

1 项目说明

1. 本次实验使用 Python 语言，实现了 Bellman-Ford 与 Dijkstra 两种单源最短路径算法。
2. 程序分为普通版和 UI 版。普通版在控制台输入和输出；UI 版则用一个 UI 界面与用户互动，具体使用方法请参见 Readme.md 文件。两个版本核心算法思想与实现没有本质不同，仅仅是函数返回结果的形式有差异。
3. 本实验报告以普通版代码为例进行设计的介绍。

2 设计思路与实现细节

2.1 点类与边类

1. 一个结点需要，还需要。
2. 一条边需要，还需要。

代码 1: 红黑树结点类

```
1 class RBnode:
2     color = BLACK
3     key = None
4     left = None
5     right = None
6     p = None
7     part = None
8     frequency = None
9
10 def __init__(self, newKey=None, newPart=None, newFrequency=None):
11     self.key = newKey
12     self.part = newPart
13     self.frequency = newFrequency
```

代码 2: NIL 结点作为红黑树类的成员变量

```
1 class RBtree:
2     root = RBnode()
```

```
3  __nil = RBnode()
```

2.2 边的松弛

1. 旋转用来调整红黑树的结构，分为左旋与右旋。一般用来帮助其他函数的实现。

代码 3: 左旋函数

```
1  def leftRotate(self, x):
2      y = x.right
3      x.right = y.left
4      if(y.left != self.__nil):
5          y.left.p = x
6      y.p = x.p
7      if(x.p == self.__nil):
8          self.root = y
9      elif(x == x.p.left):
10         x.p.left = y
11     else:
12         x.p.right = y
13     y.left = x
14     x.p = y
```

代码 4: 右旋函数

```
1  def rightRotate(self, y):
2      x = y.left
3      y.left = x.right
4      if(x.right != self.__nil):
5          x.right.p = y
6      x.p = y.p
7      if(y.p == self.__nil):
8          self.root = x
9      elif(y == y.p.left):
10         y.p.left = x
11     else:
12         y.p.right = x
13     x.right = y
14     y.p = x
```

2.3 Bellman-Ford 算法

1. 要插入结点 z , 就从根节点开始向下找到它要插入的位置, 认适当的结点做父亲; 然后设置自己的两个孩子为 NIL , 设置自己为红色; 最后对自己调用辅助程序 `insertFixup` 函数重新着色和旋转, 使红黑树整体的性质得以保存。
2. 当父亲结点为红色时, 这是不行的, 就需要继续执行。假定父亲是爷爷的左孩子, `insertFixup()` 函数分三种情况来修正。
3. 如果叔叔为红色, 就让父亲和叔叔变黑、让爷爷变红, 并前往爷爷结点处继续递归。
4. 如果叔叔为黑色, 且我是右孩子, 则前往父亲处左旋。这种情况会转化为下一种情况。
5. 如果叔叔为黑色, 且我是左孩子, 则使父亲变黑, 爷爷变红, 并在爷爷处右旋。
6. 如果父亲是爷爷的右孩子, 以上左右互换。
7. 最后, 将根结点染黑。

代码 5: 插入函数

```
1  def insertNode(self, z):
2      y = self.__nil
3      x = self.root
4      while(x != self.__nil):
5          y = x
6          if (z.key < x.key):
7              x = x.left
8          elif(z.key > x.key):
9              x = x.right
10         else:
11             print("Key", z.key, "conflict", )
12             return
13     z.p = y
14     if(y == self.__nil):
15         self.root = z
16     elif(z.key < y.key):
17         y.left = z
18     else:
19         y.right = z
```

```
20         z.left = self.__nil
21         z.right = self.__nil
22         z.color = RED
23         self.insertFixup(z)
24
25     def insert(self, k, p, f):
26         z = RBnode(k, p, f)
27         self.insertNode(z)
```

代码 6: insertFixup 函数

```
1     def insertFixup(self, z):
2         while(z.p.color == RED):
3             y = self.uncle(z)
4             if(y.color == RED):
5                 z.p.color = BLACK
6                 y.color = BLACK
7                 z.p.p.color = RED
8                 z = z.p.p
9             else:
10                if(z.p == z.p.p.left):
11                    if(z == z.p.right):
12                        z = z.p
13                        self.leftRotate(z)
14                        z.p.color = BLACK
15                        z.p.p.color = RED
16                        self.rightRotate(z.p.p)
17                else:
18                    if(z == z.p.left):
19                        z = z.p
20                        self.rightRotate(z)
21                        z.p.color = BLACK
22                        z.p.p.color = RED
23                        self.leftRotate(z.p.p)
24            self.root.color = BLACK
```

