

# Practica 6

Centro de Enseñanza Técnica Industrial

Mecatrónica

Juan Alberto Carreon Merin

6G

Vision Artificial

16/05/25

### *Umbrales*

**Objetivo:** En esta practica se filttran los 3 colores principales que son rojo verde y azul

### **Código:**

```
import cv2
import numpy as np
cap = cv2.VideoCapture(0)
while(1):
    __, frame = cap.read()
    hsv = cv2.cvtColor(frame, cv2.COLOR_BGR2HSV)
    lower_red = np.array([30,150,50])
    upper_red = np.array([255,255,180])
    mask = cv2.inRange(hsv, lower_red, upper_red)
    res = cv2.bitwise_and(frame,frame, mask= mask)
    cv2.imshow('frame',frame)
    cv2.imshow('mask',mask)
    cv2.imshow('res',res)
    k = cv2.waitKey(5) & 0xFF
    if k == 27:
        break
    cv2.destroyAllWindows()
cap.release() cv2.destroyAllWindows()
```

### **Descripción:**

En esta practica mediante la cámara se tiene que mostrar diferentes objetos con los colores deseados en este caso azul rojo y verde que corresponden a las siglas RGB

## Evidencia:



