

9장 그래프

순서

9.1 그래프 추상 데이터 타입

9.2 그래프 표현

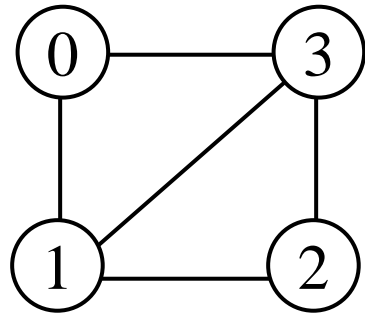
9.3 그래프 순회

9.1 그래프 추상 데이터 타입

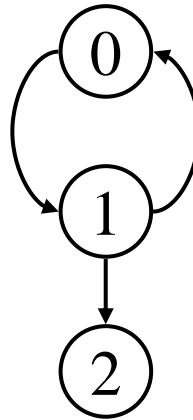
그래프 (Graph)

- ▶ 그래프(graph)의 정의
 - $G = (V, E)$: 그래프 G 는 2개의 집합 V 와 E 로 구성
 - V : 공백이 아닌 노드 또는 정점(vertex)의 유한집합
 - V 만 표현할 때는 $V(G)$ 로 표기
 - E : 상이한 두 정점을 잇는 간선(edge)의 유한집합
 - E 만 표현할 때는 $E(G)$ 로 표기
- ▶ 무방향 그래프(undirected graph)
 - 간선을 표현하는 두 정점의 쌍에 순서가 없는 그래프
 - $(v_0, v_1) = (v_1, v_0)$
- ▶ 방향 그래프(directed graph)
 - 유방향 그래프 또는 다이그래프(digraph)
 - 간선을 표현하는 두 정점의 쌍에 순서가 있는 그래프
 - 간선을 아크(arc)라고도 함
 - $v_j \rightarrow v_k$ 를 $\langle v_j, v_k \rangle$ 로 표현 (v_j 는 꼬리(tail), v_k 는 머리(head))
 - $\langle v_j, v_k \rangle \neq \langle v_k, v_j \rangle$

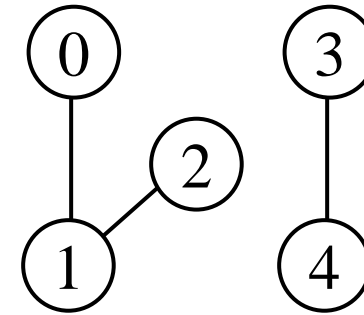
그래프 예



G_1



G_2



G_3

$V(G_1)=\{0, 1, 2, 3\}$ $E(G_1)=\{(0, 1), (0, 3), (1, 2), (1, 3), (2, 3)\}$

$V(G_2)=\{0, 1, 2\}$ $E(G_2)=\{<0, 1>, <1, 0>, <1, 2>\}$

$V(G_3)=\{0, 1, 2, 3, 4\}$ $E(G_3)=\{(0, 1), (1, 2), (3, 4)\}$

그래프의 정점 집합(V)과 간선 집합(E)

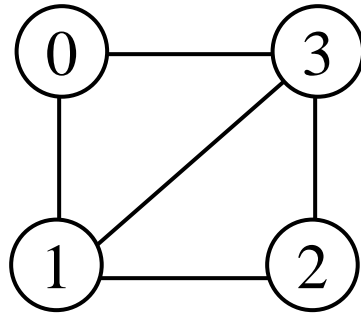
단순 그래프와 완전 그래프

- ▶ 단순 그래프(simple graph)
 - 자기 루프(자신을 연결하는 루프)를 허용하지 않음
 - 두 정점 사이에 최대 하나의 간선만 존재
- ▶ (참고) 다중그래프(multigraph)는 두 정점 사이에 둘 이상의 간선이 허용
 - 일반적으로 그래프로 취급하지 않음
- ▶ 완전 그래프(complete graph)
 - 허용된 최대 수의 간선을 가진 그래프
 - 정점이 n 개일 때, 간선의 수는
무방향 그래프: $n(n-1)/2$ 개, 방향 그래프: $n(n-1)$ 개

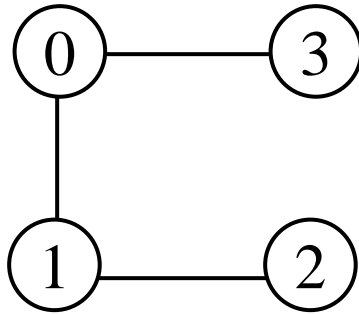
인접과 부속

- ▶ 무방향 그래프에서
 - 간선 (v_j, v_k) 에 대해 정점 v_j 와 v_k 는 서로 인접(adjacent) 한다고 함
 - 간선 (v_j, v_k) 는 정점 v_j 와 v_k 에 부속(incident)한다고 함
 - 예1) 그래프 G_1
 - 정점 1, 3 은 정점 0에 인접한다.
 - 간선 $(0, 1), (1, 2), (1, 3)$ 은 정점 1에 부속한다.
 - 예2) 방향 그래프 G_2
 - 아크 $\langle 0, 1 \rangle, \langle 1, 2 \rangle, \langle 1, 0 \rangle$ 은 정점 1에 부속한다.
- ▶ 부분 그래프(subgraph)
 - 그래프 G 의 부분 그래프 G' 이라 하면
 $V(G') \subseteq V(G)$ 이고, $E(G') \subseteq E(G)$ 인 그래프

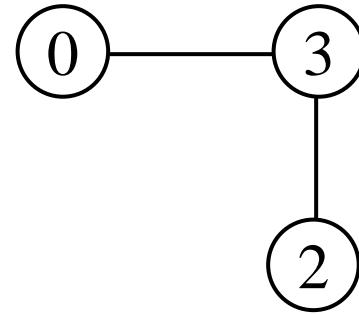
부분 그래프 예



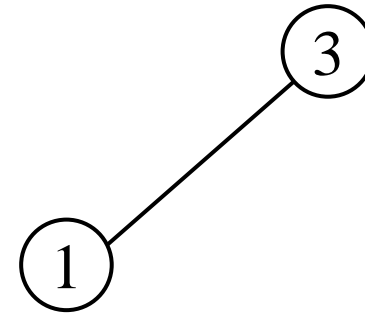
G_1



(i)

