



UNIVERSIDADE FEDERAL DE ITAJUBÁ

Algoritmos e Estrutura de Dados I

COM 111

Alocação Dinâmica

Vanessa Cristina Oliveira de Souza



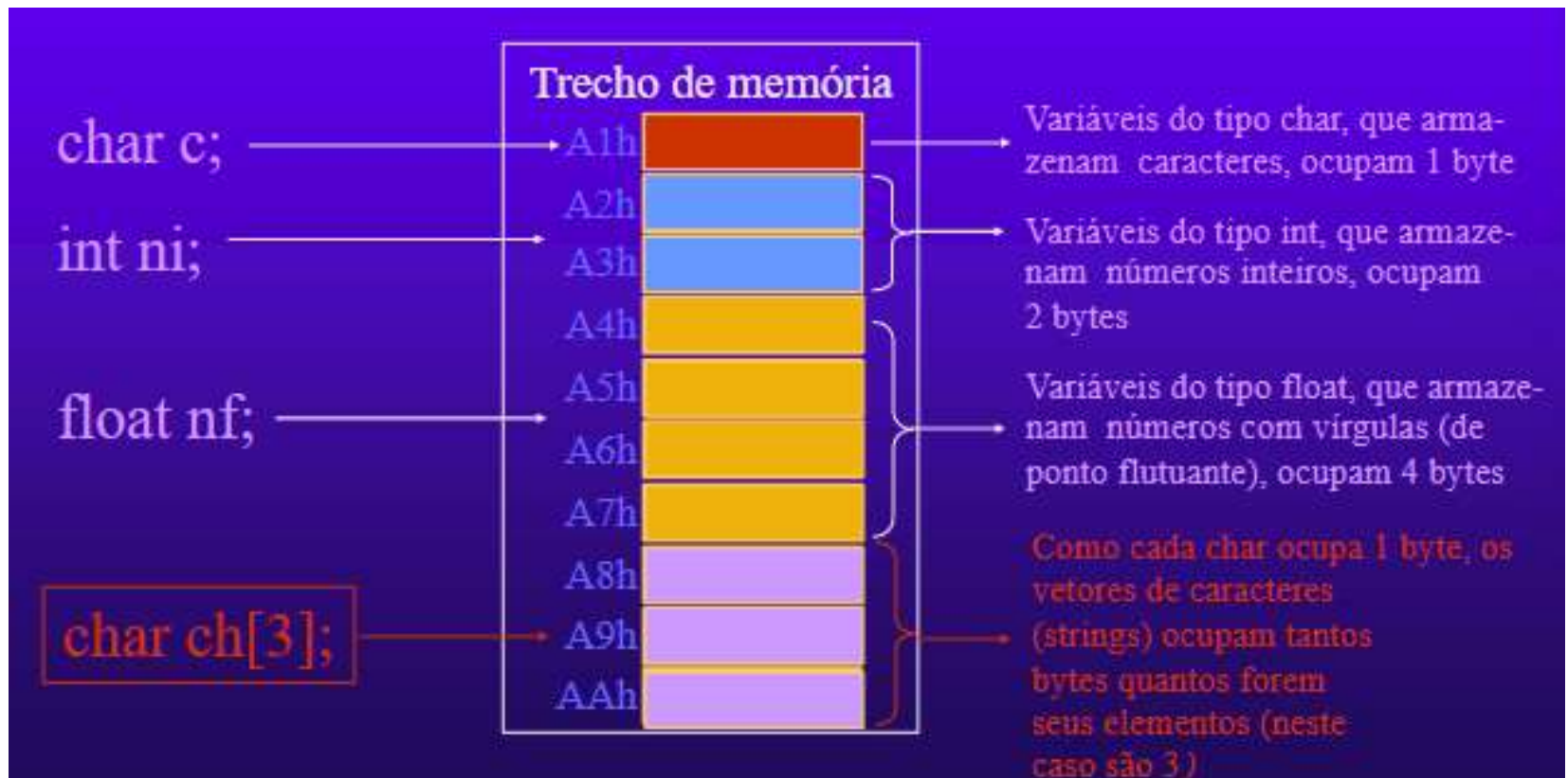
Introdução

- ▶ **Variável** é um local reservado na memória para armazenar um tipo de dado.
- ▶ Ao declarar uma variável, o programador está **ALOCANDO MEMÓRIA!**
 - ▶ Ao declarar uma variável, o **COMPILADOR** reserva uma região na memória para ela.
 - ▶ A quantidade de memória depende do tamanho do tipo de dado para o qual a variável foi declarada.





