

Hz-H₁ >0 positive definite. $Y(Hz-H_1)Y$ projection operator Y'=H. Y'=H

$$(H_2-H_1)^T = H_2-H_1$$
. $C(H_1) \subseteq C(H_2)$. $H_1 = H_2A$.
 $(H_2-H_1)^2 = H_2^2 + H_1^2 - H_2H_1 - H_1H_2$.
 $= H_2 + H_1 - H_2 + H_1 - H_1$. $= H_1$.
 $= H_2 + H_1 - H_1 - H_1$. $= H_1$.
 $= H_2 - H_1$. $= H_1 + H_2 = H_1$.
 $= H_2 - H_1$. $= H_1 + H_2 = H_1$.
 $= H_2 - H_1$. $= H_1 + H_2 = H_1$.
 $= H_2 - H_1$. $= H_1 + H_2 = H_1$. $= H_2 - H_1$. $= H_2$. $= H_$

Under normality assumption. $Y'AY \perp L Y'BY \qquad AB = 0.$ $C(H_1) \subseteq C(H_2)$ $RSS_1 - RSS_2 \perp L RSS_2. \qquad (I - H_2)(H_2 - H_1) = 0.$ $= H_2 - H_1 - H_2^2 + H_2H_1$ $= H_2 - H_1 - H_2 + H_1$

$$\frac{R^2}{SYY} = \frac{Y'(H - \frac{1}{1})Y}{\Sigma(y_i - y_j)^2}$$
 measure how good a model is.

= 0.

$$R^{2} \stackrel{}{\leq} \frac{}{\times} > R^{2}$$

$$\tilde{Z}_{i=1}^{2} = 0. \qquad \qquad \tilde{J}_{n}^{\prime} (\tilde{y}_{i} - \tilde{y}_{i}). \qquad \tilde{J}_{n} = (1, 1, ..., 1).$$

$$\tilde{J}_{n} = \tilde{J}_{n} = \tilde{J}_{n} = (1, 1, ..., 1).$$

$$\vec{y} - \vec{y} = y - Hy = (I - H)y$$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$
 $\vec{J}_{n}(y - \vec{y}) = \vec{J}_{n}'(I - H)y \neq 0.$

$$SYY = \sum_{i=1}^{N} (y_i - y_i)^{\frac{1}{2}} = Y^{T} (I - \frac{1}{10} I_{nxn}) Y.$$

$$PSS = \sum_{i=1}^{N} (y_i - \hat{y}_i)^{\frac{1}{2}} = Y^{T} (I - H) Y.$$

$$SSreg = \sum_{i=1}^{N} (\hat{y}_i - \bar{y}_i)^{\frac{1}{2}} = Y^{T} (H - \frac{1}{10} I_{nxn}) Y.$$