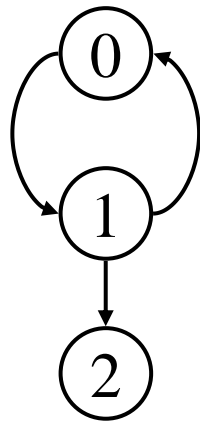


(ii)

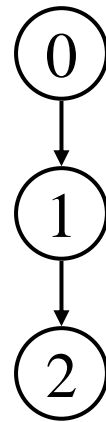


(iii)

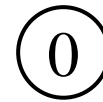
그래프 G_1 과 부분 그래프 예



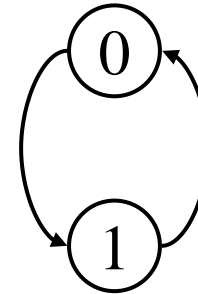
G_2



(i)



(ii)



(iii)

그래프 G_2 와 부분 그래프 예

경로

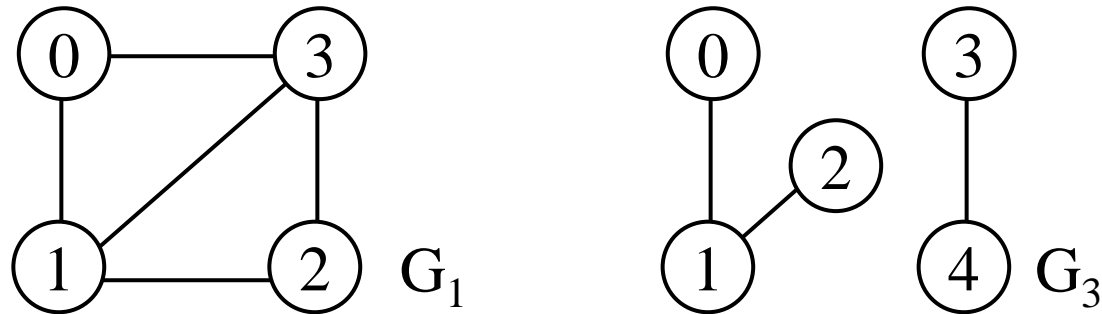
- ▶ 그래프 G 에서의 정점 u 로부터 v 까지의 경로(path)
 - 간선으로 연결된 정점의 순서 리스트 $u, v_1, v_2, \dots, v_k, v$
 - 여기서 $(u, v_1), (v_1, v_2), \dots, (v_k, v)$ 는 그래프 G 에 속한 간선
 - 방향 그래프에서는 방향 경로(directed path)라함
 - 아크로 연결
- ▶ 경로의 길이(path length)
 - 경로를 구성하는 간선의 수
- ▶ 단순 경로(simple path)
 - 모두 상이한 간선들로 구성된 경로
 - 예1) 그래프 G_1
 - 경로 0,1,3,2와 경로 0,1,3,1 : 길이는 모두 3
 - 첫번째 경로 : 단순 경로, 두 번째 경로 : 단순 경로가 아님
 - 예2) 그래프 G_2
 - 0,1,2 : 단순 방향 경로, 0,1,2,1 : 경로가 아님

사이클 (Cycle)

- ▶ 사이클(cycle)
 - 첫 번째 정점과 마지막 정점이 같은 단순 경로
 - 무방향 그래프에서 사이클의 길이 : 3 이상
 - 방향 그래프에서 사이클의 길이 : 2 이상
 - 예1) 무방향 그래프 G_1 의 경로 0, 1, 3, 0 : 사이클
 - 예2) 방향 그래프 G_2 의 경로 0, 1, 0 : 사이클
- ▶ DAG(directed acyclic graph)
 - 방향 그래프에서 사이클이 없는 그래프

연결 그래프

- ▶ 연결 그래프(connected graph)
 - 서로 다른 모든 쌍의 정점들 사이에 경로가 있는 무방향 그래프
 - 어느 한 정점에서부터 다른 어떤 정점으로의 경로 존재
 - 트리(tree) : 사이클이 없는 연결 그래프
 - 예1) 그래프 G_1 : 연결 그래프
 - 예2) 그래프 G_3 : 단절 그래프(disconnected graph)

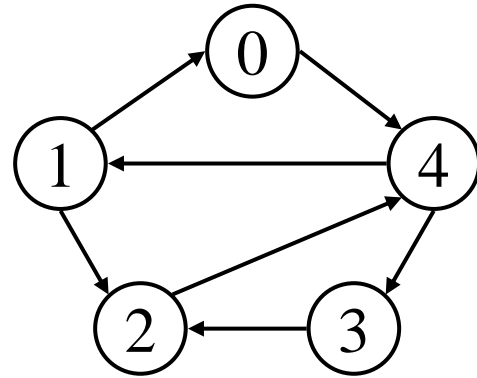


- ▶ 연결 요소(connected component) 또는 요소(component)
 - 최대 연결 부분 그래프(maximal connected subgraph)
 - 최대 : 최대 수의 정점과 최대 수의 간선
 - 연결 요소에는 정점을 더 추가하여 확장할 수 없음
 - 예) 그래프 G_3 : 정점 $\{0,1,2\}$ 와 $\{3,4\}$ 로 구성된 2개의 연결 요소

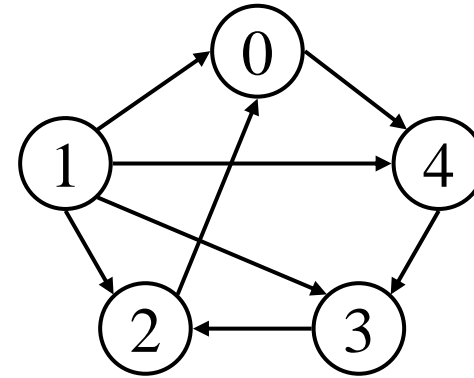
연결 그래프

- ▶ 강력 연결(strongly connected)
 - 방향 그래프 G 에서 $V(G)$ 에 있는 서로 다른 모든 정점의 쌍 u 와 v 에 대해 u 에서 v , 그리고 v 에서 u 까지의 방향 경로가 존재
- ▶ 약한 연결(weakly connected)
 - 방향 그래프 G 에서 $V(G)$ 에 있는 서로 다른 모든 정점의 쌍 u 와 v 에 대해 u 에서 v 까지, 또는 v 에서 u 까지 어느 하나의 경로만 존재
- ▶ 강력 연결 요소(strongly connected component)
 - 강력 연결된 최대 부분 그래프
 - G_2 는 두 개의 강력 연결 요소를 가짐

