

# Mikroprocesszorok működése



### Tokozásból adódó korlátok

 A chip gyártás egyik jelentős költséget képviselő része a tokozás. Ebből is adódik, hogy napjainkban is számos olcsó céláramkör (például elektronikus óra kompakt multiméter, stb.) nyomtatott áramköri lapjára tokozás nélküli integrált áramköröket szerelnek, amiket a sérülések ellen műgyanta cseppel védenek.

 Az integrált áramkör fizikai kivezetéseinek száma a költségek csökkentésétől eltekintve, a napjaink komplex processzorainak nagyszámú funkcióinak teljes kiszolgálást sem tudja biztosítani.

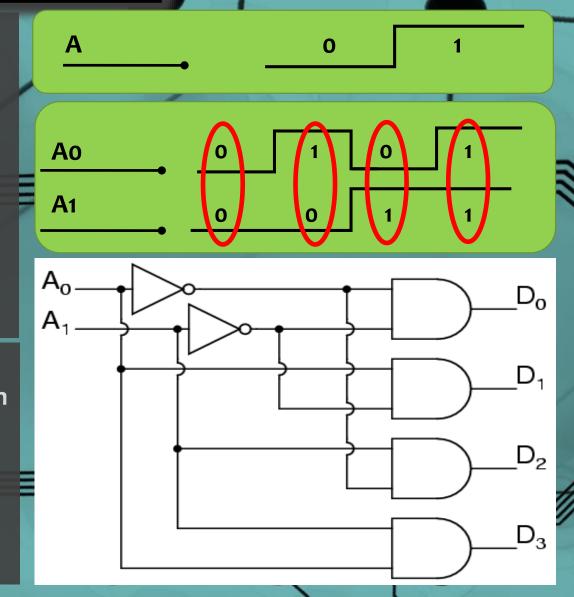
 A fentiekből következik, hogy a számos funkció kivezetése érdekében a fizikai bekötési pontok növelése helyett más megoldásokat kell találni.

• A processzorok gyártásának kezdetétől –néhány kevés korai processzortól eltekintve- jellemző, hogy a chip egyes kivezetéseinek több funkciója van.

Műgyanta cseppel védett tokozás nélküli integrált áramkör.



- Mivel digitális rendszerekről beszélünk kiindulhatunk abból a tényből, hogy egy vezeték két állapottal rendelkezhet. Lehet a vezetéken az adat "1" vagy "0". Más esetek nem létezhetnek (a nagy impedanciás állapot adatátvitel szempontjából nem releváns).
- Két vezeték esetén a vezetékpár állapota négy lehet.
   Lehet "00"; "01"; "10"; "11".
- Általánosságban elmondható, hogy "n" vezetékből álló állapotok száma 2<sup>n</sup>.
- A fentiekből következik, hogy ha egy két bites (vezetékes) címet használunk, akkor azzal négy független eszközt lehet megcímezni akkor ha a két vezetéket dekódoljuk. A dekódolást az ábrán látható módon négy darab ÉS kapuval és két darab inverterrel (NOT) lehet megoldani. A Do-D3 kimenetek címzik meg a négy független eszközt.



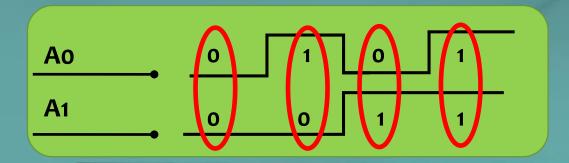
 Amennyiben külső eszközök címzése a feladat el kell dönteni, hogy az adott eszközöket kívánjuk-e egyszerre vezérelni, vagy az eszközeink közül mindig csak egyet kívánunk kiválasztani.

