



安徽信息工程学院  
Anhui Institute of Information Technology

- 通识教育与外国语学院

# 大学物理



课本

熟悉基本内容、结构

应用  
分析

应用中思考、学习

笔记

概括、整理、理解

重点  
例题

加强理解、应用



9.3.2020



根据瞬时速度矢量 $\vec{v}$ 的定义，及其用直角坐标和自然坐标的表示形式，它的大小 $|\vec{v}|$ 可表示为[ **BDFH** ]

(A)  $\frac{dr}{dt}$  **X**

$\frac{dr}{dt}$ : 位置矢量大小对时间的导数，为径向速度

(C)  $\frac{ds}{dt}$  **X**

速率 $\frac{ds}{dt} = v$ ，有正负

(E)  $\frac{dx}{dt} + \frac{dy}{dt} + \frac{dz}{dt}$  **X**

$$\frac{dx}{dt} + \frac{dy}{dt} + \frac{dz}{dt} = v_x + v_y + v_z$$

(G)  $\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2$  **X**

$$\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2 = v^2$$

(B)  $\left|\frac{d\vec{r}}{dt}\right|$  **✓**

$$\left|\frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{v}\right|$$

(D)  $\left|\frac{ds}{dt}\right|$  **✓**

$$\left|\frac{ds}{dt} = v\right| = |\vec{v}|$$

(F)  $\left|\frac{dx}{dt}\vec{i} + \frac{dy}{dt}\vec{j} + \frac{dz}{dt}\vec{k}\right|$ : **✓**

(H)  $\left[\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2\right]^{\frac{1}{2}}$  **✓**



根据瞬时加速度矢量 $\vec{a}$ 的定义，及其用直角坐标和自然坐标的表示形式，它的大小 $|\vec{a}|$ 可表示为[ **ACGH** ]

$$(A) \left| \frac{d\vec{v}}{dt} \right|$$

$$(C) \left| \frac{d^2\vec{r}}{dt^2} \right|$$

$$(E) \frac{d^2s}{dt^2}$$

$$(G) \left[ \left( \frac{v^2}{\rho} \right)^2 + \left( \frac{dv}{dt} \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$(B) \frac{dv}{dt}$$

$$(D) \frac{d^2r}{dt^2}$$

$$(F) \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{d^2y}{dt^2} + \frac{d^2z}{dt^2}$$

$$(H) \left[ \left( \frac{v^2}{\rho} \right)^2 + \left( \frac{d^2s}{dt^2} \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$

**解析：**AC均表示加速度的绝对值，BE为切向加速度，GH均为向心加速度和切向加速度的合成得到总的速度大小。



★★★★

以下说法中，正确的是[ **BCDF** ]

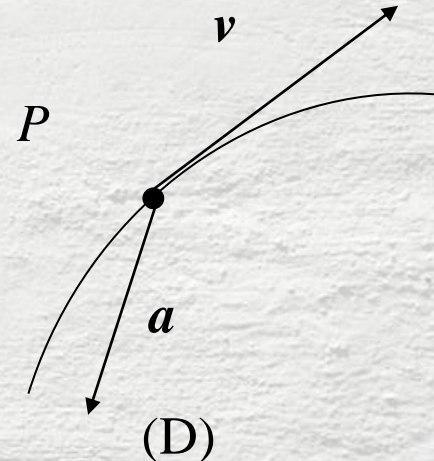
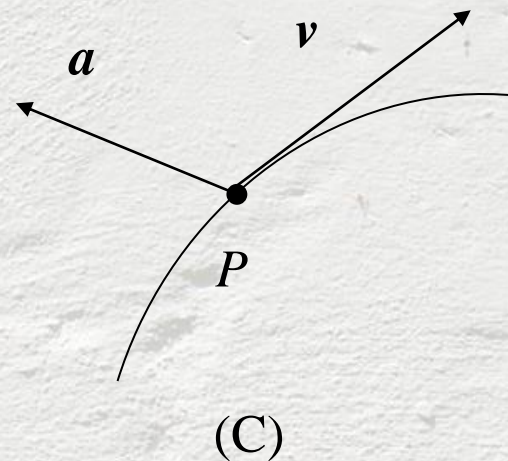
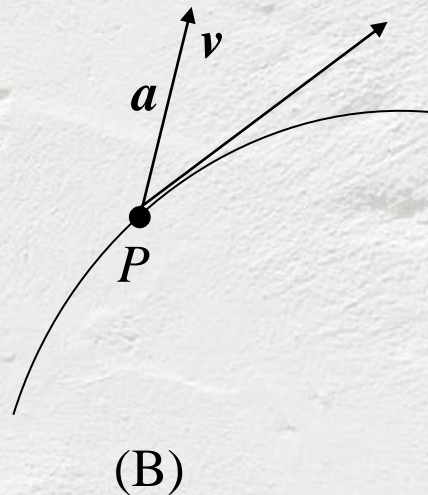
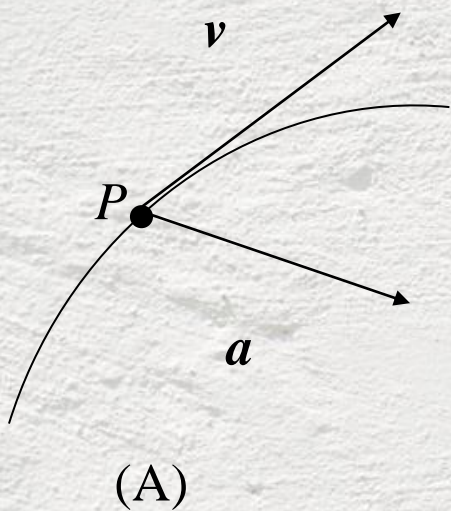
- (A)质点具有恒定的速度，但仍可能具有变化的速率
- (B)质点具有恒定的速率，但仍可能具有变化的速度
- (C)质点加速度方向恒定，但速度方向仍可能在不断变化着
- (D)质点速度方向恒定，但加速度方向仍可能在不断变化着
- (E)某时刻质点加速度的值很大，则该时刻质点速度的值也必定很大
- (F)质点作曲线运动时，其法向加速度一般并不为零，但也有可能在某时刻法向加速度为零

**解析：**速度和加速度均为矢量，速度对时间的一阶导数（即变化率）为加速度。



能正确表示质点在曲线轨迹上 $P$ 点的运动为减速的图是[ **D** ]

★★★★



**解析：**对于轨迹已知的运动，速度方向必定沿切向，加速度方向可以任意。

由题可知，要做减速运动，则必须有切向加速度为负的分量，又因为曲线运动，一定有向心加速度，则总的加速度方向只能如D项所示。



质点以速度  $v = 4 + t^2 \text{ m/s}$  作直线运动，沿质点运动直线作  $Ox$  轴，并已知  $t = 3 \text{ s}$  时质点位于  $x = 9 \text{ m}$  处，则该质点的运动学方程为[ C ]

(A)  $x = 2t$

(B)  $x = 4t + \frac{1}{2}t^2$

(C)  $x = 4t + \frac{1}{3}t^3 - 12$

(D)  $x = 4t + \frac{1}{3}t^3 + 12$

**解：**速度定义  $v = \frac{dx}{dt}$  可得  $v dt = dx$ ，等式两边同时积分  $\int v dt = \int dx$

可得  $\int (4 + t^2) dt = \int dx$ ， $x = \frac{1}{3}t^3 + 4t + C$

已知  $t = 3 \text{ s}$  时质点位于  $x = 9 \text{ m}$ ，带入上式可得  $C = -12$ ；

质点的运动学方程为  $x = \frac{1}{3}t^3 + 4t - 12$



一质点的运动学方程为  $x = t^2$ ,  $y = (t - 1)^2$ ,  $x$ 、 $y$  的单位均为 m,  $t$  以 s 为单位, 试求:

(1) 质点的轨迹方程;

(2) 在  $t=2\text{s}$  时, 质点的速度  $\vec{v}$  和加速度  $\vec{a}$

**解析:**

(1) 由运动学方程 **消去时间  $t$**  可得质点的轨迹方程, 将  $t = \sqrt{x}$  代入有  $y = (\sqrt{x} - 1)^2$

(2) 对运动学方程微分求速度和加速度, 即

$$\begin{aligned}v_x &= \frac{dx}{dt} = 2t; \\v_y &= \frac{dy}{dt} = 2(t - 1); \\\vec{v} &= \vec{v}_x + \vec{v}_y = 2t\vec{i} + 2(t - 1)\vec{j} \\a_x &= \frac{dv_x}{dt} = 2; a_y = \frac{dv_y}{dt} = 2 \\\vec{a} &= \vec{a}_x + \vec{a}_y = 2\vec{i} + 2\vec{j}\end{aligned}$$

当  $t=2\text{s}$  时, 代入即可

$$\vec{v} = 4\vec{i} + 2\vec{j} \text{ m/s}; \vec{a} = 2\vec{i} + 2\vec{j} \text{ m/s}^2$$



★★★★★

已知一质点运动方程  $\vec{r} = 2t\vec{i} + (2 - t^2)\vec{j}$ , 其中  $r$ 、 $t$  分别以 m 和 s 为单位, 试求:

(1)  $t = 1\text{s}$  到  $t = 2\text{s}$  质点的位移;

(2)  $t = 2\text{s}$  时, 质点的  $\vec{v}$ ,  $\vec{a}$ ;

