













矩阵的概念及运算

分块矩阵

线性方程组与矩阵的初等变换

初等矩阵与矩阵的逆矩阵

目录/Contents











矩阵的概念及运算

- 一、矩阵的定义
- 二、矩阵的线性运算
- 三、矩阵的乘法
- 四、矩阵的转置



由 m 个方程 n 个未知量 x_1,x_2,\dots,x_n 构成的线性(即:一次)方程组可以表示为:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \dots & \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

该线性方程组由常数 a_{ij} $(i=1,2,\cdots,m; j=1,2,\cdots,n)$ 和 b_i $(i=1,2,\cdots,m)$ 完全确定, 可以用一个 $m \times (n+1)$ 个数排成的m 行n+1列的数表

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}$$



定义1

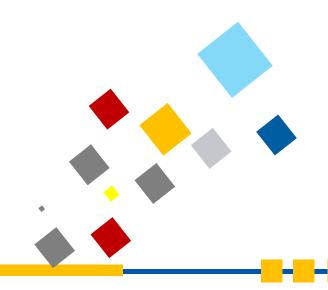
 $m \times n$ 个数 a_{ij} $(i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n)$ 排成的m 行n 列的数表

称为一个 $m \times n$ 矩阵,简记为 (a_{ij}) ,也记为 $(a_{ij})_{m \times n}$.

数 a_{ij} 位于矩阵 (a_{ij}) 的第i行第j列,称为矩阵的(i,j)元素,

其中i 称为元素 a_{ij} 的行标,j 称为元素 a_{ij} 的列标.

一般地,常用英文大写字母 A, B, \cdots 或字母 $\alpha, \beta, \gamma, \cdots$ 表示矩阵.





元素是实数的矩阵称为实矩阵, 元素是复数的矩阵称为复矩阵.

本书除特别指明外, 都是指实矩阵.



 1×1 的矩阵 A = (a) 就记为 A = a.



 $1 \times n$ 的矩阵 (a_1, a_2, \dots, a_n) 称为行矩阵,也称为 n 维行向量.



 $n \times 1$ 的矩阵 $\begin{vmatrix} a_2 \\ \vdots \end{vmatrix}$ 称为列矩阵,也称为 n 维列向量.



所有元素都是零的 $m \times n$ 矩阵称为零矩阵,记为 $\theta_{m \times n}$,或简记为 θ .

元素 a_{ii} $(i=1,2,\cdots,n)$ 所在的位置称为n 阶方阵的主对角线.

一个n 阶方阵主对角线上方的元素全为零,即

$$egin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \ a_{21} & a_{22} & \cdots & 0 \ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

称该 n 阶方阵为下三角矩阵,其元素特点是: 当 i < j 时, $a_{ij} = 0$.



类似地,有上三角矩阵

$$egin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \ dots & dots & dots \ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$
,

其元素特点是: 当i > j 时, $a_{ij} = 0$.

n 阶方阵

$$egin{pmatrix} a_1 & 0 & \cdots & 0 \ 0 & a_2 & \cdots & 0 \ \cdots & \cdots & \ddots & dots \ 0 & 0 & \cdots & a_n \end{pmatrix}$$

称为n 阶对角矩阵,简称对角阵,记为 $diag(a_1,a_2,\cdots,a_n)$.



>>> 一、矩阵的定义

如果 n 阶对角矩阵 $diag(a_1,a_2,\cdots,a_n)$ 对角线上的元素全相等, 即

 $a_1 = a_2 = \cdots = a_n$,则称其为数量矩阵.

当 $a_1 = a_2 = \cdots = a_n = 1$ 时,这个数量矩阵就称为n 阶单位矩阵,简称为单位阵,

记为 E_n 或E即

$$\boldsymbol{E} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}.$$

定义2

两个矩阵的行数相等、列数也相等,则称这两个矩阵为同型矩阵.

如果两个同型矩阵

 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}$ 和 $\mathbf{B} = (b_{ij})_{m \times n}$ 中所有对应位置的元素都相等, 即 $a_{ij} = b_{ij}$,其中 i=1,2; m:j=1,2; n_i 则称矩阵A 和B 相等,记为A=B.



二、矩阵的线性运算

1. 矩阵的加法

定义3

设 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}$ 和 $\mathbf{B} = (b_{ij})_{m \times n}$ 是两个同型矩阵,则矩阵 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 的和记为 $\mathbf{A} + \mathbf{B}$,规定:

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & a_{m2} + b_{m2} & \cdots & a_{mn} + b_{mn} \end{pmatrix}.$$

矩阵的加法满足如下的运算规律: 设A,B,C 是任意三个 $m \times n$ 矩阵,则

- 交换律: A + B = B + A;
- 结合律: (A+B)+C=A+(B+C);
- $A + O_{m \times n} = O_{m \times n} + A = A$



1. 矩阵的加法

对于矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, 称矩阵 $(-a_{ij})_{m \times n}$ 为矩阵A的负矩阵, 记为-A.

显然,
$$A+(-A)=O_{m\times n}$$
.

定义矩阵 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}$ 和 $\mathbf{B} = (b_{ij})_{m \times n}$ 的减法为:

$$\boldsymbol{A} - \boldsymbol{B} = \boldsymbol{A} + (-\boldsymbol{B}) = (a_{ij} - b_{ij})_{m \times n}$$



2. 矩阵的数乘

定义4

用一个数k 乘矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 的所有元素得到的矩阵 $(ka_{ij})_{m \times n}$ 称为矩阵的数乘, 记为kA 或者Ak,

即
$$k\mathbf{A} = \mathbf{A} k = \left(ka_{ij}\right)_{m \times n}$$
.

矩阵的数乘运算满足如下的运算规律: 设k,l是任意两个数, A,B是任意两个 $m \times n$ 矩阵,

$$1 \quad k(\mathbf{A} + \mathbf{B}) = k\mathbf{A} + k\mathbf{B}$$

$$(k+l)A = kA + lA$$

$$1 \quad k(\mathbf{A} + \mathbf{B}) = k\mathbf{A} + k\mathbf{B} \qquad 2 \quad (k+l)\mathbf{A} = k\mathbf{A} + l\mathbf{A} \qquad 3 \quad (kl)\mathbf{A} = k(l\mathbf{A}) = l(k\mathbf{A})$$

$$4 \quad 1A = A$$

$$\mathbf{6} \quad 0\mathbf{A} = \mathbf{0}_{m \times n}$$

矩阵的加法和矩阵的数乘统称为矩阵的线性运算.



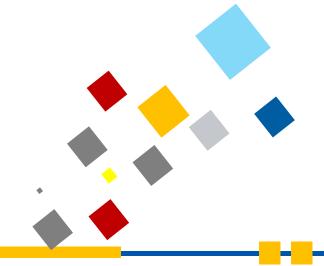
2. 矩阵的数乘

例 1

设
$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 2 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$
, $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix}$, 求 $\mathbf{A} + \mathbf{B}$ 和 $2\mathbf{A} - \mathbf{B}$.

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 2 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3-1 & 0+2 & 2+1 \\ 1+0 & 3+2 & 4+3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 1 & 5 & 7 \end{pmatrix};$$

$$2\mathbf{A} - \mathbf{B} = 2 \begin{pmatrix} 3 & 0 & 2 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \times 2 & 0 \times 2 & 2 \times 2 \\ 1 \times 2 & 3 \times 2 & 4 \times 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} 6+1 & 0-2 & 4-1 \\ 2-0 & 6-2 & 8-3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & -2 & 3 \\ 2 & 4 & 5 \end{pmatrix}.$$





定义5

设矩阵 $\mathbf{A} = (a_{ij})$ 是一个 $m \times p$ 矩阵, 矩阵 $\mathbf{B} = (b_{ij})$ 是一个 $p \times n$ 矩阵, 定义矩阵 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 的乘积是 一个 $m \times n$ 矩阵 $C = (c_{ij})$, 其中矩阵 $C = (c_{ij})$ 的第i 行第j 列元素 c_{ij} 是由矩阵A 的第i 行元素 a_{ii} , a_{i2} , …, a_{ip} 与矩阵B 的第 \dot{J} 列相应元素 b_{1j} , b_{2j} , …, b_{pj} 乘积之和,即

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^{p} a_{ik} b_{kj} = a_{i1} b_{1j} + a_{i2} b_{2j} + \dots + a_{ip} b_{pj}.$$



例 2 求矩阵
$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 2 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$
与 $B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \end{pmatrix}$ 的乘积 AB .

因为矩阵 A 是 2×3 矩阵, 矩阵 B 是 3×3 矩阵, A 的列数等于 B 的行数, 所以矩阵 A 与 B 可 以相乘, 乘积AB是一个 2×3 矩阵.

$$\mathbf{A}\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 2 & 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 3 \times 1 + (-1) \times 1 + 1 \times 2 & 3 \times (-1) + (-1) \times 1 + 1 \times 1 & 3 \times 0 + (-1) \times 1 + 1 \times (-1) \\ 2 \times 1 + 2 \times 1 + 0 \times 2 & 2 \times (-1) + 2 \times 1 + 0 \times 1 & 2 \times 0 + 2 \times 1 + 0 \times (-1) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 4 & -3 & -2 \\ 4 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$



例 3

求矩阵 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -2 \end{pmatrix}$ 与 $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -6 & -3 \end{pmatrix}$ 的乘积 $\mathbf{A}\mathbf{B}$ 及 $\mathbf{B}\mathbf{A}$.

解
$$AB = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -6 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -8 & -4 \\ 16 & 8 \end{pmatrix};$$

$$\mathbf{B}\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -6 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

(1) 矩阵乘法不满足交换律,即在一般情况下,AB≠BA. 注意:

(2) 尽管矩阵 A = B 满足 AB = O ,但是得不出 A = O 或 B = O 的结论.



矩阵乘法满足下列运算规律 (假设运算都是可行的):





证明 (1) 结合律

设矩阵 $A = (a_{ij})$ 是一个 $m \times s$ 矩阵, 矩阵 $B = (b_{ij})$ 是一个 $s \times p$ 矩阵,矩阵 $C = (c_{ij})$ 是一个 $p \times n$ 矩阵. 由矩阵乘法的定义知,矩阵 $(A_{m \times s}B_{s \times p})C_{p \times n}$ 与 $A_{m \times s}(B_{s \times p}C_{p \times n})$ 都有意义,且都是 $m \times n$ 矩阵. 只需验证这两个矩阵在相应位置的元素相等即可.

矩阵 $A_{m \times s}B_{s \times p}$ 中第i行元素为 $\sum_{i=1}^{n}a_{ik}b_{k1}$, $\sum_{i=1}^{n}a_{ik}b_{k2}$, ",于是矩阵 $(A_{m \times s}B_{s \times p})C_{p \times n}$ 中(i,j)元素为

$$\left(\sum_{k=1}^{s} a_{ik} b_{k1}\right) c_{1j} + \left(\sum_{k=1}^{s} a_{ik} b_{k2}\right) c_{2j} + \dots + \left(\sum_{k=1}^{s} a_{ik} b_{kp}\right) c_{pj} = \sum_{t=1}^{p} \sum_{k=1}^{s} a_{ik} b_{kt} c_{tj} \bullet$$

同理可以验证矩阵 $A_{m\times s}(B_{s\times p}C_{p\times n})$ 中(i,j)元素也是 $\sum_{i}\sum_{j}a_{ik}b_{ki}c_{ij}$, 所以矩阵乘法的结合律成立.

其余证明留给读者作为练习.



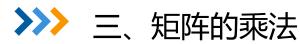
>>> 三、矩阵的乘法

设有线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$
矩阵 $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$ 称为该线性方程组的系数矩阵.

矩阵
$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

再根据矩阵相等的定义,该线性方程组可以用矩阵形式来表示: $Ax = \beta$



定义方阵的方幂如下: $A^k = \underbrace{AA \cdots A}_{k \uparrow}$ (这里 k 为正整数),

并且规定:对非零方阵A,有 $A^0 = E$.

方阵的方幂满足以下运算规律 (这里 k,l 均为非负整数):

$$oldsymbol{A}^koldsymbol{A}^l=oldsymbol{A}^{k+l}$$
 ; $ig(oldsymbol{A}^kig)^l=oldsymbol{A}^{kl}$.

由于矩阵乘法不满足交换律,一般来讲 $(AB)^k \neq A^kB^k$, $(A+B)^2 \neq A^2+2AB+B^2$.

只有当A与B可交换(即AB = BA)时,公式

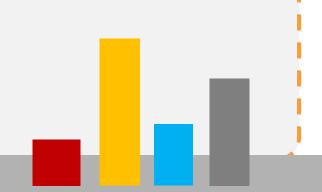
$$(AB)^{k} = A^{k}B^{k}_{l}(A+B)^{2} = A^{2} + 2AB + B^{2}_{l}(A+B)(A-B) = A^{2} - B^{2}$$
 等才成立.

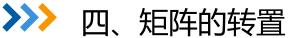


例 5 设矩阵
$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
, 求 $A^2 \, \text{和} \, A^3$.

$$\boldsymbol{A}^{2} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{A}^{3} = \mathbf{A}^{2} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$







得到的 $n \times m$ 矩阵称为矩阵 A 的转置矩阵, 记为 A^{T} , 即

$$\boldsymbol{A}^{\mathrm{T}} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{m2} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix}.$$

矩阵的转置满足下面的运算规律 (这里k 为常数, A 与B 为同型矩阵):



四、矩阵的转置

例 6 设矩阵
$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$
, $B = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$, 求 $(AB)^{T}$.

解法—
$$AB = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix},$$
 所以 $(AB)^{T} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}.$

解注
$$(AB)^{T} = B^{T}A^{T} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

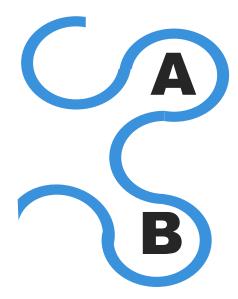


四、矩阵的转置

定义 7

n 阶方阵A 如果满足 $A^{\mathrm{T}}=A$,则称A 为对称矩阵,如果满足 $A^{\mathrm{T}}=-A$,则称A 为反对称矩阵.

由定义可知,



如果n 阶方阵 $\mathbf{A} = (a_{ij})$ 是对称矩阵,则 $a_{ij} = a_{ji} (i \neq j; i, j = 1, 2, \dots, n)$.

如果n 阶方阵 $A = (a_{ij})$ 是反对称矩阵,



例 7

四、矩阵的转置

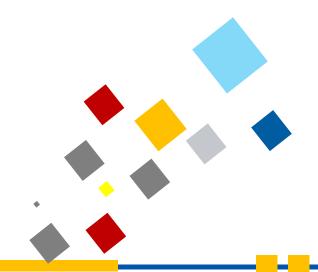
设矩阵 $A \in M \times n$ 矩阵, 证明: A^TA 和 AA^T 都是对称矩阵.

证明

因为

$$(\boldsymbol{A}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{A})^{\mathrm{T}} = \boldsymbol{A}^{\mathrm{T}}(\boldsymbol{A}^{\mathrm{T}})^{\mathrm{T}} = \boldsymbol{A}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{A}$$
, $(\boldsymbol{A}\boldsymbol{A}^{\mathrm{T}})^{\mathrm{T}} = (\boldsymbol{A}^{\mathrm{T}})^{\mathrm{T}}\boldsymbol{A}^{\mathrm{T}} = \boldsymbol{A}\boldsymbol{A}^{\mathrm{T}}$,

所以ATA和AAT都是对称矩阵.



目录/Contents











矩阵的概念及运算

分块矩阵

线性方程组与矩阵的初等变换

初等矩阵与矩阵的逆矩阵

目录/Contents











分块矩阵

- 一、分块矩阵的概念
- 二、分块矩阵的运算



对于行数和列数较高的矩阵A,运算时常用一些横线和竖线将矩阵A分划成若干个小 矩阵,每一个小矩阵称为A的子块,以子块为元素的形式上的矩阵称为分块矩阵.

