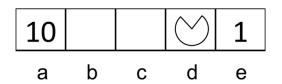


بهم الله الرحمن الرحيم تمرين نطري سرى سوم ہوش مصنوعي .

پاییز ۱۳۹۶

سوال اول

الف) فرض کنید مقدار discount برابر ۱ باشد (یعنی ۱ = λ). با توجه به شکل مقادیر زیر را به دست آورید.



$V_0(d) =$	
$V_1(d) =$	
$V_2(d) =$	
$V_3(d) =$	
$V_4(d) =$	
$V_5(d) =$	





پاینر ۱۳۹۶

ب) فرض کنید مقدار discount برابر ۰٫۲ باشد (یعنی λ = ۰٫۲ هندی با توجه به شکل مقادیر زیر را به دست آورید.

10				1
а	b	С	d	е

$$V^*(a) = V_\infty(a) =$$

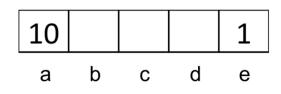
 $V^*(b) = V_\infty(b) =$

 $V^*(c) = V_\infty(c) =$

 $V^*(d) = V_\infty(d) =$

 $V^*(e) = V_{\infty}(e) =$

ج) فرض کنید مقدار discount برابر ۱ باشد (یعنی ۱ = λ).

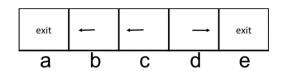






بهم امد الرحمن الرحيم تمرين نطری سری موم ہوش مصنوعی پاينر ۱۳۹۶

فرض کنید π_1 به صورت زیر باشد، مقادیر زیر را برای این policy ارزیابی کنید.

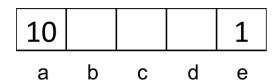


$V^{\pi_1}(a) =$	
$V^{\pi_1}(b)=$	
$V^{\pi_1}(c)=$	
$V^{\pi_1}(d)=$	
$V^{\pi_1}(e)=$	

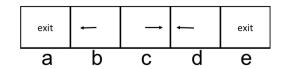
د) فرض کنید مقدار discount برابر ۱۰٫۹ باشد (یعنی $\dot{\lambda}=0.0$



بهم امد الرحمن الرحيم تمرين نظری سری موم ہوش مصنوعی پاينر ع١٣٩۶



فرض کنید π_i به صورت زیر باشد، مقادیر زیر را برای این policy ارزیابی کنید.



 $V^{\pi_i}(a) =$

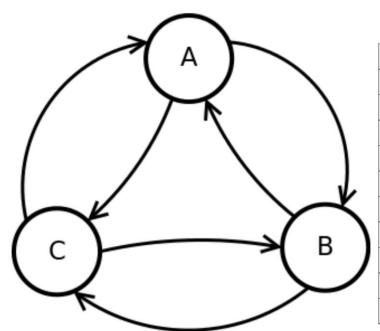


بهم امد الرحمن الرحيم تمرین نظری سری موم ہوش مصنوعی پاینر ۱۳۹۶

موال دوم

دیاگرام انتقال، تابع انتقال و تابع reward به صورت زیر مشخص شده است.

Discount Factor, γ = 0.5



S	a	s'	T(s,a,s')	R(s,a,s')
Α	Clockwise	В	0.8	-1.0
Α	Clockwise	С	0.2	-2.0
Α	Counterclockwise	В	0.2	-2.0
Α	Counterclockwise	С	0.8	-2.0
В	Clockwise	Α	0.2	2.0
В	Clockwise	С	0.8	0.0
В	Counterclockwise	Α	1.0	-1.0
С	Clockwise	Α	1.0	-2.0
С	Counterclockwise	Α	0.2	0.0
С	Counterclockwise	В	0.8	2.0

الف) فرض کنید بعد از iteration k از value iteration مقادیر برای V_k به صورت زیر باشد.