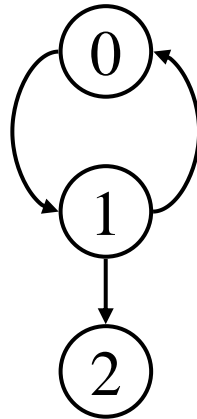
연결 그래프 예



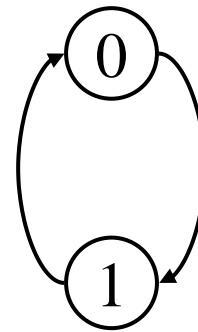
강력 연결 그래프 G_4



약한 연결 그래프 G_5



G_2



(i)



(ii)

G_2 의 두 강력 연결 요소

차수 (Degree)

▶ 무방향 그래프의 정점

- 정점의 차수(degree) : 그 정점에 부속된 간선의 수
 - 예) 그래프 G_3 에서 정점 0의 차수: 1, 정점 1의 차수: 2

▶ 방향 그래프의 정점 v 에 대해

- 진입 차수(indegree) : 방향 그래프에서 정점 v 를 머리로 하는 간선의 수
- 진출 차수(outdegree) : 방향 그래프에서 정점 v 를 꼬리로 하는 간선의 수
- 선행자(predecessor) : 정점 v 를 머리로 하는 간선들의 정점(v_i)들, $\langle v_i, v \rangle$
- 후속자(successor) : 정점 v 를 꼬리로 하는 간선들의 정점(v_k)들 $\langle v, v_k \rangle$
- 예) 그래프 G_2
 - 정점 0의 진입 차수 = 진출 차수 = 1
 - 정점 1의 진입 차수 = 1, 진출 차수 = 2

인접 집합

- ▶ n 개의 정점, e 개의 간선으로 된 그래프 G 에서 정점 i 의 차수를 $\text{degree}(i)$ 라 할 때,

$$e = (\sum_{i=0}^{n-1} \text{degree}(i))/2$$

- ▶ 그래프 G 에서 각 정점 u 에 대한 인접 집합(adjacency set), $\text{adjacency}(u)$

$$\text{adjacency}(u) = \{v \mid (u, v) \in E(G)\}$$

그래프 추상 데이터 타입

ADT Graph

데이터 : 공백이 아닌 정점(vertex)의 유한집합(V)과 간선(edge)의 집합(E). 여기서 간선은 두 정점의 쌍.

연산 : $G \in \text{Graph}$, $u, v \in V$;

`createG()` ::= create an empty graph;

`insertVertex(G, v)` ::= insert vertex v into G ;

`insertEdge(G, u, v)` ::= insert edge (u, v) into G ;

`deleteVertex(G, v)` ::= delete vertex v and all edges incident on v from G ;

`deleteEdge(G, u, v)` ::= delete edge (u, v) from G ;

`isEmpty(G)` ::= **if** G has no vertex **then return** true, **else return** false;

`adjacent(G, v)` ::= **return** set of all vertices adjacent to v ;

End Graph

9.2 그래프 표현

그래프 표현

- ▶ 그래프 표현 방법
 - 인접 행렬(adjacency matrix)
 - 인접 리스트(adjacency list)
 - 인접 다중 리스트(adjacency multilist)
- ▶ 그래프에서 수행하려는 연산과 응용에 따라 표현 방법을 선택

인접 행렬(1)

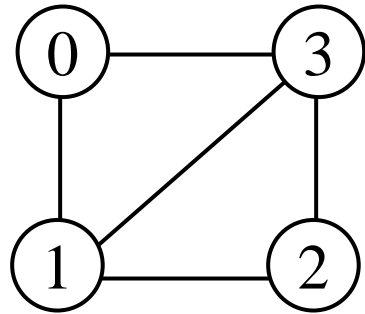
▶ 인접 행렬(adjacency matrix)

- $n \geq 1$ 개의 정점을 가진 그래프 $G = (V, E)$ 에 대해, 크기가 $n \times n$ 인 2차원 배열 $a[n, n]$ 로 표현

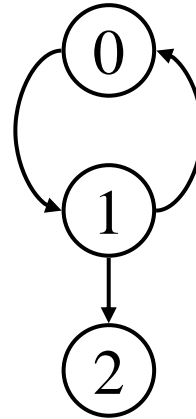
$$a[i, j] = \begin{cases} 1, & (i, j) \in E(G) \\ 0, & (i, j) \notin E(G) \end{cases}$$

- **부속 행렬**(incidence matrix)이라고도 함
- 인접 행렬로 표현하는데 필요한 공간 : n^2 비트
 - 무방향 그래프에서 행렬은 대칭이기 때문에 행렬의 상위 삼각이나 하위 삼각만 저장한다면 거의 반 정도의 공간을 절약
- 인접 행렬의 정보
 - 간선이나 아크의 존재 여부
 - 무방향 그래프 인접 행렬에서 행 i 의 합은 정점 i 의 차수
 - 방향 그래프 인접 행렬에서 행 i 의 합은 정점 i 의 진출 차수, 열 i 의 합은 정점 i 의 진입 차수

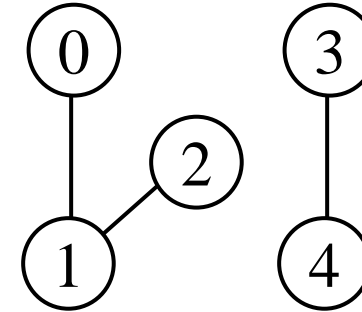
인접 행렬(2)



G_1



G_2



G_3

	[0]	[1]	[2]	[3]
[0]	0	1	0	1
[1]	1	0	1	1
[2]	0	1	0	1
[3]	1	1	1	0

$a[4, 4]$

	[0]	[1]	[2]
[0]	0	1	0
[1]	1	0	1
[2]	0	0	0

$a[3, 3]$

	[0]	[1]	[2]	[3]	[4]
[0]	0	1	0	0	0
[1]	1	0	1	0	0
[2]	0	1	0	0	0
[3]	0	0	0	0	1
[4]	0	0	0	1	0

