## 作 业 二 石雨宸 D23090120503

下列选项中,降低进程优先级的合理时机是 A。 A. 进程的时间片用完 B. 进程刚完成 [/O, 进入就绪队列 C. 进程长期处于就绪队列中 D. 进程从就绪态转为运行态 某个进程从等待(阻塞)状态进入就绪状态,可能是由于 C。 A. 正在运行的进程运行结束 B. 正在运行的进程进入阻塞态 C. [/O操作完毕 D. 正在运行的进程时间片用完 下面关于进程的叙述不正确的是 С。 A. 进程申请 CPU 得不到满足时,其状态变为就绪状态。 B. 在单 CPU 系统中, 任一时刻有一个进程处于运行状态。 C. 优先级是进行进程调度的重要依据, 一旦确定不能改变。 D. 进程获得处理机而运行是通过调度而实现的。 进程和线程是两个既相关又有区别的概念,下面描述中,不正确的是<u>D</u>。 A. 线程是申请资源和调度的独立单位

B. 每个进程有自己的虚存空间,同一进程中的各线程共享该进程虚存空间

- C. 进程中所有线程共享进程的代码段
- D. 不同的线程可以对应相同的程序

下面哪一种情况不会引起进程之间的切换? A A. 进程调用本程序中定义的 sinx 函数进行数学计算 B. 进程处理 I/O 请求 C. 进程创建了子进程并等待子进程结束 D. 产生中断 一个计算问题的程序分成三个可以独立执行的程序模块:输入、计算和打印,每一批 数据都需顺序被这些模块执行。当有多批数据时,这三个程序模块中可以并行运行的 是<u>D</u>。 A. 输入、计算和打印 B. 输入和计算 C. 计算和打印 D. 打印和输入 某计算机系统只有一个 CPU, 采用多用户多任务操作系统。假设当前时刻处于用户态 (user mode), 系统中共有 10 个用户进程,则处于就绪状态的用户进程数最多有 C 个。 A. O B. 1 C. 9 D. 10 设有 3 个作业,它们的到达时间和运行时间如表所示,并在一台处理机上按单道方式 运行。如按响应比高者优先算法,则作业执行是次序是 B。 A. J1, J2, J3 B. J1, J3, J2 C. J2、J3、J1 D. J3、J2、J1 表 作业到达时间和运行时间表

作业	到达时间	运行时间
1	8:00	2 小时
2	8:30	1 小时
3	9:30	0.25 小时

- 9. 下列关于时间片轮转调度算法的叙述中,哪个是不正确的? \_\_D\_\_
  - A. 在时间片轮转调度算法中,系统将 CPU 的处理时间划分成若干个时间段
  - B. 就绪队列中的诸进程轮流在 CPU 运行,每次最多运行一个时间片
  - C. 当时间片结束时,运行进程自动让出 CPU,该进程进入等待队列
  - D. 如果时间片长度很小,则调度程序抢占 CPU 的次数频繁,加重系统开销
- 10. 响应比最高者优先算法综合考虑了作业的等待时间和计算时间,响应比的定义是
  - B A. 作业周转时间与等待时间之比 B. 作业周转时间与计算时间之比
  - C. 作业等待时间与计算时间之比 D. 作业计算时间与等待时间之比
- 11. 下列进程调度算法中,综合考虑进程等待时间和执行时间的是 \_\_\_D\_
  - A. 时间片轮转调度算法 B. 短进程优先调度算法
  - C. 先来先服务调度算法 D. 高响应比优先调度算法
- 12. 在分时操作系统中,进程调度经常采用<u>C</u>算法。
  - A. 先来先服务 B. 最到优先权 C. 时间片轮转 D. 随机
- 13. 下列哪一个进程调度算法会引起进程的饥饿问题? <u>C</u>
  - A. 先来先服务(FCFS)算法 B. 时间片轮转(RR)算法
  - C. 优先级 (Priority) 算法 D. 多级反馈队列算法

14. 某系统采用多级反馈队列调度算法,进程的状态图如图所示。

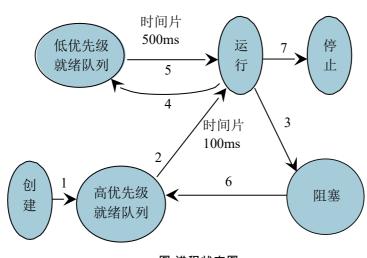


图 进程状态图

(1) 说明一个进程发生变迁 3、4、6 的原因。

3是由运行到阻塞的过程,当进程在运行过程中需要等待某个事件的完成,它会进入"阻塞"状态。此时,进程暂停执行,等待事件完成后再继续运行。

4是从运行到低优先级就绪队列,当进程在高优先级中运行完其分配的时间片后,如果没有完成任务且不需要阻塞,它将被移动到低优先级就绪队列。这是为了让其他等待中的高优先级进程有机会执行,并防止一个进程长时间占用CPU。

