< Report >

# 지능형 IoT 네트워크

김성곤 교수님 산업인공지능대학원 2020254011 윤재웅

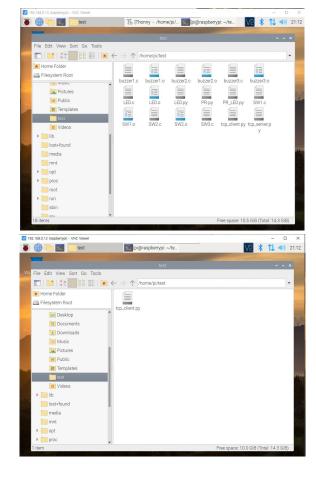
- 1주차: 라즈베리파이 기초

- 2주차: 라즈베리파이 설정 및 기초 제어

- 3주차:스위치 및 부저

- 4주차: LED 및 조도 센서

- 5주차: TCP/IP 소켓 프로그래밍

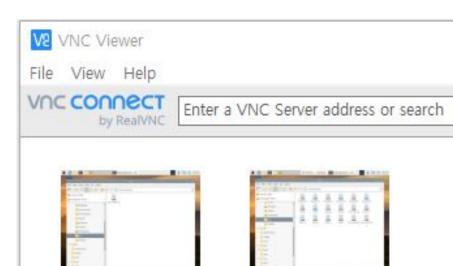


< 1~5주차 Raspberry Pi 코딩 내역

- 1주차

라즈베리파이의 SD카드를 이용하여 부팅 작업을 완료

- VNC Viewer를 이용하여 원격 제어 환경 구성



192.168.0.12

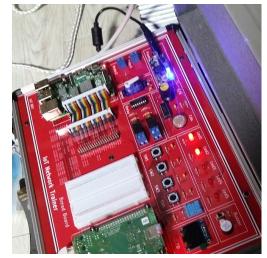
192.168.0.13

- 2주차

VNC를 이용한 원격 제어를 통해

- 1. 원격 서버 통신 환경 구축
- 2. Raspberry Pi를 이용한 LED 점등 작업 수행(LED.C)

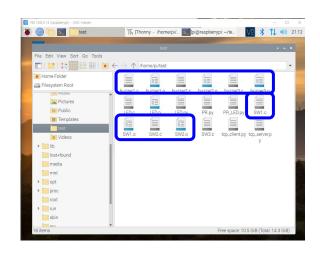




- 3주차

스위치 및 부저1

- 1. 스위치 PUSH시 데이터 출력 (SW1.C)
- 2. 스위치 PUSH시 LED 점등 (SW2.C)
- 3. 부저 ON, OFF (buzzer1.c)
- 4. 부저 음을 통한 도레미파솔라시도(buzzer2.c)
- 5. 스위치 1,2,3,4 PUSH시 부저의 도, 미, 솔, 시 소리 출력(buzzer3.c)
  - softTone.h의 aMelody[3] = {1000, 2000, 3000, 4000} 이용

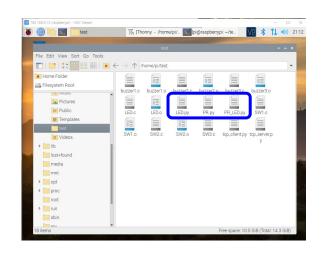


- 4주차

LED 및 조도 센서(Python)

- 1. LED 출력 (LED.py)
- 2. 조도센서 (PR.py)
- 3. 조도센서 광량차에 따른 LED 출력 (PR\_LED.py)
  - 조도 센서의 빛을 인식시에 전압 변화를 통해

전압이 2.0V 이상이면 LED를 점등하는 코드를 작성, 작동 성공



```
ADC = 0x389(905) Voltage = 2.919V

ADC = 0x208(520) Voltage = 1.677V

ADC = 0x199(409) Voltage = 1.319V

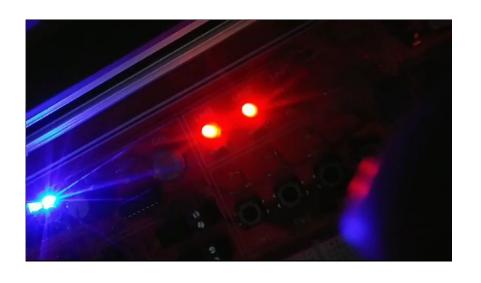
ADC = 0x196(406) Voltage = 1.310V

ADC = 0x194(404) Voltage = 1.303V

ADC = 0x17c(380) Voltage = 1.226V

ADC = 0x1ab(427) Voltage = 1.377V

ADC = 0x2d2(722) Voltage = 2.329V
```