(3) 质点的轨迹方程。

**解析:**

$$(1) \vec{r}_1 = 2\vec{i} + \vec{j}, \quad \vec{r}_2 = 4\vec{i} - 2\vec{j},$$

$$\Delta\vec{r} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1 = 2\vec{i} - 3\vec{j}$$

$$(2) \vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt},$$

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt}$$

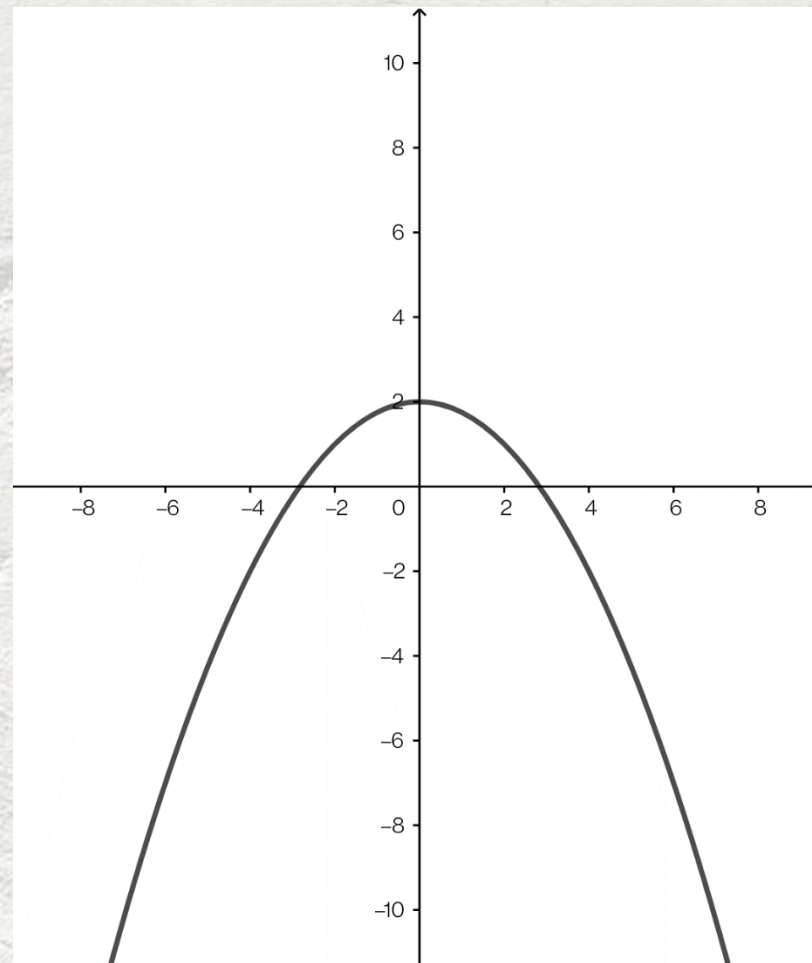
$$\vec{v} = 2\vec{i} - 2t\vec{j}, \quad \vec{a} = -2\vec{j};$$

$$t = 2\text{s 时}, \quad \vec{v} = 2\vec{i} - 4\vec{j} \text{ m/s}, \quad \vec{a} = -2\vec{j} \text{ m/s}^2$$

$$(3) \vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j};$$

$$x = 2t, \quad y = 2 - t^2;$$

$$\text{轨迹方程为 } y = 2 - \frac{x^2}{4}$$



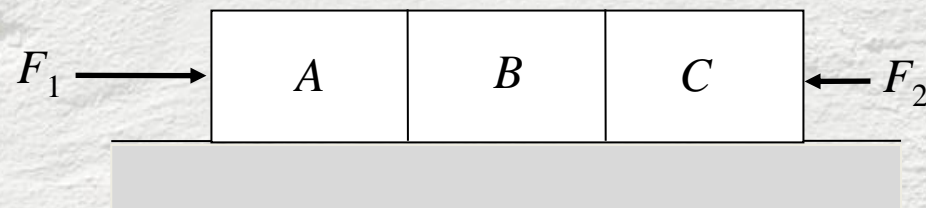


• 2.1.(1)

★★★★★

三个质量相等的物体A、B、C紧靠在一起，置于光滑水平面上，如图。若A、C分别受到水平力 $\vec{F}_1$ 、 $\vec{F}_2$  ( $F_1 > F_2$ )的作用，则A对B的作用力大小为[ C ]

(A)  $F_1$  (B)  $F_1 - F_2$  (C)  $\frac{2}{3}F_1 + \frac{1}{3}F_2$  (D)  $\frac{2}{3}F_1 - \frac{1}{3}F_2$  (E)  $\frac{1}{3}F_1 + \frac{2}{3}F_2$  (F)  $\frac{1}{3}F_1 - \frac{2}{3}F_2$



**解析：**水平方向合力大小为 $F_1 - F_2$ ，整体分析和隔离分析相结合。

**整体分析：**设A、B、C质量均为 $m$ ，一起运动的加速度为 $a$ ，由牛顿第二定律有， $3ma = F_1 - F_2$

假设A对B的作用力大小为 $x$ ，则A对B的反作用力大小也为 $x$

对A运用牛顿第二定律有， $ma = F_1 - x$

联立两式可得 $x = \frac{2}{3}F_1 + \frac{1}{3}F_2$

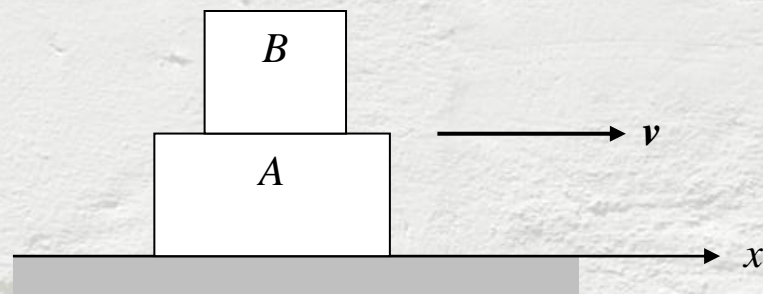


• 2.1.(2)

★★★★

如图示两个质量分别为 $m_A$ 和 $m_B$ 的物体A和B，一起在水平面上沿 $x$ 轴正向做匀减速直线运动，加速度大小为 $a$ ，A与B的最大静摩擦系数为 $\mu$ ，则A作用于B的静摩擦力 $\vec{F}$ 的大小和方向分别为[ D ]

- (A)  $\mu m_B g$ ，与 $x$ 轴正向相反
- (B)  $\mu m_B g$ ，与 $x$ 轴正向相同
- (C)  $m_B a$ ，与 $x$ 轴正向相同
- (D)  $m_B a$ ，与 $x$ 轴正向相反



**解析：**

AB之间保持相对静止，因此相互之间的摩擦力为静摩擦力  
静摩擦力的大小只能间接从运动状态来求

由于水平方向上，B只受到A的静摩擦力，也就是合外力，根据牛顿第二定律，合外力等于 $m_B a$ ，方向根据减速可判断与运动方向相反。



• 2.1.(3)

★★★★

质量为 $m$ 的物体，放在纬度为 $\varphi$ 处的地面上，设地球质量为 $M_e$ ，半径为 $R_e$ ，自转角速度为 $\omega$ 。若考虑到地球自转的影响，则该物体收到的重力近似为[ D ]

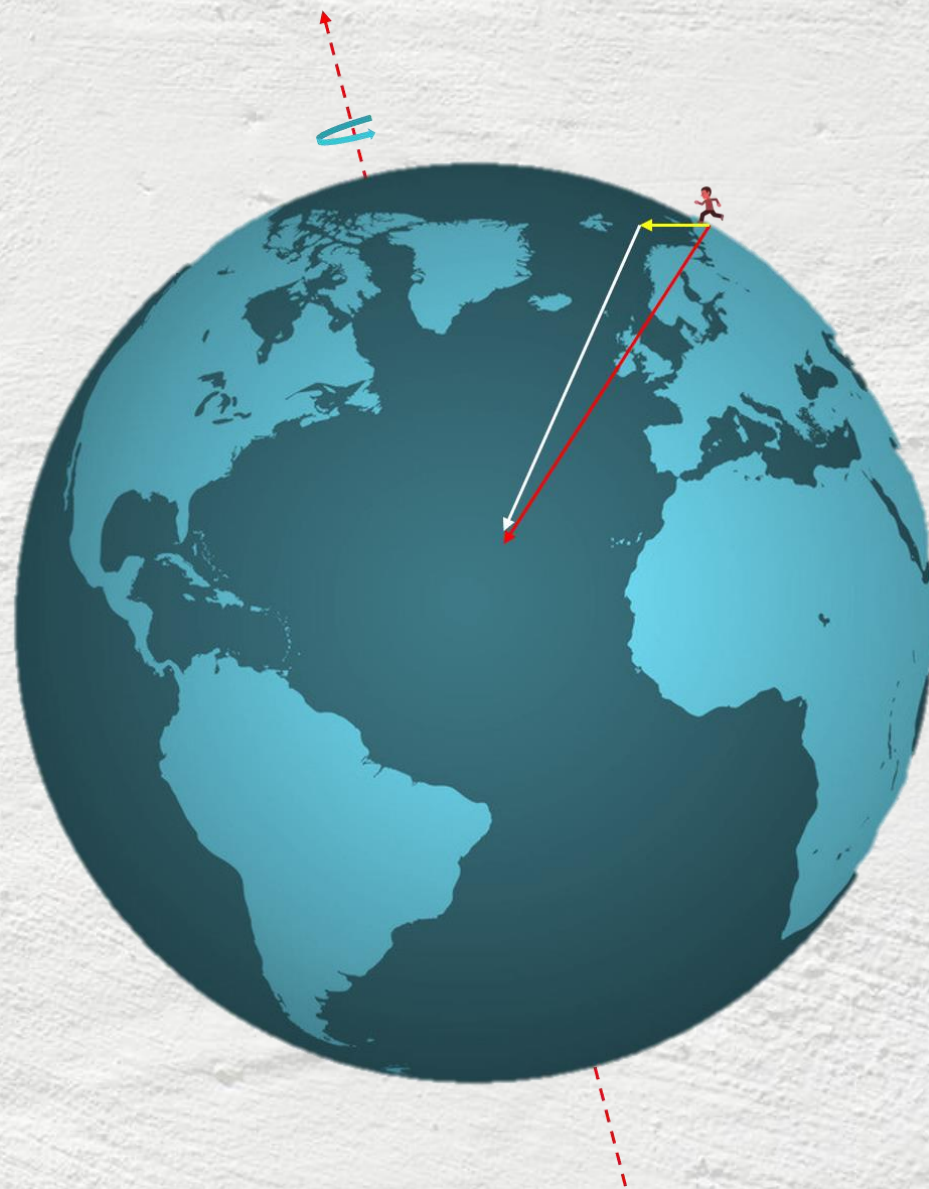
(A)  $G \frac{M_e m}{R_e^2}$

(B)  $m \omega^2 R_e \cos \varphi$

(C)  $m \left( G \frac{M_e}{R_e^2} + \omega^2 R_e \cos \varphi \right)$

(D)  $m \left( G \frac{M_e}{R_e^2} - \omega^2 R_e \cos^2 \varphi \right)$

**解析：**如图，红色为万有引力 $\vec{F}_{\text{万}}$ ，大小由A项描述，B项为向心力 $\vec{F}_n$ ，黄色描述，两者之间夹角为纬度角，根据矢量关系，白色矢量为重力 $\vec{G}$ ， $\vec{G} = \vec{F}_{\text{万}} - \vec{F}_n$ ，由于向心力较小，因此 $G \approx F_{\text{万}} - F_n \cos \varphi$

