解决漂移方

YFM:开机检测步骤

一,检测HDOP,1秒内浮动不大于2,大于2不发坐标

二,检测HACC,水平误差不大于80米,如HACC误差小于80米,还是无效定位,需要发一个命令,把精度误差设为600米.若水平误差大于80米,经纬度不能发出来

三,检测坐标的航向,无航向代表是不移动的坐标,有航向的坐标,且连续4个有航向的坐标才能确定是在移动.第5个坐标才能发出来

四, 掉星（突然不定位）需要延时3秒，即便刚定位的前3秒也是不发坐标,这3秒需要检测HDOP跳动不大于2,HACC不大于80米

Yes

validPosCnt=0

开机

HDOP\_Diff<2？

No

接收NMEA、UBX协议数据并解析

HPOD<80米

No

Yes

hAcc < 80？

No

Yes

validDirPosCnt++

validDirPosCnt > 4

Yes

说明：

1. **validDirPosCnt**表示连续“有效定位，且有航向的定位”计数
2. **validPosCnt**表示连续“有效定位，但是无航向”计数
3. **validLastPos**表示上次有效定位
4. **HDOP**\_**Diff**等于上次的水平因子减去当前的水平因子

Yes

发送上一次的有效定位validLastPos

定位有效？

Yes

透传NMEA协议

记录validLastPos

不发坐标

pAcc设置为600米

validPosCnt=0

validDirPosCnt=0

No

validPosCnt++

不发坐标

validPosCnt>3

Yes

定位有航向？

记录validLastPos

透传NMEA协议

后面一直发这个validLastPos

不发坐标

Yes

No

No

不发坐标

No

validDirPosCnt=0