

VIO lesson SS3

Yin Wu

2021 年 12 月

目录

1 Task 2	1
1.1 Question 1	1
1.2 Question 2	1
2 Task 3	2

1 Task 2

1.1 Question 1

任务：证明下面公式

$$f_{15} = \frac{\partial \delta \alpha_{b_{k+1}}}{\partial \delta b_k^g} = -\frac{1}{4}(R_{b_i b_{k+1}}[(a^{b_{k+1}} - b_k^a)]_{\times} \delta t^2)(-\delta t) \quad (1)$$

证明：

首先，我们写出 $\alpha_{b_i b_{k+1}}$

$$\begin{aligned} \alpha_{b_i b_{k+1}} &= \alpha_{b_i b_k} + \beta_{b_i b_k} \delta t + \frac{1}{2} a \delta t^2 \\ &= \alpha_{b_i b_k} + \beta_{b_i b_k} \delta t + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} (q_{b_i b_k} (a^{b_k} - b_k^a) + q_{b_i b_{k+1}} (a^{b_{k+1}} - b_k^a)) \boxtimes \right) \delta t^2 \\ &= \alpha_{b_i b_k} + \beta_{b_i b_k} \delta t + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} (q_{b_i b_k} (a^{b_k} - b_k^a) + q_{b_i b_k} \otimes \left[\frac{1}{2} \omega \delta t \right] (a^{b_{k+1}} - b_k^a)) \boxtimes \right) \delta t^2 \end{aligned} \quad (2)$$

其中，只有 ω 项与 b_k^g 有关，因此在计算偏导时，我们只需要考虑这一项。

$$\begin{aligned} f_{15} &= \frac{\partial \delta \alpha_{b_{k+1}}}{\partial \delta b_k^g} \\ &= \frac{\partial \frac{1}{4} q_{b_i b_k} \otimes \left[\frac{1}{2} (\omega - \delta b_k^g) \delta t \right] (a^{b_{k+1}} - b_k^a) \delta t^2}{\partial \delta b_k^g} \\ &= \frac{1}{4} \frac{\partial R_{b_i b_k} \exp([\omega - \delta b_k^g \delta t]_{\times}) (a^{b_{k+1}} - b_k^a) \delta t^2}{\partial \delta b_k^g} \\ &\approx \frac{1}{4} \frac{\partial R_{b_i b_k} \exp([\omega \delta t]_{\times}) \exp([-J_r(\omega \delta t) \delta b_k^g \delta t]_{\times}) (a^{b_{k+1}} - b_k^a) \delta t^2}{\partial \delta b_k^g} \\ &= \frac{1}{4} \frac{\partial R_{b_i b_{k+1}} \exp([-J_r(\omega \delta t) \delta b_k^g \delta t]_{\times}) (a^{b_{k+1}} - b_k^a) \delta t^2}{\partial \delta b_k^g} \\ &= -\frac{1}{4} \frac{R_{b_i b_{k+1}} \cdot [(a^{b_{k+1}} - b_k^a) \delta t^2]_{\times} \cdot (-J_r(\omega \delta t) \delta b_k^g \delta t)}{\partial \delta b_k^g} \\ &= -\frac{1}{4} R_{b_i b_{k+1}} \cdot [(a^{b_{k+1}} - b_k^a)]_{\times} \delta t^2 \cdot (-J_r(\omega \delta t) \delta t) \end{aligned} \quad (3)$$

因为，当 ϕ 非常小的时候，有 $J_r(\phi) \approx I$ ，带入得到：

$$f_{15} = -\frac{1}{4} R_{b_i b_{k+1}} \cdot [(a^{b_{k+1}} - b_k^a)]_{\times} \delta t^2 \cdot (-\delta t) \quad (4)$$

证毕

1.2 Question 2

任务：证明下面公式

$$g_{12} = \frac{\partial \alpha_{b_i b_{k+1}}}{\partial n_k^g} = -\frac{1}{4} (R_{b_i b_{k+1}} [(a^{b_{k+1}} - b_k^a)]_{\times} \delta t^2) \left(\frac{1}{2} \delta t \right) \quad (5)$$

证明：

同样的原理，我们首先需要写出 $\alpha_{b_i b_{k+1}}$ 的表达式，其与第一问 (2) 相同。之后我们需要在表达式中找到求偏导变量的有关项，即 n_k^g 。此项与第一问类似，也只存在于 ω 当中。但是根据 ω 的表达式，与第一问的 b_k^g 稍有不同：

$$\omega = \frac{1}{2}((\bar{\omega}^{b_k} + n_k^g - b_k^g) + (\bar{\omega}^{b_{k+1}} + n_{k+1}^g - b_k^g)) \quad (6)$$

