

程序设计与算法(二)

郭炜



广度优先搜索

入门: 抓住那头牛

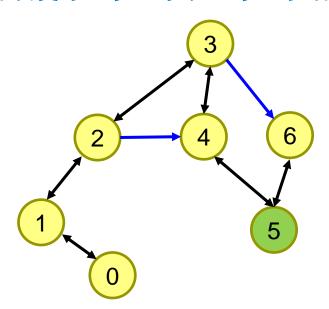
抓住那头牛(P0J3278)

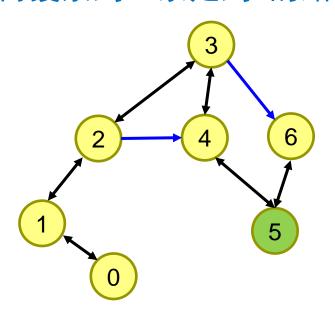
农夫知道一头牛的位置,想要抓住它。农夫和牛都位于数轴上,农夫起始位于点N(0<=N<=100000),牛位于点K(0<=K<=100000)。农夫有两种移动方式:

- 1、从X移动到X-1或X+1,每次移动花费一分钟
- 2、从X移动到2*X,每次移动花费一分钟

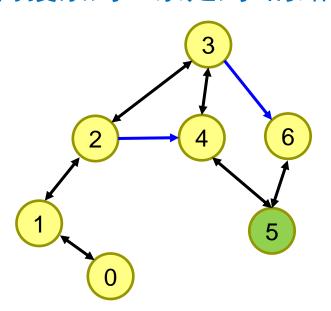
假设牛没有意识到农夫的行动,站在原地不动。农夫最少要 花多少时间才能抓住牛?

3





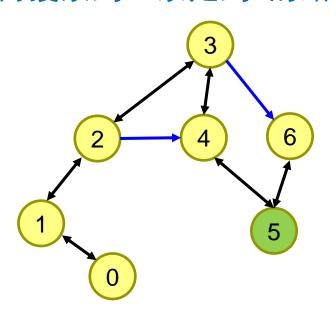
策略1)深度优先搜索:从起点出发,随机挑一个方向,能往前走就往前走(扩展),走不动了则回溯。不能走已经走过的点(要判重)。



运气好的话:

或

问题解决!



运气不太好的话:

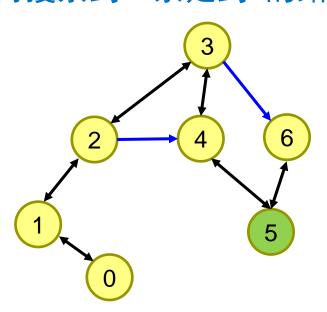
3->2->4->5

运气最坏的话:

3->2->1->0->4->5

要想求最优(短)解,则要遍历所有走法。可以 用各种手段优化,比如,若已经找到路径长度为 n的解,则所有长度大于n的走法就不必尝试。

运算过程中需要存储路径上的节点,数量较少。 用栈存节点。



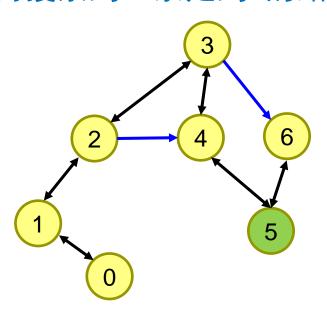
策略2) 广度优先搜索:

给节点分层。起点是第0层。从起点最少需n步就能到达的点属于第n层。

第1层: 2,4,6

第2层: 1,5

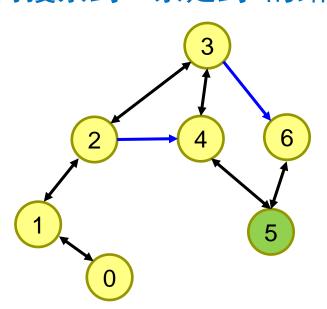
第3层: 0



策略2) 广度优先搜索:

