第三章 可逆矩阵及 n×n型线性方程组

§ 3.2 n×n型线性方程组

3.2.1 n×n型齐次线性方程组

1. 齐次线性方程组 Ax = 0 一定有解 x = 0, 把这个解称为Ax = 0的零解.

- 2. 齐次线性方程组 Ax = 0 的解分为两种情况:
- (1) 只有零解 (即有唯一解)
- (2) 有非零解(即解不唯一,也可说成有无穷多个解)

A(ku) = 0, $x = ku \cup \exists Ax = 0$ 的解.

当Ax = 0有非零解时, x = 0仍然是Ax = 0的解.

定理3-5 设Ax = 0是 $n \times n$ 型齐次线性方程组,则 Ax = 0只有零解 $\Leftrightarrow |A| \neq 0$ (即A可逆), |Ax = 0有非零解 $\Leftrightarrow |A| = 0$ (即A不可逆)

证明充分性. 因为 $|A| \neq 0$,所以A可逆,

在Ax = 0的两边同时左乘 A^{-1} ,得x = 0,所以Ax = 0只有零解。

必要性. 设Ax = 0只有零解,

下面用反证法证明 $|A| \neq 0$.

假设|A|=0, 由定理1-2可知,存在可逆阵P和Q,

使得
$$PAQ = \begin{bmatrix} E_s & O \\ O & O \end{bmatrix}$$
,于是 $\begin{vmatrix} E_s & O \\ O & O \end{vmatrix} = |P||A||Q| = 0$,

因此必有s < n,即PAQ的最后一列一定为零向量,

于是有
$$(PAQ)e_n = 0$$
, 左乘 P^{-1} 可得 $A(Qe_n) = 0$,

即 $\mathbf{q}_n = 0$. 由 \mathbf{Q} 可逆可知, $\mathbf{q}_n \neq 0$.

这说明 q_n 是Ax = 0的非零解,

这与Ax = 0只有零解矛盾,所以 $A \neq 0$.

例3-9
$$k$$
满足什么条件时,
$$\begin{cases} kx_1 + x_2 + x_3 = 0 \\ x_1 + kx_2 + x_3 = 0 \end{cases}$$
 右面的方程组有非零解? 只有零解?
$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 0 \\ x_1 + x_2 + kx_3 = 0 \end{cases}$$

解 设该方程组的系数阵为A,

$$|A| = \begin{vmatrix} k & 1 & 1 \\ 1 & k & 1 \\ 1 & 1 & k \end{vmatrix} \xrightarrow{\text{mag $\widehat{\mathfrak{g}}1$}} \begin{vmatrix} k+2 & 1 & 1 \\ k+2 & k & 1 \\ k+2 & 1 & k \end{vmatrix} \xrightarrow{r_2 - r_1} \begin{vmatrix} k+2 & 1 & 1 \\ 0 & k-1 & 0 \\ r_3 - r_1 & 0 & 0 & k-1 \end{vmatrix}$$

$$= (k+2)(k-1)^2$$
.

当k = -2或k = 1时, |A| = 0,该方程组有非零解; 当 $k \neq -2$ 且 $k \neq 1$ 时, $A \neq 0$, 该方程组只有零解.

3.2.2 n×n型非齐次线性方程组

定理3-6 $n \times n$ 型非齐次线性方程组Ax = b有唯一解的充要条件是 $|A| \neq 0$ (即A可逆), 其解为 $x = A^{-1}b$.

证明 充分性. 因为 $|A| \neq 0$,所以 A^{-1} 存在.

首先,由 $A(A^{-1}b)=b$ 可知,方程组Ax=b有解 $x=A^{-1}b$.

其次,设u是方程组Ax=b的任一解,则Au=b.

 $\Delta Au = b$ 两边左乘 A^{-1} 可得, $u = A^{-1}b$,

所以 $x = A^{-1}b$ 是方程组Ax = b的唯一解.

必要性. 设方程组Ax = b有唯一解u, 即Au = b,

下面用反证法证明 $|A| \neq 0$. 假设 |A| = 0,

由定理3-5可知,方程组Ax = 0有非零解,

设 $c \neq 0$ 为Ax = 0的非零解,则Ac = 0,

$$A(\boldsymbol{u}+\boldsymbol{c}) = A\boldsymbol{u} + A\boldsymbol{c} = \boldsymbol{b} + 0 = \boldsymbol{b},$$

这说明u+c也是方程组Ax=b的解,

 $u+c\neq u$, 这与方程组Ax=b有唯一解矛盾, 所以 $|A|\neq 0$.

