分治算法

东南大学计算机学院 金嘉晖

本章内容

- 分治算法的原理
- 大整数乘法
- 矩阵乘法
- 求第k小元素问题
- 寻找最近点对
- 快速傅立叶变换
- 寻找凸包



■ 设计过程

。Divide:整个问题划分为多个子问题

□ Conquer: 求解各子问题(递归调用子问题的算法)

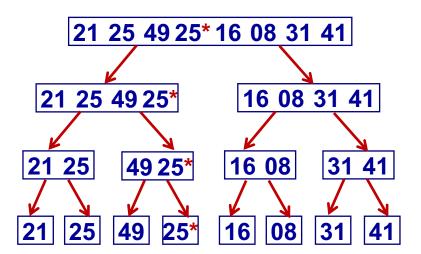
。Combine: 合并子问题的解, 形成原始问题的解

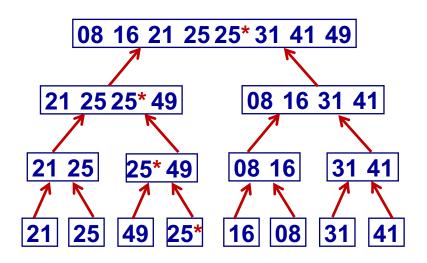
分治算法的原理

- 分析过程
 - **」建立递归方程**
 - ightharpoonup T(n) = aT(n/b) + D(n) + C(n)
 - □ Divide时间复杂度: D(n)
 - □ Conquer时间复杂度: aT(n/b)
 - □ Combine: C(n)
 - > 当n<c, T(n)=θ(1)
 - 。递归方程求解



■ 例1: 归并排序

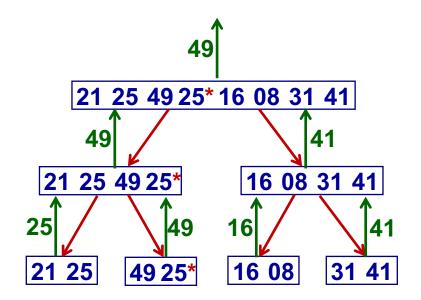




$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + O(n)$$
$$= O(n \log n)$$

分治算法的原理

■ 例2: 找最大值



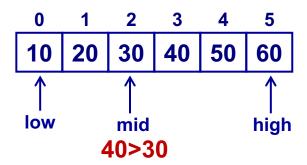
$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + 1$$
$$= n - 1$$

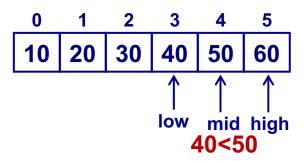
二分搜索

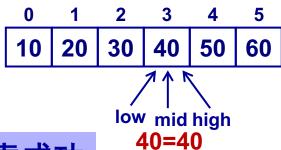
■ 有序顺序表

- low=0, high=n-1,mid=(low+high)/2
- 。x先和mid元素比较
 - > 若相等, 搜索成功, 返回下标
 - > 若x更小,继续在前半部分搜索
 - □ high=mid-1, mid=(low+high)/2
 - > 若x更大,继续在后半部分搜索
 - □ low=mid+1, mid=(low+high)/2

搜索40





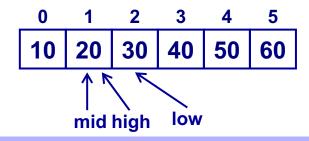


搜索成功

二分搜索

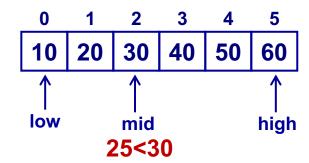
■ 有序顺序表

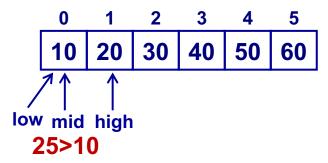
- low=0, high=n-1,mid=(low+high)/2
- 。x先和mid元素比较
 - > 若相等,搜索成功,返回下标
 - > 若x更小,继续在前半部分搜索
 - □ high=mid-1, mid=(low+high)/2
 - > 若x更大,继续在后半部分搜索
 - □ low=mid+1, mid=(low+high)/2

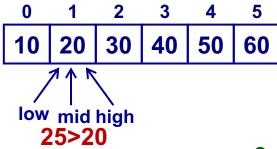


low>high,搜索失败

搜索25







v

二分搜索

■ 有序顺序表

- □ 折半搜索构造的判定树
 - ▶ 设满二叉树n=2^h-1
 - ▶ 则有2^h=n+1,h=log₂(n+1)
 - > 平均搜索长度

$$ASL_{succ} = \frac{1}{n} (1 * 2^{0} + 2 * 2^{1} + 3 * 2^{2} + \dots + (h-1) * 2^{h-2} + h * 2^{h-1})$$
 错位相减法
$$= \frac{1}{n} ((h-1) \times 2^{h} + 1)$$

$$= \frac{n+1}{n} \log_{2}(n+1) - 1 \approx \log_{2}(n+1) - 1$$

大整数乘法

- n位二进制整数X和Y相乘
 - \Box 通常算法时间复杂性性为 $O(n^2)$
 - \Box 分治算法时间复杂度可降至 $O(n^{1.59})$

大整数乘法

$$T(n) = 4T\left(\frac{n}{2}\right) + \Theta(n)$$

$$\therefore a = 4, b = 2, f(n) = \Theta(n), n^{\log_2 4} = n^2$$

$$f(n) = n^{\log_2 4 - \varepsilon}, \varepsilon = 1,$$

$$\therefore T(n) = \Theta(n^{\log_2 4}) = \Theta(n^2)$$

复杂性没有改善

大整数乘法

$$\mathbf{Y}$$
= \mathbf{C} \mathbf{D}

$$XY = (A2^{n/2} + B)(C2^{n/2} + D)$$
 $\qquad \qquad \stackrel{\text{$_{\tiny }}}{\sim} \frac{}{}$ $\qquad \qquad = AC2^n + ((A+B)(C+D)-AC-BD)2^{n/2} + BD$

$$T(n) = 3T\left(\frac{n}{2}\right) + \Theta(n)$$
 $\therefore a = 3, b = 2, f(n) = \Theta(n), n^{\log_2 3} \approx n^{1.59}$
 $f(n) = n^{\log_2 3 - \varepsilon}, \varepsilon \approx 0.59,$
 $\therefore T(n) = \Theta(n^{\log_2 3}) = \Theta(n^{1.59})$

- 两个 $n \times n$ 的矩阵 A 和 B 相乘
 - \Box 通常算法时间复杂性性为 $O(n^3)$
 - \Box 分治算法时间复杂度可降至 $O(n^{2.81})$