给节点分层。起点是第0层。从起点最少需n步就能到达的点属于第n层。

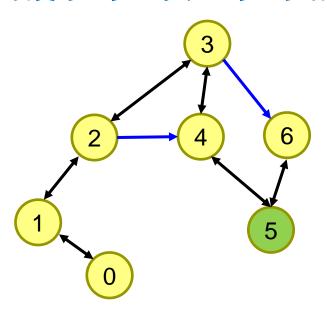
依层次顺序,从小到大扩展节点。 把层次低的点全部扩展出来后,才 会扩展层次高的点。



策略2) 广度优先搜索:

搜索过程(节点扩展过程):

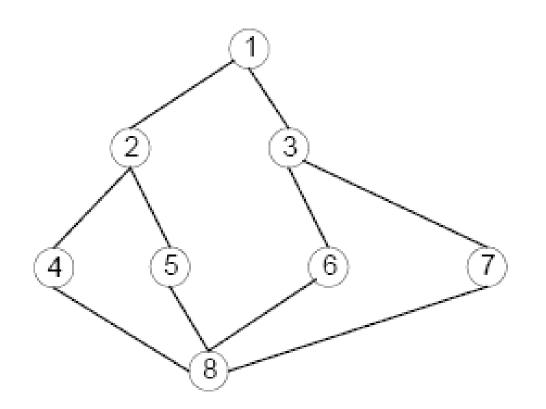
问题解决。 扩展时,不能扩展出已经走过的节 点(要判重)。



策略2) 广度优先搜索:

可确保找到最优解,但是因扩展出来的节点较多,且多数节点都需要保存,因此需要的存储空间较大。用队列存节点。

深搜 vs. 广搜



若要遍历所有节点:

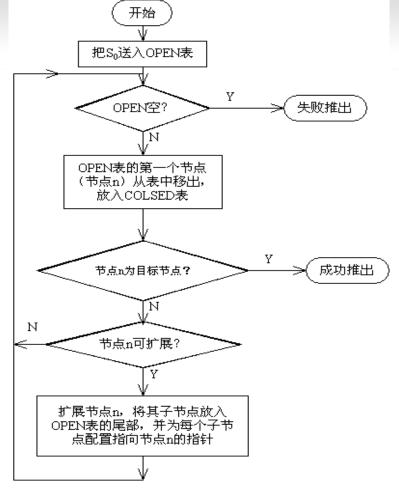
□深搜

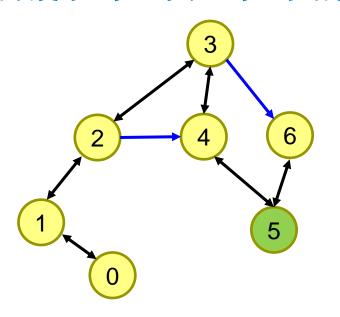
1-2-4-8-5-6-3-7

□ 广搜 1-2-3-4-5-6-7-8

广搜算法

- □广度优先搜索算法如下: (用QUEUE)
 - (1) 把初始节点SO放入Open表中;
- (2) 如果Open表为空,则问题无解,失败退出;
- (3) 把Open表的第一个节点取出放入 Closed表,并记该节点为n;
- (4) 考察节点n是否为目标节点。若是,则得到问题的解,成功退出;
 - (5) 若节点n不可扩展,则转第(2)步;
- (6) 扩展节点n,将其不在Closed表和Open表中的子节点(判重) 放入Open表的尾部,并为每一个子节点设置指向父节点的指针(或记录节点的层次),然后转第(2)步。



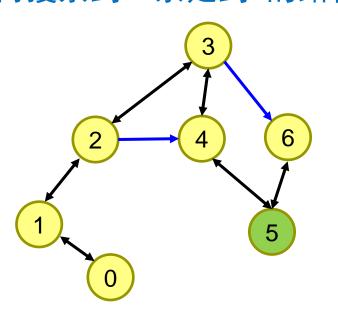


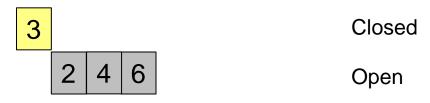
广度优先搜索队列变化过程:

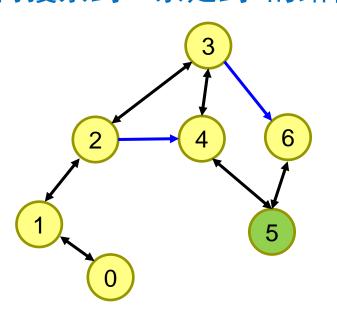
Closed

3

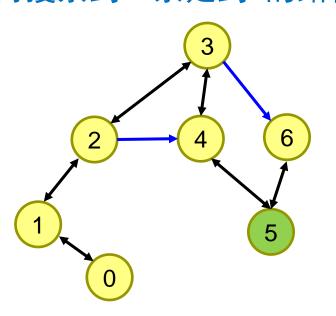
Open

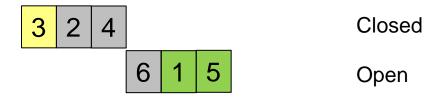


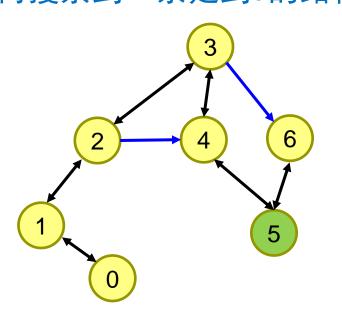


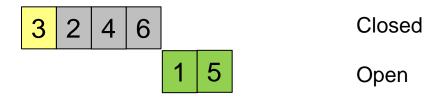


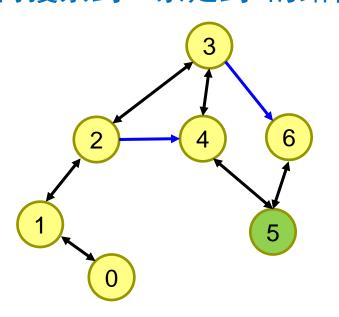


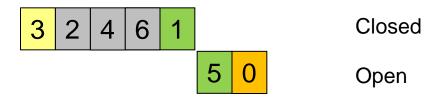


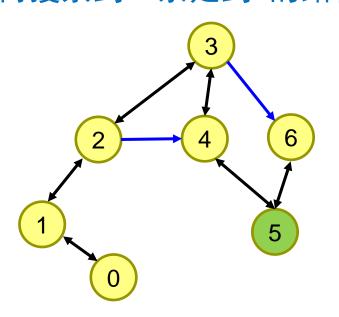




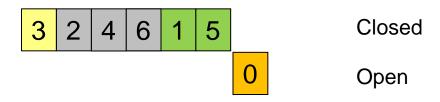








广度优先搜索队列变化过程:



目标节点5出队列,问题解决!

//poj3278 Catch That Cow

```
#include <iostream>
#include <cstring>
#include <queue>
using namespace std;
int N,K;
const int MAXN = 100000;
int visited[MAXN+10]; //判重标记, visited[i] = true表示i已经扩展过
struct Step{
       int x; //位置
       int steps; //到达x所需的步数
       Step(int xx,int s):x(xx),steps(s) { }
};
queue<Step> q; //队列,即Open表
int main() {
       cin >> N >> K;
       memset(visited, 0, sizeof(visited));
       q.push(Step(N,0));
       visited[N] = 1;
```

```
while(!q.empty()) {
       Step s = q.front();
       if(s.x == K) { //找到目标
              cout << s.steps <<endl;</pre>
              return 0;
       else {
              if (s.x - 1 \ge 0 \& \& !visited[s.x-1]) {
                     q.push(Step(s.x-1,s.steps+1));
                     visited[s.x-1] = 1;
              if (s.x + 1 \le MAXN \&\& !visited[s.x+1]) {
                     q.push(Step(s.x+1,s.steps+1));
                     visited[s.x+1] = 1;
```