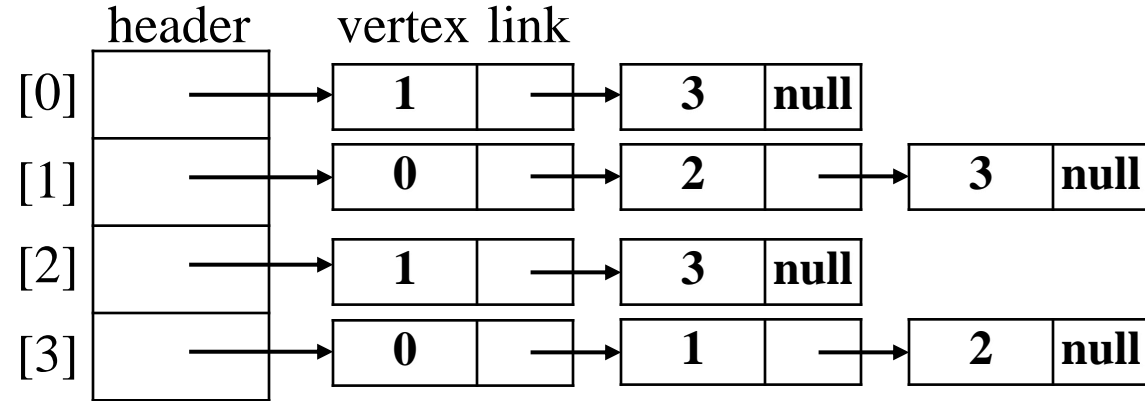
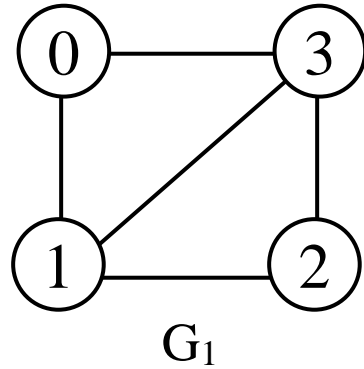
$a[5, 5]$

그래프 G_1, G_2, G_3 에 대한 인접 행렬 표현

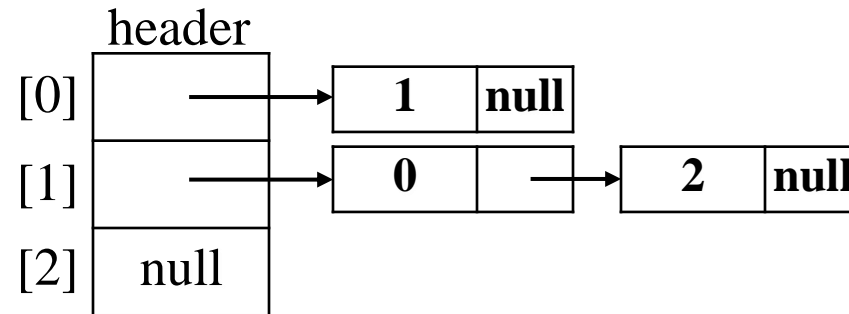
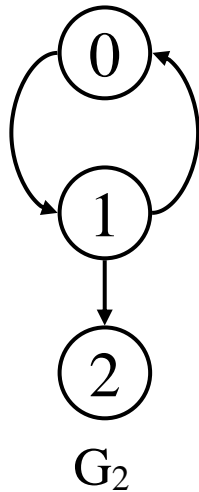
인접 리스트 – 연결 리스트 (1)

- ▶ 인접 리스트(adjacency list)
 - n 개의 정점 각각에 대해 인접한 정점들을 리스트로 만듦
 - 인접 리스트의 구현
 - 연결 리스트
 - 순차 표현
- ▶ 연결 리스트로 구현한 인접 리스트
 - 각 정점의 리스트 : 헤더 노드와 vertex, link 필드를 가진 리스트 노드로 구성
 - n 개의 정점과 e 개의 간선(아크)을 가진 그래프에서
 - 무방향 그래프는 n 개의 헤더 노드와 $2e$ 개의 리스트 노드가 필요
 - 하나의 간선은 두 번씩 중복 저장
 - 방향 그래프는 n 개의 헤더 노드와 e 개의 리스트 노드가 필요

인접 리스트 - 연결 리스트 (2)



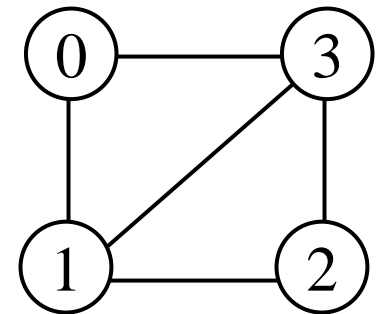
(a) G_1 에 대한 인접 리스트



(b) G_2 에 대한 인접 리스트

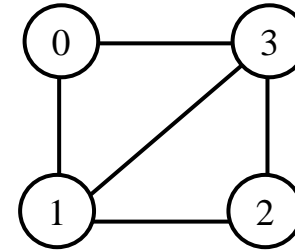
인접 리스트 - 순차 표현 (1)

- ▶ 순차 표현(배열 `vertex[]`)으로 구현한 인접 리스트
 - 각 정점 별로 인접 노드들을 순차적으로 배열에 저장
 - n 개의 정점과 e 개의 간선을 가진 그래프:
배열 `vertex[n+2e+1]`로 표현
 - `vertex[i]` :
정점 i , $0 \leq i < n$ 에 대한 인접 리스트가 시작되는 배열의 인덱스
 - `vertex[n]` :
배열의 크기, $(n+2e+1)$ 를 저장
 - 정점 i 에 인접한 정점들을 순차로 저장
`vertex[vertex[i]], ..., vertex[vertex[i+1]-1]`, $0 \leq i < n$ 에 저장



인접 리스트 - 순차 표현 (2)

- ▶ 그래프 G1에 대한 순차 표현



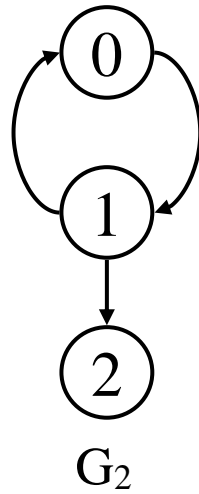
vertex	[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]	[7]	[8]	[9]	[10]	[11]	[12]	[13]	[14]
	5	7	10	12	15	1	3	0	2	3	1	3	0	1	2
	리스트 시작과 배열 크기 정보					인접 정점 정보									

