}{\sqrt{37}}(2, 3, 2\sqrt{6})$$

2. $\frac{\partial \pmb{r}}{\partial s}=(1,0,e^{s-t})$ かつ $\frac{\partial \pmb{r}}{\partial t}=(0,1,-e^{s-t})$ であるから,(s,t) における法線ベクトルは $(-e^{s-t},e^{s-t},1)$ となる.よって(1,0) おける法線ベクトルは (-e,e,1) である.また $\pmb{r}(1,0)=(1,0,e)$ から,求めるべき接平面の式は,

$$-e(x-1) + ey + (z-e) = -ex + ey + z = 0$$

3. (a)

$$\nabla \times \mathbf{V} = (x^2 - x, 1 - 2xy, z - 1)$$

単位ベクトル u の方向を軸とする回転は $\frac{1}{\sqrt{2}}(x^2-x-2xy+1)$ よって原点におけるそれは $\frac{1}{\sqrt{2}}$ となる.

(b)

$$\nabla \times \mathbf{V} = (-\cos x, \cos z - \sin z, -z \sin x)$$

単位ベクトルuの方向を軸とする回転は $\frac{1}{\sqrt{2}}(-\cos x + \cos z - \sin z)$ よって原点におけるそれは0となる.

(c)

$$\nabla \times \boldsymbol{V} = (e^{-z}, e^{-x}, e^{-y})$$

単位ベクトル u の方向を軸とする回転は $\frac{1}{\sqrt{3}}(e^{-z}+e^{-x}+e^{-y})$ よって原点におけるそれは $\sqrt{3}$ となる .

 $4. \ C$ を xy 平面に含まれる原点を中心とした半径 1 の円とする.また C の回転方向は反時計周りとする.

$$\int_{\Sigma} \operatorname{rot} \boldsymbol{V} \cdot d\boldsymbol{S} = \int_{C} \boldsymbol{V} \cdot d\boldsymbol{r}$$
$$= \int_{C} y dx = \int_{0}^{2\pi} -\sin^{2}\theta d\theta = -\pi$$

5. C を z=1 平面に含まれる (0,0,1) を中心とした半径 1 の円とする.また C の回転方向は反時計周りとする.

$$\begin{split} \int_{\Sigma} \mathrm{rot} \boldsymbol{V} \cdot \mathrm{d} \boldsymbol{S} &= -\int_{C} \boldsymbol{V} \cdot \mathrm{d} \boldsymbol{r} = -\int_{C} (-y+1) \mathrm{d} x + x \mathrm{d} y \\ &= -\int_{C} -y \mathrm{d} x + x \mathrm{d} y = -2\pi \end{split}$$

参考文献

[2] 小林亮,高橋大輔「ベクトル解析入門」(東京大学出版会)