- 两个 $n \times n$ 的矩阵 A 和 B 相乘
 - □ 将 A 和 B 分成 A 个大小为 $\frac{n}{2} \times \frac{n}{2}$ 的子矩阵运算

$$\begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} \\ C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$

$$C_{11}=A_{11}B_{11}+A_{12}B_{21}$$
, $C_{12}=A_{11}B_{12}+A_{12}B_{22}$
 $C_{21}=A_{21}B_{11}+A_{22}B_{21}$, $C_{22}=A_{21}B_{12}+A_{22}B_{22}$

$$T(n) = 8T\left(\frac{n}{2}\right) + \Theta(n^2)$$

$$a = 8, b = 2, f(n) = \Theta(n^2), n^{\log_2 8} = n^3$$

$$f(n) = n^{\log_2 8 - \varepsilon}, \varepsilon = 1,$$

$$\therefore T(n) = \Theta(n^{\log_2 8}) = \Theta(n^3)$$

14

- 两个 $n \times n$ 的矩阵 A 和 B 相乘
 - □ 将 A 和 B 分成 A 个大小为 $\frac{n}{2} \times \frac{n}{2}$ 的子矩阵运算

$$\begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} \\ C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$

将8个矩阵相乘转变成7个矩阵相乘

$$M_{1} = A_{11} (B_{12} - B_{22})$$

$$M_{2} = (A_{11} + A_{12}) B_{22}$$

$$M_{3} = (A_{21} + A_{22}) B_{11}$$

$$M_{4} = A_{22} (B_{21} - B_{11})$$

$$M_{5} = (A_{11} + A_{22}) (B_{11} + B_{22})$$

$$M_{6} = (A_{12} - A_{22}) (B_{21} + B_{22})$$

$$M_{7} = (A_{11} - A_{21}) (B_{11} + B_{12})$$

$$C_{11} = M_5 + M_4 - M_2 + M_6$$

$$C_{12} = M_1 + M_2$$

$$C_{21} = M_3 + M_4$$

$$C_{22} = M_5 + M_1 - M_3 - M_7$$



- 两个 $n \times n$ 的矩阵 A 和 B 相乘
 - 』将 A 和 B 分成 A 个大小为 $\frac{n}{2} \times \frac{n}{2}$ 的子矩阵运算

$$\begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} \\ C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$

将8个矩阵相乘转变成7个矩阵相乘

$$T(n) = 7T\left(\frac{n}{2}\right) + \Theta(n^{2})$$

$$\therefore a = 7, b = 2, f(n) = \Theta(n^{2}), n^{\log_{2} 7} \approx n^{2.81}$$

$$f(n) = n^{\log_{2} 7 - \varepsilon}, \varepsilon \approx 0.81,$$

$$\therefore T(n) = \Theta(n^{\log_{2} 7}) = \Theta(n^{2.81})$$

$$C_{11} = M_{5} + M_{4} - M_{2} + M_{6}$$

$$C_{12} = M_{1} + M_{2}$$

$$C_{21} = M_{3} + M_{4}$$

$$C_{22} = M_{5} + M_{1} - M_{3} - M_{7}$$

- 两个 $n \times n$ 的矩阵 A 和 B 相乘
 - □ 还有更好的算法,复杂度可降至 $\Theta(n^{2.376})$
 - □ 可否继续降低复杂度?
 - 。还没有定论



■基本思想

- 。Partition: 任取一元素x为基准(如选第1个), 小于x的元素放在x左边, 大于等于x的元素放在x右边
- □ 对左、右部分递归执行上一步骤直至只有一个元素

初始	21	25	49	25*	16	80
第1层	08	16	21	25*	25	49
第2层	08	16	21	25*	25	49
第3层	08	16	21	25*	25	49
第4层	80	16	21	25*	25	49

选21为基准

左部选08,右部选25*为基准

左部选16,右部选25为基准

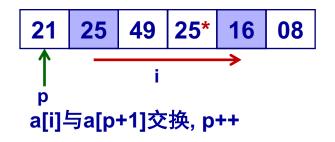
右部选49为基准

快速排序

$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + O(n)$$
$$= O(n \log n)$$

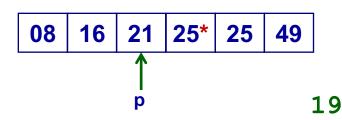
Partition(low,high)

- □ 初始时基准坐标p = low, x=a[low]=21
- 。从i=low+1位置开始判断,比x小的元素与p下一个 位置交换,p自加1
- □循环直至i > high,最后a[low]与a[p]交换









快速排序

- 基于比较的排序方法,最好的算法不会好于 O(nlogn),
 - □ 因为比较搜索树中2ʰ>=n!,从而h>=nlogn

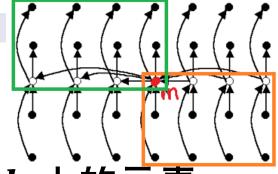
٧

第 k 小元素

- 在有 n 个元素的数组中,找第 k 小的元素
 - 。可采用堆排序方法找第 k 小元素
 - □ 每获得一个元素,最坏情况下要 $O(\log n)$ 次比较
 - \Box 故此方法的时间复杂度在最坏情况下是 $O(k \log n)$
 - □ 当k接近 $\frac{n}{2}$ 时,此方法需要 $\mathbf{O}(n\log n)$ 次比较。

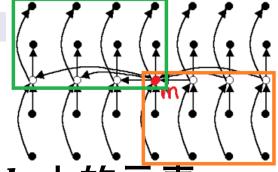
v





- 在有n个元素的数组S中,找第k小的元素
 - □ 给出一复杂度为 O(n) 的算法 Select(S, k)
 - ▶ 若|S|<50, 采用堆排序的方法找出第 k 小元素
 - ► 否则,
 - □ 将n个元素分为[n/5]组,每组5个元素,每组排序,O(n)
 - \square 将每组第3个元素取出,得到大小为[n/5]的数组 M
 - □ 最后一组中的元素可能不足5个
 - 1个取出; 2个取较小; 3个取中间; 4个取第2小
 - \square m = Select(M, $\lceil |M|/2 \rceil$), 代价 $T(\lceil n/5 \rceil)$
 - □ S中至少有3 $\left(\left\lceil \frac{1}{2} \left\lceil \frac{n}{5} \right\rceil \right\rceil 2\right) \ge \frac{3n}{10} 6$ 个元素大于等于m
 - □ 类似地,S中至少有 $\frac{3n}{10}$ 6个元素小于m