则偏导可以根据此式写为

$$\begin{aligned} f_{15} &= \frac{\partial \alpha_{b_{k+1}}}{\partial \delta n_k^g} \\ &= \frac{\partial \frac{1}{4} q_{b_i b_k} \otimes \left[\frac{1}{2} (\omega + \frac{1}{2} n_k^g) \delta t \right] (a^{b_{k+1}} - b_k^a) \delta t^2}{\partial \delta n_k^g} \\ &= \frac{1}{4} \frac{\partial R_{b_i b_k} \exp([\omega + \frac{1}{2} n_k^g] \delta t)_{\times} (a^{b_{k+1}} - b_k^a) \delta t^2}{\partial \delta n_k^g} \\ &\approx \frac{1}{4} \frac{\partial R_{b_i b_k} \exp([\omega \delta t]_{\times}) \exp([J_r(\omega \delta t) \frac{1}{2} n_k^g \delta t]_{\times}) (a^{b_{k+1}} - b_k^a) \delta t^2}{\partial \delta n_k^g} \\ &= \frac{1}{4} \frac{\partial R_{b_i b_{k+1}} \exp([J_r(\omega \delta t) \frac{1}{2} n_k^g \delta t]_{\times}) (a^{b_{k+1}} - b_k^a) \delta t^2}{\partial \delta n_k^g} \\ &= -\frac{1}{4} \frac{R_{b_i b_{k+1}} \cdot [(a^{b_{k+1}} - b_k^a) \delta t^2]_{\times} \cdot (J_r(\omega \delta t) \frac{1}{2} n_k^g \delta t)}{\partial \delta n_k^g} \\ &= -\frac{1}{4} R_{b_i b_{k+1}} \cdot [(a^{b_{k+1}} - b_k^a)]_{\times} \delta t^2 \cdot (J_r(\omega \delta t) \frac{1}{2} \delta t) \\ &= -\frac{1}{4} R_{b_i b_{k+1}} \cdot [(a^{b_{k+1}} - b_k^a)]_{\times} \delta t^2 \cdot (\frac{1}{2} \delta t) \end{aligned} \quad (7)$$

证毕

2 Task 3

任务：证明下面公式

$$\Delta x_{lm} = - \sum_{j=1}^n \frac{\mathbf{v}_j^T \mathbf{F}'^T}{\lambda_j + \mu} \mathbf{v}_j \quad (8)$$

证明：

已知公式

$$(\mathbf{J}^T \mathbf{J} + \mu \mathbf{I}) \Delta x_{lm} = -\mathbf{J}^T \mathbf{f} = -\mathbf{F}'^T \quad (9)$$

因为矩阵 $\mathbf{J}^T \mathbf{J}$ 是方阵，将其进行特征值分解：

$$\mathbf{J}^T \mathbf{J} = \mathbf{V} \mathbf{\Sigma} \mathbf{V}^T \quad (10)$$

其中 \mathbf{V} 是由特征列向量组成的矩阵： $\mathbf{V} = [v_1, v_2 \dots v_n]$ ，其中特征向量 v_i 已经被标准化，则矩阵 \mathbf{V} 满足 $\mathbf{V} \mathbf{V}^T = \mathbf{I}$ 和 $\mathbf{V}^T = \mathbf{V}^{-1}$ 。

我们对 (9) 进行处理：

$$\begin{aligned}
\mathbf{J}^T \mathbf{J} + \mu \mathbf{I} &= \mathbf{V} \mathbf{\Sigma} \mathbf{V}^T + \mu \mathbf{I} \\
&= \mathbf{V} \mathbf{\Sigma} \mathbf{V}^T + \mu \mathbf{V} \mathbf{I} \mathbf{V}^T \\
&= \mathbf{V} \mathbf{\Sigma} \mathbf{V}^T + \mathbf{V} \mu \mathbf{I} \mathbf{V}^T \\
&= \mathbf{V} (\mathbf{\Sigma} + \mu \mathbf{I}) \mathbf{V}^T \\
&= \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \cdots & \mathbf{v}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 + \mu & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \lambda_n + \mu \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1^T \\ \mathbf{v}_2^T \\ \cdots \\ \mathbf{v}_n^T \end{bmatrix}
\end{aligned} \tag{11}$$

对 (11) 求逆得

$$(\mathbf{J}^T \mathbf{J} + \mu \mathbf{I})^{-1} = \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \cdots & \mathbf{v}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{\lambda_1 + \mu} & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \frac{1}{\lambda_n + \mu} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1^T \\ \mathbf{v}_2^T \\ \cdots \\ \mathbf{v}_n^T \end{bmatrix} \tag{12}$$

带入 (9) 得到：

$$\begin{aligned}
\Delta x_{lm} &= -(\mathbf{J}^T \mathbf{J} + \mu \mathbf{I})^{-1} \mathbf{F}'^T \\
&= - \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \cdots & \mathbf{v}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{\lambda_1 + \mu} & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \frac{1}{\lambda_n + \mu} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1^T \\ \mathbf{v}_2^T \\ \cdots \\ \mathbf{v}_n^T \end{bmatrix} \mathbf{F}'^T \\
&= - \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \cdots & \mathbf{v}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{\lambda_1 + \mu} & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \frac{1}{\lambda_n + \mu} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1^T \mathbf{F}'^T \\ \mathbf{v}_2^T \mathbf{F}'^T \\ \cdots \\ \mathbf{v}_n^T \mathbf{F}'^T \end{bmatrix} \\
&= - \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \cdots & \mathbf{v}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{\mathbf{v}_1^T \mathbf{F}'^T}{\lambda_1 + \mu} \\ \frac{\mathbf{v}_2^T \mathbf{F}'^T}{\lambda_2 + \mu} \\ \cdots \\ \frac{\mathbf{v}_n^T \mathbf{F}'^T}{\lambda_n + \mu} \end{bmatrix} \\
&= - \left(\frac{\mathbf{v}_1^T \mathbf{F}'^T}{\lambda_1 + \mu} \mathbf{v}_1 + \cdots + \frac{\mathbf{v}_n^T \mathbf{F}'^T}{\lambda_n + \mu} \mathbf{v}_n \right) \\
&= - \sum_{j=1}^n \frac{\mathbf{v}_j^T \mathbf{F}'^T}{\lambda_j + \mu} \mathbf{v}_j
\end{aligned} \tag{13}$$

证毕