

HW - 이분산성.

1. 1973-2008 월별 Uncertainty Index data (UI_HW_1.csv)에 대해 다음의 분석을 수행하자.

모형 $iqr_gip \sim recession$ 을 추정하고 recession 때 불확실성 지수가 얼마 더 높아지는지 (δ)를 추정하고자 한다.

(1) 이 추정치의 OLSE $\bar{\delta}$ 를 구하여라

```
UI.data = read.csv("UI_HW_1.csv", header = T)
attach(UI.data)
ols.fit = lm(iqr_gip ~ recession) #0.04649
```

(1-1) $\bar{\delta}$ 의 OLS 표준오차를 구하여라

```
summary(ols.fit)$coef[2,2] #0.0035
```

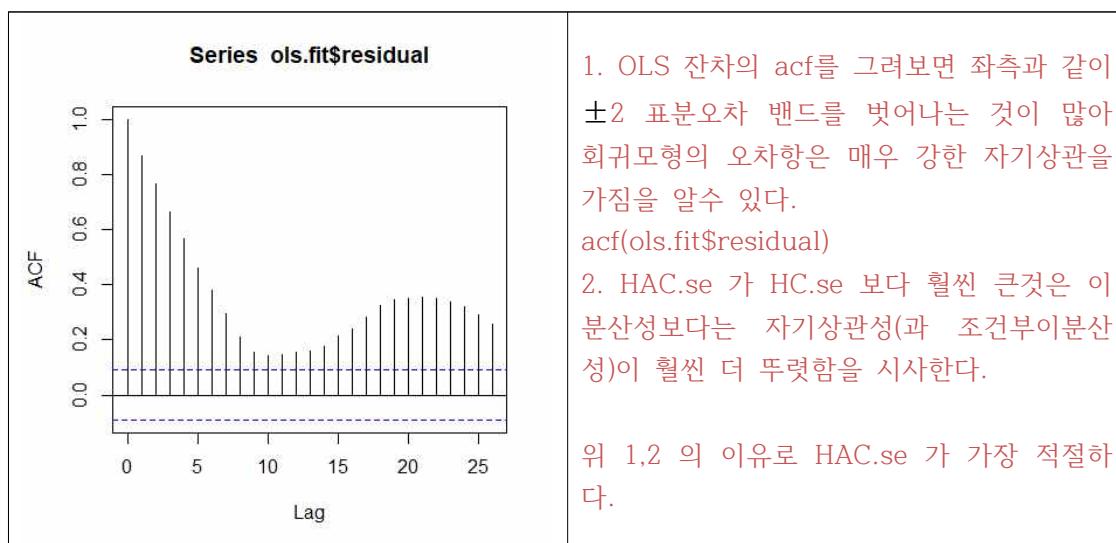
(1-2) $\bar{\delta}$ 의 HC 표준오차를 구하여라

```
library(sandwich)
sqrt(vcovHC(ols.fit)[2,2]) #0.00466
```

(1-3) $\bar{\delta}$ 의 HAC 표준오차를 구하여라

```
sqrt(vcovHAC(ols.fit)[2,2]) #0.0127
```

(1-4) 위 (1-1), (1-2), (1-3) 중 어느것이 가장 적절한지를 설명하시오



(2) (2-1) recession 기간과 expansion 기간 분산 이 차이가 나는지 분산비 검정 (F 검정)을 수행하자.

```
var.U = var(iqr_gip[recession==0]); n.U = length(iqr_gip[recession==0])
var.D = var(iqr_gip[recession==1]); n.D = length(iqr_gip[recession==1])
F=var.U / var.D      #0.4259
qf(0.025,n.U-1,n.D-1,lower.tail=TRUE)      #0.71, critial value
qf(0.975,n.U-1,n.D-1,lower.tail=TRUE)      #1.47, critical value
F 獄이 critical value 범위를 벗어나므로 등분산 가설 기각됨.
```

