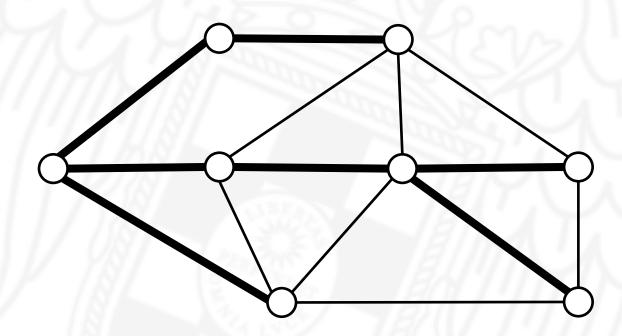
ÁRBOLES DE RECUBRIMIENTO DE COSTE MÍNIMO

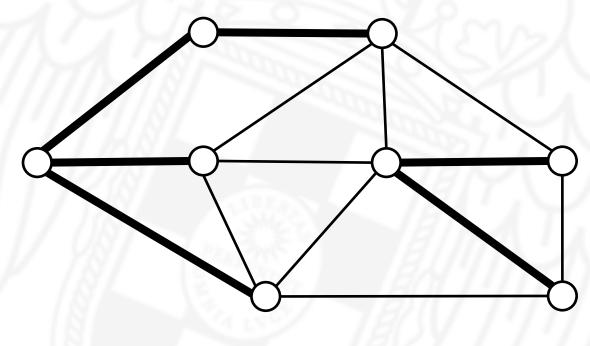


ALBERTO VERDEJO

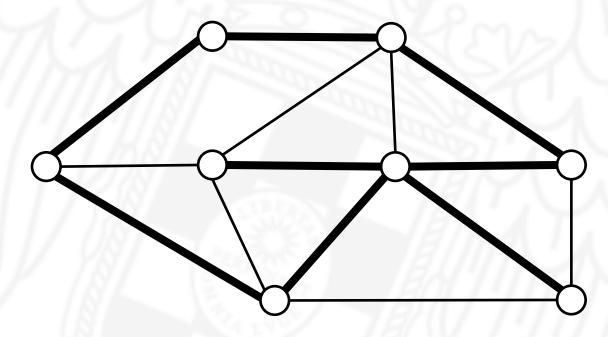
- ► Dado un grafo no dirigido *G*, un árbol de recubrimiento de *G* es un subgrafo *T* tal que:
 - T es un árbol: es conexo y acíclico
 - T es de recubrimiento: alcanza todos los vértices de G



- ► Dado un grafo no dirigido *G*, un árbol de recubrimiento de *G* es un subgrafo *T* tal que:
 - T es un árbol: es conexo y acíclico
 - T es de recubrimiento: alcanza todos los vértices de G

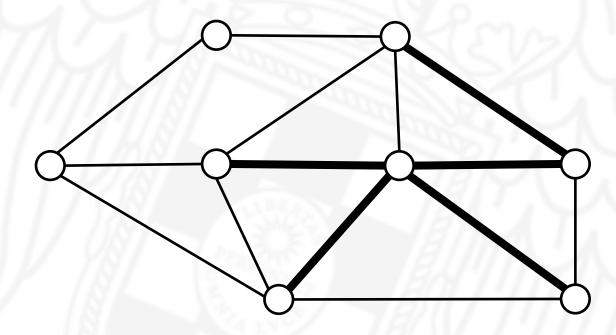


- ► Dado un grafo no dirigido *G*, un árbol de recubrimiento de *G* es un subgrafo *T* tal que:
 - T es un árbol: es conexo y acíclico
 - T es de recubrimiento: alcanza todos los vértices de G



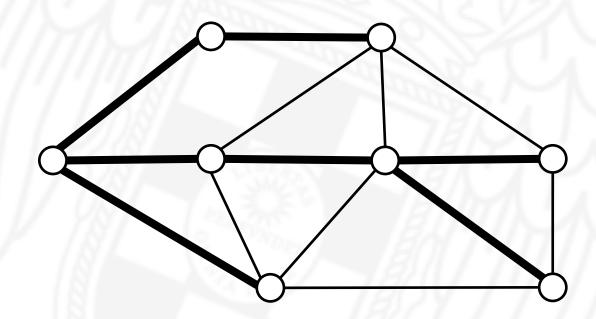
no es un árbol (tiene ciclos)

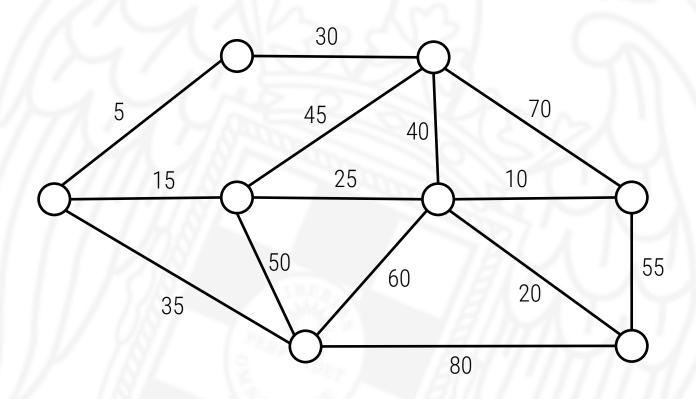
- ► Dado un grafo no dirigido *G*, un árbol de recubrimiento de *G* es un subgrafo *T* tal que:
 - T es un árbol: es conexo y acíclico
 - T es de recubrimiento: alcanza todos los vértices de G

