

# 关注人服务文档整理

系统名称	关注人服务
项目负责人	
作者	袁立舟
文档提交日期	2015-7-15



# 目录

<b>-</b> ,	DA 框架	3
	1.1 DA 框架的执行流程	3
	1.2 全局初始化   GlobalInit()	
	1.2.1 日志初始化   InitLog()	
	1.2.2 DA 配置文件初始化   DAStaticConfig ::Init()	3
	1.2.3 插件初始化   PluginsManager::Init()	4
	1.2.4 算法初始化   AlgorithmsManager::Init()	4
	1.3 DA 的执行函数   DARun()	5
	1.3.1 算法驱动器初始化 Init()  engine.cpp	5
	1.3.2 算法执行    engine->Run()	5
_,	物理设计	7
	2.1 内存结构	7
	2.2 地址空间分布	
三、	逻辑设计	8
	3.1 天汪人服务旳王睪流桯	8
	3.1 关注人服务的主要流程	
	3.2 SocialRealtimeSearch 类	9
		9 9
	3.2 SocialRealtimeSearch 类	9 9 9
	3.2 SocialRealtimeSearch 类	9 9 9
	3.2 SocialRealtimeSearch 类	9 9 9 .10
	3.2 SocialRealtimeSearch 类	9 9 9 .10 .10
	3.2 SocialRealtimeSearch 类	9 9 .10 .10 .11
	3.2 SocialRealtimeSearch 类	9 9 .10 .10 .11 .11
	3.2 SocialRealtimeSearch 类	9 9 .10 .10 .11 .11



# 一、DA 框架

关注人服务以插件的形式被 DA 框架调用来为客户端提供服务。插件通过集成 BaseResource 基类, 通过调用 Resource::getResource<RealtimeRWIndex>("rtindex") 来使用插件。

DA框架在搜索架构中起着重要的作用,多个插件都通过该框架来完成服务,包括 da\_eva 的所有插件以及社会化实时序的部分插件,例如本文档的关注人服务插件。

在调试插件时,对 DA 框架的各个模块的熟悉熟知很关键,因此文档在 DA 框架的视野下分析关注人服务,从 DA 的 Run 函数开始分析整个服务的生命周期。

## 1.1 DA 框架的执行流程

入口函数是 dashell.cpp 的 Run(),并在其中顺序调用以下几个函数在完成具体插件的功能:

ParseParam()

GlobalInit()

DARun()

GlobalDestroy()

ParseParam(): 参数解析,包括对工作路径、配置文件、日志文件的解析; GlobalDestroy()完成资源、socket 服务、锁等的释放; GlobalInit()和 DARun()两个函数分析如下。

# 1.2 全局初始化 | GlobalInit()

全局初始化函数,包括以下功能:

### 1.2.1 日志初始化 | InitLog()

初始化日志 level(0表示 debug, warning, fatal, notice, trace 类型的日志都会生成);根据配置文件生成日志文件名的前缀,例如本例中是 gs\_r.log.\* 其中\*是上面五种日志类型。

### 1.2.2 DA 配置文件初始化 | DAStaticConfig ::Init()

DAStaticConfig ::Instance() | daconfig.h: 生成 DA 配置文件的实例;

DAStaticConfig::Init()|daconfig.cpp: 根据命令参数的 workpath 和 confName 指定的配置文件来初始化上步的 DA 实例,包括以下参数(可选): workPort: 工作端口; controlPort: 控制端口; socketNum: sokect 服务的个数; queueLen: 命令队列的长度; timeOut: 超时时间; readTimeOut: 读超时时间; writeTimeout: 写超时时间; stayTimeOut: 存活时间; taskTimeOut: 任务超时时间;



下面三个文件的路径初始化比较重要:

- 1) plugins.xml,插件配置文件
- 2) algorithms.xml,算法配置文件
- 3) dict.conf,字典配置文件,这个有些服务可能不需要。

这些配置都写在配置文件里,可灵活配置,通过上面步骤完成了配置的初始 化工作。

### 1.2.3 插件初始化 | PluginsManager::Init()

PluginsManager::Instance() | plugins\_manager.h: 单例模式,生成插件管理器的实例对象; PluginsManager::Init()|plugins\_manager.cpp: 初始化插件配置,经典的 plugins.xml 内容如下所示:

