



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н.Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ _____ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА _____ «Теоретическая информатика и компьютерные технологии»

Лабораторная работа
по курсу «Моделирование»
«Решение баллистической задачи»

Студент группы ИУ9-81Б Яровикова А. С.

Преподаватель Домрачева А. Б.

Москва 2024

1 Цель работы

Целью работы является изучение методов Галилея и Ньютона для решения баллистической задачи, а также определение дальности полета брошенного тела.

2 Постановка задачи

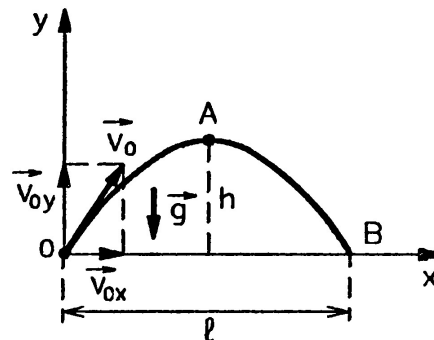
Тело брошено под углом α к горизонту со скоростью v_0 . Необходимо найти дальность полета двумя способами:

1. методом Галилея (кривизной Земли и сопротивлением воздуха пренебречь)
2. методом Ньютона (кривизной Земли пренебречь)

Начальные данные: чугунный шарик радиусом $r = 10$ см брошен под углом $\alpha = \pi/4$ с начальной скоростью $v_0 = 100$ м/с, $g = 9.8$ м/с².

3 Теоретические сведения

3.1 Модель Галилея



Как видно по рисунку к модели Галилея, траектория брошенного баллистического заряда описывается параболой:

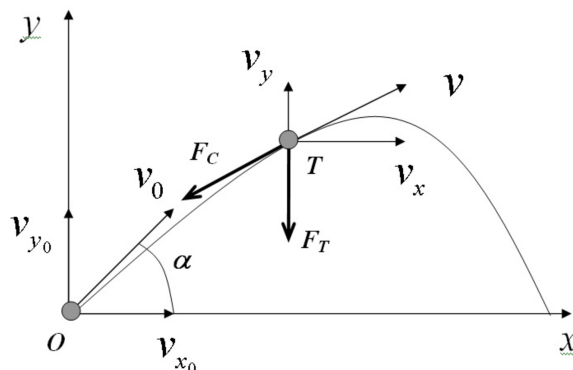
$$y = -\frac{g}{2v_0^2 \cos^2(\alpha)} x^2 + (\tan \alpha)x, \quad (1)$$

где g - ускорение свободного падения, а $\alpha \in (0; \frac{\pi}{2}]$.

Следовательно для вычисления дальности полета, т.е. конечной координаты x используем формулу:

$$x = \frac{2(\tan \alpha)v_0^2 \cos^2(\alpha)}{g}, \quad (2)$$

3.2 Модель Ньютона



Основное отличие модели Ньютона от модели Галилея заключается в том, что мы учитываем силу сопротивления воздуха $F_c = -\beta v^2$, коэффициент β которой

вычисляется по формуле:

$$\beta = \frac{CS\rho}{2}, \quad (3)$$

где C - константа ($C \approx 0.15$),

S – площадь поперечного сечения брошенного шара ($S = \pi r^2$),

ρ - плотность воздуха ($\rho = 1,29 \text{ кг/м}^3$).

Данный метод заключается в решении системы дифференциальных уравнений:

$$\begin{cases} \frac{du}{dt} = -\frac{\beta}{m}u\sqrt{u^2 + w^2} \\ \frac{dw}{dt} = -\frac{\beta}{m}w\sqrt{u^2 + w^2} - g \\ \frac{dx}{dt} = u \\ \frac{dy}{dt} = w \end{cases}, \quad (4)$$

при следующих начальных условиях:

$$\begin{cases} u(0) = v_0 \cos(\alpha) \\ w(0) = v_0 \sin(\alpha) \\ x(0) = 0 \\ y(0) = 0 \end{cases}. \quad (5)$$

Для решения первой системы используется метод Рунге-Кутты 4-го порядка точности.

4 Практическая реализация

Далее приведена реализация программы на языке Python, которая вычисляет дальность полета тела, брошенного под углом к горизонту методом Галилея и методом Ньютона.

Исходный код программы представлен в листинге 1.

