

Matrices : Applications

I. Suites de matrices

1. Suite de matrices colonnes

Définition.

Soit n un entier naturel.

On appelle **suite de matrices colonnes**, notée (U_n) des matrices colonnes dont tous les éléments sont des termes de suites numériques.

Exemple. La suite (U_n) définie pour tout entier naturel n par $U_n = \begin{pmatrix} n^2 \\ 2n+1 \\ 3^n \end{pmatrix}$ est une suite de matrice dont les coefficients sont les suites numériques (a_n) , (b_n) et (c_n) définies pour tout entier naturel n par $a_n = n^2$, $b_n = 2n+1$ et $c_n = 3^n$.

Remarque. On peut définir de la même manière les suites de matrices lignes.

Définition.

Une suite (U_n) de matrices **converge** si et seulement si toutes les suites formant les coefficients de cette matrice convergent. La limite de la suite (U_n) est alors la matrice ayant pour coefficients les limites de chaque terme (U_n) .

Exemple. Soit la suite de matrice (U_n) définie sur \mathbb{N} par, $U_n = \begin{pmatrix} 2+0,7^n \\ 1-\frac{1}{n} \end{pmatrix}$.

Cette suite de matrices converge vers la matrice $U = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$.

2. Suites de matrices définies par des relations de récurrence

Propriété.

Soit A une matrice **carrée** d'ordre p avec p entier naturel supérieur ou égal à 2 et (U_n) une suite de matrices **colonnes** à p lignes telles que pour tout entier naturel n : $U_{n+1} = AU_n$.
Alors pour tout entier naturel n ,

$$U_n = A^n U_0$$

Exemple. On considère deux suites (a_n) et (b_n) définies pour tout entier naturel n par les relations de récurrence : $a_{n+1} = 2a_n + 3b_n$, $b_{n+1} = 4a_n + b_n$ et telles que $a_0 = 1$ et $b_0 = 2$.

Calculer a_4 et b_4 .

Propriété.

Soit A une matrice **carrée** d'ordre p avec p entier naturel supérieur ou égal à 2, B est une matrice **colonne** à p lignes et (U_n) une suite de matrices **colonnes** à p lignes telles que pour tout entier naturel n : $U_{n+1} = AU_n + B$. Si la suite (U_n) **converge** alors sa limite U est une matrice colonne vérifiant : $U = AU + B$. La matrice U est appelée **état stable** de la suite (U_n) .



Exercice 1.11. Soit la suite de matrices colonnes (U_n) définies pour tout entier naturel n par $U_{n+1} = AU_n + B$ avec $U_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$, $A = \begin{pmatrix} 0,5 & 0 \\ -0,5 & 0,5 \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$.

1. Déterminer une matrice colonne u telle que $U = AU + B$.
2. On pose $V_n = U_n - U$. Montrer que, pour tout entier naturel n , $V_{n+1} = AV_n$; en déduire l'expression de V_n en fonction de n .
3. On admet que pour tout entier naturel $n \geq 1$,

$$A^n = \begin{pmatrix} 0,5^n & 0 \\ -n0,5^n & 0,5^n \end{pmatrix} \text{ et } \lim_{n \rightarrow +\infty} n0,5^n = 0.$$

Déduire ce qui précède l'expression de U_n en fonction de n et étudier sa limite.

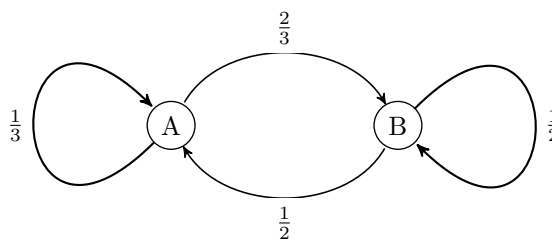
II. Chaînes de Markov

1. Graphe orienté pondéré

Définitions.

- Un graphe orienté est **pondéré** lorsque chaque arête est affectée d'un nombre réel positif, appelé poids de cette arête.
- Un graphe **probabiliste** est un graphe orienté pondéré où tous les poids sont compris entre 0 et 1 et tel que la **somme des poids** des arêtes issues d'un même sommet est égale à 1.
- Les sommets d'un graphe probabiliste sont appelés des **états**.

Exemple. Voici un graphe probabiliste à deux états :



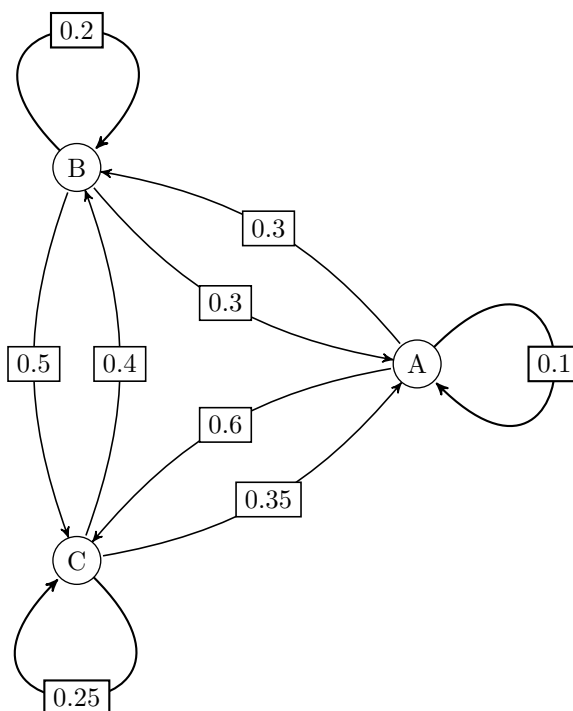
2. Matrice de transition

Définition.