图-1 plugins.xml 实例

本函数的功能是把配置文件中的 switch 选项为 on 的 so 加载进来,利用了如下数据结构其中 std::map<std::string, void \*> ,其中 string 为 so 的路径, void\*存储该对应的共享文件加载到系统后的句柄。过程:根据该路径(string 内容)调用系统函数 dlopen(dlfcn.h),该函数的作用是打开共享对象文件,将其映射到系统中,并返回一个句柄,然后 dlsym 函数根据该句柄加载该共享文件的运行时地址。

#### 1.2.4 算法初始化 | AlgorithmsManager::Init()

实现在 algorithms\_manager.cpp 中,单例模式,典型的 algorithms.xml 如下图所示: 首先解析出 clusters 字段,然后再解析出 strategies 字段,其中配置策略族的名称,线程数目,算法的运行引擎(主要包括 cmdpipe 和 sequence 两种),不同驱动引擎加载不同的 socket 实例,然后遍历所有的 strategy 所有标签;调用



InitStrategy()函数来初始化策略读取其中的每个策略的配置文件、xml 文件、开关等信息,并通过插件管理器调用对应 so,并把对应的策略加载到 vector<Strategies>中。

图-2 algorithms.xml 实例

# 1.3 DA 的执行函数 | DARun()

首先根据 AlgorithmsManager::Instance()获取静态的算法管理器实例,根据管理器类的静态对象中的线程数目项 n,每个策略都启动 n 个线程。

通过 DAWork()|work\_thread.cpp 调用引擎驱动算法来执行每个策略算法。 首先读取策略配置的 engine 项,加载对应的驱动引擎 engine = CMDPipe(),通过 Init 函数和 Run 函数来完成插件算法的调用。

### 1.3.1 算法驱动器初始化 Init()| engine.cpp

该函数来初始化算法引擎,主要包括以下动作:首先由算法名称调用其工厂函数生成对应的实例并赋值给抽象父类 BaseAlgorithms 的对象,然后调用 AddAlgorithm()→ Init()→ DynLoad()。

AddAlgorithm():添加算法到算法实例数组 BaseAlgorithms \*\* m\_algorithms; Init():为虚函数,调用 BaseAlgorithms 子类对象的 Init 函数来完成相应的初始化工作:

DynLoad():为虚函数,调用子对象的函数,动态加载,一般情况没有具体动作则返回 true 即可。

### 1.3.2 算法执行 engine->Run()

最重要的部分: engine->Run(),通过 engine 父类运行时加载真正的算法驱动 引擎的 Run 函数,例如 CMDPipe 引擎,MiniHttpd 引擎等。

下面通过 CMDPipe::Run()来观察下其算法流程:





图-3CMDPipe::Run()执行流程



# 二、物理设计

关注人服务 SVN 路径:

https://svn1.intra.sina.com.cn/realtime\_search/search\_65/trunk/graphsearch/socialrealtime/

物理设计研究系统中的物理实体以及他们的相互联系。系统每个逻辑实体都 驻留在一个物理实体中,在服务中实时索引检索逻辑驻留在共享内存中。下面是 其物理设计的简单描述:

## 2.1 内存结构

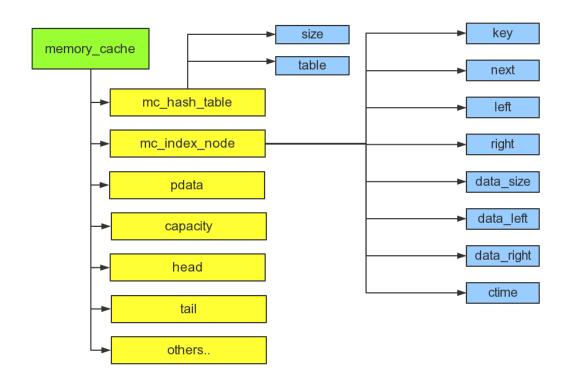


图-4 memory\_cache 内存结构



# 2.2 地址空间分布

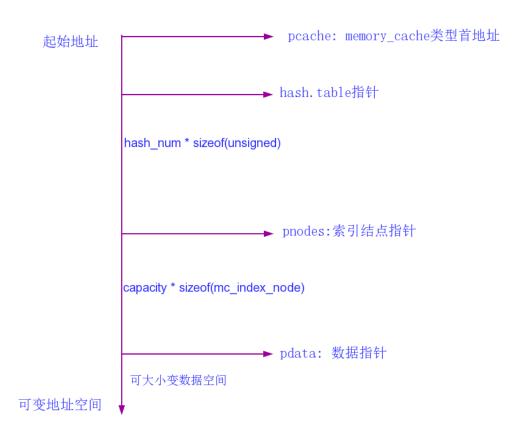


图-5 memory\_cache 地址空间

# 三、逻辑设计

# 3.1 关注人服务的主要流程

实现类为 SocialRealtimeSearch, 主要流程如下图:



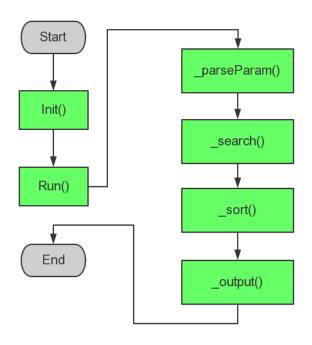


图-6 关注人服务主体流程

## 3.2 SocialRealtimeSearch 类

该类主要实现了关注人服务的整个控制逻辑,包括实时索引的空间初始化,索引的加载、查询参数解析、关注人转赞数据检索、结果排序、返回客户端查询等。

这个类的方法的驱动是由第一部分的 DA 框架的 Engine 类来驱动,分别调用实现了抽象类 BaseAlgorithms 的纯虚函数 Init(),DYN\_ALGORITHMS,Run()函数来完成插件的工作。

### 3.2.1 插件初始化 | Init()

从 DA 加载的配置列表中加载实时索引插件的配置文件 rtindex.conf,根据该配置文件调用 RealTimeRWIndex 类的 Load()方法 (见 3.3.1),申请对应的共享内存,获取 hashsize,超时时间等参数,,获取队列配置,关注人数组的初始化并加载社会化服务器的配置文件,获取相关的服务器路径。

#### 3.2.2 Run 函数

在该函数中调用了\_parseParam(),\_search(),\_sort(),\_output(),分别完成输入参数解析、关注人转赞数据检索、结果排序、返回结果给客户端。下面分开介绍各个函数的主要功能。



### 3.2.3 参数解析函数 | parseParam()

分别完成客户端查询请求的参数解析。

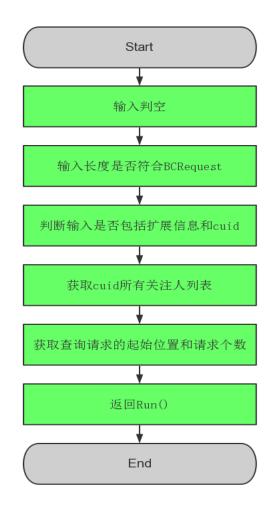


图-7 参数解析流程

### 3.2.4 实时索引内存检索 | \_search()

对查询请求中 uid 的所有关注人的 uid 调用 RealTimeRWIndex 类的 Search() 方法(见 3.3.3)去检索共享内存的转赞数据。对得到转赞数据进行解析,如果该转赞时间比结果集合中都要新,则以得到的 mid 为 key,用户动作为 value 添加到结果 Map 中。用到了如下数据结构:

一条 kv 结果记录: (mid, (user action,uid,time));

结果集 map 的定义为: map<uint64 t, user action>;

存放检索结果最新的时间的队列为优先级队列: priority\_queue<time\_t, vector<time t>, greater<time t>>。



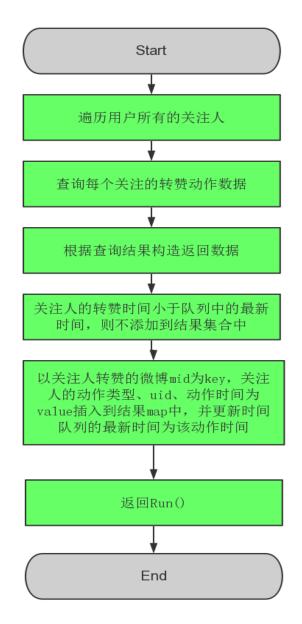


图-8 检索流程

### 3.2.5 结果排序 | \_sort()

首先对检索结果 map 进行类型转换,将每条 Kv 数据转换为 SocialDocValue 类型,并将结果保存到 vector<SocialDocValue>中,然后调用 vector 的排序算法,按时间的新旧进行排序。

