

<config.h>

```
#ifndef CONFIG_H
#define CONFIG_H

#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <stddef.h>
#include <sys/types.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <dirent.h>
#include <sys/wait.h>
#include <signal.h>
#include <errno.h>

#define PATH_MAX 4096
#define MAX_SEQ 16
#define MAX_PIPE 16
#define MAX_ARGS 64

typedef enum
{
    CMD_SIMPLE,
    CMD_SEQ,    // ;
    CMD_AND,    // &&
    CMD_OR,     // ||
    CMD_PIPE,   // |
} CmdType;
```

각종 헤더파일과 변수를 선언함. cmd를 parsing할 때 사용할 새로운 타입 정의 (CmdType)

```

typedef struct
{
    char *cmd;
    CmdType type;
    int is_bg;
} ParsedCmd;

int main();
void print_prompt();
void sigchld_handler(int sig);
void trim(char **str);
int cmpfunc(const void *a, const void *b);
int ls();
int cd_cmd(char *input);
int pwd();
int parsing(char *input, ParsedCmd cmds[]);
void execute_exec(char *cmd);
void process_line(char *line);
int execute_cmd(char *cmd);
int execute_pipeline(char *cmds[], int n);

extern char *cwd;
extern int seq_cnt;
extern ParsedCmd cmds[MAX_SEQ];
extern int status;

#endif

```

마찬가지로 parsing할 때 주로 사용할 구조체를 만들었다. 명령어 하나 당 { 공백 제외 명령어, 명령어 타입, 백그라운드 여부 } 이런 식으로 정리하고 싶었기 때문이다. 그리고 모든 함수들을 선언하고, 전역 변수들을 사용하기 위해 extern으로 선언하였다.

<main.c>

```
#include "config.h"

char *cwd = NULL;
int seq_cnt = 0;
ParsedCmd cmds[MAX_SEQ] = {0};
int status = 0;

int main ()
{
    char *input = NULL;
    size_t bufsize = 0;

    // 현재 디렉토리 받기
    cwd = getcwd(NULL, 0); // 자동 메모리 할당 및 디렉토리 경로 저장
    if (cwd == NULL) {
        // 실패 시 에러 출력
        perror("getcwd");
        return 1;
    }

    struct sigaction sa;
    sa.sa_handler = sigchld_handler;
    sigemptyset(&sa.sa_mask);
    sa.sa_flags = SA_RESTART | SA_NOCLDSTOP;
    if (sigaction(SIGCHLD, &sa, NULL) == -1)
    {
        perror("sigaction");
        return 1;
    }
}
```

main.c에는 main 함수가 들어있다. 우선 현재 디렉토리를 받아 전역변수 cwd에 저장한다.(프롬프트 출력 용으로) 이 때 실패 시 에러가 출력되도록 했다. 또한 sigchld_handler 함수(utils.c)로 좀비 프로세스를 정리할 수 있도록 하였다. Sigaction 구조체를 선언해 시그널을 처리할 수 있게 하고, SIGCHLD 시그널이 발생했을 때 실행할 함수 포인터를 만든다. (자식 프로세스 종료 등) 시그널 핸들러가 실행되는 동안 블록할 시그널을 비워둔다. (핸들러 실행 중에도 다른 시그널을 받음) SA_RESTART로 시그널 실행 중 중단된 시스템 호출을 자동 재시작하고, SA_NOCLDSTOP으로 자식이 종료되었을 때만 sigchld가 발생하도록 한다. 설정한 핸들러를 SIGCHLD 시그널에 등록하고 실패 시 에러 메시지를 출력하고 리턴한다.

```

while (1)
{
    print_prompt();

    // input 크기 할당, 저장 및 개행 포함 길이 반환
    ssize_t nread = getline(&input, &bufsize, stdin);
    if (nread == -1)
    { // error
        perror("getline");
        break;
    }

    // \n 위치(인덱스) 반환 후 제거
    input[strcspn(input, "\n")] = '\0';

    // exit
    if (strcmp(input, "exit") == 0)
    {
        break;
    }

    process_line(input);

    for (int i = 0; i < seq_cnt; i++) {
        free(cmds[i].cmd); // strdup() 된 문자열을 해제
        cmds[i].cmd = NULL; // 포인터 초기화
    }
}

free(input);
free(cwd);

return 0;