Introdução



► FONTE : <http://slideplayer.com.br/slide/53993/>



Introdução

- ▶ Veja os exemplos abaixo:
 - ▶ `int i;`
 - ▶ `float k;`
 - ▶ `char c ;`
 - ▶ `int vet[30];`

- ▶ Os códigos acima são declarações de variáveis
 - ▶ ALOCAM MEMÓRIA ESTATICAMENTE
 - ▶ OU SEJA, ANTES QUE O PROGRAMA COMECE SER EXECUTADO





Alocação de Variáveis em C

- ▶ Variável Global

- ▶ Alocada em tempo de compilação

- ▶ Variável Local

- ▶ Alocada usando a pilha de execução do programa



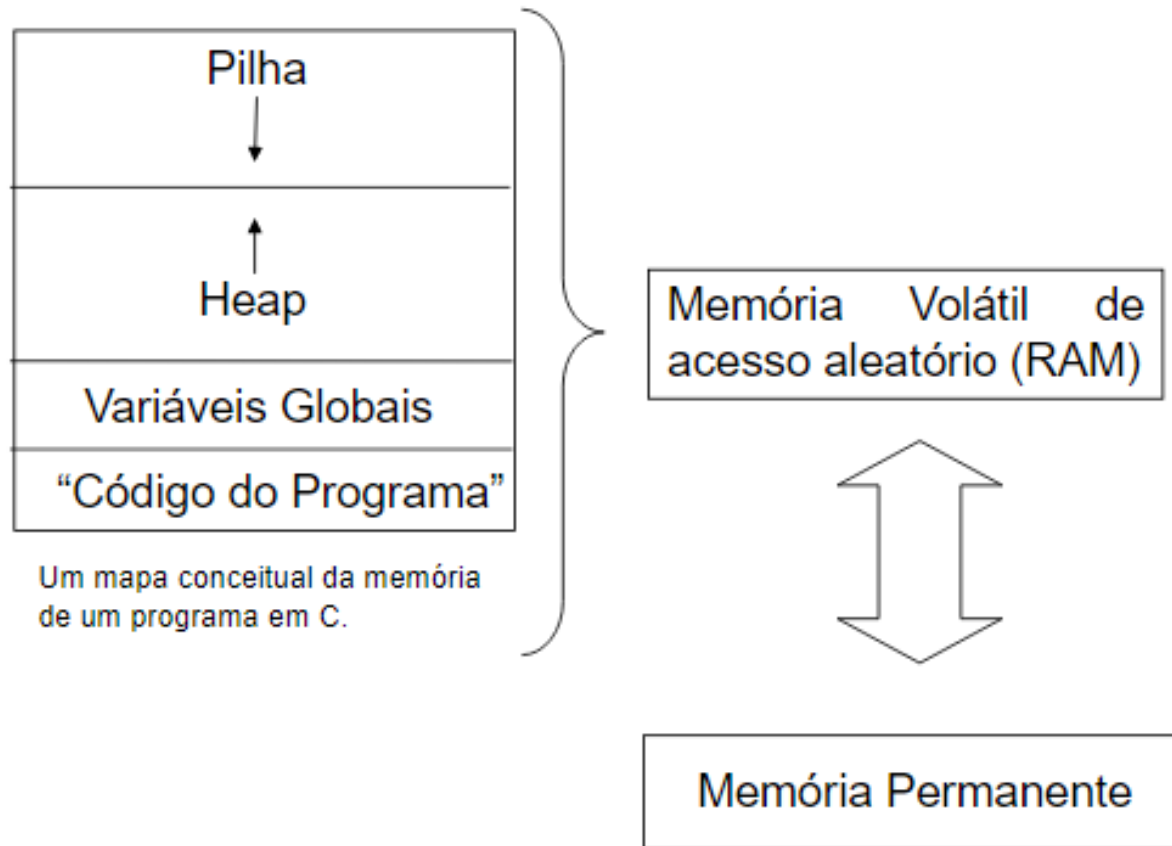


Introdução





Introdução



► FONTE : <http://slideplayer.com.br/slide/384227/>



Introdução

- ▶ Veja os exemplos abaixo:
 - ▶ `int i;`
 - ▶ `float k;`
 - ▶ `char c ;`
 - ▶ `int vet[30];`

- ▶ Os códigos acima são declarações de variáveis