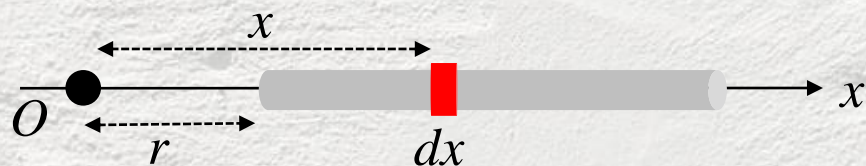




• 2.2.(1)

★★

(1) 质量为  $m$  的质点，置于长为  $l$ 、质量为  $M$  的均质细杆的延长线上，质点与细杆近端距离为  $r$ ，选图(a)所示坐标系，则细杆上长度为  $dx$  的一段与质点之间万有引力的大小为  $dF = \underline{\hspace{2cm}}$ ，细杆与质点之间万有引力的大小为  $F = \underline{\hspace{2cm}} = \underline{\hspace{2cm}}$ 。选图(b)所示坐标系，则细杆上长度为  $dx$  的一段与质点之间万有引力的大小为  $dF = \underline{\hspace{2cm}}$ ，细杆与质点之间万有引力的大小为  $F = \underline{\hspace{2cm}} = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

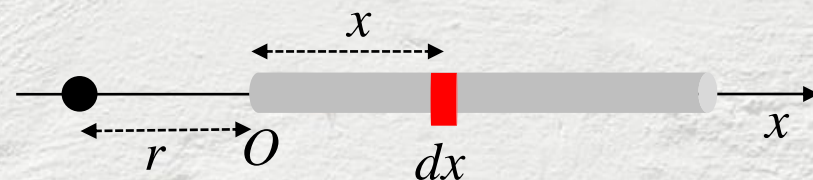


(a)

$$dF = G \frac{Mm}{x^2 l} dx;$$

$$F = \int_r^{r+l} G \frac{Mm}{x^2 l} dx$$

$$= G \frac{Mm}{r(r+l)}$$



(b)

$$dF = G \frac{Mm}{(r+x)^2 l} dx;$$

$$F = \int_0^l G \frac{Mm}{(r+x)^2 l} dx$$

$$= G \frac{Mm}{r(r+l)}$$



• 3.1.(2)

★★★★

宇宙飞船关闭发动机返回地球的过程，可以认为是仅在地球万有引力作用下运动。若用 $m$ 表示飞船质量， $M$ 表示地球质量， $G$ 表示引力常量，则飞船从距地球中心 $r_1$ 处下降到 $r_2$ 处的过程中，动能的增量为[ C ]

(A)  $\frac{GmM}{r_2}$

(B)  $\frac{GmM}{r_2^2}$

(C)  $GmM \frac{r_1 - r_2}{r_1 r_2}$

(D)  $GmM \frac{r_1 r_2}{r_1^2 r_2^2}$

**解析：**动能的增量来源于万有引力做正功，而万有引力做功又等于万有引力势能的释放（减少），故

$$\Delta E_k = -\Delta E_p$$

$$E_p = -\frac{GMm}{r}$$

$$\Delta E_k = -\Delta E_p = -\frac{GMm}{r_1} + \frac{GMm}{r_2}$$





• 3.1.(3)

★★★★

质点 $M$ 与一固定的轻弹簧相连接，并沿椭圆轨道运动，如图，已知椭圆的长半轴和短半轴分别为 $a$ 和 $b$ ，弹簧原长为 $l_0$  ( $a > l_0 > b$ )，劲度系数为 $k$ ，则质点由 $A$ 运动到 $B$ 的过程中，弹性力所做的功为[B]

(A)  $\frac{1}{2}ka^2 - \frac{1}{2}kb^2$

(B)  $\frac{1}{2}k(a - l_0)^2 - \frac{1}{2}k(l_0 - b)^2$

(C)  $\frac{1}{2}k(a - b)^2$

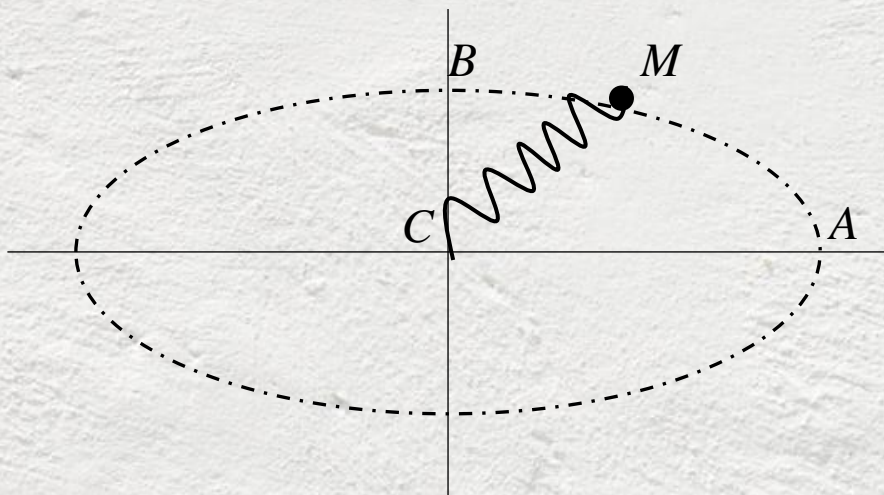
(D)  $\frac{1}{2}k(l_0 - b)^2 - \frac{1}{2}k(a - l_0)^2$

**解析：**弹力为保守力，其做功等于弹性势能的减少，故

$$A = -\Delta E_p$$

$$E_p = \frac{1}{2}kx^2$$

$$A = \frac{1}{2}k(a - l_0)^2 - \frac{1}{2}k(l_0 - b)^2$$





• 3.1.(4)

★★★

质量为10kg的物体，在变力 $F$ 作用下沿 $x$ 轴作直线运动，力随坐标 $x$ 的变化如图。物体在 $x=0$ 处，速度为1m/s，则物体运动到 $x=16$ m处，速度大小为[ B ]

(4) (A)  $2\sqrt{2}$  m/s (B) 3 m/s (C) 4m/s (D)  $\sqrt{17}$ m/s

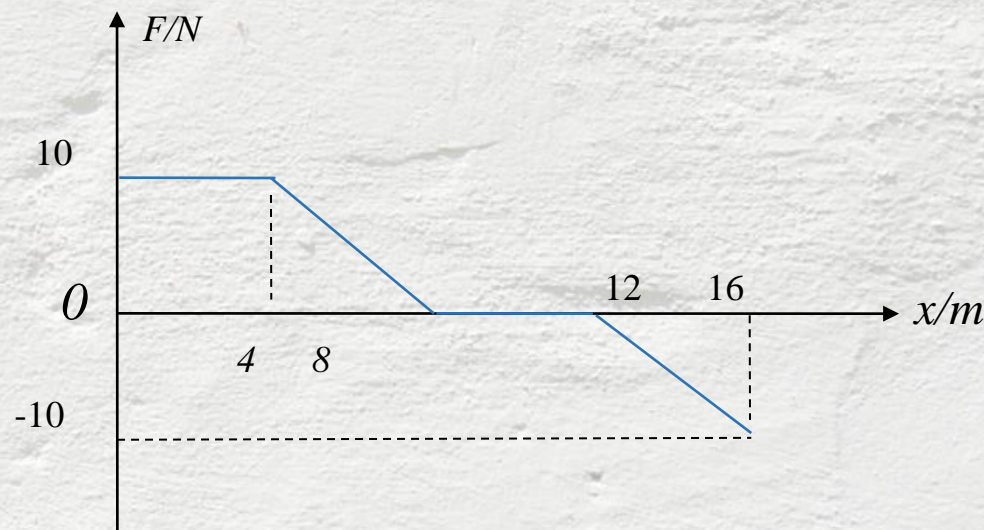
**解析：** 图为 $F$ - $x$ 曲线，围成面积为 $F$ 的功，  
由题可知，即合力的功，

运动到 $x=16$ m处， $A=4 \times 10 + \frac{1}{2} \times 4 \times 10 -$   
 $\frac{1}{2} \times 4 \times 10 = 40\text{J}$

由动能定理

$$\frac{1}{2}mv_2^2 - \frac{1}{2}mv_1^2 = 40$$

得  $v_2 = 3\text{m/s}$





• 3.1.(5)

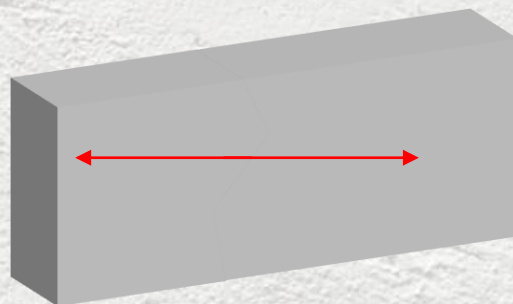
★★★★★

关于质点系内各质点间相互作用的内力做功问题，以下说法中，正确的是[C]