定理3-7 (Cramer法则) 当 $|A| \neq 0$ 时,

 $n \times n$ 型非齐次线性方程组Ax = b有唯一解

$$x_i = \frac{\left| \boldsymbol{B}_i \right|}{\left| \boldsymbol{A} \right|} \quad (i = 1, 2, \dots, n),$$

其中 B_i 是把A的第i列换成b所得的矩阵.

证明 由定理3-6可知, $|A| \neq 0$ 时,

方程组Ax = b有唯一解 $x = A^{-1}b$.

设矩阵A的按列分块矩阵为 $A = [a_1, \dots, a_i, \dots, a_n]$,

则 $B_i = [a_1, \dots, b, \dots, a_n]$. $A \cap B_i$ 只有第i列可能不同,

所以 $A \cap B_i$ 的第i列有相同的代数余子式向量 a_i ,

将 $|B_i|$ 按第i列展开,得

$$|\boldsymbol{B}_{i}| = b_{1}A_{1i} + b_{2}A_{2i} + \cdots + b_{n}A_{ni} = \boldsymbol{a}_{i}^{T}\boldsymbol{b},$$

$$x_i = \boldsymbol{e}_i^T \boldsymbol{X} = \boldsymbol{e}_i^T \boldsymbol{A}^{-1} \boldsymbol{b} = \boldsymbol{e}_i^T \frac{\boldsymbol{A}^*}{|\boldsymbol{A}|} \boldsymbol{b} = \frac{(\boldsymbol{e}_i^T \boldsymbol{A}^*) \boldsymbol{b}}{|\boldsymbol{A}|}$$

$$= \frac{\boldsymbol{a}_i^T \boldsymbol{b}}{|\boldsymbol{A}|} = \frac{|\boldsymbol{B}_i|}{|\boldsymbol{A}|}$$

$$x_{i} = \boldsymbol{e}_{i}^{T} \boldsymbol{x} = \boldsymbol{e}_{i}^{T} \boldsymbol{A}^{-1} \boldsymbol{b} = \boldsymbol{e}_{i}^{T} \frac{\boldsymbol{A}^{*}}{|\boldsymbol{A}|} \boldsymbol{b} = \frac{(\boldsymbol{e}_{i}^{T} \boldsymbol{A}^{*}) \boldsymbol{b}}{|\boldsymbol{A}|}$$

$$= \frac{\boldsymbol{a}_{i}^{T} \boldsymbol{b}}{|\boldsymbol{A}|} = \frac{|\boldsymbol{B}_{i}|}{|\boldsymbol{A}|}$$

$$x = \begin{bmatrix} x_{1} \\ \vdots \\ x_{n} \end{bmatrix}, \boldsymbol{A}^{*} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{a}_{1}^{T} \\ \vdots \\ \boldsymbol{a}_{n}^{T} \end{bmatrix}$$

$$\vdots$$

$$\vdots$$

$$\boldsymbol{x}_{n}$$

例3-11 用Cramer法则解线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 2 \\ 2x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 5. \\ x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 3 \end{cases}$$

解
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$
, $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \\ 3 \end{bmatrix}$

$$|\mathbf{A}| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \end{vmatrix} = -1,$$

$$|\mathbf{B}_1| = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 5 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 3 \end{vmatrix} = -2,$$

$$\begin{vmatrix} \mathbf{B}_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 5 & 3 \\ 1 & 3 & 3 \end{vmatrix} = 1,$$

$$\begin{vmatrix} \mathbf{B}_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 5 & 3 \\ 1 & 3 & 3 \end{vmatrix} = 1,$$
 $\begin{vmatrix} \mathbf{B}_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 2 & 5 \\ 1 & 2 & 3 \end{vmatrix} = -1,$

$$x_1 = \frac{|\mathbf{B}_1|}{|\mathbf{A}|} = 2, \quad x_2 = \frac{|\mathbf{B}_2|}{|\mathbf{A}|} = -1, \quad x_3 = \frac{|\mathbf{B}_3|}{|\mathbf{A}|} = 1. \quad \mathbf{x} = \begin{vmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{vmatrix}.$$

小结

解系数矩阵为可逆阵的线性方程组的方法:

- 1. 初等行变换法: $[A,b] \rightarrow [E,x]$
- 2. 求逆矩阵法 $\mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{b}$
- 3. Cramer法则.

注意: 上面三种方法的计算量是依次增加的.