定义一个矩阵:

```
0 1 0 0 0
0 1 0 1 0
0 0 0 0 0
0 1 1 1 0
0 0 0 1 0
```

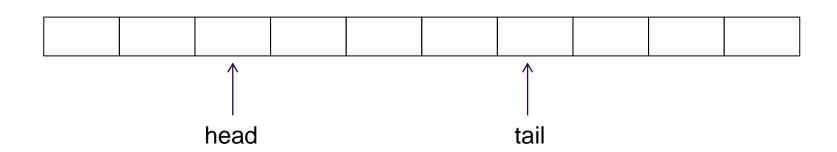
它表示一个迷宫,其中的1表示墙壁,0表示可以走的路, 只能横着走或竖着走,不能斜着走,要求编程序找出从 左上角到右下角的最短路线。

基础广搜。先将起始位置入队列

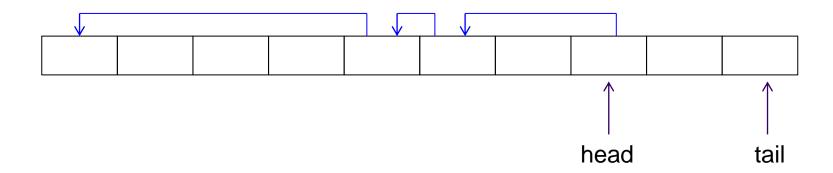
每次从队列拿出一个元素,扩展其相邻的4个元素入队列(要判重), 直到队头元素为终点为止。队列里的元素记录了指向父节点(上一步)的指针

```
队列元素:
struct {
    int r, c;
    int f; //父节点在队列中的下标
};
```

队列不能用STL的queue或deque,要自己写。用一维数组实现,维护一个队头指针和队尾指针



队列不能用STL的queue或deque,要自己写。用一维数组实现,维护一个队头指针和队尾指针



百练6044 鸣人和佐助

已知一张地图(以二维矩阵的形式表示)以及佐助和鸣人的位置。地图上的每个位置都可以走到,只不过有些位置上有大蛇丸的手下(#),需要先打败大蛇丸的手下才能到这些位置。

鸣人有一定数量的查克拉,每一个单位的查克拉可以打败一个大蛇丸的手下。假设鸣人可以往上下左右四个方向移动,每移动一个距离需要花费1个单位时间,打败大蛇丸的手下不需要时间。如果鸣人查克拉消耗完了,则只可以走到没有大蛇丸手下的位置.不可以再移动到有大蛇丸手下的位置。

佐助在此期间不移动, 大蛇丸的手下也不移动。请问, 鸣人要追上佐助最少需要花费多少时间?

4 4 1 #@## **## ###+ ****

百练6044 鸣人和佐助

状态定义为:

(r,c,k),鸣人所在的行,列和查克拉数量

如果队头节点扩展出来的节点是有大蛇手下的节点, 则其 k 值比队头的k要减掉 1。如果队头节点的查克 拉数量为0,则不能扩展出有大蛇手下的节点。 4 4 1 #@## **## ###+

求钥匙的鸣人

不再有大蛇丸的手下。

但是佐助被关在一个格子里,需要集齐k种钥匙才能打开格子里的门门救出他。

K种钥匙散落在迷宫里。有的格子里放有一把钥匙。一个格子最多放一把钥匙。走到放钥匙的格子,即得到钥匙。

鸣人最少要走多少步才能救出佐助。

求钥匙的鸣人

状态:

(r,c,keys): 鸣人的行,列,已经拥有的钥匙种数

目标状态(x,y,K)(x,y)是佐助呆的地方

如果队头节点扩展出来的节点上面有不曾拥有的某种钥匙,则该节点的 keys比队 头节点的 keys要加1



广度优先搜索

八数码问题

八数码(POJ1077)

□ 八数码问题是人工智能中的经典问题

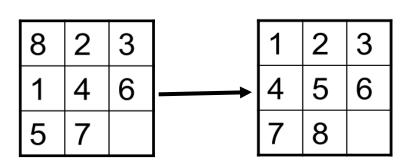
有一个3*3的棋盘,其中有0-8共9个数字,0表示空格, 其他的数字可以和0交换位置。求由初始状态 到达目标状态

