# Programozás 2

3

#### PARANCSSORI ARGUMENTUMOK

 A C nyelvet támogató környezetekben lehetőség van arra, hogy a végrehajtás megkezdésekor a programnak parancssori argumentumokat vagy paramétereket adjunk át.

- Amikor az operációs rendszer elindítja a programot, azaz meghívja a main-t, a hívásban két argumentum szerepelhet:
  - Az első (általában argc) azoknak a parancssori argumentumoknak a darabszáma, amelyekkel a programot meghívtuk.
  - A második argumentum (általában argv) egy mutató egy sztring-tömbre, amely a parancssori argumentumokat tartalmazza. Egy karakterlánc egy argumentumnak felel meg.

- Megállapodás szerint argv [0] az a név, amellyel a programot hívták, így az argc értéke legalább 1.
- Számíthatunk arra is, hogy argv[argc] == NULL.
- Mivel argv mutatótömböt megcímző mutató, többféleképpen is megírhatjuk azt a programot, amely kiírja a parancssorban lévő argumentumokat.

```
/* Kiírjuk a parancssorban lévő argumentumokat.
 * 1998. Április 16. Dévényi Károly, devenyi@inf.u-szeged.hu
 */
#include <stdio.h>
main(int argc, char **argv)
/* vagy így is lehet az argv-t deklarálni
main(int argc, char *argv[])
*/
    int i;
    printf("argc = %d\n\n",argc);
    for (i=0; i<argc; ++i) {
        printf("argv[%d]: %s\n", i, argv[i]);
```

 Mentsük el a fenti programot arg.c néven és fordítsuk le!

```
$ gcc -o arg arg.c
$ ./arg alma korte szilva barack palinka
argc = 6

argv[0]: ./arg
argv[1]: alma
argv[2]: korte
argv[3]: szilva
argv[4]: barack
argv[5]: palinka
```

# **REKURZIÓ**

- Problémafelyetés:
  - Egy oszlopon egyre csökkenő átmérőjű korongok vannak. Pakoljuk át a korongokat egy másik oszlopra úgy, hogy
    - Egyszerre csak egy korongot mozgatunk, amelyik valamelyik oszlop tetején van
    - Nagyobb átmérőjű korong nem kerülhet kisebbre
    - Rendelkezésre áll egy kezdetben szabad oszlop is

#### Specifikáció:

- Input
  - Db pozitiv egész szám, a torony magassága
  - Két különböző, pozitiv egész szám: Honnan és Hova (1<=Honnan, Hova<=3), melyek jelentése, hogy melyik toronyról melyik toronyra kell átpakolni.

#### Output

 Egy tevékenységsorozat szövegesen, amit mechanikusan végrehajtva ténylegesen átpakolhatjuk a tornyot.

- Algoritmustervezés:
  - Készítsünk egy rekurzív eljárást, amelyik az N magasságú torony átpakolását visszavezeti az N-1 magasságú torony átpakolására.
  - Az 1 magasságú torony átpakolása nem igényel előkészületet, azonnal elvégezhető.

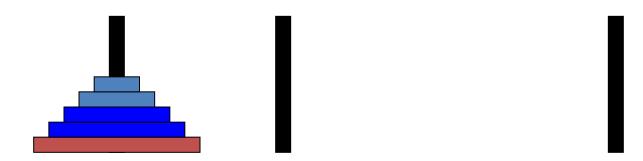


- Algoritmustervezés:
  - Az N magasságú torony átpakolását visszavezetjük az N-1 magasságú torony átpakolására.

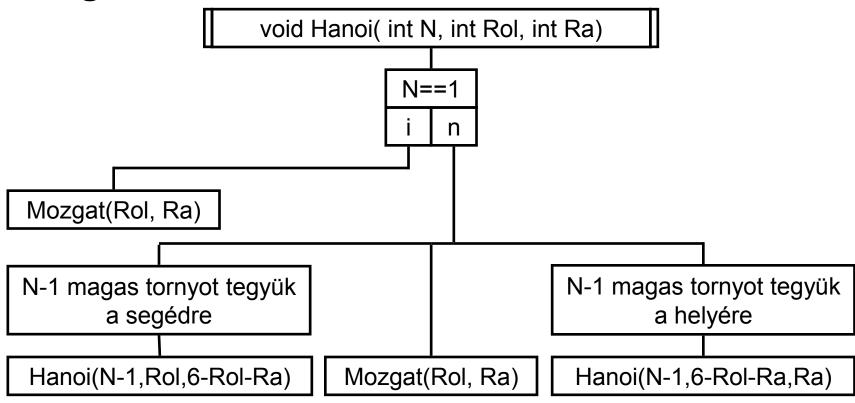


#### Megjegyzés:

– Mivel az X magasságú torony, amit az egyik rúdról a másikra pakolunk mindig az X legkisebb korongból áll, a harmadik rudat akkor is használhatjuk segédrúdként, ha azon van korong, mivel ez biztosan nagyobb, mint a legnagyobb, amit mi át szeretnénk pakolni.