第k小元素



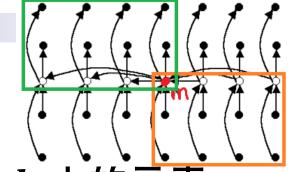
- 在有 n 个元素的数组 S 中, 找第 k 小的元素
 - - ▶ 若|S|<50, 采用堆排序的方法找出第 k 小元素
 - ► 否则,
 - \square 依次扫描整个数组S,代价O(n)
 - si<m时放入S₁; si=m时放入S₂; si>m时放入S₃;
 - □ 当 k≤|S₁| 时,调用 Select(S₁, k),

■ **S**₁大小最多为 n -
$$(\frac{3n}{10} - 6) = \frac{7n}{10} + 6$$
, 代价 $T(\frac{7n}{10} + 6)$

- □ 当 |S₁|<k≤|S₁|+|S₂| 时,
 - 返回 m
- □ 当 k>|S₁|+|S₂| 时,调用 Select(S₃, k |S₁| |S₂|)

■ **S**₃大小最多为 n -
$$(\frac{3n}{10} - 6) = \frac{7n}{10} + 6$$
, 代价 $T(\frac{7n}{10} + 6)$ 23





第 k 小元素

- 在有 n 个元素的数组 S 中, 找第 k 小的元素
 - □ 给出一复杂度为 O(n) 的算法 Select(S, k)

$$T(n) = T\left(\left\lceil\frac{n}{5}\right\rceil\right) + T\left(\frac{7n}{10} + 6\right) + O(n) \le O(n)$$

- > 第二数学归纳法证明: n<50时显然成立
 - \square 假设n \leq m时, T(m) = O(m), $T(m) \leq cm$

□ n=m+1时,
$$T(m+1) = T\left(\left[\frac{m+1}{5}\right]\right) + T\left(\frac{7(m+1)}{10} + 6\right) + O(m+1)$$

$$\leq c_1 \left[\frac{m+1}{5} \right] + c_2 \left(\frac{7(m+1)}{10} + 6 \right) + O(m+1)$$

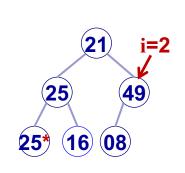
$$\leq c \left(\frac{m+1}{5} + 1 \right) + c \left(\frac{7(m+1)}{10} + 6 \right) + a(m+1)$$

$$= \left(\frac{9c}{10} + a\right)(m+1) + 7c$$

$$\Box$$
 $\leq 0(m+1)$

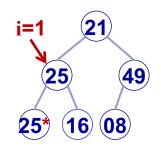
■ 算法思想

- **」建立最大堆**
- □循环执行以下步骤,直至所有元素出堆
 - ▶ 每次堆顶元素(即最大元素)与堆中最后一个元素交换
 - > 剔除最大元素后调整为最大堆



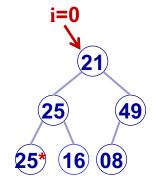
21 25 49 25* 16 08

最后一元素的父节点 i=2开始调整



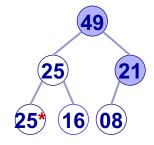
21 25 49 25* 16 08

调整i=1



21 25 49 25* 16 08

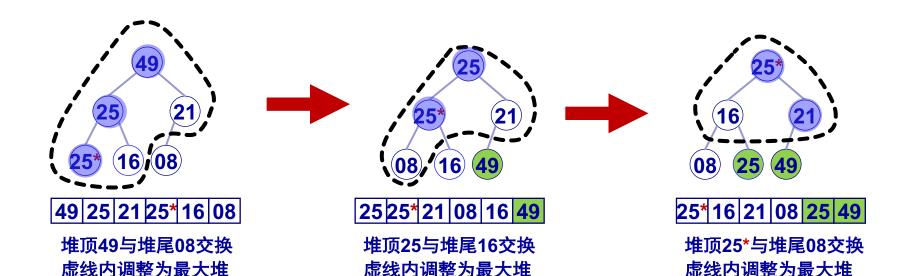
调整i=0



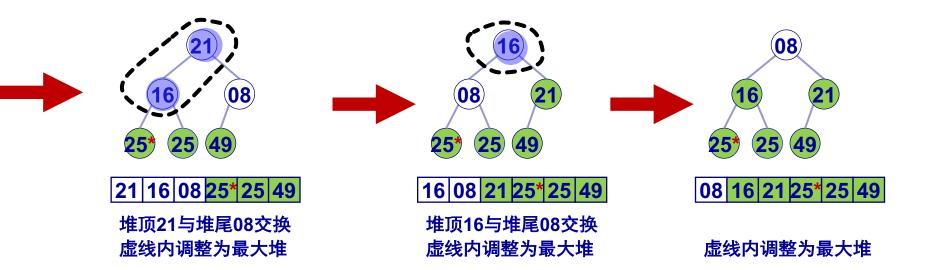
49 25 21 25* 16 08

形成最大堆

- 算法思想
 - **」建立最大堆**
 - □循环执行以下步骤,直至所有元素出堆
 - ▶ 每次堆顶元素(即最大元素)与堆中最后一个元素交换
 - > 剔除最大元素后调整为最大堆



- 算法思想
 - **」建立最大堆**
 - □循环执行以下步骤,直至所有元素出堆
 - ▶ 每次堆顶元素(即最大元素)与堆中最后一个元素交换
 - > 剔除最大元素后调整为最大堆



■ 堆排序算法分析

- 。建立最大堆
 - ▶ 设堆中有n个元素, 对应完全二叉树有h层(2h-1≤n<2h)
 - ▶ 第i层向下调整移动距离最大为(h-i), 第i层节点数为2i-1
 - ▶总移动次数

$$2 \cdot \sum_{i=1}^{h-1} 2^{i-1}(h-i) = O(n)$$

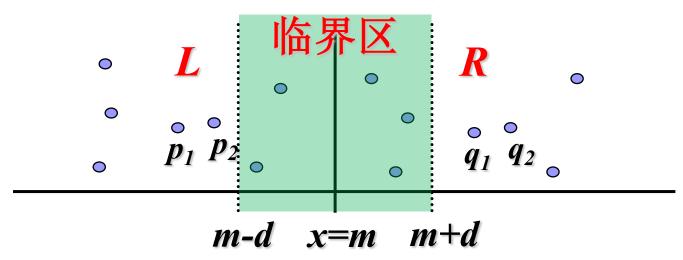
- 。循环弹出堆顶元素
 - \rightarrow 执行n-1次向下调整,每次调整距离 $\log_2(n+1)$
 - ▶ 总调整时间O(nlog₂n)