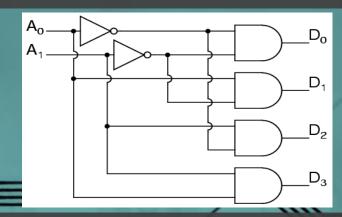
Egymástól független, párhuzamosan vezérelhető rendszer

Csak egy eszköz kiválasztása az összes lehetségesből

Nincs szükség dekódolásra (nem is lehet dekódolni a vezérlő vezetékeket)

Címdekódolás szükséges

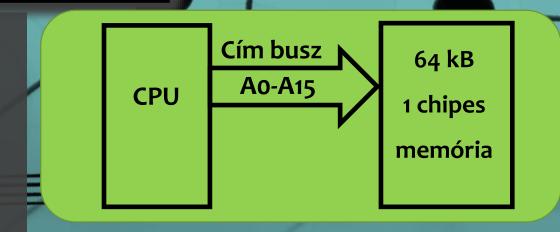




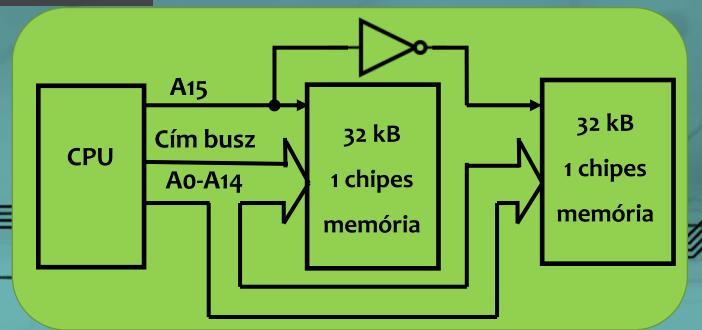
Csak két eszközt vezérelhetünk két bit esetében, de azok tetszőleges kombinációban kapcsolhatók.

Négy eszközt vezérelhetünk két bit esetében de azok közül mindig csak egy lehet bekapcsolni.

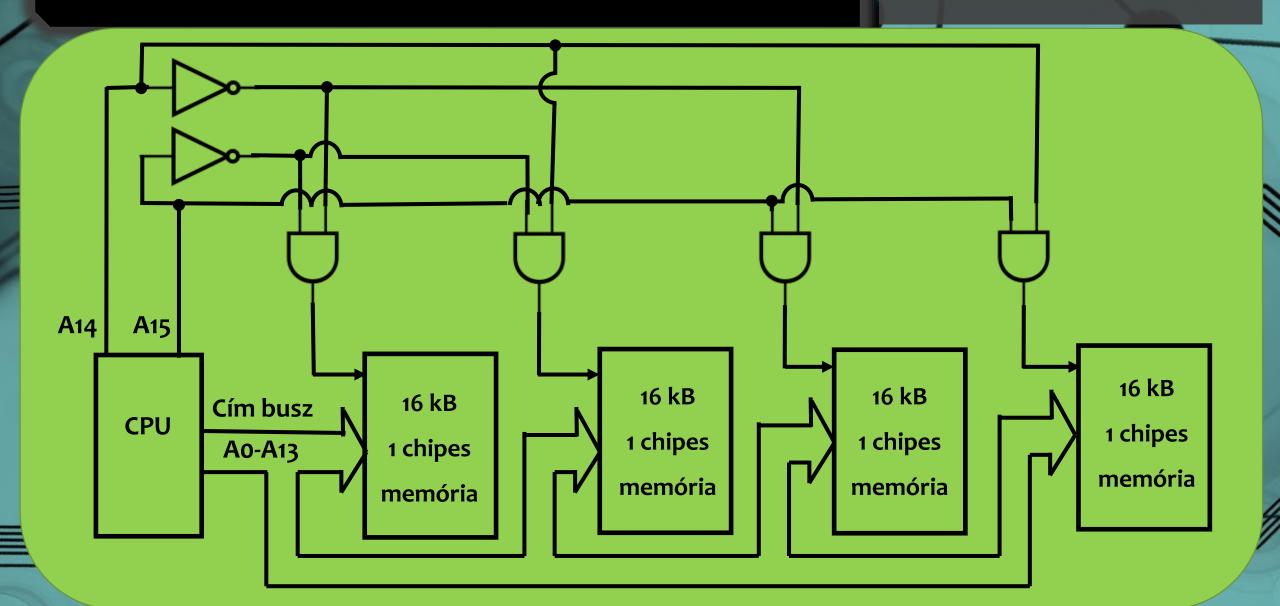
- A dekódolást általában a CPU és a megcímezni kívánt eszköz vagy eszközök közé épített dekódererkkel célszerű elvégezni.
- Előfordul, hogy a megcímzett eszköz tartalmaz több címezhető egységet (például memória áramkörök).
   Ilyenkor a címdekóder áramkör rendszerint magában a megcímzett eszközben található.



