

Rough Path 理論入門

河備先生の講義ノート
に平井祐紀が勝手な解釈を加えてまとめたもの

2016 年 1 月 10 日

1 代数的アプローチによる Young 積分理論

Gubinelli's (naive) observation

$x = (x_t)_{t \in [0,1]}$, $y = (y_t)_{t \in [0,1]}$ を実数値の C^1 -パスとする. このとき, C^1 -パス $I = (I_t)_{t \in [0,1]}$ と連続関数 $J = (J_{st}) : \Delta^{(2)}[0,1] \rightarrow \mathbb{R}$ で^{*1}, 次の条件を満たすものがただ一つ存在する.

- (i) $y_s(x_t - x_s) = I_t - I_s - J_{st}$. (代数的条件)
- (ii) $I_0 = 0$. (定数差の調整)
- (iii) $0 < \forall s < 1$ に対して, $\lim_{t \rightarrow s} \frac{|J_{st}|}{|t - s|} = 0$. (解析的条件)

これが成り立つことは次のように確かめることができる.

$$\begin{aligned} I_t &:= \int_0^t y_s dx_s \left(= \int_0^t y_s \dot{x}_s ds \right) \\ J_{st} &:= \int_s^t \left(\int_s^u dy_v \right) dx_u \left(= \int_s^t (y_u - y_s) dx_u \right) \end{aligned}$$

と定義して, I と J が実際に条件 (i)–(iii) を満たしているかどうか調べよう. (ii) と (iii) は容易であるから, (i) のみを確かめる.

$$\begin{aligned} I_t - I_s - J_{st} &= \int_s^t y_u dx_u - \int_s^t (y_u - y_s) dx_u \\ &= y_s \int_s^t dx_u = y_s(x_t - x_s) \end{aligned}$$

となり, 実際に (i) が成り立つことが分かった.

次に, (i)–(iii) を満たす I, J は一意であることを確かよう. (i)–(iii) を満たす組 (\tilde{I}, \tilde{J}) をとる. 条件 (i) より

$$I_t - I_s - J_{st} = \tilde{I}_t - \tilde{I}_s - \tilde{J}_{st}$$

だから,

$$(I - \tilde{I})_t - (I - \tilde{I})_s = (J - \tilde{J})_{st} \tag{1}$$

^{*1} ただし, $\Delta^{(2)}[0,1] = \{(s,t) \mid 0 \leq s \leq t \leq 1\}$ と定める.

となる．ここで $f = I - \tilde{I}$ とおけば f はまた C^1 -パスであって、条件 (ii) より $f_0 = 0$ を満たす．(1) から

$$\left| \frac{f_t - f_s}{t - s} \right| = \left| \frac{J_{st} - \tilde{J}_{st}}{t - s} \right| \leq \left| \frac{J_{st}}{t - s} \right| + \left| \frac{\tilde{J}_{st}}{t - s} \right| \quad (2)$$

となるので、ここで両辺の上極限をとれば解析的条件 (iii) より

$$\lim_{t \rightarrow s} \left| \frac{f_t - f_s}{t - s} \right| = 0 \quad (3)$$

を得る．すなわち $\dot{f} = 0$ *²かつ $f_0 = 0$ となり、 $I = \tilde{I}$ が分かった．

M. Gubinelli [1] は、このような考察を元に Young 積分の理論を代数的に再構築した．Young 積分について述べるために、関数の Hölder 連続性について復習しよう．

$x = (x_t) : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ と $0 < \alpha \leq 1$ に対して

$$\|x\|_{(\alpha)} := \sup_{0 \leq s < t \leq 1} \frac{|x_t - x_s|}{|t - s|^\alpha}$$

定義する． $\|x\|_{(\alpha)} < \infty$ なるとき x は α -Hölder 連続であるといい、Hölder 連続関数全体の成す集合を $C^{0,\alpha}([0, 1], \mathbb{R})$ や $C^{\alpha\text{-Höl}}([0, 1], \mathbb{R})$ などと表す． $\|\cdot\|_{(\alpha)}$ は $C^{0,\alpha}([0, 1], \mathbb{R})$ 上にセミノルム定めるが、 $\|\cdot\|_{(\alpha)}$ は定数項の差を区別できないのでこれはノルムではない． $|x_0| + \|x\|_{(\alpha)}$ や $\|x_0\|_\infty + \|x\|_{(\alpha)}$ はノルムであり、これにより $C^{0,\alpha}([0, 1], \mathbb{R})$ は (非可分な) Banach 空間となる．

適当なクラスの Hölder 連続関数に対しては、Riemann-Stieltjes 積分の要領で、Young 積分*³と呼ばれるタイプの積分を定義することが出来る． $[0, t]$ の分割 $\mathcal{P} = \{0 = t_0 < t_1 < \dots < t_N = t\}$ を考える． $x = (x_t) \in C^{\alpha\text{-Höl}}([0, 1], \mathbb{R})$ および $y = (y_t) \in C^{\alpha\text{-Höl}}([0, 1], \mathbb{R})$ なら極限

$$\lim_{|\mathcal{P}| \rightarrow 0} \sum_{i=1}^N y_{t_{i-1}} (x_{t_i} - x_{t_{i-1}}) =: \int_0^t y_s dx_s \quad (4)$$

が存在し、これを Young 積分と呼ぶ．

1.1 代数的枠組からの準備

V を有限次元の \mathbb{R} -ベクトル空間とし、

$$\Delta^{(k)}[s, t] = \{(t_1, \dots, t_k) \mid s \leq t_1 \leq t_2 \leq \dots \leq t_k \leq t\}$$

$$\mathcal{C}_1(V) = C([0, 1] \rightarrow V)$$

$$\mathcal{C}_k(V) = \{g = (g_{t_1, \dots, t_k}) : \Delta^{(k)}[0, 1] \rightarrow V \mid g \text{ は連続で, } t_i = t_{i+1} \text{ なら } g_{t_1, \dots, t_i, t_{i+1}, \dots, t_k} = 0\} \quad (k \geq 2)$$

と定める*⁴． $V = \mathbb{R}$ の時は、単に $\mathcal{C}_k(V) = \mathcal{C}_k$ と書く．

定義 1.1. (i) $f \in \mathcal{C}_1$, $g \in \mathcal{C}_k$ に対して、 $fg \in \mathcal{C}_k$ および $gf \in \mathcal{C}_k$ を

$$(fg)_{t_1, \dots, t_k} = f_{t_1} g_{t_1, \dots, t_k}$$

$$(gf)_{t_1, \dots, t_k} = g_{t_1, \dots, t_k} f_{t_k}$$

と定める．(これにより $\mathcal{C}_k (k \geq 2)$ には \mathcal{C}_1 -両側加群の構造が入る．)

*² \dot{f} は f の微分．

*³ L. C. Young [2]

*⁴ 通常の和とスカラー倍を考えれば、 $\mathcal{C}_k(V)$ は \mathbb{R} -線形空間である．

- (ii) $f, g \in \mathcal{C}_2$ に対して, $f \cdot g \in \mathcal{C}_3$ を $(f \cdot g)_{sut} = f_{su}g_{ut}$ で定める^{*5}.
 (iii) $f \in \mathcal{C}_2(V)$ と $g \in \mathcal{C}_2(W)$ に対して $f \cdot g \in \mathcal{C}_3(V \otimes W)$ を $(f \cdot g)_{s,u,t} = f_{s,u} \otimes g_{u,t}$ と定める.