Algoritmustervezés:



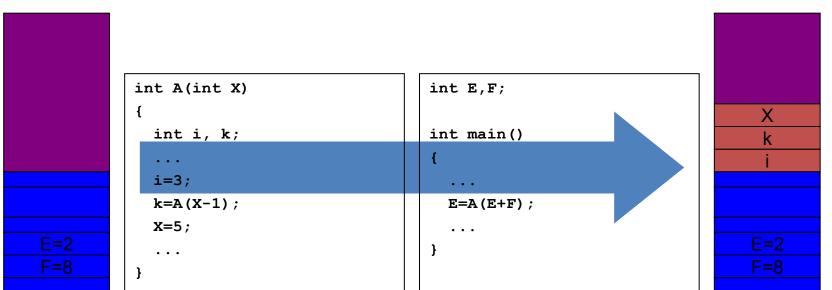
```
/* A Hanoi tornyai játék megvalósítása rekurzív eljárással.
 * 1997. Október 31. Dévényi Károly, devenyi@inf.u-szeged.hu
 */
#include <stdio.h>
                             /* erről a toronyról kell átrakni */
int Honnan;
                             /* erre a toronyra */
int Hova;
                             /* a torony ennyi korongból áll */
int Db;
void Mozgat(int Innen, int Ide)
{ /* Átrak egy korongot Innen Ide */
 printf(" Tegyünk át egy korongot");
 printf(" a %d. oszlopról a %d. oszlopra!\n", Innen, Ide);
```

```
main(int argc, char *argv[])
  printf("Kérem adja meg a torony magasságát: ");
  scanf("%d%*[^\n]", &Db);
  getchar();
  printf("Kérem adja meg, hogy a torony hol áll? (1,2,3) ");
  scanf("%d%*[^\n]", &Honnan);
  getchar();
  printf("Kérem adja meg, hogy melyik oszlopra tegyük át? ");
  scanf("%d%*[^\n]", &Hova);
  getchar();
  if (Db > 0 && 1 <= Honnan && Honnan <= 3 && 1 <= Hova &&
      Hova <= 3 && Honnan != Hova) {
    Hanoi(Db, Honnan, Hova);
  } else {
    printf("Hibás adat\n");
```

#### Rekurzió

- Az előző példában rekurzív függvénydeklarációt láthattunk.
- A C nyelven bármelyik függvény lehet rekurzív illetve részt vehet rekurzív függvényrendszerben.

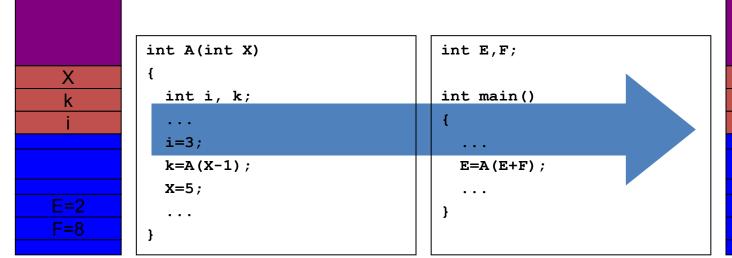
- Az F(A1, ..., An) függvényművelet végrehajtása sorrendben a következő tevékenységeket jelenti
- 1.) Memória helyfoglalás a függvényblokk paraméterei és lokális változói számára.



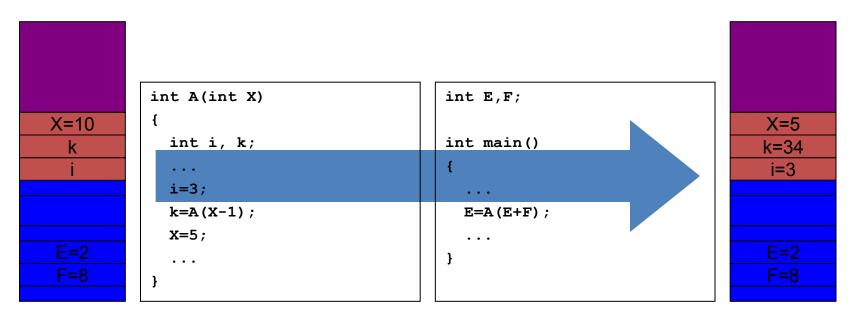
#### 2.) Paraméterátadás.

 Először tetszőleges sorrendben kiértékelődnek az aktuális paraméterek. Mivel mind értékparaméter, az i-edik kiértékelt aktuális paraméter értéke átadódik az i-edik formális paraméternek, vagyis az aktuális paraméter értéke bemásolódik a formális paraméter számára foglalt memóriahelyre.