 - ▶ ALOCAM MEMÓRIA ESTATICAMENTE
 - ▶ No caso do vetor, a alocação estática 'enxerga' a variável como um único bloco, que ocupa posições contíguas na memória.





Estruturas de Dados

- ▶ Meio para armazenar e organizar dados na memória com o objetivo de facilitar o acesso e as modificações.
- ▶ As estruturas diferem umas das outras pela disposição ou manipulação de seus dados.
- ▶ Podem ser estáticas ou dinâmicas



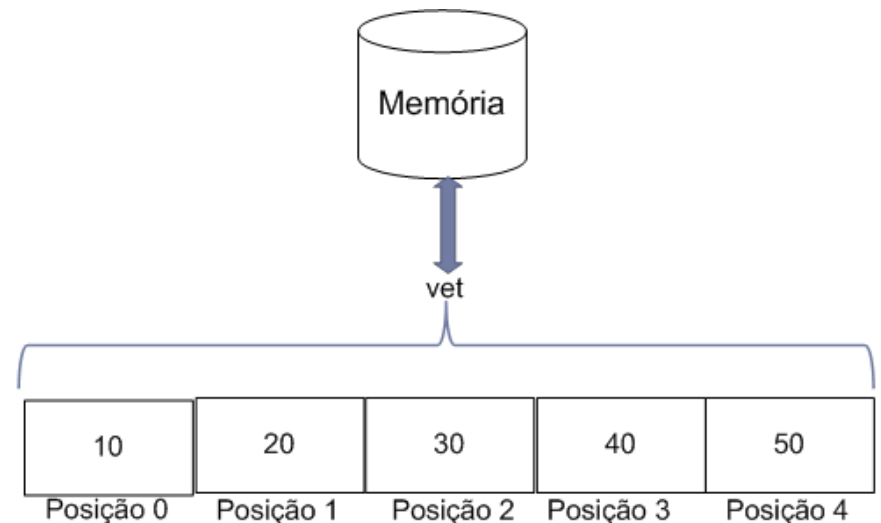


Estruturas de Dados– Vetor Estático

- ▶ A forma mais simples de uma estrutura de dados é denominada **Vetor**, onde os elementos são armazenados na memória de forma indexada e contínua.

```
int main()
{
    int vet[5] = {10,20,30,40,50};
    return (0);
}
```