```

개략적인 구조는 print_prompt(prompt.c)로 프롬프트를 출력하고 input으로 입력 받고, 그럼 이 때 \n을 포함하게 되는데 strcspn으로 위치를 찾아 개행을 제거한 뒤, 명령어가 exit인지 확인한다. 그리고 아니라면 process_line으로 명령어를 처리하게 된다. 그리고 프로세스에서 사용한 메모리를 해제한다. 다시 처음으로 돌아가 명령어를 받고 ... 이렇게 진행된다. 프로세스가 종료되면 계속 사용했던 input과 cwd를 해제하고 마무리된다.

<prompt.c>

```
#include "config.h"

void print_prompt ()
{
    const char *color_reset = "\033[0m";
    const char *color_user = "\033[1;32m"; // green
    const char *color_host = "\033[1;34m"; // blue
    const char *color_dir = "\033[1;36m"; // turquoise
    const char *color_symbol = "\033[1;33m"; // yellow

    // cwd 유효성 검사
    if (cwd == NULL) {
        cwd = getcwd(NULL, 0);
        if (cwd == NULL) {
            perror("getcwd");
            printf("unknown$ ");
            return;
        }
    }

    // 유저명 받기
    char *username = getenv("USER");
    if (username == NULL)
    { // username이 없을 때
        username = "unknown_user";
    }

    // 호스트명 받기
    char hostname[256];
    gethostname(hostname, sizeof(hostname));
```

Prompt.c에는 print_prompt 함수가 있다. 우선 프롬프트 색상에 사용할 색을 정의하고, chdir용으로 cwd를 받는다. 마찬가지로 실패했을 경우에는 에러를 출력하도록 했다. 이제 유저명과 호스트명을 받는다.

```
    // ~ 설정
    char *home_dir = getenv("HOME");
    if (strncmp(cwd, home_dir, strlen(home_dir)) == 0)
    { // home_dir 건너뛰고 출력
        printf("%s%s@%s:%s~%s%s$ ", color_user, username, color_host, hostname, color_dir, cwd + strlen(home_dir),
        }
    else
    {
        printf("%s%s@%s:%s%s%s$ ", color_user, username, color_host, hostname, color_dir, cwd, color_symbol);
    }

    printf("%s", color_reset);
}
```

홈 디렉토리를 받고, cwd가 홈 디렉토리 경로 내라면 /home/username을 ~로 출력하고 cwd에서 홈 디렉토리를 건너뛰고 출력한다. 아니라면 그대로 cwd를 출력한다. 프롬프트를 출력했다면 다시 color를 reset한다.

<executor.c>

```
#include "config.h"

void execute_exec(char *cmd)
{
    char *argv[MAX_ARGS];
    int argc = 0;
    char *token = strtok(cmd, " ");

    while (token != NULL)
    {
        if (argc >= MAX_ARGS - 1)
        {
            fprintf(stderr, "Too many arguments\n");
            exit(1);
        }

        argv[argc++] = token;
        token = strtok(NULL, " ");
    }

    argv[argc] = NULL;
    execvp(argv[0], argv);
    perror("execvp failed");
    exit(1);
}
```

