

# DX-GP10 GPS 串口应用指导

版本: 2.0

日期: 2024-05-24



### 更新记录

版本	日期	说明	作者
V1.0	2023/10/10	初始版本	SML
V2.0	2024/05/24	增加参数说明	SML
V2.1	2024/06/16	修改最小系统图	SML

### 联系我们

### 深圳大夏龙雀科技有限公司

邮箱: sales@szdx-smart.com 电话: 0755-2997 8125 网址: www.szdx-smart.com

地址:深圳市宝安区航城街道航空路华丰智谷 A1座 601



### DX-GP10 GPS 串口应用指导

_		
1.	引言	- 4 -
	1.1. 串口基本参数	- 4 -
2.	PC 端测试工具	- 4 -
	2.1. 电脑端测试软件	- 4 -
3.	串口使用	- 5 -
	3.1. 使用串口读写 AT 命令	- 5 -
	3.1.1. 模块测试最小系统	- 5 -
4.	相关 AT 命令详解	
	4.1. 命令格式说明	- 6 -
5.	AT 命令详解	
	5.1.1. 设置波特率	- 6 -
	5.1.2. 设置定位更新率	
	5.1.3. 设置要求输出或停止输出的 NMEA 语句	- 7 -
	5.1.4. 设置获取卫星的工作系统	
	5.1.5. 设置 NMEA 协议类型选择	- 8 -
	5.1.6. 查询产品信息	
	5.1.7. 接收机重启	
6.	增值服务	- 9 -
	图片索引图 1: 电脑端串口软件图	5

图 2 : 模块最小系统图......-5-



### 1. 引言

DX-GP10 是深圳大夏龙雀科技有限公司的一款 GPS 模块。支持 GPS、BeiDou 和 GLONASS 多卫星定位系统,支持多系统联合定位和单系统独立定位,并支持 A-GNSS 功能。内部自带低噪放大器(LNA),可实现高精度、高灵敏度定位,快速响应捕获和跟踪定位信息。模块小巧轻盈,可通过串口发送 NMEA 数据,默认支持 NMEA 0183 协议,方便快捷的查询定位信息。模块可对外提供有源天线检测功能以及实现短路保护功能。

### 1.1. 串口基本参数

- 模块串口默认参数: 9600bps/8/n/1 (波特率/数据位/无校验/停止位)
- 模块的三种工作模式:全工作模式 (Full On MODE)、休眠模式 (Standby MODE)、电池备份模式 (Backup MODE)
- 1、全工作模式 (Full On): 在此模式下, DX-GP10 的所有电源正常供电, 且 WAKE\_UP 引脚为高电平, 此模式模块可正常进行卫星定位信号的接收和解算。
- 2、休眠模式 (Standby): 在此模式下, DX-GP10 的所有电源正常供电, WAKE\_UP 引脚持续 拉低模块内部 DC-DC 和 LDO 电源关闭, 射频和基带电路停止工作, 只有 IO、POR 和 RTC 处于工作 状态,模块整体进入休眠状态,当释放或拉高 WAKE UP 引脚后,模块自动恢复全工作模式。
- 3、电池备份模式(Backup):在此模式下,DX-GP10 只有 VCC\_BACKUP 在供电,模块内部只需要极小的电流维持 RTC 和备份 RAM 工作保留掉电前的定位数据,当 VCC\_MAIN 电源恢复后,模块可快速读取 RAM 内保存的定位数据,实现快速启动并定位。

## 2. PC 端测试工具

### 2.1. 电脑端测试软件

电脑端测试软件请在资料包中下载安装 sscom5.13.1 电脑串口软件进行测试,串口软件界面如下图:



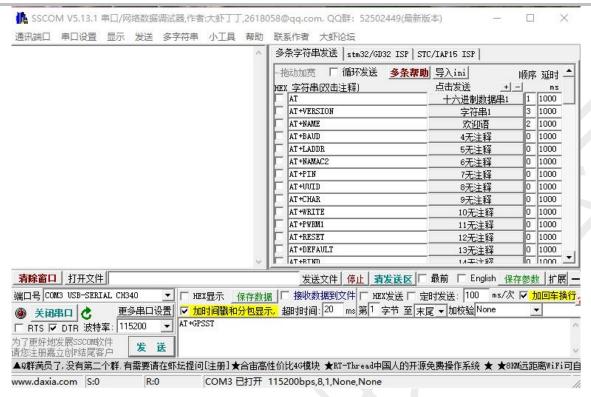


图 1: 电脑端串口软件图

## 3. 串口使用

### 3.1. 使用串口读写 AT 命令

### 3.1.1. 模块测试最小系统

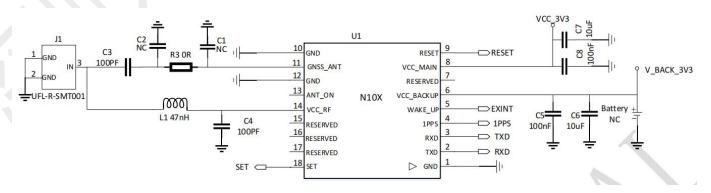


图 2: 模块最小系统图



## 4. 相关 AT 命令详解

### 4.1. 命令格式说明

\$PCA<param1>, <param2 ><CR><CF>

- 所有的指令以\$PCA 开头,<CR><LF>结束,在本文档中表现命令和响应的表格中,省略了 <CR><LF>,仅显示命令和响应。
- 所有命令字符都为大写。
- <>内为可选内容,如果命令中有多个参数,以逗号","隔开,实际命令中不包含尖括号。
- <CR>为回车字符\r, 十六进制为 0X0D。
- <LF>为换行字符\n,十六进制为 0X0A。

## 5. AT 命令详解

### 5.1.1. 设置波特率

T++4k	七公	2800	
功能	指令	说明	
	\$PCAS01,0*1C	0*1C: 4800bps	
		1*1D: 9600bps	
设置波特率	\$PCAS01,1*1D \$PCAS01,2*1E \$PCAS01,3*1F \$PCAS01,4*18	2*1E: 19200bps	
		3*1F: 38400bps	
		4*18: 57600bps	
		5*19: 115200bps	
	\$PCAS01,5*19	默认: 9600bps	

### 5.1.2. 设置定位更新率

 指令	说明



### DX-GP10 GPS 串口应用指导

1000\*2E: 更新率为 1Hz, 每秒输出 1 个定位点 \$PCAS02,1000\*2E

500\*1A: 更新率为 2Hz, 每秒输出 2 个定位点 \$PCAS02,500\*1A

250\*18: 更新率为 4Hz, 每秒输出 4 个定位点 设置定位更新率 \$PCAS02,250\*18

200\*1D: 更新率为 5Hz, 每秒输出 5 个定位点 \$PCAS02,200\*1D

100\*1E: 更新率为 10Hz, 每秒输出 10 个定位点 \$PCAS02,100\*1E

默认: 更新率为 1Hz, 每秒输出 1 个定位点

### 5.1.3. 设置要求输出或停止输出的 NMEA 语句

功能	指令	说明
设置要求输出或 停止输出的 NMEA 语句	\$PCAS03,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0*02 \$PCAS03,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1*02	0,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0*02:全部停止输出 1,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1*02:全部开启输出
设置部分输出	\$PCAS03,nGGA,nGLL,nGSA,nGSV, nRMC,nVTG,nZDA,nANT,nDHV,nLPS, res1,res2,nUTC,nGST,res3,res4,res5, nTIM*CS <cr><lf></lf></cr>	参数见下表