一个矩阵的分块方式会有很多种, 例如,

$$m{A} = egin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{25} \ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{35} \ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{45} \end{pmatrix}$$

に
$$m{A} = m{A}_{11} & m{A}_{12} \ m{A}_{21} & m{A}_{22} \ m{A}_{22} \ m{A}_{22} \ m{A}_{21} & m{A}_{22} \ m{A}_{22} \ m{A}_{22} \ m{A}_{22} \ m{A}_{22} \ m{A}_{23} \ m{A}_{22} \ m{A}_{23} \ m{A}_{23} \ m{A}_{24} \ m{A}_{22} \ m{A}_{23} \ m{A}_{24} \ m{A}_{24} \ m{A}_{24} \ m{A}_{24} \ m{A}_{25} \ m{A}_{22} \ m{A}_{24} \ m{A}_{25} \ \m{A}_{25} \ \m{A}_{$$

其中

$$\boldsymbol{A}_{11} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{A}_{12} = \begin{pmatrix} a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ a_{23} & a_{24} & a_{25} \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{A}_{21} = \begin{pmatrix} a_{31} & a_{32} \\ a_{41} & a_{42} \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{A}_{22} = \begin{pmatrix} a_{33} & a_{34} & a_{35} \\ a_{43} & a_{44} & a_{45} \end{pmatrix}.$$



一、分块矩阵的概念

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{25} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{35} \\ \hline a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{45} \end{pmatrix}$$

$$\lambda = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & A_{13} \\ A_{21} & A_{22} & A_{23} \\ A_{31} & A_{32} & A_{33} \end{pmatrix},$$

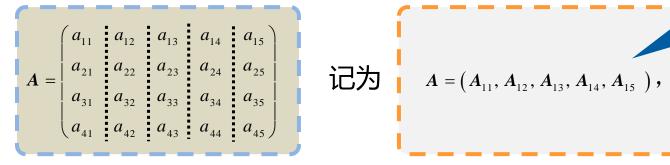
$$m{A} = egin{pmatrix} m{A}_{11} & m{A}_{12} & m{A}_{13} \ m{A}_{21} & m{A}_{22} & m{A}_{23} \ m{A}_{31} & m{A}_{32} & m{A}_{33} \end{pmatrix}$$

其中

$$A_{11} = (a_{11}, a_{12})$$
, $A_{12} = (a_{13}, a_{14})$, $A_{13} = a_{15}$, $A_{21} = \begin{pmatrix} a_{21} & a_{22} \ a_{31} & a_{32} \end{pmatrix}$, $A_{22} = \begin{pmatrix} a_{23} & a_{24} \ a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}$, $A_{23} = \begin{pmatrix} a_{25} \ a_{35} \end{pmatrix}$ $A_{31} = (a_{41}, a_{42})$, $A_{32} = (a_{43}, a_{44})$, $A_{33} = a_{45}$.



一、分块矩阵的概念



其中

$$\boldsymbol{A}_{11} = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ a_{31} \\ a_{41} \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{A}_{12} = \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ a_{32} \\ a_{42} \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{A}_{13} = \begin{pmatrix} a_{13} \\ a_{23} \\ a_{33} \\ a_{43} \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{A}_{14} = \begin{pmatrix} a_{14} \\ a_{24} \\ a_{34} \\ a_{44} \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{A}_{15} = \begin{pmatrix} a_{15} \\ a_{25} \\ a_{35} \\ a_{45} \end{pmatrix}.$$



一、分块矩阵的概念

对于线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \dots & \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

系数矩阵
$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$$A = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n)$$
,

增产矩阵
$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}$$

$$A = (A | \beta), \quad \overrightarrow{\mathbb{R}} A = (A, \beta) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n, \beta),$$

其中
$$\alpha_j = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{pmatrix}$$
表示 A 的第 j 列 $, \beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$.



二、矩阵的线性运算

(1) 分块矩阵加(减)运算:

设 $A \setminus B$ 都是 $m \times n$ 矩阵,对两个矩阵的行和列采用相同的分块方式,不妨设

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1t} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2t} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & A_{s2} & \cdots & A_{st} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} & \cdots & B_{1t} \\ B_{21} & B_{22} & \cdots & B_{2t} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ B_{s1} & B_{s2} & \cdots & B_{st} \end{pmatrix},$$

其中 A_{ij} 和 B_{ij} 的行数相同、列数相同,则有

$$\mathbf{A} \pm \mathbf{B} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} \pm \mathbf{B}_{11} & \mathbf{A}_{12} \pm \mathbf{B}_{12} & \cdots & \mathbf{A}_{1t} \pm \mathbf{B}_{1t} \\ \mathbf{A}_{21} \pm \mathbf{B}_{21} & \mathbf{A}_{22} \pm \mathbf{B}_{22} & \cdots & \mathbf{A}_{2t} \pm \mathbf{B}_{2t} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{s1} \pm \mathbf{B}_{s1} & \mathbf{A}_{s2} \pm \mathbf{B}_{s2} & \cdots & \mathbf{A}_{st} \pm \mathbf{B}_{st} \end{pmatrix} \cdot$$



>>> 二、矩阵的线性运算

例 1 求矩阵 $A = \begin{vmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 2 \end{vmatrix}$ 与 $B = \begin{vmatrix} 0 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -4 & 2 \\ 2 & 1 & 2 & 1 \end{vmatrix}$ 的和A + B.

将矩阵4与8写成分块矩阵如下:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_1 & \mathbf{O} \\ \mathbf{A}_2 & \mathbf{A}_3 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -4 & 2 \\ 2 & -1 & 0 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{B}_1 & \mathbf{B}_2 \\ \mathbf{B}_3 & \mathbf{B}_4 \end{pmatrix}$$

$$\overline{\prod}$$

$$A_1 + B_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad A_2 + B_3 = 1 + 2 = 3, \quad A_3 + B_4 = (1,0,3) + (-1,0,-3) = (0,0,0),$$



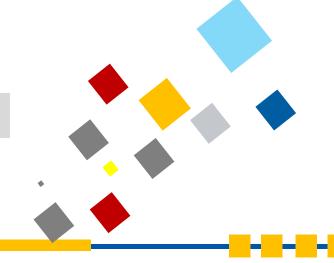
二、矩阵的线性运算

(2) 分块矩阵的数乘运算:

矩阵的分块方式没有特别规定,对任意的分块
$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1t} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2t} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & A_{s2} & \cdots & A_{st} \end{pmatrix}$$
,都有

$$k\mathbf{A} = \begin{pmatrix} k\mathbf{A}_{11} & k\mathbf{A}_{12} & \cdots & k\mathbf{A}_{1t} \\ k\mathbf{A}_{21} & k\mathbf{A}_{22} & \cdots & k\mathbf{A}_{2t} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ k\mathbf{A}_{s1} & k\mathbf{A}_{s2} & \cdots & k\mathbf{A}_{st} \end{pmatrix} \bullet$$

在矩阵的数乘运算中, 对矩阵的分块可以根据矩阵本身的特点而定.





二、矩阵的线性运算

(3) 分块矩阵的乘法:

设 $A \to m \times s$ 矩阵, $B \to s \times n$ 矩阵, 要求矩阵A 的列分块方式与矩阵B 的行分块方式 保持一致,而对矩阵A 的行分块方式及矩阵B 的列分块方式没有任何要求和限制.

不妨设

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1k} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2k} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{t1} & A_{t2} & \cdots & A_{tk} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} & \cdots & B_{1u} \\ B_{21} & B_{22} & \cdots & B_{2u} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ B_{k1} & B_{k2} & \cdots & B_{ku} \end{pmatrix},$$

其中 $A_{i1}, A_{i2}, \cdots, A_{ik}$ 的列数分别等于 $B_{ij}, B_{2j}, \cdots, B_{kj}$ 的行数,则

$$AB = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} & \cdots & C_{1u} \\ C_{21} & C_{22} & \cdots & C_{2u} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ C_{t1} & C_{t2} & \cdots & C_{tu} \end{pmatrix},$$

其中
$$C_{ij} = \sum_{t=1}^{k} A_{it} B_{ij} = A_{i1} B_{1j} + A_{i2} B_{2j} + \cdots + A_{ik} B_{kj}$$
.



>>> 二、矩阵的线性运算

例 2
$$i$$
段 $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$, $B = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$, 求 AB .