- vertex[4]에는 배열 vertex[] 크기 15($\because n=4, e=5$)를 저장
- vertex[0]에는 정점 0에 대한 인접 리스트가 시작되는 인덱스 5를 저장 :
 - vertex[5], vertex[6]에는 각각 두 인접 정점 1과 3을 저장
- vertex[1]에는 정점 1에 대한 인접 리스트가 시작되는 인덱스 7을 저장
 - vertex[7], vertex[8], vertex[9]에는 각각 인접 정점 0, 2, 3을 저장

인접 리스트

- ▶ 무방향 그래프의 인접 리스트에서 각 정점의 차수
 - 정점에 소속된 간선의 수
 - 정점(헤더)의 인접 리스트에 연결된 노드 수
 - 전체 간선 수 계산에 걸리는 시간 : $O(n+e)$
- ▶ 방향 그래프의 인접 리스트에서 각 정점의 차수
 - 진출 차수: 정점(헤더)에 연결된 인접 리스트의 노드 수
 - 진입 차수: 인접 리스트로부터 진입 차수는 계산이 복잡하므로, 역 인접 리스트를 별도로 유지
- ▶ 역 인접 리스트(inverse adjacency list)
 - 각 정점 i 에 대해, 정점 i 로 진입하는 모든 정점들을 포함시킨 리스트

역 인접 리스트



	header		
[0]	<div></div>	→	<div>1null</div>
[1]	<div></div>	→	<div>0null</div>
[2]	<div></div>	→	<div>1null</div>

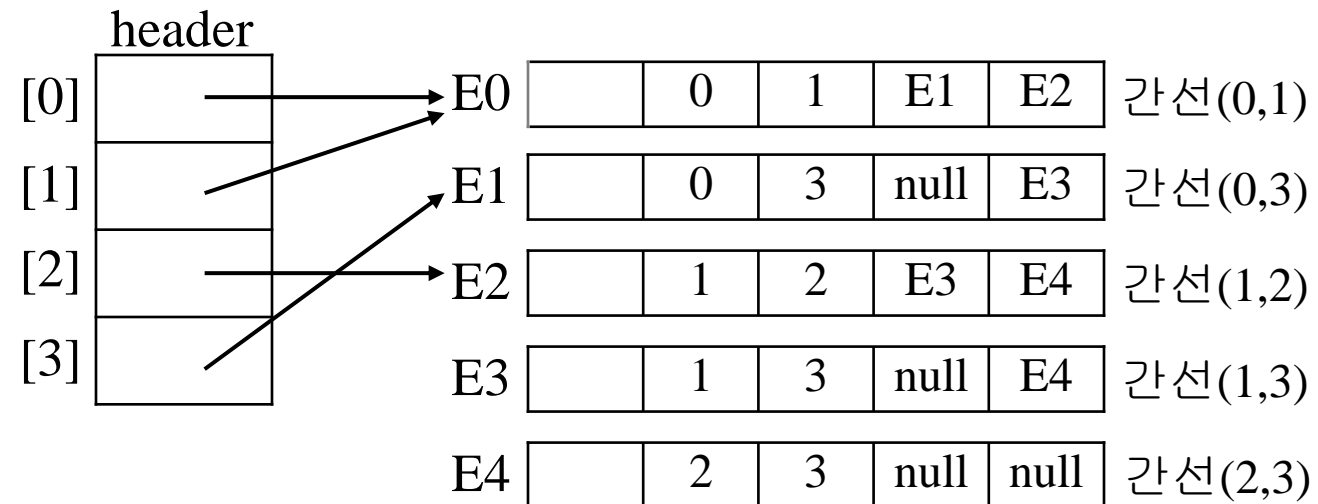
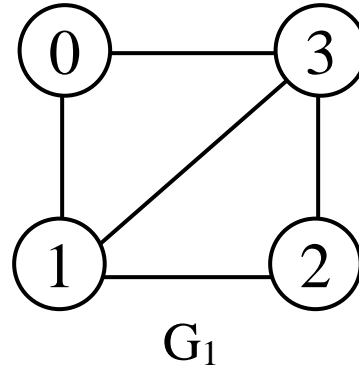
그래프 G_2 에 대한 역 인접 리스트

인접 다중 리스트(1)

- ▶ 인접 다중 리스트(adjacency multilist)
 - 인접 리스트를 다중 리스트(multilist)로 표현
 - 다중 리스트
 - 노드들을 여러 리스트들이 공유하는 리스트
 - 특정 간선에 대해 이미 접근했는지를 표시하는 데 편리
 - 간선의 두 정점 각각에 대해 인접 정점들을 리스트로 유지
 - 하나의 간선을 두 개의 리스트가 공유
 - 간선 (i, j) 를 표현하는 노드 구조
 - M : 간선을 이미 접근했었는지 여부를 표시하는 마크 비트
 - i -link, j -link : 각 정점 i, j 에 대한 인접 리스트의 링크

M	i	j	i-Link	j-Link
---	---	---	--------	--------

인접 다중 리스트(2)



G_1 에 대한 인접 다중 리스트

인접 다중 리스트(3)

- ▶ G1에 대한 인접 다중 리스트의 식별
 - 정점 0의 경우
 - 정점 0의 헤더로부터 노드 E0를 따라감
 - 노드 E0에서 정점 0을 포함한 필드 = i i-link를 따라 E1으로 감
 - 노드 E1의 첫 번째 i 필드가 정점 0 포함 다시 i-link를 따라감
 - 이 때 링크 값이 널 여기서 리스트가 끝남
 - 위의 방법으로 정점 0의 인접 정점들을 모두 식별

정점 0 : E0 → E1

정점 1 : E0 → E2 → E3

정점 2 : E2 → E4

정점 3 : E1 → E3 → E4

9.3 그래프 순회

그래프 순회

- ▶ 그래프 순회(graph traversal)
 - 주어진 어떤 정점을 출발하여 체계적으로 그래프의 모든 정점들을 순회하는 것
- ▶ 그래프 순회의 종류
 - 깊이 우선 탐색(DFS: Depth First Search)
 - 너비 우선 탐색(BFS: Breadth First Search)
- ▶ 그래프 순회의 응용
 - 연결 요소(connected component)의 탐색
 - 신장 트리(spanning tree)의 구축

깊이 우선 탐색(1)

- ▶ 깊이 우선 탐색(depth first search : DFS) 방법

- (1) 정점 i 를 방문한다.

