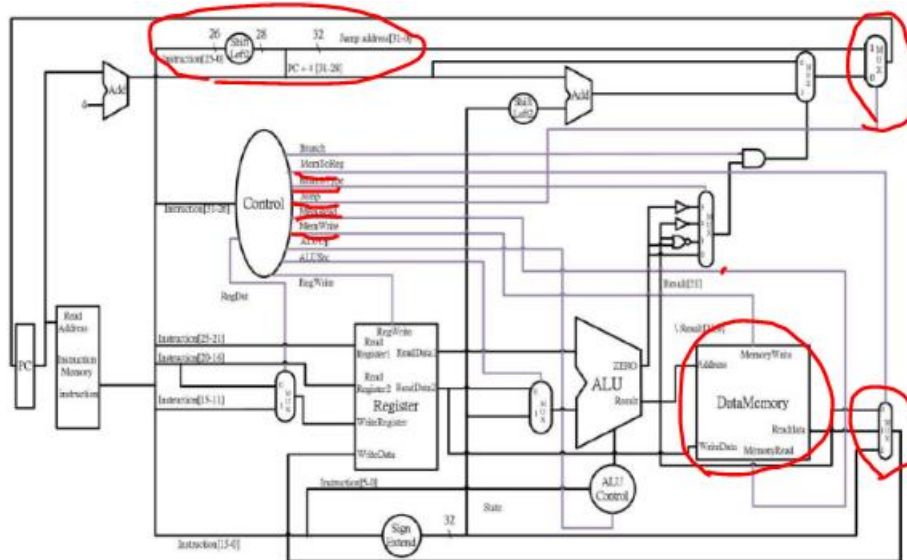


Computer Organization - Lab3

1. 系統架構：

以 lab2 為基礎下，新增 Data Memory 並增加 5 條 control



左上角的紅圈，用來計算 jump 之後的位置。

BranchType_o 決定如何比較大小

Jump_o 決定要不要移動到 jump 的位置

MemRead_o 決定 Data Memory 要不要讀取資料

MemWrite_o 決定 Data Memory 是否要寫入資料

MemtoReg_o 決定哪個資料傳入 Register

2. 設計模組分析、設計結果：

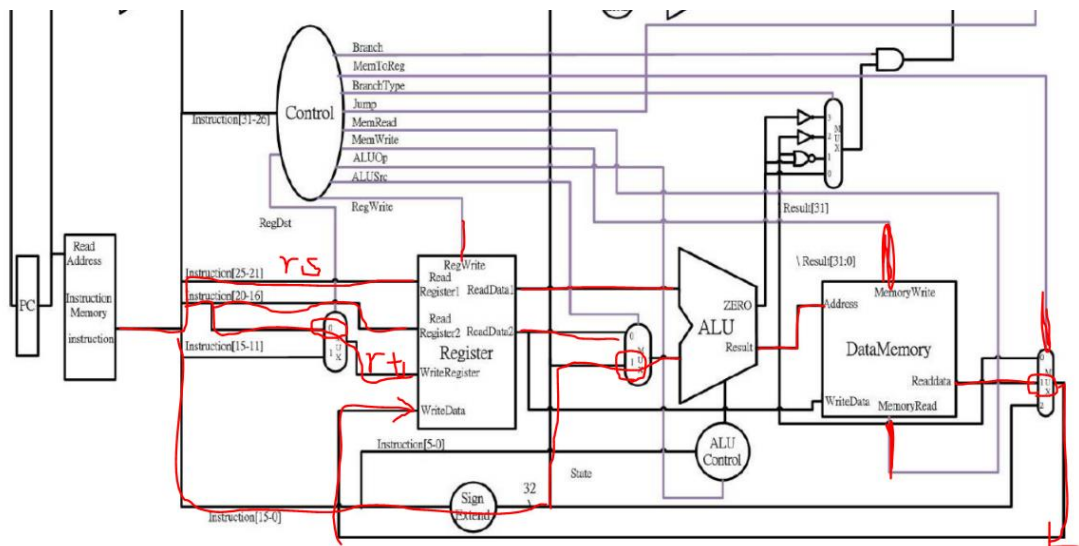
LW：

目的：讀取 memory 中的值。

做法：先讀 rs 的資料再用 ALU 將 rs 和 imme(ALUSrc= 1)相加，傳入 Data Memory，並讀取 address = rs+imme 中 memory 存取的值 (MemRead=1)。