- (A) 一对内力所做的功之和一定为零
- (B) 一对内力所做的功之和一定不为零
- (C) 一对内力所做的功之和一般不为零，但不排斥为零的情况
- (D) 一对内力所做的功之和是否为零取决于参考系的选择

**解析：**内力可以做功，比如爆炸

因为内力是相互作用，作用于两个物体，作用力的大小相等，方向相反，但位移不一定相等，故当施力物体和受力物体有相对位移发生时就会做功。





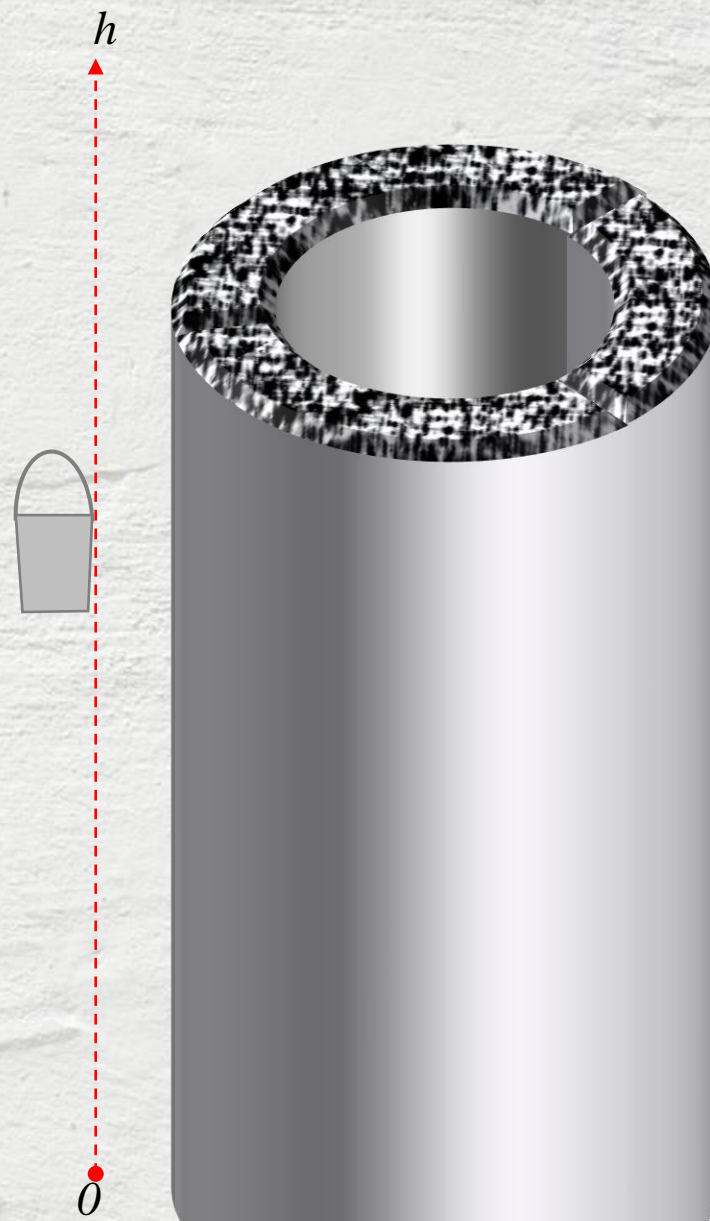
• 3.2.(2)

★★★★

人从10m深的井中提水，桶离水面时装水10kg。若每升高1m要漏掉0.2kg的水，则把这桶水从水面提高到井口的过程中，人力所做的功为\_\_\_。

解析：

$$\begin{aligned} A &= \int_a^b \vec{F} d\vec{r} \\ &= \int_0^{10} (10 - 0.2h)gdh \\ &= 900\text{J} \end{aligned}$$





• 3.2.(3)

★★★★

质点在力  $\vec{F} = 2y^2\vec{i} + 3x\vec{j}$  作用下沿图示路径运动。若  $F$  的单位为 N,  $x$  和  $y$  的单位为 m, 则力  $\vec{F}$  在路径  $Oa$  上的功  $A_{Oa} = \underline{\hspace{2cm}}$ , 在  $ab$  上的功  $A_{ab} = \underline{\hspace{2cm}}$ ,  $Ob$  上的功  $A_{Ob} = \underline{\hspace{2cm}}$ ,  $OcbO$  上的功  $A_{OcbO} = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

**解析:**  $A = \int_a^b \vec{F} d\vec{r} = \int_{x_a}^{x_b} F_x dx + \int_{y_a}^{y_b} F_y dy = \int_{x_a}^{x_b} 2y^2 dx + \int_{y_a}^{y_b} 3x dy$

$Oa$ :  $y=0$ ;

$$A_{Oa} = \int_{x_a}^{x_b} 2 \cdot 0^2 dx + \int_{y_a}^{y_b} 3x d0 = 0 \text{ J}$$

$ab$ :  $x=3$ ;

$$A_{ab} = \int_{x_a}^{x_b} 2y^2 d3 + \int_{y_a}^{y_b} 3 \cdot 3 dy = 0 + 9 \int_0^2 dy = 18 \text{ J}$$

$Ob$ :  $y = \frac{2}{3}x$ ,  $dy = \frac{2}{3}dx$ ,  $\frac{3}{2}dy = dx$ ;

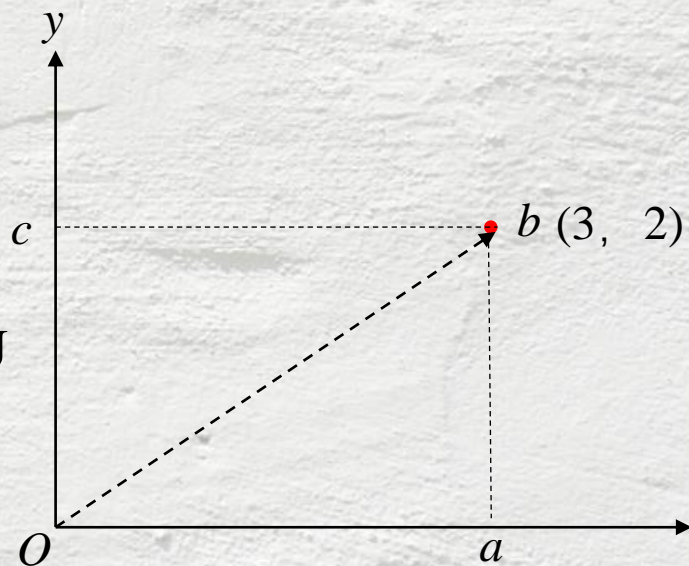
$$A_{Ob} = \int_{y_a}^{y_b} 2y^2 \frac{3}{2} dy + \int_{x_a}^{x_b} 3x \frac{2}{3} dx = \int_0^2 3y^2 dy + \int_0^3 2x dx = 8 + 9 = 17 \text{ J}$$

$$A_{OcbO} = A_{Oc} + A_{cb} + A_{bo} = A_{Oc} + A_{cb} - A_{Ob}$$

$Oc$ :  $x=0$ ;  $A_{Oc} = \int_{x_a}^{x_b} 2y^2 d0 + \int_{y_a}^{y_b} 3 \cdot 0 dy = 0 \text{ J}$

$cb$ :  $y=2$ ;  $A_{cb} = \int_{x_a}^{x_b} 2 \cdot 2^2 dx + \int_{y_a}^{y_b} 3x d2 = 8 \int_0^3 dx + 0 = 24 \text{ J}$

$$A_{OcbO} = A_{Oc} + A_{cb} - A_{Ob} = 0 + 24 - 17 = 7 \text{ J}$$





一沿 $x$ 轴正向的力作用在一质量为 $3.0\text{kg}$ 的质点上。已知质点的运动学方程为 $x = 3t - 4t^2 + t^3\text{m}$ , 时间 $t$ 单位为 $\text{s}$ , 求:

- (1)力在最初 $4.0\text{s}$ 内做的功;
- (2)在 $t=1\text{s}$ 时, 力的瞬时功率。

**解析:**

$$(1)v = \frac{dx}{dt} = 3 - 8t + 3t^2;$$

$$E_k(t) = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2} \times 3.0 \times (3 - 8t + 3t^2)^2$$

根据质点的动能定理,

$$A = \Delta E_k(t) = E_k(4) - E_k(0) = 528\text{J}$$

$$(2)a = \frac{dv}{dt} = -8 + 6t;$$

$$F = ma = 3 \times (-8 + 6t)$$

$$P(t) = Fv = 3 \times (-8 + 6t) \times (3 - 8t + 3t^2);$$

$$P(1) = 12\text{W}$$



• 4.1.(1)