(2-2) 위 (2-1) 의 이분산성을 감안하여 그룹평 방법으로 이분산성하 GLS 추정치 $\hat{\delta}$ 를 구하고 이의 GLS standard error를 구하시오

```
Y.str = ifelse(recession==0, iqr_gip/sqrt(var.U), iqr_gip/sqrt(var.D))
X.str = ifelse(recession==0, recession/sqrt(var.U), recession/sqrt(var.D))
I.str = ifelse(recession==0, 1/sqrt(var.U), 1/sqrt(var.D))
lm.fit = lm(Y.str ~ X.str + I.str -1)      #GLSE =0.046   GLS.SE=0.004634
```

2. 시뮬레이션

다음 모형을 고려하자.

$$y_t = \beta_0 + x_t\beta + u_t, t = 1, \dots, n, n = 2000$$

$$u_t = x_t^\alpha a_t, \quad a_t \sim \text{iid } N(0,1)$$

$$x_t \sim \text{ iid } N(0,1)$$

$$\beta_0 = 0, \quad \beta_1 = 0, \quad \alpha = 1$$

- (1) 모든 학생이 동일한 난수를 발생시키기 위해 `set.seed(1)`을 수행한다.

(2) 위 모형에서 데이터 $\{x_t, y_t, t = 1, \dots, n\}$ 을 발생시켜 β_1 의 OLSE b_1 과 OLS 표준오차 `ols.se(b1)`, HC 표준오차 `HC.se(b1)` 을 구한다.

(3) 위 (2)를 1000 번 반복하여

(3-1) 1000 개 OLSE b_1 의 평균을 구한다.
평균: -0.001898 의미: 불편이다.

(3-2) 1000 개 OLSE b_1 의 표준편차를 구한다.
표준편차 0.03868 의미: OLSE b_1 의 정밀도

(3-3) 1000 개 `ols.se(b1)` 의 평균을 구한다.
평균: 0.0223 의미: OLSE b_1 의 표준편차 추정치의 평균

(3-4) 1000 개 `HC.se(b1)` 의 평균을 구한다.
평균: 0.0386 의미: 이 분산성을 감안하여 추정한 OLSE b_1 의 표준편차의 평균

(4) α 를 모른다고 가정하고 $var(u_t) \propto |x_t|$ 이라는 가정 하에 GLSE (즉 weighted least squares estimator) $\hat{\beta}_1$ 를 1000 번 구하라. 그후 1000 개 GLSE $\hat{\beta}_1$ 의 평균과 표준편차를 구한다. (등분산 변환은 데이터를 $\sqrt{|x_t|}$ 로 나누는 것이다.)
 평균: -0.000456 의미: GLSE 는 불편이다

표준편차: 0.0279 의미 $0.0279 < 0.0386$ 이므로 GLSE 가 OLSE 보다 더 정밀하다.

힌트: 위 (3-1) 과 (4)에서 평균의 의미를 불편성 측면에서 설명하시오.

힌트: 위 (4)에서 표준편차를 위 (3-2) 에서의 표준편차와 비교하여 효율성 측면에서 설명하시오.

set.seed(1)을 수행하지 않으면 오답처리됨.

```
library(sandwich)

n.data = 2000 # 발생시킬 데이터 수
n.sim = 1000 # simulation 반복 수

alpha = 1
beta = 0
ols.beta = c(); ols.se = c(); HC.se=c(); t.value = c()
x.s = c(); y.s=c(); gls.beta=c()
for(i in 1:n.sim){
  x = rnorm(n.data)
  a = rnorm(n.data)
  u = x^alpha * a
  y = x*beta + u
  lm.fit = lm(y ~ x)
  ols.beta[i] = summary(lm.fit)$coef[2,1]
  ols.se[i] = summary(lm.fit)$coef[2,2]
  HC.se[i]=sqrt(vcovHC(lm.fit)[2,2])
  x.s = x/sqrt(abs(x)); y.s=y/sqrt(abs(x))
  gls.beta[i]=lm(y.s ~ x.s)$coef[2]
}
mean(ols.beta); sd(ols.beta)
mean(ols.se); mean(HC.se)
mean(gls.beta); sd(gls.beta)
```