Executor.c에는 `execute_exec`, `process_line`, `execute_cmd`, `execute_pipe`가 있다. `Execvp`를 실행시키기 위해 명령어를 공백 기준으로 분할한다. 이때 `argc`는 인자를 세기 위한 변수이다. `Strtok`로 들어온 `cmd`를 공백 기준으로 자르고 `while`로 넘어가 `argv`에 `token`을 저장한다. 그리고 다음 토큰으로 넘어가기를 반복하여 `token`이 `NULL`이면 멈춘다. `Execvp`는 마지막 인자로 `NULL`이 필요하기 때문에 `NULL`은 따로 추가해준다. 또한, `argv`가 오버플로우되기 전에 `argc`의 개수를 확인해 막는다. `Execvp`가 실패했을 경우도 에러 메시지를 출력하고 중단하게 했다. 이 함수는 `process_line`, `execute_cmd`와 `execute_pipe`에서 사용하려고 만들었다.

```

void process_line (char *input)
{
    seq_cnt = parsing(input, cmds); // parsing cmds
    int i = 0;

    while (i < seq_cnt)
    {
        ParsedCmd current = cmds[i];

        // and or 처리
        if (i > 0)
        {
            CmdType prev_type = cmds[i - 1].type;
            if ((prev_type == CMD_AND && status != 0) || (prev_type == CMD_OR && status == 0))
            {
                i++;
                continue;
            }
        }
    }
}

```

다음은 process_line으로, 명령어를 처리하는 총괄 함수로 볼 수 있고 다양한 함수를 호출하게 된다. Input을 parsing함수(parser.c)를 통해 명령어를 뽑아내 cmds에 저장하고, seq_숫자로 명령어 개수를 반환하게 된다. While로 들어가면 현재 다룰 명령어가 cmds[i]가 되는데 이를 current라 칭하겠다. 사이 사이에 있는 연산자는 앞의 명령어에 귀속되도록 했기 때문에 (parsing 함수에서 확인할 수 있음 / ls | grep out 이면 cmds[0].type = CMD_PIPE, cmds[1].type = CMD_SIMPLE) 앞의 명령어의 type에 따라 움직이게 설정했다. prev_type이 and이고 실패했거나, prev_type이 or이고 성공했을 시에는 이번 명령을 건너 뛰도록 하였다. 이로써 &&과 ||이 작동하게 된다.

```

// pipe 명령 수 세고 execute_pipeline 호출
if (current.type == CMD_PIPE)
{
    int j = i;
    char *pipe_cmds[MAX_PIPE];
    int pipe_cnt = 0;

    pipe_cmds[pipe_cnt++] = current.cmd;

    while (cmds[j].type == CMD_PIPE)
    {
        j++;
        pipe_cmds[pipe_cnt++] = cmds[j].cmd;
    }

    status = execute_pipeline(pipe_cmds, pipe_cnt);
    i = j + 1;
    continue;
}

```

다음은 pipe를 검사하게 된다. 파이프 타입이라면 연결되어 있는 파이프의 개수를 셈과 동시에 pipe_cmds[]에 명령어를 저장한다. 그리고 execute_pipeline을 호출하여 파이프라인을 실행하고, 성공여부를 반환한다. 그리고 현재 cmd위치를 가리키는 i를 j+1로 초기화한 후 continue하여 파이프에 묶인 명령어 바로 다음으로 넘어가게 했다.

```

else if (current.is_bg) // case of bg
{
    pid_t pid = fork();
    if (pid == 0)
    {
        // child
        execute_exec(current.cmd);
    }
    else
    {
        // parent
        printf("[bg] pid: %d\n", pid);
        status = 0;
    }
}
else // 일반
{
    status = execute_cmd(current.cmd);
}

i++;
}
}

