

Fachbereich Informatik Dr. Marco Hülsmann

Numerische Mathematik 1

Übungsblatt 4, WS 2019/20 – Musterlösungen –

Aufgabe 1 (Konditionsabschätzungen)

Betrachten Sie das Lineare Gleichungssystem Ax = b mit

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Nehmen Sie an, daß die Koeffizienten der Matrix A exakt vorliegen. Wie groß darf der relative Fehler in der Maximumsnorm bei der rechten Seite sein, damit der relative Fehler in der Maximumsnorm in der Lösung kleiner als 10^{-2} ist?

Musterlösung:

Sei x die Lösung des LGS. Nach Vorlesung gilt die Abschätzung

$$\frac{||\Delta x||_{\infty}}{||x||_{\infty}} \le \operatorname{cond}(A) \frac{||\Delta b||_{\infty}}{||b||_{\infty}}$$

wobei

$$\operatorname{cond}(A) = ||A||_{\infty} ||A^{-1}||_{\infty}$$

Falls der relative Fehler der rechten Seite $\frac{||\Delta b||_{\infty}}{||b||_{\infty}}$ so ist, daß

$$\operatorname{cond}(A) \frac{||\Delta b||_{\infty}}{||b||_{\infty}} < 10^{-2}$$

so ist der relative Fehler in der Lösung ebenfalls $< 10^{-2}$. Es gilt weiterhin $||A||_{\infty} = 3$,

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

und damit $||A^{-1}||_{\infty} = 3$. Weiterhin gilt

$$\operatorname{cond}(A) = 3 \cdot 3 = 9$$

und somit

$$\operatorname{cond}(A) \frac{||\Delta b||_{\infty}}{||b||_{\infty}} < 10^{-2} \iff \frac{||\Delta b||_{\infty}}{||b||_{\infty}} < \frac{1}{900}$$

Aufgabe 2 (Skalierung und Kondition)

Sei $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ regulär mit

$$\forall_{i=,1...,n} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}| = 1 \ (*)$$

(i) Zeigen Sie, daß für jede Diagonalmatrix $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$ gilt:

$$cond(A) \le cond(DA)$$

Verwenden Sie die Zeilensummennorm!

(ii) Sei $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ regulär. Geben Sie eine reguläre Diagonalmatrix $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$ an, so daß C := DB die Eigenschaft (*) erfüllt.

Musterlösung:

(i) Sei $D := (\operatorname{diag}(d_1, ..., d_n))$ eine reguläre Diagonalmatrix. Es gilt:

$$\operatorname{cond}(DA) = ||DA||_{\infty} ||A^{-1}D^{-1}||_{\infty} = \max_{i=1,\dots,n} \left\{ \sum_{j=1}^{n} |d_{i}a_{ij}| \right\} ||A^{-1}D^{-1}||_{\infty}$$

$$= \max_{i=1,\dots,n} \left\{ |d_{i}| \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}| \right\} ||A^{-1}D^{-1}||_{\infty} \stackrel{(*)}{=} \max_{i=1,\dots,n} \{|d_{i}|\} ||A^{-1}D^{-1}||_{\infty}$$

Seien $(b_{ij})_{i,j=1,\dots,n}$ die Einträge von A^{-1} . Dann folgt weiterhin:

$$\operatorname{cond}(DA) = \max_{i=1,\dots,n} \left\{ |d_i| \right\} \max_{i=1,\dots,n} \left\{ \sum_{j=1}^n \frac{1}{|d_i|} |b_{ij}| \right\}$$

$$\geq \max_{i=1,\dots,n} \left\{ |d_i| \right\} \max_{i=1,\dots,n} \left\{ \sum_{j=1}^n \min_{k=1,\dots,n} \left\{ \frac{1}{|d_k|} \right\} |b_{ij}| \right\}$$

$$= \max_{i=1,\dots,n} \left\{ |d_i| \right\} \max_{i=1,\dots,n} \left\{ \frac{1}{\max_{k=1,\dots,n} |d_k|} \sum_{j=1}^n |b_{ij}| \right\}$$

$$= \max_{i=1,\dots,n} \left\{ \sum_{j=1}^n |b_{ij}| \right\} = ||A^{-1}|| \stackrel{(*)}{=} \operatorname{cond}(A)$$

(ii) Wähle D so, daß

$$\forall_{i=1,\dots,n} \ d_i = \frac{1}{\sum_{j=1}^n |b_{ij}|}$$

Dann gilt

$$\sum_{j=1}^{n} |c_{ij}| = \sum_{j=1}^{n} |d_i||b_{ij}| = |d_i| \sum_{j=1}^{n} |b_{ij}| = 1$$