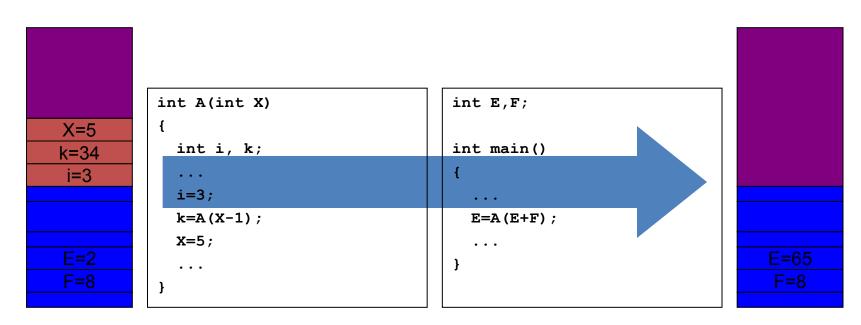
X = 10



3.) A függvényblokk utasításrészének végrehajtása.

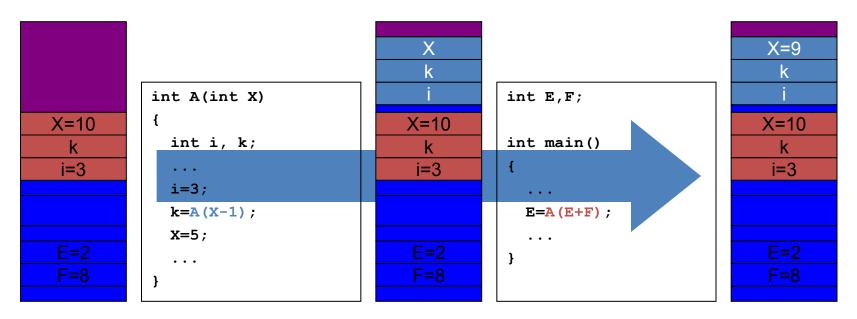


4.) A függvényblokk formális paraméterei és lokális változói számára foglalt memória felszabadítása.



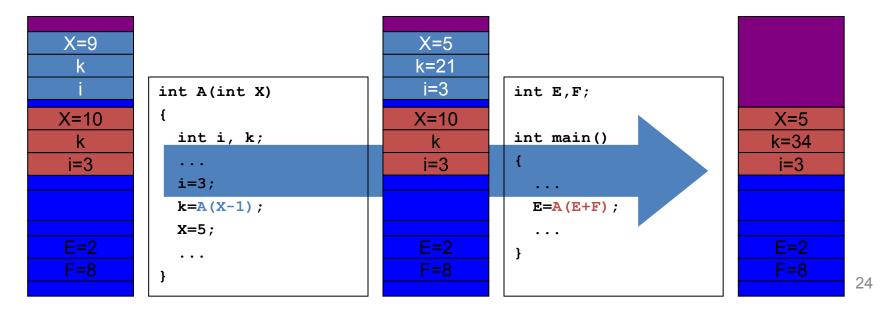
# Végrehajtás (rekurzió)

R:1-2.) Rekurzió esetén (mint bármely függvényhívásnál) ugyanezek a lépések fognak végrehajtódni, tehát minden függvényhíváshoz saját változók tartoznak.



# Végrehajtás (rekurzió)

R:3-4.) A rekurzióból (mint bármely függvényhívásból) visszatérve az elhagyott függvény paraméterei és lokális változói szűnnek meg, majd a hívó függvény folytatódik.



# FOLYAMATÁBRA, LEÍRÓNYELV

# Algoritmusok tervezése, szemléltetése

Az algoritmusok tervezésére, szemléltetésé-re sokféle eszköz létezik, pl.

- folyamatábra: az algoritmus szerkezetét, a lépések sorrendjét teszi áttekinthetővé;
- leíró nyelv (mondatszerű leírás): az így megfogalmazott algoritmus közvetlenül átírható egy általános célú programozási nyelvre.

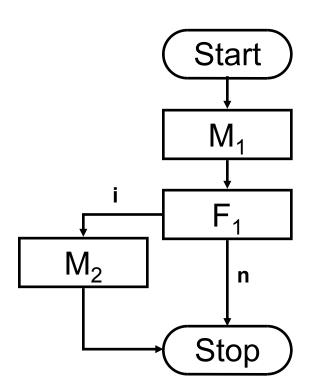
- Szerkezeti ábrával az algoritmusok tervezése során a lépésenkénti finomításokat és a kifejlesztett algoritmust egyaránt kifejezhetjük.
- Ha csak a kész algoritmus vezérlési szerkezetét akarjuk leírni, akkor használhatjuk a folyamatábrát, mint leíró nyelvezetet.
- Ez olyan ábra, amelyben az algoritmus egyes lépéseit és a lépések közötti vezérlési viszonyt szemléltethetjük irányított vonalakkal.

