取模(mod)

吐槽: checker其实是2023.1.10的模拟赛T3,比std难写多了。

本题的第3,4档部分分对答案有非常强的启发意义。

记你手上的序列为b。

可以从后向前考虑每一个 a_i-a_{i-1} ,可以发现我们一定可以用 2n 次操作把它把这个差分构造出来并不影响后面的差分,具体做法就是 2 b_i ,1 a_i-a_{i-1} 。直接维护就是 $O(n^2)$ 的,计算一下式子可以发现每次取模的 $b_i=a_n-a_i+i$ 故可以实现 O(n) 。

记 $V=\max a_i+1$, $\forall 1\leq i\leq n, a_i:=a_i+(i-1)\times V$ 就可以把一般序列转化为递增序列。前面的步骤完成后再 2V 即可。

时空复杂度: O(n)

石子合并(rock)

原题: 洛谷 P4481 [B]WC2018] 序列合并

首先, 令 $L:=\max(L,2), R:=\min(R,n)$, 若 L>R&n>1, 直接判掉无解。

考虑区间 dp。

记 $f_{l,r}$ 为将区间 [l..r] 合并成一个区间的总费用最小值。记 $g_{l,r,t}$ 为将区间 [l..r] 合并成 t 个区间的总费用最小值。直接把 g 的第一维压掉,因为常数小所以可以直接通过。

如果你使用上述算法被卡常了,请你尽量去除无用转移以减小常数。

时间复杂度: $O(n^3k)$ 空间复杂度: $O(n^2)$

买眼镜(glass)

原题: 洛谷 P3488 [POI2009] LYZ-Ice Skates

记 a_i 为度数为i的顾客数量。

首先可以把题意转化成二分图匹配的模型。那么根据霍尔定理,当且仅当对于任何一个左部点集合,与其直接相连的右部点集合大小都大于等于其集合大小时,该二分图存在完美匹配。

又根据该图的特殊性质,可以发现只需要任何一个度数区间不满足情况就可以判定无解,否则可以判定有解,因为选择一段区间一定不比选择若干个点更优。

于是有式子:
$$S_{l,r} = \sum_{l < i < r} a_i - (\max(r+d,n) - l + 1) \times k$$

有解当且仅当 $\max_{1 \leq l \leq r \leq n} S_{l,r} \leq 0$

当
$$r+d \leq n$$
时有 $S_{l,r} = \sum_{1 \leq l \leq r \leq n} a_i - k - d \times k$

否则可以证明 r = n 一定更不优。

于是有
$$S_{l,n} = \sum_{1 \leq l \leq r \leq n} a_i - k$$

可以发现这是一个区间最大子段和的模型,动态开点线段树即可解决。

时空复杂度: $O(q \log n)$

羽毛球馆(pool)

原题: CodeForces 500G New Year Running

记第一个羽毛球运动的循环节 $D1 = 2 \times dist(u_1, v_1), D2 = 2 \times \times dist(u_2, v_2)$ 。

对于路径 u,v 上的点 p , 走到 p 的时间为 kD+dist(u,p), kD+dist(v,p)+D/2, 我们把除 kD 外的部分称为 T 。

首先求出 $(u_1, v_1), (u_2, v_2)$ 的交集,设其为 (u_3, v_3)

Tips

• 树上路径的交集:

记 p_1, p_2 为 $LCA(u_1, u_2), LCA(u_1, v_2), LCA(v_1, u_2), LCA(v_1, v_2)$ 中深度较大的两个, 若 $p_1 = p_2 \& depth_{p_1} < min(depth_{LCA(u_1,v_1)}, depth_{LCA(u_2,v_2)})$ 则 $(u_1, v_1), (u_2, v_2)$ 交集为空,否则 交集为路径 (p_1, p_2) 。

接下来有2种情况:

- 追及,这种情况只会发生在 p_1, p_2 发生,等式就是 exgcd 型式子,直接计算即可。
- 相遇在点 z。

此时有
$$ans=x imes D_1+T_1+dist(u_3,z)=y imes D_2+T_2+dist(v_3,z)$$
。
故有 $ans=rac{x imes D_1+y imes D_2+T_1+T_2+dist(u_3,v_3)}{2}$

因为需要保证答案为整数(在点上相遇),故 $D_2 + T_1 + T_2 + dist(u_3, v_3)$ 为奇数时无解。

接下来需要找到满足

 $max(x imes D_1 + T_1, y imes D_2 + T_2) \leq ans \leq min(x imes D_1 + T_1, y imes D_2 + T_2) + dist(u_3, v_3)$ 的最小解。

这个其实就是 POJ 3530 A Modular Arithmetic Challenge。

于是这道题做完了,时间复杂度 $O(n+q\log n \times LCA)$,空间复杂度 O(n+LCA),因为 q 上的常数比较大,std使用的是 dfn 序 LCA 。