```

이제 백그라운드 여부를 판단한다. Else if로 한 이유는 파이프라인 내에서 백그라운드 명령어가 실행될 수 없기 때문이다. Fork를 호출해 자식을 만들고 자식에서는 execute_exec를 이용해 실행을 한다. Else로 나뉘진 부분은 부모가 실행할 부분이다. 백그라운드 실행이기 때문에 waitpid하지 않고 Pid를 출력한다. 보통 백그라운드 실행은 성공으로 보기 때문에 status = 0으로 해준다. 또한 마지막에 else로 취급되는 경우는 CMD_SEQ이거나 CMD_AND인데 앞의 명령어가 성공했다거나 등이 있겠다. 이 경우에는 execute_cmd를 호출하여 명령을 실행하고 status를 반환한다. 이 일련의 과정들이 끝나면 i를 증가시켜 다음 명령어로 넘어간다.

```

int execute_cmd (char *exeCmd)
{
    if (strncmp(exeCmd, "cd", 2) == 0) return cd_cmd(exeCmd);
    else if (strncmp(exeCmd, "pwd", 3) == 0) return pwd();
    else if (strncmp(exeCmd, "ls", 2) == 0) return ls();
    else
    {
        // 외부 명령일 경우
        pid_t pid = fork();
        if (pid < 0)
        {
            perror("fork");
            return 1;
        }
        else if (pid == 0)
        {
            // child
            execute_exec(exeCmd);
            return 0;
        }
    }
}

```

다음은 execute_cmd 함수이다. Cmd가 cd로 시작하면 cd_cmd를 호출하고 pwd라면 pwd, ls라면 ls를 호출하고 성공 여부를 반환한다. 이도저도 아니고 외부 명령이라면 fork 함수를 호출하여 분기한다. Fork에 실패한 경우에는 에러를 출력하고 종료시킨다. 분기에

성공하면 `execute_exec`으로 명령을 실행한다.

```
    else
    {
        int wstatus;
        waitpid(pid, &wstatus, 0);
        if (WIFEXITED(wstatus)) {
            return WEXITSTATUS(wstatus);
        } else {
            return 1;
        }
    }
}
```

이번엔 포그라운드이기 때문에 부모 프로세스가 `waitpid()`를 통해 자식이 끝날 때까지 기다린다. 자식 프로세스의 종료 코드를 받아 `status`를 반환하게 된다.

```
int execute_pipeline(char *pipeCmds[], int count)
{
    int pipefd[2];
    int prev_fd = -1;
    pid_t pids[MAX_PIPE];

    for (int i = 0; i < count; i++)
    {
        if (pipe(pipefd) == -1)
        {
            perror("pipe");
            exit(1);
        }
    }
```

마지막으로는 `execute_pipeline` 함수이다. 읽는 용, 쓰는 용으로 쓰기 위해 두 칸짜리 `pipefd`를 선언한다. 파이프 명령어 수만큼 돌아가며 파이프를 생성하고 만약 실패하면 오류 메시지를 띄우고 `exit`한다.

```
    pid_t pid = fork();
    if (pid == 0)
    {
        if (i > 0)
        {
            dup2(prev_fd, 0); // 이전 명령의 출력을 현재 명령의 입력으로
            close(prev_fd);
        }

        if (i < count - 1)
        {
            dup2(pipefd[1], 1); // 현재 명령의 출력을 pipe로
            close(pipefd[0]);
            close(pipefd[1]);
        }

        execute_exec(pipeCmds[i]);
    }
}
```

자식을 생성하고 성공하면 자식에서 파이프를 엮는 역할과 실행을 한다. 이전 명령이 있을 경우($i > 0$) prev_fd를 표준 입력(0)으로 복제한 후 이제 사용하지 않는 prev_fd를 닫는다. 첫 명령을 포함해 마지막 명령의 이전 명령까지는 표준 출력(1)을 다음 입력으로 연결하게 된다. 입력도 이전 출력과 연결하고 현재 출력도 다음 입력으로 연결하면 읽기 쓰기가 완료됐기 때문에 파이프fd를 닫는다. 두 파이프의 흐름을 제어했으면 execute_exec으로 execvp를 실행한다.

```
else if (pid > 0)
{
    pids[i] = pid;
    if (prev_fd != -1) close(prev_fd);
    if (i < count - 1)
    {
        close(pipefd[1]);
        prev_fd = pipefd[0];
    }
}
else
{
    perror("fork failed");
    return 1;
}
```