Aufgabe 3 (Gaußsches Eliminationsverfahren)

Programmieren Sie das Gaußsche Eliminationsverfahren mit diagonaler Pivotwahl! Implementieren Sie dabei neben dem Hauptprogramm für die Elimination die folgenden Teilprogramme, jeweils als separat aufrufbare Funktionen:

- Erstellung der erweiterten Koeffizientenmatrix
- Rückwärtseinsetzen
- Konfiguration (Definition der Matrix und der rechten Seite)

Lösen Sie mit Ihrem Programm die folgenden Linearen Gleichungssysteme Ax = b:

(i)
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & 7 \\ 1 & 3 & -2 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 17 \end{pmatrix}$$
 (ii)
$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 2 \\ 1 & 1 & 4 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 1 \\ 6 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 4* (Konditionsabschätzungen, freiwillige Hausübung!)

Zeigen Sie, daß bei Störungen ΔA und Δb , wobei $||A^{-1}|| \cdot ||\Delta A|| < 1$ ist, die folgenden Konditionsabschätzungen gelten:

(i)
$$||\Delta x|| \le \frac{||A^{-1}||}{1 - ||A^{-1}|| \cdot ||\Delta A||} (||\Delta b|| + ||A^{-1}|| \cdot ||\Delta A|| \cdot ||b||)$$

(ii)
$$\frac{||\Delta x||}{||x||} \leq \frac{\operatorname{cond}(A)}{1 - \operatorname{cond}(A) \frac{||\Delta A||}{||A||}} \left(\frac{||\Delta A||}{||A||} + \frac{||\Delta b||}{||b||} \right) \operatorname{für} b \neq 0$$

Musterlösung:

Es gilt

$$(A + \Delta A)(x + \Delta x) = b + \Delta b$$

$$\Leftrightarrow Ax + \Delta Ax + A\Delta x + \Delta A\Delta x = b + \Delta b$$

$$\Leftrightarrow A\Delta x = -\Delta Ax - \Delta A\Delta x \underbrace{-Ax + b}_{=0} + \Delta b$$

$$\Leftrightarrow \Delta x = -A^{-1}\Delta Ax - A^{-1}\Delta A\Delta x + A^{-1}\Delta b$$

(i) Für den absoluten Fehler ergibt sich dadurch:

$$||\Delta x|| \leq ||A^{-1}|| \cdot ||\Delta A|| \cdot ||x|| + ||A^{-1}|| \cdot ||\Delta A|| \cdot ||\Delta x|| + ||A^{-1}|| \cdot ||\Delta b||$$

$$\Leftrightarrow (1 - ||A^{-1}|| \cdot ||\Delta A||) ||\Delta x|| \leq ||A^{-1}|| \cdot (||\Delta A|| \cdot ||x|| + ||\Delta b||)$$

Also folgt zunächst, da $||A^{-1}|| \cdot ||\Delta A|| < 1$:

$$||\Delta x|| \le \frac{||A^{-1}||}{1 - ||A^{-1}|| \cdot ||\Delta A||} (||\Delta b|| + ||\Delta A|| \cdot ||x||)$$

und wegen $||x|| \le ||A^{-1}|| \cdot ||b||$ die gewünschte Ungleichung

$$||\Delta x|| \le \frac{||A^{-1}||}{1 - ||A^{-1}|| \cdot ||\Delta A||} \left(||\Delta b|| + ||A^{-1}|| \cdot ||\Delta A|| \cdot ||b|| \right)$$

(ii) Für den relativen Fehler ergibt sich dann direkt

$$\frac{||\Delta x||}{||x||} \leq \frac{||A^{-1}||}{1 - ||A^{-1}|| \cdot ||\Delta A||} \left(\frac{||\Delta b||}{||x||} + ||\Delta A||\right)$$
$$= \frac{||A^{-1}|| \cdot ||A||}{1 - ||A^{-1}|| \cdot ||\Delta A||} \left(\frac{||\Delta b||}{||A|| \cdot ||x||} + \frac{||\Delta A||}{||A||}\right)$$

und wegen $\frac{1}{||A||\cdot||x||} \leq \frac{1}{||b||}$ die gewünschte Ungleichung

$$\frac{||\Delta x||}{||x||} \le \frac{\operatorname{cond}(A)}{1 - \operatorname{cond}(A) \frac{||\Delta A||}{||A||}} \left(\frac{||\Delta A||}{||A||} + \frac{||\Delta b||}{||b||} \right)$$