 Igen gyakori a "hibrid" megoldás, azaz a dekódolás egy részét maga a céláramkör végzi, de mivel ebből többet is felhasználunk azok címzését különálló címdekódolással kell megoldani. Ilyen eset például a több chipből ál memória kialakítása.



Négy memóriachipből álló memóriabank címzése



Több vezeték (több bit) esetén a dekódoláshoz szükséges áramkör már meglehetősen bonyolulttá válik.
 Léteznek dekóder integrált áramkörök melyek funkcionálisan megegyeznek az eddig megismert dekódolással, de kezelésük az integráltságnak és a kompaktságnak (egyetlen IC) köszönhetően lényegesen egyszerűbb. Az ábrán egy 3-ról 8-ra dekóder és annak igazságtáblázata látható.



## Időmultiplexelés

- Igen gyakori, hogy lényegesen több adatot kell a processzorokból kivezetni vagy abba bevezetni mint ahány fizikai csatlakozási lehetősége van. Mint ahogy az előzőekben már említésre került: a processzor fizikai kivezetésének bővítése igen költséges. Éppen ezért a mérnökök további megoldásokat alkalmaznak a megnövekedett adatforgalom korlátozott vezetékszámon történő továbbítására.
- Az időmultiplexelés egy igen gyakran alkalmazott eljárás a nagy mennyiségű adatok korlátozott fizikai kapcsolaton történő átvitelére. Az időmultiplexelés azt jelenti, hogy egy vezetéken időben eltérő adatok jelennek meg. Általában nem egy vezetékről hanem egy vezeték csoportról (például címbusz) beszélünk. Az aktuális adat értelmezéséhez segéd jeleket (státusz vagy állapot vezeték) alkalmazunk.

ADDRESS	HI BYTE	LOW BYTE	HI BYTE	LOW BYTE
TPA				

A fenti ábra a COSMAC 1802 processzor időzítési diagramjának egy részlete látható. A processzor 8 címvezetékkel rendelkezi (MAo-MA7), de 64 kB memóriát tud kezelni amihez 16 címvezetékre lenne szükség. Ez úgy lehetséges, hogy a címvezetéken időben egymást követve jelenik meg a felső 8 bit, majd az alsó 8 bit. A felső 8 bit érvényességét a TPA vezeték jelzi.