★★★★

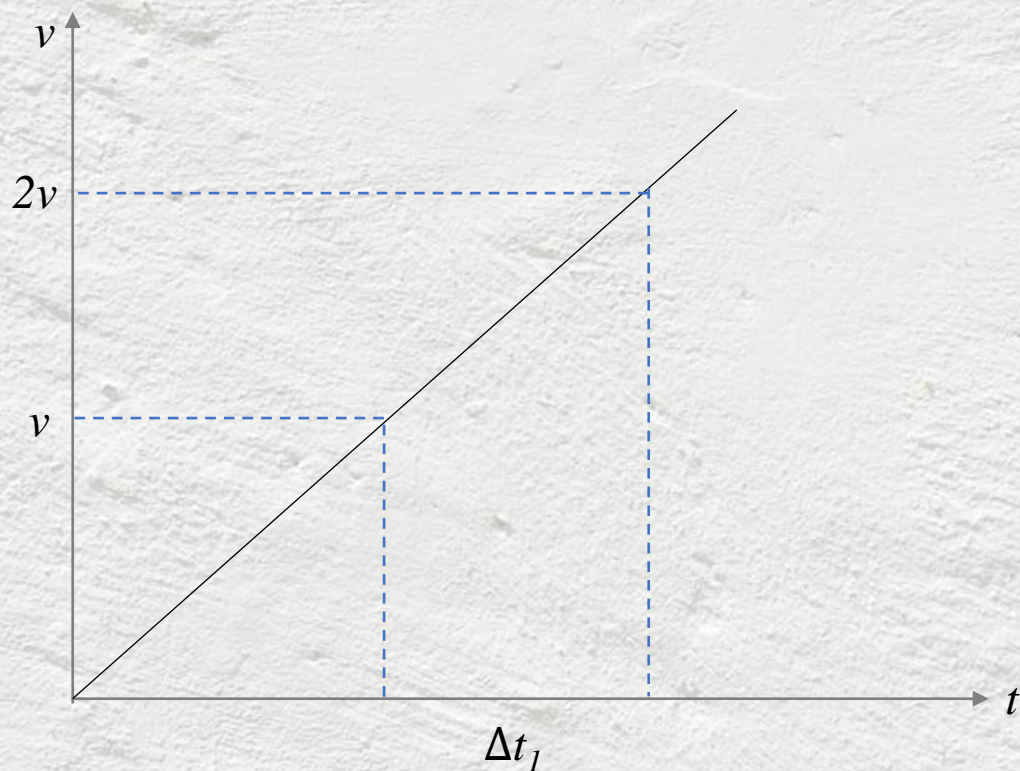
质点在恒力 $F$ 作用下由静止开始作直线运动。已知在时间 $\Delta t_1$ 内，速率由0增加到 $v$ ，在 $\Delta t_2$ 内，由 $v$ 增加到 $2v$ 。设该力在 $\Delta t_1$ 内，冲量大小为 $I_1$ ，所做的功为 $A_1$ ，在 $\Delta t_2$ 内，冲量大小为 $I_2$ ，所做的功为 $A_2$ ，则[D]。

(A)  $A_1 = A_2$     $I_1 < I_2$

(B)  $A_1 = A_2$     $I_1 > I_2$

(C)  $A_1 > A_2$     $I_1 = I_2$

(D)  $A_1 < A_2$     $I_1 = I_2$



**解析：**

由题可知，恒力作用，故根据牛顿第二定律，加速度恒定。

两段时间速度变化均为 $v$ ，故需要时间相同，即 $\Delta t_1 = \Delta t_2$ ，故冲量 $I_1 = I_2$

又由于 $\Delta t_2$ 平均速度较大，故位移较多，故做功更多，即 $A_1 < A_2$

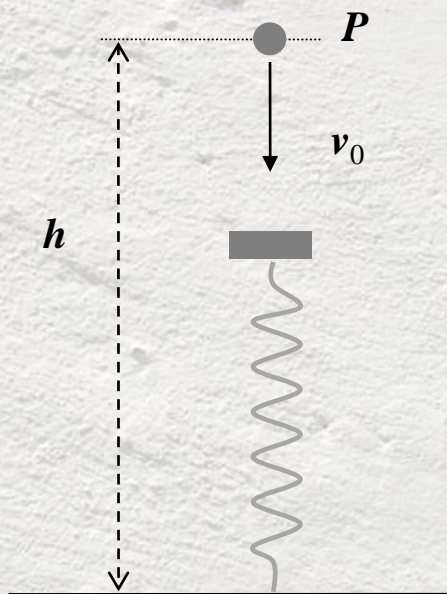


• 4.1.(2)

★★★

一轻弹簧， 竖直固定于水平桌面上， 如图。 弹簧正上方离桌面高度为 $h$ 的 $P$ 点的一小球以初速度 $v_0$ 竖直落下， 小球与弹簧碰撞后又跳回 $P$ 点时， 速度大小仍为 $v_0$ ， 以小球为系统， 则小球从 $P$ 点下落到又跳回 $P$ 点的整个运动过程中， 系统的[ ]。

- (A) 动能不守恒， 动量不守恒
- (B) 动能守恒， 动量不守恒
- (C) 机械能不守恒， 动量守恒
- (D) 机械能守恒， 动量守恒



**解析：**

小球自由下落， 速度变化， 故动量和动能均不守恒， 但小球最终能回到初始位置， 由能量守恒可知， 系统机械能守恒， 即小球与木板间的碰撞为完全弹性碰撞， 没有机械能损失。



• 4.1.(3)

★★★★

质量分别为 $m_1$ 和 $m_2$ 的两个小球，连接在劲度系数为 $k$ 的轻质弹簧两端，并置于光滑的水平面上，如图。今以等值反向的水平力 $\vec{F}_1$ 、 $\vec{F}_2$ 分别同时作用于两个小球上，若把两个小球和弹簧看作一个系统，则系统在运动过程中[ B ]

- (A) 动量守恒，机械能守恒
- (B) 动量守恒，机械能不守恒
- (C) 动量不守恒，机械能守恒
- (D) 动量不守恒，机械能不守恒



**解析：**

由质点系的动量定理可知，质点系的总动量与合外力有关，与内力无关；由题可知，合外力为零，故动量守恒。系统机械能与非保守力有关， $F_1$ 和 $F_2$ 均为非保守力，且做正功，故机械能增加，不守恒。



• 4.1.(4)

★★★★

对质点系有以下几种说法

- ①质点系总动量的改变与内力无关;
- ②质点系总动能的改变与内力无关;
- ③质点系机械能的改变与保守内力无关;
- ④质点系总势能的改变与保守内力无关。

以上说法中[B]

(A)只有①是正确的 (B)①和③是正确的 (C)①和④是正确的 (D)②和③是正确的

**解析:**

由动能定理、动量定理、“势能定理”、“机械能定理”可知,  
质点系的总动能与合外力有关, 包括系统的内力;  
质点系的总动量与合外力有关, 与内力无关;  
质点系的总势能只与保守内力有关, 保守力做功改变势能;  
质点系的机械能与非保守力做功有关, 与保守力做功无关。



• 4.2.(1)

★★★

质量  $m = 2.0 \text{ kg}$  的木块, 受合力  $\vec{F} = 12t\vec{i} \text{ N}$  的作用, 沿  $Ox$  轴作直线运动, 如图。已知  $t = 0$  时  $x_0 = 0$ ,  $v_0 = 0$ , 则从  $t = 0$  到  $t = 3 \text{ s}$  这段时间内, 合力  $\vec{F}$  的冲量为  $\vec{I} = \underline{\hspace{2cm}}$ ,  $3 \text{ s}$  末木块的速度为  $\vec{v} = \underline{\hspace{2cm}}$ 。



**解析:** ①  $\vec{I} = \int_0^3 12t\vec{i} dt = 54\vec{i}$

② 根据动量定理, 合外力的冲量等于动量的增量, 即

$$\vec{I} = m\vec{v}_2 - m\vec{v}_1 = m\vec{v}(3) - m\vec{v}(0) = 54\vec{i}$$
$$\vec{v}(3) = 27\vec{i} \text{ m/s}$$



• 4.2.(3)

★★★★

质量  $m = 1\text{kg}$  的质点，以速度  $\vec{v} = \left(-3 \sin \frac{\pi}{2} t \vec{i} + 3 \cos \frac{\pi}{2} t \vec{j}\right) \text{m/s}$  运动，该质点在从  $t=0$  到  $t=4\text{s}$  这段时间内所受到的合力的冲量大小为\_\_\_\_，在  $t=1\text{s}$  到  $t=2\text{s}$  这一运动过程中，动量的增量大小为\_\_\_\_。

**解析：**

根据动量定理，合外力的冲量等于动量的增量，即

$$\textcircled{1} \quad \vec{I} = m\vec{v}_2 - m\vec{v}_1 = m\vec{v}(4) - m\vec{v}(0) = 0$$

$$\textcircled{2} \quad \vec{I} = m\vec{v}_2 - m\vec{v}_1 = m\vec{v}(2) - m\vec{v}(1) = -3\vec{j} + 3\vec{i}$$

$$|\vec{I}| = 3\sqrt{2}$$



长为63cm的均匀细棒，呈直角形状，一段长为36cm，另一段长为27cm，如图所示。试求它的质心位置。

**解析：**建立坐标系如图，设细棒的总质量为63，即x轴上质量为36，y轴上为27

① 利用质量连续分布的质心公式  $\vec{r}_c = \frac{\int \vec{r} dm}{M}$

$$x_c = \frac{36 \cdot 27 + \int_0^{36} x dm}{63} = \frac{36 \cdot 27 + \int_0^{36} x dx}{63}$$

$$= 25.71 \text{ cm}$$

$$y_c = \frac{\int_0^{27} y dm}{63} = \frac{\int_0^{27} y dy}{63}$$

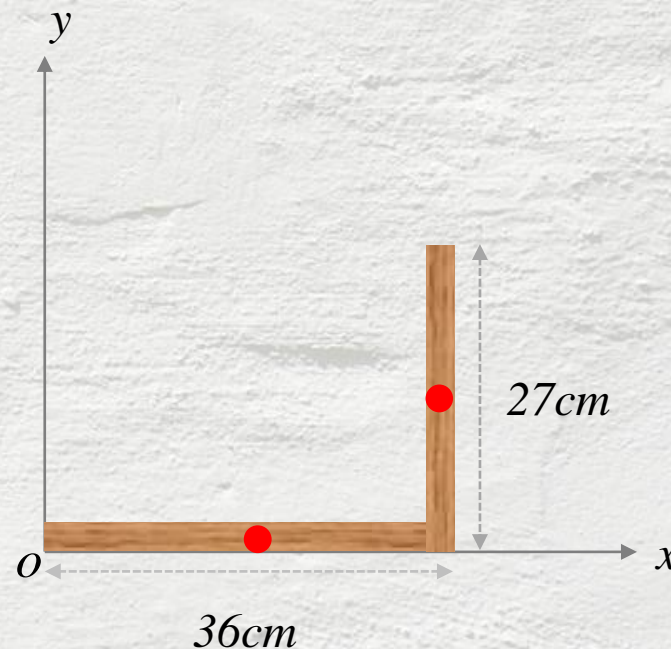
$$= 5.79 \text{ cm}$$

② 利用质量离散分布的质心公式  $\vec{r}_c = \frac{\sum m_i \vec{r}_i}{M}$

由于细棒分成规则的两部分，故质心均在几何中心

$$\vec{r}_c = \frac{36 \times 18\vec{i} + 27 \times (36\vec{i} + \frac{27}{2}\vec{j})}{63}$$

$$= 25.71\vec{i} + 5.79\vec{j}$$





• 5.1.(1)