< 빛이 없을 경우 2.0V 이하가 되며 LED ON >



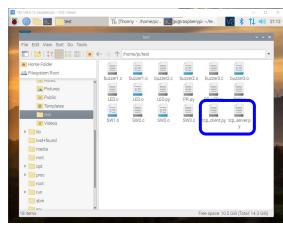
< 빛이 있을 경우 2.0V 이상이 되며 LED OFF >

출처 : 윤재웅(영상 첨부)

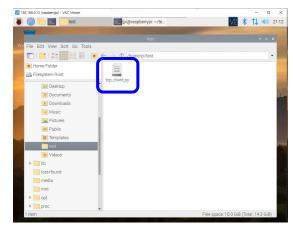
- 5주차

TCP/IP 소켓 프로그래밍(Python)

- 1. 오른쪽 키트로 TCP 서버 구축 (tcp\_server.py)
- 2. 오른쪽 키트로 TCP 클라이언트 구축 및 접속 (tcp\_client.py)
- 3. 왼쪽 키트로 TCP 클라이언트 구축 및 오른쪽 키트의 TCP 서버에 접속 (tcp\_client.py)
- 4. 연결이 끊이지 않고 지속적 통신(1초 간격)



<오른쪽 키트 >



<왼쪽 키트 >

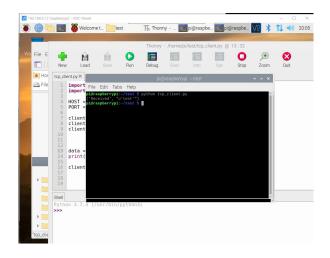
- 5주차

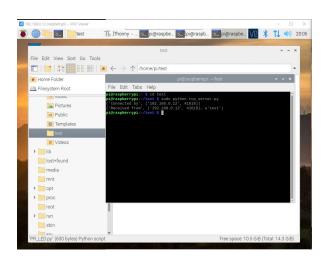
1,2(오른쪽 키트) 의 서버 접속

```
File Edit Tabs Help
pi@raspberrypi:~ $ cd /test
 ash: cd: /test: No such file or directory
pi@raspberrypi:~ $ cd test
pi@raspberrypi:~/test $ sudo python tcp_server.py
Traceback (most recent call last):
 File "tcp_server.py", line 6, in <module>
   server_socket = socket.socket(socket.AF.INET, socket.SOCK_STREAM)
 AttributeError: 'module' object has no attribute 'AF'
pi@raspberrypi:~/test $ sudo python tcp_server.py
 raceback (most recent call last):
 File "tcp_server.py", line 6, in <module>
   server_socket = socket.socket(socket.AF.INET, socket.SOCK_STREAM)
 AttributeError: 'module' object has no attribute 'AF'
pi@raspberrypi:~/test $ sudo python tcp_server.py
 CTraceback (most recent call last):
 File "tcp_server.py", line 11, in <module>
  client_socket, addr = server_socket.accept()
  File "/usr/lib/python2.7/socket.py", line 206, in accept
   sock, addr = self._sock.accept()
 eyboardInterrupt
pi@raspberrypi:~/test $ sudo python tcp_server.py
 'Connected by', ('192.168.0.13', 48996))
 'Received from', ('192.168.0.13', 48996), u'test')
pi@raspberrypi:~/test $ |
                               pi@raspberrypi: ~/test
 File Edit Tabs Help
pi@raspberrypi:~ $ cd test
pi@raspberrypi:~/test $ python tcp_client.py
 'Received', "u'test'")
pi@raspberrypi:~/test $
```

- 5주차

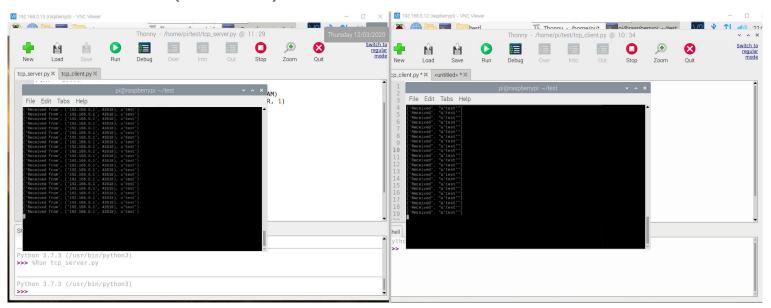
3(왼쪽 키트) 의 (오른쪽 키트로의) 서버 접속





- 5주차

4의 지속적 통신(1초 간격)



#### 이상입니다

한 학기동안

좋은 강의 감사드립니다.