- Legyen M={M<sub>1</sub>, ..., M<sub>k</sub>} műveletek és F={F<sub>1</sub>, ..., F<sub>l</sub>} feltételek.
- Az (M,F) feletti folyamatábrán olyan irányított gráfot értünk, amelyre teljesül a következő 5 feltétel:
  - 1.) Egy olyan pontja van, amely a Start üres művelettel van címkézve és ebbe a pontba nem vezet él.
  - 2.) Egy olyan pontja van, amely a Stop üres művelettel van címkézve és ebből a pontból nem indul él.

- 3.) Minden pontja M-beli művelettel vagy F-beli feltétellel van címkézve, kivéve a Start és a Stop pontokat.
- 4.) Ha egy pont
  - M-beli művelettel van címkézve, akkor belőle egy él indul ki
  - F-beli feltétellel van címkézve, akkor belőle két él indul ki és ezek az i(igen) illetve n(nem) címkét viselik
- 5.) A gráf miden pontja elérhető a Start címkéjű pontból.

- Egy folyamatábra a következő összetett vezérlési előírást jelenti
  - i.) A végrehajtás a Start pontból indul. Az összetett művelet végrehajtása akkor ér véget, ha a Stop pont kap vezérlést.
  - ii.) A gráf egy pontjának végrehajtása azt jelenti, hogy
    - Ha a pontban M-beli művelet van, akkor a művelet végrehajtódik és a vezérlés a gráf azon pontjára kerül, amelybe a pontból kiinduló él vezet
    - Ha a pont F-beli feltétellel van címkézve, akkor kiértékelődik a feltétel. Ha értéke igaz, akkor az a pont kap vezérlést, amelybe az i(igen) címkéjű él vezet, egyébként az a pont kap vezérlést, amelybe az n(nem) címkéjű él vezet.

- Példa
  - $M=\{M_1, M_2\}$
  - $F = \{F_1\}$

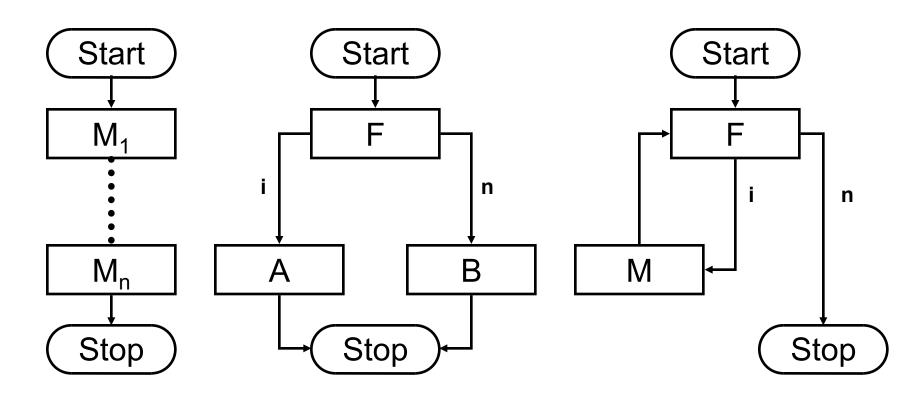


#### Vezérlési szerkezetek

- Az 1960-as években bebizonyították (Dijkstra, strukturált programozás), hogy bármely algoritmus leírható szekvencia, szelekció és iteráció segítségével.
  - szekvencia: utasítások egymás utáni végrehajtási sorrendje, külön utasítást nem használunk a jelölé-sére;
  - szelekció: egy feltétel igaz vagy hamis voltától függ, hogy bizonyos utasítások végrehajtódnak-e vagy sem;
  - iteráció: lehetővé teszi meghatározott utasítások tetszőleges számú ismételt végrehajtását.

- Nevezzük szabályosnak az eddig bevezetett vezérlési módokat, ezen belül alapvetőnek a szekvenciális, egyszerű szelekciós és a kezdőfeltételes ismétléses vezérlést.
- Beláttuk, hogy a szabályos vezérlési módok megvalósíthatók az alapvető vezérlési módokkal.

 Az alapvető vezérlési módokat használó algoritmusok kifejezhetők folyamatábrával is.



 Megmutatjuk, hogy fordítva is igaz, tehát a folyamatábrával leírt algoritmusok megadhatók szabályos és így alapvető vezérlési módokat használva, feltéve, hogy bevezethetünk egész típusú segédváltozót.

- Legyen G egy folyamatábra (M,F) felett, amely pontjainak száma n.
- Sorszámozzuk meg a gráf pontjait úgy, hogy a Start pont sorszáma 1 és a Stop pont sorszáma n legyen.
- Vegyünk fel egy olyan új egész típusú változót.
   Legyen ennek az azonosítója pont.