- 在二维平面上n个点中找距离最近的两个点

 - \Box 输出距离最近的两个点 (p_r, p_s)
 - $\rightarrow Dis(p_i, p_i)$ 为Euclidean距离,
 - $> \diamondsuit p_i = (x_i, y_i), \ p_j = (x_j, y_j)$
 - > $Dis(p_i, p_j) = \sqrt{(x_i x_j)^2 + (y_i y_j)^2}$

- 在二维平面上n个点中找距离最近的两个点
 - Preprocessing
 - > 如果Q中仅包含一个点,则算法结束
 - ▶ 把Q中的点按 x-坐标值和 y-坐标值排序
 - ¬ Divide:
 - ▶ 计算Q中各点x-坐标的中位数m
 - 用垂线 x=m 把P划分成两个大小相等的子集合L和R, L中点在 x=m左边, R 中点在x=m 右边

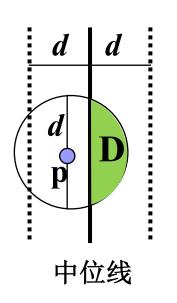
■ 在二维平面上n个点中找距离最近的两个点



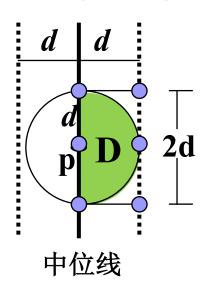
- 1. 递归地在L、R中找出最接近点对: (p1, p2)∈L, (q1, q2)∈R
- d=min{Dis(p1, p2), Dis(q1, q2)};
- 1. 在临界区查找距离小于d的点对 (pl, qr), pl∈L, qr∈R;
- 2. 如果找到,则 (pl, qr) 是Q中最接近点对,
- 3. 否则(p1, p2)和(q1, q2) 中距离最小者为Q中最接近点对.

如何查找 (pl, qr)

- 在二维平面上n个点中找距离最近的两个点
 - □ 在临界区查找距离小于d的点对 (pl, qr), pl∈L, qr∈R

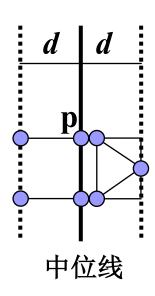


对于左临界区中任一点 p, 在右临界区中找一点q, 若Dis(p,q)<d,则必然有 q落于绿色区域D内



极端情况下,p在中位线上,q在绿色半圆D中。不妨把D扩大为d*2d的矩形区域,这样的区域内最多可能存在多少个点,使每两点距离≥d?答案是6个(鸽巢原理),即对于任一点p,最多只需计算6次距离可以了

- 在二维平面上n个点中找距离最近的两个点
 - □ 在临界区查找距离小于d的点对 (pl, qr), pl∈L, qr∈R



3

最近点对

对Q按x轴从小到大排序 $O(n\log n)$ CPair(i, j, Q) //返回数组Q中i到j的最近距离d以及最近两点p,q,并将i到j按y轴排序 n = i-i+1if n < 3 then return //最近距离d,及其点对(p,q); $x_{中位线}=Q_x[(i+j)/2]$ $(d_1, p_r, p_s) = CPair(i, i+ \lceil n/2 \rceil - 1, Q);$ T(n/2) $(d_2, p_r', p_s') = CPair(i+[n/2], j, Q);$ T(n/2)(d, p_r, p_s)记录d₁和d₂更小值 归并Q[i, i+ $\lceil n/2 \rceil$ -1]和Q[i+ $\lceil n/2 \rceil$, j]按y轴排序 O(n) $Y_d =$ 落于[x_{post} -d, x_{post} +d]带中按y轴从小到大排好的序;//不需重新排序 对于Y_d任一点,与后6个比较找最小的(d',p,q) **if** d'< d **return** (d',p,q) else return (d, p_r , p_s)



- 在二维平面上n个点中找距离最近的两个点
 - 。时间复杂性

$$T(n) = O(1)$$
 $n = 2$
 $T(n) = 2T(n/2) + O(n)$ $n \ge 3$
用Master定理求解
 $T(n) = O(nlogn)$