Листинг 1: Исходный код

```
1 import math
2
3 radius = 0.1
4 rho = 7874
5 air_rho = 1.29
6 v_0 = 100
7 g = 9.8
8 alpha = 45
9
10 # m = pV
11 def find_massa(radius, p):
12     V = 4/3 * math.pi * (radius ** 3)
13     return p * V
14
15 # B = Csp / 2
16 def find_betta(radius, p, C=0.15):
17     s = math.pi * (radius ** 2)
18     return C * s * p / 2
19
20 def galileo(speed, angle):
21     alpha = math.radians(angle)
22     return math.tan(alpha) * 2 * (math.cos(alpha) * speed) ** 2 / g
23
24 # u = V_x = V*cos(a)
25 def find_w(v, angle, t):
26     return v * math.cos(math.radians(angle))
27
28 # w = V_y = V*sin(a)
29 def find_u(v, angle, t):
30     return v * math.sin(math.radians(angle)) - g * t
31
32 # du/dt
33 def find_u_deriv(betta, m, u, w):
34     return -betta * u * math.sqrt(u ** 2 + w ** 2) / m
35
36 # dw/dt
```

```

37 def find_w_deriv(betta, m, u, w):
38     return -betta * w * math.sqrt(u ** 2 + w ** 2) / m - g
39
40 def newton(speed, radius, rho, angle, h=0.01):
41     massa = find_massa(radius, rho)
42     betta = find_betta(radius, air_rho) # rho
43     v = [(find_u(speed, angle, 0), find_w(speed, angle, 0))]
44     # The Runge Kutta method of the 4th order
45     coords = [(0, 0)]
46     while coords[-1][1] >= 0:
47         cur_v = v[-1]
48         cur_u = cur_v[0] # u = V_x
49         cur_w = cur_v[1] # w = V_y
50
51         k1_u = h * find_u_deriv(betta, massa, cur_u, cur_w)
52         k1_w = h * find_w_deriv(betta, massa, cur_u, cur_w)
53
54         k2_u = h * find_u_deriv(betta, massa, cur_u + k1_u / 2, cur_w + k1_w
55                                 / 2)
56         k2_w = h * find_w_deriv(betta, massa, cur_u + k1_u / 2, cur_w + k1_w
57                                 / 2)
58
59         k3_u = h * find_u_deriv(betta, massa, cur_u + k2_u / 2, cur_w + k2_w
60                                 / 2)
61         k3_w = h * find_w_deriv(betta, massa, cur_u + k2_u / 2, cur_w + k2_w
62                                 / 2)
63
64         k4_u = h * find_u_deriv(betta, massa, cur_u + k3_u / 2, cur_w + k3_w
65                                 / 2)
66         k4_w = h * find_w_deriv(betta, massa, cur_u + k3_u / 2, cur_w + k3_w
67                                 / 2)
68
69         cur_u += (k1_u + 2 * k2_u + 2 * k3_u + k4_u) / 6
70         cur_w += (k1_w + 2 * k2_w + 2 * k3_w + k4_w) / 6
71
72         v.append((cur_u, cur_w))
73         cur_coords = coords[-1]
74         cur_coord_x = cur_coords[0] + h * cur_u
75         cur_coord_y = cur_coords[1] + h * cur_w
76         coords.append((cur_coord_x, cur_coord_y))
77     return coords[-1][0]
78
79 if __name__ == "__main__":
80     print("Galileo method\n", galileo(v_0, alpha))
81     print("Newton method\n", newton(v_0, radius, rho, alpha))

```

5 Результаты

Для заданных начальных условий ($r = 0.1$ м, $\alpha = \frac{\pi}{4}$, $v_0 = 100$ м/с) были получены следующие значения дальности полета:

Модель	Дальность полета, м
модель Галилея	1020.40816
модель Ньютона	950.84778

6 Вывод

В ходе выполнения лабораторной работы были изучены модели Галилея и Ньютона для решения баллистической задачи, их реализация была написана на языке Python.

В методе Ньютона для решения системы дифференциальных уравнений использовался метод Рунге-Кутты 4-го порядка точности. Однако важно иметь в виду, что окончательный результат программы может несколько отличаться от реального из-за вычислительных погрешностей, поскольку все расчеты были выполнены на ЭВМ.

Важно также отметить, что метод Ньютона более точен по сравнению с методом Галилея, поскольку модель учитывает широкий спектр факторов, включая сопротивление воздуха, плотность материала, размер и форму объекта. Поэтому метод Ньютона может привести к более реалистичным результатам, что подтверждается меньшей дальностью полета по сравнению с методом Галилея по результатам сравнения.