定義 1.1 では特に $V = \mathbb{R}$ として定義したが, V が一般の有限次元ベクトル空間の場合も, 各成分を考えることにより同様に定義することにする.

定義 1.2. 作用素 $\delta = \delta_k : \mathcal{C}_k(V) \rightarrow \mathcal{C}_{k+1}(V)$ を

$$(\delta_k f)_{t_1, \dots, t_{k+1}} = \sum_{i=1}^{k+1} (-1)^{k+1-i+1} f_{t_1, \dots, t_{i-1}, t_{i+1}, \dots, t_{k+1}}$$

によって定める^{*6}. (この作用素はコホモロジー理論における cohomology operator ∂^* に相当するものである.)

例 1.3. $k = 1, 2$ の場合に作用素 δ_k を具体的に計算すると, 次のようになる.

$$\begin{aligned} (\delta_1 f)_{st} &= f_t - f_s, \quad f \in \mathcal{C}_1(V), \\ (\delta_2 g)_{sut} &= g_{st} - g_{su} - g_{ut}, \quad g \in \mathcal{C}_2(V). \end{aligned}$$

注意 1.4. 文献によっては $(\delta_1 f)_{st} = f_t - f_s$ となっているものもあるので注意されたい.

定義 1.5. $\delta_k : \mathcal{C}_k \rightarrow \mathcal{C}_{k+1}$ ($k \geq 2$) に対して

$$\begin{aligned} \mathcal{Z}\mathcal{C}_k(V) &= \text{Ker } \delta_k (\subset \mathcal{C}_k(V)) \\ \mathcal{B}\mathcal{C}_k(V) &= \text{Im } \delta_{k-1} (\subset \mathcal{C}_k(V)) \end{aligned}$$

と定義する. $\mathcal{Z}\mathcal{C}_k(V)$ は k -cocycle の空間, $\mathcal{B}\mathcal{C}_k(V)$ は k -coboundary の空間と呼ばれる.

命題 1.6. 作用素 $\delta_k : \mathcal{C}_k(V) \rightarrow \mathcal{C}_{k+1}(V)$ に対して, 次が成り立つ^{*7}.

- (i) $\delta_{k+1}\delta_k = 0$. すなわち $\text{Im } \delta_k \subset \text{Ker } \delta_{k+1}$.
 (ii) $\text{Im } \delta_k = \text{Ker } \delta_{k+1}$. すなわち $\mathcal{Z}\mathcal{C}_k(V) = \mathcal{B}\mathcal{C}_k(V)$.

証明. $k = 1$ のときのみ示す.

- (i) $(\delta_1 f)_{st} = f_t - f_s (= g_{st})$ だから,

$$(\delta_2 \delta_1 f)_{sut} = g_{st} - g_{su} - g_{ut} = (f_t - f_s) - (f_u - f_s) - (f_t - f_u) = 0 \quad (5)$$

となる.

(ii) (i) から $\text{Im } \delta_1 \subset \text{Ker } \delta_2$ が分かっているから, $\text{Ker } \delta_2 \subset \text{Im } \delta_1$ を示せばよい. $g \in \text{Ker } \delta_2$ とする. $f_t = g_{0,t}$ と定義すれば, 明らかに $f \in \mathcal{C}_1(V) = C([0, 1], V)$ である. $g \in \text{Ker } \delta_2$ だから

$$(\delta_1 f)_{st} = f_t - f_s = g_{0,t} - g_{0,s} = g_{st} \quad (6)$$

となり, $g = \delta_1 f \in \text{Im } \delta_1$ が分かる. □

^{*5} この“積”は可換ではない.

^{*6} δ_k は \mathbb{R} -線型写像になる. 左 \mathcal{C}_1 -加群としての準同型にはなっていないようだ.

^{*7} 要するに

$$\mathcal{C}_1(V) \xrightarrow{\delta_1} \mathcal{C}_2(V) \xrightarrow{\delta_2} \mathcal{C}_3(V) \xrightarrow{\delta_3} \dots$$

が完全ということである.

命題 1.7. $x = (x_t)$ および $y = (y_t)$ は実数値の C^1 -パスとする. x, y に対して $J(x; y)$ を

$$J(y; x)_{st} = \int_s^t \left(\int_s^u dy_v \right) dx_u = \int_s^t (y_u - y_s) dx_u \left(= \int_{[0,1]} \int_{[0,1]} 1_{\Delta^{(2)}[s,t]}(v, u) dy_v dx_u \right)$$

と定義する. このとき

$$(\delta_2 J(y; x))_{sut} = (\delta_1 y)_{su} (\delta_1 x)_{ut},$$

すなわち $\delta_2 J(y; x) = (\delta_1 y) \cdot (\delta_1 x)$ が成立.

命題 1.7 より, δ_2 という作用素は反復積分 $\int \int dy dx$ を (y の増分) \times (x の増分) 分解する役割を持っていると解釈できる.