快速傳立叶变换

- 傅立叶变换直观概念
 - 任何波形可由多个正弦波叠加近似

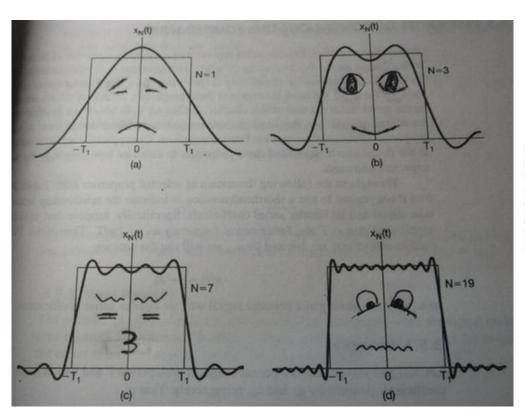


图1: 1个正弦波 cos

图2: 2 正弦波的叠加

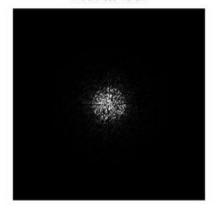
图3: 4 正弦波的叠加

图4: 10个正弦波的叠加

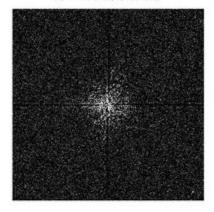
含噪图像



去掉高频系数



傅里叶变换后图像

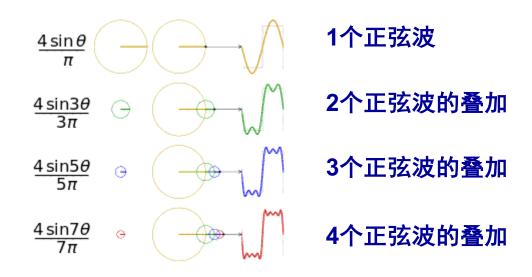


逆傅里叶变换后去噪图像



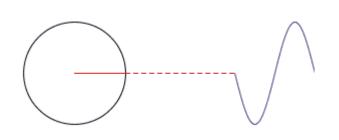


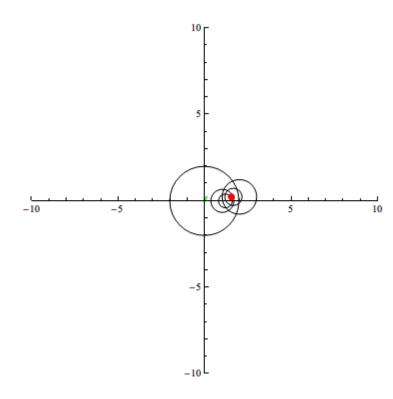
- 傅立叶变换直观概念
 - 任何波形可由多个正弦波叠加近似



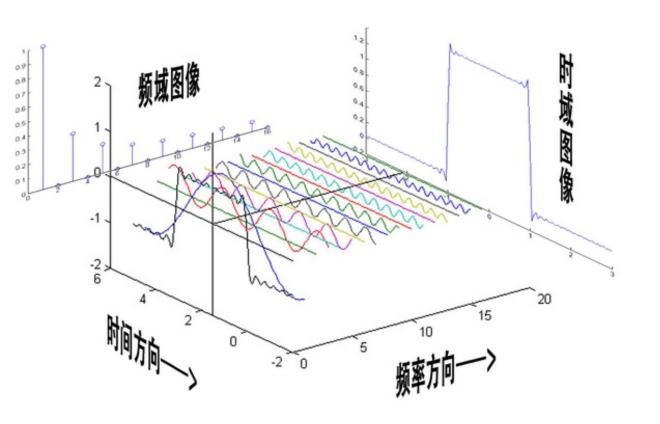


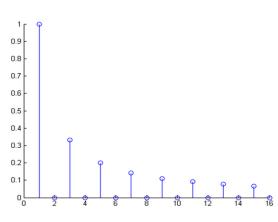
- 傅立叶变换直观概念
 - 任何波形可由多个正弦波叠加近似





- 傅立叶变换直观概念
 - 任何波形可由多个正弦波叠加近似





- 傅立叶变换直观概念
 - □ 任何波形可由多个正弦波叠加近似
 - ▶ 输入为长度为 n 的离散信号序列 (n一般为2k)
 - ▶ 输出为一系列频率上的振幅和相位

■ 离散傅立叶变换

$$\omega_n^n = (e^{2\pi i/n})^n = e^{2\pi i} = \cos 2\pi + i \sin 2\pi = 1$$

$$\square y_k = \sum_{j=0}^{n-1} a_j \omega_n^{kj}$$

$$\begin{pmatrix}
y_0 \\
y_1 \\
y_2 \\
y_3 \\
\vdots \\
y_{n-1}
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
a_0 + a_1 \omega_n^k + a_2 \omega_n^{2k} + \dots + a_{n-1} \omega_n^{(n-1)k} \\
1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\
1 & \omega_n & \omega_n^2 & \omega_n^3 & \dots & \omega_n^{n-1} \\
1 & \omega_n^2 & \omega_n^4 & \omega_n^6 & \dots & \omega_n^{2(n-1)} \\
1 & \omega_n^3 & \omega_n^6 & \omega_n^9 & \dots & \omega_n^{3(n-1)} \\
\vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
1 & \omega_n^{n-1} & \omega_n^{2(n-1)} & \omega_n^{3(n-1)} & \dots & \omega_n^{(n-1)(n-1)}
\end{pmatrix}$$

 $a_0 \setminus a_1$ a_2 a_3 \vdots

■ 离散傅立叶变换

■ 离散傅立叶变换

使用性质: $\omega_n^{2k} = \omega_{n/2}^k$

$$y_{1} = a_{0} + a_{1}\omega_{8}^{1} + a_{2}\omega_{8}^{2} + a_{3}\omega_{8}^{3} + a_{4}\omega_{8}^{4} + a_{5}\omega_{8}^{5} + a_{6}\omega_{8}^{6} + a_{7}\omega_{8}^{7}$$

$$= a_{0} + a_{2}\omega_{8}^{2} + a_{4}\omega_{8}^{4} + a_{6}\omega_{8}^{6} + \omega_{8}^{1}(a_{1} + a_{3}\omega_{8}^{2} + a_{5}\omega_{8}^{4} + a_{7}\omega_{8}^{6})$$

$$= a_{0} + a_{2}\omega_{4}^{1} + a_{4}\omega_{4}^{2} + a_{6}\omega_{4}^{3} + \omega_{8}^{1}(a_{1} + a_{3}\omega_{4}^{1} + a_{5}\omega_{4}^{2} + a_{7}\omega_{4}^{3})$$

$$= a_{0} + a_{4}\omega_{4}^{2} + \omega_{4}^{1}(a_{2} + a_{6}\omega_{4}^{2}) + \omega_{8}^{1}(a_{1} + a_{5}\omega_{4}^{2} + \omega_{4}^{1}(a_{3} + a_{7}\omega_{4}^{2}))$$

$$= a_{0} + a_{4}\omega_{2}^{1} + \omega_{4}^{1}(a_{2} + a_{6}\omega_{2}^{1}) + \omega_{8}^{1}(a_{1} + a_{5}\omega_{2}^{1} + \omega_{4}^{1}(a_{3} + a_{7}\omega_{2}^{1}))$$

■ 离散傅立叶变换

使用性质: $\omega_n^{2k} = \omega_{n/2}^k$ $\omega_n^{n/2} = -1$

$$y_{5} = a_{0} + a_{1}\omega_{8}^{5} + a_{2}\omega_{8}^{10} + a_{3}\omega_{8}^{15} + a_{4}\omega_{8}^{20} + a_{5}\omega_{8}^{25} + a_{6}\omega_{8}^{30} + a_{7}\omega_{8}^{35}$$

$$= a_{0} + a_{2}\omega_{8}^{10} + a_{4}\omega_{8}^{20} + a_{6}\omega_{8}^{30} + \omega_{8}^{5}(a_{1} + a_{3}\omega_{8}^{2} + a_{5}\omega_{8}^{4} + a_{7}\omega_{8}^{6})$$

$$= a_{0} + a_{2}\omega_{4}^{1} + a_{4}\omega_{4}^{2} + a_{6}\omega_{4}^{3} - \omega_{8}^{1}(a_{1} + a_{3}\omega_{4}^{1} + a_{5}\omega_{4}^{2} + a_{7}\omega_{4}^{3})$$

$$= a_{0} + a_{4}\omega_{4}^{2} + \omega_{4}^{1}(a_{2} + a_{6}\omega_{4}^{2}) - \omega_{8}^{1}(a_{1} + a_{5}\omega_{4}^{2} + \omega_{4}^{1}(a_{3} + a_{7}\omega_{4}^{2}))$$

$$= a_{0} + a_{4}\omega_{2}^{1} + \omega_{4}^{1}(a_{2} + a_{6}\omega_{2}^{1}) - \omega_{8}^{1}(a_{1} + a_{5}\omega_{2}^{1} + \omega_{4}^{1}(a_{3} + a_{7}\omega_{2}^{1}))$$