La matrice associée à un graphe probabiliste comportant p sommets s'appelle **matrice de transition**. C'est une matrice carrée d'ordre p où le terme de la i -ème ligne et la j -ième colonne est égale au poids de l'arête allant du sommet i au sommet j si elle existe, 0 sinon.

Exercice 2.11.

- Donner la matrice de transition associée au graphe donné ci-dessous, les sommets étant rangés dans l'ordre alphabétique.
- Quelle remarque peut-on faire sur la somme des termes appartenant à une même ligne ?



3. Chaîne de Markov associée à deux ou trois états

Définition.

On considère une suite de variables aléatoires (X_n) permettant de modéliser l'évolution par étapes successives d'un système aléatoire comportant différents états.

- À l'étape $n = 0$, la loi de probabilité de X_0 s'appelle la **distribution initiale** du système.
- À l'étape n , la loi de probabilité de X_n s'appelle la **distribution après n transitions**.

Lorsque, à chaque étape, la probabilité de transition d'un état à un autre **ne dépend pas de n** , on dit que la suite (X_n) est une **chaîne de Markov**.

Remarques. On peut associer à une chaîne de Markov :

- un graphe probabiliste où les sommets sont les états du système aléatoire et le poids de chaque arête est égal à la probabilité de transition d'un état à un autre.
- La matrice de transition de ce graphe probabiliste.

Exercice 3.11. Un robot se déplace sur un triangle ABC . À chaque étape :

- s'il est en A , il choisit de façon aléatoire soit de rester en A , soit de se déplacer vers B ou C ;
- s'il est en B , il se déplace aléatoirement vers A ou C ;
- s'il est en C , il se déplace vers A .

On note X_n la variable aléatoire donnant la position du robot à l'étape n . Au début de l'expérience, pour $n = 0$, on place le robot en A .

- Donner la distribution initiale du système, c'est-à-dire $\mathbb{P}(X_0 = A)$, $\mathbb{P}(X_0 = B)$ et $\mathbb{P}(X_0 = C)$.
- À l'aide d'un arbre pondéré, déterminer la distribution du système après deux étapes.
- Expliquer pourquoi la suite (X_n) est une chaîne de Markov et donner le graphe probabiliste et la matrice associée.

III. Représentation d'une chaîne de Markov à l'aide d'une suite de matrices

1. Modélisation à l'aide d'une suite de matrices

Propriété.

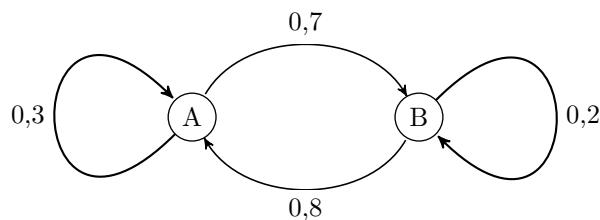
On considère une chaîne de Markov à 2 (respectivement à 3) états et P la matrice de transition associée.

Soit n, i et j trois entiers naturels tels que $n \geq 1$, $1 \leq i \leq 2$ et $1 \leq j \leq 2$ (respectivement $1 \leq i \leq 3$ et $1 \leq j \leq 3$).

La probabilité de passer de l'état i à l'état j en n étapes est égale au terme de la i -ième ligne et j -ième colonne de la matrice P^n .



Exercice 4.11. On considère une marche aléatoire à deux états modélisée par le graphe probabiliste suivant :



1. Déterminer la matrice de transition associée à cette marche aléatoire.
2. Calculer M^3 . En déduire la probabilité de passer de l'état 1 à l'état 2 en trois étapes.

2. Étude asymptotique

Définition.

On considère une chaîne de Markov à 2 (respectivement à 3) états et P la matrice de transition associée.

On note π_n la matrice ligne à 2 (respectivement à 3) colonnes dont le terme de la j -ième colonne est la probabilité qu'à l'étape n la variable aléatoire X_n soit égale à j . Autrement dit :

$$\pi_n = (P(X_n = 1) \quad P(X_n = 2)) \quad (\text{respectivement} \quad \pi_n = (P(X_n = 1) \quad P(X_n = 2) \quad P(X_n = 3))).$$

Remarques. La matrice π_0 représente la distribution initiale et la matrice π_n la distribution après n transitions.

Définition.

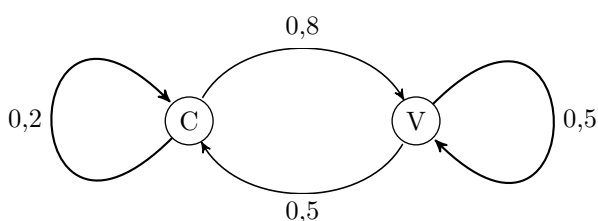
Pour tout entier naturel $n \geq 1$, $\pi_{n+1} = \pi_n P$ et $\pi_n = \pi_0 P^n$.

S'il existe un entier n tel que la matrice P^n **ne contient pas de 0** alors la suite (π_n) **converge** vers la matrice π vérifiant $\pi = \pi P$ et cette limite **dépend pas** de π_0 .

On dit que la matrice π représente **la distribution invariante** du système.



Exercice 5.11. On a programmé un ordinateur pour qu'il affiche successivement des lettres qui sont soit des consonnes C , soit des voyelles V selon le graphe probabiliste suivant :



1. On suppose que la première lettre est une consonne. Calculer la probabilité que la cinquième lettre soit une consonne.
2. Déterminer la distribution invariante de ce système. Interpréter le résultat.