脛矩阵A与B如下分块: $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \\ \hline -1 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11} & E \\ -E & O \end{pmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ \hline -2 & 1 & 0 & 0 \\ \hline 1 & 0 & 0 & -1 \\ \hline 0 & 1 & -1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} B_{11} & O \\ E & B_{22} \end{pmatrix}.$

$$AB = \begin{pmatrix} A_{11} & E \\ -E & O \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B_{11} & O \\ E & B_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11}B_{11} + E^2 & A_{11}O + EB_{22} \\ -EB_{11} + OE & -EO + OB_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11}B_{11} + E & B_{22} \\ -B_{11} & O \end{pmatrix}.$$

而

$$A_{11}B_{11} + E = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -3 & -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -3 & 0 \end{pmatrix}, \quad -B_{11} = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix},$$

所以

$$\mathbf{AB} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 & -1 \\ -3 & 0 & -1 & 0 \\ \hline -1 & -2 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$



二、矩阵的线性运算

(4) 分块矩阵的转置:

$$\mathbf{P} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} & \cdots & \mathbf{A}_{1k} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} & \cdots & \mathbf{A}_{2k} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{t1} & \mathbf{A}_{t2} & \cdots & \mathbf{A}_{tk} \end{pmatrix}, \qquad \mathbf{P} \mathbf{A}^{\mathrm{T}} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11}^{\mathrm{T}} & \mathbf{A}_{21}^{\mathrm{T}} & \cdots & \mathbf{A}_{t1}^{\mathrm{T}} \\ \mathbf{A}_{12}^{\mathrm{T}} & \mathbf{A}_{22}^{\mathrm{T}} & \cdots & \mathbf{A}_{t2}^{\mathrm{T}} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{1k}^{\mathrm{T}} & \mathbf{A}_{2k}^{\mathrm{T}} & \cdots & \mathbf{A}_{tk}^{\mathrm{T}} \end{pmatrix}.$$

(5) 分块对角阵

设A = n 阶方阵,若A 的分块矩阵只有在主对角线上有非零子块,且这些非零子 块都是方阵, 而其余子块都是零矩阵,

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & O & \cdots & O \\ O & A_2 & \cdots & O \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ O & O & \cdots & A_t \end{pmatrix},$$

其中 A_i ($i=1,2,\cdots,t$)都是方阵,这样的分块阵称为分块对角阵.



>>> 二、矩阵的线性运算

例 3

设 $e_i = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)^T$ 为第i 个分量为1而其余元素全为0的列向量,则n阶单位矩阵可以分块为 $E_n = (e_1, e_2, \cdots, e_n)$. 将矩阵 A 按列分块为 $A=(A_1, A_2, \cdots, A_n)$, 其中 A_k 为矩阵A 的第k个列向量,则有

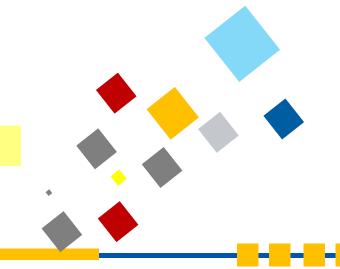
$$(A_1, A_2, \cdots, A_n) = A = AE = A(e_1, e_2, \cdots, e_n) = (Ae_1, Ae_2, \cdots, Ae_n)$$

从而有

$$Ae_k = A_k (k = 1, 2, \dots, n),$$

即 Ae_k 为矩阵A的第k列.

同理, $e_k^T A$ 是矩阵 A 的第 k 行. 易知 $e_k^T A e_l = a_{kl}$ 是 A 的 (k,l) 元素.





二、矩阵的线性运算

设 $A = m \times n$ 矩阵, 如果对任意的 $n \times 1$ 矩阵 α 都有 $A\alpha = 0$, 证明A = 0.

证明

由矩阵 α 的任意性,可选取 α 分别等于 e_j ($j=1,2,\dots,n$),根据例 3 则有

$$A\alpha = Ae_{j} = A_{j} = O(j = 1, 2, \dots, n),$$

所以A = 0.



目录/Contents











- 矩阵的概念及运算
- 分块矩阵
 - 线性方程组与矩阵的初等变换
- 初等矩阵与矩阵的逆矩阵

目录/Contents











线性方程组与矩阵的初等变换

- 一、矩阵的初等变换
- 二、求解线性方程组



例1 求解线性方程组

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 &= 3, \\ x_1 - x_2 + x_3 &= 4, \\ 2x_1 + x_2 - x_3 &= -1. \end{cases}$$

解

▶ 线性方程组

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 &= 3, \\ x_1 - x_2 + x_3 &= 4, \\ 2x_1 + x_2 - x_3 &= -1. \end{cases}$$

▶ 对应的增广矩阵

$$\begin{pmatrix}
2 & 1 & 0 & 3 \\
1 & -1 & 1 & 4 \\
2 & 1 & -1 & -1
\end{pmatrix}$$



> 交换方程组的第一个方程和第二个方程

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 4, \\ 2x_1 + x_2 = 3, \\ 2x_1 + x_2 - x_3 = -1. \end{cases}$$

对应的增广矩阵正好是交换第一行和第二行

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 4 \\ 2 & 1 & 0 & 3 \\ 2 & 1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

▶ 把方程组的第一个方程乘以-2 加到第二 个方程和第三个方程上

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 4, \\ 3x_2 - 2x_3 = -5, \\ 3x_2 - 3x_3 = -9. \end{cases}$$

对应的增广矩阵正好是把第一行的每个元素乘 以-2分别加到第二行、第三行对应位置的元

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 4 \\ 0 & 3 & -2 & -5 \\ 0 & 3 & -3 & -9 \end{pmatrix}$$



▶ 第二个方程乘以 -1加到第三个方程上, 第三个方程乘以-1

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 4, \\ 3x_2 - 2x_3 = -5, \\ x_3 = 4. \end{cases}$$

对应的增广矩阵正好是把第二行的每个元素乘 以-1加到第三行对应位置的元素上,第三行每 个元素乘以-1

$$\begin{pmatrix}
1 & -1 & 1 & 4 \\
0 & 3 & -2 & -5 \\
0 & 0 & 1 & 4
\end{pmatrix}$$

第三个方程乘以2加到第二个方程上, 第二个方程乘以 ½

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 4, \\ x_2 = 1, \\ x_3 = 4. \end{cases}$$

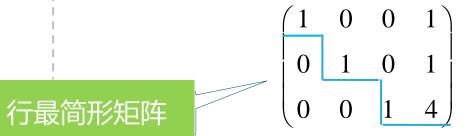
对应的增广矩阵正好是把第三行的每个元素乘 以2加到第二行对应位置的元素上, 第二行每 个元素乘以 🗓



▶ 第三个方程乘以-1加到第一个方程上, 第二个方程乘以1加到第一个方程上

$$\begin{cases} x_1 & = 1, \\ x_2 & = 1, \\ x_3 & = 4. \end{cases}$$

对应的增广矩阵正好是把第三行的每个元 素乘以-1, 第二行的每个元素乘以1, 都 加到第一行对应位置的元素上



最后一个方程组有唯一解,它和原方程组是同解方程组,所以原方程组有唯一解:

$$x_1 = 1$$
, $x_2 = 1$, $x_3 = 4$



上面解方程组的过程中,我们主要用到了下列三种方程之间的变换:

- (1) 交换两个方程;
- (2) 一个方程乘上一个非零数;
- (3) 一个方程乘上一个非零数加到另一个方程上.

而从此例看到,对方程组实施上面三种变换,等价于对方程组的增广矩阵的行实施了类 似地三种变换,即交换两行、某一行乘以一个非零数(即某一行的每个元素都乘以同一个 数)、某一行的 k 倍加到另一行上(即某一行的每个元素都乘以数 k 再加到另一行的对 应元素上).



由此可见,对矩阵实施这些变换是十分必要的,为此,我们引入如下定义:

定义1 下面三种矩阵的变换: 称为矩阵的初等行变换



交换矩阵的某两行, 我们用 $r_i \leftrightarrow r_j$ 表示交换矩阵的第 $i \ j$ 两行;



矩阵的某一行乘以非零数,用 $k r_i$ 表示矩阵的第 i 行元素乘以 非零数 &;



将矩阵的某一行的倍数加到另一行,用 r; + k r; 表示将矩阵第 i 行的 k 倍加到第 j 行.



将上面定义中的"行"换成"列"(记号由"r"换成"c",就得到了矩阵的初等列变 换的定义.