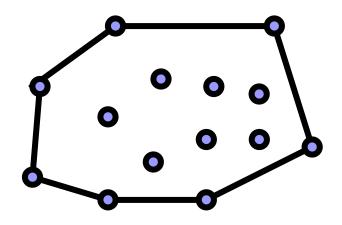
```
RECURSIVE-FFT(a)
        1 n = a.length
       2 	ext{ if } n == 1
        3 return a
       4 \omega_n = e^{2\pi i/n}
                                                            T(n)=2T(n/2)+O(n)
        5 \omega = 1
                                                            T(n)=O(n\log n)
       6 a^{[0]} = (a_0, a_2, \dots, a_{n-2})
       7 a^{[1]} = (a_1, a_3, \dots, a_{n-1})
T(n/2) 8 y^{[0]} = RECURSIVE - FFT(a^{[0]})
T(n/2) 9 y^{[1]} = RECURSIVE - FFT(a^{[1]})
 O(n) 10 for k=0 to n/2-1
       11 y_k = y_{\nu}^{[0]} + \omega y_{\nu}^{[1]}
              y_{k+n/2} = y_k^{[0]} - \omega y_k^{[1]} //利用了性质: \omega_n^{n/2} = \omega_2 = -1
        13
               \omega = \omega \omega_n
       14 Return y
```

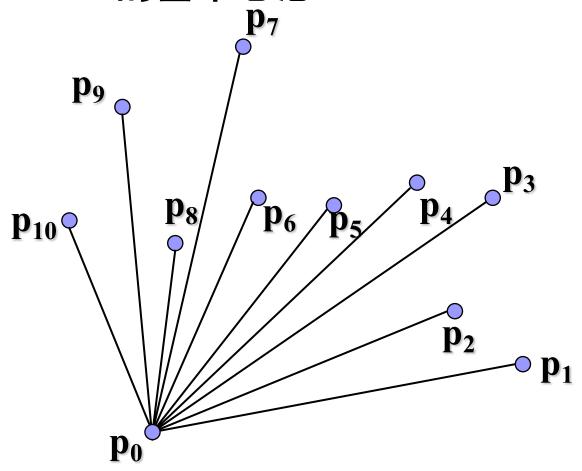
■ 给定平面上n个点的集合Q,求Q的凸包

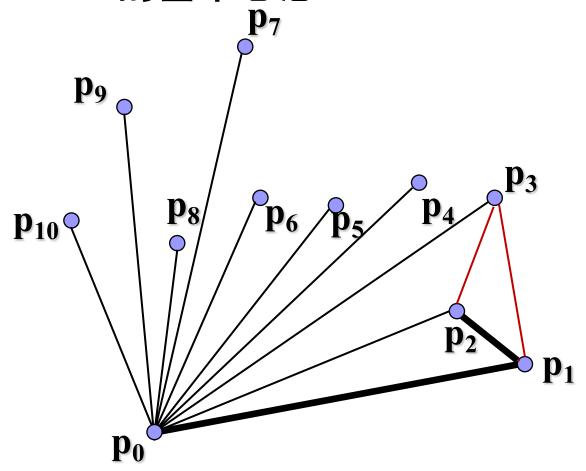
Q的convex hull是一个凸多边形P, Q的点或者在P上或者在P内

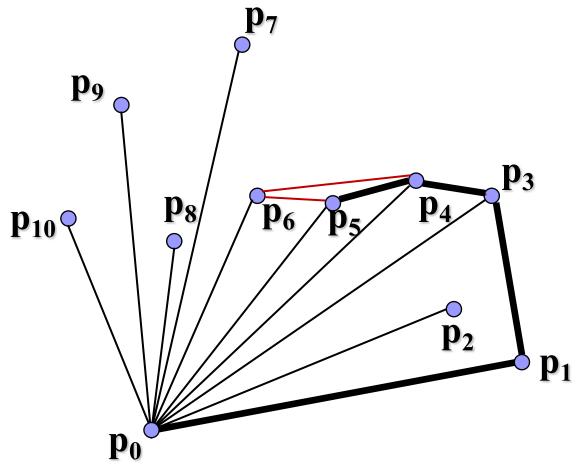
凸多边形P是具有如下性质多边形: 连接P内任意两点的边都在P内

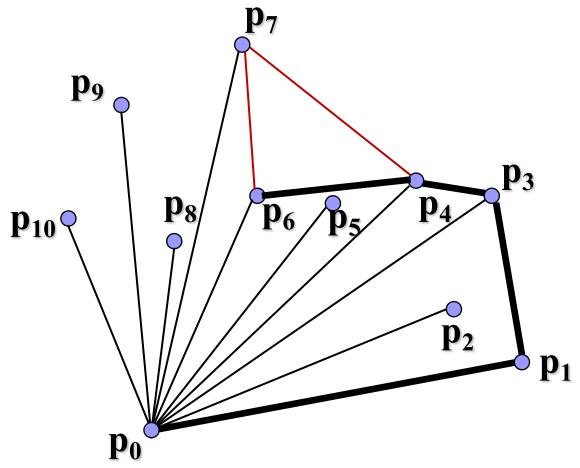
- Graham-scan的基本思想
 - 。找到最下最左顶点,其他顶点与它连线
 - 按夹角从小到大排序
 - 。 夹角最小的开始,寻找凸包点