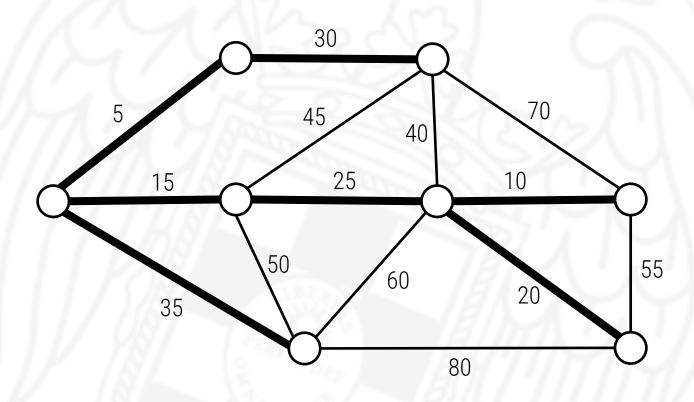


no es de recubrimiento

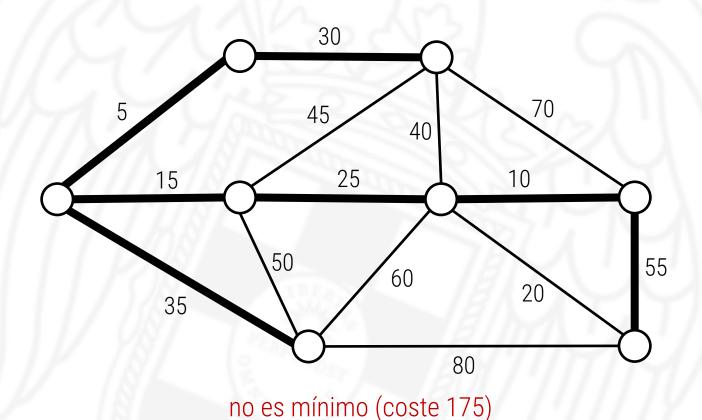
- ► Si *T* es un árbol de recubrimiento de un grafo *G* con *V* vértices:
 - T contiene exactamente V-1 aristas.
 - Al eliminar cualquier arista de T deja de ser conexo.
 - Añadir cualquier arista a T crea un ciclo.

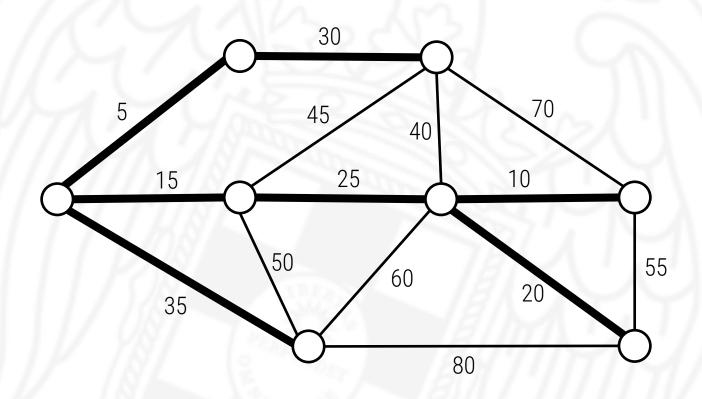






$$5 + 15 + 35 + 30 + 25 + 10 + 20 = 140$$



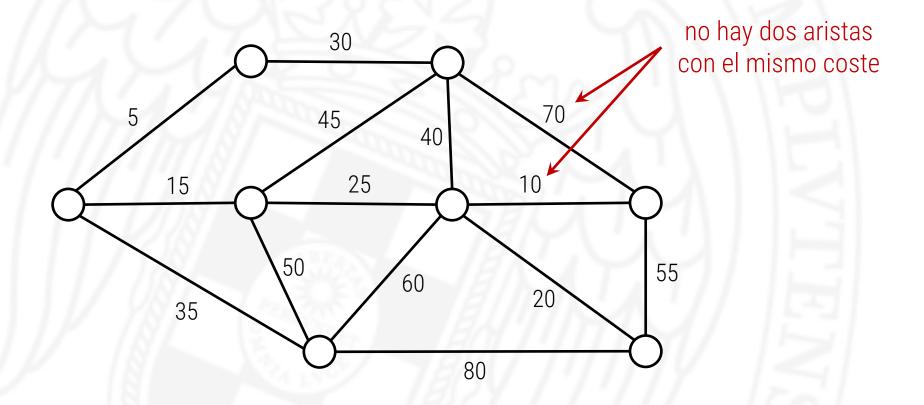


Aplicaciones de los ARMs

- Verificación facial en tiempo real.
- Búsqueda de redes de carreteras en imágenes de satélites o aéreas.
- Reducción del almacenamiento de datos en la secuenciación de aminoácidos de una proteína.
- Modelar la localidad de interacciones entre partículas en flujos de fluidos turbulentos.
- Algoritmos de aproximación para problemas NP-difíciles (por ejemplo, TSP, árbol de Steiner).
- Diseño de redes (comunicaciones, eléctricas, hidráulicas, informáticas, viales).

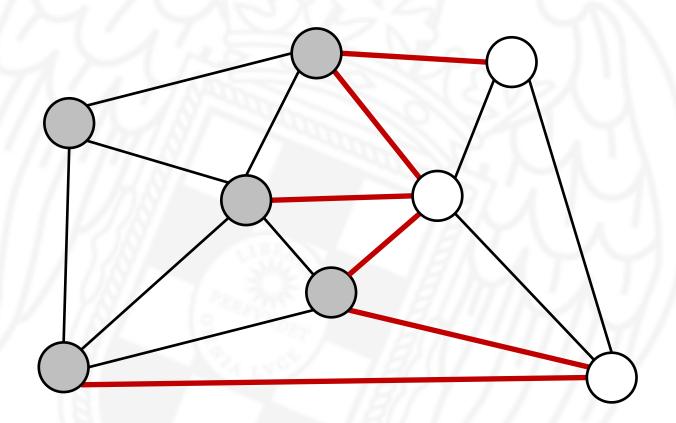
Dos simplificaciones

- ► El grafo es conexo ⇒ existe un ARM
- Los valores de las aristas son todos distintos \implies ARM único



