

计算方法第二次上机作业程序文档

5.6.2021 yawning-lion

一、任务介绍

给定一个椭圆的半长轴和半短轴，计算近似椭圆周长，给定误差限，要求使用Romberg求积法，计算结果误差在误差限内。

二、公式说明

1、被积函数

给定椭圆

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

求椭圆周长的问题，实际上转化为一个积分

$$l = 2 \int_{-a}^a \sqrt{1 + \left(\frac{y'}{x'}\right)^2} dx$$

为便于计算，使用三角换元

$$\begin{cases} x = a \cos \theta \\ y = b \sin \theta \end{cases}$$

积分化为

$$l = 4 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{b^2 + (a^2 - b^2) \sin^2 \theta} d\theta$$

故实际上考虑被积函数

$$f(x) = 4 \sqrt{b^2 + (a^2 - b^2) \sin^2 x}, [0, \frac{\pi}{2}]$$

的积分。

2、复化梯形积分

将区间 2 等分时，复化梯形公式为

$$I = \frac{h}{2}(f(a) + f(b))$$

当把区间加细为 n 份时，由复化梯形求积公式

$$I = \frac{h}{2}(f(a) + f(b) + 2 \sum_{i=1}^{n-1} f(a + ih))$$

其中 $a = 0, b = \frac{\pi}{2}, h = \frac{b-a}{n}$ 。

3、Romberg外推

依次地，给定 k 时，对于 $m = 1, 2 \dots k$,利用公式

$$T_m^{(k-m)} = \frac{4^m T_{m-1}^{(k-m+1)} - T_{m-1}^{(k-m)}}{4^m - 1}$$

不断延展外推序列。

三、程序说明

1、运行环境

程序编译环境为mingw-w64-v8.0.0,g++,IDE为vscode，程序文档利用markdown写作。

2、使用说明

- 输入规范

本程序需要用户输入的数据有三个。

- 在程序打印please enter the value of the majorAxis:后，输入目标椭圆的半长轴大小，数据类型限制为双精度数。例如2。

- 在程序打印 `please enter the value of the minorAxis:` 后，输入目标椭圆的半短轴大小，数据类型限制为双精度数。例如1。
- 在程序打印 `please enter the value of the allowable error:` 后，输入数值积分结果的容许误差大小，数据类型限制为双精度数。例如，要求积分结果具有5位有效数字，则容许误差为0.00005。
- 输出格式

完成计算后，将结果输入进与代码同文件夹的 `output.txt` 中，分别输出外推次数为 `m` 时的积分值和最终满足精度要求的积分值。

3、程序结构

本程序包含三个头文件

```
#include<stdio.h>
#include<math.h>
#include<stdlib.h>
```

开始前，定义常量

```
#define MAXNUM 64
const double PIE=3.14159265358979323846264338328;
const double A=0;
const double B=PIE/2;
```

`MAXNUM` 为之后存储外推积分序列的二维数组的最大长、宽值；`A` `B` 则是积分区间的左右边界。

随后定义存储椭圆半长短轴的结构体和相应指针

```
typedef struct Oval
{
    double majorAxis;
    double minorAxis;
}COval;
typedef COval* pCOval;
```

随后定义一众函数。

主程序中，先完成所有输入，再利用输入，调用函数 `IniOva(majorAxis,minorAxis)` 对目标椭圆 `oval` 进行初始化。

随后定义存储所有Romberg积分过程中所需积分值的数组 `integralT[MAXNUM][MAXNUM]`，并计算将区间分为2份时的复化梯形积分值，即 `integralT[0][0]`。

下面进入由变量 `k` 控制的 `do-while` 循环。

每次循环开始时都计算当区间分为 2^{k+1} 时的复化梯形积分值，即 `integralT[0][k]` 的值，下面调用函数 `Lengthen_Tm(k,integralT,EPSILON)`，利用新计算出的复化梯形积分值进行新的外推，根据函数返回值 `state` 来判断：

- 若 `state` 为负数，则代表这一轮外推中没有积分值误差小于等于容许误差，需要进入下一次循环再次外推。
- 若 `state` 不为负数，则代表这一轮外推中出现了在容许误差范围内的积分值，函数返回值 `state` 为这个积分值。

循环在 `state` 不为负数时退出，进行输出，程序结束运行。

4、函数说明

`double OvalFx(double Theta,pCoval oval)`

事实上给出了自变量为 θ 时的被积函数的计算式，输入 `Theta` 为自变量值，`oval` 为指向储存目标椭圆所有信息结构体的指针，返回被积函数在这个自变量下的取值。

`pCoval IniOva(double majorAxis,double minorAxis)`

输入椭圆的半长轴 `majorAxis` 半短轴 `minorAxis`。

返回储存这些信息的结构体的指针。

```
int Lengthen_T0(int k,double h,int n,double integralT[]  
[MAXNUM],pCoval oval)
```

输入需要计算的复化梯形积分在序列中的位置 **k**，积分步长 **h**，区间份数 **n**，存储所有积分序列的二维矩阵指针 **integralT[][MAXNUM]**，目标椭圆 **oval**。

计算 $T_0^{(k)}$ 并将 **integralT[0][k]** 更新为相应值。完成复化梯形积分序列的伸长。

返回值无意义。

```
double CalErr(double a,double b)
```

输入 **a b**，计算差的绝对值并返回。

```
double Lengthen_Tm(int k,double integralT[][MAXNUM],double  
EPSILON)
```

输入 **k**，实际上利用 **k** 得到各积分序列中需要更新的位置；输入存储所有积分序列的二维矩阵指针 **integralT[][MAXNUM]**，容许误差值 **EPSILON**。

对于 m 依次取 $1, 2 \dots k$ ，利用 $T_{m-1}^{(k-m)}$ 和 $T_{m-1}^{(k-m+1)}$ 计算 $T_m^{(k-m)}$ 并更新 **integralT[m][k-m]** 为相应值。不断延展外推序列。过程中，计算 $T_m^{(0)}$ 和 $T_{m-1}^{(0)}$ 的差值作为此时数值积分的误差，当误差不大于容许误差值时直接返回 $T_m^{(0)}$ 即 **integralT[m][k-m]** 作为积分结果。否则返回 **-1** 作为这一轮外推仍未得到满足精度要求的积分值，需要进入下一轮外推。

三、算例展示

输入半长轴半短轴分别为2，1，即计算椭圆

$$\frac{x^2}{4} + y^2 = 1$$

的周长。

输入容许误差0.00005，（容易估计积分值小于10）即要求积分结果具有五位有效数字。

output.txt中输出结果为

```
output.txt - 记事本
文件(F) 编辑(E) 格式(O) 查看(V) 帮助(H)
当外推次数为m=0时, 积分结果为9.424777960769
当外推次数为m=1时, 积分结果为9.764651497454
当外推次数为m=2时, 积分结果为9.686433525945
当外推次数为m=3时, 积分结果为9.688298502583
当外推次数为m=4时, 积分结果为9.688450846639
当外推次数为m=5时, 积分结果为9.688448222653
当外推次数为m=5, 积分值符合精度要求, 保留12位小数的结果为9.688448222653
```

程序运行结果为9.688448222653,根据要求取为9.6884。

四、结果分析

应用Romberg积分法可以在不长的时间开销内将积分值精度提升到较高的值，但本程序的缺点是空间利用率低， 64×64 的二维数组利用率最高只有一半，实际上定义为 10×10 的数组或许更为合理，因为一般外推次数为6时就可以达到可观的精度，再继续外推对精度的提升也不大。