1 2 3

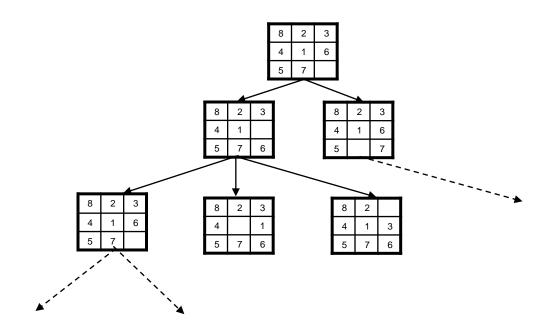
4 5 6

7 8 0

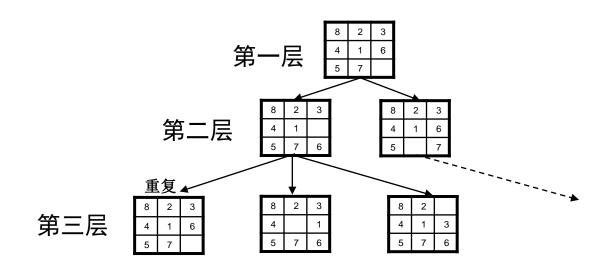
的步数最少的解。



• 状态空间

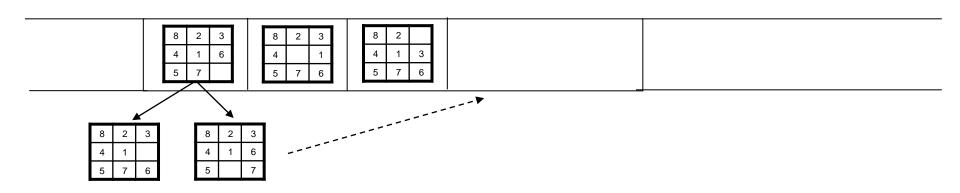


- 广度优先搜索(bfs)
 - 优先扩展浅层节点(状态),逐渐深入



• 广度优先搜索

- 用队列保存待扩展的节点
- 从队首队取出节点,扩展出的新节点放入队尾, 直到队首出现目标节点(问题的解)

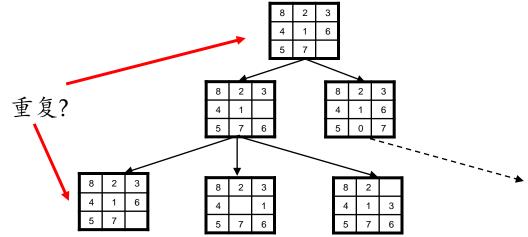


• 广度优先搜索的代码框架

```
BFS()
    初始化队列
    while(队列不为空且未找到目标节点)
     取队首节点扩展,并将扩展出的非重复节点放入队尾;
         必要时要记住每个节点的父节点;
```

关键问题: 判重

- 新扩展出的节点如果和以前扩展出的节点相同, 则则个新节点就不必再考虑
- 如何判重?



关键问题: 判重

- 状态(节点)数目巨大,如何存储?
- 怎样才能较快判断一个状态是否重复?



方案一:

8	2	3
4	1	6
5	7	

每个状态用一个字符串存储,

要9个字节,太浪费了!!!

方案二:

8	2	3
4	1	6
5	7	

- 每个状态对应于一个9位数,则该9位数最大为876,543,210,小 于2³¹,则int 就能表示一个状态。
- 判重需要一个<mark>标志位序列</mark>,每个状态对应于标志位序列中的1 位,标志位为0表示该状态尚未扩展,为1则说明已经扩展过了
- 标志位序列可以用字符数组a存放。a的每个元素存放8个状态的标志位。最多需要876,543,210位,因此a数组需要876,543,210 /8 + 1个元素,即 109,567,902 字节
- 如果某个状态对应于数x,则其标志位就是a[x/8]的第x%8位
- 空间要求还是太大!!!!

