

## Compilation – TD3 : Données Structurées

Nawfal 'Massine' MALKI – 4991 – STI 3A TD3

### Exercice 1 : Machine à registres

1. Où se trouvent x et y ? Donnez  $\rho(x)$  et  $\rho(y)$ . Comment le résultat est-il retourné ?

f :

$@x = bp+3$                        $@y = bp+2$   
 $\rho(x) = t1$                        $\rho(y) = t2$

g :

$@x = bp+3$                        $@y = bp+2$   
 $\rho(x) = t1$                        $\rho(y) = t2$

### 2. Retrouvez la fonction en C

f :

```
int f(int x, int y) {  
    return x+y-1;  
}
```

g :

```
int g(int x, int y) {  
    int result;  
    if (x<y)  
        result = f(x,x-y);  
    return result;  
}
```

3. Donner une réalisation possible des temporaires t1, t2, ... avec des registres x86-64 parmi \$rax, \$rbx, \$rcx, \$rdx, \$r8, ..., \$r15 (\$bp est réalisé par \$rbp).

Le registre contenant la valeur de retour doit être rax.

f : le temporaire de retour est t6.

t	t1	t2	t3	t4	t5	t6
Registre	Rbx	Rcx	Rdx	R8	R9	rax

g : deux possibilités : soit t7 soit t4

t	t1	t2	t3	t4	t5	t7
Registre	Rbx	Rcx	Rdx	rax	R8	rax

4. Dans quel cas a-t-on besoin de réaliser des temporaires avec des slots de pile ? Fixer le ' ? ' de ' alloc ? '.

On a besoin de réaliser des temporaires avec des slots de pile quand il y a plus de temporaires que de registres.

## Exercice 2 : Organisation des données structurées

**Structure 1 :** Il s'agit d'un tableau de 2 instances de la même structure.  
`struct {int a; int b;}[2] x;`

x[0]
x[1]
x[0].a
x[0].b
x[1].a
x[1].b

**Structure 2 :**  
`struct {  
 struct{int re; int im;} a;  
 int[2] b;  
}y;`

y.a
y.b
y.a.re
y.a.im
y.b[0]
y.b[1]

### Exercice 3 : Compilation des données structurées

```
typedef struct {int x; int y; } point_t;
typedef struct {point_t A; point_t B; } segment_t;

void init(segment_t s, int n)
{
    s.A.x = n;
    s.A.y = n;
    s.B.x = n+1;
    s.B.y = n+1;
    //P
}

void main(int argc, (char*)* argv)
{
    segment_t s;
    init(s,argc);
}
```

#### 1. Donner l'état de la pile au point P

argc
argv
@retour
Old bp
s.A
s.B
s.A.x
s.A.y
s.B.x
s.B.y
Arg : s=s
Arg : n=argc
@retour
Old bp

#### 2. Donner le prélude et le postlude de init

##### Prélude :

```
init ;
alloc ?
t1 = [bp+3]
```

```

t2 = [bp+2]
ρ(s)=t1, ρ(n)=t2
Postlude:
free
ret 2

```

**3. Que fait le code  $[[s.B.y]]_{ta,tv}$  ? Donner ce code et vérifier qu'il permet d'accéder à la donnée en question.**

```

[[s.B.y]]_ta,tv =
    [[s.B]]_tbase == [[(s).B]]_ta', tbase =
        [[s]]_tbase' =
            tbase' = ρ(s) (=t1)
            toffset' = rang(B) (=1)
            ta' = tbase' - toffset'
            tbase = [ta']
    toffset = rang(y) (=1)
    ta = tbase - toffset
    tv = [ta]

```