再將讀取出來的資料經過 Mux 選擇 (MemToReg=1)傳回去 Register 的

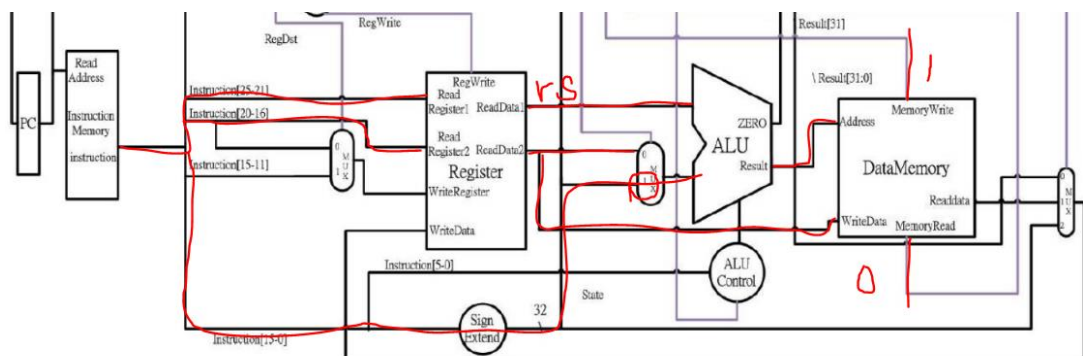
WriteData Port，寫入 rt (RegDst=0, RegWrite=1)



SW :

目的：將資料存進 memory。

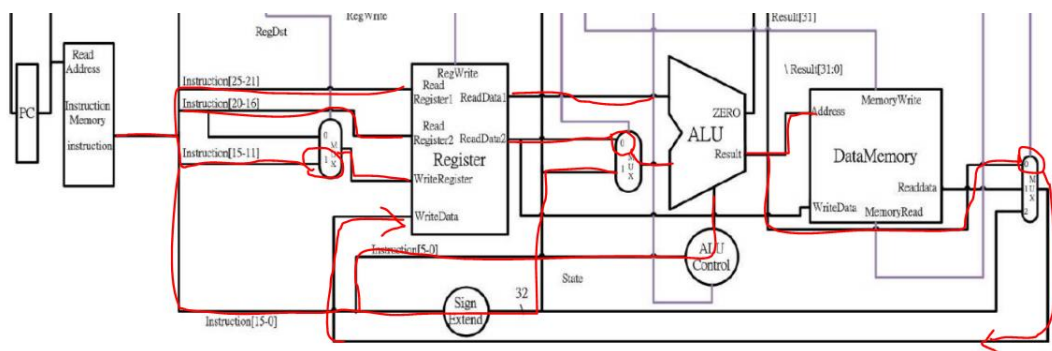
做法：先讀 rs 的資料再用 ALU 將 rs 和 imme(ALUSrc= 1)相加，傳入 Data Memory，rt 的資料也會進入 Data Memory 的 WriteData Port (MemWrite=1, MemRead=0)



MUL :

目的：兩數相乘。

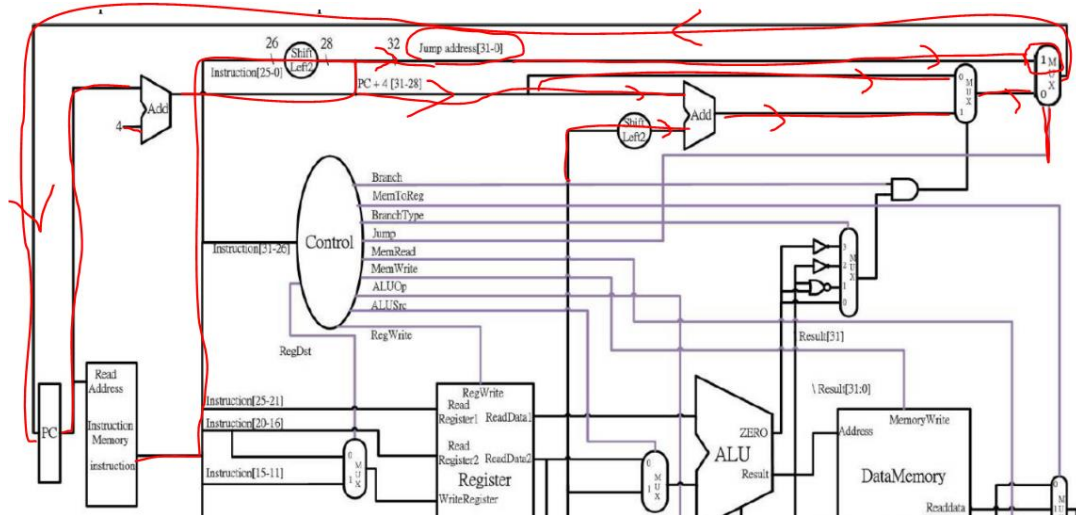
做法：先讀取 rs 和 rt 的資料，並送入 ALU 相乘 (ALUSrc=0)，由於 ALU_result 不用進入 Data Memory 即可傳回 Register 寫入，所以 MemToReg=0，寫進 rd (RegDst =1)