★★★★★

下列说法正确的是[CE]

- (A)作用在定轴转动刚体上的力越大，刚体转动的角加速度越大
- (B)作用在定轴转动刚体上的合力矩越大，刚体转动的角速度越大
- (C)作用在定轴转动刚体上的合力矩越大，刚体转动的角加速度越大
- (D)作用在定轴转动刚体上的合力矩为零，刚体转动的角速度为零
- (E)作用在定轴转动刚体上的合力矩为零，刚体转动的角加速度为零



**解析：**由刚体定轴转动定律，

$$M_z = J_z \alpha$$

作用在定轴转动刚体上的合力矩越大，刚体转动的角加速度越大

作用在定轴转动刚体上的合力矩为零，刚体转动的角加速度为零

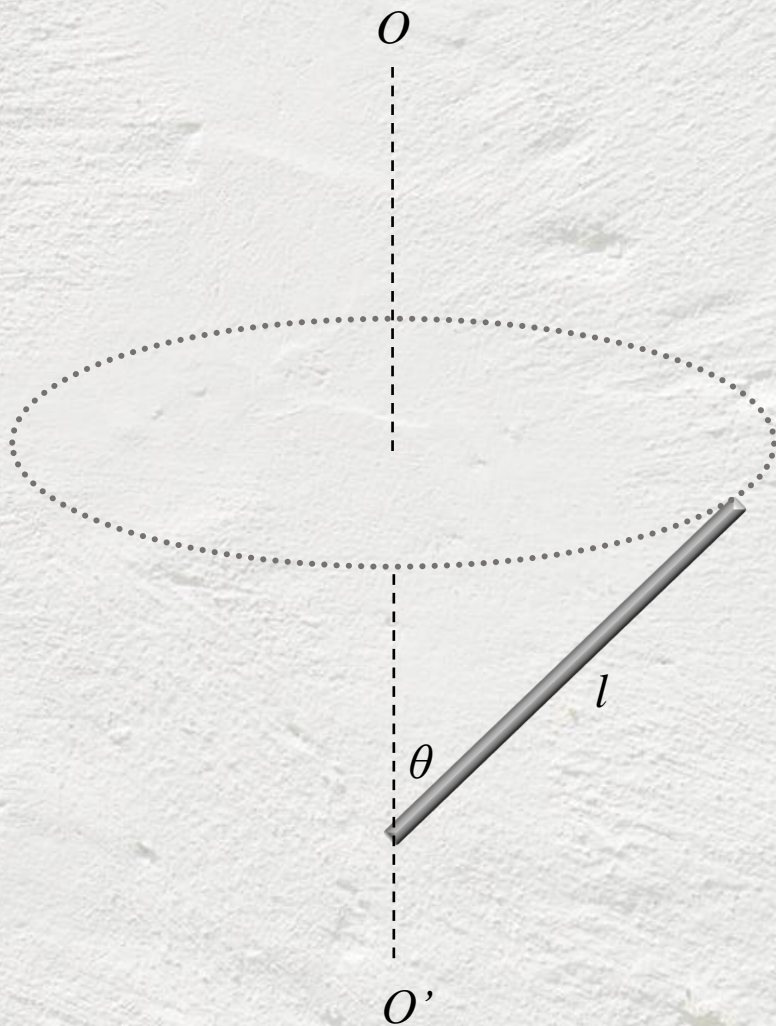


• 5.1.(3)

★★★

一质量为 $m$ 的均质杆长为 $l$ ，绕铅直轴 $OO'$ 成 $\theta$ 角转动，如图所示，其转动惯量为[c]

- (A)  $\frac{1}{12}ml^2$  (B)  $\frac{1}{4}ml^2 \sin^2 \theta$  (C)  $\frac{1}{3}ml^2 \sin^2 \theta$  (D)  $\frac{1}{3}ml^2$



**解析:**  $J = \int_V r^2 dm$   
 $= \int_0^l (x \sin \theta)^2 \cdot \frac{m}{l} dx$   
 $= \frac{1}{3} ml^2 \sin^2 \theta$



• 5.2.(2)

★★★★★

质量为 $m$ 的均质细杆，长为 $l$ ，以角速度 $\omega$ 绕过杆端点，垂直于杆的水平轴转动，细杆的动量大小为\_\_\_\_，绕转动轴的动能是\_\_\_\_，动量矩大小是\_\_\_\_。



**解析：**

$$\text{动量: } p = mv = mv_c = \frac{1}{2}ml\omega$$

$$\text{动能: } E_k = \frac{1}{2}J\omega^2 = \frac{1}{2}\left(\frac{1}{3}ml^2\right)\omega^2 = \frac{1}{6}ml^2\omega^2$$

$$\text{动量矩: } L = J\omega = \frac{1}{3}ml^2\omega$$



图示一轻绳绕于半径 $r=20\text{cm}$ 的飞轮边缘，在绳端施以 $F=98\text{N}$ 的拉力，飞轮的转动惯量 $J=0.5\text{kg}\cdot\text{m}^2$ ，飞轮于转轴间的摩擦力不计。求：

- (1) 飞轮的角加速度；
- (2) 当绳端下降 $5\text{m}$ 时飞轮所获得的动能；
- (3) 如以质量 $m=10\text{kg}$ 的物体挂在绳端，试计算飞轮的角加速度。

**解析：**

(1) 根据转动定律 $M = J\alpha$ ，又 $M = rF$   
 可知 $\alpha = \frac{rF}{J}$ ，代入数据得 $\alpha = 39.2\text{rad/s}^2$

(2) 根据动能定理，力 $F$ 对飞轮所做的功等于飞轮所获得的动能 $\Delta E_k = Fd = 490\text{J}$ 。

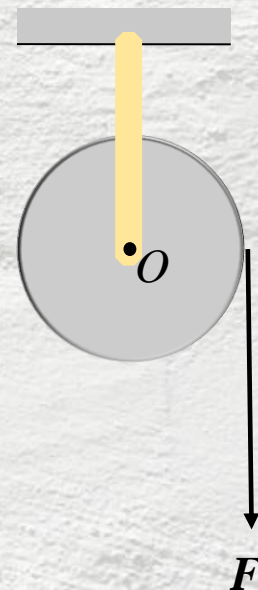
(3) 根据牛顿运动定律和转动定律，有

$$mg - T = ma$$

$$rT = J\alpha$$

$$a = r\alpha$$

可得 $\alpha = \frac{mrg}{J+mr^2}$ ，代入数据得 $\alpha = 21.8\text{rad/s}^2$





• 5.19

★★★★

一均细杆，质量为0.5kg，长为0.4m，可绕杆一端的水平轴转动。若将此杆放在水平位置，然后从静止开始释放，试求细杆转动到铅直位置时的动能和角速度。

**解析：**由机械能守恒定律可知

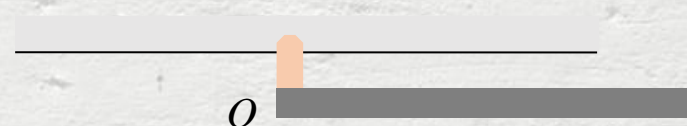
$$mg \frac{l}{2} = \frac{1}{2} J \omega^2$$

$$J = \frac{1}{3} ml^2$$

杆转动到铅直位置时的动能和角速度分别为

$$E_k = \frac{1}{2} J \omega^2 = mg \frac{l}{2} = 0.98 \text{ J}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{mgl}{J}} = \sqrt{\frac{mgl}{\frac{1}{3}ml^2}} = \sqrt{\frac{3g}{l}} = 8.57 \text{ rad/s}$$





长为1m, 质量为2.5kg的一均质棒, 垂直悬挂在转轴O点上, 用 $F=100\text{N}$ 的水平力撞击棒的下端, 该力的作用时间为0.02s, 如图所示。试求:

- (1) 棒所获得的动量矩;
- (2) 棒的端点上升的高度。

**解析:** (1) 根据动量矩定理, 力 $F$ 作用于棒的冲量矩等于棒的动量矩的增量, 依题意棒的初始动量矩为零, 有

$$L_O = J\omega$$

$$L_O - 0 = \int_0^{0.02\text{s}} M dt, \text{ 可知 } L_O = \int_0^{0.02\text{s}} lF dt,$$

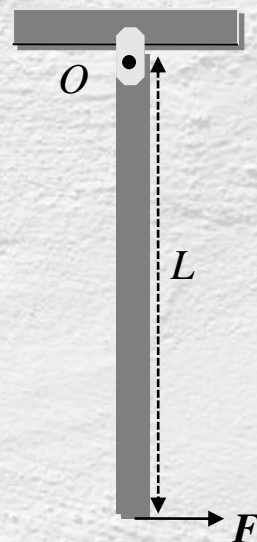
代入数据可得  $L_O = J\omega = 2 \text{ kg}\cdot\text{m}^2/\text{s}$

(2) 撞击后的运动过程中机械能守恒, 有

$$\frac{1}{2}J\omega^2 = \frac{1}{2}mgh$$

且  $J = \frac{1}{3}ml^2$ ,  $h$  为棒的质心能够上升的最大高度  
棒的端点上升的距离应为  $2h$ , 故有

$$H = 2h = \frac{J\omega^2}{mg} = \frac{3}{g} \left( \frac{J\omega}{ml} \right)^2 = 0.196\text{m}$$