方案三:

8	2	3
4	1	6
5	7	

- 将每个状态的字符串形式看作一个9位九进制数,则该9位数最大为876543210₍₉₎, 即 $381367044_{(10)}$ 需要的标志位数目也降为 $381367044_{(10)}$ 比特,即47,670,881字节。
- 如果某个状态对应于数x,则其标志位就是a[x/8]的第x%8位
- 空间要求还是有点大!!!!

方案三:

8	2	3
4	1	6
5	7	

● 状态数目一共只有9! 个,即362880₍₁₀₎个,怎么会需要 876543210₍₉₎ 即 381367044₍₁₀₎ 个标志位呢?

方案三:

8	2	3
4	1	6
5	7	

- 状态数目一共只有9! 个,即362880₍₁₀₎个,怎么会需要 876543210₍₉₎ 即 381367044₍₁₀₎ 个标志位呢?
 - 如果某个状态对应于数x,则其标志位就是a[x/8]的第x%8位
 - 因为有浪费!例如,66666666₍₉₎根本不对应于任何状态,也为其准备了标志位!

方案四:

8	2	3
4	1	6
5	7	·

- 把每个状态都看做'0'-'8'的一个排列,以此排 列在全部排列中的位置作为其序号。状态用其 排列序号来表示
- 012345678是第0个排列,876543210是第9!-1个
- 状态总数即排列总数: 9!=362880
- 判重用的标志数组a只需要362,880比特即可。
- 如果某个状态的序号是x,则其标志位就是 a[x/8]的第x%8位

方案四:

8	2	3
4	1	6
5	7	

● 在进行状态间转移,即一个状态通过某个移动变化到另一个状态时,需要先把int形式的状态(排列序号),转变成字符串形式的状态,然后在字符串形式的状态上进行移动,得到字符串形式的新状态,再把新状态转换成int形式(排列序号)。

方案四:

8	2	3
4	1	6
5	7	

- 需要编写给定排列(字符串形式)求序号的函数
- 需要编写给定序号,求该序号的排列(字符串形式)的函数

• 方案五:

8	2	3
4	1	6
5	7	

● 还是把一个状态看作一个数的10进制表示形式

● 用set<int>进行判重。每入队一个状态,就将其加到set里面,判重时,查找该set,看能否找到状态

八数码问题有解性的判定

- 八数码问题的一个状态实际上是0~8的一个排列,对于任意给定的初始状态和目标,不一定有解,即从初始状态不一定能到达目标状态。
 - 因为排列有奇排列和偶排列两类,从奇排列不能转化成偶排列或相反。
- 如果一个数字0~8的随机排列,用F(X) (X!=0)表示数字X前面比它小的数(不包括'0')的个数,全部数字的F(X) 之和为 $Y=\Sigma$ (F(X)),如果Y为奇数则称该排列是奇排列,如果Y为偶数则称该排列是偶排列。
 - 871526340排列的 Y=0+0+0+1+1+3+2+3=10, , 所以是偶排列。
 - 871625340排列的Y=0+0+0+1+1+2+2+3=9,所以是奇排列。
 - 因此,可以在运行程序前检查初始状态和目标状态的奇偶性是否相同,相同则问题可解,应当能搜索到路径。否则无解。

八数码问题有解性的判定

证明:移动0的位置,不改变排列的奇偶性

a1 a2 a3 a4 0 a5 a6 a7 a8 a9

0向上移动:

a1 0 a3 a4 <mark>a2</mark> a5 a6 a7 a8 a9

```
]题 ,单向广搜,用set判重,
#include <bitset>
#include <cstring>
#include <cstdio>
#include <cstdlib>
#include <set>
using namespace std;
int goalStatus = 123456780; //目标状态
const int MAXS = 400000;
char result[MAXS]; //要输出的移动方案
struct Node {
       int status; //状态
       int father; //父节点指针, 即myQueue的下标
       char move; //父节点到本节点的移动方式 u/d/r/1
       Node(int s,int f,char m):status(s), father(f),move(m) { }
      Node() { }
};
Node myQueue[MAXS]; //状态队列,状态总数362880
int qHead = 0; //队头指针
int qTail = 1; //队尾指针
char moves[] = "udrl"; //四种移动
```

```
int NewStatus( int status, char move) {
//求从status经过 move 移动后得到的新状态。若移动不可行则返回-1
      char tmp[20];
      int zeroPos; //字符'0'的位置
      sprintf(tmp,"%09d",status); //需要保留前导0
      for ( int i = 0; i < 9; ++ i )
             if( tmp[i] == '0') {
                    zeroPos = i;
                   break;
             } //返回空格的位置
      switch( move) {
             case 'u':
                    if (zeroPos - 3 < 0)
                          return -1; //空格在第一行
                   else {
                          tmp[zeroPos] = tmp[zeroPos - 3];
                          tmp[zeroPos - 3] = '0';
                   break;
```