6是由阻塞到高优先级就绪队列,当进程等待的事件完成后,它从阻塞状态返回到高优先级就绪队列,保证阻塞结束的进程能够迅速恢复执行。

(2) 根据此进程状态图,说明该系统的CPU调度策略和调度效果。

调度策略:该系统使用两个优先级队列分别为:高优先级就绪队列和低优先级就绪队列,其中高优先级队列时间片为100ms,可以用于快速响应交互式或短任务;低优先级就绪队列时间片为500ms,可以用于处理较长的任务。在进程创建后,进程首先进入高优先级队列,如果进程在高优先级队列中用完时间片未完成任务,则降级到低优先级队列。进程在执行时可能因I/0或其他事件进入阻塞状态。阻塞事件结束后,进程返回高优先级队列,以便快速恢复执行。

调度效果: 高优先级队列的小时间片保证了系统能够快速处理 短任务,提高了响应速度;通过将未完成的进程降级到低优先 级队列,系统在短任务和长任务之间实现了更好的平衡。使用 多级反馈机制,阻塞结束后进程返回高优先级队列,降低了饥 饿风险,确保进程能够及时恢复执行。

15. 简要描述两个进程间进行上下文切换需要完成的工作。

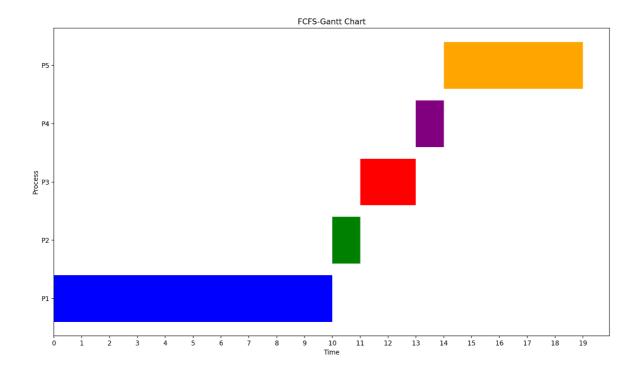
首先应当保存当前进程的上下文,将当前进程的信息保存至 PCB中,确保进程在下次运行时可以从中断点继续执行。然 后恢复下一进程的上下文,从即将被调度运行的进程的PCB 中恢复其之前保存的状态信息。

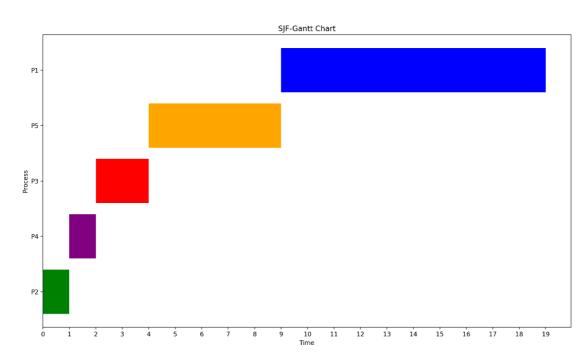
16. 设有一组进程,它们需要占用 CPU 的时间及优先级如下所示:

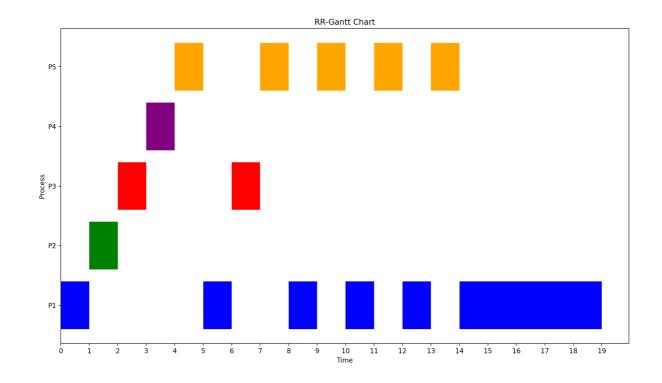
进程 P1 P2 P3 P4 P5 CPU时间 10 1 2 1 5

假设各进程在时刻0按P1、P2、P3、P4、P5的顺序到达。

(1) 画出分别采用调度算法FCFS(先来先服务)、SJF(最短作业优先)、 及RR(时间片轮转,时间片为1)时的调度顺序甘特图(Gantt chart)。







(2) 计算各种调度算法下每个进程的等待时间、周转时间,以及所有进程的平均周转时间。哪个调度算法可以得到最小的平均等待时间?

## 1. FCFS:

等待时间: P1:0 P2:10 P3:11 P4:13 P5:14

周转时间: P1:10 P2:11 P3:13 P4:14 P5:19

平均周转时间: (10+11+13+14+19)/5 = 13.4

平均等待时间: (0+10+11+13+14)/5 = 9.6

## 2. SJF:

等待时间: P2:0 P4:1 P3:2 P5:4 P1:9

周转时间: P2;1 P4;2 P3;4 P5;9 P1; 19

平均周转时间: (1+2+4+9+19)/5 = 7

平均等待时间: (0+1+2+4+9)/5 = 3.2

## 3. RR

等待时间: P1:9 P2:1 P3:5 P4:3 P5:9

周转时间: P1:19 P2:2 P3:7 P4:4 P5:14

平均周转时间: (19+2+7+4+14)/5 = 9.2

平均等待时间: (9+1+5+3+9)/5 = 5.4

所以SJF调度算法可以得到最小的平均等待时间