- (2) 정점 i 에 인접한 정점 중에서 아직 방문하지 않은 정점이 있으면, 이 정점들을 모두 스택에 저장한다.

- (3) 스택에서 정점을 삭제하여 새로운 i 를 설정하고, 단계 (1)부터 다시 수행한다.

- (4) 스택이 공백이 되면 연산을 종료한다.

- ▶ 정점 방문 여부의 표시 방법

- 배열 `visited[n]`을 이용하여 표현

$$\text{visited}[i] = \begin{cases} \text{true}, & \text{방문하였음} \\ \text{false}, & \text{방문하지 않았음} \end{cases}$$

깊이 우선 탐색 알고리즘

```
DFS(i)
  // i 는 시작 정점
  for (i ← 0; i < n; i ← i +1) do {
    visited[i] ← false;           // 모든 정점을 방문하지 않은 것으로 마크
  }

  createStack();                  //방문할 정점을 저장하는 스택

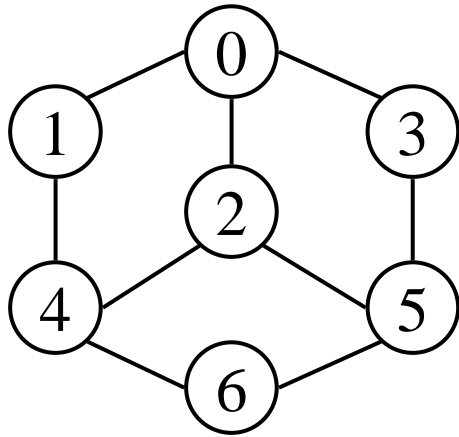
  push(Stack, i);                 // 시작 정점 i를 스택에 저장

  while (not isEmpty(Stack)) do { // 스택이 공백이 될 때까지 반복 처리
    j ← pop(Stack);

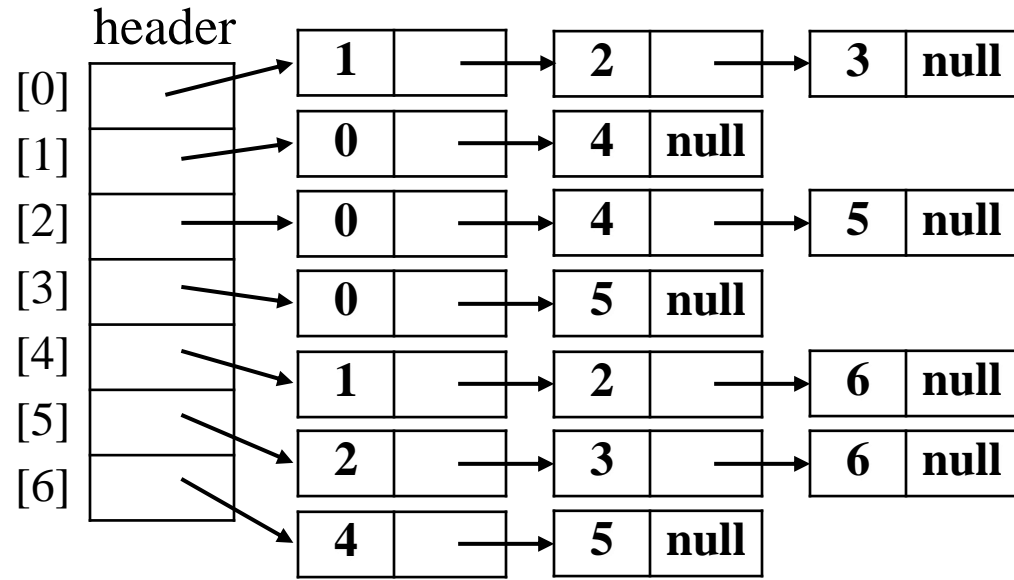
    if (visited[j] = false) then { //정점 j를 아직 방문하지 않았다면
      visit j;                     // 직접 j를 방문하고
      visited[j] ← true;           // 방문 한 것으로 마크

      for (each k ∈ adjacency(j)) do { // 정점 j에 인접한 정점 중에서
        if (visited[k] = false) then // 아직 방문하지 않은 정점들을
          push(Stack, k);           // 스택에 삽입
        }
      }
    }
  }
end DFS()
```

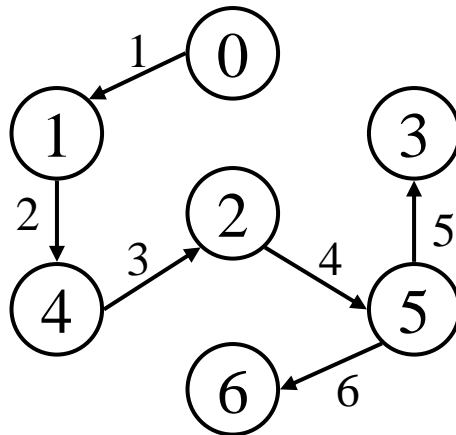
깊이 우선 탐색 예



탐색을 위한 그래프 G



그래프 G에 대한 인접 리스트 표현



그래프 G에 대한
깊이 우선 탐색 경로

너비 우선 탐색(1)

- ▶ 너비 우선 탐색(breadth first search ; BFS) 방법

- (1) 정점 i 를 방문한다.

- (2) 정점 i 에 인접한 정점 중에서 아직 방문하지 않은 정점이 있으면, 이 정점들을 모두 큐에 저장한다.

- (3) 큐에서 정점을 삭제하여 새로운 i 를 설정하고, 단계 (1)부터 다시 수행한다.

- (4) 큐가 공백이 되면 연산을 종료한다.