## Folyamatábra és struktúradiagram

Tekintsük az alábbi C programot

```
pont = 1;
while (pont != n) {
    switch (pont) {
    case 1 : U<sub>1</sub>; break;
    case n-1: U_{n-1}; break;
    case n : /* Stop */ break;
    } /* switch */
```

## Folyamatábra és struktúradiagram

- Ahol az U<sub>i</sub> utasítás:
  - Ha az i. pontban az M<sub>i</sub> művelet volt és a belőle kiinduló él a j. pontba vezetett:

```
{ M<sub>i</sub>; pont = j; }
```

 Ha az i. pontban az F<sub>i</sub> feltétel volt és az igennel címkézett él a j., a nemmel címkézett él pedig a k. pontba vezetett

```
{ if (F<sub>i</sub>) { pont = j; } else { pont = k; } }
```

 Az így megalkotott program a G folyamatábrával adott algoritmussal ekvivalens algoritmus kódolása lesz.

### Egy általános leírónyelv szintaxisa

Változódeklarálás:

```
változó változónév1, változónév2...: típus
pl:
   változó Darabszám: egész
   változó Összeg, Átlag: valós
• Értékadó utasítás:
   változó:=kifejezés
```

pl:

Átlag:=Összeg/Darabszám

#### Beolvasó és kiíró utasítások

```
be: vált1, vált2...
```

**ki**: *kif1*, *kif2*...

pl:

be: Szám

ki: Szám\*Szám

## Szelekciós (feltételes) utasítások

```
ha feltétel akkor
    utasítás...
  hvége
  ha feltétel akkor
    utasítás...
  különben
    utasítás...
  hvége
pl: ha a>b akkor
    c := a
  különben
    c := b
  hvége
```

## Többszörös elágazás

```
elágazás
  amikor feltétell:
    utasítás...
  amikor feltétel2:
    utasítás...
  különben
    utasítás
evége
```

## Iterációs (ciklus) utasítások

1. elöltesztelő feltételes ciklus (while)

```
amíg feltétel ismétel
   utasítás...
avége
pl:
  be: R
  amíg R<>0 ismétel
   ki: R*R*pi
   be: R
  avége
```

## Iterációs (ciklus) utasítások

2. elöltesztelő előírt lépésszámú (léptető, növekményes) ciklus (for)

```
ciklus cv:=ké..vé lépésköz: lk ismétel utasítás...
cvége
```

A használt rövidítések: ciklusváltozó, kezdőérték, végérték, lépésköz (lépésköz: 1 elhagyható).

pl:

```
ciklus I:=1..100 ismétel
ki: I*I
cvége
```

## Iterációs (ciklus) utasítások

3. hátultesztelő feltételes ciklus ismétel utasítás... ivége feltétel esetén pl: ismétel be: Jegy ivége (Jegy>=1) és (Jegy<=5) esetén

## RENDEZŐ ALGORITMUSOK

#### Rendezések

- A rendezési feladatok általános problémája: adott egy n elemű sorozat, készítsük el ezeknek az elemeknek egy olyan permutációját, amelyre igaz, hogy a sorozat i. eleme kisebb (egyenlő) az i+1ediktől.
- Ez a növekvő rendezés. Az ilyen algoritmusok értelemszerűen átalakíthatók csökkenő sorrendűvé.

- A különböző rendezések leginkább a következő két művelet alkalmazásában térnek el egymástól:
  - összehasonlítás két sorozatelem viszonyának meghatározása,
  - mozgatás az elemek sorrendjének változtatá-sa a rendezettségnek megfelelően.
- A hatékonyság vizsgálatakor is ez a két művelet, valamint az igényelt tárterület érdekes számunkra.

#### Minimumkiválasztásos-rendezés

- Először megkeressük az egész tömb legkisebb elemét, és ezt kicseréljük az első elemmel.
- Most már csak a maradék: 2..N részt kell rendeznünk.
   Megkeressük itt is a legkisebb elemet, majd ezt kicseréljük a másodikkal.
- Folytassuk ezt a procedúrát. Utolsó lépésként az utolsó előtti helyre kell kiválasztanunk a legkisebb elemet, hiszen ezzel az utolsó is a helyére kerül.

```
algoritmus Minimumkiválasztásos rendezés
 konstans N=maximális elemszám
változó A:tömb[1..N] Elemtípus
változó I, J, MinIndex: egész
változó Csere: Elemtípus
 ciklus I:=1..N-1 ismétel
   MinIndex:=T
   ciklus J:=I+1..N ismétel
     ha A[J] < A[MinIndex] akkor
       MinIndex:=J
     hvége
   cvége
   ha MinIndex<>I akkor
     Csere:=A[I]; A[I]:=A[MinIndex]; A[MinIndex]:=Csere;
   hvége
 cvége
algoritmus vége
```

# Minimumkiválasztásos-rendezés – hatékonyság

- Helyfoglalás: n+1 (n elemű tömb és a cserékhez szükséges segédváltozó)
- Összehasonlítások száma: n\*(n-1)/2 nagyságrendben n²: O(n²)
- Cserék száma: 0..n-1
   értékadások száma: 0..3\*(n-1)

## Nagy ordó – O(f(n))

- Az O(f(n)) jelölést (nagy ordó) rendszerint pozitív egész n-eken értelmezett f függvény esetén használjuk.
- Az O(f(n)) jelölés az n-től függő mennyiségek becslésére szolgál.
- Egy X mennyiség helyére akkor írhatunk O(f(n))-t, ha létezik olyan konstans, mondjuk  $\mathcal{M}$ , hogy minden elég nagy n-re,  $|X| \leq \mathcal{M} \cdot |f(n)|$ , azaz aszimptotikusan felső becslést adunk egy konstansszorzótól eltekintve a lépésszámra.