JUMP :

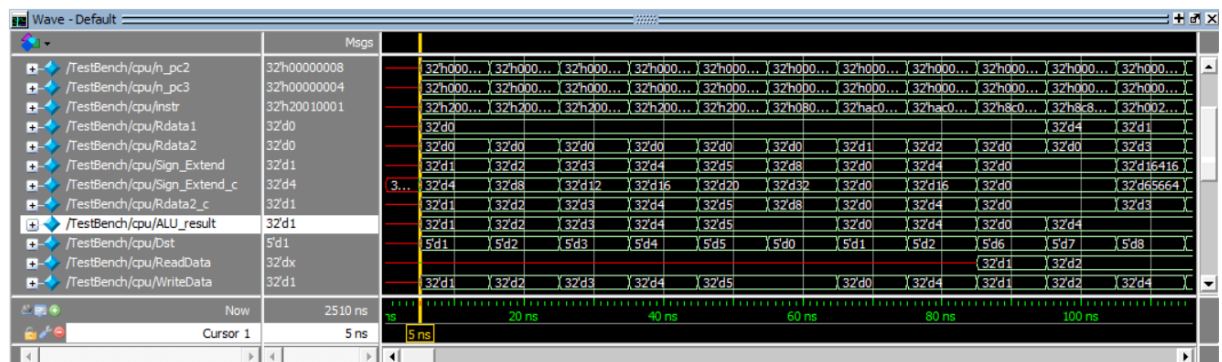
目的：讓 PC 移動到指定地址。

做法：讓 $\text{Jump_address} = \{\text{PC} + 4[31:28], \text{Instr}[25:0] \ll 2\}$ ，再由 $\text{Jump} = 1$ 讓最後傳回 PC 的資料 = Jump_address 。



設計結果：

Data1：



#	Register									
# r0=	0, r1=	1, r2=	2, r3=	3, r4=	4, r5=	5, r6=	1, r7=	2		
# r8=	4, r9=	2, r10=	2, r11=	0, r12=	0, r13=	0, r14=	0, r15=	0		
# r16=	0, r17=	0, r18=	0, r19=	0, r20=	0, r21=	0, r22=	0, r23=	0		
# r24=	0, r25=	0, r26=	0, r27=	0, r28=	0, r29=	128, r30=	0, r31=	0		
#	Memory									
# m0=	1, m1=	2, m2=	0, m3=	0, m4=	0, m5=	0, m6=	0, m7=	0		
# m8=	0, m9=	0, m10=	0, m11=	0, m12=	0, m13=	0, m14=	0, m15=	0		
# m16=	0, m17=	0, m18=	0, m19=	0, m20=	0, m21=	0, m22=	0, m23=	0		
# m24=	0, m25=	0, m26=	0, m27=	0, m28=	0, m29=	0, m30=	0, m31=	0		

3. 遭遇困難與解決方法：

一開始在 sw 的時候，都會改到 rt 的值，後來發現是傳回去的資料會把 rt 原本的值蓋掉，所以讓 $\text{RegWrite} = 0$ ，讓它不會重寫。

因為之前 lab2 的 advanced 就沒有完成，所以也無法測試到底這次的 advanced 有沒有成功。有再回去寫 lab2 的 advanced，不過跟測資好像還是有誤差……。

4. 作業心得討論

打完每一次的 lab，都會有種豁然開朗的感覺，真的體會老師上課在投影片上畫一堆線的用意，真的很清楚，也真的了解每個 control 線的選擇到底應該如何。