군사 드론 관련

- 레이더를 드론까지 잡을 수 있을 정도로 감도를 낮춰 놓으면 드론보다 새가 많이 잡힘 = 필터링 안 됨
- 대구경북과학기술원 오대건 박사 연구팀 드론 탐지 레이더 기술(AI 기술 적용해 드론 새 떼 구별 관련 특허), AESA타입, X-BAND, 소형의 낮은 RCS를 갖는 목표를 추적하는데 특화
- 국제적으로 드론 탐지 기준은 DJI사의 팬텀4 모델인데, 제일 많이 쓰이는데, 55 x 55 40, rcs 0.01제곱미터 수준
- 고정익 드론 직선 비행, 새 비행 변동성이 매우 큼(근데 철새는 군집 형태 비행이라 드론의 비행 궤 적과 유사함)
- 새와 드론의 무브먼트 차이를 필터링

논문 관련

연도	지역	주요 내용	논문명
2018	한국	드론 날개 부분에서 코너 포인트에서 픽셀 값 변경이 큰 점으로 특징점 추출하여 필터링	YOLO 알고리즘을 이용한 드론 탐지
2022	파키스탄, 중국	- 이미지 데이터셋 자체에 적외선 카메라로 촬영한 야간 이미지를 추가	TF-Net: Deep Learning Empowered Tiny Feature
		- neck, backbone이 yolov5에서 일부 수정된 TF-Net 제 안	Network for Night-time UAV Detection
2020	터키	Muti, single stage detector을 하나로 합친 detector 생성. CenterNet, Cascade-R-CNN 합쳐서 사용(UAV 탐지 논문 아니긴 함)	SyNet: An Ensemble Network for Object Detection in UAV Images
2022	파키스탄	커스텀한 tiny yolov3 제안. 컨볼루션 층 등 레이어 단계 확대, 3가지 크기로 feature map 추출	Small Object Detection using Deep Learning
2022	인도	커스텀한 Yolov4 사용, 2대의 카메라를 동시에 촬영하면 서 생성된 이미지의 위상차를 계산하여 객체 인식에 사 용	Lightweight Multi-Drone Detection and 3D-Localization via YOLO
2021	한국	드론 움직임을 안테나로 관측, 오실로스코프(전류 변화를 화면으로 보여주는 장치)로 파동 이미지 생성한 뒤 애를 커스텀 CNN으로 학습시켜서 드론 객체 인식	Lightweight CNN Model for Detection of Unauthorized UAV in Military Reconnaissance Operations
2021	한국	FMCW 레이더로 미세 도플러 신호 이미지를 얻어낸 뒤 이를 마스킹 기법으로 중첩한 뒤 alexnet에 학습하여 드 론 식별	FMCW 거리 – 도플러 이미지 중첩을 통한 CNN 이미지 기반 드론 탐지 및 식별
2021	영국	결정트리, 앙상블 구조로 된 CNN 제안, 3D이미지 촬영 해서 부위별로 라벨링 따로 침, 언리얼 엔진으로 데이터 생성해서 보강	DronePose: The identification, segmentation, and orientation detection of drones via neural networks