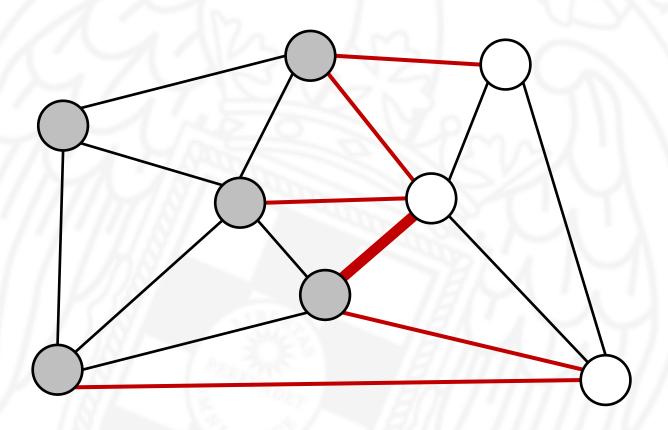
La propiedad del corte

- Un corte de un grafo es una partición de sus vértices en dos conjuntos no vacíos.
- ► Una arista cruza el corte si tiene un extremo en cada conjunto.



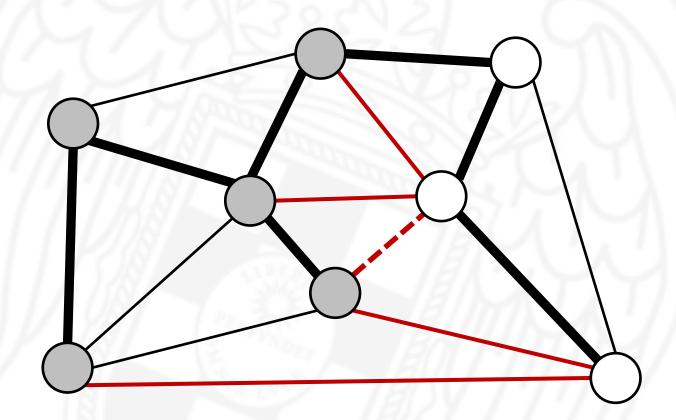
La propiedad del corte

La propiedad del corte: dado un corte cualquiera, la arista de menor peso que lo cruza pertenece al ARM.



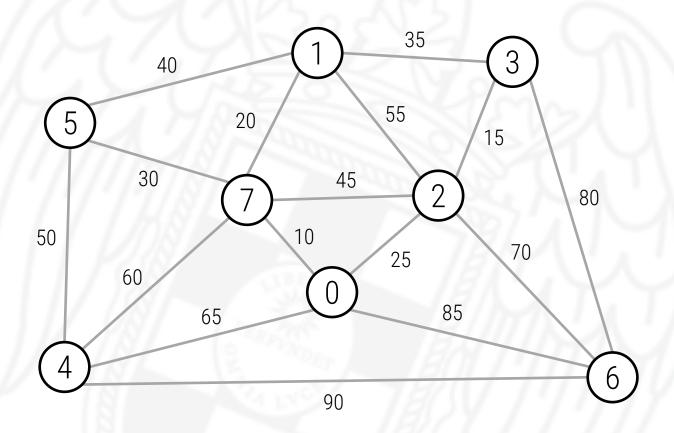
La propiedad del corte

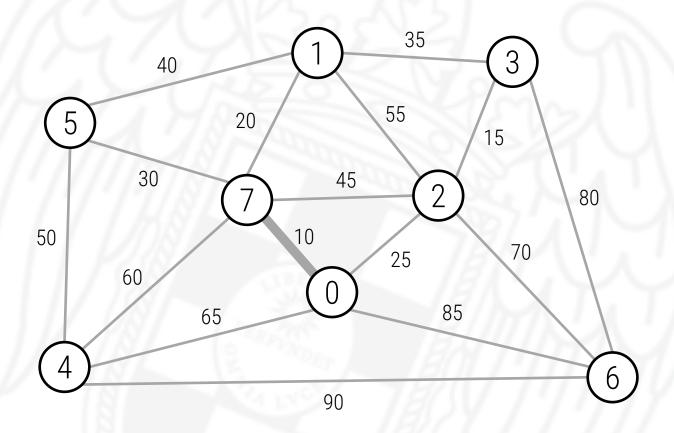
- La propiedad del corte: dado un corte cualquiera, la arista de menor peso que lo cruza pertenece al ARM.
- ► Demostración:

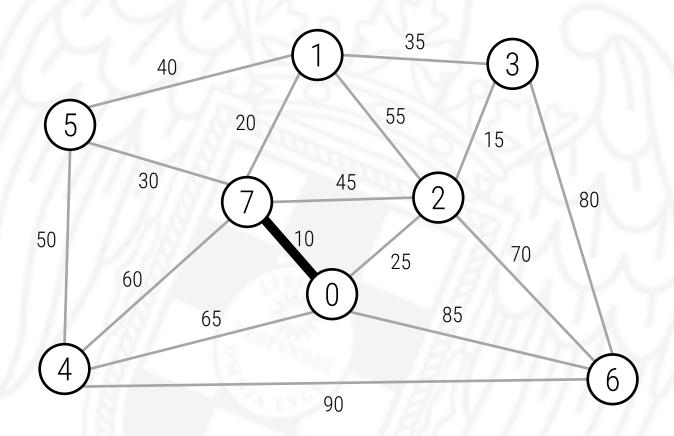


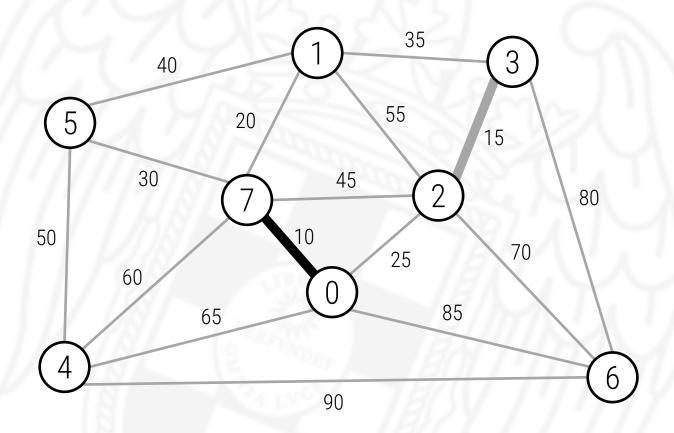
Árbol de recubrimiento de coste mínimo

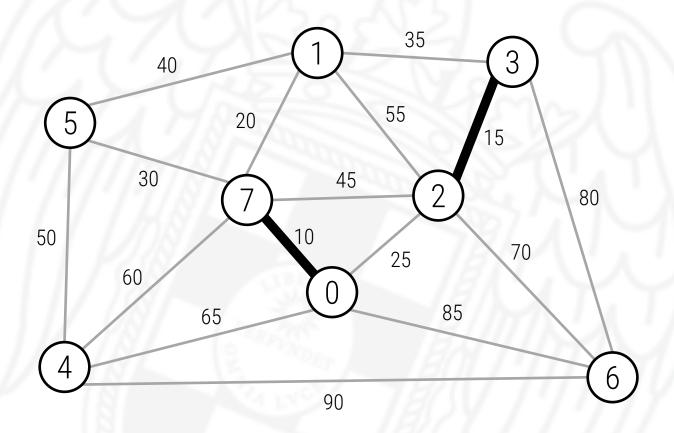
```
template <typename Valor>
class ARM {
public:
  ARM(GrafoValorado<Valor> const& g);
   Valor costeARM() const;
   std::vector<Arista<Valor>> ARM() const;
```