Vetor estático



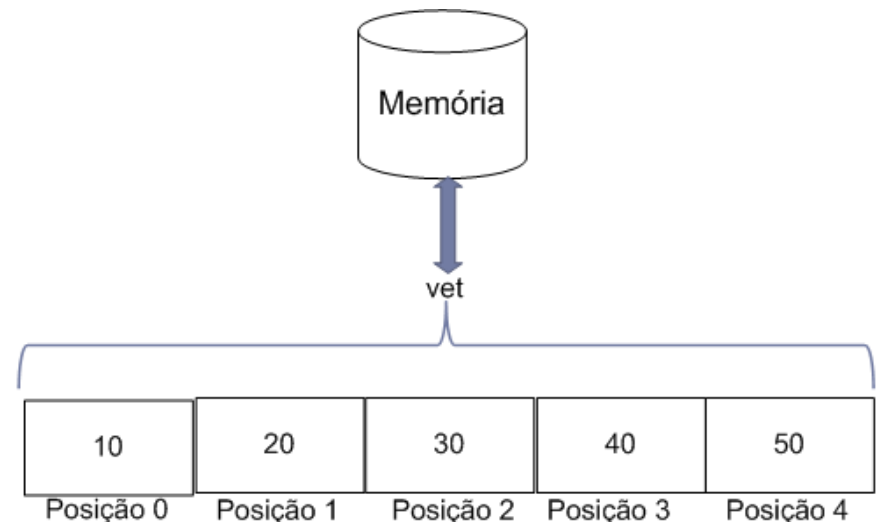


Estruturas de Dados– Vetor Estático

- ▶ A forma mais simples de uma estrutura de dados é denominada **Vetor**, onde os elementos são armazenados na memória de forma indexada e contínua.

```
int main()
{
    int vet[5] = {10,20,30,40,50};
    return (0);
}
```

Vetor estático



Posições contínuas de memória!!

Seu tamanho e localização na memória não se alteram durante a execução

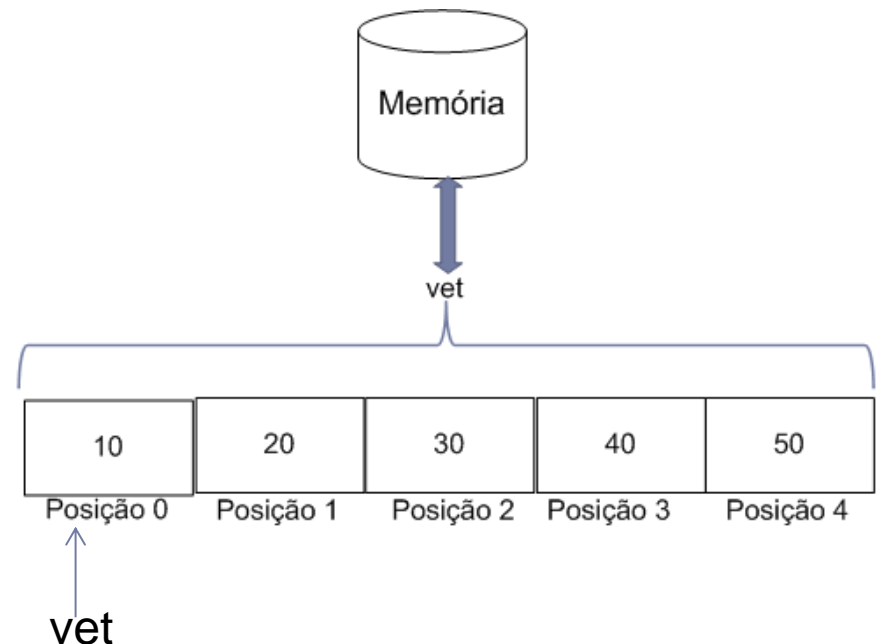


Estruturas de Dados– Vetor Estático

- ▶ A referência a uma posição de um vetor indica o cálculo de uma posição de memória a partir do início do vetor

```
int main()
{
    int vet[5] = {10,20,30,40,50};
    return (0);
}
```

