Java并发和多线程基础总结

基础volatile和synchronized

volatile

功能

- 1. 保证多线程的可见性
- 2. 禁止一部分的重排序。
- 3. volatile 是轻量级的synchronized
- 4. 对任意单个的volatile的读/写是原子性的(volatile=1/return volatile),但是复合型操作不支持。 (volatile++操作)

特性

对于volatile来说具有以下特性 1.volatile标记的变量在读操作的时候,一定是最新的值。为什么? 1、lock前缀的支持,volatile规定每次修改操作必须刷新到内存,读操作也要到内存中去取新值。 2、总线的支持,多条总线事务同一时刻同一时刻只有一条能获得访问内存的权限,因此,只要有线程修改了,那么读操作一定取到的是新值。 ####内存语意 读: 当读一个volatile变量时,JMM会把该线程对应的本地内存置为无效。线程接下来将从主内存中读取共享变 写: 当写一个volatile变量时,JMM会把该线程对应的本地内存中的共享变量值刷新到主内

原理

instance = new Singleton(); // instance是volatile变量 0x01a3de1d: movb \$0×0,0×1104800(%esi);0x01a3de24: **lock** addl \$0×0,(%esp);

lock前缀的指令在多核处理器下会触发两种操作

- 1. 将当前处理器缓存行的数据写回到系统内存。
- 2. 这个写回内存的操作会使在其他CPU里缓存了该内存地址的数据无效。

依赖CPU的缓存一致性的支持

volatile规则表

当第二个操作是volatile写时,不管第一个操作是什么,都不能重排序。这个规则确保volatile写之前的操作不会被编译器重排序到volatile写之后。

当第一个操作是volatile读时,不管第二个操作是什么,都不能重排序。这个规则确保volatile读之后的操作不会被编译器重排序到volatile读之前。

当第一个操作是volatile写,第二个操作是volatile读时,不能重排

在每个volatile写操作的前面插入一个StoreStore屏障。 在每个volatile写操作的后面插入一个StoreLoad屏障。

在每个volatile读操作的后面插入一个LoadLoad屏障。 在每个volatile读操作的后面插入一个LoadStore屏障。

synchronized

- 1. 原子性。
- 2. 由于线程同步,某一时刻,只能一个线程操作共享变量,也就保证了多线程间的可见性

使用

- 普通同步方法:锁是this锁
- 代码块:锁是该对象锁
- 静态同步方法:锁是当前Class对象锁

原理

- 都是使用Monitor(监视器)对象来操作的 monitorenter在编译时插入到synchronized的开始位置,monitorexit在编译时插入在synchronized的结束位置和者异常结束的位置。
- 任何对象都是锁对象,那么任何对象都与一个monitor相关联,当获取到monitor,该monitor就会处于锁定状态。当指令执行到monitorenter时,就会去尝试获取该monitor的所有权。

原子性

- 通过锁来实现一些列操作的原子性。但是性能差,会造成阻塞,增加性能消耗。
- 通过CAS(compare and swap)来实现,此实现针对于赋值操作。i++,
 - o 通过E(期望值,也就是缓存/本地内存/工作内存的副本),V(当前值)来操作。通过E和主内存的值进行 比较,如果相等的话,就会将新值赋值给当前值。
 - o 问题,会造成ABA的问题,当其他线程将共享变量的值变换为B,然后再该为A,那么该线程去将本地内存的值刷到主内存的时候,将会执行成功。但是结果可能是错的。
- 通过CAS+version的方式来解决ABA的问题。
 - o 也就是,共享变量V的值为 1A->2B->3A 那么通过此版本号去控制,就不会巧妙的去除ABA问题。
- 注意,CAS只能处处理一个变量,如果多个可以使用ij = 1a的方式,AtomicReference保证引用对象的原子性。
- CAS 不需要添加锁,但是循环验证会增加CPU的消耗。