#### 备注:

字段	名称	格式	参数说明		
1	\$PCAS03	字符串	消息 ID,语句头		
			GGA 输出频率, 语句输出频率是以定位更新率为基准的, n(0~9)		
2	nGGA	数值	表示每 n 次定位输出一次,0 表示不输出该语句,空则保持原有		
			配置。		
3	nGLL	数值	GLL 输出频率,同 nGGA		
4	nGSA	数值	GSA 输出频率,同 nGGA		
5	nGSV	数值	GSV 输出频率,同 nGGA		
6	nRMC	数值	RMC 输出频率,同 nGGA		
7	nVTG	数值	VTG 输出频率,同 nGGA		
8	nZDA	数值	ZDA 输出频率,同 nGGA		
9	nANT	数值	ANT 输出频率,同 nGGA		
10	nDHV	数值	DHV 输出频率,同 nGGA		
11	nLPS	数值	LPS 输出频率,同 nGGA		
12	res1	数值	保留		
13	res2	数值	保留		



### DX-GP10 GPS 串口应用指导

14	nUTC	数值	UTC 输出频率,同 nGGA	
15	nGST	数值	GST 输出频率,同 nGST	
16	res3	数值	保留	
17	res4	数值	保留	
18	res5	数值	保留	
19	nTIM	数值	TIM (PCAS60) 输出频率,同 nGGA	
20	CS	16 进制数值	校验和,\$和*之间(不包括\$和*)所有字符的异或结果	
21	<cr><lf></lf></cr>	字符	回车与换行符	

### 5.1.4. 设置获取卫星的工作系统

功能	指令	说明	
	\$PCAS04,1*18	1*18: GPS	
	\$PCAS04,2*1B	2*1B: BDS	
	\$PCAS04,3*1A	3*1A: GPS+BDS	
设置获取卫星的工作系	\$PCAS04,4*1D	4*1D: GLONASS	
统	\$PCAS04,5*1C	5*1C: GPS+GLONASS	
	\$PCAS04,6*1F	6*1F: BDS+GLONASS	
	\$PCAS04,7*1E	7*1E: GPS+BDS+GLONASS	
	φι σι ισσ η ι τΕ	默认: GPS+BDS+GLONASS	

### 5.1.5. 设置 NMEA 协议类型选择

	指令	说明
设置 NMEA 协议 类型选择	\$PCAS05,2*1A \$PCAS05,5*1D \$PCAS05,9*11	2*1A: 兼容 NMEA 4.1 以上版本 5*1D: 兼容中国交通运输信息中心的 BDS/GPS 双模协议, 兼容 NMEA 2.3 以上版本,兼容 NMEA4.0 协议 9*11: 兼容 NMEA 4.1 以上版本

### 5.1.6. 查询产品信息

功能	指令	说明
	\$PCAS06,0*1B	0*1B: 查询固件版本号
查询产品信息	\$PCAS06,1*1A	1*1A:查询硬件型号及序列号
	\$PCAS06,2*19	2*19:查询多模接收机的工作模式



\$PCAS06,3\*18 3\*18:查询产品的客户编号 \$PCAS06,5\*1E 5\*1E:查询升级代码信息

### 5.1.7. 接收机重启

功能	指令	说明	
接收机重启	\$PCAS10,0*1C	0*1C: 热启动	
	\$PCAS10,1*1D	1*1D: 温启动	
	\$PCAS10,2*1E	2*1E: 冷启动	
	\$PCAS10,3*1F	3*1F: 出厂启动	

#### 备注:

0: 热启动。不使用初始化信息,备份存储中的所有数据有效。

1: 温启动。不使用初始化信息,清除星历。

2: 冷启动。不使用初始化信息,清除备份存储中除配置外的所有数据。

3: 出厂启动。清除内存所有数据,并将接收机复位至出厂默认配置。

## 6. 增值服务

为满足客户各种功能要求,我司可以提供以下技术增值服务:

- 模块程序定制,如:IO 功能口定制,AT 指令定制,广播包定制等。
- 模块 PCB 硬件定制,可定制成客户需要的硬件要求。
- 各种蓝牙方案定制,可以根据客户需要,定制全套蓝牙软硬件解决方案。
- ◆ 全套联网解决方案定制,可以根据客户需求,定制全套可联网,网关解决方案。

如有以上定制需求,请直接跟我司业务人员联系。