$\text{vet}[3] = \text{vet} + 3 * \text{sizeof}(\text{int})$



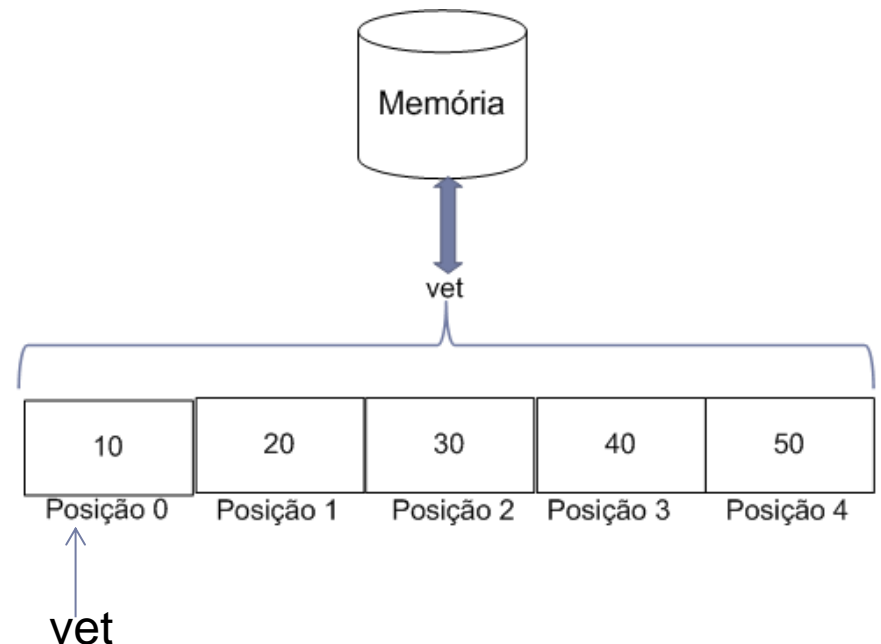


Estruturas de Dados– Vetor Estático

- ▶ A referência a uma posição de um vetor indica o cálculo de uma posição de memória a partir do início do vetor

`vet[3] = vet + 3*sizeof(int)`

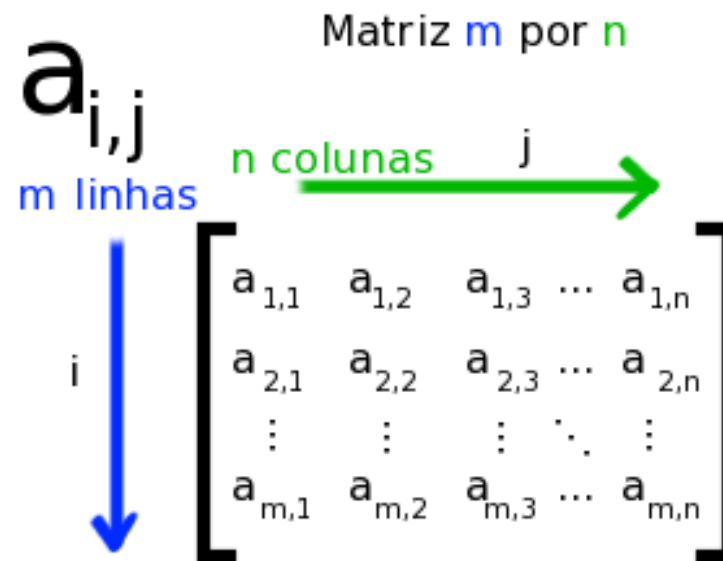
```
int main()
{
    int vet[5] = {10,20,30,40};
    printf("%d ", vet[2]);
    printf("%d ", *(vet+2));
    return (0);
}
```





Estruturas de Dados– Matriz

► E uma matriz??