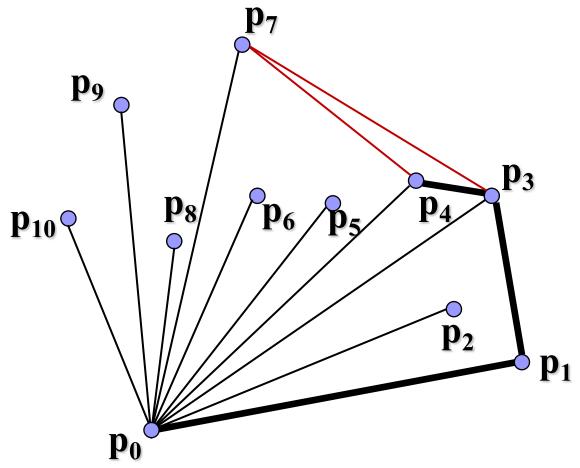


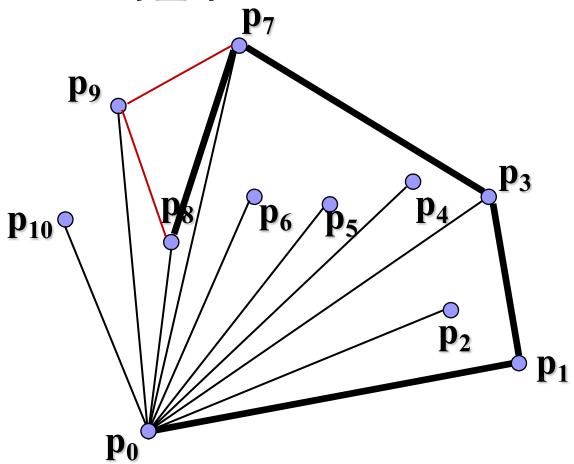


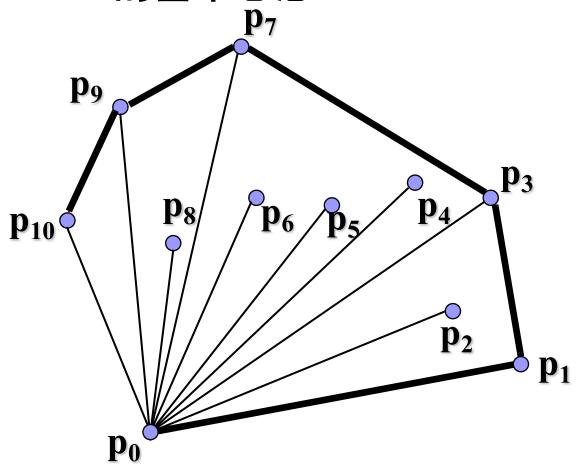












■ Graham-scan的基本思想

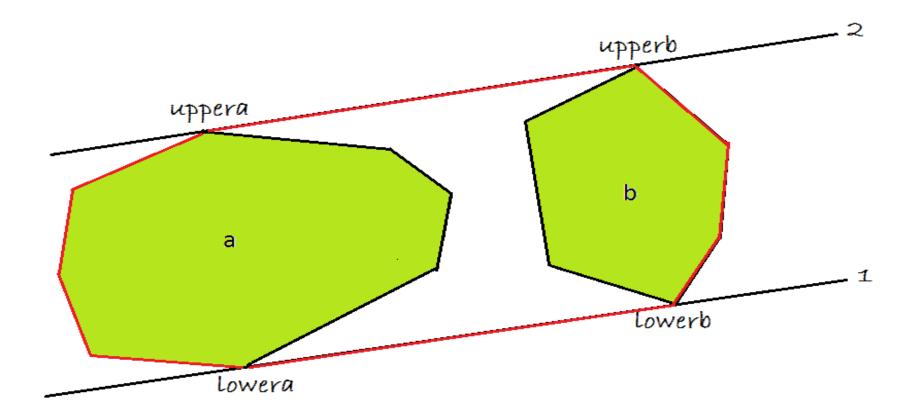
```
Graham-scan(Q) 最多n次入栈,
O(n) 1. 求Q中y-坐标值最小的点p<sub>0</sub>; 那么出栈也是最多n次
O(nlogn) 2. 按照与p<sub>0</sub>极角(逆时针方向)大小排序Q中其余点,
结果为, p<sub>1</sub>, p<sub>2</sub>, ..., p<sub>m</sub>>;
O(1) 3. Push(p<sub>0</sub>, S); Push(p<sub>1</sub>, S); Push(p<sub>2</sub>, S);
O(n) 4. FOR i=3 TO m DO 2

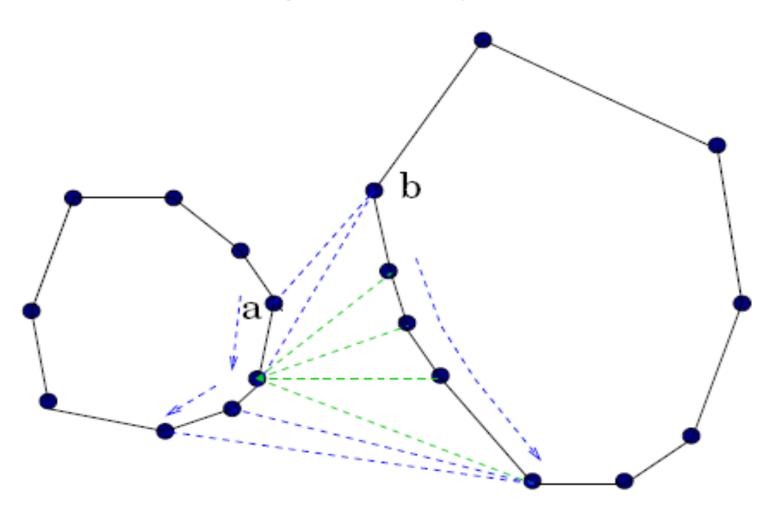
5. While Next-to-top(S)、Top(S)和p<sub>i</sub>形成非左移动 Do
6. Pop(S);
7. Push(p<sub>i</sub>, S);
8. Rerurn S;
```

总时间复杂度 $O(n\log n)$

循环为什么是O(n)

后面会介绍平摊分析

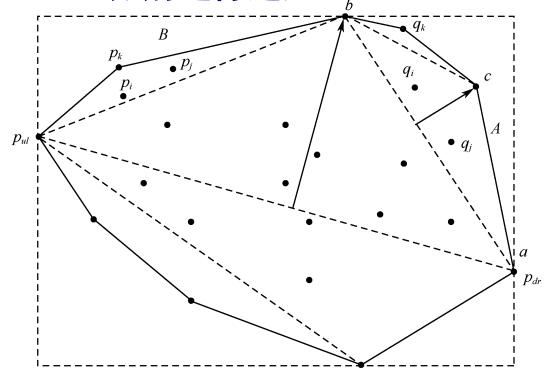






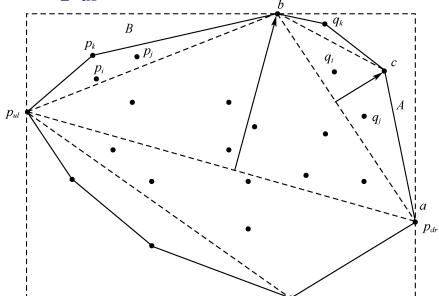
■ 分治法

- $_{-}$ 取两极端点,最右最下点 $p_{
 m dr}$ 和最左最上点 $p_{
 m ul}$
- 有向线 $p_{\mathrm{dr}}p_{\mathrm{ul}}$ 将整个凸包被划分为右凸包和左凸包
- _ 对右凸包和左凸包分别进行递归



■ 分治法

- · 设 S_1 是严格在直线 $p_{dr}p_{ul}$ 右边的点集 (S_1 可能是空集)
- · 在 S_1 中找距离直线 $p_{dr}p_{ul}$ 最远的点b
- · 连接 p_{dr} 和b,及b和 p_{ul}
- · 把 $p_{dr}b$ 右侧的点集记为A, bp_{ul} 右侧的点集的点记为B
- · 对边 $p_{\mathrm{dr}}b$ 和点集A、对边 bp_{ul} 和点集B分别递归调用



■ 分治法

平均复杂度 $O(n\log n)$ 最坏情况 $O(n^2)$

平衡

- 平衡与分治法是密切相关的,甚至是不可分的
 - □ 把规模为n的问题分为两个子问题通常可以分为:
 - ▶一个规模为1而另一个规模为n-1
 - ▶一个规模为2而另一个规模为n-2
 - > ...
 - ▶一个规模为[n/2]而另一个规模为[n/2]

哪种更好?