証明. 定義をもとに直接計算すれば*8,

$$\begin{aligned} (\delta_2 J(y; x))_{s\tau t} &= J(y; x)_{st} - J(y; x)_{s\tau} - J(y; x)_{\tau t} \\ &= \int_\tau^t \left(\int_s^\tau dy_v \right) dx_u \\ &= (y_\tau - y_s)(x_t - x_\tau) \\ &= (\delta_1 y)_{s\tau} (\delta_1 x)_{\tau t} \end{aligned}$$

となる. □

ここまで準備した概念をもとに, Gubinelli の考察における条件 (i) を代数的に書き直してみよう. 条件 (i) とは次のようなものであった

$$y_s(x_t - x_s) = I_t - I_s - J_{st}$$

Operator δ_1 の言葉を用いれば, これは

$$y_s(\delta_1 x)_{st} = (\delta_1 I)_{st} - J_{st}$$

ということである. 左辺は $y \in \mathcal{C}_1$ を $\delta x \in \mathcal{C}_2$ に左から作用させたものに等しいから, すなわち

$$y(\delta_1 x) = \delta_1 I - J$$

である. この両辺に δ_2 を施せば,

$$\delta_2[y(\delta_1 x)] = \delta_2 \delta_1 I - \delta_2 J = \delta_2 J, \quad \text{in } \mathcal{C}_3 \quad (8)$$

ここから, δ_2^{-1} らしき作用素 (Gubinelli's sewing map) を導入して, (1 次方程式を解くように) J を求められないかという考えが浮かぶ. しかし, 実際のところは $\delta_2 : \mathcal{C}_2(V) \rightarrow \mathcal{C}_3(V)$ は単射ではないという問題がある.

補題 1.8. $-\delta_2[y(\delta_1 x)] = (\delta_1 x) \cdot (\delta_1 y) \in \mathcal{C}_3$ が成り立つ.

*8

$$1_{\Delta^{(2)}[s,t]}(v, u) - 1_{\Delta^{(2)}[s,\tau]}(v, u) - 1_{\Delta^{(2)}[\tau,t]}(v, u) = 1_{[s,\tau] \times [\tau,t]}(v, u) \quad (7)$$

であることに注意せよ.

証明. 定義に戻って計算すれば, $(s, u, t) \in \Delta^{(3)}[0, 1]$ に対して

$$\begin{aligned}
-(\delta_2[y(\delta_1 x)])_{sut} &= -[[y(\delta_1 x)]_{st} - [y(\delta_1 x)]_{su} - [y(\delta_1 x)]_{ut}] \\
&= -[y_s(\delta_1 x)_{st} - y_s(\delta_1 x)_{su} - y_u(\delta_1 x)_{ut}] \\
&= -[y_s(x_t - x_s) - y_s(x_u - x_s) - y_u(x_u - x_t)] \\
&= (y_u - y_s)(x_t - x_u) \\
&= (\delta_1 y)_{su}(\delta_1 x)_{ut}
\end{aligned}$$

となる. □

例 1.9. $g = (g_{st}) \in \mathcal{C}_2(V)$ と $f = (f_t) \in \mathcal{C}_1(V)$ に対して $\tilde{g} = g + \delta_1 f$ と定めれば, $\delta_2 \tilde{g} = \delta_2 g$ である.

この視点で先ほどの $J(y; x)$ と $-y(\delta_1 x)$ を比較すれば,

$$\begin{aligned}
J(y; x)_{st} + [y(\delta_1 x)]_{st} &= \int_s^t (y_u - y_s) dx_u + y_s(x_t - x_s) \\
&= \int_s^t y_u dx_u \\
&= \delta_1 \left(\underbrace{\int_0^{\cdot} y_u dx_u}_{\text{上記の } f \text{ に相当.}} \right)
\end{aligned}$$

一般には δ_2 を考えることは出来ないが, 解析的条件 (Gubinelli's observation の (iii) に相当) を加味してそれらしきものを作りたい.

1.2 Gubinelli's sewing map

解析的準備

$x = (x_t) \in C([0, 1], V)$ に対して, α -Hölder (セミ) ノルム $\| \cdot \|_{(\alpha)}$ の他に

$$\|x\|_{p\text{-var}, [s, t]} = \sup_{\mathcal{P}} \left(\sum_{i=1}^N |x_{t_i} - x_{t_{i-1}}|_V^p \right)^{1/p}, \quad \text{where } \mathcal{P} = \{s = t_0 < t_1 < \dots < t_N = t\}$$

も導入しておく.

命題 1.10. (i) $\|x\|_{1/\alpha\text{-var}} \leq 1^\alpha \|x\|_{(\alpha)}$ が成立. 特に, α -Hölder 連続関数は有限なる $1/\alpha$ -variation を持つ.

(ii) x はある $\alpha > 1$ に対して α -Hölder 連続であるとする. このとき, x は有限なる $1/\alpha$ -variation を持ち, さらに x は定数関数となる.

証明. (i).

$$|x_t - x_s|_V \leq \|x\|_{(\alpha)} |t - s|^\alpha$$

の両辺を $1/\alpha$ 乗して足し合わせると

$$\sum_{i=1}^N |x_{t_i} - x_{t_{i-1}}|_V^{1/\alpha} \leq \|x\|_{(\alpha)}^{1/\alpha} \sum_{i=1}^N |t_i - t_{i-1}| = \|x\|_{(\alpha)}^{1/\alpha} (t_N - t_0) = \|x\|_{(\alpha)}^{1/\alpha}$$

となる。後は各辺を α 乗して $\sup_{\mathcal{P}}$ を取ればよい。

(ii). $p := 1/\alpha (< 1)$ -variation が有限なら、パス x は定数になることを示せばよい。 $\mathcal{P} = \{s = t_0 < t_1 < \dots < t_N = t\}$ とすれば

$$\begin{aligned} |x_t - x_0| &\leq \sum_{i=1}^N |x_{t_i} - x_{t_{i-1}}|_V^p |x_{t_i} - x_{t_{i-1}}|_V^{1-p} \\ &\leq \left(\max_i |x_{t_i} - x_{t_{i-1}}|_V^{1-p} \right) \left(\sum_{i=1}^N |x_{t_i} - x_{t_{i-1}}|_V^p \right) \\ &\leq \left(\max_i |x_{t_i} - x_{t_{i-1}}|_V^{1-p} \right) \|x\|_{p\text{-var}, [0, t]} \end{aligned}$$

なる評価が成り立つ。 $|\mathcal{P}| \rightarrow 0$ とすれば x の一様連続性より最終辺は 0 に収束する。 \square

注意 1.11. 命題 1.10 (i) の逆は一般には不成立。(例えば、単調関数は不連続でも 1-variation 有限 (\implies p-var 有限))

連続関数の枠内でも、 $x_t = \sqrt{t}$ は 1-variation が有限だが、Lipschitz 連続 (=1-Hölder 連続) ではない。

注意 1.12. $x \in C([0, 1], \mathbb{R})$ だが、どんなに小さく $\alpha > 0$ をとっても α -Hölder 連続にならない例は作れる。

$$x_t = \begin{cases} 0 & (t = 0) \\ -\frac{1}{\log(t/2)} & (0 < t \leq 1) \end{cases}$$

つまり、Young 積分は Riemann-Stieltjes 積分 $\int y_t dx_t$ (y : 連続, x : 有界変動 (or Lipschitz)) を完全に含んでいるわけではない。