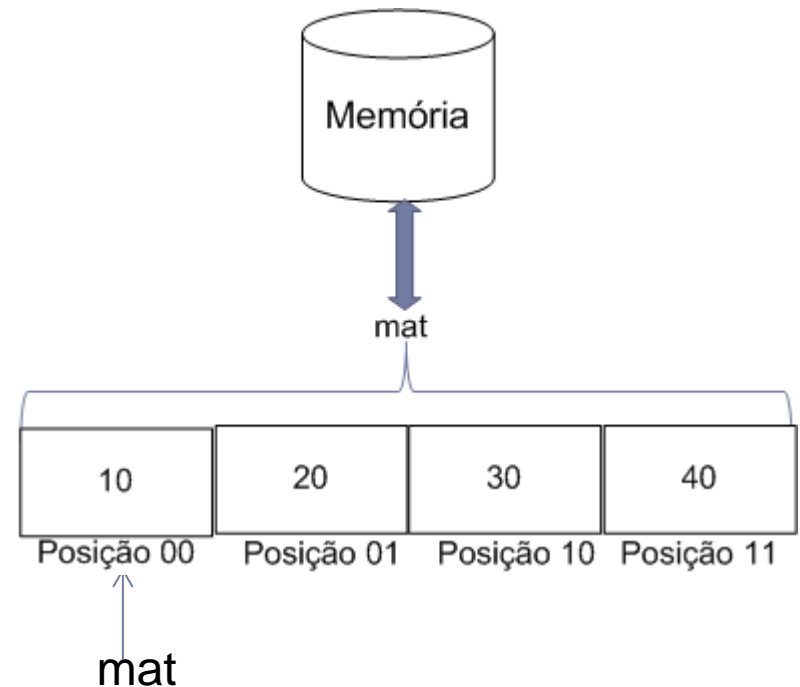
Estruturas de Dados– Matriz Estática

► E uma matriz??

```
int main()
{
    int mat[2][2] = {10,20,30,40};
    int i,j;
    return (0);
}
```

$\text{mat}[l][c] = \text{mat} + (l * \text{tamCol} + \text{coluna}) * \text{sizeof}(\text{int})$

$\text{mat}[1][0] = \text{mat} + (1 * 2 + 0) * \text{sizeof}(\text{int})$





Estruturas de Dados

- ▶ Estruturas de dados estáticas são mais simples e fáceis de usar.
- ▶ Mas para a maioria das aplicações não se sabe a priori o número de elementos necessários na resolução do problema.
- ▶ Solução : ESTRUTURAS DE DADOS DINÂMICAS
 - ▶ a quantidade de elementos pode ser alterada sempre que necessário.





Estruturas de Dados Dinâmicas



Alocação Dinâmica de Memória



Alocação Dinâmica

- ▶ Alocação dinâmica é o meio pelo qual um programa pode obter memória enquanto está em execução.
- ▶ Haverá momentos em que um programa precisará usar quantidades de armazenamento variáveis.
- ▶ Ou seja, a quantidade de memória a alocar só se torna conhecida durante a *execução* do programa.
- ▶ Para lidar com essa situação é preciso recorrer à alocação *dinâmica* de memória.





Alocação Dinâmica

▶ Exemplo:

- ▶ Imagine um programa que tenha a função mostrar polinômio, que recebe o nome do polinômio, o grau e seus coeficientes e imprime na tela o polinômio.

$$P(x) = a_n x^n + a_{(n-1)} x^{(n-1)} + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

▶ Entrada:

- ▶ Nome do Polinômio : P
- ▶ Grau do Polinômio : 3
- ▶ Coeficientes do Polinômio : 1 2 -3 4

▶ Saída:

- ▶ $P(x) = 1.0 + 2.0x - 3.0x^2 + 4x^3$





Alocação Dinâmica

▶ Exemplo:

- ▶ Imagine um programa que tenha a função mostrar polinômio, que recebe o nome do polinômio, o grau e seus coeficientes e imprime na tela o polinômio.

$$P(x) = a_n x^n + a_{(n-1)} x^{(n-1)} + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

▶ Entrada:

- ▶ Nome do Polinômio : Q
- ▶ Grau do Polinômio : 6
- ▶ Coeficientes do Polinômio : 1 2 -3 4 5 -6 7

▶ Saída:

- ▶ $Q(x) = 1.0 + 2.0x - 3.0x^2 + 4x^3 + 5x^4 - 6x^5 + 7x^6$





Alocação Dinâmica

▶ Exemplo:

- ▶ Imagine um programa que tenha a função mostrar polinômio, que recebe o nome do polinômio, o grau e seus coeficientes e imprime na tela o polinômio.

- ▶ *void mostrar_polinomio (int n, float *c, char p)*
 - ▶ *n é o grau do polinômio*
 - ▶ *c é o vetor de coeficientes*
 - ▶ *p é o nome do polinômio*





Alocação Dinâmica

► Exemplo:

- Imagine um programa que tenha a função mostrar_polinômio, que recebe o nome do polinômio, o grau e seus coeficientes e imprime na tela o polinômio.