矩阵的初等行变换和初等列变换统称为矩阵的初等变换.

显然,三种初等行(列)变换都是可逆的(简单的说,就是变换可以还原的),它们的 逆变换分别为:

变换 $r_i \leftrightarrow r_i$ 的逆变换就是其本身; 变换 $k r_i$ 的逆变换是 $\frac{1}{\nu} r_i$; 变换 $r_i + k r_i$ 的逆变换是 $r_i + (-k)r_i$



在例 1 中, 线性方程组(3)、(4)、(5)对应的增广矩阵有一个共同特点, 就是: 可画一 条阶梯线,线的下方全为零;每个台阶只有一行,台阶数就是非零行的行数;每一非零行 的第一个非零元素位于上一行首元的右侧,

这样的矩阵, 我们称为行阶梯形矩阵.

对于最后一个矩阵,它的非零行的第一个非零元素全为1,并且这些非零元素所在 的列的其余元素全为零, 这样的阶梯形矩阵, 我们称为行最简形矩阵.



例2

①2 矩阵
$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 7 \end{pmatrix}$$
也不是行阶梯形矩阵,因为第二行首元 3 不在上一行首元 1 的右侧;





$$\mathbf{EFF} \begin{bmatrix}
1 & 0 & 0 & -1 & 2 \\
0 & 1 & 0 & 1 & 3 \\
0 & 0 & 1 & 2 & 1 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{bmatrix}$$



例3

试用矩阵的初等行变换将矩阵
$$A = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 1 & -1 & 2 \\ 2 & -1 & -1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & -2 & 1 & 4 \\ -1 & 4 & -3 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$
 先化为行阶梯形矩阵,再进一步化

为行最简形矩阵.

$$\begin{pmatrix}
2 & -3 & 1 & -1 & 2 \\
2 & -1 & -1 & 1 & 2 \\
1 & 1 & -2 & 1 & 4 \\
-1 & 4 & -3 & 2 & 2
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_1 \leftrightarrow r_3}
\begin{pmatrix}
1 & 1 & -2 & 1 & 4 \\
2 & -1 & -1 & 1 & 2 \\
2 & -3 & 1 & -1 & 2 \\
-1 & 4 & -3 & 2 & 2
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_2 + (-1)r_3 \atop r_3 + (-2)r_1}
\begin{pmatrix}
1 & 1 & -2 & 1 & 4 \\
0 & 2 & -2 & 2 & 0 \\
0 & -5 & 5 & -3 & -6 \\
0 & 5 & -5 & 3 & 6
\end{pmatrix}$$



对于行最简形矩阵再实施初等列变换,可变成一种形状更简单的矩阵.例如,将上面的行最简 形矩阵再实施初等列变换

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & -1 & 0 & 4 \\
0 & 1 & -1 & 0 & 3 \\
0 & 0 & 0 & 1 & -3 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{c_3+c_1}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 & 4 \\
0 & 1 & 0 & 0 & 3 \\
0 & 0 & 0 & 1 & -3 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{c_5+(-4)c_1 \\
c_5+(-3)c_2 \\
c_5+3c_4}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{c_3\leftrightarrow c_4}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}
= F$$

最后一个矩阵 称为矩阵 的标准形,写成分块矩阵的形式,则有 $F = \begin{pmatrix} E_3 & O \\ O & O \end{pmatrix}$

$$\boldsymbol{F} = \begin{pmatrix} \boldsymbol{E}_3 & \boldsymbol{O} \\ \boldsymbol{O} & \boldsymbol{O} \end{pmatrix}$$



对于一般的矩阵, 我们有下面的结论:

OPTION

任意一个 $m \times n$ 矩阵总可以经过若干次初等行变换化为行阶梯形矩阵;

任意一个m×n 矩阵总可以经过若干次初等行变换化为行最简形矩阵;

OPTION

任意一个 $m \times n$ 矩阵总可以经过若干次初等变换化为它标准形 $F = \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}$,

其中 r 为行阶梯形矩阵中非零行的行数.



定义 2 若矩阵 A 经过有限次初等行(列)变换化为矩阵 B ,则称矩阵 A 与矩阵 B 行 (列) 等价; 若矩阵 A 经过有限次初等变换化为矩阵 B , 则称矩阵 A 与矩阵 B 等价.

我们用 $A \stackrel{r}{\sim} B$ 表示矩阵 A 与矩阵 B 行等价,用 $A \stackrel{c}{\sim} B$ 表示矩阵 A 与矩阵 B 列等价,用 $A \sim B$ 表示矩阵 A 与矩阵 B 等价.

注:矩阵间的行(列)等价以及矩阵间的等价是一个等价关系, 即满足:

- 自反性: 任意矩阵 4 与自身等价;
- 对称性: 若矩阵 4 与矩阵 8 等价,则矩阵 8 与矩阵 4 等价;
- 传递性: 若矩阵A 与矩阵B 等价, 矩阵B 与矩阵C 等价, 则矩阵A 与矩阵C 等价.



对于
$$n$$
 元线性方程组
$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \dots \dots \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

如果 $b_i(i=1,2,\cdots,m)$ 不全为零,则该线性方程组称为n 元非齐次线性方程组.

如果
$$b_1 = b_2 = \dots = b_m = 0$$
 即形如
$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = 0, \\ \dots \dots \dots \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = 0, \end{cases}$$
 则该线性方程组称为 n 元齐次线性方程组.

显然,齐次线性方程组一定有解 $x_1 = x_2 = \cdots = x_n = 0$,这个解称为齐次线性方程组的零解.

如果齐次线性方程组有唯一解,则这个唯一解必定是零解.

当齐次线性方程组有无穷多解时,我们称齐次线性方程组有非零解.



 $a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1,$ \mathbf{m}^n 元非齐次线性方程组 \mathbf{n} $|a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m,$

- **OPTION**
- 写出线性方程组的增广矩阵 A;

对 A 实施初等行变换,化为行最简形矩阵 R;

03

写出以 R 为增广矩阵的线性方程组;

N4 **OPTION** 以首元为系数的未知量作为固定未知量,留在等号的左边,其余的未知量作 为自由未知量,移到等号右边,并令自由未知量为任意常数,从而求得线性 方程组的解.



解方程组

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 2x_3 - 2x_4 = 1, \\ x_2 + x_3 + 2x_4 = -1, \\ 2x_1 - x_2 + 5x_3 - 2x_4 = 1, \\ x_1 - x_2 - 4x_4 = 3. \end{cases}$$

解 对该线性方程组的增广矩阵实施初等行变换,

$$\tilde{A} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 5 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & -4 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 + (-2)r_1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -2 & -2 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 + (-1)r_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$



$$\xrightarrow{r_3 \leftrightarrow r_4} \begin{cases}
1 & -1 & 2 & -2 & 1 \\
0 & 1 & 1 & 2 & -1 \\
0 & 0 & 1 & 1 & -1 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{cases}
\xrightarrow{r_2 + (-1)r_3} \begin{cases}
1 & -1 & 0 & -4 & 3 \\
0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 1 & -1 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{cases}
\xrightarrow{r_1 + r_2} \begin{cases}
1 & 0 & 0 & -3 & 3 \\
0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 1 & -1 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{cases}$$

从而原方程组等价于
$$\begin{cases} x_1 & -3x_4 = 3, \\ x_2 & +x_4 = 0, \\ x_3 + x_4 = -1, \\ 0 = 0. \end{cases}$$
 \diamondsuit $x_4 = c$, 移项,

得原方程组的解为:

$$\begin{cases} x_1 = 3 + 3c, \\ x_2 = -c, \\ x_3 = -1 - c, \\ x_4 = c \end{cases}$$
, 其中 c 为任意常数



例5 解方程组
$$\begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 = 1, \\ 3x_1 + 8x_2 + x_3 = -2, \\ 7x_1 + 2x_2 - 21x_3 = 13. \end{cases}$$

对该线性方程组的增广矩阵实施初等行变换,得:

$$\tilde{\mathbf{A}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 1 \\ 3 & 8 & 1 & -2 \\ 7 & 2 & -21 & 13 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{array}{c} r_2 + (-3)r_1 \\ r_3 + (-7)r_1 \end{array}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 1 \\ 0 & 5 & 7 & -5 \\ 0 & -5 & -7 & 6 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{array}{c} r_3 + r_2 \\ 0 & 5 & 7 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right),$$

从而原方程组等价于 $\begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 = 1 \\ 5x_2 + 7x_3 = -5 \\ 0 = 1 \end{cases}$ 最后一个方程为矛盾方程,所以原方程组无解.

$$x_1 + x_2 - 2x_3 = 1$$

$$5x_2 + 7x_3 = -5$$

$$0 = 1$$



 $a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1,$ 对于 n 元非齐次线性方程组 $a_{m_1}x_1 + a_{m_2}x_2 + \cdots + a_{m_n}x_n = b_m$



该线性方程组有解的充分必要条件是首元不出现在 R 的最后一列;



该线性方程组有唯一解的充分必要条件是首元不出现在R的最后一列,且首元的个数等 于未知量的个数;



该线性方程组有无穷多解的充分必要条件是首元不出现在用的最后一列,且首元的个数 小于未知量的个数.