### 3.2.6 返回检索结果集 |\_output()

将上步得到的已有序的结果复制到返回指针指向的缓存中。



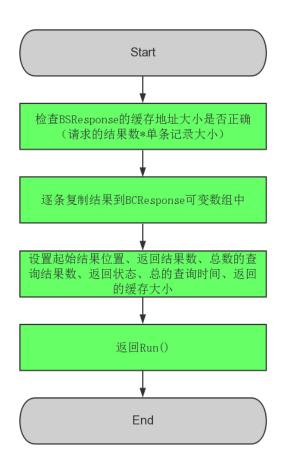


图-9 结果处理、返回流程

# 3.3 RealTimeRWIndex 类

该类具体实现了共享空间的申请、初始化、索引的生成,添加,删除、根据用户的关注人列表到共享内存的 hash 表里查询相应的实时索引,并返回最新的转赞数据。主要实现的功能如下:

### 3.3.1 实时索引空间加载 | Load()

在 SocialRealtimeSearch 类的 Init 函数中通过享元 Resource 的 getResource 方法调用 BaseResource 抽象类的 Load()方法,该 Load 方法是纯虚函数运行时加载子类的也就是 RealTimeRWIndex 的 Load 方法。这么设计的目的是统一了算法接口,使不同插件或模块遵循着相同的加载模式。

另外,最终资源加载到单例享元 Hashmap 中,即只加载一次,如果已加载则直接返回。该动作需要加锁来保证同步。

Load()的调用路径:



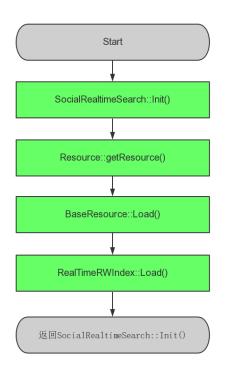


图-10 加载调用路径

# Load()的执行逻辑:

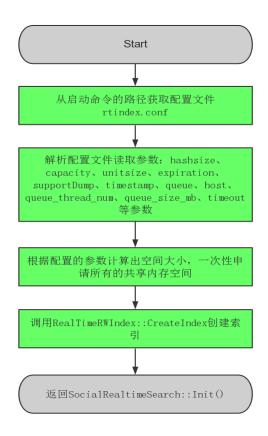


图-11 Load 执行逻辑



# 3.3.2 实时索引创建 | CreateIndex()

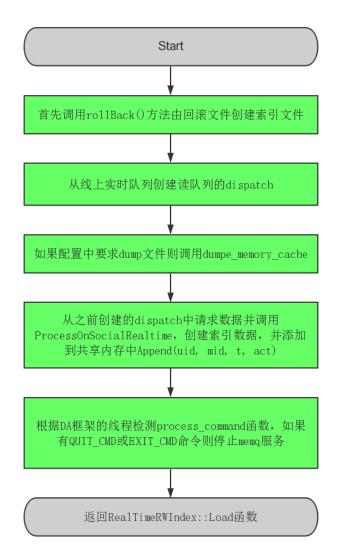


图-12 索引创建流程

### 3.3.3 实时索引检索 | Search()

以 uid 为 key 来检索共享内存中的转赞数据,结果保存在 pdata 中。可参考图 2。以下为关键函数:

seek\_memory\_cache\_item(memory\_cache \*pcache, uint64\_t key, void \* pdata,
size t size, int \* len)

其主要流程如下:



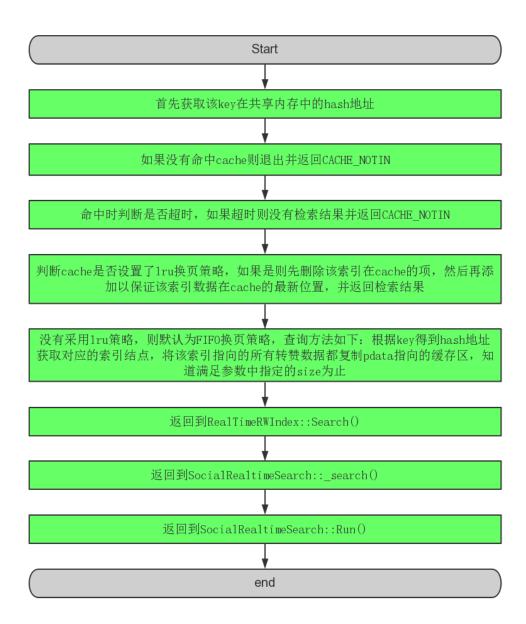


图-13 检索流程