• 5.26

★★★★

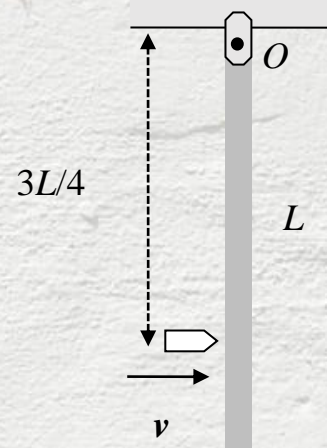
一均质细杆，长 $L=1\text{m}$ ，可绕通过一端的水平光滑轴 $O$ 在铅直面内自由转动，如图所示。开始时杆处于铅直位置位置，今有一子弹沿水平方向以 $v=10\text{m/s}$  的速度射入细杆。设入射点离 $O$ 点的距离为 $3L/4$ ，子弹的质量为杆质量的 $1/9$ 。试求：

(1) 子弹与杆开始共同运动的角速度；

解析：

(1) 子弹射入细杆的过程中，子弹和细杆组成的系统满足动量矩守恒，

$$\begin{aligned}
 L_O &= rmv = J\omega \\
 \frac{3}{4}L \cdot \frac{1}{9}Mv &= J\omega \\
 J &= \frac{1}{9}M\left(\frac{3}{4}L\right)^2 + \frac{1}{3}ML^2 \\
 \frac{3}{4}L \cdot \frac{1}{9}Mv &= \left[ \frac{1}{9}M\left(\frac{3}{4}L\right)^2 + \frac{1}{3}ML^2 \right] \omega \\
 \omega &= \frac{\frac{3}{4}L \cdot \frac{1}{9}Mv}{\frac{1}{9}M\left(\frac{3}{4}L\right)^2 + \frac{1}{3}ML^2}
 \end{aligned}$$





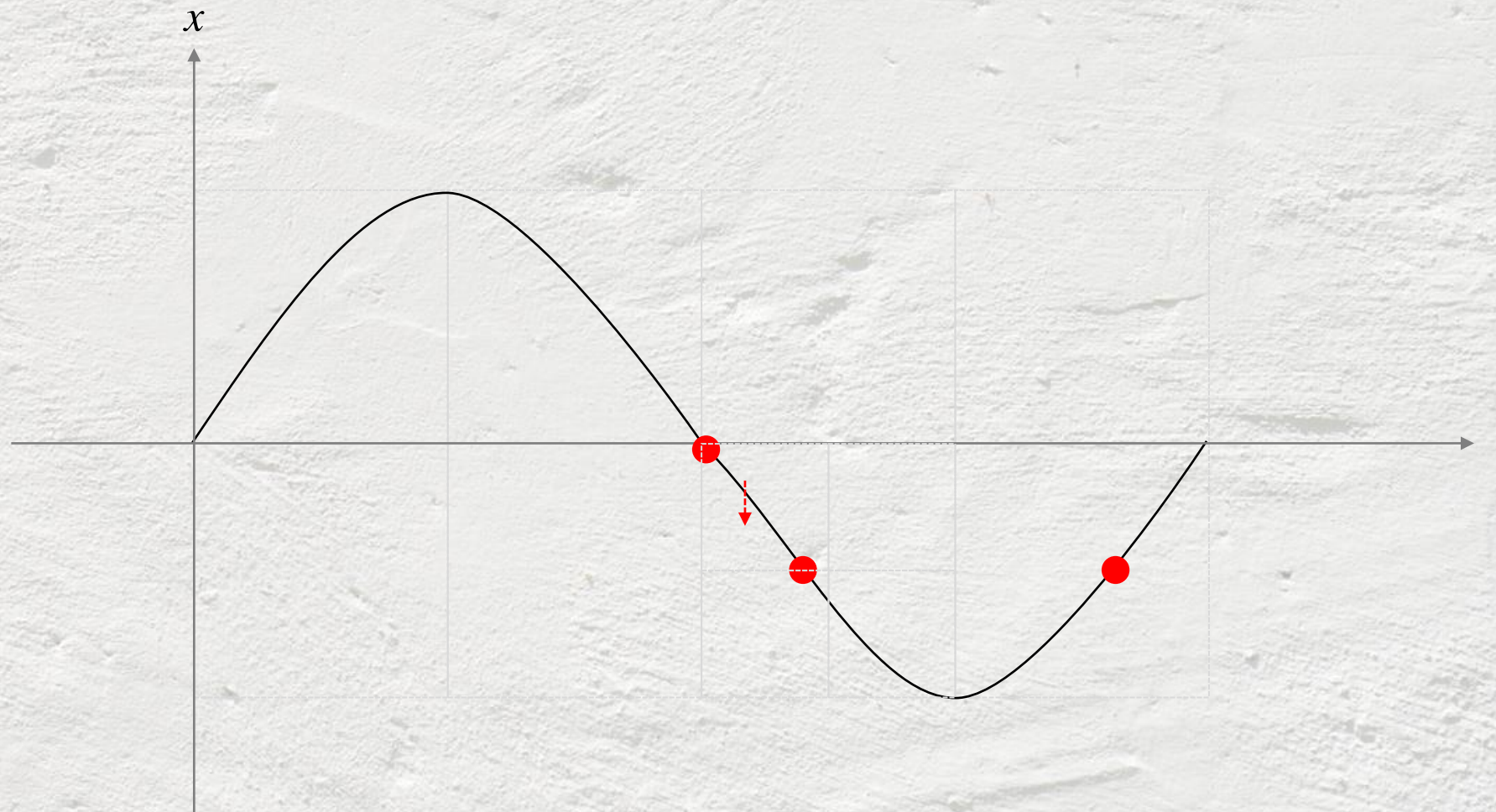
• 6.1.(1)

★★★★★

一质点作谐振动，周期为 $T$ ，它由平衡位置沿 $x$ 轴负方向运动到离最大负位移 $1/2$ 处所需的最短时间为[ ]

- (A)  $T/4$       (B)  $T/12$       (C)  $T/6$       (D)  $T/8$

解析：  
图形法





一单摆周期恰好为1s, 它的摆长为[B]

(A)0.99 m (B)0.25m (C)0.78m (D)0.50m

已知弹簧的劲度系数为1.3N/cm, 振幅为2.4cm, 这一弹簧振子的机械能为[C]

(A) $7.48 \times 10^{-2}\text{J}$  (B) $1.87 \times 10^{-2}\text{J}$  (C) $3.74 \times 10^{-2}\text{J}$  (D) $5.23 \times 10^{-2}\text{J}$

一质点作谐振动, 频率为 $\nu$ , 则其振动动能变化频率为[D]

(A)  $0.5\nu$  (B)  $0.25\nu$  (C)  $\nu$  (D)  $2\nu$

**解析:** 利用基本公式

① 单摆周期公式

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

② 弹簧振子机械能:

$$E = \frac{1}{2}kA^2$$

③ 简谐振动动能:

$$E_k = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}m\dot{x}^2$$



• 6.2.(1、3)

★★★★

当谐振子的振幅增大两倍时，它的周期\_\_\_\_，劲度系数\_\_\_\_，机械能\_\_\_\_，速度最大值  $v_{\max}$ \_\_\_\_，加速度最大值  $a_{\max}$ \_\_\_\_。（填增大、减小、不变或变几倍）

一弹簧振子振动频率为  $\nu_0$ ，若将弹簧剪去一半，则此弹簧振子振动频率  $\nu$  于原有频率  $\nu_0$  间的关系\_\_\_\_。

**解析：**利用弹簧振子的简谐振动规律

$$x = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$v = -A\omega \sin(\omega t + \varphi)$$

$$a = -A\omega^2 \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\sqrt{\frac{k}{m}} = \omega$$

$$E = \frac{1}{2} k A^2$$

(1) 不变；不变；增大4倍；增大2倍；增大2倍

(2)  $\nu = \sqrt{2}\nu_0$



两个分振动各为 $\cos \omega t$ 和 $\sqrt{3} \cos \left( \omega t + \frac{\pi}{2} \right)$ , 若在同一直线上合成, 求合成的振幅 $A$ 和初相位 $\varphi$ 。

两个谐振动, 振动方向为 $x_1 = 5 \cos \left( 10t + \frac{3}{4}\pi \right)$ 和 $x_2 = 6 \cos \left( 10t + \frac{1}{4}\pi \right)$ , 单位均为cm, 试求其合成运动的振幅及初相。

**解析:**

6.16

$$x_1 = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1), \quad x_2 = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$$

$$A^2 = A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos(\varphi_2 - \varphi_1)$$

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos(\varphi_2 - \varphi_1)} = 2$$

$$\tan \varphi = \frac{A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2}{A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2} = \frac{1 \sin 0 + \sqrt{3} \sin \frac{\pi}{2}}{1 \cos 0 + \sqrt{3} \cos \frac{\pi}{2}} = \sqrt{3}$$

$$\varphi = \frac{\pi}{3}$$

6.21

$$x_1 = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1), \quad x_2 = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$$

$$x = x_1 + x_2 = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$A^2 = A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos(\varphi_2 - \varphi_1)$$

$$= 5^2 + 6^2 + 2 \times 5 \times 6 \times \cos \frac{\pi}{2} = 61$$

$$\tan \varphi = \frac{A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2}{A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2} = \frac{5 \sin \frac{3\pi}{4} + 6 \sin \frac{\pi}{4}}{5 \cos \frac{3\pi}{4} + 6 \cos \frac{\pi}{4}} = 11$$

$$A \approx 7.8102496759 \text{ cm}$$

$$\varphi = \arctan 11$$



• 7.1.(1)

★★★★★

已知一平面简谐波的波函数为  $y = A \cos(at - bx)$ , 其中  $a$ 、 $b$  为正值, 则 [ ]