证明

只需证明条件的充分性,因为(1)、(2)、(3)的必要性可分别由(2)、(3),(1)、(3)和(1)、 (2)的充分性利用反证法得到.

对线性方程组的增广矩阵 \tilde{A} 实施初等行变换,化为行最简形矩阵R ,为了书写方便,不妨 设R 为:

$$\vec{R} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 & c_{11} & \cdots & c_{1,n-r} & d_1 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & c_{21} & \cdots & c_{2,n-r} & d_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & c_{r1} & \cdots & c_{r,n-r} & d_r \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & d_{r+1} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{bmatrix}$$



(1) 如果首元出现在最后一列,即 $d_{r+1}=1$,于是 \tilde{R} 的第r行对应矛盾方程0=1,从而线性方程组无解.

(2) 当 $d_{r+1} = 0$ (或 d_{r+1} 不出现),且首元的个数等于未知量的个数时, \tilde{R} 变为: $\tilde{R} = \begin{vmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & d_n \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{vmatrix}$

 $\begin{cases} x_1 = d_1, \\ x_2 = d_2, \end{cases}$, 从而线性方程组有唯一解. $x_n = d_n$.

(3) 当 $d_{r+1} = 0$ (或 d_{r+1} 不出现),且首元的个数小于未知量的个数时, R 变为:

$$\vec{R} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 & c_{11} & \cdots & c_{1,n-r} & d_1 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & c_{21} & \cdots & c_{2,n-r} & d_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & c_{r1} & \cdots & c_{r,n-r} & d_r \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{pmatrix},$$



>>> 二、求解线性方程组

 $(x_1 = -\boldsymbol{c}_{11} x_{r+1} - \boldsymbol{c}_{12} x_{r+2} - \boldsymbol{c}_{1,n-r} x_n + d_1),$ $|x_2| = -c_{21}x_{r+1} - c_{22}x_{r+2} - c_{2,n-r}x_n + d_2,$ R 对应的方程组为: $|x_r| = -c_{r_1}x_{r+1} - c_{r_2}x_{r+2} - c_{r_n-r}x_n + d_r.$

令自由未知数 $x_{r+1} = k_1, x_{r+2} = k_2, \dots, x_n = k_{n-r}$,即得线性方程组的含有n-r 个参数的解

 $(x_1 = -c_{11}k_1 - c_{12}k_2 - c_{1n-r}k_{n-r} + d_1)$ $|x_2| = -c_{21}k_1 - c_{22}k_2 - c_{2,n-r}k_{n-r} + d_2,$ $|x_r = -c_{r1}k_1 - c_{r2}k_2 - c_{r,n-r}k_{n-r} + d_r,$ $|x_{r+1}| = k_1,$ $x_{r+2} = k_2,$ $|x_n| = k_{n-r}$.

从而线性方程组有无穷多解.



解线性方程组
$$\begin{cases} 3x_1 + 2x_2 + 5x_3 = 0, \\ 3x_1 - 2x_2 + 6x_3 = 0, \\ 2x_1 + 5x_3 = 0. \end{cases}$$

解

对该线性方程组的系数矩阵实施初等行变换,得:

$$\begin{pmatrix}
3 & 2 & 5 \\
3 & -2 & 6 \\
2 & 0 & 5
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_1 \leftrightarrow r_2}
\begin{pmatrix}
2 & 0 & 5 \\
3 & -2 & 6 \\
3 & 2 & 5
\end{pmatrix}
\xrightarrow{\frac{1}{r_1}r_1}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & \frac{5}{2} \\
3 & -2 & 6 \\
0 & 4 & -1
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_2 + (-3)r_1}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & \frac{5}{2} \\
0 & -2 & -\frac{3}{2} \\
0 & 0 & -4
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3 + 2r_2}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & \frac{5}{2} \\
0 & 0 & -4
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_2 + (-\frac{3}{8})r_3}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & -2 & 0 \\
0 & 0 & -4
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_2 + (-\frac{3}{8})r_2}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & -2 & 0 \\
0 & 0 & -4
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_2 + (-\frac{3}{4})r_3}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{pmatrix},$$

所以该线性方程组只有零解.



解方程组

解

$$\begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 + x_4 = 0, \\ 2x_1 - x_2 - x_3 + x_4 = 0, \\ 3x_1 + 6x_2 - 9x_3 + 7x_4 = 0, \\ 4x_1 - 6x_2 + 2x_3 - 2x_4 = 0. \end{cases}$$

对该线性方程组的系数矩阵实施初等行变换,得:

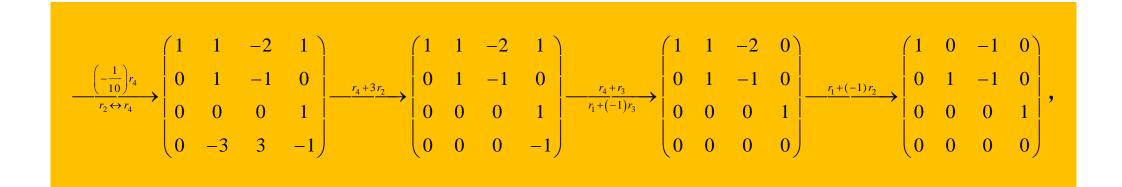
$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & -2 & 1 \\
2 & -1 & -1 & 1 \\
3 & 6 & -9 & 7 \\
4 & -6 & 2 & -2
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_2 + (-2)r_1 \atop r_3 + (-4)r_1}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & -2 & 1 \\
0 & -3 & 3 & -1 \\
0 & 3 & -3 & 4 \\
0 & -10 & 10 & -6
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_3 + r_2}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & -2 & 1 \\
0 & -3 & 3 & -1 \\
0 & 0 & 0 & 3 \\
0 & -10 & 10 & -6
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_4 + 2r_3}$$

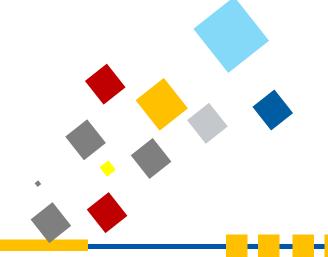
$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & -2 & 1 \\
0 & -3 & 3 & -1 \\
0 & 0 & 0 & 3 \\
0 & -10 & 10 & -6
\end{pmatrix}$$





从而原方程组等价于 $\left\{x_2 - x_3 = 0, \right\}$

 $\Rightarrow x_3 = c$, 移项, 得原方程组的解为:



目录/Contents











- 矩阵的概念及运算
- 分块矩阵
- 线性方程组与矩阵的初等变换
 - 初等矩阵与矩阵的逆矩阵

目录/Contents











初等矩阵与矩阵的逆矩阵

- 一、方阵的逆矩阵
- 二、初等矩阵
- 二、初等矩阵与逆矩阵的应用



1. 逆矩阵的定义

定 义 1

设A 为n 阶方阵,如果存在n 阶方阵B 使得

$$AB = BA = E$$

其中E为n阶单位方阵,则称矩阵A是可逆的,矩阵B称为A的逆矩阵;否则称A是不可逆的.

如果矩阵4可逆,则4的逆矩阵—定是唯一的.

这是因为, 若矩阵 $B \setminus C$ 都满足AB = BA = E , AC = CA = E , 于是C = CE = C(AB) = (CA)B = EB = B .