- A ha Min<>I akkor elágazást kihagyhatjuk az algoritmusból. Ezt akkor célszerű megtenni, ha az elemek kevesebb, mint a negyede van eleve a helyén.
- A minimumkiválasztásos rendezés már egy javításának tekinthető az egyszerű cserés rendezésnek, mely az egyik legkevésbé hatékony rendezés, túl sok felesleges cserét tartalmaz:

#### Buborékrendezés

- Az előzőhöz képest a különbség az összehasonlításokban van.
- Ennél mindig két szomszédos elemet hasonlítunk össze, és ha nem megfelelő a sorrendjük, megcseréljük őket.

## Buborékrendezés algoritmusa

```
algoritmus Buborékrendezés
 változó I, J: egész
 változó Csere: Elemtípus
 ciklus I:=N..2 lépésköz -1 ismétel
   ciklus J:=1..I-1 ismétel
     ha A[J]>A[J+1] akkor
       Csere:=A[J]; A[J]:=A[J+1]; A[J+1]:=Csere
     hvége
   cvége
 cvége
algoritmus vége
```

## Buborékrendezés – hatékonyság

- Helyfoglalás: n+1 (n elemű tömb és a cserékhez szükséges segédváltozó)
- Összehasonlítások száma: n\*(n-1)/2 nagyságrendben n²: O(n²)
- Cserék száma: 0..n\*(n-1)/2;
   értékadások száma: 0..3\*n\*(n-1)/2

## Cserék átlagos számának meghatározása

- A cserék száma megegyezik az A tömb elemei között fennálló inverziók számával.
- Valóban, minden csere pontosan egy inverziót szüntet meg a két szomszédos elem között, újat viszont nem hoz létre. A rendezett tömbben pedig nincs inverzió.
- Feltesszük, hogy a rendezendő számok minden permutációja egyformán valószínű (vehetjük úgy, hogy az 1, 2, ..., n számokat kell rendeznünk).
- A cserék számának átlagát nyilvánvalóan úgy kapjuk, hogy az 1, 2, ..., n elemek minden permutációjának inverziószámát összeadjuk és osztjuk a permutációk számával (n!).

- Célszerű párosítani a permutációkat úgy, hogy mindegyikkel párba állítjuk az inverzét, pl. az 1423 és a 3241 alkot egy ilyen párt.
- Egy ilyen párban az inverziók száma együtt éppen a lehetséges n
   -t teszi ki:
  - pl. inv(1423) + inv(3241) = 2+4 = 6.
- Tehát a keresett hányados:

$$(n!/2) {n \choose 2} /n! = {n \choose 2}/2 = n(n-1)/4 = O(n^2)$$

- Tehát a buborékrendezés nagyságrendben n²-es algoritmus.
- Szerencsétlen esetben tehát ez a módszer rosszabb a minimumkiválasztásosnál.

#### Javított buborékrendezés I.

- Ötlet: ha egy teljes belső ciklus lefutása alatt egyetlen csere sem volt, akkor az ez utáni menetekben sem lehet, tehát a sorozat már rendezetté vált.
- Ezzel kiküszöböltük a már feleslegessé vált összehasonlításokat.

### Javított buborékrendezés I.

```
algoritmus JavítottBuborékrendezés1
változó I, J: egész
változó Csere: Elemtípus
változó Vége: logikai
 I:=N; Vége:=hamis
 amíg (I>=2) és (nem Vége) ismétel
  Véqe:=iqaz;
   ciklus J:=1...I-1 ismétel
     ha A[J]>A[J+1] akkor
       Csere:=A[J]; A[J]:=A[J+1]; A[J+1]:=Csere
       Vége:=hamis
     hvége
   cvége
   I := I - 1
 avége
algoritmus vége
```

# Javított buborékrendezés – hatékonyság

- Helyfoglalás: n+1 (n elemű tömb és a cserékhez szükséges segédváltozó)
- Összehasonlítások száma: n-1..n\*(n-1)/2
- Értékadások száma: 0..3\*n\*(n-1)/2

#### Javított buborékrendezés II.

- Ötlet: ha a belső ciklusban volt csere, de a legutolsó valahol a sorozat belsejében volt, akkor azon túl már rendezett a sorozat.
- Jegyezzük meg az utolsó csere helyét, és legközelebb csak addig rendezzünk.
- Ez a megoldás tartalmazza az előző javítást is, ha nem volt csere, akkor befejeződik.