- *void mostrar_polinomio (int n, float *c, char p)*

- A cada execução do programa, o tamanho do vetor de coeficientes é diferente e depende do grau do polinômio, que será definido pelo usuário, em tempo de execução.
- Portanto, o ideal é alocar esse vetor em tempo de execução, depois de conhecer o grau do polinômio.





Subsistema de Alocação Dinâmica

- ▶ A linguagem C oferece um subsistema para alocação dinâmica, cujas principais funções são:

- ▶ calloc
 - ▶ malloc
- } Aloca memória
- ▶ free
- } Libera memória
- ▶ realloc
- } Realoca a quantidade de memória alocada, para mais ou para menos

As funções pertencem a biblioteca `stdlib.h`





Subsistema de Alocação Dinâmica

- ▶ As funções de alocação de memória alocam a quantidade de **bytes** definida pelo programador e retornam um **ponteiro** para o início da memória alocada.
 - ▶ Se não for possível alocar a memória, as funções retornam NULL
- ▶ O endereço retornado pelas funções são do tipo *void* e, por isso, faz-se necessário realizar um *cast* para o tipo desejado.
- ▶ O espaço alocado dinamicamente permanece reservado até que explicitamente seja liberado pelo programa.
 - ▶ Se o programa não liberar um espaço alocado, este será automaticamente liberado quando a execução do programa terminar.





Subsistema de Alocação Dinâmica

► Função malloc

- `void *malloc(size_t size);`
- Aloca uma quantidade de memória igual a *size* bytes

```
char *p;  
p = (char *) malloc(1000);
```

- Após a atribuição, *p* aponta para o primeiro dos 1000 bytes de memória livre.





Subsistema de Alocação Dinâmica

► Função malloc

► `void *malloc(size_t size);`

```
int *p;  
p = (int *) malloc(50*sizeof(int));
```

► Aloca espaço para 50 inteiros

► A função *sizeof* garante portabilidade

- Compilador com int de 2 bytes
- Compilador com int de 4 bytes





Subsistema de Alocação Dinâmica

► Função calloc

- `void *calloc(size_t num, size_t size);`
- Aloca uma quantidade de memória igual a $num * size$ bytes

```
float *p;  
p = (float *) calloc(50, sizeof(float));
```

- Aloca espaço para 50 inteiros





Subsistema de Alocação Dinâmica

- ▶ As funções malloc e calloc retornam NULL caso não consigam alocar a memória por, por exemplo, não haver espaço no Heap.
- ▶ Por isso é importante validar a alocação antes de usar o ponteiro.

```
float *p;  
p = (float *) calloc(50, sizeof(float));  
  
if (!p)  
{  
    printf("Erro ao alocar a memória");  
    exit(1);  
}
```





Subsistema de Alocação Dinâmica

- ▶ As funções malloc e calloc retornam NULL caso não consigam alocar a memória por, por exemplo, não haver espaço na Heap.
- ▶ Por isso é importante validar a alocação antes de usar o ponteiro.

```
float *p;  
p = (float *) malloc(50*sizeof(float));  
  
if (p == NULL)  
{  
    printf("Erro ao alocar a memória");  
    exit(1);  
}
```



Subsistema de Alocação Dinâmica

- ▶ Os códigos são equivalentes!

```
float *p;  
p = (float *) malloc(50*sizeof(float));  
  
if (p == NULL)  
{  
    printf("Erro ao alocar a memória");  
    exit(1);  
}
```



```
float *p;  
p = (float *) calloc(50, sizeof(float));  
  
if (!p)  
{  
    printf("Erro ao alocar a memória");  
    exit(1);  
}
```





Subsistema de Alocação Dinâmica

► malloc x calloc

- Ambas alocam memória e retornam um ponteiro para o início da memória alocada
- A função calloc 'inicializa' a memória após sua alocação
 - Coloca zero em todas as posições de memória alocada
- Caso a memória alocada com malloc seja acessada logo após sua alocação, o retorno será lixo de memória
- Por inicializar a memória, a função calloc é mais lenta que a malloc