これから、 $\mathcal{C}_2(V)$ と $\mathcal{C}_3(V)$ にも Hölder ノルムを導入したい。

定義 1.13. (i) $g = (g_{st}) \in \mathcal{C}_2(V)$ に対して

$$\|g\|_{(\mu)} := \sup_{0 \leq s < t \leq 1} \frac{|g_{st}|_V}{|t - s|^\mu}$$

と定義する。 $\|g\|_{(\mu)} < \infty$ なる $g \in \mathcal{C}_2(V)$ 全体の空間を $\mathcal{C}_2^{\mu\text{-Hö}}(V)$ と表記する。

(ii) $h = (h_{sut}) \in \mathcal{C}_3(V)$ に対して

$$\|h\|_{(\mu)} := \inf \left\{ \sum_{\text{finite}} \|h\|_{(\gamma_i, \mu - \gamma_i)} \mid h = \sum_{\text{finite}} h_i, 0 < \gamma_i < \mu \right\}.$$

$$\text{ただし } \|h\|_{(\gamma, \mu - \gamma)} := \sup_{0 \leq s < t \leq 1} \frac{|h_{sut}|_V}{|u - s|^\gamma |t - u|^{\mu - \gamma}}.$$

注意 1.14. (i) $g = \delta_1 f \in \mathcal{C}_2(V)$ の場合は

$$\|g\|_{(\mu)} = \|\delta_1 f\|_{(\mu)} = \|f\|_{(\mu)} \quad (9)$$

が成立する^{*9*10}。

^{*9} このことは

$$\frac{|g_{st}|_V}{|t - s|^\mu} = \frac{|(\delta_1 f)_{st}|_V}{|t - s|^\mu} = \frac{|f_t - f_s|_V}{|t - s|^\mu} \quad (10)$$

という関係から分かる。

^{*10} よって $\delta_1(C^{\mu\text{-Hö}}) \subset \mathcal{C}_2^{\mu\text{-Hö}}(V)$ である。

(ii) 文献によっては

$$\|h\|_{(\mu)} = \sup_{0 \leq s < u < t \leq 1} \frac{|h_{sut}|}{|t-s|^\mu} \quad (11)$$

となっていることもある.

先の話をも $\delta_2 : \mathcal{C}_2^{\mu\text{-Hö}}(V) \rightarrow \mathcal{X}\mathcal{C}_3(V)$ (ただし $\mu > 1$) に制限して考え直す.

例 1.15. $g = (g_{st}) \in \mathcal{C}_2^{\mu\text{-Hö}}(V)$ および $f = (f_t) \in \mathcal{C}_1^{\mu\text{-Hö}}(V)$ に対して $\tilde{g} = g + \delta_1 f$ と定めれば, $\delta_2 \tilde{g} = \delta_2 g$ である. f は $\mu > 1$ に対して μ -Hölder 連続だから命題 1.10.(ii) により定数関数となり, $\delta_1 f = 0$ が成立. 結局 $g = \tilde{g}$ ということになる.

注意 1.16. $\delta_2(\mathcal{C}_2^{\mu\text{-Hö}}(V)) \subset \mathcal{X}\mathcal{C}_3^{\mu\text{-Hö}}(V)$ が成立つかは一般には分からない.

定理 1.17 (Sewing map Λ の存在定理). $\mu > 1$ を固定する.

- (i) 写像 $\Lambda : \mathcal{X}\mathcal{C}_3^{\mu\text{-Hö}}(V) \rightarrow \mathcal{C}_2^{\mu\text{-Hö}}(V)$ で $\delta_2 \Lambda = Id_{\mathcal{X}\mathcal{C}_3^\mu}$ を満たすものがただ一つ存在する.
- (ii) 任意の $h \in \mathcal{X}\mathcal{C}_3^{\mu\text{-Hö}}(V)$ に対して

$$\|\Lambda h\|_{(\mu)} \leq \frac{1}{2^\mu - 2} \|h\|_{(\mu)} \quad (12)$$

が成り立つ.

系 1.18. $g \in \mathcal{C}_2^{\mu\text{-Hö}}(V)$ かつ $\delta_2 g \in \mathcal{X}\mathcal{C}_3^{\mu\text{-Hö}}(V)$ なら, $\Lambda \delta_2 g = g$ が成立.

定理 1.17 より先に, 系 1.18 の証明をすることにする.

証明. $g \in \mathcal{C}_2^{\mu\text{-Hö}} \cap \delta_2^{-1}(\mathcal{X}\mathcal{C}_3^{\mu\text{-Hö}})$ とする. $\tilde{g} = \Lambda \delta_2 g$ と定めれば, $\delta_2 \tilde{g} = (\delta_2 \Lambda) \delta_2 g = \delta_2 g$ である. よって $g - \tilde{g} \in \text{Ker } \delta_2 = \text{Im } \delta_1$ となり, $f \in \mathcal{C}_1^{\mu\text{-Hö}}(V)$ で $g - \tilde{g} = \delta_1 f$ なるものが存在する. f は $\mu > 1$ の Hölder 連続関数だから命題 1.10.(ii) により定数となり, $\delta_1 f = 0$ が分かる. これより $g = \tilde{g}$ を得る. \square

例 1.19. $x = (x_t)_{0 \leq t \leq 1}$ と $y = (y_t)_{0 \leq t \leq 1}$ を C^1 -パスとする. x を γ -Hölder 連続, y を κ -Hölder 連続 (ただし, $0 < \gamma, \kappa < 1$ かつ $\gamma + \kappa > 1$) と見做して $\mu = \gamma + \kappa$ とおく.

$$J(y; x)_{st} = \int_s^t \left(\int_s^u dy_v \right) dx_u \in \mathcal{C}_2^2 \subset \mathcal{C}_2^\mu \quad (13)$$

とすれば^{*11},

$$\begin{aligned} \|\delta_2 J(y; x)\|_{(\mu)} &= \|(\delta_1 y) \cdot (\delta_1 x)\|_{(\mu)} \\ &\leq \sup_{0 \leq s < u < t \leq 1} \frac{|[(\delta_1 y) \cdot (\delta_1 x)]_{sut}|}{|u-s|^\kappa |t-u|^\gamma} \\ &= \sup_{0 \leq s < u < t \leq 1} \frac{|(y_u - y_s)(x_t - x_u)|}{|u-s|^\kappa |t-u|^\gamma} \end{aligned}$$