부모에서는 생성된 자식 프로세스의 pid를 pids 배열에 저장한다. (나중에 waitpid로 각 자식 프로세스를 기다리기 위해 필요함) 또한, 이전 명령의 출력 파이프 읽기는 이제 더 이상 필요 없으므로 닫는다. (리소스 누수 방지) 마지막 명령 전이라면($i < \text{count} - 1$) 다음 명령을 위해 파이프를 유지해야하므로 pipefd[1]은 필요없으니 닫고, pipefd[0]을 prev_fd에 저장해 다음 루프에서 사용할 수 있게 한다. $\text{pid} < 0$ 인 경우에는 에러 메시지를 출력하고 status = 1을 반환한다.

```
for (int i = 0; i < count; i++)
{
    int wstatus;
    waitpid(pids[i], &wstatus, 0);

    if (i == count - 1)
    { // 마지막 명령의 status만 기록
        if (WIFEXITED(wstatus))
        {
            status = WEXITSTATUS(wstatus);
        }
        else
        {
            status = 1;
        }
    }
}

return status;
}
```

여기서는 각 자식의 프로세스가 끝날 때까지 기다리는 역할을 한다. Pids[i]에 해당하는 자식이 종료될 때까지 기다리고 그 종료 상태를 wstatus에 반영한다. 파이프 덩어리 뒤에 명령이 있을 때 덩어리의 마지막 명령어만 의미가 있으므로 그때 WIFEXITED(wstatus)로 정상 종료됐는지 확인한다. 정상 종료됐다면 exit code를 status에 저장하고 아니라면 status = 1로 설정한 후 status를 반환한다.

<parser.c>

```
#include "config.h"

int parsing(char *input, ParsedCmd cmds[])
{
    int count = 0;
    char *p = input;
    trim(&p);

    while (*p && count < MAX_SEQ)
    {
        int bg = 0;
        char *op = strpbrk(p, "&|;");

        // nontype
        if (!op)
        {
            cmds[count++] = (ParsedCmd){ .cmd = strdup(p), .type = CMD_SIMPLE, .is_bg = bg };
            break;
        }
    }
```

파싱한 명령어 개수를 세기 위해 count, input을 가리키는 포인터를 만들고 p를 trim(utils.c)한다. While이 돌아갈 때 백그라운드 여부를 판단할 변수 bg를 0으로 초기화한다. 포인터 op는 p에서 & 또는 | 또는 ;이 처음 등장하는 위치를 가리킨다. 만약 그게 없다면 cmds[count]의 cmd는 p자체가 되고 CMD_SIMPLE을 부여하며 백그라운드 실행이 아님으로 기록된다.

```
// check type
CmdType type;
if (op[0] == '&' && op[1] == '&')
{
    type = CMD_AND;
}
else if (op[0] == '|' && op[1] == '|')
{
    type = CMD_OR;
}
else if (op[0] == '|')
{
    type = CMD_PIPE;
}
else if (op[0] == ';')
{
    type = CMD_SEQ;
}
else
{
    type = CMD_SIMPLE; // bg
    bg = 1;
}
```

여기는 본격적으로 type을 결정하는 부분인데, 만약 &&이 연속으로 나오면 CMD_AND,

else if ||가 나오면 CMD_OR, else if |라면 CMD_PIPE, else if ;가 나오면 CMD_SEQ, 이 모든게 아닐 경우에는 CMD_SIMPLE로 하고 백그라운드라고 표시해준다. 정상적으로 명령어가 입력됐을 경우에는 (echo hi& && cd 같은 것이 아닐 때) 잘 구분된다.

```
char *end = op;
*end = '\0';
trim(&p);
cmds[count++] = (ParsedCmd){ .cmd = strdup(p), .type = type, .is_bg = bg };

if (cmds[count - 1].type == CMD_AND || cmds[count - 1].type == CMD_OR)
{
    p = op + 2;
} else p = op + 1;

trim(&p);
}

return count;
}
```