#### Javított buborékrendezés II.

```
algoritmus JavítottBuborékrendezés2
változó I, J, UtolsóCsere: egész
változó Csere: Elemtípus
  I := N;
 amíg I >= 2 ismétel
   UtolsóCsere=0;
   ciklus J:=1...I-1 ismétel
     ha A[J]>A[J+1] akkor
       Csere:=A[J]; A[J]:=A[J+1]; A[J+1]:=Csere
       UtolsóCsere:=J
     hvége
   cvége
   I:=UtolsóCsere
avége
algoritmus vége
```

A konkrét számokat tekintve a hatékonysági mutatók ugyanazok, mint az előzőnél, azonban az előző javításhoz képest az átlagos végrehajtási idő tovább csökkenhet.

#### Beszúró rendezés

- Más néven beillesztő vagy kártyás rendezés.
- A működést leginkább a kártyalapok egyenként való kézbe vételéhez és a helyükre igazításához hasonlíthatjuk.
- Vesszük a soron következő elemet, és megkeressük a helyét a tőle balra lévő, már rendezett részben.
- A kereséssel párhuzamosan a nagyobb elemeket rendre eggyel jobbra mozgatjuk.
- Az aktuális elemet egy segédváltozóban tároljuk, mert a mozgatások során értéke felülíródhat egy nagyobb elemmel.

```
algoritmus Beszúrórendezés
 változó I, J: egész
 változó X: Elemtípus
 ciklus I:=2..N ismétel
   J := I - 1; X := A[I]
   amíg (J>=1) és (X<A[J]) ismétel
     A[J+1] := A[J]
     J := J - 1
   avége
   A[J+1] := X
 cvége
algoritmus vége
```

#### Hatékonyság:

- Helyfoglalás: n+1 (n elemű tömb és a cserékhez szük-séges segédváltozó)
- Összehasonlítások száma: n-1..n\*(n-1)/2
- Értékadások száma: 2\*(n-1).. 2\*(n-1)+n\*(n-1)/2

## Beszúró rendezés - előnyök

- Hatékony kis adatsorok esetén
- Hatékony, ha az adatsorok már részben rendezettek
- Gyakorlatban hatékonyabb a többi O(n²)-es rendezésnél
- Online algoritmus, képes rendezni egy listát az új elemek felvételekor

#### Shell rendezés

- Nem önálló módszer, hanem több, már megismert módszerhez illeszthető.
- Donald Shell, 1959
- Elve: sokat javíthat a rendezésen, ha először az egymástól nagy távolságra lévő elemeket hasonlítjuk, cseréljük, mert így az egyes elemek gyorsabban közel kerülhetnek a végleges helyükhöz.
- Így az eredeti módszer hatékonyabbá válhat.
- Különösen igaz ez a beszúró rendezésnél.

## **Shellsort**

Original	32	95	16	82	24	66	35	19	75	54	40	43	93	68	
After 5-sort	32	35	16	68	24	40	43	19	75	54	66	95	93	82	6 swaps
After 3-sort	32	19	16	43	24	40	54	35	75	68	66	95	93	82	5 swaps
After 1-sort	16	19	24	32	35	40	43	54	66	68	72	82	93	95	15 swaps

- Az elemek közötti távolságot jelöljük D-vel.
- Első értéke: N/3+1, majd D:=D/3+1.
- Pl. 10 elemű sorozatnál az alábbi részsorozatokat rendezzük:
  - D=4 1,5,9 2,6,10 3,7 4,8
  - D=2 1,3,5,7,9 2,4,6,8,10
  - -D=1 1,2,3,4,5,6,7,8,9,10
- Úgy tűnhet, mintha D=1 esetén lezajlana az egész beszúró rendezés, ekkor azonban már a korábbi menetek miatt minimális számú össze-hasonlítás és mozgatás történik.

```
algoritmus ShellBeszúrórendezés
 változó I, J, D, E: egész
 változó X: Elemtípus
 D:=N
 ismétel
   D:=D/3+1
   ciklus E:=1..D ismétel
     T := E + D
     amíg I<=N ismétel
       J:=I-D; X:=A[I]
       amíg (J>=1) és (X<A[J]) ismétel
         A[J+D] := A[J]
         J:=J-D
       avége
       A[J+D] := X
       T := T + D
     avége
   cvége
 ivége D=1 esetén
algoritmus vége
```

## Shell rendezés hatékonysága

- Kevesebb, mint O(n²) összehasonlítást és cserét igényel
- Nehéz megállapítani a műveletigényét:
  - Megvalósítástól függően O(n<sup>1.25</sup>) és O(n<sup>1.5</sup>) között van

#### Indexvektoros rendezés

- A rendezendő tömb elemeit nem mozgatjuk, hanem a tömbhöz egy indexvektort rendelünk, melyben a tömb elemeire mutató indexek a tömb rendezettségének megfelelően követik egymást.
- Az eljárás során az indextömb elemeit az indexelt adatok rendezettségének függvényében sorba rakjuk.
- A hasonlítást tehát mindig az indexelt adatokra végezzük el, de csere esetén csak az indexeket cseréljük.
- Így az eredeti tömbünk változatlan maradhat.
- Közvetett módon így egyszerre több szempont szerint is módunkban áll adatainkat rendezni.