^{*11} $J(y; x) \in \mathcal{C}_2^{2\text{-Hö}}$ は

$$\frac{|J(y; x)_{st}|}{|t-s|^2} \leq \frac{1}{|t-s|} \int_s^t \frac{|y_u - y_s|}{|u-s|} |\dot{x}_u| du \leq \|y\|_{(1)} \frac{1}{|t-s|} \int_s^t |\dot{x}_u| du$$

という評価と, $t \mapsto \int_0^t |\dot{x}_u| du$ が C^1 であることから分かる.

$$\begin{aligned}
&\leq \left(\sup_{0 \leq s < u \leq 1} \frac{|(y_u - y_s)|}{|u - s|^\kappa} \right) \left(\sup_{0 \leq u < t \leq 1} \frac{|x_t - x_u|}{|t - u|^\gamma} \right) \\
&= \|y\|_{(\kappa)} \|x\|_{(\gamma)} < \infty
\end{aligned}$$

が成立. よって $\delta_2 J \in \mathcal{X}\mathcal{C}_3^{\mu\text{-H\"ol}} = \mathcal{C}_3^{\mu\text{-H\"ol}}(V) \cap \mathcal{X}\mathcal{C}_3(V)$ が分かった. したがって $J(y; x)$ に対して系 1.18 が適用出来て,

$$\begin{array}{ccccc}
g = J(y; x) & \xrightarrow[\text{decomposition}]{\delta_2} & (\delta_1 y) \cdot (\delta_1 x) & \xrightarrow[\text{reconstruction}]{\Lambda} & J(y; x) \\
\cap & & \cap & & \cap \\
\mathcal{C}_2^{\mu\text{-H\"ol}}(V) & & \mathcal{X}\mathcal{C}_3^{\mu\text{-H\"ol}}(V) & & \mathcal{C}_2^{\mu\text{-H\"ol}}(V)
\end{array}$$

が得られた.

定理 1.17 証明のアイディアを例 1.19 で見てみよう. $(h_{sut}) = (\delta_1 y) \cdot (\delta_1 x) \in \mathcal{C}_3$ に対して形式的計算を行えば^{*12}

$$\begin{aligned}
(\Lambda h)_{st} &:= - \int_s^t dr \int_{\mathbb{R}} d\tau \delta'_0(\tau) h_{s,r,r+\tau} \\
&= - \int_s^t dr \int_{\mathbb{R}} d\tau \delta'_0(\tau) (\delta_1 y)_{s,r} (\delta_1 x)_{r,r+\tau} \\
&= - \int_s^t dr \int_{\mathbb{R}} d\tau \delta'_0(\tau) (y_r - y_s) (x_{r+\tau} - x_r) \\
&= \int_s^t dr \int_{\mathbb{R}} d\tau \delta'_0(\tau) (y_r - y_s) (x_r - x_{r+\tau}) \\
&= \int_s^t dr x_r (y_r - y_s) \underbrace{\int_{\mathbb{R}} d\tau \delta'_0(\tau)}_{=0} - \int_s^t dr (y_r - y_s) \int_{\mathbb{R}} d\tau \delta'_0(\tau) x_{r+\tau} \\
&= - \int_s^t dr (y_r - y_s) \left(- \int_{\mathbb{R}} \delta_0(\tau) \dot{x}_{r+\tau} d\tau \right) \quad (\text{integration by parts}) \\
&= \int_s^t dr (y_r - y_s) \dot{x}_r \\
&= \int_s^t (y_r - y_s) dx_r \\
&= J(y; x)_{st}
\end{aligned}$$

と J を reconstruction 出来た.

実際は Dirac の δ -関数を (ρ_ϵ) (mollifier) で近似して $-\int_s^t dr \int_{\mathbb{R}} d\tau \rho'_\epsilon(\tau) h_{s,r,r+\tau}$ の極限をとったものとして捉える.

定理 1.17 証明のために, まずは次の補題を用意する.

補題 1.20. $g = (g_{st}) \in \mathcal{C}_2(V)$ (今後は $g_{st} = g(s, t)$ とも書く) とし, $[s, t]$ の分割を

$$\mathcal{P}^{(n)}[s, t] := \left\{ t_i^n = s + \frac{t-s}{2^n} i \mid i = 0, 1, \dots, 2^n \right\} \tag{14}$$

^{*12} 以下での δ_0 は “Dirac のデルタ関数” を表す.

と定める. ($[s, t]$ を幅 $2^{-n}(t-s)$ で等分割したものである.) このとき, g は次のように表現される:

$$g_{st} = \sum_{i=0}^{2^n-1} g(t_i^n, t_{i+1}^n) + \sum_{k=0}^{n-1} \sum_{i=0}^{2^k-1} (\delta_2 g)(t_{2i}^{k+1}, t_{2i+1}^{k+1}, t_{2i+2}^{k+1}) \quad (15)$$

証明. $n=2$ の場合に示す. 定義に戻って実際に計算すれば,

$$\begin{aligned} (\text{右辺第2項}) &= (\delta_2 g)(t_0^1, t_1^1, t_2^1) + (\delta_2 g)(t_0^2, t_1^2, t_2^2) + (\delta_2 g)(t_2^2, t_3^2, t_4^2) \\ &= g(t_0^1, t_2^1) - g(t_0^1, t_1^1) - g(t_1^1, t_2^1) \\ &\quad + g(t_0^2, t_2^2) - g(t_0^2, t_1^2) - g(t_1^2, t_2^2) \\ &\quad + g(t_2^2, t_4^2) - g(t_2^2, t_3^2) - g(t_3^2, t_4^2) \\ &= g(s, t) - g(t_0^2, t_1^2) - g(t_1^2, t_2^2) - g(t_2^2, t_3^2) - g(t_3^2, t_4^2) \\ &= g(s, t) - \sum_{i=0}^{2^2-1} g(t_i^2, t_{i+1}^2) \end{aligned}$$