52

```
case 'd':
       if (zeroPos + 3 > 8)
              return -1; //空格在第三行
       else {
              tmp[zeroPos] = tmp[zeroPos + 3];
              tmp[zeroPos + 3] = '0';
       break;
case '1':
       if ( zeroPos % 3 == 0)
              return -1; //空格在第一列
       else {
              tmp[zeroPos] = tmp[zeroPos -1];
              tmp[zeroPos -1] = '0';
       break;
```

```
case 'r':
    if( zeroPos % 3 == 2)
        return -1; //空格在第三列
    else {
        tmp[zeroPos] = tmp[zeroPos + 1];
        tmp[zeroPos + 1] = '0';
    }
    break;
}
return atoi(tmp);
```

```
bool Bfs(int status) {
//寻找从初始状态status到目标的路径,找不到则返回false
      int newStatus;
      set<int> expanded;
      myQueue[qHead] = Node(status, -1,0);
      expanded.insert(status);
      while ( gHead != gTail) { //队列不为空
             status = myQueue[qHead].status;
             if ( status == goalStatus ) //找到目标状态
                    return true;
             for( int i = 0;i < 4;i ++ ) { //尝试4种移动
                    newStatus = NewStatus(status,moves[i]);
                    if ( newStatus == -1 )
                           continue: //不可移。试下一种
                    if (expanded.find(newStatus)!=expanded.end())
                           continue; //已扩展过。试下一种
                    expanded.insert(newStatus);
```

```
myQueue[qTail++] =
Node(newStatus,qHead,moves[i]);
//新节点入队列
}
qHead ++;
}
return false;
```

```
int main(){
      char line1[50]; char line2[20];
      while(cin.getline(line1,48)) {
             int i,j;
             //将输入的原始字符串变为数字字符串
             for( i = 0, j = 0; line1[i]; i ++ ) {
                    if( line1[i] != ' ' ) {
                          if( line1[i] == 'x' )
                                 line2[j++] = '0';
                          else
                                 line2[j++] = line1[i];
             line2[j] = 0; //字符串形式的初始状态
```

```
if( Bfs(atoi(line2))) {
       int moves = 0;
       int pos = qHead;
      do { //通过father找到成功的状态序列,输出相应步骤
              result[moves++] = myQueue[pos].move;
             pos = myQueue[pos].father;
       } while (pos); //pos = 0 说明已经回退到初始状态了
       for( int i = moves -1; i \ge 0; i -- )
              cout << result[i];</pre>
else
       cout << "unsolvable" << endl;</pre>
```

广搜与深搜的比较

- 广搜一般用于状态表示比较简单、求最优策略的问题
 - 优点:是一种完备策略,即只要问题有解,它就一定可以找到解。并且,广度优先搜索找到的解,还一定是路径最短的解。
 - 缺点: 盲目性较大, 尤其是当目标节点距初始节点较远时, 将产生许多无用的节点, 因此其搜索效率较低。需要保存所有扩展出的状态, 占用的空间大
- 深搜几乎可以用于任何问题
 - 只需要保存从起始状态到当前状态路径上的节点
- 根据题目要求凭借自己的经验和对两个搜索的熟练程度做出选择

八数码问题: 如何加快速度

POJ 1077为单组数据 HDU 1043 为多组数据

裸的广搜在POJ 能过,在HDU会超时