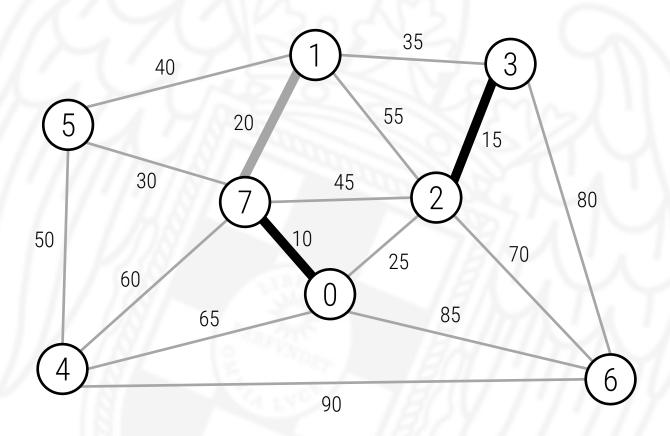


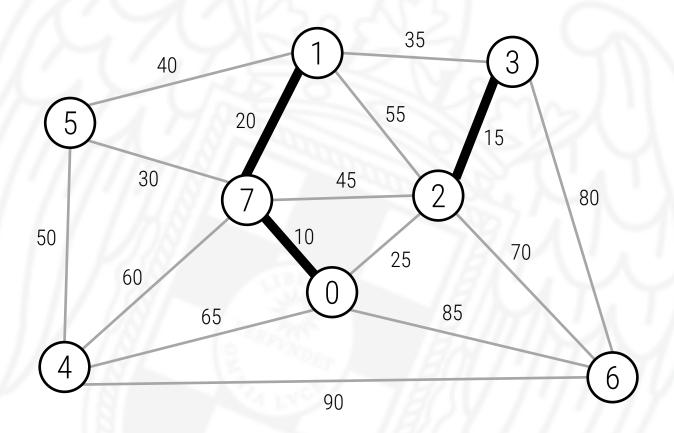


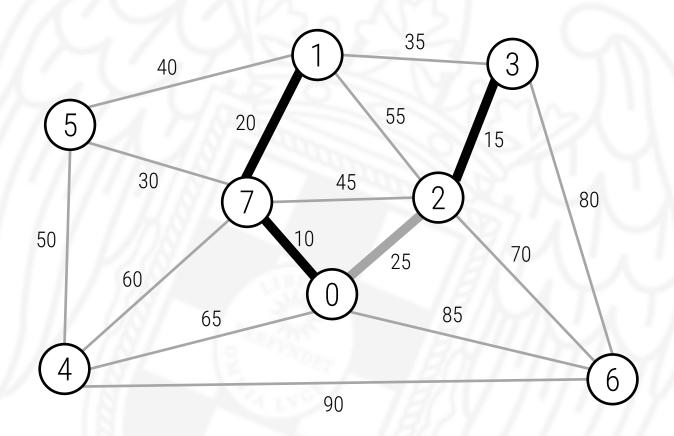


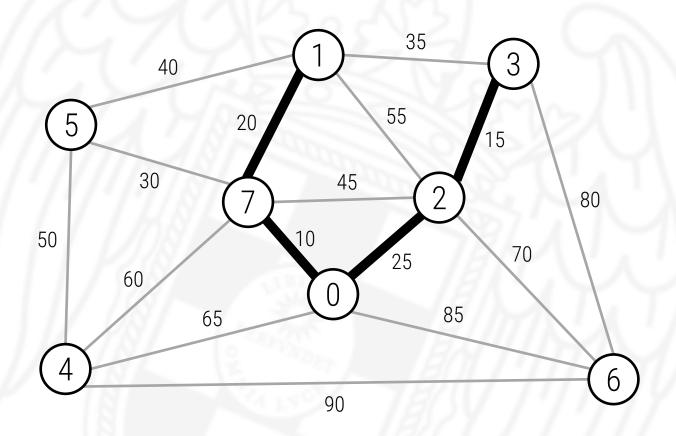


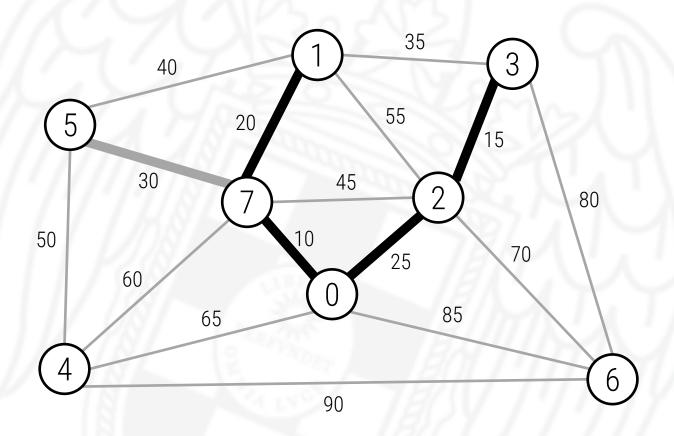


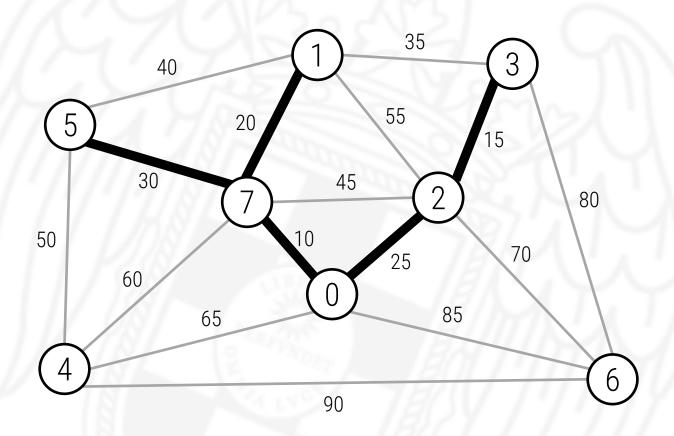


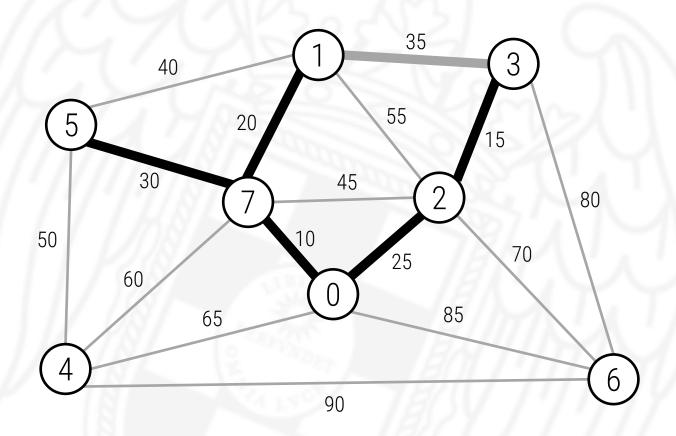


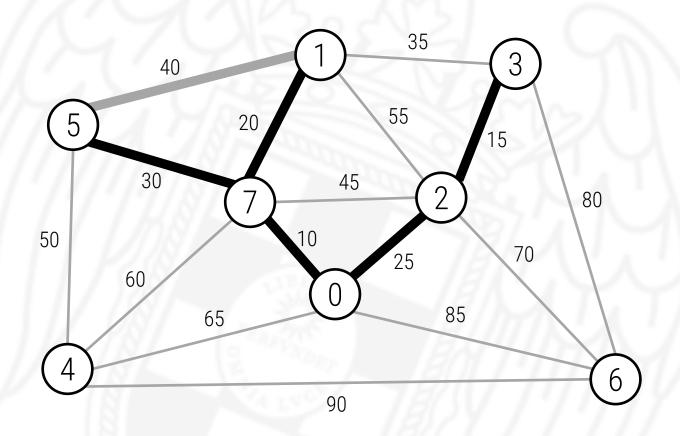