核心代码

• CAS实现操作,CASXXXX方法就是CAS操作。Unsafe.class 操作c代码。

 $do{N = E+1; }while(CASXXXX((E,N));$

java concurrent包下的atomic类

AtomicInteger AtomicBoolean...(CAS,会出现BAB的问题) AtomicStampedReference 解决了CAS的ABA的问题

Java内存模型

概念

- Java Memory Model(JMM)决定了一个线程对共享变量做出的修改 *何时*对另一个线程可见*。
- 每一个线程对都有一块儿*本地内存*(本地内存是JVM的一个抽象概念,并不是真实存在的,它涵盖了缓存、写缓冲区、寄存器以及其它硬件和编译器优化) 本地内存存放的是用以*读/写的共享变量在主内存的一个副本*
- 多线程通信

```
线程A-->本地内存-刷新->主内存
| x=1 x=0=>x=1
|
|线程A发送消息到线程B
|线程B-取消息->主内存
| x=1
|更新
|1
本地内存
x=1
```

重排序

概念

- 1. 编译器优化的重排序。编译器在不改变单线程程序语义的前提下,可以重新安排语句的执行顺序。
- 2. 指令级并行的重排序。现代处理器采用了指令级并行技术(Instruction-LevelParallelism,ILP)来将多条指令重叠执行。如果不存在数据依赖性,处理器可以改变语句对应机器指令的执行顺序。
- ¡VM通过在编译器编译时,使用内存屏障指令,来禁止特定类型的处理器重排序
- JVM 内存屏障屏障指令

StoreStore Barriers: 写写屏障 LoadStore Barriers: 读写屏障 StoreLoad Barriers: 写读屏障

- 示例:
 - 1. Load1;LoadLoad;Load2;
 - 2. Store1;StoreStore;Store2;
 - 3. Load1;LoadStore;Store2;
 - 4. Store1;StoreLoad;Load2;
- 写读(StoreLoad)屏障能完成上面3种的效果
 - 1. Store1对其他处理器可见,即将本地内存变量刷新到主内存操作,必须要在Load2及Load2后面的指令先执行;

2. StoreLoad Barriers会使在该屏障之前的所有内存访问指令(Store和Load)完成之后,才执行屏障 之后的内存访问指令

happens-before

- 解释 A操作---->B操作
 - 。 表示A操作的结果对B操作可见 && A操作的按顺序排在B操作之前 && 并不是所有的操作都在后续操作之前,取决于数据的**依赖性**
- 三种比较常见的happens-before规则
 - 1. 一个线程中的前面一个操作必定happens-before该操作的后续操作。(重排序取决于数据的依赖性)
 - 2. Monitor加锁happens-before解锁之前
 - 3. volatile修饰的变量,写操作必定happens-before后续对该变量的操作

as-if-serial

无论编译器和处理器怎么重排序优化, 必须要保证单线程情况下结果不能改变。

其实java程序并不是顺序执行的。

在不改变程序执行结果的前提下,尽可能提高并行度

重排序对多线程的影响

```
public class Test{
      int a;
      boolean flag = false;
      public void read(){
          //控制依赖关系
          if (flag){//操作1 flag可能读不到true 所以就不会执行下面的操作
             // ===>分解
             // 操作21 int temp = a+1;
             // 操作22 int c = temp
             int c = a+1;
          }
      }
      public void write(){
          a = 1;//操作3
          flag = 0;//操作4
          // 3,4的刷新到主内存的时机未知,有可能是2和4批量刷新至主内存,也有可能是分开
刷。
      }
       public static void main(String[] args){
        Thread t2;//执行write()方法 操作 3、4
        Thread t1;//执行read()方法 操作1、2
   }
```

最终导致的结果: t2的flag可能会读到false,c的值可能是0,读取线程将会出现和期望不一致的情况

在单线程程序中,对存在控制依赖的操作重排序,不会改变执行结果(这也是as-if-serial 语义允许对存在控制依赖的操作做重排序的原因);但在多线程程序中,对存在控制依赖的操作重排序,可能会改变程序的执行结果。