이제 널문자로 명령어까지만 자르고, trim하여 공백을 없애준다. Cmds[count]에 정보를 저장하고 +1한 후, +1하기 전 cmd의 type이 and거나 or일 경우에는 위치를 두 칸 이동시키고 아닐 경우에는 한 칸만 이동한다. 그리고 다시 trim한 후 다음 반복으로 넘어간다. 마지막으로 명령어 수 count를 반환한다.

<builtin.c>

```
#include "config.h"

int ls()
{
    struct dirent *entry;
    DIR *dp = opendir(".");
    if (dp == NULL)
    {
        perror("opendir");
        return 1;
    }

    // 파일 이름들 저장
    char **files = NULL;
    int count = 0;

    while ((entry = readdir(dp)) != NULL)
    {
        // 숨김 파일 제외
        if (strcmp(entry->d_name, ".") != 0 && strcmp(entry->d_name, "..") != 0 && entry->d_name[0] != '.')
        {
            files = realloc(files, sizeof(char *) * (count + 1));
            if (files == NULL)
            {
                perror("realloc");
                closedir(dp);
                return 1;
            }
        }
    }
}
```

Built.c에는 ls, cd_cmd, pwd 함수가 있다. ls는 cd랑 pwd말고 추가로 구현해본 것이다. 디렉토리를 열고 실패하면 오류를 띄우고 리턴한다. 알파벳 정렬을 하기 위해 파일 이름들을 저장할 files를 만들었고, 개수를 초기화했다. ., .. 와 숨김 파일이 아닐 경우 files의 크기를 동적으로 하나씩 증가시킨다. (실패하면 리턴)

```
        files[count] = strdup(entry->d_name);
        if (files[count] == NULL)
        {
            perror("strdup");
            closedir(dp);
            return 1;
        }

        count++;
    }

    closedir(dp);
```

파일 이름을 복사해서 files에 넣는다. (실패하면 리턴) 마지막으로 count를 증가시키고 while을 다 돌면 디렉토리를 닫는다.

```

qsort(files, count, sizeof(char *), cmpfunc);

for (int i = 0; i < count; i++)
{
    printf("%s ", files[i]);
    free(files[i]);
}

printf("\n");

free(files);
return 0;
}

```

이제 cmpfunc에 따라 qsort로 files를 알파벳 순으로 정렬하고 files[i]를 프린트함과 동시에 free한다. (realloc) 마지막으로 files 자체도 free하고 0을 반환한다. (strdup)

```

int cd_cmd (char *input)
{
    char *cmd = input + 2;
    trim(&cmd);
    char path[PATH_MAX];
    char *home_dir = getenv("HOME");

    // cd 일 경우
    if (*cmd == '\0')
    {
        if(home_dir == NULL)
        {
            fprintf(stderr, "cd: HOME not set\n");
            return 1;
        }

        cmd = home_dir;
    }
}

```

input으로 들어오는 것이 이미 parsing되어 trim된 상태의 명령어이기 때문에 맨앞 두자리가 cd이므로 cd를 제거해준다. 그리고 또 trim한다. 명령어가 cd뿐이었다면(cmd는 널 문자가 됨) cmd를 홈디렉토리로 만든다. 이때 홈디렉토리가 없다면 오류를 띄우고 리턴한다.

```

if (cmd[0] == '~')
{
    if (home_dir == NULL)
    {
        fprintf(stderr, "cd: HOME not set\n");
        return 1;
    }

    if (cmd[1] == '\\0')
    {
        snprintf(path, sizeof(path), "%s", home_dir);
    }
    else if (cmd[1] == '/')
    {
        if (snprintf(path, sizeof(path), "%s%s", home_dir, cmd + 1) >= sizeof(path))
        {
            fprintf(stderr, "cd path too long\n");
            return 1;
        }
    }
    else
    {
        fprintf(stderr, "cd: unsupported ~ syntax\n");
        return 1;
    }

    cmd = path;
}