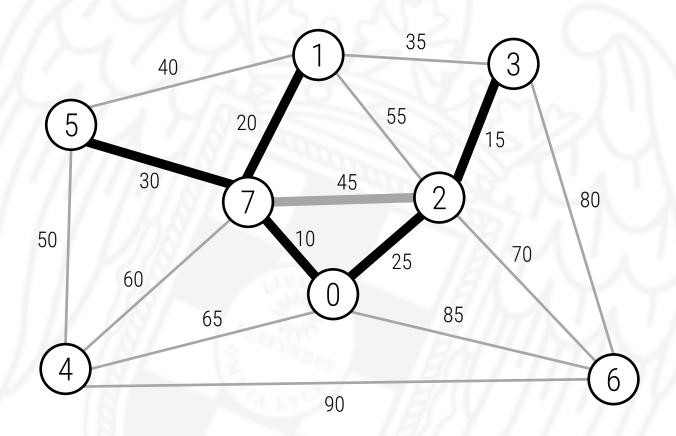


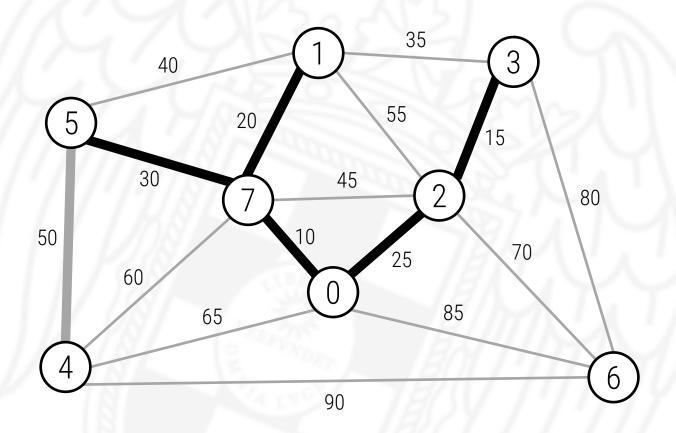


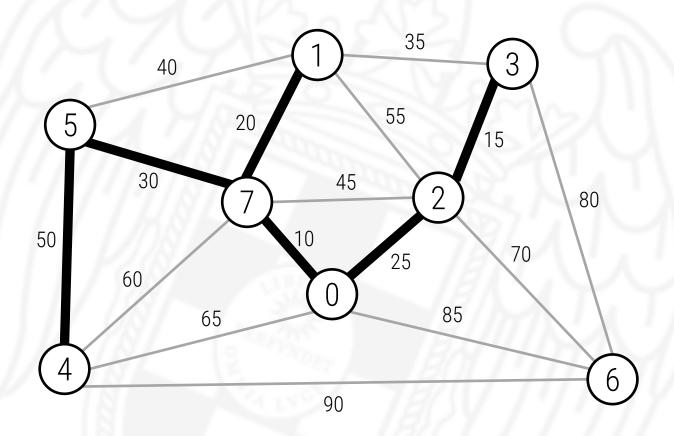


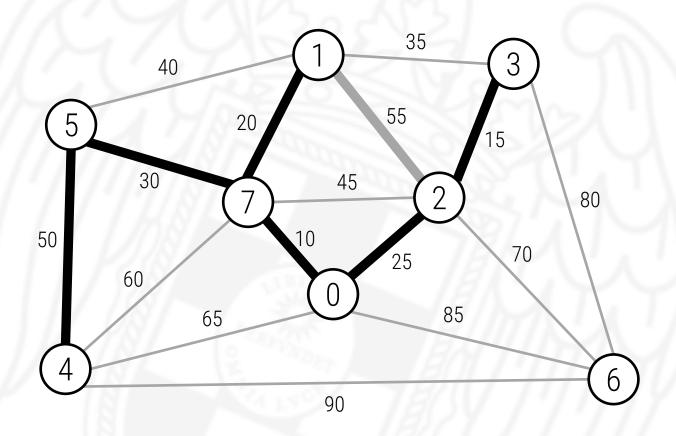


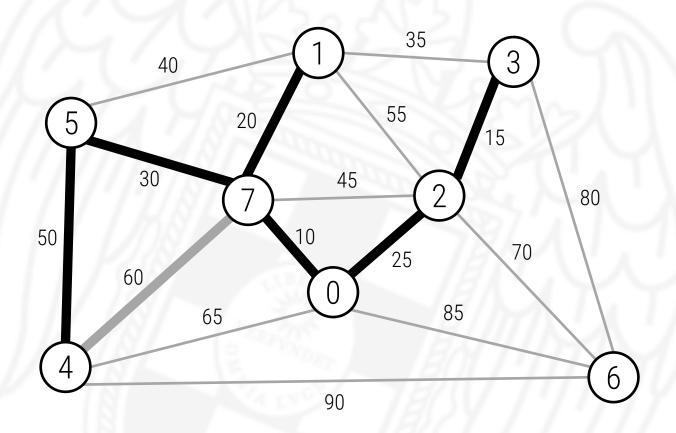


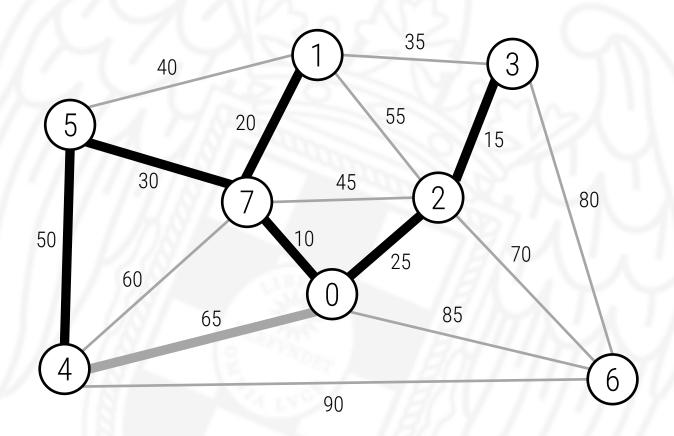


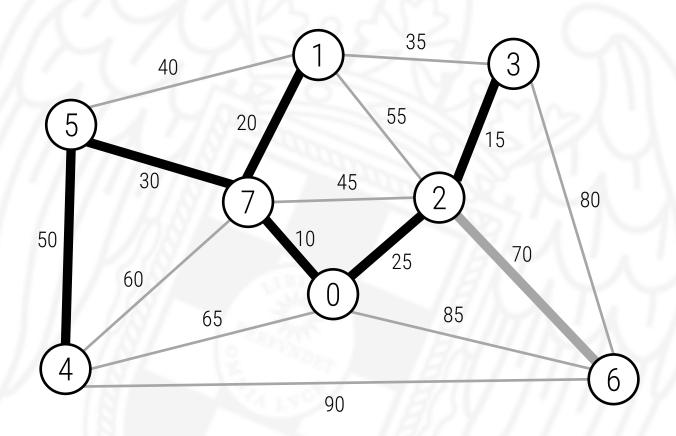