- ▶ 정점 방문 여부의 표시 방법

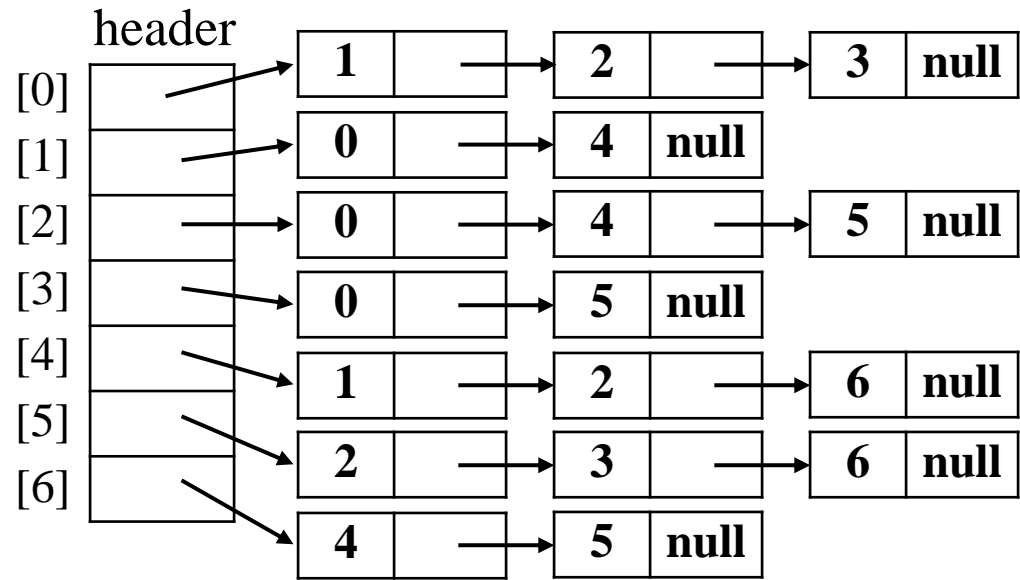
- 깊이 우선 탐색과 마찬가지로 배열 $visited[n]$ 을 이용

$$visited[i] = \begin{cases} \text{true,} & \text{방문하였음} \\ \text{false,} & \text{방문하지 않았음} \end{cases}$$

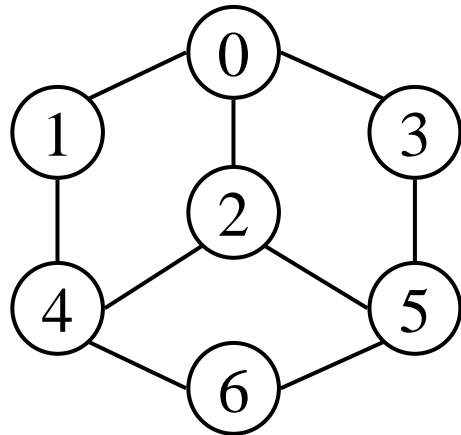
너비 우선 탐색(2)

```
BFS(i)
  // i는 시작 정점
  for (i ← 0; i < n; i ← i + 1) do {
    visited[i] ← false;    // 모든 정점을 방문하지 않은 것으로 마크
  }
  visited[i] ← true;
  createQ();    // 방문할 정점을 저장하는 큐
  enqueue(Q, i);
  while (not isEmpty(Q)) do { // 큐가 공백이 될 때까지 반복 처리
    j ← dequeue(Q);
    if (visited[j] = false) then {
      visit j;
      visited[j] ← true;    // 방문한 것으로 표시
    }
    for (each k ∈ adjacency(j)) do { // 정점 j에 인접한 정점 중에서
      if (visited[k] = false) then { // 아직 방문하지 않은 정점을
        enqueue(Q, k);    // 큐에 삽입
      }
    }
  }
}
end BFS()
```

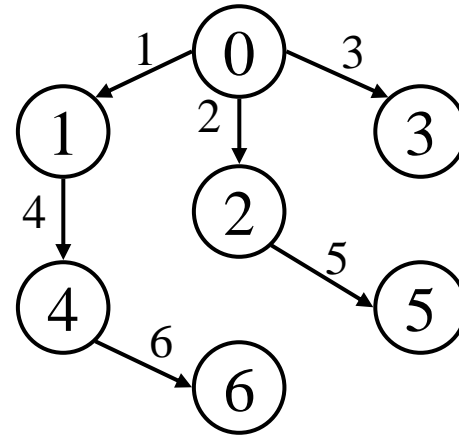
너비 우선 탐색(3)



그래프 G에 대한 인접 리스트 표현



탐색을 위한 그래프 G



그래프 G에 대한
너비 우선 탐색 경로

연결 요소(1)

- ▶ 연결 그래프 여부의 판별
 - DFS나 BFS 알고리즘으로 판별 가능
 - 무방향 그래프 G 에서 하나의 정점 i 에서 시작하여 DFS(or BFS)로 방문한 노드집합 $V(\text{DFS}(G, i))$ 가 $V(G)$ 와 같으면 G 는 연결 그래프.

$V(\text{DFS}(G, i)) = V(G)$: 연결 그래프, 하나의 연결 요소

$V(\text{DFS}(G, i)) \subset V(G)$: 단절 그래프, 둘 이상의 연결 요소

- ▶ 연결 요소 찾기
 - 정점 i 에 대해 DFS (or BFS)를 수행
 - 둘 이상의 연결 요소가 있는 경우, 나머지 정점 j 에 대해 DFS(or BFS)를 반복 수행

연결 요소(2)

- ▶ DFS로 연결 요소를 찾는 알고리즘

```
dfsComponent(G, n)    // G=(V,E), n은 G의 정점 수
  for (i←0; i <n; i ← i +1) do {
    visited[i] ← false;
  }
  for (i ←0; i <n; i ← i +1) do {
    // 모든 정점 0, 1, ..., n-1에 대해 연결 요소 검사
    if (visited[i] = false) then {
      print("new component");
      DFS(i);    // 정점 i가 포함된 연결 요소를 탐색
    }
  }
end dfsComponent()
```

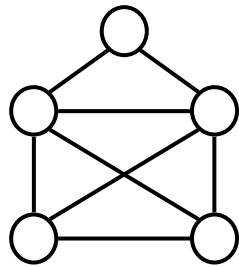
- DFS(i)를 BFS(i)로 대체해도 무방

트리 간선 (tree edge)