处理器总线机制

总线工作机制 多个处理器需要对内存进行读取操作的时候,都会向总线发起总线事务。这时候会出现 竞争,总线仲裁保证了当前只会有一条总线事务会获取访问内存的权限。这样就保证了内存读写的原 子性

JMM不保证对64位的long型和double型变量的写操作具有原子性,而顺序一致性模型保证对所有的内存读/写操作都具有原子性。在一些32位的处理器上,如果要求对64位数据的写操作具有原子性,会有比较大的开销。为了照顾这种处理器,Java语言规范鼓励但不强求JVM对64位的long型变量和double型变量的写操作具有原子性。当JVM在这种处理器上运行时,可能会把一个64位long/double型变量的写操作拆分为两个32位的写操作来执行。这两个32位的写操作可能会被分配到不同的总线事务中执行,此时对这个64位变量的写操作将不具有原子

JDK 1.5之前,处理器读取long/double的操作流程

处理器写long/double的操作流程 💟 ALT

JDK 1.5之后,JMM要求读操作必须在单个读事务中完成,保证读操作的原子性; 仅仅允许把64位的 long/double拆分成两个32位的写操作来执行,那么这两个写操作就破坏了写操作的原子性

锁

• 锁释放和获取的内存定义

前提:事务总线,保证读写的原子性释放:在释放锁的时候,JMM会将本地内存中的共享变量刷新到主内存获取:在获取锁时,JMM会将本地内存的共享变量置为无效,从而被Monitor保护的临界区代码必须从主内存读取共享变量。

- 总结
 - 1. 线程A释放一个锁,实质上是线程A向接下来将要获取这个锁的某个线程发出了(线程A对共享变量所做修改的)消息。
 - 2. 线程B获取一个锁,实质上是线程B接收了之前某个线程发出的(在释放这个锁之前对共享变量所做修改的)消息。
 - 3. 线程A释放锁,随后线程B获取这个锁,这个过程实质上是线程A通过主内存向线程B发送消。

final内存语意

- 1) 在构造函数内对一个final域的写入,与随后把这个被构造对象的引用赋值给一个引用 变量,这两个操作之间不能重排序。 2) 初次读一个包含final域的对象的引用,与随后初次读这个final域,这两个操作之间不能 重排序
- final域不能从构造方法中溢出。

```
class A{
    final int a;
    public A(int a){
        this.a = a;
    }
}
//Thread 1 A a = new A(1);
//Thread2 if(a!=null){a.a++}这里可能会出现问题
//this.a = a;在构造方法中可能逃逸,在实例化对象之后才去执行该赋值语句
```

多线程情况下,取到的a的值可能是初始值**0**,造成线程不安全 **final**的重排序规则,禁止溢出构造方法之外双重检查锁(Double-Checked-Locking)

• 由于重排序的影响(正确顺序是 1、2、3)

memory = allocate(); // 1:分配对象的内存空间 instance = memory; // 3:设置instance指向刚分配的内存地址 // 注意,此时对象还没有被初始化! ctorInstance(memory); // 2:初始化对象

解决方案 1.不允许2、3重排序 2.允许2、3重排序,但是不允许其他线程看到这个重排序

• 不允许2、3重排序

jdk 1.5以上版本,将singleInstance加上volatile关键字,可以静止重排序自身重排序,之前、之后的操作不能在volatile之后或之前执行

通过JVM初始化阶段(在Class被加载后,且在线程使用之前),会执行类的初始化,此时JVM会获取一把锁,会同步多个线程对类的初始化操作。

```
public class DoubleCheckLocking{
    private static class DoubleCheckLockingHolder{
        private static DoubleCheckLocking doubleCheckLocking = new
DoubleCheckLocking();
    }
    public static DoubleCheckLocking getInstance(){
        return DoubleCheckLockingHolder.doubleCheckLocking;
    }
}
```

类的初始化