所以A的逆矩阵—定是唯一的. A的逆矩阵记为 A^{-1} .



2. 逆矩阵的性质

- 若_A可逆,则_A-1也可逆,并且(A-1)-1 = A;
- 若矩阵 A_1, A_2, \dots, A_s 都可逆,则它们的乘积 $A_1A_2 \dots A_s$ 也可逆,并且 $(A_1A_2 \dots A_s)^{-1} = A_s^{-1} \dots A_2^{-1} A_1^{-1}$;
- 3 若 $_{A}$ 可逆,则 $_{A^{T}}$ 也可逆,并且 $(A^{T})^{-1}=(A^{-1})^{T}$;
- 若 $_A$ 可逆并且数 $_k \neq 0$,则 $_k A$ 也可逆,并且 $_k (_k A)^{-1} = _k ^{-1} A^{-1}$.

我们用逆矩阵的定义验证性质(3), 其余性质留给读者自己验证. 证明

由A可逆推出 A^{-1} 存在,且 $AA^{-1} = A^{-1}A = E$,于是有 $(AA^{-1})^{\mathrm{T}} = (A^{-1}A)^{\mathrm{T}} = E^{\mathrm{T}}$.

由矩阵转置的运算规律得: $(A^{-1})^{T} A^{T} = A^{T} (A^{-1})^{T} = E$. 所以 $(A^{T})^{-1} = (A^{-1})^{T}$.



例1

若矩阵4有全零行(全零列),那么矩阵4一定不可逆.

证明 假设矩阵A 的第i 行是全零行,则对任何一个矩阵B ,矩阵AB 的第i 行总是全为零,

从而不存在矩阵B 使得AB = BA = E , 所以矩阵A 不可逆.

类似可证, 若矩阵 4有全零列, 那么矩阵 4一定不可逆.



例2

设
$$A^{k} = O(k$$
为正整数), 证明: $(E - A)^{-1} = E + A + A^{2} + \cdots + A^{k-1}$.



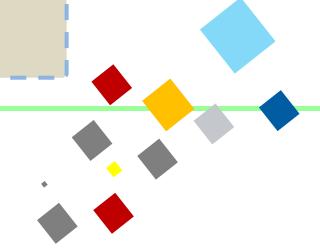
$$(E - A)(E + A + A^2 + \dots + A^{k-1}) = E(E + A + A^2 + \dots + A^{k-1}) - A(E + A + A^2 + \dots + A^{k-1})$$

$$= E + A + A^{2} + \cdots + A^{k-1} - A - A^{2} - \cdots - A^{k-1} - A^{k} = E - A^{k} = E$$
,

$$(E + A + A^2 + \dots + A^{k-1})(E - A) = (E + A + A^2 + \dots + A^{k-1})E - (E + A + A^2 + \dots + A^{k-1})A$$

$$= E + A + A^{2} + \cdots + A^{k-1} - A - A^{2} - \cdots - A^{k-1} - A^{k} = E - A^{k} = E$$
,

所以E - A可逆, 且 $(E - A)^{-1} = E + A + A^2 + \cdots + A^{k-1}$.





>>> 二、初等矩阵

定 义 2

对n 阶单位矩阵E 实施一次初等变换得到的矩阵称为n 阶初等矩阵.

由于初等变换有三种,对n阶单位矩阵E实施一次初等变换得到的初等矩阵也有三类:

(1)

交换单位阵 E 的第 i 行和第 i 行,或 交换 的第 i 列和第i 列,得到的初等 矩阵记为E(i,j).即



二、初等矩阵

(2)

用非零的数 k 乘单位阵 E 的第 i 行或第 i 列得到的初等矩阵记为 E(i(k)) 即

$$E(i(k)) = \begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 1 & & \\ & & & k & & \\ & & & 1 & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & 1 \end{pmatrix}$$
第 i 行

(3)

将单位阵 E 的第 i 行乘以 k 加到第 i 行 (或将单位阵 E 的第 i 列乘以 k 加到 第 i 列)得到的矩阵记为 E(i(k), j). 即

$$E(i(k), j) =$$

$$\begin{bmatrix}
1 & & & & & & \\
& \ddots & & & & \\
& & 1 & & 0 & \\
& & & \ddots & & \\
& & k & 1 & & \\
& & & \ddots & & \\
& & & & 1
\end{bmatrix}$$
第 i 行



二、初等矩阵

命题1

初等矩阵都是可逆的,并且初等矩阵的逆矩阵仍为同一类型的初等矩阵, 即:

$$\boldsymbol{E}(i,j)^{-1} = \boldsymbol{E}(i,j) \qquad \boldsymbol{E}(i(k))^{-1} = \boldsymbol{E}\left(i\left(\frac{1}{k}\right)\right) \qquad \boldsymbol{E}(i(k),j)^{-1} = \boldsymbol{E}(i(-k),j)$$

直接计算得: 证明

$$\boldsymbol{E}(i,j)\boldsymbol{E}(i,j) = \boldsymbol{E} , \boldsymbol{E}(i(k))\boldsymbol{E}\left(i\left(\frac{1}{k}\right)\right) = \boldsymbol{E}\left(i\left(\frac{1}{k}\right)\right)\boldsymbol{E}(i(k)) = \boldsymbol{E} , \boldsymbol{E}(i(k),j)\boldsymbol{E}(i(-k),j)\boldsymbol{E}(i(-k),j)\boldsymbol{E}(i(k),j) = \boldsymbol{E} .$$

所以

$$E(i, j)^{-1} = E(i, j), \quad E(i(k))^{-1} = E\left(i\left(\frac{1}{k}\right)\right), \quad E(i(k), j)^{-1} = E(i(-k), j).$$



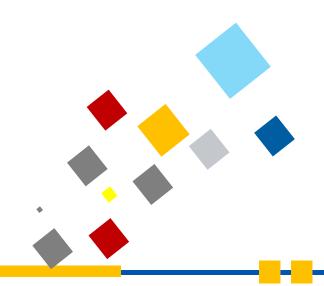
二、初等矩阵

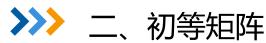
命题2

设A 是一个 $m \times n$ 矩阵,对A 施行一次初等行变换,相当于在A 的左边乘以相应的m阶初等矩阵;对A施行一次初等列变换,相当于在A的右边乘以相应的n阶初等矩阵.

证明 只需理解初等变换的意义,然后用矩阵乘法直接验证即可.

具体验证留给读者.





例3

设 $A = (a_{ij})$ 是一个三阶方阵,试求一个 3 阶可逆矩阵P ,使得

$$\mathbf{PA} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} + ka_{11} & a_{32} + ka_{12} & a_{33} + ka_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix}.$$

解

矩阵PA 可看成是先对矩阵 $A = (a_{ij})$ 实施一次交换矩阵A 的第2 行和第3 行的变换,

再实施一次矩阵A 的第1行乘以数k 加到第2 行的变换所得到的.

这相当于先后用初等矩阵 $E(2,3) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ 、 $E(1(k),2) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ k & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ 左乘矩阵A, 即PA = E(1(k),2)E(2,3)A,

所以

$$\mathbf{P} = \mathbf{E}(1(k), 2)\mathbf{E}(2, 3) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ k & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ k & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$



>>> 二、初等矩阵

例3

设 $A = (a_{ij})$ 是一个三阶方阵,试求一个 3 阶可逆矩阵P ,使得

$$\mathbf{PA} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} + ka_{11} & a_{32} + ka_{12} & a_{33} + ka_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} \bullet$$

解

另外,矩阵PA 也可看成是先对矩阵 $A = (a_{ij})$ 实施一次矩阵A 的第i行乘以数k 加到第 3 行的变换, 再实施一次交换矩阵 A 的第2 行和第3 行的变换所得到的.

$$\mathbb{R} PA = E(2,3)E(1(k),3)A$$

所以

$$\mathbf{P} = \mathbf{E}(2,3)\mathbf{E}(1(k),3) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ k & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ k & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$



定理 1

下面命题互相等价:

- n 阶方阵A 可逆;
- 2 方阵A 行等价于n 阶单位矩阵E;
- 3 方阵 4 可表为一些初等方阵的乘积.