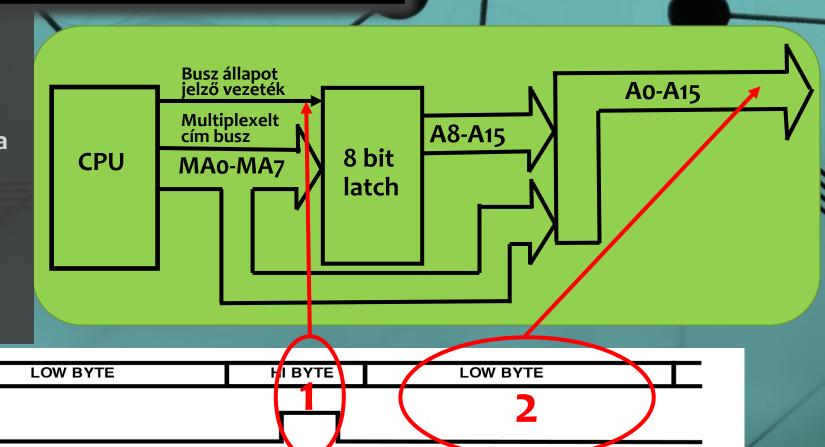
## Időmultiplexelés

A 16 bites cím vezeték a tároló 8 bites kimenetének és a processzor multiplexelt 8 bites kimenetének együtteséből áll. A tároló a "Busz állapotjelző vezetékének" jelére tárolja a processzor címvezetékén érkező adatokat. Ezt követően a címvezeték adatai megváltoznak (az alsó 8 bit adatait tartalmazza), így ebben az időben használható fel a 16 bites címbusz adata.

**ADDRESS** 

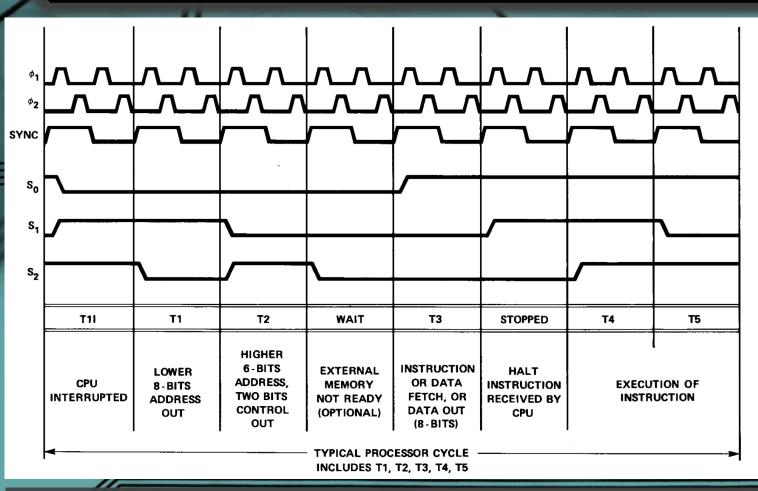
**TPA** 

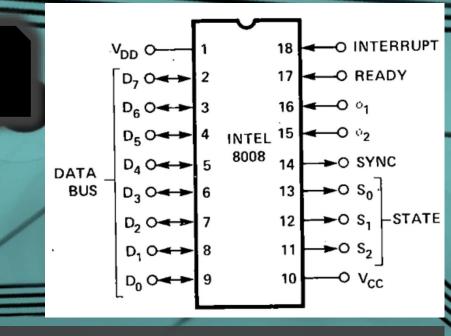
HI BYTE



A fenti ábra a COSMAC 1802 processzor időzítési diagramja alapján a 16 bites cím előállítása és használata a következő: A TPA jel hatására a tároló rögzíti a kimenetén a cím felső 8 bitjét (1). Ezt követően a 2-es időintervallumban a két 8 bites vezetékköteg (tároló kimenete és a processzor kimenete) címvezetékként alkalmazható.

## Időmultiplexelés





A busz időosztását az So-S2 vezetékek jeleivel lehet értelmezni. Például:

S2-S0=010 → A buszon a cím alsó 8 bitje olvasható
S2-S0=100 → A buszon a cím felső 6 bitje olvasható
S2-S0=001 → A buszon a processzor által küldött
vagy fogadott (SYNC állapottól
függően) 8 bites adat olvasható

Vannak esetek amikor több különféle adat kerül egyetlen vezetékkötegre időben elválasztva azaz időmultiplexelve. Az Intel 8008-as processzora mindössze 18 kivezetéssel rendelkezik. A 8 bites adatok és a 16 bites címek ugyanazon a kétirányú 8 vezetéken (Do-D7) keresztül kerülnek továbbításra.