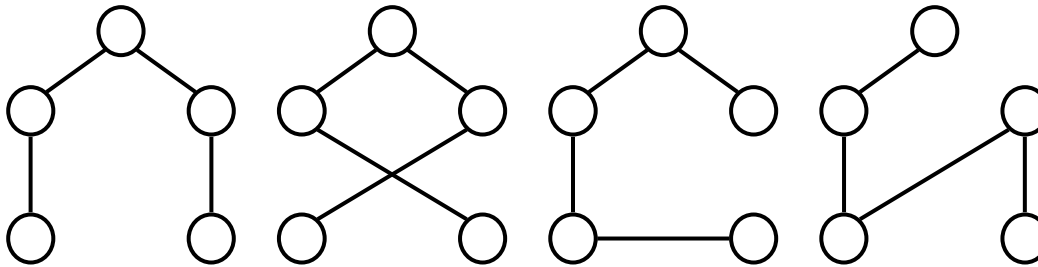
- ▶ G가 연결 그래프일 때
 - DFS나 BFS는 G의 모든 정점을 방문
 - G의 간선은 방문에 사용한 간선들과 사용하지 않은 간선들로 나뉨
 - 이 방문에 사용한 간선을 **트리 간선**(tree edge)이라 함
- ▶ 방문에 사용된 간선 (j, k) 의 집합을 T라 할 때
 - DFS와 BFS 알고리즘의 for속의 if-then 절에 명령문
$$T \leftarrow T \cup \{(j, k)\}$$
을 삽입시켜 구할 수 있음
 - T에 있는 간선들을 전부 결합시키면 그래프 G의 모든 정점들을 포함하는 트리가 됨.
이것을 **신장 트리**(spanning tree)라 함

신장 트리(1)

- ▶ 신장 트리(spanning tree)
 - 그래프 G 에서 $E(G)$ 에 있는 간선과 $V(G)$ 에 있는 모든 정점들로 구성된 트리
 - DFS, BFS에서 사용된 간선 집합 T 는 그래프 G 의 신장 트리를 의미
 - 주어진 그래프 G 에 대한 신장 트리는 유일하지 않음



(a) 연결 그래프 G

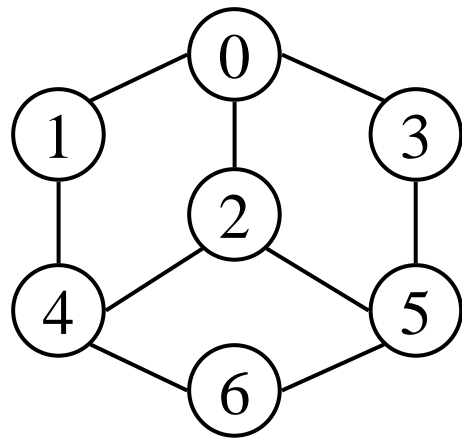


(b) 신장 트리

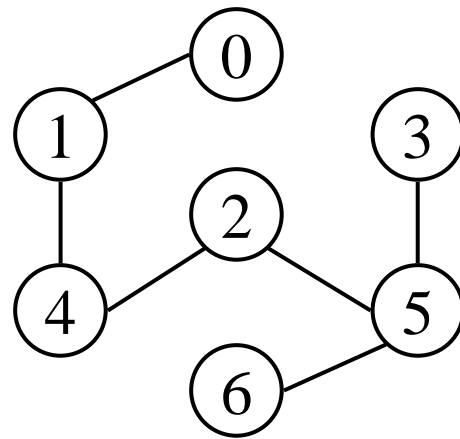
신장 트리(2)

▶ 신장 트리의 종류

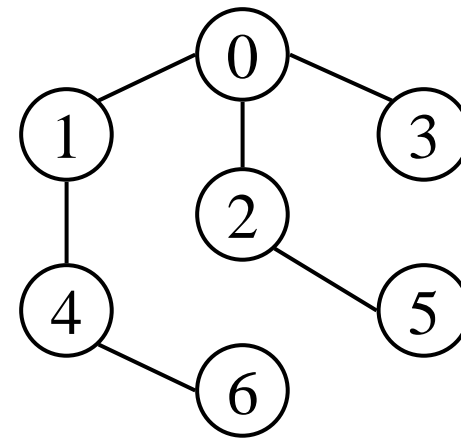
- 깊이 우선 신장 트리(depth first spanning tree) : DFS 사용
- 너비 우선 신장 트리(breadth first spanning tree) : BFS 사용



(a) 연결 그래프 G



(b) DFS(0) 신장 트리

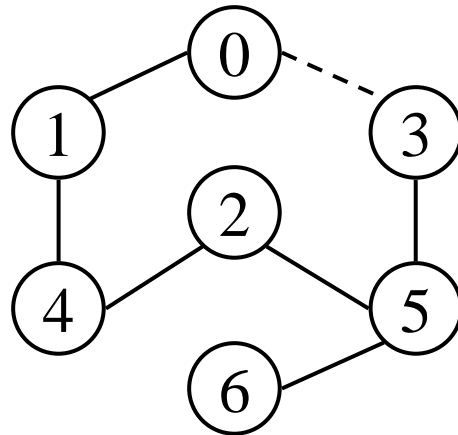


(c) BFS(0) 신장 트리

연결 그래프 G와 신장 트리

신장 트리(3)

- ▶ 비트리 간선(nontree edge) 집합(NT)
 - 신장 트리에 사용되지 않은 간선들의 집합
 - NT에 있는 임의의 간선 (i, j) 를 신장 트리 T에 첨가시키면 사이클이 만들어져 더 이상 트리가 되지 않음
 - 예) DFS(0) 신장 트리
 - 간선 $(0, 3)$ 첨가 : 0, 1, 4, 2, 5, 3, 0으로 구성된 사이클 형성



최소 연결 부분 그래프

- ▶ 최소 연결 부분 그래프(minimal connected subgraph)

- G 의 부분 그래프 G' 중 다음 조건을 만족하는 그래프

- (1) $V(G') = V(G)$

- (2) $E(G') \subseteq E(G)$

- (3) G' 는 연결 그래프

- (4) G' 는 최소의 간선 수를 포함

- 신장 트리는 최소 연결 부분 그래프로서, $n-1$ 개의 간선을 가짐
 - n 개의 정점을 가진 그래프는 정확히 $n-1$ 개의 간선이 필요
 - $n-1$ 개의 간선을 가진 연결 그래프는 트리
- 응용 : 통신 네트워크 설계
 - 도시간 네트워크 설계에서 최소 링크 수를 구하는 데 사용