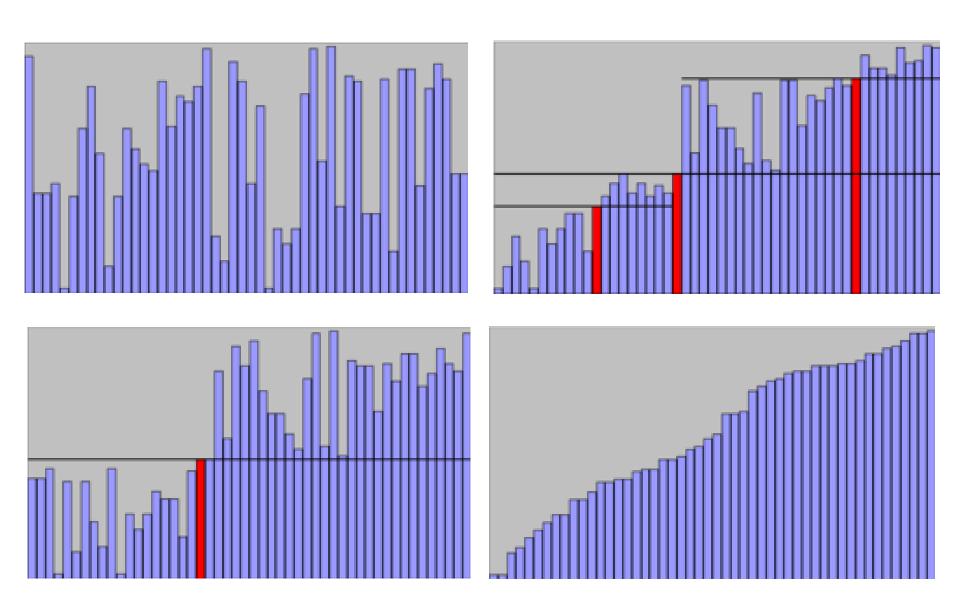
```
algoritmus Indexvektoros Minimumkiválasztásos rendezés
 konstans N=maximális elemszám
 változó A:tömb[1..N] Elemtípus
 változó Index:tömb[1..N] egész
változó I, J, Min, Csere: egész
 ciklus I:=1..N ismétel
   Index[I]:=I;
 cvége
 ciklus I:=1..N-1 ismétel
   Min:=T
   ciklus J:=I+1..N ismétel
     ha A[Index[J]] < A[Index[Min]] akkor</pre>
       Min:=J
     hvége
   cvége
   ha Min<>I akkor
     Csere:=Index[I]; Index[I]:=Index[Min]; Index[Min]:=Csere;
   hvége
 cvége
algoritmus vége
```

## Gyorsrendezés (Quicksort)

#### Elve rekurzív:

- osszuk két részre a rendezendő sorozatot úgy, hogy az egyik rész minden eleme kisebb legyen a másik rész összes eleménél;
- a két részre külön-külön ismételjük meg az előbbi lépést, míg mindkét rész 0 vagy 1 elemű lesz.
- A feldolgozási művelet egy szétválogatás, melynek során egy megadott értékhez viszonyítva a tőle kisebb elemeket elé, a nagyobbakat mögé helyezzük.
- Viszonyítási értéknek a gyakorlatban a sorozat középső vagy első elemét választják ki.
- Hatékonyság: O(n log n)

## Quicksort



```
eljárás GyorsRendezés (Alsó, Felső: egész)
 változó I, J: egész
 változó: X, Csere: ElemTípus
 I:=Alsó; J:=Felső
 X:=A[(Felső+Alsó)/2]
 ismétel
   amíq A[I]<X ismétel</pre>
     T := T + 1
   avége
   amíg A[J]>X ismétel
     J := J - 1
   avége
   ha I<J akkor
     Csere:=A[I]; A[I]:=A[J]; A[J]:=Csere
   hvége
   ha I<=J akkor
     I := I + 1; J := J - 1
   hvége
 ivége I>J esetén
 ha Alsó<J akkor GyorsRendezés (Alsó, J) hvége
 ha I<Felső akkor GyorsRendezés(I, Felső) hvége
eljárás vége
```

## Felhasznált anyagok

- Dévényi Károly (SZTE): Programozás alapjai
- Simon Gyula (PE): A programozás alapjai
- Pohl László (BME): A programozás alapjai
- B. W. Kernighan D. M. Ritchie: A C programozási nyelv