となる. □

定理 1.17.(ii) の証明 (*A priori estimate*). $h \in \mathcal{X}\mathcal{C}_3^\mu(V)$ が

$$|\Lambda h(s, t)|_V \leq C|t-s|^\mu \quad (*)$$

を満たしているとして, C を求める. $h \in \mathcal{X}\mathcal{C}_3^\mu(V) \subset \mathcal{X}\mathcal{C}_3(V) = \text{Im } \delta_2$ とすれば, $g = (g_{st}) \in \mathcal{C}_2(V)$ で $\delta_2 g = h$ なるものが存在する. $\Lambda h (= \Lambda \delta_2 g)$ に対して補題 1.20 を用いれば,

$$\begin{aligned} |\Lambda h(s, t)|_V &\leq \sum_{i=0}^{2^n-1} |\Lambda h(t_i^n, t_{i+1}^n)| + \sum_{k=0}^{n-1} \sum_{i=0}^{2^k-1} |\delta_2 \Lambda h(t_{2i}^{k+1}, t_{2i+1}^{k+1}, t_{2i+2}^{k+1})| \\ &= \sum_{i=0}^{2^n-1} |\Lambda h(t_i^n, t_{i+1}^n)| + \sum_{k=0}^{n-1} \sum_{i=0}^{2^k-1} |h(t_{2i}^{k+1}, t_{2i+1}^{k+1}, t_{2i+2}^{k+1})| \\ &\leq \sum_{i=0}^{2^n-1} C|t_{i+1}^n - t_i^n|^\mu + \sum_{k=0}^{n-1} \sum_{i=0}^{2^k-1} |h(t_{2i}^{k+1}, t_{2i+1}^{k+1}, t_{2i+2}^{k+1})| \times \left| \frac{2^{k+1}}{t-s} \right| \times \left| \frac{t-s}{2^{k+1}} \right| \\ &= \sum_{i=0}^{2^n-1} C \left| \frac{t-s}{2^n} \right|^\mu + \sum_{k=0}^{n-1} \sum_{i=0}^{2^k-1} \frac{|h(t_{2i}^{k+1}, t_{2i+1}^{k+1}, t_{2i+2}^{k+1})|}{|t_{2i+1}^{k+1} - t_{2i}^{k+1}|^\bullet |t_{2i+2}^{k+1} - t_{2i+1}^{k+1}|^{\mu-\bullet}} \times \left| \frac{t-s}{2^{k+1}} \right| \\ &\leq 2^n C \left| \frac{t-s}{2^n} \right|^\mu + \sum_{k=0}^{n-1} 2^k \|h\|_\mu \left| \frac{t-s}{2^{k+1}} \right| \\ &\leq 2^{n(1-\mu)} |t-s|^\mu + 2^{-\mu} \|h\|_{(\mu)} |t-s|^\mu \left(\sum_{k=0}^{\infty} 2^{k(1-\mu)} \right) \\ &= C 2^{n(1-\mu)} |t-s|^\mu + \frac{\|h\|_{(\mu)}}{2^\mu - 2} |t-s|^\mu \end{aligned}$$

となる^{*13}. 後は $n \rightarrow \infty$ とすれば

$$|\Lambda h(s, t)|_V \leq \frac{\|h\|_{(\mu)}}{2^\mu - 2} |t-s|^\mu \quad (16)$$

を得る. □

^{*13} 無限級数の収束に $\mu > 1$ が効いている.

定理 1.17.(i) の証明. □

1.3 Young 積分の代数的定式化

- $x = (x_t) : C^1\text{-path}$ (γ -Hölder とみなす)
- $y = (y_t) : C^1\text{-path}$ (κ -Hölder とみなす)
- $I(y; x)_t = \int_0^t y_u dx_u$
- $J(y; x) = \int_s^t \left(\int_s^u dy_v \right) dx_u$

Gubinelli's observation (i) の代数化は

$$-\delta_2[y(\delta_1 x)] = \delta_2 J, \quad \text{in } \mathcal{C}_3 \quad (17)$$

であった.

補題 1.21. $\mu = \gamma + \kappa$ とすると,

$$\begin{aligned} \|\delta_2[y(\delta_1 x)]\|_{(\mu)} &= \|(\delta_1 y) \cdot (\delta_1 x)\|_{\mu} \quad (\because \text{Lemma 1.8}) \\ &\leq \|y\|_{(\kappa)} \|x\|_{(\gamma)} \end{aligned} \quad (18)$$

であったから, (17) の左辺は μ -Hölder 連続性を持つ. ここで $\mu > 1$ を仮定すると (17) の両辺に sewing map Λ を作用することが出来て,

$$-\Lambda[\delta_2(y(\delta_1 x))] = \Lambda \delta_2 J = J.$$

すなわち

$$J(y; x) = \int_s^t \left(\int_s^u dy_v \right) dx_u = -\Lambda[\delta_2(y(\delta_1 x))] \quad (19)$$

と書け, observation-(i) より

$$\begin{aligned} I(y; x)_t - I(y; x)_s &= \int_s^t y_u dx_u \\ &= J(y; x)_{st} + y(\delta_1 x)_{st} \\ &= y(\delta_1 x)_{st} - \Lambda[\delta_2(y(\delta_1 x))] \end{aligned}$$

となる.

定義 1.22 (Young 積分). $x = (x_t) : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^d$ を γ -Hölder 連続関数, $y = (y_t) : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^n \otimes \mathbb{R}^d$ を κ -Hölder 連続関数とし, $\gamma + \kappa > 1$ が成り立っていると仮定する. このとき Young 積分を

$$I(y; x)_{st} := y(\delta_1 x)_{st} - \Lambda[\delta_2(y(\delta_1 x))]_{st} \quad (20)$$

と定義する^{*14}. また $-\Lambda[\delta_2(y(\delta_1 x))] \in \mathcal{C}_3(\mathbb{R}^n)$ を $J(y; x)$ と書く.

^{*14} ここでの δ_1, δ_2 は

$$\begin{aligned} \delta_1 : \mathcal{C}_1(\mathbb{R}^d) &\rightarrow \mathcal{C}_2(\mathbb{R}^d) \\ \delta_2 : \mathcal{C}_2(\mathbb{R}^n) &\rightarrow \mathcal{C}_3(\mathbb{R}^n) \end{aligned}$$

ということ?

定理 1.23. (i) $x = (x_t)$ と $y = (y_t)$ が C^1 -パスの時は

$$I(y; x)_{st} = \int_s^t y_u dx_u, \quad J(y; x)_{st} = \int_s^t \left(\int_s^u dy_v \right) dx_u \quad (21)$$

が成り立つ.