Alocação Dinâmica

▶ Exercício:

- ▶ Implementar um programa para o cenário abaixo.
- ▶ Imagine um programa que tenha a função *mostrar polinômio*, que recebe o nome do polinômio, o grau e seus coeficientes e imprime na tela o polinômio.
 - ▶ *void mostrar_polinomio (int n, float *c, char p)*
 - ▶ **Entrada:**
 - ☐ Nome do Polinômio : P
 - ☐ Grau do Polinômio : 3
 - ☐ Coeficientes do Polinômio : 1 2 -3 4
 - ▶ **Saída:**
 - ☐ $P(x) = 1.0 + 2.0x - 3.0x^2 + 4x^3$





Alocação Dinâmica

► Exercício:

- Implementar um programa que cria um vetor dinâmico com malloc.
 - a) Testar os limites da memória heap
 - b) Criar um vetor de 200 posições e imprimir na tela o valor de suas posições logo após a alocação.
 - c) Repetir a letra b, alocando a memória com calloc.





Subsistema de Alocação Dinâmica

- ▶ A linguagem C oferece um subsistema para alocação dinâmica, cujas principais funções são:

- ▶ calloc
 - ▶ malloc
- } Aloca memória
- ▶ free
- } Libera memória
- ▶ realloc
- } Realoca a quantidade de memória alocada, para mais ou para menos

As funções pertencem a biblioteca `stdlib.h`





Subsistema de Alocação Dinâmica

► Função free

- `void *free(void *ptr);`
- Devolve ao heap a memória apontada por *ptr*, tornando a memória disponível para alocação futura.
- A função free só deve ser usada com um ponteiro que foi previamente alocado com uma das funções do sistema de alocação dinâmica (`malloc()`, `calloc()` ou `realloc()`).





Subsistema de Alocação Dinâmica

► Função free

► `void *free(void *ptr);`

```
float *p;  
p = (float *) malloc(50*sizeof(float));  
  
if (p == NULL)  
{  
    printf("Erro ao alocar a memória");  
    exit(1);  
}  
  
free(p);
```

► Libera na heap o espaço apontado por p ($50 \times \text{sizeof}(\text{float})$ bytes)





Subsistema de Alocação Dinâmica

► Função realloc

- `void *realloc(void *ptr, size_t size);`
- Modifica o tamanho da memória previamente alocada apontada por *ptr* para aquele especificado por *size*.
 - *size* pode ser maior ou menor que o original
 - Se *size* for zero, a memória é liberada
- A função retorna um ponteiro para o bloco redimensionado de memória
 - Pode ser necessário copiar dados para outro bloco
 - Pode não haver memória necessária para a realocação e, neste caso, a função retorna nulo.





Subsistema de Alocação Dinâmica

► Função realloc

► `void *realloc(void *ptr, size_t size);`

```
float *p;
p = (float *) malloc(50*sizeof(float));

if (p == NULL)
{
    printf("Erro ao alocar a memória");
    exit(1);
}

p = realloc(p, 1000*sizeof(float));
if (p == NULL)
{
    printf("Erro ao realocar a memória");
    exit(1);
}
free(p);
```





Alocação Dinâmica

► Exercício:

- Implementar um programa que cria um vetor dinâmico com 5 posições.
 - a) Inicializar os valores randomicamente.
 - `v[i] = rand()%100;`
 - b) Realocar o vetor para 10 posições e inicializar os demais 5 valores
 - c) Realocar o vetor para 3 posições
 - d) Liberar memória
 - e) Após cada alocação/inicialização, chamar a função `imprime_vetor`.





Alocação Dinâmica

► Exercício:

```
Alocando vetor para 5 posicoes
41
67
34
0
69

Realocando vetor para 10 posicoes
41
67
34
0
69
24
78
58
62
64

Realocando vetor para 3 posicoes
41
67
34
```