2.4 Dijkstra 算法

1. 要删除结点 z ，要用到辅助函数 `transplant()`，用 v 子树来替换 u 子树。

2. 删除操作类似于普通搜索树的删除，分为三种情况进行。但是删除之后要使用 delete-Fixup() 函数，通过改变颜色和执行旋转来恢复红黑性质。
3. deleteFixup() 函数分四种情况来修正。当我是父亲的左子时：
 4. 如果兄弟红，就染黑它，染红父亲，并在父亲左旋。去新的兄弟处递归执行。
 5. 如果兄弟黑，且其两孩子都黑，则染红兄弟。去父亲递归执行。
 6. 如果兄弟 w 黑，且其子左红右黑，则使其与其左子交换颜色，并在 w 处右旋。此时进入第四种情况。
 7. 取新的兄弟 w。若兄弟之右子红，则染黑父亲，染黑兄弟右子，在父亲处左旋。
 8. 如果我是父亲的右孩子，以上左、右互换。
 9. 最后，将自己染黑。

代码 7: 删除函数

```
1  def delete(self, i):
2      z = self.find(i)
3      if(z == self.__nil):
4          print('Key', i, 'missing')
5          return
6      else:
7          y = z
8          yOriginalColor = y.color
9          if(z.left == self.__nil):
10             x = z.right
11             self.transplant(z, z.right)
12         elif(z.right == self.__nil):
13             x = z.left
14             self.transplant(z, z.left)
15         else:
16             y = self.minimum(z.right)
17             yOriginalColor = y.color
18             x = y.right
19             if(y.p == z):
20                 x.p = y
```

```
21         else:
22             self.transplant(y, y.right)
23             y.right = z.right
24             y.right.p = y
25             self.transplant(z, y)
26             y.left = z.left
27             y.left.p = y
28             y.color = z.color
29     if(y.OriginalColor == BLACK):
30         self.deleteFixup(x)
```

```
1     def deleteFixup(self, x):
2         while(x != self.root and x.color == BLACK):
3             if(x == x.p.left):
4                 w = x.p.right
5                 if(w.color == RED):
6                     w.color = BLACK
7                     x.p.color = RED
8                     self.leftRotate(x.p)
9                     w = x.p.right
10                if(w.left.color == BLACK and w.right.color == BLACK):
11                    w.color = RED
12                    x = x.p
13                else:
14                    if(w.right.color == BLACK):
15                        w.left.color = BLACK
16                        w.color = RED
17                        self.rightRotate(w)
18                        w = x.p.right
19                        w.color = x.p.color
20                        x.p.color = BLACK
21                        w.right.color = BLACK
22                        self.leftRotate(x.p)
23                        x = self.root
24            else:
25                w = x.p.left
26                if(w.color == RED):
27                    w.color = BLACK
28                    x.p.color = RED
```

```
29         self.rightRotate(x.p)
30         w = x.p.left
31         if(w.right.color == BLACK and w.left.color == BLACK):
32             w.color = RED
33             x = x.p
34         else:
35             if(w.left.color == BLACK):
36                 w.right.color = BLACK
37                 w.color = RED
38                 self.leftRotate(w)
39                 w = x.p.left
40                 w.color = x.p.color
41                 x.p.color = BLACK
42                 w.left.color = BLACK
43                 self.rightRotate(x.p)
44                 x = self.root
45         x.color = BLACK
```

代码 8: transplant 函数

```
1     def transplant(self, u, v):
2         if(u.p == self.__nil):
3             self.root = v
4         elif(u == u.p.left):
5             u.p.left = v
6         else:
7             u.p.right = v
8         v.p = u.p
```

2.5 打印路线、时间与换乘次数

1. 其他函数的实现大体基于以上核心函数，完成了各种功能。具体请参见源代码。
2. 另外还配套了文件读入等辅助函数，帮助实现本 PJ 要求的功能。

3 用户 UI 的设计与实现

1. 用户 UI 基于 python 的 tkinter 库。

2. 创建了输入输出框并绑定函数事件，让 UI 类拥有一棵树的对象，代用户操作这棵树。
3. UI 实现请参见源代码，不加赘述。