- (ii) $I(y; x)_{st} = I(y; x)_{su} + I(y; x)_{ut}$.
(iii) J および I について次の評価が成り立つ.

$$\begin{aligned} |J(y; x)_{st}| &\leq \frac{1}{2^\mu - 2} \|x\|_{(\gamma)} \|y\|_{(\kappa)} |t - s|^\mu \\ &\quad \left(\rightsquigarrow \|J(y; x)\|_{(\mu)} \leq \frac{1}{2^\mu - 2} \|x\|_{(\gamma)} \|y\|_{(\kappa)} \right) \\ |I(y; x)_{st}| &\leq \|x\|_{(\gamma)} \|y\|_{(\kappa)} |t - s|^\gamma + \frac{1}{2^\mu - 2} \|x\|_{(\gamma)} \|y\|_{(\kappa)} |t - s|^\mu \\ &\quad \left(\rightsquigarrow \|I(y; x)\|_{(\gamma)} \leq \|x\|_{(\gamma)} \|y\|_{(\kappa)} + \frac{1}{2^\mu - 2} \|x\|_{(\gamma)} \|y\|_{(\kappa)} \right) \end{aligned}$$

- (iv) $[s, t]$ の分割を $\mathcal{P} = \{s = t_0 < t_1 < \cdots < t_N = t\}$ で表せば,

$$I(y; x)_{st} = \lim_{|\mathcal{P}| \rightarrow 0} \sum_{i=1}^N y_{t_{i-1}} (x_{t_i} - x_{t_{i-1}})$$

が成立.

証明. (i) はここまでの考察において既に示されている.

- (ii) (20) に δ_2 を作用させて 0 になることを示せばよい. 実際,

$$\delta_2 I(y; x) = \delta_2 [y(\delta_1 x)] - (\delta_2 \Lambda) \delta_2 [y(\delta_1 x)] = \delta_2 [y(\delta_1 x)] - \delta_2 [y(\delta_1 x)] = 0$$

である.

- (iii) 定理 1.17.(ii) および (18) より

$$\begin{aligned} \|J(y; x)\|_{(\mu)} &= \|\Lambda[\delta_2(y\delta_1 x)]\|_{(\mu)} \\ &\leq \frac{1}{2^\mu - 2} \|\delta_2(y\delta_1 x)\|_{(\mu)} \\ &\leq \frac{1}{2^\mu - 2} \|x\|_{(\gamma)} \|y\|_{(\kappa)} \end{aligned}$$

である. また

$$|y(\delta_1 x)_{st}| = |y_s(x_t - x_s)| \leq \|y\|_\infty \|x\|_{(\gamma)} |t - s|^\gamma \quad (22)$$

に注意すれば,

$$\begin{aligned} |I(y; x)_{st}| &\leq |y(\delta_1 x)_{st}| + |J(y; x)_{st}| \\ &\leq \|y\|_\infty \|x\|_{(\gamma)} |t - s|^\gamma + \frac{1}{2^\mu - 2} \|x\|_{(\gamma)} \|y\|_{(\kappa)} |t - s|^\mu \end{aligned}$$

を得る.

(iv)

$$S(\mathcal{P}) = \sum_{i=1}^N y_{t_{i-1}}(x_{t_i} - x_{t_{i-1}}) \quad (23)$$

と定めれば, Young 積分 I の区間加法性より

$$\begin{aligned} S(\mathcal{P}) &= \sum_{i=1}^N y_{t_{i-1}}(\delta_1 x)_{t_{i-1}t_i} \\ &= \sum_{i=1}^N [y(\delta_1 x)]_{t_{i-1}t_i} \\ &= \sum_{i=1}^N \{I(y; x)_{t_{i-1}t_i} + J(y; x)_{t_{i-1}t_i}\} \\ &= I(y; x)_{st} + \sum_{i=1}^N J(y; x)_{t_{i-1}t_i} \end{aligned}$$

となる. (iii) より

$$\begin{aligned} \left| \sum_{i=1}^N J(y; x)_{t_{i-1}t_i} \right| &\leq \sum_{i=1}^N \frac{\|x\|_{(\gamma)} \|y\|_{(\kappa)}}{2^\mu - 2} |t_i - t_{i-1}|^\mu \\ &= \frac{\|x\|_{(\gamma)} \|y\|_{(\kappa)}}{2^\mu - 2} \sum_{i=1}^N |t_i - t_{i-1}|^\mu \\ &\leq \frac{\|x\|_{(\gamma)} \|y\|_{(\kappa)}}{2^\mu - 2} |\mathcal{P}|^{\mu-1} \sum_{i=1}^N |t_i - t_{i-1}| \\ &= \frac{\|x\|_{(\gamma)} \|y\|_{(\kappa)}}{2^\mu - 2} (t - s) |\mathcal{P}|^{\mu-1} \xrightarrow{|\mathcal{P}| \rightarrow 0} 0 \end{aligned}$$

だから

$$\lim_{|\mathcal{P}| \rightarrow 0} S(\mathcal{P}) = I(y; x)_{st} \quad (24)$$

□

2 (α -Hölder) Rough Path

以下 $1/3 < \alpha \leq 1/2$ と仮定する. V を有限次元の \mathbb{R} -線形空間とする.

定義 2.1. $T^{(2)}(V) = \mathbb{R} \oplus V \oplus (V \otimes V)$ に以下の様な代数演算を入れたものを, step 2 の truncated tensor algebra という.

- (i) 和とスカラー倍は, 成分ごとの和とスカラー倍とする.
- (ii) $a = (a^0, a^1, a^2)$, $b = (b^0, b^1, b^2) \in T^{(2)}(V)$ に対して, テンソル積 \otimes を^{*15}

$$a \otimes b = (a^0 b^0, a^0 b^1 + a^1 b^0, a^0 b^2 + a^1 \otimes b^1 + a^2 b^1) \in T^{(2)}(V)$$

と定める.

^{*15} 何でこれをテンソル積というのだ? テンソル積というより単なる積のような.

さらに $T^{(2)}(V)$ には直積位相を入れて、位相線形空間と考える。

注意 2.2. (i) 一般に $a \otimes b \neq b \otimes a$. すなわち積 \otimes は非可換である。

(ii) $T^{(2)}(V)$ は単位元 $\mathbf{1} = (1, 0, 0)$ を持つ。

(iii) $a = (a^0, a^1, a^2)$ は $a^0 \neq 0$ の時、逆元

$$a^{-1} = \left(\frac{1}{a^0}, -\frac{1}{(a^0)^2} a^1, -\frac{1}{(a^0)^2} a^2 + \frac{1}{(a^0)^3} a^1 \otimes a^1 \right) \quad (25)$$

を持つ。

定義 2.3 (α -Hölder Rough Path). 連続関数 $\mathbf{X} = (1, X^1, X^2) : \Delta^{(2)}[0, 1] \rightarrow T^{(2)}(V)$ が条件

(i) $X^1 \in \mathcal{C}_2^{\alpha\text{-Höl}}(V)$ かつ $X^2 \in \mathcal{C}_2^{2\alpha\text{-Höl}}(V \otimes V)$,

(ii) $\mathbf{X}_{su} \otimes \mathbf{X}_{ut} = \mathbf{X}_{st}$ (Chen's identity),

