## THAMWAY PROT series hardwere server software

Lua command section

#### 起動画面

```
D:\TCPNMR\main.exe
                                                                          - - X
*****************************
 TCP to USB CONVERTER for PULSER/AD/RFCONTROL 14:09:32 May 14 2015
----- USB INTERFACE INFORMATION ------
address search for board:IF099B

      000-0ff:EXIST
      100-1ff:-----
      200-2ff:-----
      300-3ff:-----

      400-4ff:-----
      500-5ff:-----
      600-6ff:-----
      700-7ff:-----

      800-8ff:-----
      900-9ff:-----
      a00-aff:-----
      b00-bff:-----

      c00-cff:-----
      d00-dff:-----
      e00-eff:-----
      f00-fff:-----

usbGetIDN(0x1f):[PG32U40 ,071024,CLK=40MHZ,BIT=32,RAM=262144,]
usbGetIDN(0x3f):[DV14U25 ,101108,CLK=25MHZ,BIT=14,RAM=524288,]
usbGetIDN(0x5f):-----
 ----- CONNECTED BOARD INFORMATION ----
usbGetIDN(0x7f):------
usbGetIDN(0x9f):-----
usbGetIDN(0xbf):-----
usbGetIDN(0xdf):----
usbGetIDN(0xff):-----
MAX_PULMEM=2000
thread_pulser_server():listen TCP/IP PORT:5025
Ready for accept TCP/IP port:5025
thread_ad_server():listen TCP/IP PORT:5026
Ready for accept TCP/IP port:5026
thread_rf_server():listen TCP/IP PORT:5027
Ready for accept TCP/IP port:5027
Lua 5.3.0 Copyright (C) 1994-2015 Lua.org, PUC-Rio
```

# Lua コマンドについて

内蔵のLuaコマンドを用いて操作することも可能です。コマンドラインからキーボードを使い操作します。 本ソフトウェアは標準のLua言語にハードウェア制御コマンドを追加しています。

```
TCP/IP PORT:5025 コマンドは、callPG( "pulser command" )で実行することができます。
TCP/IP PORT:5026 コマンドは、callAD( "ad command" )で実行することができます。
TCP/IP PORT:5027 コマンドは、callRF( "rf command" )で実行することができます。
```

#### 例

```
callPG( "start 10" ) — send to Pulser callAD( "startad 256, 1, 1, 0" ) — send to A/D callRF( "RFSWW1" ) — send to RF CONTROL callRF( "RFSWW0" ) — send to RF CONTROL
```

## Lua 追加コマンド解説

NMRTCP プログラムは、Lua インタプリタを内蔵しています。

標準のLua言語にハードウェア操作用のコマンドを追加しています。

### システムコマンド

#### 一定時間停止する。

[書式]

wait1ms(〈整数〉)

[説明]

整数 整数×1ミリ秒停止する。

#### ソフトウェアを終了する。

[書式]

os.exit()

[説明]

ソフトウェアを終了します。Lua の標準コマンドです。

### ボード制御コマンド

### I/0 ポート入力を行う

[書式]

inb(〈アドレス〉)

inw(〈アドレス〉)

[説明]

通常使いません。ハードウェアを直接操作するときに使用します。

inb() 指定アドレスからバイトデータを読み込みます。

inw() 指定アドレスからワードデータを読み込みます。

戻り値は数値です。

#### I/0ポート出力を行う

[書式]

outb(〈アドレス〉)

outw(〈アドレス〉)

[説明]

通常使いません。ハードウェアを直接操作するときにします。

outb() 指定アドレスへバイトデータを書き込みます。

outw() 指定アドレスへワードデータを書き込みます。

#### 装置ヘコマンドを送る

#### [書式]

cal IPG(〈コマンド文字列〉) cal IAD(〈コマンド文字列〉) cal IRF(〈コマンド文字列〉)

#### [説明]

cal IPG:パルサーへコマンドを送るcal IAD: A/Dへコマンドを送る

cal IRF: RFコントローラへコマンドを送る

戻り値は、すべて文字列となります。TCP/IP接続同様のメッセージが戻ります。

#### [例]

callPG( "\*idn?" )
callAD( "\*idn?" )
callRF( "RFSWW1" )

## その他

### Lua スクリプトの実行

#### [書式]

dofile( <FileName> )

#### [説明]

FileName で指定したファイルを実行します。

フォルダの区切りは"¥"ではなく"/"で指定します。Luaの標準コマンドです。

### [例]

```
dofile( "example/myprogram. lua" )
dofile( "d:/example/myprogram. lua" )
```