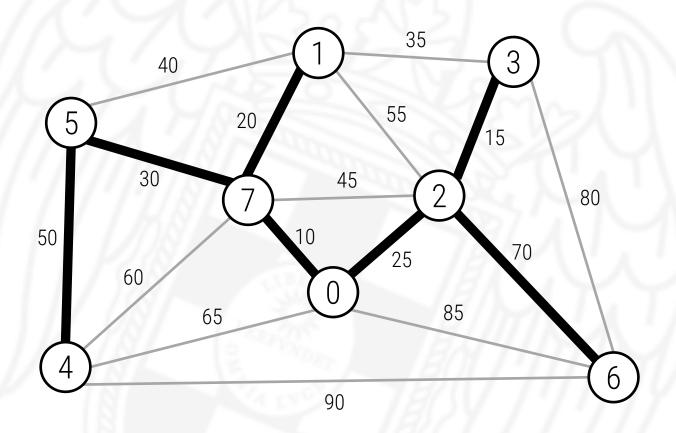






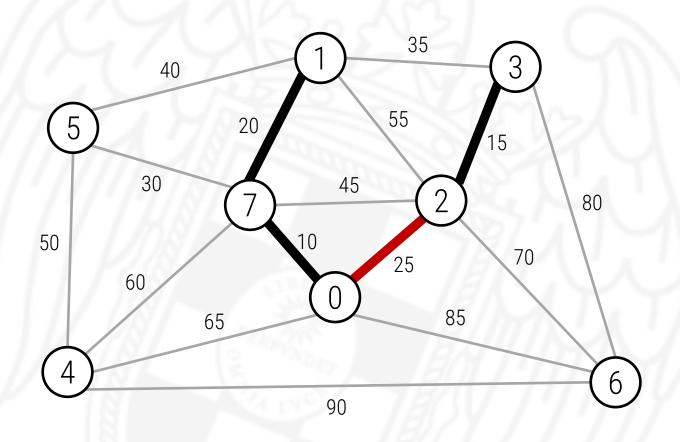
Algoritmo de Kruskal

Considera las aristas en orden creciente de coste, y cada arista se selecciona si no crea ciclos.



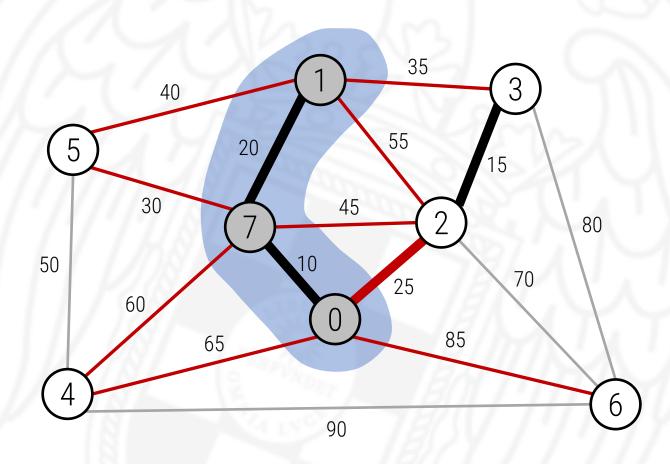
Algoritmo de Kruskal, corrección

El algoritmo de Kruskal calcula un ARM.