为了证明的方便,我们采取(1)⇒(2)⇒(3)⇒(1)的方式来证明. 证明



 $(1) \Rightarrow (2)$:

方阵 A 经过若干次初等行变换可化为行最简形矩阵 R.

这相当于存在若干个初等矩阵 P_1, P_2, \dots, P_s , 使得 $P_s \dots P_s, P_1A = R$.

由于初等矩阵都可逆, 若A 可逆,则 $P_s \cdots P_2 P_1 A = R$ 可逆,从而行最简形矩阵R 没有全零行,

这迫使R = E, 即 $P_s \cdots P_2 P_1 A = E$,

所以方阵A 行等价于n 阶单位矩阵E.



 $(2) \Rightarrow (3)$:

若方阵A 行等价于n 阶单位矩阵E ,则存在若干个初等矩阵 P_1,P_2,\cdots,P_n ,使得 $P_1\cdots P_nP_nA=E$.

由于初等矩阵都可逆且其逆矩阵仍为初等矩阵, 记 P_1,P_2,\cdots,P_n 的逆矩阵分别为 $P_1^{-1},P_2^{-1},\cdots,P_n^{-1}$,

于是 $P_1^{-1}P_2^{-1}\cdots P_s^{-1}(P_s\cdots P_2P_1A) = P_1^{-1}P_2^{-1}\cdots P_s^{-1}E$,

即 $A = P_1^{-1}P_2^{-1} \cdots P_s^{-1}$. 也就是说,A 可表为初等方阵 $P_1^{-1}, P_2^{-1}, \cdots, P_s^{-1}$ 的乘积.

 $(3) \Rightarrow (1)$:

设方阵 $A = P_1 P_2 \cdots P_s$, 其中 P_1, P_2, \cdots, P_s 均为初等矩阵, 由于初等矩阵均可逆,

于是它们的乘积 $A = P_1 P_2 \cdots P_s$ 也可逆.



由定理1的证明可知,

若n 阶方阵A 可逆,则存在一个可逆阵 $P = P_1 \cdots P_2 P_1$,使得PA = E.

于是,
$$A^{-1} = (P_1^{-1}P_2^{-1}\cdots P_s^{-1})^{-1} = P_s\cdots P_2P_1 = P$$
.

构造一个分块矩阵(A|E), 做分块矩阵的乘法:

$$P(A|E) = (PA|PE) = (E|P) = (E|A^{-1}),$$

上式等价于对分块矩阵(A|E)实施了若干次初等行变换, 当A变成E时,E就变成了 A^{-1} .



判别矩阵A 是否可逆,并在可逆时求 A^{-1} 的具体步骤为:



首先构造分块矩阵(A|E)



对矩阵(A|E)实施初等行变换,将(A|E)化为行最简形矩阵;



如果A 不能行等价于E ,则矩阵A 不可逆; 若A 能行等价于E ,则 A 可逆, 且E 就行等价于 A^{-1} .



例4

判断下列矩阵是否可逆? 若可逆则求其逆矩阵.

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & -2 \\
2 & -1 & -1 \\
3 & 6 & -9
\end{pmatrix}$$

$$(2) \begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 \\
1 & 2 & 3 \\
1 & 3 & 6
\end{pmatrix}$$

$$(2) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & -2 & 1 & 0 & 0 \\
2 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\
3 & 6 & -9 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_2 + (-2)r_1}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & -2 & 1 & 0 & 0 \\
0 & -3 & 3 & -2 & 1 & 0 \\
0 & 3 & -3 & -3 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_3 + r_2}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & -2 & 1 & 0 & 0 \\
0 & -3 & 3 & -2 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 0 & -5 & 1 & 1
\end{pmatrix},$$

由于阶梯阵 (1 1 -2) 最后一行全为零,所以矩阵 (1 1 -2) 不可逆。



例4

判断下列矩阵是否可逆? 若可逆则求其逆矩阵.

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & -2 \\
2 & -1 & -1 \\
3 & 6 & -9
\end{pmatrix}$$

$$(2) \begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 \\
1 & 2 & 3 \\
1 & 3 & 6
\end{pmatrix}$$

$$(2) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\
1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \\
1 & 3 & 6 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_2 + (-1)r_1 \to r_3 + (-1)r_1}
\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 2 & -1 & 1 & 0 \\
0 & 2 & 5 & -1 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_3 + (-2)r_2 \to r_3 + (-2)r_3 \to r_3 \to$$



所以矩阵
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 6 \end{pmatrix}$$
 可逆,并且
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 6 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & -3 & 1 \\ -3 & 5 & -2 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$



利用逆矩阵还可以求解矩阵方程AX=B、XA=B和AXB=C.

若矩阵 A 可逆,则有

$$A^{-1}(AX) = A^{-1}B \Rightarrow (A^{-1}A)X = A^{-1}B \Rightarrow X = A^{-1}B$$
.

$$(XA)A^{-1} = BA^{-1} \Rightarrow X(AA^{-1}) = BA^{-1} \Rightarrow X = BA^{-1}$$
.

若矩阵 A、B可逆均可逆,则有

$$A^{-1}(AXB)B^{-1} = A^{-1}CB^{-1} \Rightarrow (A^{-1}A)X(BB^{-1}) = A^{-1}CB^{-1} \Rightarrow X = A^{-1}CB^{-1}$$
.

也可以用初等行变换的方法解矩阵方程.



用初等行变换解矩阵方程 АХ = В 的 具体步骤为:



首先构造分块矩阵(A|B);



对矩阵(A|B)实施初等行变换,将(A|B)化为行最简形矩阵;

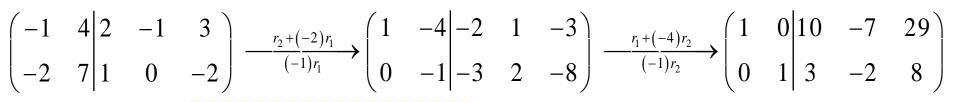


若A 能行等价于E ,则A 可逆,且B 就变成了 $X = A^{-1}B$.



例5 解下列矩阵方程: (1)
$$\begin{pmatrix} -1 & 4 \\ -2 & 7 \end{pmatrix}$$
 $X = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$

(2)
$$X \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & -2 & 1 \\ -2 & -1 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$
 (3) $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} X \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$



所以
$$X = \begin{pmatrix} 10 & -7 & 29 \\ 3 & -2 & 8 \end{pmatrix}$$



(2) 对于方程 XA = B ,可以先用初等行变换求解方程 $A^T X^T = B^T$,再转置求出 X .

$$\begin{pmatrix} \mathbf{A}^{\mathsf{T}} \middle| \mathbf{B}^{\mathsf{T}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \middle| -1 & 1 \\ 0 & -2 & -1 \middle| 1 & 2 \\ -2 & 1 & 5 \middle| 0 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{array}{c} r_3 + 2r_1 \\ 0 & -1 \end{array}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \middle| -1 & 1 \\ 0 & -2 & -1 \middle| 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \middle| -2 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{array}{c} r_2 + 2r_3 \\ r_2 \leftrightarrow r_3 \end{array}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \middle| -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \middle| -2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 4 \end{pmatrix}$$

所以
$$X^{\mathrm{T}} = \begin{pmatrix} -7 & 9 \\ 1 & -3 \\ -3 & 4 \end{pmatrix}$$
 从而 $X = \begin{pmatrix} -7 & 1 & -3 \\ 9 & -3 & 4 \end{pmatrix}$



此题是AXB = C 类型的方程. 令XB = Y, 先求解方程AY = C, 然后求解方程 $B^TX^T = Y^T$, 最后转置求出 X.

$$(A|C) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -1 & 0 \\ -1 & -2 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 + r_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 + r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} ,$$

于是得
$$Y = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$
. 再由

$$\begin{pmatrix} \boldsymbol{B}^{\mathsf{T}} \middle| \boldsymbol{Y}^{\mathsf{T}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & -2 & 1 \\ 0 & -1 & -2 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 + r_1} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 + r_2} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 + (-1)r_3 \atop r_2 + (-1)r_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

可知
$$X^{\mathrm{T}} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$
,从而 $X = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$.

定理 2 对于任意 $m \times n$ 矩阵 A, 均存在一个m 阶可逆方阵 P 和一个n 可逆方阵 Q, 使得 PAQ 为 标准型.