```

다음은 상대경로 ~를 사용했을 경우이다. 마찬가지로 홈디렉토리를 받아오지 못했다면 리턴하고, if 첫번째 분기는 'cd ~'일 경우이다. 이때 path에 홈디렉토리를 붙여넣는다. 'cd ~/.....' 이런 형식일 경우에는 경로를 홈디렉토리+입력받은 ~제외하고 /밑에주소를 붙여서 path에 넣는다. 만약 path의 PATH_MAX를 초과하면 에러를 띄우고 리턴한다. 만약 이도 저도 아닐 경우에는 잘못된 명령이므로 syntex error를 띄우고 리턴한다. 마지막으로 cmd = path로 갱신해준다.


```

// 디렉토리 변경
if (chdir(cmd) != 0)
{
    perror("cd");
    return 1;
}

// cwd 갱신
char *new_cwd = getcwd(NULL, 0);
if (new_cwd == NULL)
{
    perror("getcwd");
    return 1;
}

free(cwd);
cwd = new_cwd;
return 0;
}

```

이제 갱신한 cmd로 chdir하고 만약 실패하면 오류를 띄운다. 변수 cwd도 갱신해야하므로 new_cwd로 현재 cwd를 받고 (실패시 에러 출력 후 리턴) 기존 cwd를 해제하고 new_cwd를 저장한다.

```

int pwd ()
{
    printf("%s\n", cwd);
    return 0;
}

```

마지막으로 pwd 함수이다. 현재 cwd를 출력해주고 0을 반환한다.

<utils.c>

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <signal.h>
#include <errno.h>
#include <sys/wait.h>

void sigchld_handler(int sig) {
    int saved_errno = errno;
    while (waitpid(-1, NULL, WNOHANG) > 0);
    errno = saved_errno;
}
```

Utils.c에는 sigchld_handler, trim, cmpfunc 함수가 있다. Sigchld_handler 함수는 자식 프로세스가 종료되었을 때 호출되어 좀비 프로세스를 없애는 역할을 한다. 시스템 호출로 중단될 수 있기 때문에 실행 전에 errno 값을 먼저 저장해놓고, 모든 자식 프로세스(-1)에 대해 (종료된 자식이 없으면 안기다림(WNOHANG)) 모든 종료된 자식을 회수한다. 핸들러 실행 중 시스템 콜 같은게 실패하며 errno가 바뀔 수 있으므로 호출 이전 상태로 복원한다.

```
void trim(char **str)
{
    if (*str == NULL || **str == '\0') return;

    // 앞쪽 공백 제거
    while(**str == ' ') (*str)++;

    // 뒷쪽 공백 제거
    char *end = *str + strlen(*str) - 1;
    while (end > *str && *end == ' ')
    {
        *end = '\0';
        end--;
    }
}
```

Trim은 앞뒤 공백을 제거해주는 함수이다. **str이 공백이라면 *str을 한칸씩 옮기면서 앞쪽 공백을 제거하게 된다. 포인터 end를 선언하여 마지막 위치를 가리키게 하고, 공백일 경우 널 문자로 바뀌가며 차례차례 지운다.

```
int cmpfunc(const void *a, const void *b)
{
    const char **str1 = (const char **)a;
    const char **str2 = (const char **)b;
    return strcmp(*str1, *str2);
}
```

이 함수는 ls에서 qsort하기 위해 만들어졌다. Qsort는 void*형 요소가 필요하므로 const void *a, const void * b로 선언한다. 내부에서 char**로 형변환하여 각각 str1과 str2로 둔 후 Strcmp로 두 문자열을 사전 순으로 비교한다.