$V_k(A)$	$V_k(B)$	$V_k(C)$
-0.880	0.920	1.640

مقدار $V_{k+1}\left(C
ight)$ چقدر می باشد؟

ب) حال فرض کنید که ما value iteration را برای completion انجام دادیم و مقادیر زیر را به دست آورده ایم.

$V^*(A)$	$V^*(B)$	$V^*(C)$
-0.540	1.148	2.005



ياينر ۱۳۹۶

مقدار Q*(C, clockwise) چیست؟

مقدار $Q^*(C, counterclockwise) چیست؟$

سوال سوم

کدام یک از عبارات زیر درباره ی value iteration درست می باشد؟ فرض می کنیم که MDP ما تعدادی محدودی action و state دارد و مقدار discount بین ۰ تا ۱ می باشد.

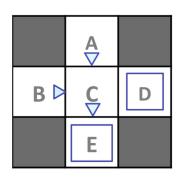
الف) value iteration تضمين مي شود كه همگرا (converge) مي باشد.

ب) value iteration به برداری یکسان از value ها (V^*) همگرا می باشد. مهم نیست که چه مقادیری را برای مقدار دهی اولیه ی V استفاده کرده ایم. V همگرا می باشد. مهم نیست که چه مقادیری را برای مقدار دهی اولیه ی V استفاده کرده ایم. V همچکدام

موال جهارم

شکل و فرضیات زیر را در نظر بگیرید.

Input Policy π



Assume: $\gamma = 1$

Observed Episodes (Training)

Episode 1

A, south, C, -1 C, south, E, -1 E, exit, x, +10

Episode 3

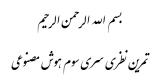
B, east, C, -1 C, south, E, -1 E, exit, x, +10

Episode 2

B, east, C, -1 C, south, D, -1 D, exit, x, -10

Episode 4

A, south, C, -1 C, south, E, -1 E, exit, x, +10





پاینر ۱۳۹۶

چه مدلی از episode های مشاهده شده در بالا یاد گرفته خواهند شد؟

T(A, south, C) =
T(B, east, C) =
T(C, south, E) =
T(C, south, D) =

سوال پنجم

شکل و فرضیات زیر را در نظر بگیرید.

Input Policy $\boldsymbol{\pi}$

A B ▷ C D E

Assume: γ = 1

Observed Episodes (Training)

Episode 1

A, south, C, -1 C, south, E, -1 E, exit, x, +10

Episode 2

B, east, C, -1 C, south, D, -1 D, exit, x, -10

Episode 3

B, east, C, -1 C, south, E, -1 E, exit, x, +10

Episode 4

A, south, C, -1 C, south, E, -1 E, exit, x, +10



بسم الله الرحمن الرحيم تمرين نطري سري سوم ہوش مصنوعي

ياينرعو١٣٩

برای مقادیر زیر چه تخمین هایی از direct evaluation به دست می آید؟

${\hat V}^\pi(A) =$	
${\hat V}^\pi(B) =$	
${\hat V}^\pi(C)=$	
${\hat V}^\pi(D)=$	
${\hat V}^\pi(E) =$	

• تمرینها از طریق ایمیل تحویل داده شود. موضوع ایمیل ارسالی حتما به فرم مثال زیر باشد:

<StudentNo>-<FirstName>-<LastName>-HW<No>-Kharazmi-Al-Fall96
83405307-Hadi-Asheri-HW1-Kharazmi-Al-Fall96

- در صورت تاخیر در تحویل پاسخ تمرین بعد از ۴۸ساعت ۲۰درصد نمره ، از ۴۸ساعت تا یک هفته ۵۰درصد نمره و درصورت تاخیر بیشتر هیچ نمرهای تعلق نخواهد گرفت.
 - تمرین ها به آدرس <u>ai.kharazmi.fall96@gmail.com</u> ارسال شود.
 - مهلت ارسال: ۱۳۹۵/۹/۵ ساعت ۱۸