を満たすとき、 \mathbf{X} は α -Hölder Rough Path であるという。 α -Hölder Rough Path 全体の空間を $\Omega_\alpha^{(H)}(V)$ で表す。

注意 2.4. (i) $\Omega_\alpha^{(H)}(V)$ は距離

$$\rho_\alpha(\mathbf{X}, \mathbf{Y}) = \|X^1, Y^1\|_{(\alpha)} + \|X^2, Y^2\|_{2\alpha} \quad (26)$$

により、完備（非可分）距離空間になる。

(ii) $\mathbf{X}, \mathbf{Y} \in \Omega_\alpha^{(H)}(V)$ のとき、 $\mathbf{X} + \mathbf{Y} \notin \Omega_\alpha^{(H)}(V)$ である。

Chen's identity を成分ごとに考察してみよう。

$$\mathbf{X}_{su} \otimes \mathbf{X}_{ut} = (1, X_{su}^1 + X_{ut}^1, X_{ut}^2 + X_{su}^1 \otimes X_{ut}^1 + X_{su}^2) \quad (27)$$

だから、成分ごとの条件は

- 1st level path : $X_{su}^1 + X_{ut}^1 = X_{st}^1$,
- 2nd level path : $X_{su}^2 + X_{ut}^2 + X_{su}^1 \otimes X_{ut}^1 = X_{st}^2$,

となる。ここで $(X_t) = (X_{0,t}^1) \in \mathcal{C}_1^{\alpha\text{-Höl}}(V)$ という記号を導入すれば、これらの条件はさらに

- 1st level path の条件 $\iff X^1 = \delta_1 X$,
- 2nd level path の条件 $\iff (\delta_1 X) \cdot (\delta_1 X) = \delta_2 X^2$,

注意 2.5. Chen's identity から $\mathbf{X}_{s,t} = \mathbf{X}_{0,s}^{-1} \otimes \mathbf{X}_{0,t}$ となる。

例 2.6. $x = (x_t) \in C^1([0, 1], \mathbb{R}^d)$ に対して $\mathbf{X} = \mathcal{S}(x) = (1, \bar{x}^1, \bar{x}^2)$ を以下で定める

$$\begin{aligned} \bar{x}_{s,t}^1 &= \int_s^t dx_u \in \mathbb{R}^d \\ \bar{x}_{s,t}^2 &= \iint_{\Delta^{(2)}[s,t]} dx_{u_1} \otimes dx_{u_2} = \left(\iint_{\Delta^{(2)}[s,t]} dx_{u_1}^i dx_{u_2}^j \right)_{(i,j) \in \{1, \dots, d\}^2} \in \mathbb{R}^d \otimes \mathbb{R}^d \end{aligned}$$

これを x の自然な Rough Path lift (x に対応する smooth Rough Path etc.) と呼ぶ. $\mathbf{X} = \mathcal{S}(x) \in \Omega_\alpha^{(H)}$ ($1/3 < \alpha \leq 1/2$) を確かめよう. 成分ごとに見れば,

$$\begin{aligned}\bar{x}_{st}^{2,ij} - \bar{x}_{su}^{2,ij} - \bar{x}_{ut}^{2,ij} &= \iint_{\Delta^{(2)}[s,t]} dx_{u_1}^i dx_{u_2}^j - \iint_{\Delta^{(2)}[s,u]} dx_{u_1}^i dx_{u_2}^j - \iint_{\Delta^{(2)}[u,t]} dx_{u_1}^i dx_{u_2}^j \\ &= \iint_{[s,u] \times [u,t]} dx_{u_1}^i dx_{u_2}^j \\ &= \int_u^t (x_u^i - x_s^i) dx_{u_2}^j \\ &= (x_u^i - x_s^i)(x_t^j - x_u^j) \\ &= (\bar{x}_{su}^1 \otimes \bar{x}_{ut}^1)^{ij}\end{aligned}$$

となり, 実際に Chen's identity が成り立っている.

自然な Rough Path lift $\mathcal{S}(x)$ は次の性質を満たすことも知られている^{*16}.

$$2\text{Sym}(\bar{x}_{st}^2) = \bar{x}_{st}^1 \otimes \bar{x}_{st}^1$$

(x が良いパスであることを使っている.) これより,

$$(\bar{x}_{st}^2)^{ij} = \underbrace{\frac{1}{2}(\bar{x}_{st}^1)^i(\bar{x}_{st}^1)^j}_{\text{symmetric part}} + \underbrace{\frac{1}{2}\iint_{s \leq u_1 < u_2 \leq t} dx_{u_1}^i dx_{u_2}^j - dx_{u_1}^j dx_{u_2}^i}_{\text{anti-symmetric part} =: A_{s,t}^{ij}}$$

が成立. ここで $A = (A^{ij})_{(ij) \in \{1, \dots, d\}^2} \in so(d) \cong \mathbb{R}^{d(d-1)/2}$ と表記することにすれば^{*17}, 2nd level path は 1st level path の情報のみからなる対称部分 $\bar{x}_{st}^1 \otimes \bar{x}_{st}^1$ と, 非対称部分 A^{ij} から決まると考えられる. そこで, ラフパス

$$\mathbf{X} : \Delta^{(2)}[0, 1] \ni (s, t) \mapsto (1, \bar{x}_{st}^1, \bar{x}_{st}^2) = (1, \bar{x}_{st}^1, \bar{x}_{st}^1 \otimes \bar{x}_{st}^1 + A_{st}) \in T^{(2)}(\mathbb{R}^d)$$

を

$$\mathbf{X} : \Delta^{(2)}[0, 1] \ni (s, t) \mapsto (\bar{x}_{st}^1, A_{st}) \in \mathbb{R}^d \otimes so(d) \cong \mathbb{R}^d \otimes \mathbb{R}^{d(d-1)/2} \cong \mathbb{R}^{d(d+1)/2}$$

と理解することにしよう.

参考文献

- [1] M. Gubinelli. Controlling rough paths. *Journal of Functional Analysis*, 216(1):86 – 140, 2004.
- [2] L. C. Young. An inequality of the Hölder type, connected with Stieltjes integration. *Acta Mathematica*, 67(1):251–282, 12 1936.

^{*16} ただし, 行列 A に対して $\text{Sym}(A) = (A + {}^t A)/2$ および $\text{Anti}(A) = (A - {}^t A)/2$ と定める.

^{*17} $A_{s,t}^{ij}$ は x_s と x_t を結んだ直線と, $[s, t]$ における x のパスが囲む領域の (符号付面積に相当する量である.)