平衡

- 平衡与分治法是密切相关的,甚至是不可分的
 - 。以排序为例:
 - ▶ 冒泡排序找出最小元,再对剩下的n-1元排序
 - ▶一个规模为1而另一个规模为n-1
 - ▶ 时间复杂度T(n)=T(n-1)+(n-1)且T(1)=0
 - $T(n)=(n-1)+(n-2)+...+3+2+1=n(n-1)/2=\Theta(n^2)$

平衡

- 平衡与分治法是密切相关的,甚至是不可分的
 - 。以排序为例:
 - ▶ 归并排序划分成一个规模为[n/2], 另一个规模为[n/2] 的子表排序,再以O(n)时间归并
 - ▶ 时间复杂度T(n)=T(⌊n/2⌋)+T(⌈n/2⌉)+O(n)
 - $> \approx 2T(n/2) + O(n) = \Theta(n \log n)$

显然归并排序好

在使用分治法和递归时, 要尽量把问题分成规模相等, 或至少是规模相近的子问题,即平衡



- 一个包含n个整数(有正有负)的数组A,设计
 - 一O(nlogn)算法找出和最大的非空连续子数组
 - 。对于此问题你还能设计出O(n)的算法吗?

- □ 例如: [0, -2, 3, 5, -1, 2]应返回9,
- □ [-9, -2, -3, -5, -3]应返回-2



两元素和为X。给定一个由n个实数构成的集合S和另一个实数x,判断S中是否有两个元素的和为x。试设计一个分治算法求解上述问题,并分析算法的时间复杂度。



练习网站

http://47.99.179.148/problemlist.php

■ 分治法(4、5、6、9、10、11)



课堂练习(逆序对问题)

- 有一实数序列a₁, a₂, ..., a_N, 若i < j 且 a_i > a_j, 则(a_i, a_j)构成了一个逆序对, 请使用分治方法求整个序列中逆序对个数,并分析算法的时间复杂性。
 - □ 例如: 序列(4,3,2)逆序对有(4,3), (4,2), (3,2)共3个

240. 搜索二维矩阵Ⅱ

LeetCode 240 (中等)

编写一个高效的算法来搜索 $m \times n$ 矩阵 matrix 中的一个目标值 target。该矩阵具有以下特性:

- 每行的元素从左到右升序排列。
- 每列的元素从上到下升序排列。

示例:

现有矩阵 matrix 如下:

```
[
[1, 4, 7, 11, 15],
[2, 5, 8, 12, 19],
[3, 6, 9, 16, 22],
[10, 13, 14, 17, 24],
[18, 21, 23, 26, 30]
]
```

给定 target = 5,返回 true。

给定 target = 20,返回 false。

LeetCode 4 (困难)

给定两个大小为 m 和 n 的正序 (从小到大) 数组 nums1 和 nums2。请你找出并返回这两个正序数组的中位数。

进阶: 你能设计一个时间复杂度为 0(log (m+n)) 的算法解决此问题吗?

示例 1:

输入: nums1 = [1,3], nums2 = [2]

输出: 2.00000

解释: 合并数组 = [1,2,3], 中位数 2

示例 2:

输入: nums1 = [1,2], nums2 = [3,4]

输出: 2.50000

解释: 合并数组 = [1,2,3,4] , 中位数 (2 + 3) / 2 = 2.5

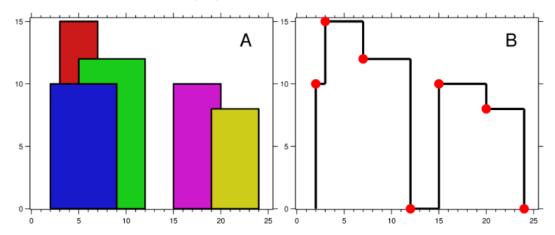


LeetCode 4

- 设X[0:n-1]和Y[0:n-1]为两个数组,每个数组中含有n个已排好序的数。试设计一个O(logn)时间的分治算法,找出X和Y的2n个数的中位数,并证明算法的时间复杂性为O(logn)
 - □ 个数为奇数,则处于最中间位置的数
 - □ 个数为偶数,则中间两个数据的平均数
- 问题同上,只是X[0:m-1]和Y[0:n-1],两有序数组长度不同,试设计一个O(log(m+n))时间的分治算法

LeetCode 218 (困难)

城市的天际线是从远处观看该城市中所有建筑物形成的轮廓的外部轮廓。现在,假设您获得了城市风光照片(图A)上**显示的所有建筑物的位置和高度**,请编写一个程序以输出由这些建筑物**形成的天际线**(图B)。



每个建筑物的几何信息用三元组 [Li,Ri,Hi] 表示,其中 Li 和 Ri 分别是第 i 座建筑物左右边缘的 x 坐标, Hi 是其高度。可以保证 $0 \le Li$,Ri $\le INT_MAX$, $0 < Hi \le INT_MAX$ 和 Ri - Li > 0。您可以假设所有建筑物都是在绝对平坦且高度为 0 的表面上的完美矩形。

例如,图A中所有建筑物的尺寸记录为:[[2 9 10],[3 7 15],[5 12 12],[15 20 10],[19 24 8]]。

输出是以 [[x1,y1], [x2, y2], [x3, y3], ...] 格式的"**关键点**"(图B中的红点)的列表,它们唯一地定义了天际线。**关键点是水平线段的左端点。**请注意,最右侧建筑物的最后一个关键点仅用于标记天际线的终点,并始终为零高度。此外,任何两个相邻建筑物之间的地面都应被视为天际线轮廓的一部分。

例如,图B中的天际线应该表示为: [[2 10]、[3 15]、[7 12]、[12 0]、[15 10]、[20 8]、[24、0]]。

说明:

- 任何输入列表中的建筑物数量保证在 [0, 10000] 范围内。
- 输入列表已经按左 x 坐标 Li 进行升序排列。
- 输出列表必须按 x 位排序。
- 输出天际线中不得有连续的相同高度的水平线。例如 [...[2 3], [4 5], [7 5], [11 5], [12 7]...] 是不正确的答案; 三条高度为 5 的线应该在最终输出中合并为一个: [...[2 3], [4 5], [12 7], ...]