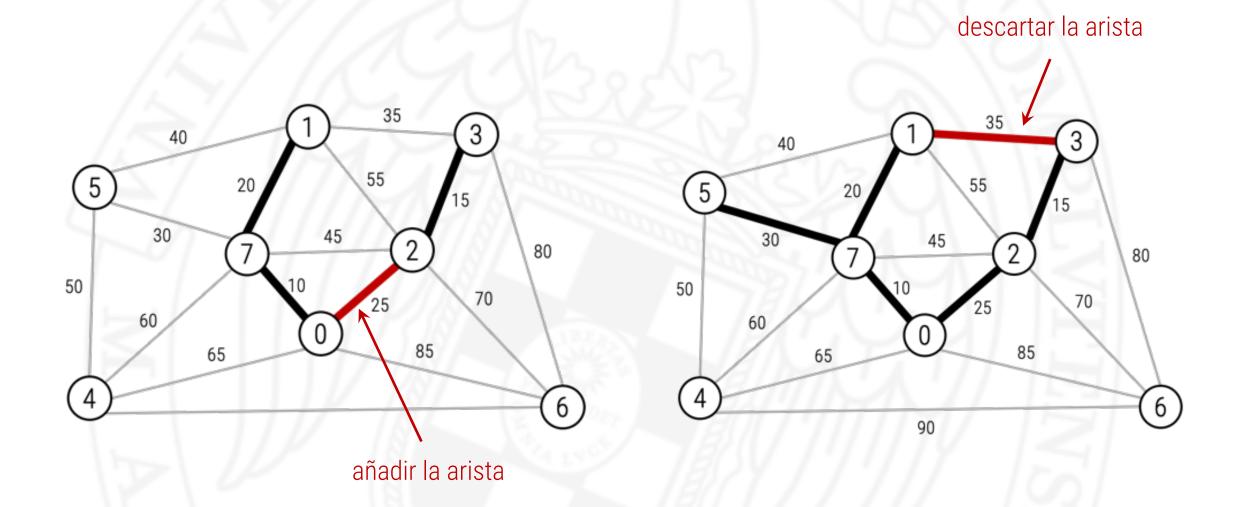


Algoritmo de Kruskal, corrección

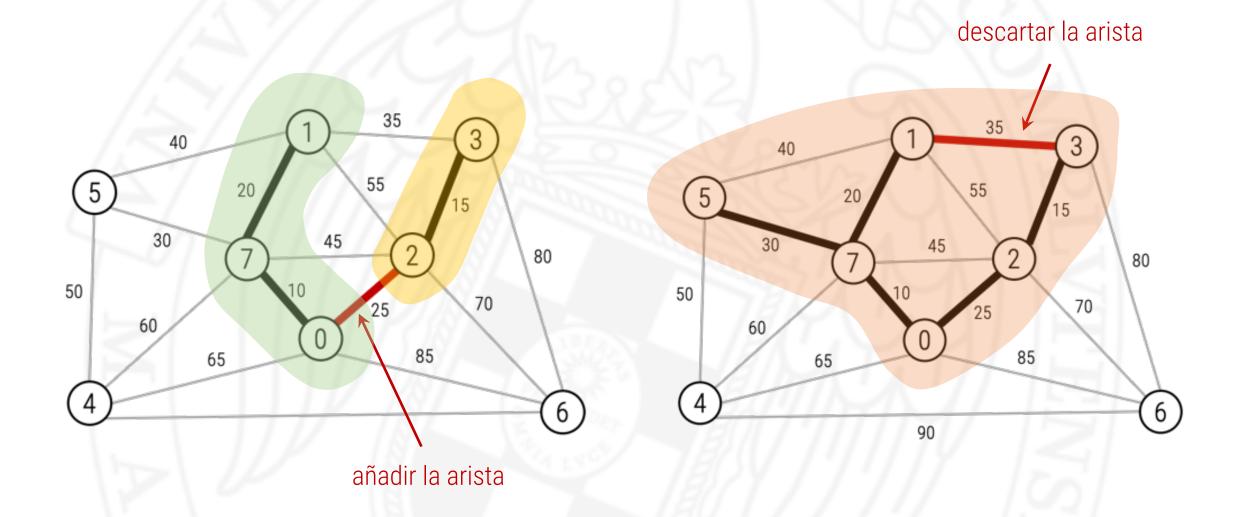
- El algoritmo de Kruskal calcula un ARM.
- ► Por la propiedad del corte:



¿Cómo comprobamos si añadir una arista crearía ciclos?



Utilizando conjuntos disjuntos



```
template <typename Valor>
class ARM_Kruskal {
private:
   std::vector<Arista<Valor>> _ARM;
  Valor coste;
public:
   Valor costeARM() const {
      return coste;
   std::vector<Arista<Valor>> const& ARM() const {
      return _ARM;
```

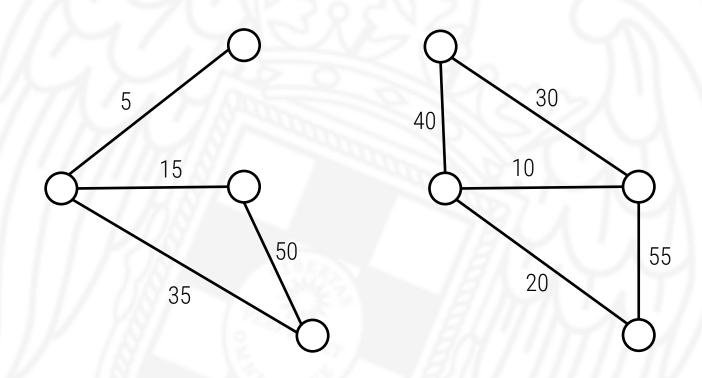
```
ARM_Kruskal(GrafoValorado<Valor> const& g) : coste(0) {
   PriorityQueue<Arista<Valor>> pq(g.aristas());
   ConjuntosDisjuntos cjtos(g.V());
   while (!pq.empty()) {
      auto a = pq.top(); pq.pop();
      int v = a.uno(), w = a.otro(v);
      if (!cjtos.unidos(v,w)) {
         cjtos.unir(v, w);
         _ARM.push_back(a); coste += a.valor();
         if (\_ARM.size() == g.V() - 1) break;
```

Algoritmo de Kruskal, análisis del coste

► El algoritmo de Kruskal, aplicado a un grafo con V vértices y A aristas, calcula el ARM en un tiempo en $O(A \log A)$ y con un espacio adicional en O(A).

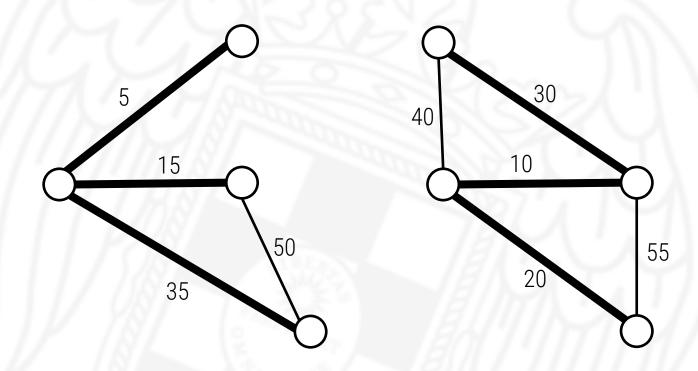
Operación	Frecuencia	Coste por operación
construir cola prioridad	1	А
construir partición	1	V
pop	А	log A
unir	V – 1	lg* V
unidos	А	lg* V

¿Qué ocurre si el grafo no es conexo?

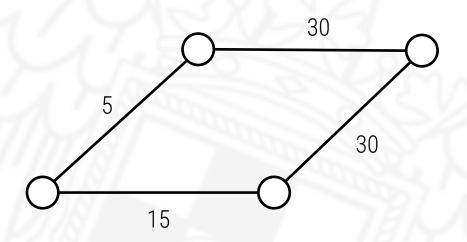


¿Qué ocurre si el grafo no es conexo?

► Se calcula un bosque de recubrimiento mínimo.



¿Qué ocurre si los costes de las aristas no son todos distintos?



¿Qué ocurre si los costes de las aristas no son todos distintos?