(A) 波的频率为  $a$  (B) 波的传播速度为  $\frac{b}{a}$  (C) 波长为  $\frac{\pi}{b}$  (D) 波的周期为  $\frac{2\pi}{a}$

**解析:**

波函数的标准方程  $y = A \cos \left[ \omega \left( t - \frac{x}{u} \right) + \varphi \right]$

$$y = A \cos a \left( t - \frac{b}{a} x \right) = A \cos a \left( t - \frac{x}{\frac{a}{b}} \right) = A \cos \left[ a \left( t - \frac{x}{\frac{a}{b}} \right) + 0 \right]$$

通过**对比**可得

角频率为  $a$ ; 传播速度为  $a/b$ ; 初相位为 0

由  $\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi\nu$  可得频率  $\frac{a}{2\pi}$ , 周期  $\frac{2\pi}{a}$ , 波长  $\lambda = u \cdot T = \frac{a}{b} \frac{2\pi}{a} = \frac{2\pi}{b}$



• 7.1.(2)

★★★★★

传播速度为100m/s、频率为50Hz的平面简谐波，在波线上相距为0.5m的两点之间的相位差是[ ]

(A)  $\pi/3$

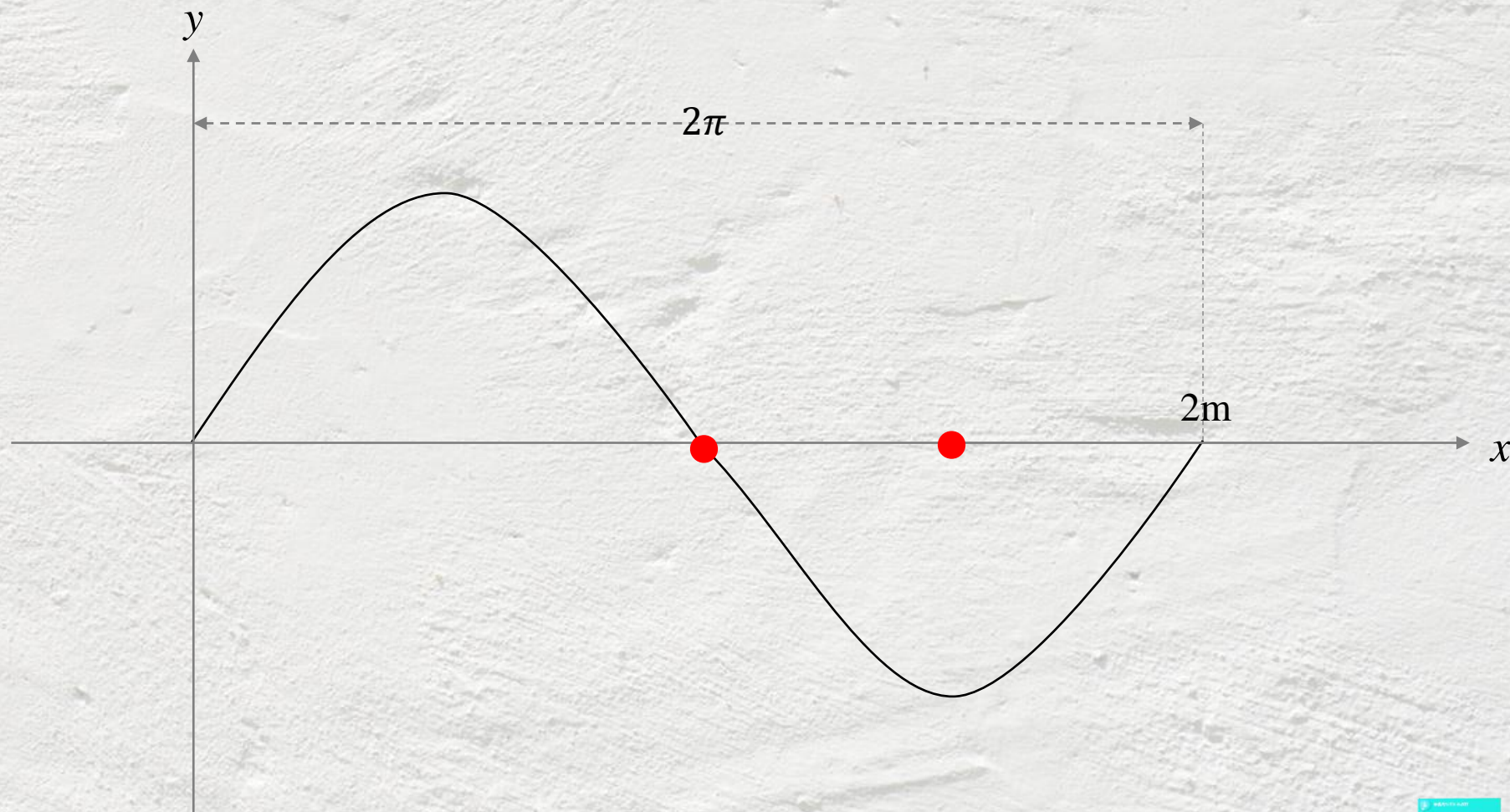
(B)  $\pi/6$

(C)  $\pi/2$

(D)  $\pi/4$

**解析：**

由题可知，波长为 $100/50=2\text{m}$ ，一个周期（时间 $T$ 或空间 $\lambda$ ）相位为 $2\pi$ ，0.5m占 $\frac{1}{4}$ 个周期，因此相位差为 $\pi/2$





• 7.1.(3)

★★★★★

一平面简谐波沿 $x$ 轴负方向传播，其振幅 $A=0.01\text{m}$ ，频率 $\nu=550\text{Hz}$ ，波速 $u=330\text{m/s}$ 。若 $t=0$ 时，坐标原点处的质点达到负的最大位移，则此波的波函数为[ ]

**解析：**

负向传播的标准方程 $y = A \cos[\omega(t + x/u) + \varphi]$ ;

$$\omega = 2\pi \cdot \nu = 1100\pi;$$

且 $t = 0$ 时， $y_0 = -A$ ，得 $\cos\varphi = -1$

$$\varphi = \pi$$

$$y = 0.01 \cos[1100\pi(t + x/330) + \pi]$$



• 7.2.(1)

★★★★★

已知波源在坐标原点( $x = 0$ )的平面简谐波的波函数为 $y = A\cos(Bt - Cx)$ ，其中 $A$ 、 $B$ 、 $C$ 、为正值常数，则此波的振幅为\_\_\_\_\_，波速为\_\_\_\_\_，周期为\_\_\_\_\_，波长为\_\_\_\_\_，在任意时刻，在波传播方向上相距为 $D$ 的两点的相位差为\_\_\_\_\_。

**解析：**对比平面简谐波的标准形式 $y = A\cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \varphi]$ ，有规律

$$B = \omega = 2\pi\nu = \frac{2\pi}{T}$$

$$\frac{B}{C} = u$$

$$C = \frac{\omega}{u} = \frac{2\pi}{\lambda}$$

然后利用一个周期（时间 $T$ 或空间 $\lambda$ ）对应相位为 $2\pi$ 可求相位差 $\Delta\phi$



• 7.2.(2)

频率为500Hz的波，其传播速度为350m/s，相位差为 $2\pi/3$ 的两点间距为\_\_\_\_\_。

★★★★★

**解析：**由题可知，波长为

$$\lambda = 350/500 = 0.7\text{m}$$

一个周期（时间T或空间 $\lambda$ ）相位为 $2\pi$ ，

$\frac{2\pi}{3}$ 占 $\frac{1}{3}$ 个周期，因此距离为 $\frac{\lambda}{3} = \frac{7}{30}\text{m}$



已知一波的波函数为  $y = 5\sin(10\pi t - 0.6x)$  cm, 求

(1) 波长、频率、波速和周期;

(2) 说明  $x = 0$  时波函数的意义

**解析:**

(1) 由题可知,  $\omega = 10\pi = 2\pi\nu = \frac{2\pi}{T}$

$$\frac{\omega}{u} = \frac{2\pi}{\lambda} = 0.6$$

(2)  $x = 0$  质点的简谐振动



已知某一维平面简谐波的周期 $T = 2.5 \times 10^{-3} \text{ s}$ , 振幅 $A = 1.0 \times 10^{-2} \text{ m}$ , 波长 $\lambda = 1.0 \text{ m}$ , 沿 $x$ 正向传播。试写出此一维平面简谐波的波函数。(设 $t = 0$ 时,  $x = 0$ 处质点在正的最大位移处)

**解析：**一维正向传播的平面简谐波的标准形式为

$$y = A \cos \left[ \omega \left( t - \frac{x}{u} \right) + \varphi \right]$$

$$\text{其中 } \omega = 2\pi\nu = \frac{2\pi}{T} = 800\pi$$

$$\frac{\omega}{u} = \frac{2\pi}{\lambda}$$

$$u = \frac{\lambda}{T} = 400 \text{ m/s}$$

然后利用初始条件

$$A = A \cos \varphi$$

$$\varphi = 0$$

故波函数为,

$$y = 1.0 \times 10^{-2} \cos \left[ 800\pi \left( t - \frac{x}{400} \right) \right]$$



波源的振动方程为  $y = 6 \times 10^{-2} \cos \frac{\pi}{5} t \text{ m}$ , 它所激起的波以  $2.0 \text{ m/s}$  的速度在一直线上传播, 求:

- (1) 距波源  $6.0 \text{ m}$  处一点的振动方程;
- (2) 该点与波源的相位差。

**解析:**

- (1) 由题可知, 波函数为

$$y = 6 \times 10^{-2} \cos \frac{\pi}{5} \left( t - \frac{x}{2} \right)$$

距波源  $6.0 \text{ m}$  处一点的振动方程

$$y = 6 \times 10^{-2} \cos \frac{\pi}{5} (t - 3)$$

(2)  $\frac{-3\pi}{5}$